# 11 El pla hiperbòlic

Es considera una superfície S que admet una parametrització global definida al semiplà superior  $\mathbb{H}=\{(x,y)\in\mathbb{R}^2\mid y>0\}$  en la qual la primera forma fonamental I té coeficients  $E=G=\frac{1}{y^2}$  i F=0. Una tal superfície s'anomena pla hiperbòlic. Identifiquem S amb  $\mathbb{H}$  a través d'aquesta parametrització.

**Exercici 11.1**. Comproveu que la mesura d'angles de  $\mathbb{H}$  coincideix amb la mesura d'angles euclidiana en el punt de coordenades (x, y).

**Solució:** Si  $v, w \in T_{(x,y)}\mathbb{H}$  llavors  $\langle v, w \rangle_{\text{hip}} = \frac{1}{v^2} \langle v, w \rangle_{\text{eucl}}$ . Els cosinus coincideixen i ja ho tenim.

**Exercici 11.2**. Calculeu l'àrea de la regió  $R_1 = \{(x, y) : 0 < x < 1, 1 < y < \infty\}$ . Comproveu que la regió  $R_2 = \{(x, y) : 0 < x < 1, 0 < y < 1\}$  té àrea infinita.

Solució:

$$A(R_1) = \int_{R_1} \sqrt{EG - F^2} dx dy = \int_0^1 \int_1^\infty \frac{1}{y^2} dy dx = 1, \quad A(R_2) = \int_0^1 \frac{1}{y^2} dy = \infty.$$

**Exercici 11.3**. Es posible determinar, a partir de les dades anteriors, les línies de curvatura de S? I les línies asimptòtiques?

Solució: No. Les línies assimptòtiques i les línies de curvatura es calculen mitjançant la segona forma fonamental que no sabem quina és.

**Exercici 11.4**. Determinem les geodèsiques  $\gamma(t) = (x(t), y(t))$ :

(a) Deduïu, fent servir les equacions d'Euler-Lagrange, que les equacions de les geodèsiques en aquestes coordenades estan donades per

$$\left\{ \begin{array}{rcl} \ddot{x} - \frac{2}{y} \dot{x} \dot{y} & = & 0 \\ \\ \ddot{y} + \frac{1}{y} \dot{x}^2 - \frac{1}{y} \dot{y}^2 & = & 0 \end{array} \right.$$

i que per tant els símbols de Christoffel són  $-\Gamma_{11}^2 = \Gamma_{12}^1 = \Gamma_{21}^1 = \Gamma_{22}^2 = -\frac{1}{n}$  i la resta zero.

- (b) Comproveu que la curvatura de Gauss de  $\mathbb{H}$  és constant K=-1.
- (c) Comproveu que les semirectes verticals  $\gamma(t) = (x_0, e^{at})$  són geodèsiques.
- (d) Deduïu de les equacions del primer apartat que les geodèsiques compleixen  $\dot{x}/y^2 = ct$ . Veieu que llavors es té que  $\cos \phi/y = ct$ . on  $\phi$  és l'angle format per la geodèsica  $\gamma$  amb les rectes horitzontals y = ct al punt considerat.

Solució:

a) Derivem  $L = y^{-2}(\dot{x}^2 + \dot{y}^2)$ :

$$\frac{\partial L}{\partial x} = 0, \qquad \frac{\partial L}{\partial y} = -2y^{-3}(\dot{x}^2 + \dot{y}^2), \qquad \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} = 2y^{-2}\dot{x}, \qquad \frac{\partial L}{\partial \dot{y}} = 2y^{-2}\dot{y}$$
$$\frac{d}{dt}\frac{\partial L}{\partial \dot{x}} = 2y^{-3}(y\ddot{x} - 2\dot{x}\dot{y}), \qquad \frac{d}{dt}\frac{\partial L}{\partial \dot{y}} = 2y^{-3}(\ddot{y}y - 2\dot{y}^2).$$

Substituïnt a

$$\frac{d}{dt}\frac{\partial L}{\partial \dot{x}} - \frac{\partial L}{\partial x} = 0, \qquad \frac{d}{dt}\frac{\partial L}{\partial \dot{y}} - \frac{\partial L}{\partial y} = 0,$$

surt.

b) Es comprova i surt. Fem servir

$$K = \frac{1}{E} (\Gamma_{11}^1 \Gamma_{12}^2 + \Gamma_{11}^2 \Gamma_{22}^2 - \Gamma_{12}^1 \Gamma_{11}^2 - \Gamma_{12}^2 \Gamma_{12}^2 + (\Gamma_{11}^2)_v - (\Gamma_{12}^2)_u).$$

c) Per la primera equació,

$$\frac{d}{dt}\frac{\dot{x}}{y^2} = \frac{\ddot{x}}{y^2} - 2\frac{\dot{x}\dot{y}}{y^3} = \frac{1}{y^2}(\ddot{x} - \frac{2}{y}\dot{x}\dot{y}) = 0$$

Per tant  $\frac{\dot{x}}{v^2}$  és constant. Com que també  $|\gamma'|$  és constant, deduïm

$$\frac{\cos \phi}{y} = \frac{E\dot{x}}{y|\gamma'|\sqrt{E}} = \frac{\dot{x}}{y^2|\gamma'|} = ct.$$

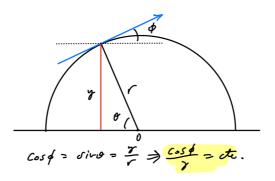
De la relació  $\cos \phi/y = ct$ . veiem que unes geodèsiques tornen cap avall i altres  $\phi = \pi/2$  són les de l'apartat anterior.

(e) Proveu que les semicircumferències (euclidianes) a  $\mathbb{H}$  amb centre a la recta y=0 compleixen la relació  $\frac{1}{y}\cos\phi=ct$ . Proveu que les geodèsiques  $\gamma$  de S són de la forma  $x=x_0+r\cos\theta,\ y=r\sin\theta,$  on  $\theta=\theta(t)$  compleix l'equació  $\ddot{\theta}=\dot{\theta}^2\cot\theta$ .

**Solució:** És evident que  $\cos \phi = \sin \theta = \frac{y}{r}$  (veure dibuix). Això demostra la primera afirmació. Per a la segona part, no usem formalment aquest fet, sinó que plantegem  $\gamma(t) = (x_0, 0) + r(\cos \theta(t), \sin \theta(t))$  i calculem:

$$\dot{x} = -r\dot{\theta}\sin\theta \qquad \qquad \ddot{x} = -r\dot{\theta}^2\cos\theta - r\ddot{\theta}\sin\theta$$

$$\dot{y} = r\dot{\theta}\cos\theta \qquad \qquad \ddot{x} = -r\dot{\theta}^2\sin\theta + r\ddot{\theta}\cos\theta$$



I per tant les equacions (a) es converteixen en

$$0 = \ddot{x} - \frac{2}{y}\dot{x}\dot{y} = r\dot{\theta}^2\cos\theta - r\ddot{\theta}\sin\theta \tag{11.3}$$

$$0 = \ddot{y} + \frac{1}{y}(\dot{x}^2 - \dot{y}^2) = r\ddot{\theta}\cos\theta - r\frac{\cos^2\theta}{\sin\theta}\dot{\theta}^2$$
(11.4)

que equivalen totes dues a  $\ddot{\theta} = \dot{\theta}^2 \cot \theta$ . Tota solució donarà lloc a una corba que compleix les equacions de les geodèsiques.

(f) Per resoldre  $\ddot{\theta} = \dot{\theta}^2 \cot \theta$  busquem  $\theta = \theta(t)$  de manera que t sigui un múltiple del paràmetre arc s de  $\gamma$ . Comproveu que  $s = \int \frac{1}{\sin \theta} d\theta = \log \left( \tan \frac{\theta}{2} \right)$  i que per tant  $\theta = 2 \arctan e^s = 2 \arctan e^{at+b}$ .

(g) Deduïu, com a conclusió, que les geodèsiques (no verticals) de H estan donades per

$$x(t) = x_0 + r \frac{1 - e^{2(at+b)}}{1 + e^{2(at+b)}}, \qquad y(t) = r \frac{2e^{at+b}}{1 + e^{2(at+b)}}.$$
 (11.5)

**Exercici 11.5**. Proveu que les aplicacions de la forma  $\Psi_1(x,y) = \frac{1}{x^2+y^2}(x,y)$ ,  $\Psi_2(x,y) = (kx,ky)$  i  $\Psi_3(x,y) = (x+c,y)$  són isometries de  $\mathbb{H}$ , on  $k > 0, c \in \mathbb{R}$ .

Solució:

$$\frac{\partial \psi_1}{\partial x} = (x^2 + y^2)^{-2} (y^2 - x^2, -2xy), \quad \frac{\partial \psi_1}{\partial y} = (x^2 + y^2)^{-2} (-2xy, x^2 - y^2).$$

$$I(\frac{\partial \psi_1}{\partial x}, \frac{\partial \psi_1}{\partial x}) = (\frac{x^2 + y^2}{y})^2 (x^2 + y^2)^{-4} ((y^2 - x^2)^2 + 4x^2y^2) = \frac{1}{y^2} = E$$

$$I(\frac{\partial \psi_1}{\partial x}, \frac{\partial \psi_1}{\partial y}) = \dots = 0 = F, \qquad I(\frac{\partial \psi_1}{\partial y}, \frac{\partial \psi_1}{\partial y}) = \dots = \frac{1}{y^2} = G$$

**Exercici 11.6.** Donat  $c \in \mathbb{R}$  considerem  $\Psi(x,y) = \frac{1+c^2}{(x-c)^2+y^2}(x-c,y) + (c,0)$ . Proveu que  $\Psi(0,e^{-t}) = (x(t),y(t))$  amb x(t),y(t) donades a 11.5 i trobeu  $x_0,r,a,b$ .

 $\begin{array}{ll} \textbf{Solució:} & \textit{Notem que } \gamma(t) = \Psi(0,e^{-t}) \textit{ \'es geod\`esica. Calculem } \gamma(0) = (0,1) \textit{ i } \gamma'(0) = (\frac{-2c}{c^2+1},\frac{1-c^2}{c^2+1}). \\ \textit{Si } c > 0 \textit{ prenem } a = 1, \textit{ la primera condici\'o diu } r = \frac{1+e^{2b}}{2e^b}, x_0 = \frac{-1+e^{2b}}{2e^b}. \textit{ La segona condici\'o diu } \frac{-2e^b}{1+e^{2b}} = -\frac{2c}{1+c^2}, \frac{1-e^{2b}}{1+e^{2b}} = \frac{1-c^2}{1+c^2}. \textit{ Prenem } b = \log(c) \textit{ i obtenim} \\ \end{array}$ 

$$\gamma(t) = \left(\frac{c^2 - 1}{2c} + \frac{1 + c^2}{2c^2} \frac{1 - c^2 e^{2t}}{1 + c^2 e^{2t}}, \frac{1 + c^2}{2c^2} \frac{2c^2 e^t}{1 + c^2 e^{2t}}\right)$$

## Indicacions:

Veiem que  $\Psi$  és isometria. Per tant  $\Psi(0, e^{-t})$  ha de ser geodèsica. No cal calcular  $\Psi(0, e^{-t})$ .

**Exercici 11.7.** Donats dos punts  $p, q \in \mathbb{H}$ , proveu que existeix una geodèsica  $\gamma(t)$  de  $\mathbb{H}$  tal que  $\gamma(0) = p, \gamma(1) = q$ . Proveu que la longitud de  $\gamma([0, 1])$  és menor o igual que la longitud de qualsevol corba que uneixi  $\gamma(0)$  amb  $\gamma(1)$ .

**Solució:** Aplicant una isometria podem suposar  $\gamma(0) = (0,1)$ . Per l'apartat anterior, podem trobar c tal que  $\Psi(e^{-t}i) = \gamma(t)$ . Ens reduïm al cas  $\gamma(t) = (0, e^{-t})$ . Finalment si c(t) = (x(t), y(t)) amb  $c(0) = \gamma(0), c(1) = \gamma(1)$ , llavors

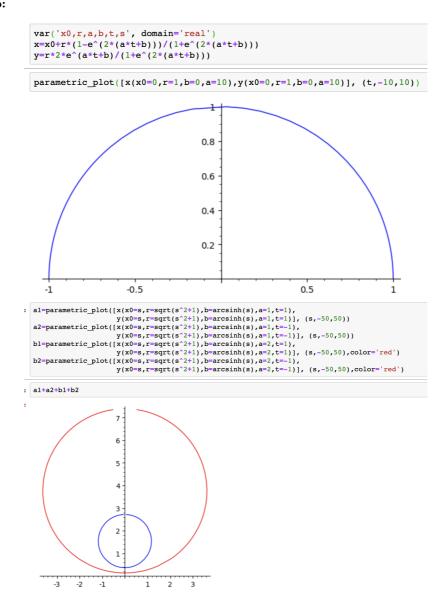
$$\int_0^1 |c'(t)| dt = \int_0^1 \frac{\sqrt{x'(t)^2 + y'(t)^2}}{y(t)} dt \geq \int_0^1 \frac{y'(t)}{y(t)} dt = \log |\frac{y(1)}{y(0)}| = \int_0^1 |\gamma'(t)| dt.$$

**Indicacions:** La primera part es dedueix del que hem vist. Per a la segona part, ens podem reduir al cas en què  $\gamma(t)$  és vertical. En aquest cas, es comprova fàcilment que  $\gamma$  minimitza longituds.

**Exercici 11.8**. Donats  $P \in \mathbb{H}$  i  $v \in T_P\mathbb{H}$  un vector amb I(v,v)=1, denotem per  $\gamma_{P,v}(s)$  la geodèsica parametritzada per l'arc tal que  $\gamma_{P,v}(0)=P$  i  $\gamma'_{P,v}(0)=v$ . Anomenem circumferència hiperbòlica de radi r i centre P al conjunt  $S_r(P)=\{\gamma_{P,v}(r):v\in T_P\mathbb{H}, I(v,v)=1\}$ .

- a) Dibuixeu amb Sage un parell de circumferències hiperbòliques centrades a P = (0, 1).
- b) Proveu que les circumferències hiperbòliques al semiplà es veuen com circumferències euclidianes

#### Solució:



### Per saber més.

1. Corbes especials. La circumferència euclidiana de centre  $(x_0, a)$  i radi a és tangent a la recta  $\{y=0\}$  en el punt  $(x_0, 0)$  i és ortogonal a totes les geodèsiques que surten aquest punt. Aquest tipus de corbes s'anomenen horocicles i s'obtenen com el límit d'una família de circumferències hiperbòliques que passen per un punt fixat i el centre de les quals tendeix a l'infinit.

La intersecció amb  $\mathbb H$  d'una circumferència euclidiana, quan no és una geodèsica, ni una circumferència hiperbòlica, ni un horociclee (i.e. quan talla y=0 en un angle diferent de 0 i  $\pi/2$ ) s'anomena corba equidistant. Tots els punt d'aquesta corba estan a la mateix distància de la geodèsica que talla y=0 en els mateixos punts.

2. Pseudosfera. La pseudosfera (sense un meridià) que hem tractat al seminari anterior és isomètrica a un troç de  $\mathbb H$  donat per  $P=\{(x,y)\in\mathbb H:|x|< a^2,y>b^2\}$  (per a,b adequats). Un teorema de Hilbert diu que el plà hiperbòlic (complet) no es pot trobar com a superfície de  $\mathbb R^3$ , en canvi un troç d'ell si que es pot trobar, la pseudosfera.

## Referències:

- Smogorzhevski, A. Acerca de la geometría de Lobachevski. Lecciones populares de matemáticas, 1978. Ed. MIR, Moscú.
- Ratcliffe, John G. Foundations of hyperbolic manifolds. Graduate Texts in Mathematics, 1994. Springer Verlag, NY.

