

---

**Correction exercice n°2**


---

1. De  $I(\frac{1}{2}; 0; 0)$ ,  $J(0; \frac{1}{2}; 1)$  et  $K(1; \frac{1}{2}; 0)$  et  $L(1; 1; \frac{1}{2})$   
 2. La droite  $(IJ)$  passe par le point  $I(\frac{1}{2}; 0; 0)$  et est dirigée par le vecteur  $\overrightarrow{IJ}(-\frac{1}{2}; \frac{1}{2}; 1)$ .

Une représentation paramétrique de la droite  $(IJ)$  est : 
$$\begin{cases} x = \frac{1}{2} - \frac{1}{2}t \\ y = \frac{1}{2}t, & t \in \mathbb{R} \\ z = t \end{cases}$$

La droite  $(KL)$  passe par le point  $K(1; \frac{1}{2}; 0)$  et est dirigée par le vecteur  $\overrightarrow{KL}(0; \frac{1}{2}; \frac{1}{2})$ .

Une représentation paramétrique de la droite  $(KL)$  est : 
$$\begin{cases} x = 1 \\ y = \frac{1}{2} + \frac{1}{2}k, & k \in \mathbb{R} \\ z = \frac{1}{2}k \end{cases}$$

3. On résout le double système  $\begin{cases} x = \frac{1}{2} - \frac{1}{2}t \\ y = \frac{1}{2}t, & t \in \mathbb{R} \\ z = t \end{cases}$  et  $\begin{cases} x = 1 \\ y = \frac{1}{2} + \frac{1}{2}k, & k \in \mathbb{R} \\ z = \frac{1}{2}k \end{cases}$ .

Il vient alors : 
$$\begin{cases} \frac{1}{2} - \frac{1}{2}t = 1 \\ \frac{1}{2}t = \frac{1}{2} + \frac{1}{2}k \\ t = \frac{1}{2}k \end{cases} \iff \begin{cases} t = -1 \\ k = -2 \\ -1 = -1 \text{ cohérent} \end{cases}$$

On en déduit que les droites  $(IJ)$  et  $(KL)$  sont sécantes. Pour trouver les coordonnées de leur point d'intersection, on peut utiliser la représentation paramétrique de la droite  $(IJ)$  en remplaçant  $t$  par  $-1$  ou utiliser celle de  $(KL)$  en remplaçant  $k$  par  $-2$  : on obtient alors :

$$\begin{cases} x = 1 \\ y = -\frac{1}{2} \\ z = -1 \end{cases}$$

Les droites  $(IJ)$  et  $(KL)$  se coupent au point de coordonnées  $(1; -\frac{1}{2}; -1)$ .

4. Les droites  $(IJ)$  et  $(KL)$  sont sécantes : elles sont donc coplanaires.  
 On en déduit que les points  $I, J, K$  et  $L$  sont coplanaires.  
 5. Voici la section du cube par le plan  $(IJK)$ , il s'agit de l'hexagone  $IJMKNP$  :

