# Árvore geradora

Uma subárvore de um grafo G é qualquer árvore T que seja <u>subgrafo</u> de G. Em outras palavras, um árvore T é subárvore de G se todo vértice de G e toda aresta de G0 e toda de G1.

Uma subárvore geradora ou árvore geradora (= spanning tree) de um grafo G é qualquer subárvore de G que contenha todos os vértices de G.

É claro que somente grafos conexos têm árvores geradoras. Reciprocamente, todo grafo conexo tem uma árvore geradora. (Em geral, um grafo conexo tem muitas árvores geradoras diferentes.)

Primeira Propriedade da Troca: Seja T uma árvore geradora de um grafo G. Para qualquer aresta e de G que não esteja em T, o grafo T+e tem um único ciclo não-trivial. Para qualquer aresta t desse ciclo, o grafo T+e-t é uma árvore geradora de G.

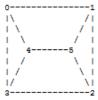
Exemplo: Seja T a árvore geradora definida pelas cinco arestas "internas" da figura. Seja e a aresta 0-1. O único ciclo não-trivial de T+e é 0-1-5-4-0. Para qualquer aresta t desse ciclo, T+e-t é uma árvore geradora.



Condição de Otimalidade: Se *T* é uma MST de um grafo então toda aresta *e* fora de *T* tem custo máximo dentre as arestas do único ciclo não-trivial em *T*+*e*.

Segunda Propriedade da Troca: Seja T uma árvore geradora de um grafo G. Para qualquer aresta t de T e qualquer aresta e de G que torne grafo determinado por T-t+e conexo, o grafo T-t+e é uma árvore geradora de G.

Seja T a árvore geradora definida pelas cinco arestas "internas" da figura. Seja t a aresta 4-5. Existem três arestas que reconectam o grafo: 0-1, 4-5 e 3-2. Se e é uma qualquer dessas arestas então T–t+e é uma árvore geradora.



Condição de Otimalidade: Se T é uma MST de um grafo então cada aresta t de T é uma aresta mínima dentre as que conectam a árvore T-t.

### Algoritmo de Kruskal

- 1. crie uma floresta *F* (um conjunto de árvores), onde cada vértice no grafo é uma árvore separada
- 2. crie um conjunto S contendo todas as arestas do grafo
- 3. enquanto *S* for não-vazio, faça:
  - a. remova uma aresta com peso mínimo de S
  - b. se essa aresta conecta duas árvores diferentes, adicione-a à floresta, combinando duas árvores numa única árvore parcial
  - c. do contrário, descarte a aresta

```
Algoritmo de Prim
#include <values.h>
const int INF = MAXINT/2;
int fixo[MAXN];
int custo[MAXN];
main:
int total = 0;
for(int i=0; i<n; i++) {</pre>
 fixo[i] = 0;
 custo[i] = INF;
custo[0] = 0;
for(int faltam = n; faltam>0; faltam--) {
  //Encontra a aresta com custo mínimo que constroem uma árvore
  int no = -1;
  for(int i=0; i<n; i++)
    if(!fixo[i] && (no==-1 || custo[i] < custo[no]))</pre>
     no = i;
  fixo[no] = 1;
  //se não encontra termine
  if(custo[no] == INF) {
    total = INF;
   break;
  total += custo[no];
  //atualize os custos
  for(int i=0; i<n; i++)
    if(custo[i] > G[no][i])
      custo[i] = G[no][i];
}
```

## Exercício

Modifique o algoritmo de Prim para utilizar lista de prioridades (heap)

```
typedef struct edge{
      int x,y,w;
}edge;
int p[101], ordem[101];
int compara(const void *a,const void *b){
   edge ea = *(edge*)a;
   edge eb = *(edge*)b;
   return ea.w - eb.w;
}
void make_set(int x) {
    p[x] = x; ordem[x] = 0;
int find_set(int x) {
   if(x!=p[x]) p[x] = find_set(p[x]);
   return p[x];
}
void link(int x,int y){
     if(ordem[x] > ordem[y]) { p[y] = x;
    }else{
       p[x] = y;
       if(ordem[x] == ordem[y]) ordem[y]++;
    }
void une(int x,int y){
     link(find_set(x),find_set(y));
}
int same_componente(int x,int y){
   if(find set(x) == find set(y)) return 1;
   else return 0;
```

}

#### Main:

```
qsort(edges,m,sizeof(edge),compara);
for(i=0;i<n;i++)make_set(i+1);
i = 0;
s = 0;
while(S < n - 1){
    x = edges[i].x;
    y = edges[i].y;
    if(!same_componente(x,y)){
        une(x,y); S++;
    }
    i++;
}</pre>
```

### Heurísticas para melhorar o tempo de execução utilizada

A primeira heurística, união por ordenação, faz a raiz da árvore com menor número de nós apontar para a raiz da árvore com mais nós. Em vez de controlar de modo explícito o tamanho da subárvore com raiz em cada nó, usaremos uma abordagem que facilita a análise. Para cada nó, mantemos uma ordem que é um limitante superior sobre a altura do nó. Na união por ordenação, a raiz com menor ordem é levada a apontar para a raiz com maior ordem durante uma operação UNE.

A segunda heurística, compressão de caminho, também é bastante simples e muito eficiente. Nós usaremos durante a operação de FIND-SET para fazer cada nó no caminho de localização apontar diretamente para a raiz. A compressão de caminho não altera quaisquer ordens.

## Considerações sobre o tempo de execução

O tempo de execução da heurística combinada de união por ordenação e compressão de caminho é O(m  $\alpha$ (n)) para m operações de conjuntos disjuntos sobre n elementos. Em qualquer aplicação concebível de uma estrutura de dados de conjuntos disjuntos,  $\alpha$ (n) < 4; desse modo, podemos considerar o tempo de execução linear em m para todas as situações práticas.