Lab 6 - BCC406

REDES NEURAIS E APRENDIZAGEM EM PROFUNDIDADE

Detecção e Segmentação de objetos

Prof. Eduardo e Prof. Pedro

Objetivos:

• Detecção de objetos

Data da entrega: 25/02

- Este notebook é baseado em tensorflow e Keras.
- Execute todo notebook e salve tudo em um PDF nomeado como "NomeSobrenome-LabX.pdf"
- Envie o PDF via google <u>FORM</u>

Detecção de Objetos (100pt)

Execute o tutorial do link. Faça um teste com os seguintes modelos:

- EfficientDet D0 512x512
- SSD MobileNet V2 FPNLite 320x320
- SSD ResNet50 V1 FPN 640x640 (RetinaNet50)
- Faster R-CNN ResNet50 V1 640x640
- Mask R-CNN Inception ResNet V2 1024x1024

Teste com imagens de:

- Praia (<u>link</u>)
- Cachorros (link)
- Pássartos (link)

Deixe disponível aqui somente as saídas dos modelos que você testou. Não é necessário copiar todo tutorial para cá.

1 import matplotlib.pyplot as plt

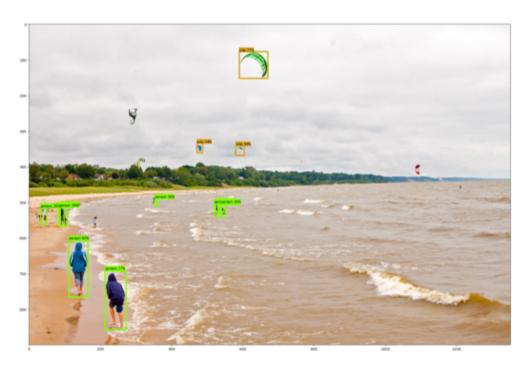
_

```
3 def plot_images(model):
      targets = ["beach", "dog", "bird"]
5
 6
      for target in targets:
          img_path = target + "_" + model + ".png"
7
          imagem = plt.imread(img_path)
8
9
10
          # Exibe a imagem
          plt.imshow(imagem)
11
          plt.axis('off') # Remove os eixos (opcional)
12
13
          plt.show()
14
```

Modelo EfficientDet D0 512x512 (10pt)

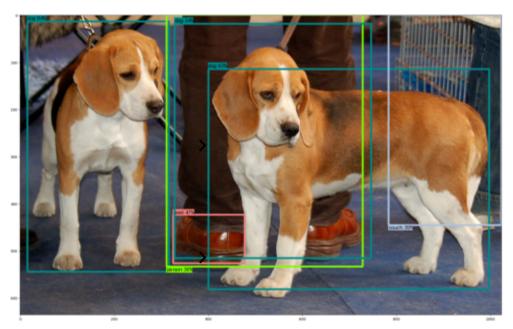
1 plot_images("efficientDet")

 \subseteq









Modelo SSD MobileNet V2 FPNLite 320x320 (10pt)

[] → 1 célula oculta

Modelo SSD ResNet50 V1 FPN 640x640 - RetinaNet50 (10pt)

[] → 1 célula oculta

Modelo Faster R-CNN ResNet50 V1 640x640 (10pt)

[] → 1 célula oculta

Modelo Mask R-CNN Inception ResNet V2 1024x1024 (10pt)

[] → 1 célula oculta

Entendendo os resultados (20pt)

ToDo: O que você pode descrever sobre os resultados obtidos?

Todas as imagens possuem um tamanho muito maior do que a entrada de qualquer um dos modelos. Todas EfficientDet: A imagem dos passáros possui uma confiança baixa em algumas predições, enquanto algos SSD Mobilenet: Apresentou péssimos resultados, fazendo poucas predições na praia, identificou város SSD Resnet: Possui os mesmos problemas da versão com a Mobilenet

Faster R-CNN: Para a imagem da praia onde os objetos são pequenos, foi possível detectar muito ben Mask R-CNN: Apresentou os melhores resultados, porém não identificou um único passáro e duas pesso Pode-se levantar a hipótese de que, devido ao maior tamanho de entrada aceito pela Mask R-CNN, as

Custo computacional (30pt)

Compute o custo computacional (tempo de inferência) de cada modelo acima

Dica: Use o método "default_timer" da biblioteca "timeit"

```
1 import timeit
 3 def make inferences():
       models = [
 4
 5
           'EfficientDet D0 512x512',
           'SSD MobileNet V2 FPNLite 320x320',
 6
 7
           'SSD ResNet50 V1 FPN 640x640 (RetinaNet50)',
 8
           'Faster R-CNN ResNet50 V1 640x640',
 9
           'Mask R-CNN Inception ResNet V2 1024x1024'
10
       1
11
       for model in models:
12
           model_handle = ALL_MODELS[model]
13
           hub model = hub.load(model handle)
14
15
16
           image_path = IMAGES_FOR_TEST["Beach"]
17
           image_np = load_image_into_numpy_array(image_path)
18
```

```
# Fazendo a inferência
inicio = timeit.default_timer()

hub_model(image_np)

fim = timeit.default_timer()
print (f'{model}: duracao: %f' % (fim - inicio))

make_inferences()
```

- EfficientDet D0 512x512: duracao: 4.920923
- SSD MobileNet V2 FPNLite 320x320: duracao: 3.633905
- SSD ResNet50 V1 FPN 640x640 (RetinaNet50): duracao: 3.893012
- Faster R-CNN ResNet50 V1 640x640: duração: 6.880522
- Mask R-CNN Inception ResNet V2 1024x1024: duracao: 6.499287

Os códigos foram executados no Notebook do tf2_object_detection

Detectando objetos com dados próprios (Opcional / 20 Pontos Éxtra)

Caso você queira usar as técnicas de detecção de objetos em uma base de dados própria, siga o tutorial do <u>link</u>. Você também pode se basear no no trabalho do <u>link</u>.

Relate sua experiência e anexe aqui os resultados.

6 of 6