

# Eksterne møder

## Møde Søren Pallesen d. 06.09.2016

### Dagsorden

1. Afgrænsning af projektet
2. Systemforståelse
  - Systemopbygning/ Domænemodel
  - UseCases – mangler der nogle?
  - "Registrering af patient" – informationer vi skal bruge i computeren?
3. Brugergrænseflade
  - Hvilke funktioner skal der være (UC relateret)
  - Skal man kunne eksportere ultralydsbillede som jpeg?
4. Opfølgning på projekt
5. Andet?

### Diskuteret

1. Det er bare fint, at vi afgrænser det til at være 3D kamera og robotarmen.  
Man kan ikke få en ultralydssensor med tryksensor i. Rasmus og co. brugte signalet i robotten og brugte det. Det der er i robotten er fint nok til en start.  
Andet joystick til 600.000: Modstand i alle 6 frihedsgrader.
  2. En læge der benytter produktet fra systemet. Søren har holdere liggende. Der ligger et kamera monteret på en robotarm på Navitas – evt. kan vi spørge dem dernede.
  3. MTV – interview folk
- Ring ned til mammografi -afdeling. Nørrebrogade.
4. Han vil gerne følge med.

## Møde Lektor Samuel Alberg Thrysoe d. 27.10.2016

1. Introduktion til projektet – hvor langt vi er
2. Ophæng til Kinect
3. Positurmapning

### Ophæng:

- Spørg Steffen Wagner, der har hospitalssenge. Mounte Kinect på galgeholdere ude på hospitalet, så det er sengemonteret.
- Strips
- Lav limits på, hvor højt om Robotarmen må komme op, så den umuligt kan ramme Kinect.
- Mountet ophæng murde måske ikke være et problem at det er fast på en ultralydsklinik. Men det er et problem på et hospital.

### Andet

- Det er en wow-effect at have robotarm med til eksamen
- Lav evt. deltests derinde, hvor vi allerede på forhånd har lavet en 3D scanning, og givet disse koordinator til systemet. Så kan vi til eksamen lave en ny 3D scanning for at vise, hvordan dette fungerer – og ellers gå over til robotarmen, der allerede har koordinatorene fra en tidligere scanning.

Threshold på Z-kurven.

Gå ind og tegn området, hvor der skal scannes.

Thinklverse – find bryster og 3D printer.

Meshmixer – klippe i modellerne. Gem løbende!!