



Министерство науки и высшего образования Российской Федерации  
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение  
высшего образования  
«Московский государственный технический университет  
имени Н.Э. Баумана  
(национальный исследовательский университет)»  
(МГТУ им. Н.Э. Баумана)

---

ФАКУЛЬТЕТ \_\_\_\_\_ «Информатика и системы управления»

КАФЕДРА \_\_\_\_\_ «Теоретическая информатика и компьютерные технологии»

**Лабораторная работа № 3**  
**по курсу «Теория искусственных нейронных сетей»**  
**«Методы многомерного поиска»**

Студент группы ИУ9-72Б Терентьева А. С.

Преподаватель Каганов Ю. Т.

*Москва 2023*

# 1 Цель

1. Изучение алгоритмов многомерного поиска 1-го и 2-го порядка.
2. Разработка программ реализации алгоритмов многомерного поиска 1-го и 2-го порядка.
3. Вычисление экстремумов функции.

# 2 Задание

Требуется найти минимум тестовой функции Розенброка

1. Методами сопряженных градиентов (методом Флетчера-Ривза и методом Полака-Рибьера).
2. Квазиньютоновским методом (Девидона-Флетчера-Пауэлла).
3. Методом Левенберга-Марквардта.
4. Применяя генетический алгоритм.

# 3 Реализация

Исходный код программы представлен в листингах 1– 6.

Листинг 1: Метод Флетчера-Ривза

```
1 def fletcher_reeves(func, grad_f, x0):
2     alpha = 0.01
3     max_iters = 1000
4     eps1, eps2 = 1e-6, 1e-16
5     prev_x = x0.copy()
6     x = x0
7     prev_grad = []
8     d = -grad_f(x)
9     iter = 1
10    second_time = False
11
12    for i in range(max_iters):
13        grad = grad_f(x)
14        alpha = golden_section_search(
```

```

15         lambda lr: func(x - lr * grad), 1e-6, 1e-3)
16     if len(prev_grad) != 0:
17         beta = np.dot(grad, grad) / np.dot(prev_grad, prev_grad)
18         d = -grad + beta * d
19     prev_x = x.copy()
20     prev_grad = grad.copy()
21     x += alpha * d
22
23     if np.linalg.norm(x - prev_x) < eps1 and abs(func(x) - func(
prev_x)) < eps2:
24         #
25         if second_time:
26             break
27         else:
28             second_time = True
29     else:
30         second_time = False
31     iter += 1
32     xs.append(i)
33     ys.append(F(x))
34
35     print("          -          :", iter)
36     return x

```

## Листинг 2: Метод Полака-Рибьера

```

1 def polak_ribiere(func, grad_f, x0):
2     alpha = 0.01
3     max_iters = 1000
4     eps1, eps2 = 1e-6, 1e-16
5     prev_x = x0.copy()
6     x = x0
7     prev_grad = []
8     d = -grad_f(x)
9     iter = 1
10    n = 5
11    second_time = False
12
13    for i in range(max_iters):
14        grad = grad_f(x)
15        alpha = golden_section_search(
16            lambda lr: func(x - lr * grad), 1e-5, 1e-3)
17        #
18
19        if i % n != 0:
20            beta = np.dot(grad, grad) / np.dot(prev_grad, prev_grad)
21            d = -grad + beta * d

```

```

21     prev_x = x.copy()
22     prev_grad = grad.copy()
23     x += alpha * d
24
25     if np.linalg.norm(x - prev_x) < eps1 and abs(func(x) - func(
prev_x)) < eps2:
26         #
27         if second_time:
28             break
29         else:
30             second_time = True
31     else:
32         second_time = False
33     iter += 1
34     xs.append(i)
35     ys.append(F(x))
36
37     print("          -          :", iter)
38     return x

```

### ЛИСТИНГ 3: Метод Девидона-Флетчера-Пауэлла

```

1 def dfp_method(func, grad_func, x0):
2     n = len(x0)
3     H = np.eye(n)
4     alpha = 0.01
5     max_iters = 10000
6     eps1, eps2 = 1e-6, 1e-16
7     prev_grad = []
8     x = x0
9     iter = 1
10
11     for i in range(max_iters):
12         grad = grad_func(x)
13         prev_grad = grad.copy()
14         prev_x = x.copy()
15
16         alpha = golden_section_search(
17             lambda lr: func(x - lr * grad), 1e-6, 1e-1)
18
19         p = -np.dot(H, grad)
20         s = alpha * p # dx
21         x += s
22         grad = grad_func(x)
23         y = grad - prev_grad # dg
24         s = s.reshape(-1, 1)
25         y = y.reshape(-1, 1)

```

```

26
27     A = np.dot(s, s.T) / np.dot(s.T, y)
28     B = np.dot(np.dot(np.dot(H, y), y.T), H.T) / np.dot(np.dot(y.T,
H), y)
29     H += A - B
30
31     if np.linalg.norm(s) < eps1 and abs(func(x) - func(prev_x)) <
eps2:
32         #
33         if second_time:
34             break
35         else:
36             second_time = True
37     else:
38         second_time = False
39     iter += 1
40     xs.append(i)
41     ys.append(F(x))
42
43     print("          -          : ", iter)
44     return x

```

#### Листинг 4: Метод Левенберга-Марквардта

```

1 def jacobian(x):
2     return np.array([[2*x[0], 0], [0, 2*x[1]]])
3
4 def levenberg_marquardt(func, gradient, x0, lamda=1):
5     n = len(x0)
6     max_iters = 10000
7     eps1, eps2 = 1e-6, 1e-16
8     alpha = 1
9     x = x0
10    iter = 1
11
12    for i in range(max_iters):
13        grad = gradient(x)
14        jac = jacobian(x)
15        hessian = np.dot(jac.T, jac) + alpha * np.eye(n)
16        step = np.linalg.solve(hessian, -grad)
17        new_x = x + step
18        if np.linalg.norm(step) < eps1 and abs(func(x) - func(new_x)) <
eps2:
19            break
20
21        if func(new_x) < func(x):
22            alpha /= 2

```

```

23         x = new_x
24     else:
25         alpha *= 2
26         iter += 1
27         xs.append(i)
28         ys.append(F(x))
29
30     print("          -          :", iter)
31     return x

```

## Листинг 5: Программа

```

1 import numpy as np
2 import time
3 import matplotlib.pyplot as plt
4
5 def F(x):
6     a, b, f0 = 180, 2, 15
7     return sum(a*(x[i]**2 - x[i+1])**2 + b*(x[i]-1)**2 for i in range(
8         len(x)-1)) + f0
9
10 def dF(x):
11     a, b = 180, 2
12     return np.array([a*2*x[0]*(x[0]**2 - x[1]) + b*2*(x[0]-1), -a*2*(x
13         [0]**2 - x[1])])
14
15 #
16 def golden_section_search(f, a, b, tol=1e-5):
17     gr = (5 ** 0.5 - 1) / 2
18     x1 = b - (b - a) * gr
19     x2 = a + (b - a) * gr
20     while abs(x1 - x2) > tol:
21         if f(x1) < f(x2):
22             b = x2
23         else:
24             a = x1
25     x1 = b - (b - a) * gr
26     x2 = a + (b - a) * gr
27     return (b + a) / 2
28
29 xs, ys = [], []
30
31 methods = [{ 'name': "
32             ", 'func': gradient_descent, '
33             x0': np.array([0.0, 0.0]) },
34             { 'name': "
35             -          ", 'func':
36             fletcher_reeves, 'x0': np.array([2.0, 0.0]) },

```

```

31         { 'name': "                -                ", 'func':
    polak_ribiere , 'x0': np.array([2.0 , 0.0]) },
32         { 'name': "BFGS", 'func': bfgs_method , 'x0': np.array([0.0 ,
    0.0]) },
33         { 'name': "DFP", 'func': dfp_method , 'x0': np.array([0.0 , 0.0])
    },
34         { 'name': "                -                "
    , 'func': levenberg_marquardt , 'x0': np.array([0.0 , 0.0]) }
35     ]
36
37 for method in methods:
38     xs, ys = [], []
39     start_time = time.time()
40     print(f"\n{method['name']}:")
41     result = method['func'](F, dF, method['x0'])
42     print("                : ", time.time() - start_time ,
    "c")
43     print("                : ", result)
44     print("                : ", F(result))
45     plt.plot(xs[:200], ys[:200], label=method['name'])
46
47 plt.legend()
48 plt.show()

```

## Листинг 6: Генетический алгоритм

```

1 import numpy as np
2 import time
3 import random
4 import matplotlib.pyplot as plt
5
6 def F(x):
7     a, b, f0 = 180, 2, 15
8     return a*(x[0]**2 - x[1])**2 + b*(x[0]-1)**2 + f0
9
10 #
11 def fitness_function(x):
12     return 1 / F(x)
13
14 #
15 def selection(population, fitness_func, retain_ratio=0.5):
16     fitness_scores = {tuple(ind): fitness_func(ind) for ind in
    population}
17     sorted_population = [list(ind) for ind in sorted(fitness_scores, key
    =fitness_scores.get, reverse=True)]
18     retain_length = int(len(sorted_population) * retain_ratio)
19     retain_length = 2 if retain_length < 2 else retain_length

```

```

20     parents = sorted_population[:retain_length]
21     return parents
22
23 #
24 def crossover(parents):
25     children = []
26     while len(children) < len(parents):
27         father = random.randint(0, len(parents)-1)
28         mother = random.randint(0, len(parents)-1)
29         if father != mother:
30             parent1 = np.array(parents[father])
31             parent2 = np.array(parents[mother])
32             c = np.random.rand()
33             child1 = c * parent1 + (1 - c) * parent2
34             child2 = (1 - c) * parent1 + c * parent2
35             children.extend([child1, child2])
36     return children
37
38 #
39 def mutation(children, mutation_chance=0.2):
40     for child in children:
41         if random.random() < mutation_chance:
42             child[random.randint(0, len(child)-1)] += np.random.uniform
43             (-0.5, 0.5)
44     return children
45
46 xs = []
47 ys = []
48 #
49 def genetic_algorithm(population_size, dimension, generations,
50                        mutation_rate, crossover_rate):
51     population = np.random.uniform(low=-5, high=5, size=(population_size
52                                                         , dimension))
53     for i in range(generations):
54         parents = selection(population, fitness_function, crossover_rate
55                             )
56         offspring = crossover(parents)
57         offspring = mutation(offspring, mutation_rate)
58         population = parents + offspring
59         result = population[np.argmax([fitness_function(x) for x in
60                                     population])]
61         xs.append(i)
62         ys.append(F(result))

```



```

60     best_solution = population[np.argmax([fitness_function(x) for x in
61     population])]
61     return best_solution
62
63 start_time = time.time()
64 print("                                :")
65 result = genetic_algorithm(population_size=60, dimension=2, generations
66     =50, mutation_rate=0.15, crossover_rate=0.5)
67 plt.plot(xs, ys)
68 plt.show()
69 print("                                :", time.time() - start_time, "c")
70 print("                                :", result)
71 print("                                :", F(result))

```

## 4 Результат работы

```

Метод наискорейшего градиентного спуска:
Кол-во итераций: 1892
Время выполнения: 0.2443087100982666 с
Точка минимума функции: [0.99999972 0.99999945]
Минимум функции: 15.0000000000000153

Метод Флетчера-Ривза:
Кол-во итераций: 425
Время выполнения: 0.11609530448913574 с
Точка минимума функции: [0.99999994 0.99999987]
Минимум функции: 15.000000000000009

Метод Полака-Рибьера:
Кол-во итераций: 360
Время выполнения: 0.08071351051330566 с
Точка минимума функции: [0.99999995 0.9999999 ]
Минимум функции: 15.000000000000005

BFGS:
Кол-во итераций: 18479
Время выполнения: 1.6063323020935059 с
Точка минимума функции: [0.99999952 0.99999903]
Минимум функции: 15.0000000000000469

DFP:
Кол-во итераций: 4453
Время выполнения: 0.7293074131011963 с
Точка минимума функции: [0.99999986 0.99999971]
Минимум функции: 15.000000000000043

Метод Левенберга-Марквардта:
Кол-во итераций: 5934
Время выполнения: 0.23388981819152832 с
Точка минимума функции: [0.99999937 0.99999874]
Минимум функции: 15.000000000000008

```

Рис. 1 — Результат вычислений

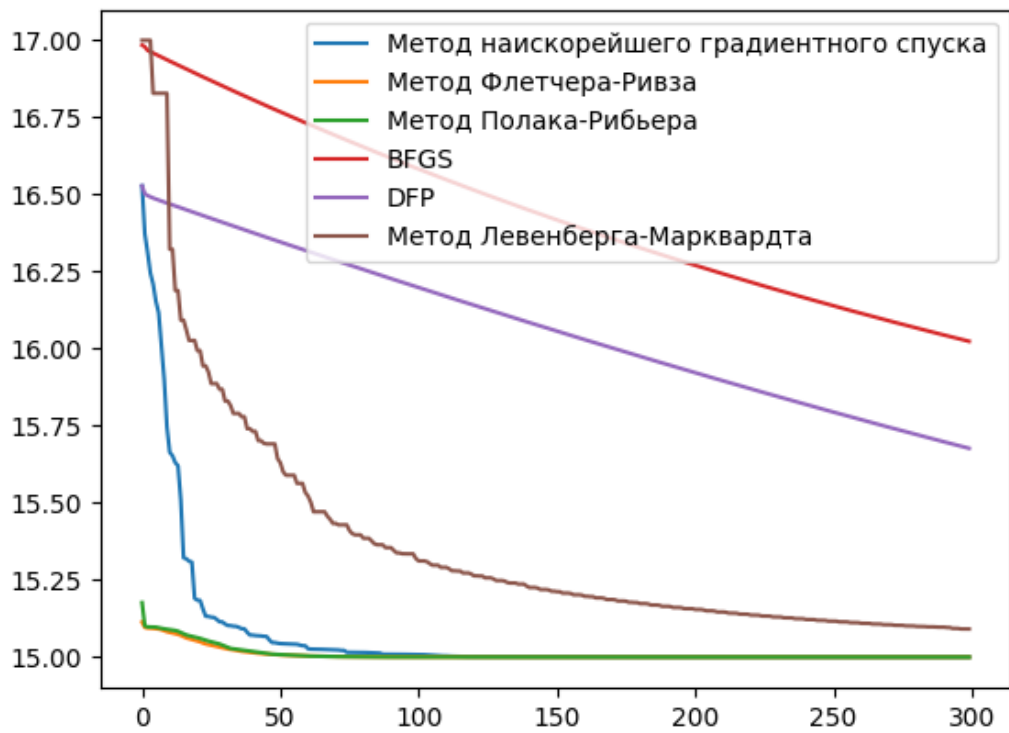


Рис. 2 — Сравнительный график сходимости методов многомерного поиска

```

Генетический алгоритм:
Время выполнения: 0.022786855697631836 с
Точка минимума функции: [0.9999129771447677, 0.9998277283353898]
Минимум функции: 15.00000001570763
  
```

Рис. 3 — Результат работы генетического алгоритма

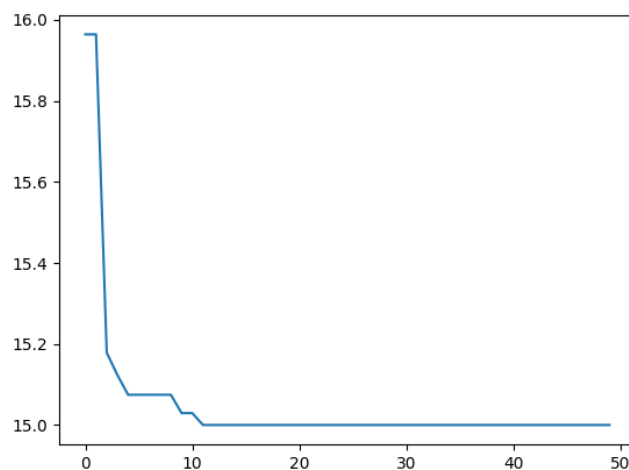


Рис. 4 — График генетического алгоритма

## 5 Выводы

В ходе выполнения лабораторной работы были изучены алгоритмы многомерного поиска 1-го и 2-го порядка, была написана их реализация на языке программирования Python.

В ходе эксперимента по исследованию работы программы на основе различных методов поиска экстремума (методы сопряженных градиентов, квазиньютоновский метод, методом Левенберга-Марквардта, генетический алгоритм), были сделаны следующие выводы:

1. Быстрее всего сходились методы сопряженных градиентов, наилучший результат показал метод Полака-Рибьера: и по скорости, и по количеству итераций, и по точности вычислений.
2. Самым медленным методом оказался метод BFGS, после него идет метод Левенберга-Марквардта.
3. Наиболее сложным в реализации оказался генетический алгоритм, а его результат - непредсказуем, т.к. зависит от случайно сгенерированных параметров.