

# TP Bayes

OMA - SBA

2019

## 1 Échantillonneur de Gibbs

Dans cet exercice, on teste l'application de l'échantillonneur de Gibbs à un cas (très) simple. Rappel : pour échantillonner une loi  $p(x_1, x_2, \dots, x_N)$ , on itère des échantillonnages d'une variable, en laissant les autres constantes :

- On choisit un indice  $n$ , aléatoirement ou de façon déterministe,
- on tire un nouvel échantillon en utilisant  $p(x_n | x_1, x_{n-1}, x_{n+1}, x_N)$ .

Si c'est possible, on peut grouper des paramètres par blocs.

On considère deux vecteurs aléatoires gaussiens  $X_1$  et  $X_2$  centrées, de matrices de covariances respectives

$$C_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 9 \end{pmatrix}, \quad C_2 = \begin{pmatrix} 5 & 4 \\ 4 & 5 \end{pmatrix}.$$

1. Quel opération linéaire relie  $X_1$  et  $X_2$  ?
2. Mettre en oeuvre l'échantillonneur de Gibbs, en traitant chaque composante de  $X_1$  et  $X_2$  séparément.
3. Comparer la convergence de l'estimateur des moyennes de  $X_1$  et  $X_2$  en effectuant plusieurs échantillonnages et en calculant la variance de l'estimateur en fonction du nombre d'échantillons. On pourra également comparer à un échantillonnage de  $X_1$  et  $X_2$  par leur loi de probabilité.
4. Comment expliquer les résultats obtenus ? Comment améliorer l'échantillonnage de  $X_2$  ?

## 2 Variance a priori inconnue - Gibbs

On veut estimer  $x$  à partir d'observations  $y = Ax + b$ . Le bruit  $b$  est considéré gaussien de matrice de covariance  $\sigma_b^2 I$ . On pose comme a priori sur  $x$  qu'il suit une loi normale centrée de variance  $1/\tau$ , où  $\tau$  suit une loi Gamma( $\alpha, \beta$ ).

1. Écrire la vraisemblance  $p(y|x)$ , la loi a priori  $p(x, \tau)$  et la loi a posteriori  $p(x, \tau|y)$ . Justifier le choix de la loi Gamma pour  $\tau$ .
2. On fait le choix d'estimer  $x$  par l'espérance a posteriori, en échantillonnant la loi a posteriori par l'échantillonneur de Gibbs. Implémenter l'algorithme.
3. Tester sur des données simulées. En particulier, comparer (a) l'erreur d'estimation sur  $x$  par le maximum de vraisemblance, et (b) l'estimation a posteriori jointe de  $\tau$  et  $x$ , et l'estimation de  $x$  à  $\tau$  fixé, soit (c) au  $\tau$  oracle, soit (d) au  $\tau$  moyen a priori.

On pourra, par exemple, prendre la convolution par le filtre  $h$  du TP précédent pour l'opérateur  $A$ , et  $\sigma_x^2 \approx \sigma_b^2$ .