Aarhus university school of engineering BAC7 – AutomatiskUltralydsscanner Risikohåndtering af projektarbejdet

# Indholdsfortegnelse

Ordliste	3
Versionshistorik	3
Formål	
Identifikation	
Risikovægtningskriterier	
Risikomatrix	
Identificerede risici	
	10

# Risikohåndtering

Dette dokument indeholder risikohåndtering af bachelorprojektarbejdet.

#### Ordliste

Forkortelse	Forklaring
CSK	Charlotte Søgaard Kristensen
MK	Marie Kirkegaard
MSN	Mathias Siig Nørregaard
PCD	Point Cloud Data

#### Versionshistorik

Version	Dato og navn	Beskrivelse
1.0	13. september, Marie Kirkegaard	Første udkast til risikovurdering
1.1	19. september, Marie Kirkegaard	Opdatering og tilføjelser af ny opdagede risici.
2.0	4. oktober, Marie Kirkegaard, Charlotte Søgaard Kristensen	Tilføjet flere risici og tilføjet "Hvad skal laves" og derefter fundet risici ud fra "Hvad skal laves". Rettelser til sandsynligheden.

Tabel 1: Versionshistorik

#### Formål

Formålet med risikohåndteringen, af projektarbejdet, er at identificere, analysere og evaluere på de risici, der kan opstå under arbejdet med bachelorprojektet og er anvendt som beslutningsgrundlag til planlægning af de forskellige sprints i løbet af projektarbejdet.

Risikohåndtering indeholder en risikovurdering, som består af en risikoanalyse og en risikoevaluering. I risikoanalysen identificeres og analyseres risici. I risikoevalueringen vælges et acceptabelt risikoniveau<sup>1</sup>.

#### Identifikation

Første proces i risikoanalysen er identifikation af risici. Der er blevet identificeret risici inden for:

- Tekniske software risici
- Tekniske hardware risici
- Sociale risici
- Metode risici
- Projektrisici

De identificerede risiciene er en brainstorming af ting, som gruppen tænker kan gå galt i projektarbejdet. Risiciene er blevet identificeret inden arbejdet med projektet gik i gang og er lavet som en hjælp til at

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> http://www.risikoanalyser.dk/Vejledning-i-it-risikostyring.php

Aarhus university school of engineering BAC7 – Automatisk ultralydsscanner Risikohåndtering af projektarbejde

prioritere opgaver i de forskellige sprints. Konsekvenserne og sandsynligheden af de forskellige identificerede risici er nedenfor blevet analyseret.

## Risikovægtningskriterier

Nedenfor er beskrevet kriterier for hvordan konsekvens- og sandsynlighedsniveauerne er vurderet.

Konsekvens	Mulig konsekvens
1	Ubetydelig
2	Mindre alvorlig
3	Alvorlig
4	Meget alvorligt
5	Ødelæggende

**Tabel 2: Konsekvenskriterier** 

Sandsynlighed	Mulig hyppighed
1	Meget usandsynligt
2	Usandsynligt
3	Kan ske, men ikke hyppigt
4	Sandsynligt
5	Meget sandsynligt

Tabel 3: Sandsynlighedskriterier

#### Risikomatrix

En risiko kan ikke stå alene, man er nødt til at se på, hvor sandsynligt det er, at en risiko vil opstå og hvad konsekvensen af risikoen er. Dette er blevet illustreret i en risikomatrix, hvor sandsynligheden og konsekvensen er kombineret<sup>2</sup>.

KOTISCKVCTISCTI CI KOT					
Konsekvens Sandsynlighed	1	2	3	4	5
1	Lav	Lav	Lav	Middel	Middel
2	Lav	Lav	Middel	Middel	Middel
3	Lav	Middel	Middel	Middel	Høj
4	Middel	Middel	Middel	Høj	Høj

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> http://www.risikoanalyser.dk/Vejledning-i-it-risikostyring.php

Aarhus university school of engineering BAC7 – Automatisk ultralydsscanner Risikohåndtering af projektarbejde

	Middel	Middel	Høj	Høj	Høj
5					

**Tabel 4: Risikomatrix** 

Grøn: Man kan acceptere risiko.

Gul: Her kræver det at man vurderer, om risikoen kan accepteres.

Rød: Risiko kan ikke accepteres.

Risici i det gule og røde område skal vurderes hvordan man kan undgå at de vil opstå.

Det er ikke muligt at ændre på konsekvensen af en risiko, derfor skal man kigge på, hvordan man kan imødekomme sandsynligheden for at en risiko opstår.

Nedenfor er lavet et skema med de identificerede risici, en vurdering på hvad sandsynligheden er for, at de vil opstå og konsekvensen af dette. Derudover indeholder skemaet et forslag til hvordan man kan forbygge og afhjælpe de enkelte risici.

For hver risiko er konsekvensen og sandsynlighed ganget sammen, hvilket giver risikoniveauet markeret med en farve, som er aflæst i risikomatricen. Da projektgruppen ikke har erfaring inden for at estimere sandsynligheden, er prioriteringen af opgaver hovedsageligt sket efter, hvor den største konsekvens er.

#### Identificerede risici

Projekt: Automatiseret ultralydsscanner		Udfyldt af: Marie Kirkegaard		Dato:		
Hvad kan gå galt?	Sandsynlighed (1-5)	Konsekvens (1-5)	Forebyggelse	Afhjælpning	Risiko = Sandsynlighed x Konsekvens	
		Tekniske so	ftware risici			
Hvad skal der lav	es: Oprettes for	oindelse til rob	otarm, samt rot	ation og positior	nering.	
Der er ingen forbindelse til robotarm.	1	5	-	Tjek om der skal installeres nogle programmer.	1x5=Middel	
Kan ikke få robotarmen roteret.	1	5	Research inden start	Søg hjælp på nettet eller spørg andre.	1x5=Middel	
Kan ikke få robotarmen positioneret.	1	5	Research inden start	Søg hjælp på nettet eller spørg andre.	1x5=Middel	
Hvad skal laves: Eksport og import af PCD og mesh						
Kan ikke få PCD eksporteres.	1	5	Research inden start	Søg hjælp på nettet eller spørg andre.	1x5=Middel	

	Τ.	Τ_	Ι = .	I		
Kan ikke få PCD	1	5	Research	Søg hjælp på	1x5=Middel	
importeres.			inden start	nettet eller		
				spørg andre.		
Kan ikke få Mesh	2	5	Research	Søg hjælp på	2x5=Middel	
eksporteres			inden start	nettet eller		
				spørg andre.		
Kan ikke få Mesh	1	5	Research	Søg hjælp på	1x5=Middel	
importeret.			inden start	nettet eller		
'				spørg andre.		
Hvad skal laves: 1	riangulering af i	point cloud i M	atlab	1 -1-7 0		
Matlab kan ikke	3	4	Research	Find et andet	3x4=Middel	
bruges til			inden start	program som	3X1 Wildder	
triangulering			mach start	kan bruges.		
	oc. Tilclutning m	ollom Vinast a	r computer	Kali bi uges.		
Hvad skal der lav			g computer.	Clast an	4E NALLI	
Computeren har	1	5	-	Skaf en	1x5=Middel	
ikke USB version				computer med		
3.0				USB version		
				3.0		
Hvad skal der lav	es: 3D kamera s		n-data, som kan	sendes til robot		
Ingen data fra	1	5	-	-	1x5=Middel	
kinect						
3D billedet kan	3	4	-	-	3x4=Middel	
ikke omdannes til						
positioner.						
Kinect er ikke	1	5	Tjek af	Brug af andet	1x5=Middel	
præcis nok			præcisionen af	device.		
			kinect			
Manglende	3	3	-	-	3x3=Middel	
afgrænsning af						
3D scanning						
Manglende	3	2	-	-	3x2=Middel	
detaljegrad af 3D	-					
kameraets						
indbyggede mesh						
funktion.						
Hvad skal laves: Mapning af face-normals til positionering og rotering af robotarm.						
Mangelfuld plan	2	2			2x2=Lav	
			_	_	ZAZ-Lav	
ift. mapning af						
hvert vertex.	1					
Tekniske hardware risici						
Hvad skal laves: Oprette forbindelse til robotarm						
Robotarmen kan	1	5	Tjek om	Ved at sætte	1x5=Middel	
ikke startes op	_		robotarmen er	stikket i.	ZAS IFIIGACI	
inne startes op			tilsluttet strøm	JUNKEU I.		
	1	1	distacter stigiti			
Der kan ikke	1	5	_	_	1v5=Middel	
Der kan ikke oprettes	1	5	-	-	1x5=Middel	

forbindelse til					
robotarm.					
Robotarmen er	1	5	Tjek af	Brug af andet	1x5=Middel
ikke præcis nok	*	)	præcisionen af	device.	TX3-IVIIduel
ikke præcis nok			robotarm	device.	
Pohottons	5	2	וטטטנמווו	Drug strain	5x2=Middel
Robottens	5	2	-	Brug strain	5x2=iviiddei
signaler er ikke				gauge i stedet	
tilstrækkelig nok i					
forhold til tryk					
Hvad skal laves: F			n ved hvornar de		
Kan ikke få Strain	3	1	-	Søg hjælp fra	3x1=Lav
gauge til at virke.				fagfolk	
Tryksensor giver	3	1	Tjekket	-	3x1=Lav
ikke nok feedback			spænding og		
			modstand.		
Tryksensor kan	3	1	-	-	3x1=Lav
ikke kalibreres til					
brug.					
		Social	e risici		
Gruppens	1	3	Det skal være	Snak åbent om	1x3=Lav
medlemmer	1		plads til	uenigheder og	IX3-Luv
bliver uvenner			uenigheder og	hver ærlig.	
bliver averliner			man skal	iivei ariig.	
			kunne snakke		
			ærligt om		
			tingene.		
Gruppen	1	5	Det skal være	Snak åbent om	1x5=Middel
opsplittes	1	3	plads til		1x3-iviludei
opspiittes			uenigheder og	uenigheder og	
			man skal	hver ærlig.	
			kunne snakke		
			ærligt om		
En eller flere af	2	4	tingene.		2x4=Middel
		4	_	_	ZX4-Middel
gruppens medlemmer					
bliver syg i en					
længere periode	4		NA'l	e. det. de le	4.2.1
Gruppens interne	1	3	Mind	Forhindre det	1x3=Lav
aftaler			hinanden om	sker igen.	
overholdes ikke.			aftaler		0.0.44111
Der sker	2	3	-	Spørg	2x3=Middel
misforståelser 				hinanden,	
mellem gruppens				hvordan de	
medlemmer.				forstår et	
				budskab.	

	T _		T	I	
Der opstår	3	2	-	Flertallet	3x2=Middel
uenigheder				bestemmer.	
mellem gruppens					
medlemmer.					
		Droid	/+ricici		
			ktrisici		
Hvad skal laves: k			1	Γ	
Funktionelle Krav	2	3	-	-	2x3=Middel
kan ikke defineres					
Ikke-funktionelle	2	3	-	-	2x3=Middel
krav kan ikke					
defineres					
Hvad skal laves: A	Accepttest				
Alle dele af	4	4	-	Systemet/funk	4x4=Høj
accepttesten kan				tioner i	
ikke gennemføres				systemet skal	
og godkendes				laves om og	
				testes igen.	
Gruppen har ikke	3	3	-	Søg fagfolk.	3x3=Middel
tilstrækkelig med					
viden, til at løse					
en opgave					
Hvad skal laves: E	ı Brugerundersøge	ا مادو			
Ingen medvirke	3	4	Vær tidligt ude	Find folk i eget	3x4=Middel
ende i		'	og spørg	netværk.	3X 1 Wildder
burgerundersøgel			mange	netværk.	
se			forskellige		
Vi kan ikke få fat	1	2	Vær ude i god	Find andre	1x2=Lav
på Lars Bolvig	*		tid.	fagfolk.	IXZ-Lav
(Læge)			iiu.	Tagioik.	
	 	annaralt			
Hvad skal laves: F			B I	A .1	2.2.14:4.4.4
Tidsplanen holder	3	2	Regelmæssig	Arbejd	3x2=Middel
ikke			update på	struktureret	
			hvordan	efter	
			tidsplanen	tidsplanen	
		<u> </u>	holder		
Hvad skal laves: 7		1			
Sprint overholdes	3	4	Timelægge	Ærlighed om	3x4=Middel
ikke			sprint og	hvad man har	
			hjælpe	noget og	
			hinanden	hvilke	
			færdig.	forhindringer	
				man har.	
Opgaverne i	3	3	-	-	3x3=Middel
sprints tager					
meget længere					
tid end beregnet					
		•		i	

Gruppen har	3	3	Skriv alt ned,	Gå til vejleder.	3x3=Middel	
mistet overblikket			som skal nås.	Ga tii vejieaer.	3x3 Wildder	
Gruppen har	2	4	Bruger		2x4=Middel	
glemt elementer i	2	-	tidsplan og	_	ZX4-IVIIduei	
projektet.			arbejder i	_		
projektet.			sprints.			
Ongover i sprints	4	4	Find		4x4=Høj	
Opgaver i sprints	4	4	flaskehalsen,	-	4x4=⊓Øj	
prioriteres i forkert			hvad skal			
rækkefølge.			laves, før man			
			kan komme			
			videre med			
		_	det næste.			
Planlægningen af	4	4	Anvend	Få klarlagt	4x4=Høj	
sprints fungerer			risikoanalysen	hvad det er,		
ikke			til at	som ikke		
			planlægge	fungere og lav		
	_		sprints.	om på dette.		
Opgaver i scrum	3	3	Definere	Tag opgaverne	3x3=Middel	
kan ikke afsluttes			opgaver som	med videre til		
i sprintet			kan afsluttes	næste sprint.		
Hvad skal laves: [	Designdokumen					
BDD kan ikke	3	2	Laver det der	-	3x2=Middel	
færdiggøres før			kan laves, før			
koden er færdig.			koden er			
			færdig og			
			finpudser til			
			sidst.			
IBD kan ikke	4	2	Laver det der	-	4x2=Middel	
færdiggøres før			kan laves, før			
koden er færdig.			koden er			
			færdig og			
			finpudser til			
			sidst			
Domænemodel	3	2	Laver det der	-	3x2=Middel	
kan ikke			kan laves, før			
færdiggøres før			koden er			
koden er færdig			færdig og			
			finpudser til			
			sidst			
Sekvensdiagram	5	2	Laver det der	-	5x2=Middel	
mer kan ikke			kan laves, før			
færdiggøres før			koden er			
koden er færdig			færdig og			
			finpudser til			
			sidst			
			le risici			
Hvad skal laves: Generelle anvendte metoden til gennemførsel af projekt.						

Aarhus university school of engineering BAC7 – Automatisk ultralydsscanner Risikohåndtering af projektarbejde

Tidskrævende	4	3	Researche	_	4x3=Middel
metoder, som			metoder inden		
ikke giver gevinst			brug.		
for projektet.					
Tidskrævende	4	2	Researche	-	4x2=Middel
metoder, som			metoder inden		
ikke giver gevinst			brug.		
for produktet.					
Hvad skal laves: Kontakten mellem robotarm og computer skal kodes i C#					
C# er ikke ideelt	2	3	Researche	-	2x3=Middel
for projektet			metoder inden		
			brug.		
Hvad skal laves: Hele rapporten skal skrives i latex					
LaTeX er ikke	2	2	Researche	-	2x2=Lav
ideelt for			metoder inden		
projektet			brug		
Hvad skal laves: Billedesegmenteringen skal skrives i MatLab.					
MatLab er ikke	2	2	Researche	-	2x2=Lav
ideelt for			metoder inden		
projektet.			brug.		

Tabel 5: Identificerede risici

## Risikoevaluering

Der er mange ting som kan gå galt i projektarbejdet, og alt i alt ser det ud til at selve projektet har et mellem højt risikoniveau, da de fleste af risiciene ligger i det gule felt. For at undgå at de forskellige risici får indflydelse på projektarbejdet, er projektet blevet planlagt for at imødegå at risiciene opstår. Dette er gjort ved at følge "forebyggelse" og "afhjælpning".