Track Sense

Generated by Doxygen 1.9.8

| 1 Class Index | 1 |
|--|---|
| 1.1 Class List | 1 |
| 2 File Index | 3 |
| 2.1 File List | 3 |
| 3 Class Documentation | 5 |
| 3.1 Carro Class Reference | 5 |
| 3.1.1 Detailed Description | 5 |
| 3.1.2 Constructor & Destructor Documentation | 5 |
| 3.1.2.1 Carro() | 5 |
| 3.1.3 Member Function Documentation | 6 |
| 3.1.3.1 acelerar() | 6 |
| 3.1.3.2 frear() | 6 |
| 3.1.3.3 getVelocidade() | 6 |
| 4 File Documentation | 7 |
| 4.1 TrackSense.hpp | 7 |
| Index | 9 |

Class Index

1.1 Class List

Here are the classes, structs, unions and interfaces with brief descriptions:

Carro

| lepresenta um carro no sistema | | 5 |
|--------------------------------|--|---|
|--------------------------------|--|---|

2 Class Index

File Index

| 2 1 | Fi | le | l i | et |
|--------------|----|----|-----|----|
| Z . I | ГΙ | ıe | L | 31 |

| Here is a list of all documented files with brief descriptions: | |
|---|---|
| src/TrackSense.hpp | 7 |

File Index

Class Documentation

3.1 Carro Class Reference

Representa um carro no sistema.

```
#include <TrackSense.hpp>
```

Public Member Functions

• Carro (const std::string &marca, const std::string &modelo)

Construtor do carro.

· void acelerar (int valor)

Acelera o carro.

· void frear (int valor)

Reduz a velocidade do carro.

• int getVelocidade () const

Obtém a velocidade atual.

3.1.1 Detailed Description

Representa um carro no sistema.

A classe Carro gerencia informações e comportamentos de um veículo, incluindo sua marca, modelo, velocidade atual e métodos para acelerar, frear e obter dados.

Exemplo de uso:

```
Carro c("Toyota", "Corolla");
c.acelerar(20);
std::cout « c.getVelocidade() « std::endl;
```

3.1.2 Constructor & Destructor Documentation

3.1.2.1 Carro()

Construtor do carro.

6 Class Documentation

Parameters

| marca | Marca do carro. | | |
|--------|------------------|--|--|
| modelo | Modelo do carro. | | |

3.1.3 Member Function Documentation

3.1.3.1 acelerar()

Acelera o carro.

Incrementa a velocidade atual pelo valor informado. Se o valor for negativo, ele é ignorado.

Parameters

| valor | Valor em km/h para aumentar a velocidade. |
|-------|---|
|-------|---|

3.1.3.2 frear()

```
void Carro::frear (
          int valor )
```

Reduz a velocidade do carro.

Parameters

| val | or | Valor em k | m/h para | reduzir a | velocidade. |
|-----|----|------------|----------|-----------|-------------|
|-----|----|------------|----------|-----------|-------------|

3.1.3.3 getVelocidade()

```
int Carro::getVelocidade ( ) const
```

Obtém a velocidade atual.

Returns

Velocidade em km/h.

The documentation for this class was generated from the following file:

• src/TrackSense.hpp

File Documentation

4.1 TrackSense.hpp

```
00001 #ifndef TRACKSENSE_HPP
00002 #define TRACKSENSE_HPP
00003
00019 class Carro {
00020 public:
          Carro(const std::string& marca, const std::string& modelo);
00026
00027
00035
           void acelerar(int valor);
00036
00041
           void frear(int valor);
00042
00047
           int getVelocidade() const;
00048
00049 private:
          std::string marca;
std::string modelo;
00050
00052
           int velocidade;
00053
00059
           bool validarVelocidade(int v) const;
00060 };
00061
00062
00063
00064
00065
00066
00067
00068
00069
00070
00071
00072
00073
00074
00076
00077 #endif // tRACK
```

8 File Documentation

Index

```
acelerar
Carro, 6

Carro, 5
acelerar, 6
Carro, 5
frear, 6
getVelocidade, 6

frear
Carro, 6

getVelocidade
Carro, 6

src/TrackSense.hpp, 7
```