UNIVERSIDADE FEDERAL DE SANTA CATARINA

Disciplina de Fundamentos de Controle

Luan Lorenzo dos Santos Borges

Matheus Francisco Batista Machado

Trabalho 2: Obtenção da Função de Transferência a partir do Diagrama de Bode

A partir Diagrama de Bode disponibilizado, foi analisado o comportamento do gráfico da magnitude e da frequência a fim de identificar a quantidade de polos e zeros da função de transferência e estimar suas posições. O primeiro aspecto identificado foi que o sistema iniciava com a magnitude de 33.4dB e decaimento inicial de aproximadamente -20dB/década e a fase começava em -90deg, caracterizando um polo na origem. Com o aumento da frequência, o decaimento da magnitude se anula e a fase apresenta um crescimento, evidenciando a presença de um zero. Logo a seguir, percebe-se um pequeno pico seguido de um decaimento de -40dB/década e na fase um decréscimo de -180deg, característica de dois polos complexos. Foi identificado também o aumento do decaimento para -60dB/década e -90deg na fase, caracterizando a presença de mais um polo. Portanto, a função de transferência apresenta 1 zero e 4 polos.

A estimativa inicial dos polos e zeros da função transferência foram obtidos através de uma análise assintótica do comportamento do sistema. Para otimizar o resultado, foi utilizado um algoritmo no Matlab que subtrai os polos e zeros estimados do Diagrama de Bode da função de transferência até obter um Diagrama de Bode com magnitude e fase constantes. A partir do gráfico da magnitude constante foi obtido o ganho do sistema. Ao final do processo, foi obtido a seguinte função de transferência:

$$T(s) = \frac{0,001048(s+0,005)}{s(s+7)(s^2+1,448x10^{-2}s+1,6x10^{-3})}$$

A função de transferência T(s) tem um ganho de 0,001048, o zero está localizado em -0,005, os polos reais na origem e em -7 e os dois polos complexos em $-0,00724 \pm j0,0393$. O fator de amortecimento tem valor $\xi = 0,181$ e a frequência natural $\omega_n = 0,04 \, rad/s$. Esses, foram obtidos observando o sobressinal. A frequência com o valor mais alto é o ω_n e a aproximação inicial do ξ foi encontrado através da relação $|G(jw)| = 1/2\xi$, onde $|G(jw)| = 10^{(sobressinal/20)}$. A partir do valor inicial do ξ foi feito melhorias com intuito de diminuir o erro de amortecimento. Também foi encontrado a margem de ganho $G_m = 53,1dB$ e a margem de fase $P_m = 95,2dB$ do sistema utilizando a função margin do Matlab.