# TEC0001 – Teoria da Computação Videoaula 05 Codificação de Máquinas de Turing

Karina Girardi Roggia karina.roggia@udesc.br

Departamento de Ciência da Computação Centro de Ciências Tecnológicas Universidade do Estado de Santa Catarina

## Representação de Estruturas Complexas

- Apresentar uma forma de codificar qualquer Máquina de Turing com  $\Sigma = \{0,1\}$  em um string binário
- Isto torna possível apresentar uma Máquina de Turing (ou qualquer outra estrutura algébrica semelhante) como uma entrada de uma Máquina de Turing
- A codificação que vamos ver aqui foi retirada do livro de Hopcroft, que utiliza uma definição diferente de Máquina de Turing daquela usada por Sipser

# Modificações da Definição de Máq de Turing

- Não há estado de rejeição. As paradas por rejeição são todas por indefinição de  $\delta$
- Obrigatoriamente  $q_0 \neq q_{AC}$

Seguimos, então, com a codificação :)

## Enumeração de elementos

Atribuição de números naturais não nulos a

- estados
- símbolos da fita
- movimentos

## Enumeração de Estados

Tendo-se |Q| = r, os estados serão  $q_1, q_2, \ldots, q_r$ 

- o estado inicial sempre será  $q_1$
- o estado de aceitação sempre será q<sub>2</sub>
- não há qualquer outra restrição na ordem dos demais estados

## Enumeração de Símbolos e Movimentos

Tendo-se  $|\Gamma| = s$ , os símbolos da fita serão  $\gamma_1, \gamma_2, \ldots, \gamma_s$ 

- $\gamma_1 = 0$
- $\gamma_2 = 1$
- γ<sub>3</sub> = □
- não há qualquer outra restrição na ordem dos demais símbolos

Os movimentos serão  $m_1 = E$  e  $m_2 = D$ .

## Codificação das Transições

Dada uma transição da função programa

$$\delta(q_i,\gamma_j)=(q_k,\gamma_l,m_v)$$

sendo  $i, j, k, l, v \in \mathbb{N}$ 

Tal transição será codificada por

$$0^{i}10^{j}10^{k}10^{l}10^{v}$$

Note que os valores de i, j, k, l e v são todos não nulos, portanto não haverá sequência de 1 consecutivos.

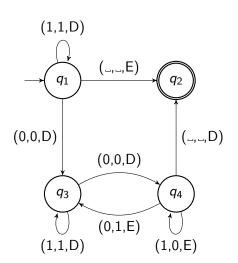
## Codificação da Máquina

Uma Máquina de Turing será codificada através da listagem de suas transições.

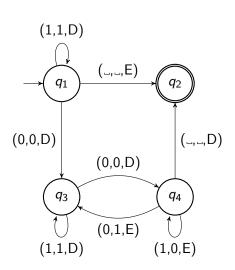
Sejam  $C_1, C_2, \ldots, C_n$  os códigos das transições de  $\delta$ , então

$$C_1 11 C_2 11 \dots 11 C_{n-1} 11 C_n$$

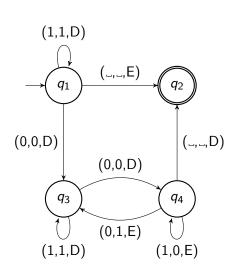
é um código desta máquina.







$$egin{aligned} \delta(q_1,0) &= (q_3,0,D) \ \delta(q_1,1) &= (q_1,1,D) \ \delta(q_1,\square) &= (q_2,\square,E) \end{aligned}$$



$$\delta(q_1,0) = (q_3,0,D)$$
 $\delta(q_1,1) = (q_1,1,D)$ 
 $\delta(q_1, ...) = (q_2, ..., E)$ 
 $\delta(q_3,0) = (q_4,0,D)$ 
 $\delta(q_3,1) = (q_3,1,D)$ 
 $\delta(q_4,0) = (q_3,1,E)$ 
 $\delta(q_4,1) = (q_4,0,E)$ 
 $\delta(q_4, ...) = (q_2, ..., D)$ 

• 
$$\delta(q_1,0) = (q_3,0,D)$$

• 
$$\delta(q_1,1)=(q_1,1,D)$$

• 
$$\delta(q_1, \bot) = (q_2, \bot, E)$$

• 
$$\delta(q_3,0)=(q_4,0,D)$$

• 
$$\delta(q_3,1)=(q_3,1,D)$$

• 
$$\delta(q_4,0) = (q_3,1,E)$$

• 
$$\delta(q_4,1) = (q_4,0,E)$$

• 
$$\delta(q_4, \Box) = (q_2, \Box, D)$$

• 
$$\delta(q_1,0) = (q_3,0,D)$$

• 
$$\delta(q_1,1)=(q_1,1,D)$$

• 
$$\delta(q_1, \Box) = (q_2, \Box, E)$$

• 
$$\delta(q_3,0)=(q_4,0,D)$$

• 
$$\delta(q_3,1)=(q_3,1,D)$$

• 
$$\delta(q_4,0) = (q_3,1,E)$$

• 
$$\delta(q_4,1)=(q_4,0,E)$$

• 
$$\delta(q_4, \Box) = (q_2, \Box, D)$$

• $\delta(q_1,0) = (q_3,0,D)$	010100010100
• $\delta(q_1,1) = (q_1,1,D)$	010010100100
• $\delta(q_1, \square) = (q_2, \square, E)$	01000100100010
• $\delta(q_3,0)=(q_4,0,D)$	000101000010100
• $\delta(q_3,1) = (q_3,1,D)$	0001001000100100
• $\delta(q_4,0) = (q_3,1,E)$	000010100010010
• $\delta(q_4,1) = (q_4,0,E)$	0000100100001010
• $\delta(q_4, \Box) = (q_2, \Box, D)$	000010001001000100

A seguinte palavra binária

corresponde a uma codificação de Máquina de Turing?

• Localização das subpalavras 11

• Localização das subpalavras 11

- Localização das subpalavras 11
- Localização das subpalavras 010

- Localização das subpalavras 11
- Localização das subpalavras 010
- Montagem da máquina

$$\begin{array}{lll} 01010010100 & \delta(q_1,0) = (q_2,0,D) \\ 01001000100100 & \delta(q_1,1) = (q_3,1,D) \\ 00010100010100 & \delta(q_3,0) = (q_3,0,D) \\ 0001001000100010 & \delta(q_3,1) = (q_3,1,D) \\ 0001001000100010 & \delta(q_3, \square) = (q_4, \square, E) \\ 000010101001010 & \delta(q_4,0) = (q_2,0,D) \end{array}$$

• 
$$\delta(q_1,0) = (q_2,0,D)$$

• 
$$\delta(q_1, 1) = (q_3, 1, D)$$

• 
$$\delta(q_3,0) = (q_3,0,D)$$

• 
$$\delta(q_3, 1) = (q_3, 1, D)$$

• 
$$\delta(q_3, \bot) = (q_4, \bot, E)$$

• 
$$\delta(q_4,0) = (q_3,1,E)$$



• 
$$\delta(q_1,0) = (q_2,0,D)$$

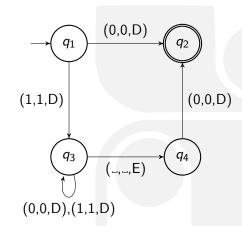
• 
$$\delta(q_1, 1) = (q_3, 1, D)$$

• 
$$\delta(q_3,0) = (q_3,0,D)$$

• 
$$\delta(q_3, 1) = (q_3, 1, D)$$

• 
$$\delta(q_3, \_) = (q_4, \_, E)$$

• 
$$\delta(q_4,0) = (q_3,1,E)$$



#### Considerações

- Restrições no modelo da Máquina de Turing aqui apresentada não são real problema
- Uma Máquina de Turing terá diversos códigos correspondentes
- Outras estruturas (grafos, autômatos finitos, redes de Petri, etc) são codificadas de forma semelhante
- Máquina Universal: recebe outra máquina como entrada e consegue simular a máquina recebida

## Máquina Universal

