

Skydio



Spot



一些思考

- SLAM 如何应用在机器人领域？必要性？可靠性？如何利用好物理接触信息？
- 传统模型的方法如何与数据驱动的学习方法结合？
- 计算机图形学CG、游戏开发与机器人开发的融合？
 - 机器人是真实世界的游戏？
- 算法模块如何被使用？API、GUI 如何设计？