

Formation

- Master d'Architecture {M1} 2014 – 2016
Ecole Nationale Supérieure d'Architecture de Paris Malaquais {ENSAPM} (Paris [75006])
- Département Digital Knowledge, avec les Arts & Métiers ParisTech {ENSAM} (Paris [75013])
Module Materials & Additive Manufacturing (MadMan)
Enseignants : Marc BENARD, Léda DIMITRIADI, Justin DIRRENBARGER, Romain DUBALLET, Peggy GARCIA, Bertrand LAMARCHE, Imade KOUTIRI, Nicolas LEDUC, Robert LEROY, Philippe LORONG, Lucia MONDARDINI, Philippe MOREL, Eric MONTEIRO, Thomas NIEDERKORN, Gilles REGNIER, Thibault SCHWARTZ, Jean-Aimé SHU
- Licence d'Architecture {L1, L2, L3} 2010 – 2014
Ecole Nationale Supérieure d'Architecture de Paris Malaquais {ENSAPM} (Paris [75006])
Enseignants : Felix AGID, Anne BOSSE, Maurizio BROCATO, Catherine CLARISSE, Pierre CUTELLIC, Pierre DAVID, Léda DIMITRIADI, Yulia DONETSKAYA, Tristan GOBIN, Bertrand LAMARCHE, Jean LEONARD, Robert LEROY, Marc MALINOWSKY, Philippe MOREL, Sandra PLANCHEZ, Thibault SCHWARTZ, Philippe SIMON, Sylvain USAI
- Premier Cycle des Etudes Médicales {PCEM1} 2008 – 2010
Université de Versailles Saint-Quentin-en-Yvelines {UVSQ} (Guyancourt [78280])
- Baccalauréat Scientifique, option Biologie {Bac S, SVT} 2006 – 2008
Lycée François 1er (Fontainebleau [77300])
-

Expérience

- Hub / 3D Hubs (Paris [75005]) Mars 2014 - Actuel
Services d'impression 3D en ligne : <https://www.3dhubs.com/paris/hubs/mathieu-o>
- Monitorat / ENSA Paris Malaquais {ENSAPM} (Paris [75006]) Février 2015
Assistant 1 semaine pour les intensifs d'Inter-Semestre du département Digital Knowledge (groupe Christian DELECLUSE)
- Monitorat / ENSA Paris Malaquais {ENSAPM} (Paris [75006]) Février - Juin 2014
Assistant 1 semestre pour le studio de projet P6 "Résolutions Régressives" du département Digital Knowledge (groupe Pierre CUTELLIC)
- Vacation / EZCT Architecture & Design Research (Paris [75011]) Décembre 2013
Participation à un concours d'aménagement urbain à Umeda (Osaka [JAPON])
Modélisation 3D et maquette de site (impression 3D - découpe laser) avec Sebastian ANDRAOS, Xavier DELANOUE et Simon ERARD
Génération de formes sous Processing avec Oswald PFEIFFER
- Monitorat / ENSA Paris Malaquais {ENSAPM} (Paris [75006]) Septembre 2013
Assistant 2 semaines avec Clément GOSSELIN pour les intensifs Digital Design Literacy 3 du département Digital Knowledge (groupe Felix AGID)
- Stage / EZCT Architecture & Design Research (Paris [75011]) Juillet 2013
Travaux avec Tristan GOBIN pour l'exposition ArchiLab 2013 {FRAC Centre} (Orléans [45000])
Recherches et conception de prototypes béton et impression 3D sable
Modélisation 3D et optimisation structurelle avec Grasshopper 3D et Rhinoceros 3D

Mathieu VENOT

16 Rue de l'Arbalète
75005 Paris FRANCE

06.79.33.64.10
mat.venot@gmail.com

Etudiant en quatrième année d'Architecture
Né le 30/09/1990

Experience

Monitorat / ENSA Paris Malaquais **{ENSAPM}** (Paris [75006])
Surveillance, maintenance et aide technique sur découpe laser Epilog

Février - Juin 2013

Stage / Chantier Naval Port Napoléon (Port-Saint-Louis-du-Rhône [13230])
Entretien, maintenance et réparation de voiliers et vedettes

Juillet 2011

Langues

Anglais

Bon niveau, lu - écrit - parlé

Français

Langue maternelle

Centres d'intérêt

Architecture - CAO/FAO - Informatique

Voile - Windsurf :

Navigations, convoyages sur Coco 6.50,
Dufour 325, First 35, RM 1050, Cigale 16 (Antilles,
Europe Ouest [Atlantique, Méditerranée])

Voyages :

1 an autour de l'Atlantique Nord sur voilier de 11
mètres (Espagne, Portugal, Madère, Canaries, Cap
Vert, Petites Antilles, Bermudes, Açores [2004-2005])

Compétences

Logiciels

CAO/FAO : ArchiCAD, Inventor (notions), Rhinoceros 3D |
VisualARQ, Grasshopper 3D, HAL
PAO : Adobe Illustrator - InDesign - Photoshop, Apple
iWork, Microsoft Office
Scripting : Processing IDE, Web Design (notions [HTML,
CSS]), Mathematica (notions)
Mac OS, Windows, Linux (basics [Debian])

Fabrication Numérique

Acquisition 3D (Microsoft Kinect)
Arduino IDE & Electronics - Raspberry Pi
Découpe laser (Epilog) / Fraisage Numérique (Unimat)
Impression 3D (Makerbot Replicator 1 Dual / Stratasys
Mojo / 3D Systems Cubify Cube 1)
Robotique industrielle (ABB IRB120 & ABB IRB1600)

Permis B (voiture)