

4 Teoria global de corbes planes

§1 Curvatura total.

Exercici 4.1. Sigui $\mathbf{x} : [0, l] \rightarrow \mathbb{R}^2$ una parametrització per l'arc d'una corba plana C . Proveu que existeix una funció diferenciable $\theta : [0, l] \rightarrow \mathbb{R}$ tal que $\mathbf{t}(s) = \mathbf{x}'(s) = (\cos \theta(s), \sin \theta(s))$.

Indicació: Per provar l'existència de $\theta(s)$ considereu la integral $\int_0^s (u(t)v'(t) - v(t)u'(t)) dt$ on $\mathbf{t}(s) = (u(s), v(s))$.

La *curvatura total* d'una corba plana C és la integral de la seva curvatura

$$\int_C k := \int_0^l k(s) ds = \theta(l) - \theta(0)$$

i mesura la rotació del vector tangent al llarg de C .

La corba \mathbf{x} es diu *tancada* si existeix una extensió diferenciable $\bar{\mathbf{x}} : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ de \mathbf{x} que sigui l -periòdica. Observeu que la curvatura total d'una corba tancada és de la forma $2k\pi$ amb $k \in \mathbb{Z}$. Aquest enter s'anomena el *nombre de rotació* de \mathbf{x} .

Exercici 4.2. Construïu una corba plana tancada amb un nombre de rotació $k \in \mathbb{Z}$ donat.

El Teorema de Whitney-Graustein diu que dues corbes $\mathbf{x}_0, \mathbf{x}_1 : [0, l] \rightarrow \mathbb{R}^2$ tenen el mateix índex de rotació si i només si existeix $F : [0, 1] \times [0, l] \rightarrow \mathbb{R}^2$ diferenciable tal que $F(0, t) = \mathbf{x}_0(t)$, $F(1, t) = \mathbf{x}_1(t)$ i $t \mapsto F(u, t)$ és una corba regular per tot $u \in [0, 1]$ (es pot passar d'una a l'altra per una família de corbes regulars).

§2 Teorema dels quatre vèrtexs.

Definició. Un punt $\mathbf{x}(s)$ d'una corba regular plana s'anomena *vèrtex* si $k'(s) = 0$.

Exercici 4.3. Proveu que els vèrtexs d'una corba regular $\mathbf{x}(s)$ parametritzada per l'arc es corresponen amb els punts singulars (i.e. $\mathbf{y}'(s) = 0$) de la parametrització $\mathbf{y}(s) = \mathbf{x}(s) + \frac{1}{k(s)}\mathbf{n}(s)$ de la seva *evoluta* (i.e. el lloc geomètric dels seus centres de curvatura).⁴

Definició. Un conjunt $K \subset \mathbb{R}^2$ és *convex* si per punts $P, Q \in K$ el segment que els uneix està totalment contingut a K .

Teorema 4.1. Sigui $\mathbf{x} : [0, l] \rightarrow \mathbb{R}^2$ una corba tancada simple, són equivalents:

1. La imatge de \mathbf{x} és vora d'un conjunt convex.
2. Per a tot punt $P = \mathbf{x}(s)$ la corba està continguda en un dels dos semiplans determinats per la recta tangent en P .
3. La curvatura k de \mathbf{x} no canvia de signe.
4. Per tota recta r es compleix que $\mathbf{x}([0, l]) \cap r$ té com a molt dues components connexes.

Teorema 4.2 (Teorema dels quatre vèrtexs). Una corba tancada simple i convexa té almenys quatre vèrtexs.

Noteu que el nombre de vèrtexs és exactament quatre en el cas d'una el·lipse (vegeu figura 4.3).

⁴De fet, és cert que els vèrtexs són punts singulars de qualsevol parametrització de l'evoluta.

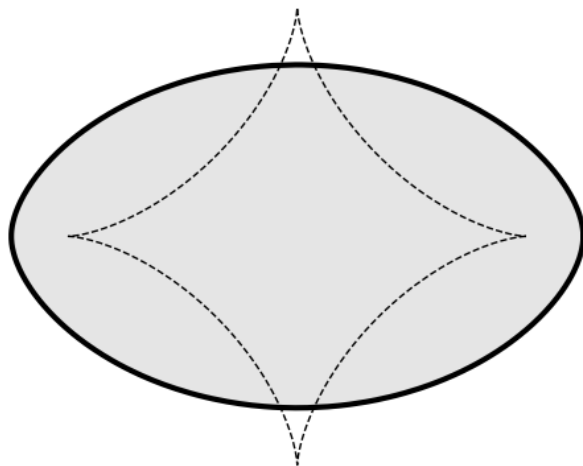


Figura 4.3: Evoluta de l'el·lipse

Exercici 4.4. Provem el Teorema dels quatre vèrtexs.

- a) Sigui $\mathbf{x}(s) = (x(s), y(s))$ una corba tancada parametritzada per l'arc amb $s \in [0, l]$. Per $A, B, C \in \mathbb{R}$ qualssevol, demostreu que

$$\int_0^l (Ax(s) + By(s) + C)k'(s)ds = 0$$

on $k(s)$ denota la curvatura amb signe.

- b) Suposem $\mathbf{x}(s)$ convexa i tancada. Siguin s_0 i s_1 els paràmetres on $k(s)$ és màxima i mínima respectivament. Considereu la recta $Ax + By + C = 0$ que passa per $\mathbf{x}(s_0)$ i $\mathbf{x}(s_1)$ i demostreu que en algun dels dos costats d'aquesta recta hi ha punts $\mathbf{x}(s)$ amb $k'(s) > 0$ i punts amb $k'(s) < 0$.
- c) Deduïu el Teorema dels quatre vèrtexs.

Observeu que hem demostrat l'existència d'almenys quatre vèrtexs que a més són extrems relatius de la curvatura.

Exercici 4.5. Trobeu una parametrització de la lemniscata de Bernoulli

$$C = \{P \in \mathbb{R}^2 : 4d(A, P)d(B, P) = d(A, B)^2\}$$

on $A \neq B$ són dos punts donats del pla. Feu una representació gràfica aproximada de la corba C , proveu que té exactament dos vèrtexs i determineu el seu nombre de rotació.

Observació: La funció $k(s) = 1 + \frac{1}{2}\sin(s)$ és 2π -periòdica i positiva. Considerem una corba plana $\mathbf{x}(s)$, $s \in [0, 2\pi]$, parametritzada per l'arc amb curvatura $k(s)$. La curvatura total de $\mathbf{x}(s)$ és 2π . Si $\mathbf{x}(s)$ fos tancada i simple aleshores seria convexa, i pel teorema anterior hauria de tenir quatre vèrtexs, la qual cosa no és certa perquè $k(s)$ només té dos punts crítics a l'interval $[0, 2\pi]$. Dibuixeu-la fent servir alguna eina al vostre abast.

§3 Rotació de les tangents.

Una corba parametritzada regular $\mathbf{x} : [0, l] \rightarrow \mathbb{R}^2$ es diu *simple* si no té auto-interseccions, i.e. $\mathbf{x}(s) \neq \mathbf{x}(s')$ si $s \neq s'$. Es diu que \mathbf{x} és *tancada simple* si és tancada i $\mathbf{x}(s) = \mathbf{x}(s')$ si i només si $s = s'$ o $\{s, s'\} = \{0, l\}$.

Teorema 4.3 (Umlaufsatz). *El nombre de rotació d'una corba tancada simple és ± 1 .*

Exercici 4.6. Demostrem l'*Umlaufsatz* per deformació⁵. Sigui $\mathbf{x} = (x, y) : [0, l] \rightarrow \mathbb{R}^2$ tancada i simple parametritzada per l'arc. Prenent els eixos convenientment, podem suposar que $y(t)$ és mínim per $t = 0$. Suposem a més que $\mathbf{x}(0) = (0, 0)$ i $\mathbf{x}'(0) = (1, 0)$.

a) Considereu el triangle $\Delta = \{(s, t) : 0 \leq s \leq t \leq l\}$ i l'aplicació

$$\Psi(s, t) = \begin{cases} \frac{\mathbf{x}(t) - \mathbf{x}(s)}{\|\mathbf{x}(t) - \mathbf{x}(s)\|} & \text{si } s \neq t, (s, t) \neq (0, l) \\ \mathbf{x}'(s) & \text{si } s = t \\ -\mathbf{x}'(0) & \text{si } (s, t) = (0, l) \end{cases}$$

Interpreteu-la geomètricament i proveu que és contínua.

- b) Donat $u \in [0, 1]$ considereu una corba $c_u : [0, l] \rightarrow \Delta$ definida a trossos com segueix. Per $0 \leq t \leq l/2$ fem que $c_u(t)$ recorri amb velocitat constant el segment des de $(0, 0)$ fins a $(\frac{l}{2}(1-u), 1+u)$. Per $l/2 \leq t \leq l$ fem que $c_u(t)$ recorri amb velocitat constant el segment des de $(\frac{l}{2}(1-u), 1+u)$ fins a (l, l) . Proveu que existeix una aplicació contínua $\Theta : [0, 1] \times [0, l] \rightarrow \mathbb{R}$ tal que $\Psi(c_u(t)) = (\cos(\Theta(u, t)), \sin(\Theta(u, t)))$.
- c) Proveu que $\Theta(u, l) - \Theta(u, 0) \in 2\pi\mathbb{Z}$ i deduíu que és independent de u .
- d) Proveu que $\Theta(1, l) - \Theta(1, 0) = 2\pi$.
- e) Deduíu l'*Umlaufsatz*.

⁵vegeu <http://www.mathematik.com/Hopf/index.html>