- 第一步: (前端) Formulation
 - 相机模型、IMU模型
 - 机器人模型
- 第二步: (前端) Transcription
 - 离散化
 - 线性化
- 第三步: (后端) Optimization
 - 内点法
 - SQP



从瞎子爬山到最优化方法

https://global-sci.org/v1/mc/issues/7/no2/freepdf/33s.pdf

观点二: 一切皆几何