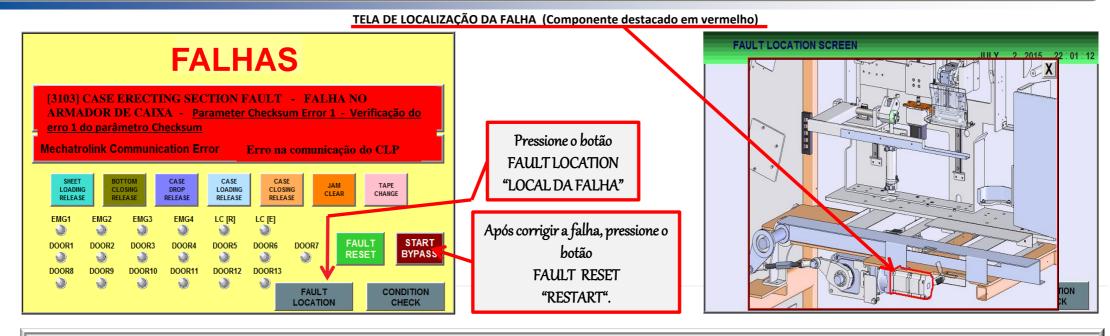
# Mechatrolink Communication Error - Erro de comunicação com o CLP (1/7)



#### Solucionando problemas

#### SOLUÇÃO **PROBLEMA** 1. Medir a tensão elétrica que vem da chave geral. Ajustar 1. A tensão elétrica caiu repentinamente a tensão dentro da faixa especificada e aiustar a função 5 para parametrização. 2. A chave geral desligou enquanto alterava-> 2. Verificar qual a circunstância para que a chave se o ajuste de parametrização. estivesse desligada. Ajustar a função 5 para parametrizar novamente. 3. Ligar e desligar a chave geral várias vezes. Se o alarme anda estiver ocorrendo, o SERVOPACK está falhando. Trocar o SERVOPACK danificado. Equipe de Operação Equipe de Manutenção --->

que o parâmetro escrito.

2. Ocorreu uma falha no SFRVOPACK.

# Mechatrolink Communication Error - Erro de comunicação com o CLP (2/7)

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho)

**FAULT LOCATION SCREEN** 

**FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA - Sheet Lifter (MS7) - Levantador de chapas Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** "LOCAL DA FALHA" DROP RELEASE LOADING LOADING CLOSING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE EMG1 EMG4 LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 0 **FAULT START** DOOR1 DOOR3 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão RESET **BYPASS** DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK Solucionando problemas SOLUÇÃO **PROBLEMA** 1. A versão do software do SERVOPACK é mais antigo do 1. Verificar a função 12 para ver se a versão do software é

compatível com o SERVOPACK. Não sendo, deverá ocorrer um alarme. Escrever o parâmetro de outro SERVOPACK de mesmo modelo que a versão do software. Depois disso,

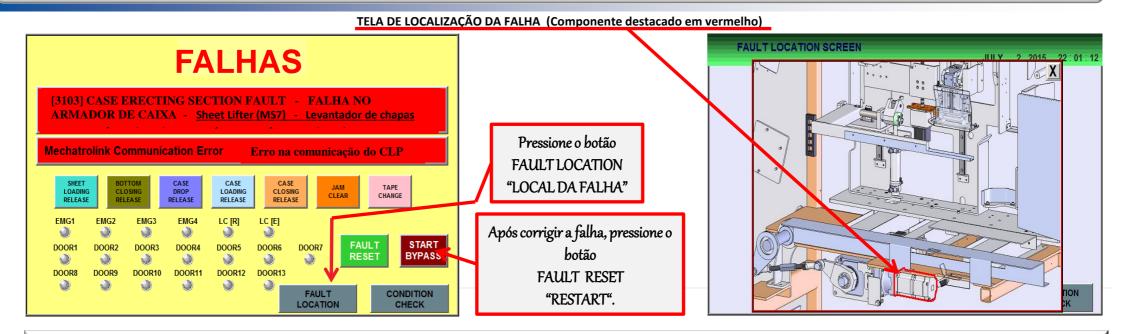
2. Trocar o SERVOPACK pois esta deve estar danificado.

ligar e desligar a chave geral novamente.

Equipe de Operação

Equipe de Manutenção 📑 📑 🗲

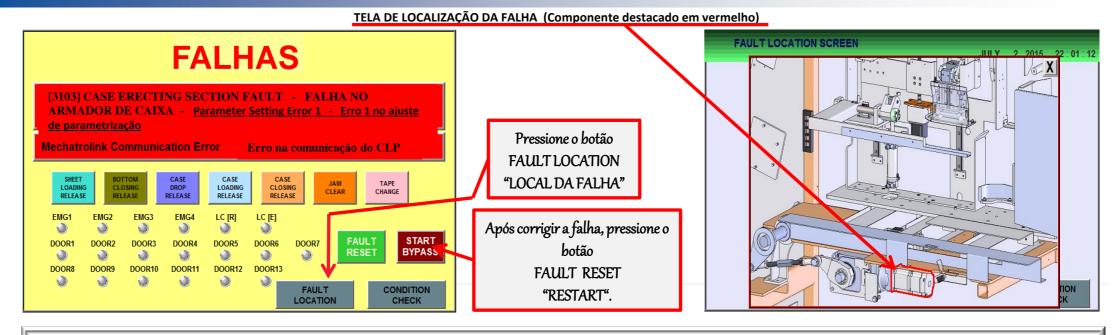
# Mechatrolink Communication Error - Erro de comunicação com o CLP (3/7)



#### Solucionando problemas

# PROBLEMA 1. A tensão elétrica caiu repentinamente. 2. A chave geral desligou enquanto utilizava-se a função. 3. Ocorreu uma falha no SERVOPACK. 2. A chave geral desligou. Trocar o SERVOPACK pois esta deve estar danificada. 3. Ocorreu uma falha no SERVOPACK. 3. Ligar e desligar a chave geral várias vezes. Se o alarme anda estiver ocorrendo, o SERVOPACK está falhando. Trocar o SERVOPACK danificado. Equipe de Operação Equipe de Manutenção --->

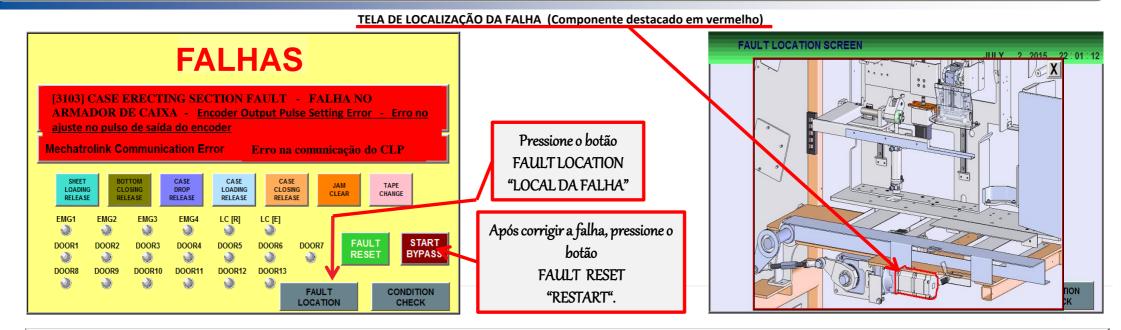
# Mechatrolink Communication Error - Erro de comunicação com o CLP (4/7)



#### Solucionando problemas

#### SOLUÇÃO **PROBLEMA** 1. Verificar a combinação da capacidade do SERVOPACK e servomotor. 1. A capacidade do SERVOPACK e o servomotor não são Selecionar a correta combinação entre a capacidade do SERVOPACK e o compatíveis. servomotor. 2. Ocorreu uma falha no SERVOPACK. — 2. Trocar o SERVOPACK pois esta deve estar danificado. 3. Verificar a faixa de ajuste dos parâmetros a serem modificados. 3. O parâmetro está fora da faixa de ajuste. Ajustar o parâmetro com um valor que esteja dentro da faixa de ajuste. 4. O raio da engrenagem eletrônica está fora da faixa de \_\_\_\_ \_\_ \_ 4. Verificar o raio da engrenagem eletrônica. O raio deverá satisfazer os dados 0.001< (Pn20E/Pn210) < 4000. Ajustar a engrenagem eletrônica ajuste. na faixa de 0.001< (Pn20E/Pn210)< 4000. Equipe de Manutenção ---> Equipe de Operação

# Mechatrolink Communication Error - Erro de comunicação com o CLP (5/7)



#### Solucionando problemas

#### 

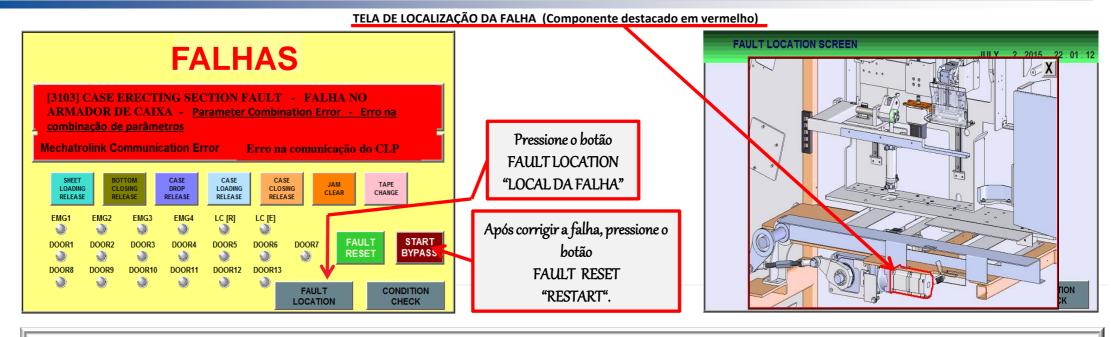
faixa de atuação não satisfazendo as condições de funcionalidade.

2. Ocorreu uma falha no SERVOPACK. \_\_\_

 2. Trocar o SERVOPACK pois esta deve estar danificado.

Equipe de Operação ———> Equipe de Manutenção ———>

# Mechatrolink Communication Error - Erro de comunicação com o CLP (6/7)



#### Solucionando problemas

#### **PROBLEMA**

# SOLUÇÃO

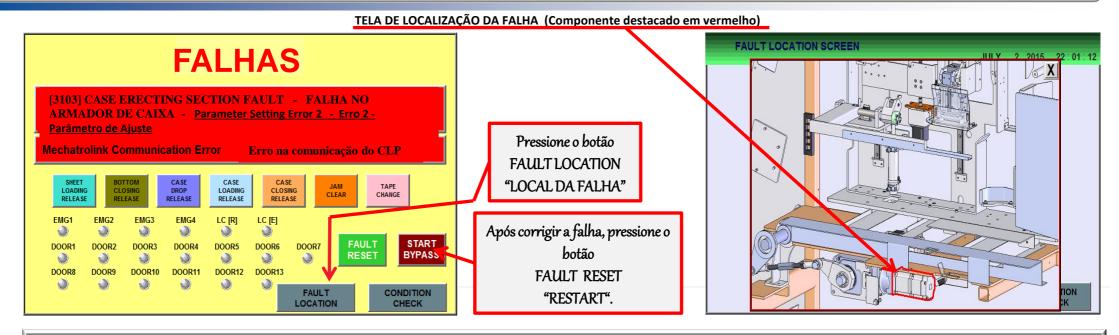
- 1. A velocidade de avanço da função JOG (Fn004) está menor que a sua faixa de ajuste após ter modificado o raio da engrenagem eletrônica Pn20E/Pn210) ou o servomotor.
- 2. A velocidade de avanço da função JOG (Fn004) está menor que a sua faixa de ajuste após ter ajustado o programa da velocidade JOG (Pn533).
- 3. A velocidade de movimento autotuning está menor que a faixa de ajuste após ter modificado o raio da engrenagem eletrônica (Pn20E/ Pn210) ou o servomotor.

  Equipe de Operação

- . Verificar as condições que a detecção 1 são satisfeitas. Diminua a faixa de ajuste do raio da engrenagem eletrônica. (Pn20E/Pn210).
- 2. Verificar se as condições \*1 detectadas estão satisfeitas. Aumentar a velocidade do movimento em JOG (Pn533).
- 3. Verificar se as condições de detecção \*1 está sendo satisfeitas. Diminua o ajuste do raio da engrenagem eletrônica (Pn20E/Pn210).

Equipe de Manutenção 🕒 — 🗕 🗲

# Mechatrolink Communication Error - Erro de comunicação com o CLP (7/7)



#### Solucionando problemas

#### 

Equipe de Manutenção - - - >

Equipe de Operação

# Combination Error - Erro na combinação

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA - Combination Error - Erro na combinação Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** "LOCAL DA FALHA" DROP RELEASE LOADING CLOSING LOADING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE EMG4 LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 0 **FAULT** START DOOR1 DOOR3 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão **BYPASS** RESET DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK

#### Solucionando problemas

#### **PROBLEMA**

SOLUÇÃO

- 1.A capacidade do SERVOPACK e o servomotor não são
- compatíveis.
- 2. Ocorreu uma falha com o encoder.
- 3. Ocorreu uma falha com o SERVOPACK.

- Verificar as capacidaddes para ver se eles satisfazem a seguinte condição: Capacidade do servomotor 1/4 < ou = Capacidade do SERVOPACK. Selecionar a combinação correta entre estas capacidades.
- 2. Trocar o servomotor e verificar se o alarme ocorreu novamente. Trocar o encoder.
- 3. Trocar o SERVOPACK pois este pode estar danificado.

Equipe de Operação

# <u>Unsupported Device Alarm - Alarme de dispositivo não suportado</u>

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA Unsupported Device Alarm - Alarme de dispositivo não suportado Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** "LOCAL DA FALHA" DROP RELEASE LOADING LOADING CLOSING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE EMG1 EMG4 LC [R] LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 0 **FAULT** START DOOR1 DOOR3 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão **BYPASS** RESET DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK

#### Solucionando problemas

#### **PROBLEMA**

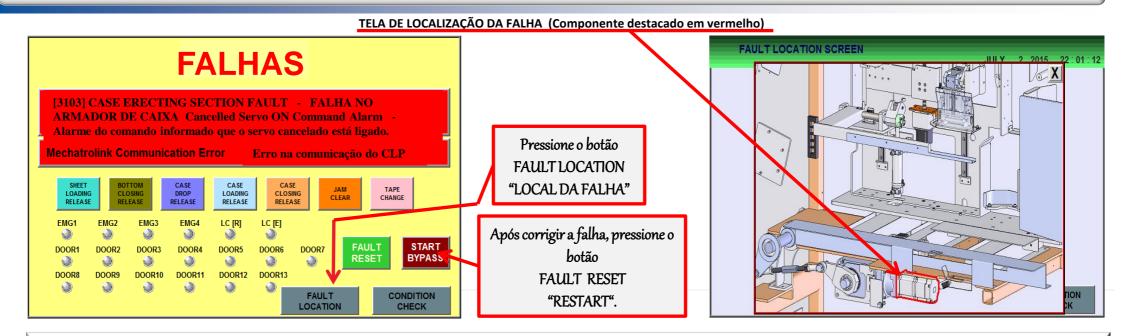
1. Uma unidade serial de conversão, encoder, encoder externo está conectado ao SERVOPACK.

#### SOLUÇÃO

1. Verificar a especificação do produto. Selecionar o modelo correto. Selecionar a combinação das unidades corretamente.

Equipe de Operação --->

#### Cancelled Servo ON Command Alarm - Alarme do comando informado que o servo cancelado está ligado.



#### Solucionando problemas

#### PROBLEMA

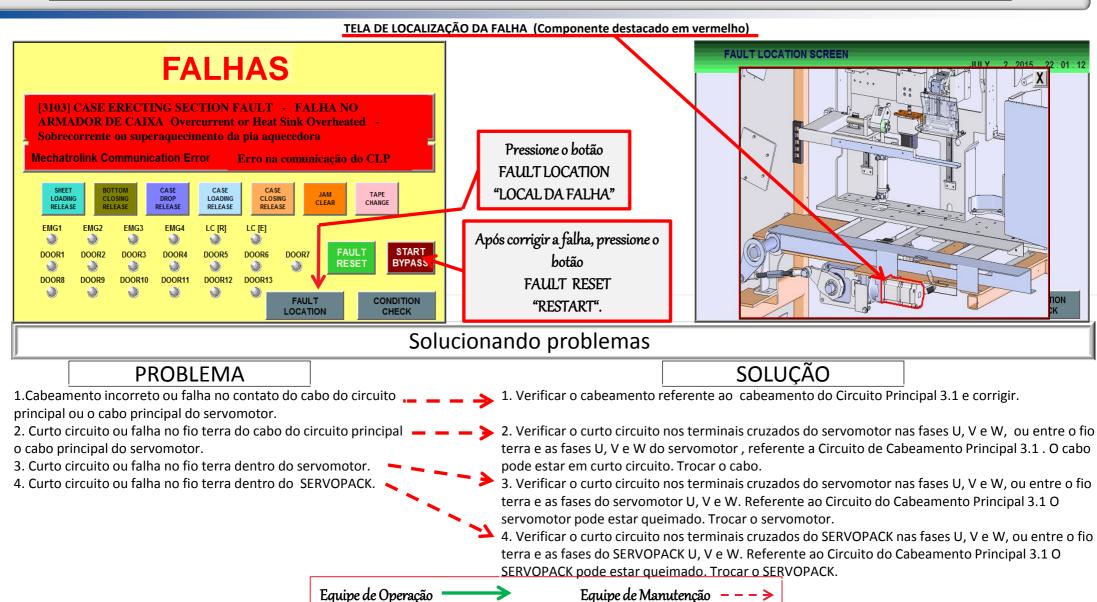
1. Após executar a função de utilidade para ligar a fonte do motor, o servo (SV\_ON) foi enviado pelo controlador hóspede.

#### SOLUÇÃO

1. Desligar a fonte do SERVOPACK e ligar novamente para que ocorra o reset do software.

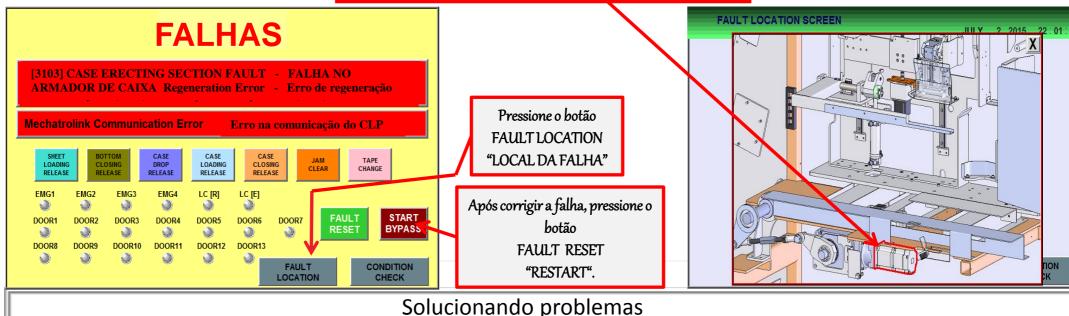
Equipe de Operação ———> Equipe de Manutenção ———>

#### Overcurrent or Heat Sink Overheated - Sobrecorrente ou superaquecimento da pia aquecedora



#### Regeneration Error - Erro de regeneração

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho)



#### **PROBLEMA**

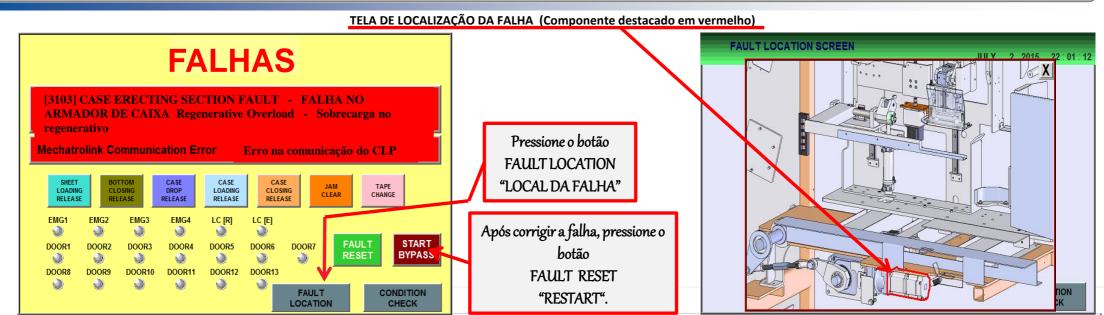
- 1. A capacidade do resistor regenerativo (Pn600) está ajustado com valor diferente de 0 para SGDV-R70, -R90, -1R6, -2R1, ou -2R8 SERVOPACK conectado a um resistor regenerativo externo.
- 1.2. Um resistor externo regenerativo não está conectado aos ítens SGDV-470, SGDV-550, SGDV-590, SGDV-780, SGDV-210, SGDV-260, SGDV-280, or SGDV-370 SERVOPACK.
- 2. O resistor regenerativo externo está incorretamente cabeado, removido ou desconectado.
- 3. Ocorreu falha no SERVOPACK.

# SOLUÇÃO

- Verificar a conexão do resistor externo regenerativo e o valor do Pn600.
   Conectar o resistor regenerativo externo ou ajustar o Pn600 para 0 , caso não conecte um novo resistor.
- 2. Verificar a conexão do resistor regenerativo externo. Conectar o resistor externo regenerativo corretamente.
- 3. Enquanto o circuito principal da fonte estiver desligado, desligar e ligar a fonte novamente. Se o alarme ainda ocorrer, o SERVOPACK pode estar com problemas. Trocar o SERVOPACK.

Equipe de Operação ———>

#### Regenerative Overload - Sobrecarga no regenerativo



# Solucionando problemas

#### PROBLEMA

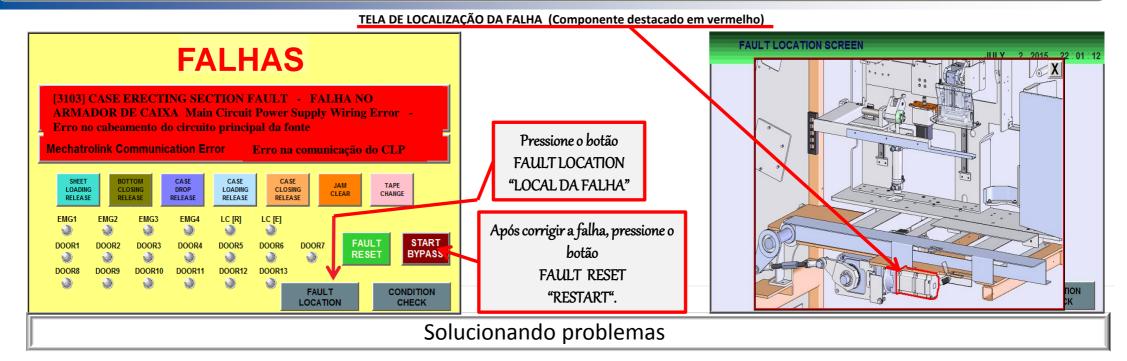
- 1. A voltagem da fonte excede o limite especificado.
- 2. Resistência regenerativa externa insuficiente, Capacidade ———— regenerativa do resistor externo, capacidade regenerativa do resistor, ou capacidade do SERVOPACK ou a fonte regenerativa tem tido continuamente retorno.
- 3. A fonte regenerativa continuamente retorna por que a carga negativa foi continuamente aplicada.
- 4. O parâmetro ajustado no Pn600 é menor do que a capacidade regenerativa do resistor externo.
- 5. A resistência regenerativa externa é muito alto.
- 6. Ocorreu falha no SERVOPACK.

# SOLUÇÃO

- 1. Medir a tensão da fonte. Ajustar a tensão dentro da faixa especificada.
- 2. Verificar a condição de trabalho, a capacidade utilizando o Software SigmaJunmaSize+, etc. Modificar a capacidade da resistência regenerativa ou a capacidade do SERVOPACK. Reconsiderar as condições de trabalho utilizando o software SigmaJunmaSize+, etc.
  - 3. Verificar a carga aplicada no servomotor durante a operação. Reconsiderar o sistema incluindo o servo, a máquina e as condições de operação.
  - 4. Verificar a conexão do resistor regenerativo externo e o valor ajustado no Pn600 , ajustando-o com o valor correto.
  - 5. Verificar a resistência regenerativa. Alterar a resistência regenerativa com o valor correto ou utilizar o resistor externo de capacidade adequada.
  - 6.. Trocar o SERVOPACK pois deve estar com defeito.

Equipe de Operação ———> Equipe de Manutenção

#### Main Circuit Power Supply Wiring Error - Erro no cabeamento do circuito principal da fonte



#### **PROBLEMA**

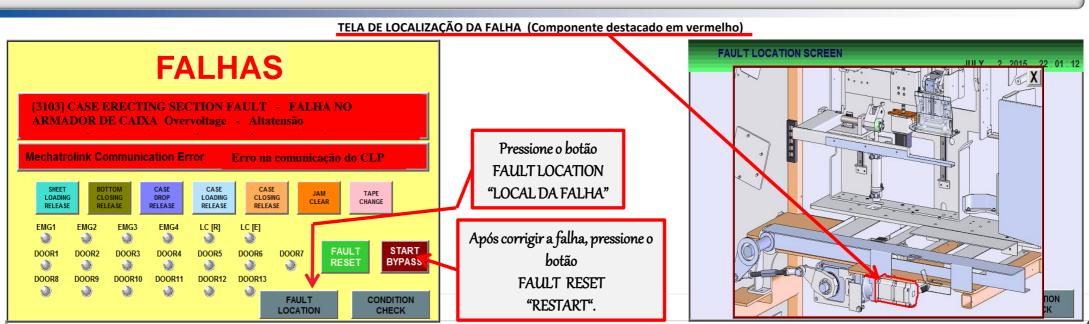
- SERVOPACK estava com a tensão alta.
- 2. No modo de entrada AC, a fonte DC estava fornecendo energia.
- 3. No modo de entrada DC, a fonte AC estava fornecendo energia.
- 4. A capacidade regenerativa do resistor (Pn600) não está ajustado par 0 ou mesmo esta possa estar desconectado.
- 5. Ocorreu um falha no SERVOPACK.

# SOLUÇÃO

- 1. O resistor regenerativo desconectou-se quando a fonte do — — — 1. Medir a resistência do resistor regenerativo utilizando um instrumento de medição. Ao utilizar um resistor regenerativo montado no SERVOPACK, trocar o SERVOPACK. Ao utilizar um resistor regenerativo externo, trocar o resistor regenerativo externo.
  - 2. Verificar a chave geral para ver se é a fonte DC. Corrigir os ajustes da fonte atual para estar compatível às especificações da fonte.
  - 3. Verificar a chave geral para ver se é a fonte AC. Corrigir os ajustes da fonte atual para estar compatível com as especificações.
  - 4. Verificar se o resistor está conectado ou se está ajustado para Pn 600 é 0.
  - 5. Trocar o SERVOPACK por que o ítem pode estar danificado.

Equipe de Operação Equipe de Manutenção — — — >

#### Overvoltage - Altatensão



#### Solucionando problemas

#### **PROBLEMA**

Para o SERVOPACK 200-VAC: A tensão AC excedeu 290 V.

Para o SERVOPACK 400-VAC: A tensão AC excedeu 580 V.

Para o SFRVOPACK 200-VAC: A tensão DC de entrada excedeu 410V

Para o SERVOPACK 400-VAC: A tensão de entrada DC excedeu 820V.

- 2. A fonte está instável ou está influenciado pelos repentinos relâmpagos.
- 3. A aceleração e a desaceleração foi executado sob as seguintes condições : >

A tensão AC do SERVOPACK 100-VAC estava na faixa entre 115V e 135 V.

A tensão AC do SERVOPACK 200-VAC estava na faixa entre 230V e 270 V.

4. Ocorreu uma falha no SFRVOPACK.

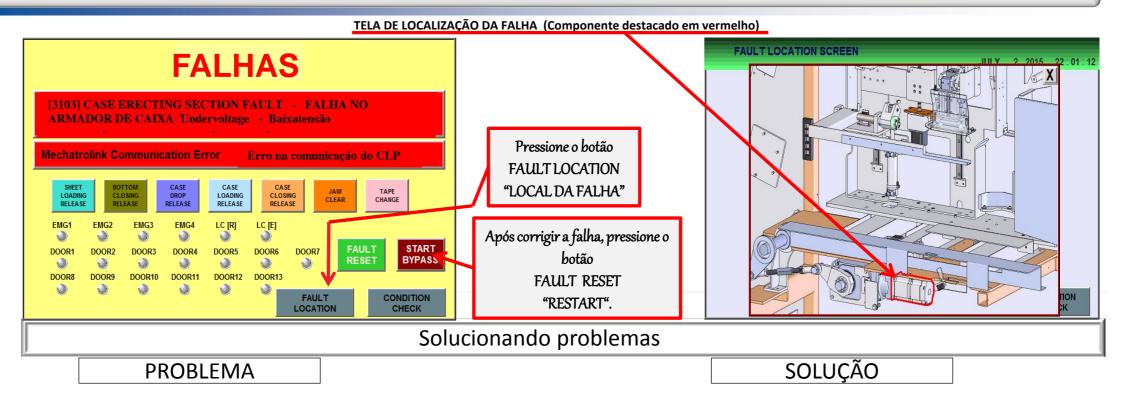
# **SOLUÇÃO**

- 1. Para o SERVOPACK 100 VAC : A tensão AC excedeu 145V. \_ \_ \_ \_ 1. Medir a tensão. Ajustar a tensão AC/DC dentro da faixa especificada.
  - 2. Medir a tensão da fonte. Realizar melhorias nas condições da fonte instalando pára-raios, etc. Depois ligar e desligar a chave novamente. Se o alarme persistir, deve ter algum problema com o SERVOPACK, assim, deverá trocar este componente.
  - 3. Verificar a tensão da fonte e a velocidade do torque durante a operação. Ajustar a tensão AC dentro da faixa especificada.
- A tensão AC do SERVOPACK 400-VAC estava na faixa entre 480V e 560 V. – -> 4. Ligar e desligar a fonte do painel enquanto o circuito principal está desligado. Se o alarme persistir, deve ter algum problema com o SERVOPACK, assim, deverá trocar este componente.

Equipe de Operação

Equipe de Manutenção --->

#### **Undervoltage - Baixatensão**



1. Para o SERVOPACK 100-VAC: A tensão AC da fonte está igual ou menor que \_ \_ \_ \_ \_ 1. Medir a tensão da fonte. Ajustar a tensão dentro da faixa especificada. 49V.

Para o SERVOPACK 200-VAC: A fonte AC da fonte está igual ou inferior a 120 V

- O SERVOPACK 400-VAC: A tensão AC da fonte está igual ou inferior a 240V.
- 2. A tensão da fonte caiu durante a operação.
- 3. Ocorrência de interrupção instantânea da fonte.
- 4. O fusível do SERVOPACK está queimado.
- 5. Ocorreu uma falha no SERVOPACK. - - -

- > 2. Medir a tensão da fonte. Aumentar a capacidade da fonte.
  - 3. Medir a tensão da fonte. Quando a fonte corta instantaneamente ou prende (Pn509), diminua o valor do ajuste.
  - 4. Trocar o SERVOPACK, conectar um reator e verificar o funcionamento do SERVOPACK.
- 5. Trocar o SERVOPACK por que o ítem pode estar danificado.

Equipe de Operação Equipe de Manutenção --->

#### Main-Circuit Capacitor Overvoltage - Altatensão no capacitor do circuito principal.

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA Main-Circuit Capacitor Overvoltage -Altatensão no capacitor do circuito principal. Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** "LOCAL DA FALHA" DROP LOADING LOADING CLOSING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE RELEASE LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 START **FAULT** DOOR1 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão RESET **BYPASS** DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK Solucionando problemas

**PROBLEMA** 

SOLUÇÃO

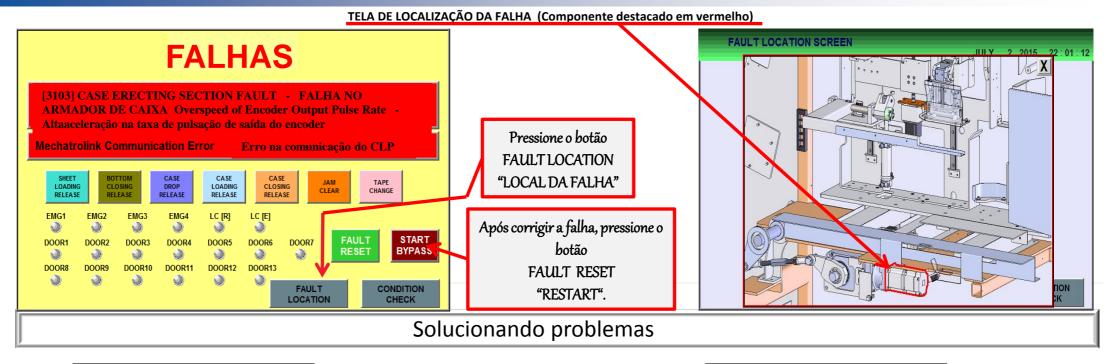
- 1. Ocorreu uma falha no SERVOPACK.
- 2. Um valor de referência excedeu o nível de aceleração que foi ajustada. \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_

- 4. Ocorreu uma falha no SERVOPACK.
- → 1. Trocar o SERVOPACK por que o ítem pode estar danificado.
  - 2. Reduzir o valor de referência ou ajustar o ganho.
  - reconsiderar as condições de operação.
  - -> 4. Trocar o SERVOPACK por que o ítem pode estar danificado.

Equipe de Operação

Equipe de Manutenção --->

#### Overspeed of Encoder Output Pulse Rate - Altaaceleração na taxa de pulsação de saída do encoder



#### **PROBLEMA**

SOLUÇÃO

- 1. A freguência de pulsação de saída do encoder excedeu o limite.
- aceleração do motor estava muito elevado.
- - - - → 1. Verificar o ajuste de saída do encoder. Diminuir o ajuste da pulsação de saída do encoder (Pn212).
- 2. A frequência de pulsação de saída do encoder excedeu o limite porque a — — > 2. Verificar o ajuste da pulsação de saída do encoder e a aceleração do servomotor. Diminuir a aceleração do servomotor.

Equipe de Operação Equipe de Manutenção --->

#### Vibration Alarm - Alarme de vibração

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA Vibration Alarm - Alarme de vibração Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** "LOCAL DA FALHA" DROP RELEASE LOADING LOADING CLOSING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE EMG1 LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 **FAULT** START DOOR1 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão **BYPASS** RESET DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK

Solucionando problemas

#### **PROBLEMA**

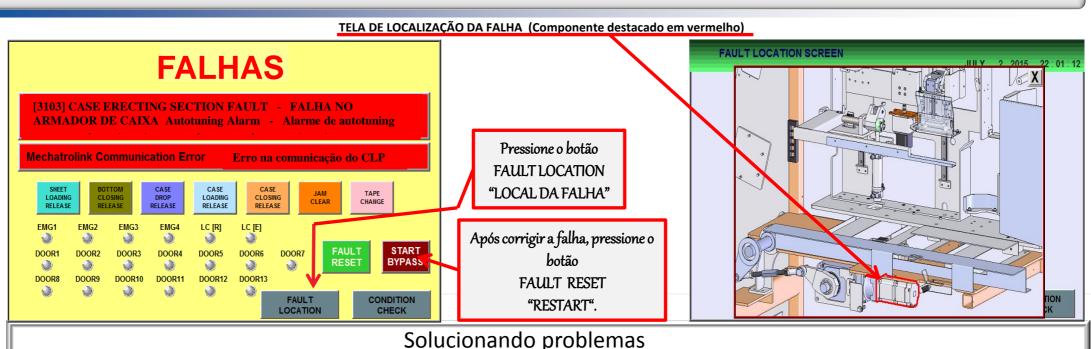
SOLUÇÃO

- Vibração anormal foi detectada na aceleração do motor.
- atual ou tem grande alteração.
- -> 1. Verificar o barulho anormal do servomotor e verificar a aceleração e o formato da onda de aceleração durante a operação do servomotor. Reduzir a aceleração do servomotor e o ganho loop de aceleração (Pn100).
- 2. O valor do (Pn103) raio do momento de inércia está acima do valor -----> 2. Verificar o raio do momento de inércia. Ajustar o raio do momento de inércia (Pn103) com o valor correto.

Equipe de Operação

Equipe de Manutenção --->

#### **Autotuning Alarm** - Alarme de autotuning



#### PROBLEMA

## SOLUÇÃO

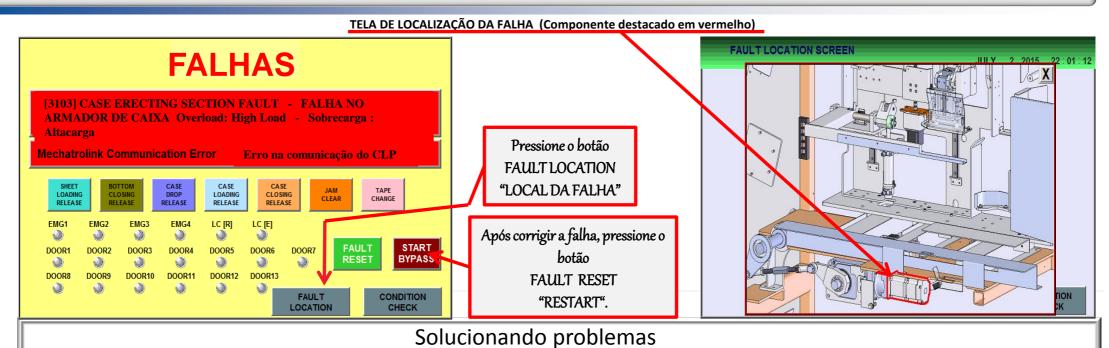
- 1. O servomotor vibrou consideravelmente enquanto executava a função tuningless (Ajuste de fábrica).
- 2. O servomotor vibrou consideravelmente durante o ajuste do parâmetro autotuning avançado ou o EasyFFT.

- → 1. Verificar o formato da onda de aceleração do servomotor. Reduzir a carga no exato momento em que o raio do momento de inércia cai dentro do valor aceitável ou eleva-se a um nível dede ajuste utilizando o tuningless (Fn200) ou reduzir o nível de carga.
- 2. Verificar o formato da onda de aceleração do servomotor. Verificar o procedimento de operação da função correspondente e efetuar uma ação corretiva.

Equipe de Operação Equipe de N

Equipe de Manutenção 🔻 – – 🗲

#### Overload: High Load - Sobrecarga: Altacarga



#### **PROBLEMA**

#### SOLUÇÃO

- 1. Cabeamento incorreto ou falha no contato entre o servomotor e \_ \_ \_ \_ \_ 1. Verificar o cabeamento. Confirmar que o servomotor e o encoder estão interligados o encoder.
- 3. Carga excessiva aplicada durante o trabalho pois o servomotor não foi - - - > acionado devido a problemas mecânicos.
- 4. Ocorreu uma falha no SERVOPACK. -

- corretamente.
- Reconsiderar as condições de trabalho, de carga ou aumentar a capacidade do servomotor.
  - 3. Verificar a referência de trabalho executado e a velocidade do servomotor. Remover os problemas mecânicos.
  - **− − →** 4. Trocar o SERVOPACK por que o ítem pode estar danificado.

Equipe de Operação •

Equipe de Manutenção --->

#### Overload: Low Load - Sobrecarga: Baixa carga

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA Overload: Low Load - Sobrecarga: Baixa carga Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** "LOCAL DA FALHA" DROP RELEASE LOADING CLOSING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE Após corrigir a falha, pressione o 9 START **FAULT** DOOR1 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão **BYPASS** RESET DOOR8 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK

# Solucionando problemas

#### **PROBLEMA**

# SOLUÇÃO

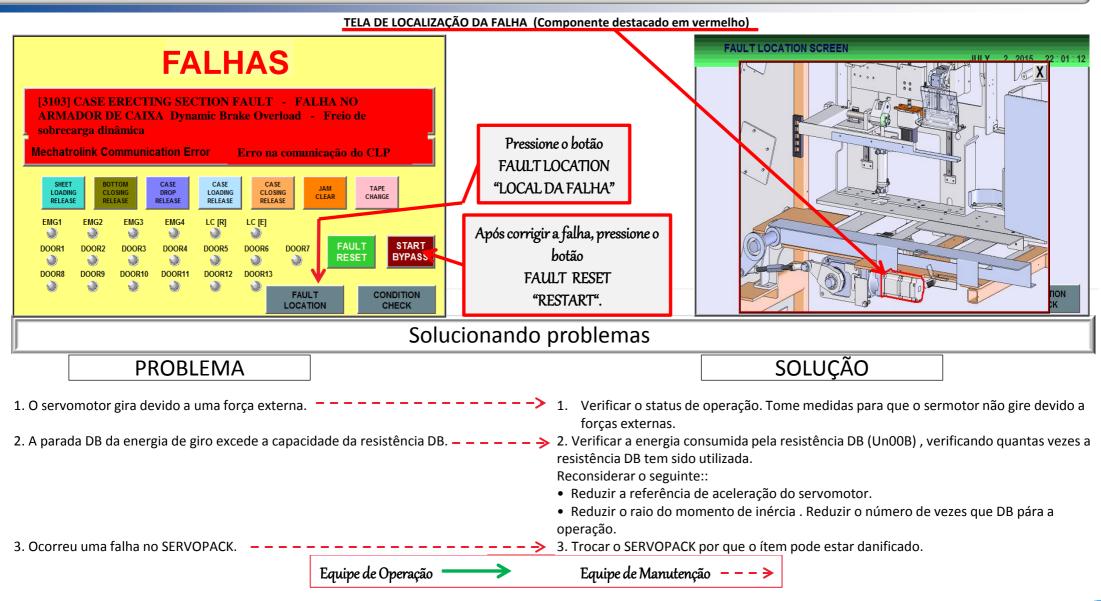
- o encoder.
- 3. Carga excessiva aplicada durante o trabalho pois o servomotor não foi - - > acionado devido a problemas mecânicos.
- 4. Ocorreu uma falha no SERVOPACK. -

- 1. Cabeamento incorreto ou falha no contato entre o servomotor e \_ \_ \_ \_ \_ 1. Verificar o cabeamento. Confirmar que o servomotor e o encoder estão interligados corretamente.
- Reconsiderar as condições de trabalho, de carga ou aumentar a capacidade do servomotor.
  - 3. Verificar a referência de trabalho executado e a velocidade do servomotor. Remover os problemas mecânicos.
  - **− − →** 4. Trocar o SERVOPACK por que o ítem pode estar danificado.

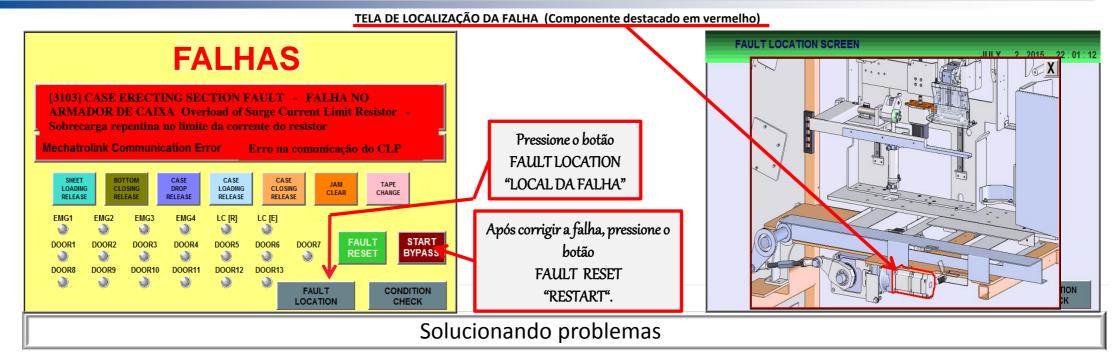
Equipe de Operação •

Equipe de Manutenção --->

#### **Dynamic Brake Overload - Freio de sobrecarga dinâmica**



#### Overload of Surge Current Limit Resistor - Sobrecarga repentina no limite da corrente do resistor

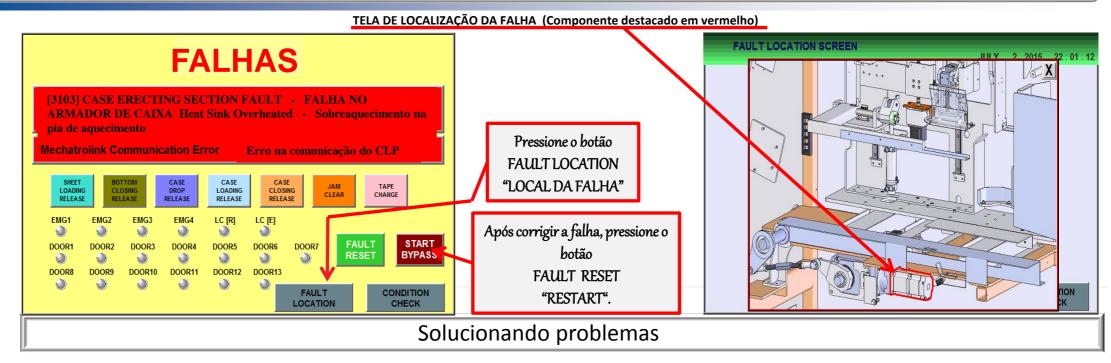




- 2. Ocorreu uma falha no SERVOPACK. — — — — — — 2. Trocar o SERVOPACK por que o ítem pode estar danificado.

Equipe de Operação ———>

### Heat Sink Overheated - Sobreaquecimento na pia de aquecimento



#### SOLUÇÃO **PROBLEMA**

1. A temperatura do ar ao redor está alto.

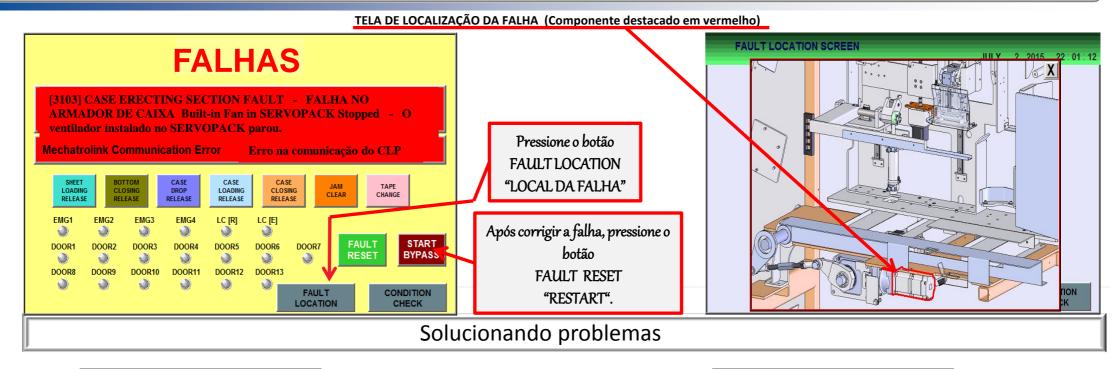
- 1. Verificar a temperatura que está circulando, utilizando um termostato. Diminuir a temperatura do ar que circula, melhorando as condições de instalação do SERVOPACK.
- 2. O alarme da sobrecarga tem sido resetada desligando-se a fonte várias  $---- \rightarrow 2$ . Alterar o método para resetar o alarme. vezes.
- 3. Carga excessiva ou operação além da capacidade de processamento da -----> 3. Reconsiderar a carga e a condição de operação. energia regenerativa.
- 4. O SERVOPACK foi instalado ou orientado incorretamente e/ou não tem \_ \_ \_ \_ \_ \_ 4. Instalar corretamente e como especificado o SERVOPACK. espaço suficiente no SERVOPACK.

  - 5. Trocar o SERVOPACK por que o ítem pode estar danificado.

5. Ocorreu uma falha no SFRVOPACK.

Equipe de Operação Equipe de Manutenção 🔻 – – 🗲

#### Built-in Fan in SERVOPACK Stopped - O ventilador instalado no SERVOPACK parou.



PROBLEMA

SOLUÇÃO

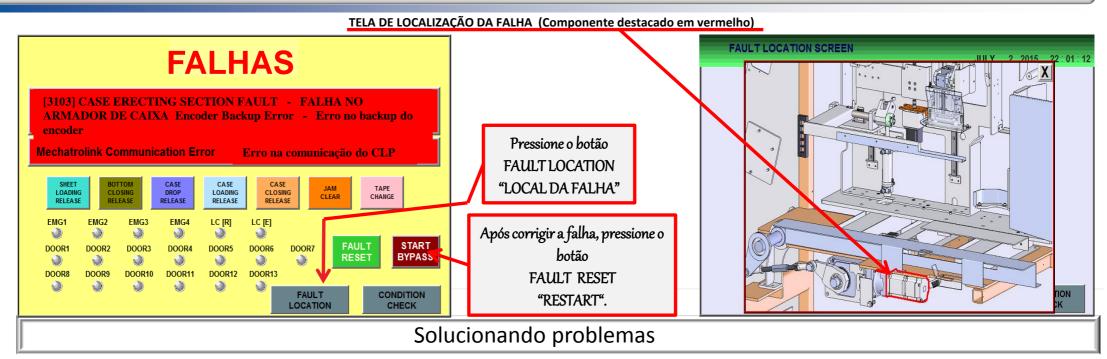
1. O ventilador dentro do SERVOPACK parou.

1. Verificar se há algum corpo estranho ou detrito dentro do SERVOPACK. Remover o corpo estranho ou detrito do SERVOPACK. Se ocorrer o alarme, o SERVOPACK pode estar falhando. Assim será necessário trocar este componente.

Equipe de Operação ———> Equipe de Manutenção ———>

**PROBLEMA** 

#### **Encoder Backup Error - Erro no backup do encoder**



# O alarme ocorreu quando o encoder absoluto foi ligado. O cabo do encoder desconectou e conectou-se novamente. O cabo do encoder desconectou e conectou-se novamente. Verificar se a fonte estava ligada inicialmente. Confirmar a conexão e ajustar o encoder (Fn008). Verificar se a fonte estava ligada inicialmente. Confirmar a conexão e ajustar o encoder (Fn008). Verificar se o conector da bateria do encoder ou o status do conector de contato. Trocar a bateria ou medidas similares para pegar a fonte geral similar para o encoder e ajustar o encoder (Fn008). Ocorreu uma falha no SERVOPACK. Trocar o servomotor se o alarme não pode ser resetado ao ajustar o encoder.

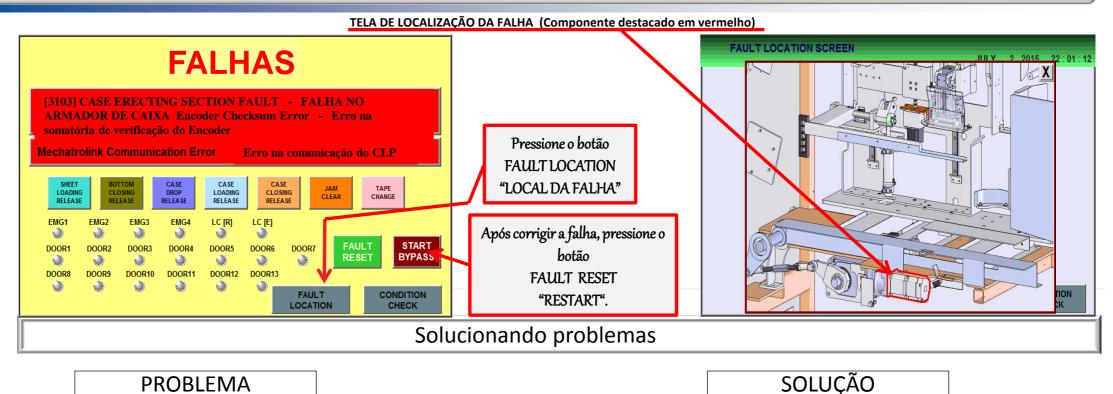
SOLUÇÃO

5. Trocar o SERVOPACK por que o ítem pode estar danificado.

Equipe de Operação ———> Equipe de Manutenção ———>

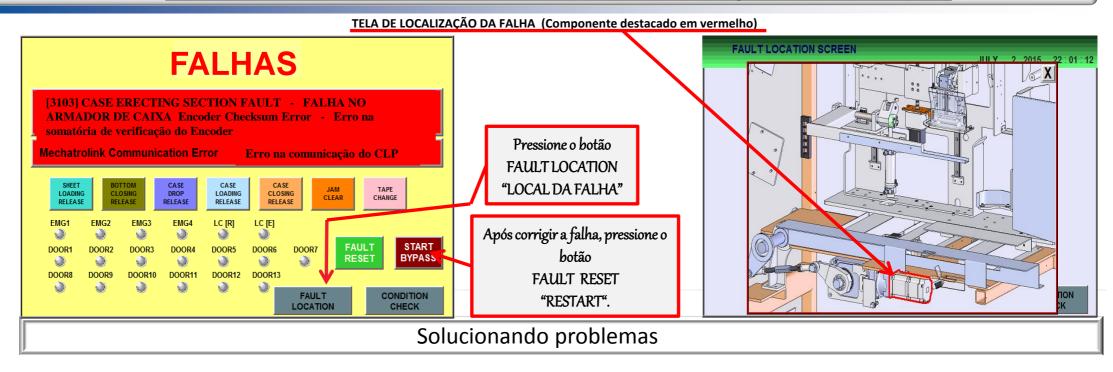
**PROBLEMA** 

#### **Encoder Checksum Error - Erro na somatória de verificação do Encoder (1/2)**



#### 1. Verificar se a fonte estava ligada inicialmente. Ajustar o encoder (Fn008). 1. O alarme ocorreu quando o encoder absoluto foi ligado. 2. O cabo do encoder desconectou e conectou-se novamente. 2. Verificar se a fonte estava ligada inicialmente. Confirmar a conexão e ajustar o encoder 3. A fonte de ambos os painéis (+5V), do SERVOPACK e a fonte geral não estão (Fn008). 3. Verificar se o conector da bateria do encoder ou o status do conector de contato. sendo carregadas. Trocar a bateria ou medidas similares para pegar a fonte geral similar para o encoder e 4. Falha ocorreu no encoder absoluto. ajustar o encoder (Fn008). 4. Trocar o servomotor se o alarme não pode ser resetado ao ajustar o encoder. 5. Ocorreu uma falha no SERVOPACK. 5. Trocar o SERVOPACK por que o ítem pode estar danificado. Equipe de Operação Equipe de Manutenção --->

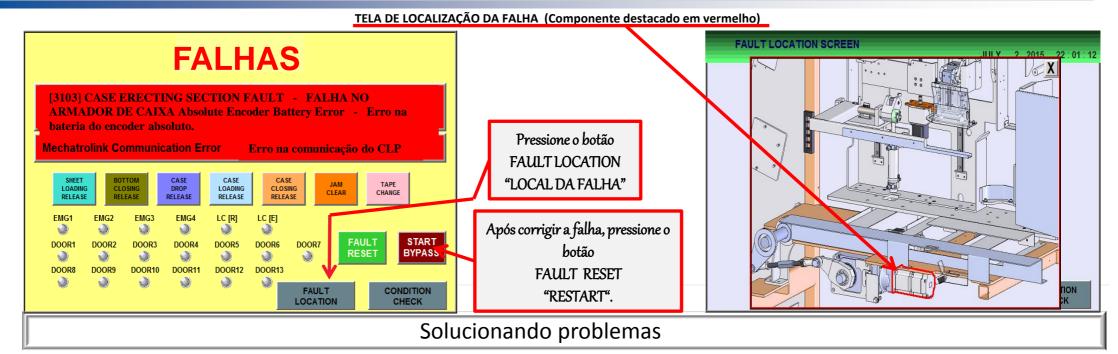
#### Encoder Checksum Error - Erro na somatória de verificação do Encoder (2/2)





Equipe de Operação ————>

#### **Absolute Encoder Battery Error - Erro na bateria do encoder absoluto.**





1. A conexão da bateria está incorreta.

- 1. Verificar a conexão da bateria. Reconectar a bateria.
- 2. A tensão da bateria está mais baixo que o valor especificado de 2,7V. — — 2. Medir a tensão da bateria. Trocar a bateria.

Equipe de Operação Equipe de Manutenção --->

#### Encoder Data Error - Erro de dados do encoder

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA Encoder Data Error - Erro de dados do encoder Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** "LOCAL DA FALHA" DROP RELEASE LOADING LOADING CLOSING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE EMG4 LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 0 **FAULT** START DOOR1 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão **BYPASS** RESET DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK

# Solucionando problemas

#### **PROBLEMA**

SOLUÇÃO

O encoder está com mal funcionamento.

- 2. Há malfuncionamento do encoder devido a ruídos de interferência, etc. - - > 2. Corrigir o cabeamento do encoder, separando o cabo do encoder do circuito principal
- 1. Ligar e desligar chave geral novamente. Se o alarme ainda persistir, o servomotor deverá ser trocado pois está falhando.
  - do servomotor, verificando o fio terra e outros cabos.

Equipe de Operação

Equipe de Manutenção --->

**PROBLEMA** 

#### **Encoder Overspeed - Encoder altoacelerado**

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA Encoder Overspeed - Encoder altoacelerado Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** "LOCAL DA FALHA" DROP RELEASE LOADING LOADING CLOSING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE EMG1 EMG4 LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 0 **FAULT** START DOOR1 DOOR3 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão RESET **BYPASS** DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK

# Solucionando problemas

#### SOLUÇÃO 1. O servomotor estava girando a 200 RPM ou maior, \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ 1. Verificar a velocidade de rotação (Un000) para confirmar que o servomotor estava girando quando a fonte foi ligada. Reduzir a velocidade do servomotor para menos que quando a fonte foi ligada. 200 RPM e ligar o controlador de fonte. 2. Ocorreu uma falha no encoder. 2. Ligar e desligar a chave geral. Se o alarme persisitir, trocar o servomotor pois este pode estar danificado. 3. Ligar e desligar a chave geral. Se o alarme persisitir, trocar o SERVOPACK pois este pode estar danificado. Equipe de Operação Equipe de Manutenção --->

#### Encoder Overheated - Encoder está superaquecido

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA Encoder Overheated - Encoder está superaquecido Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** "LOCAL DA FALHA" DROP RELEASE LOADING CLOSING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 START **FAULT** DOOR1 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão **BYPASS** RESET DOOR8 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK

#### Solucionando problemas

#### **PROBLEMA**

# SOLUÇÃO

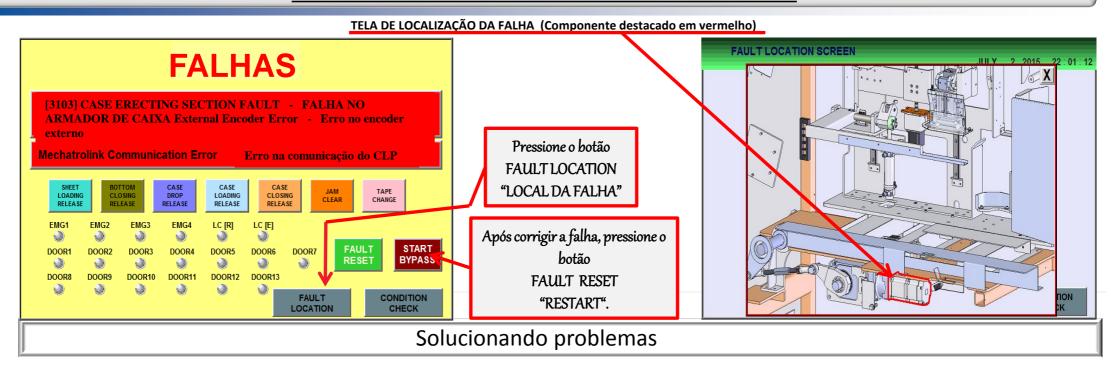
- 1. A temperatura ambiente de operação está muito alta ao redor do \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ 1. Medir a temperatura ambiente ao redor do servomotor. A temperatura dever ser igual servomotor.

  ou menor a 40°C.

Equipe de Operação ----

Equipe de Manutenção --->

#### External Encoder Error - Erro no encoder externo



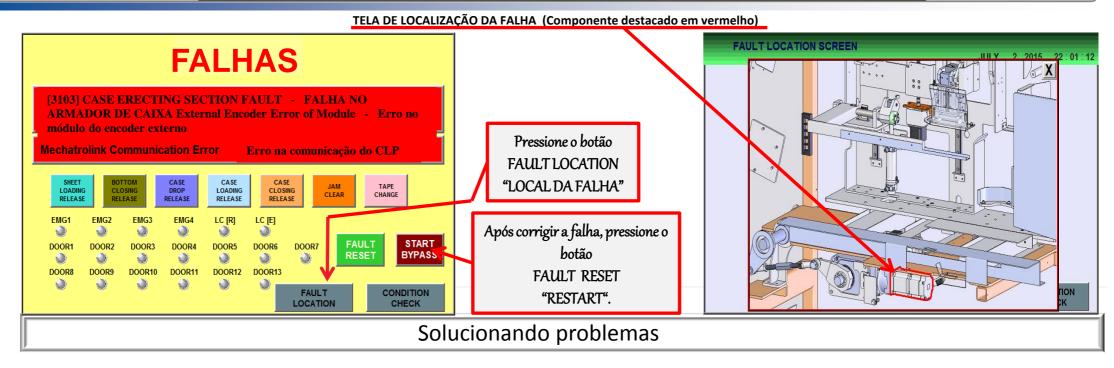
#### **PROBLEMA**

SOLUÇÃO

- 1. Ajustando a posição do ponto zero do encoder externo absoluto o \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ 1. Antes de ajustar a posição do ponto zero, utilizamos um contador de pulsos totalmente servomotor girou.
  - fechado (Un00E) para confirmar que o servomotor não está girando. O servomotor deverá estar parado para a definição do ponto zero.
- - 2. Trocar o encoder externo.

Equipe de Operação Equipe de Manutenção --->

#### External Encoder Error of Module - Erro no módulo do encoder externo



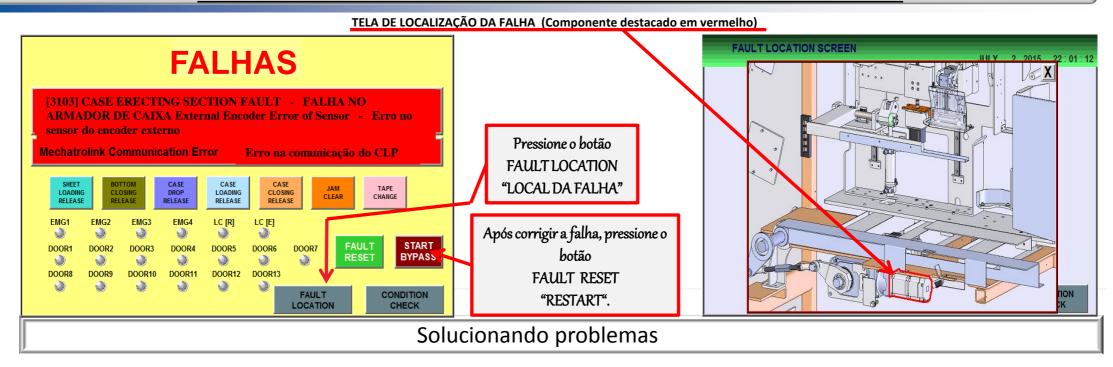
PROBLEMA

SOLUÇÃO

- 1. Ocorreu uma falha no encoder externo. — — — — — — 1. Trocar o encoder externo.
- 2. Unidade conversor serial está falhando. \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ 2. Trocar a unidade conversor serial .

Equipe de Operação --->

#### External Encoder Error of Sensor - Erro no sensor do encoder externo

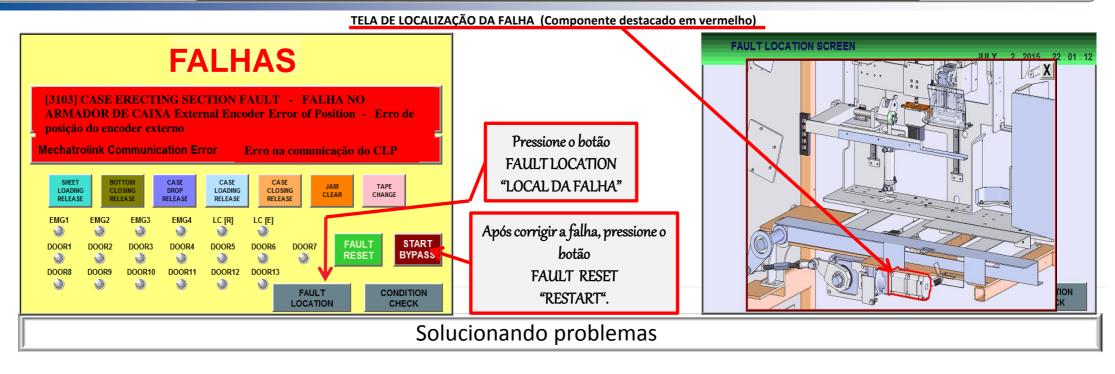


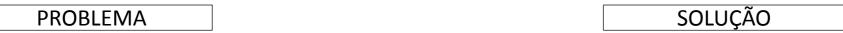
PROBLEMA SOLUÇÃO

1. Ocorreu uma falha no encoder externo. - - - - - - - - - - - - - → 1. Trocar o encoder externo.

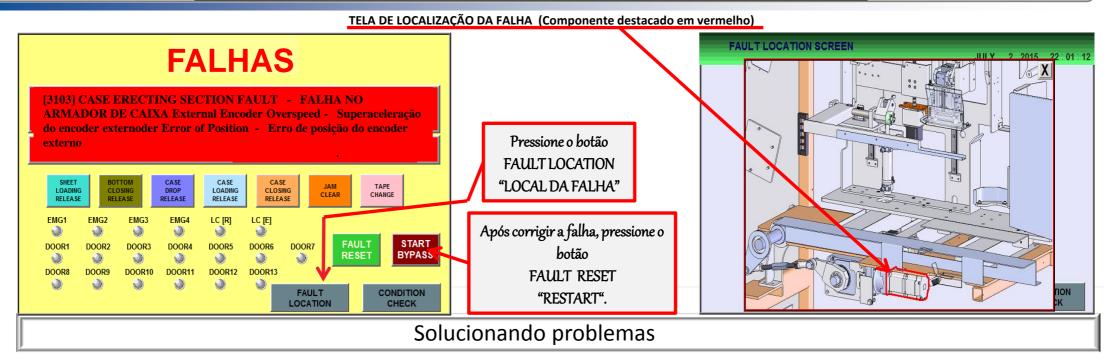
Equipe de Operação --->

## External Encoder Error of Position - Erro de posição do encoder externo



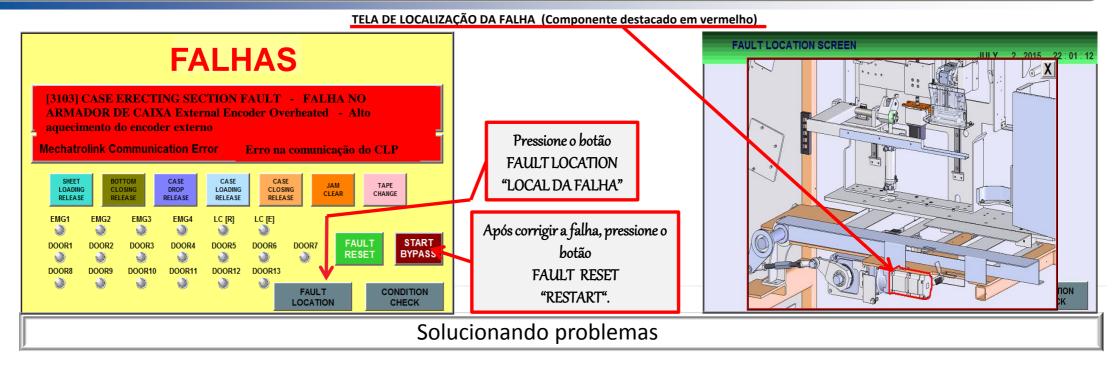


## **External Encoder Overspeed - Superaceleração do encoder externo**



PROBLEMA SOLUÇÃO

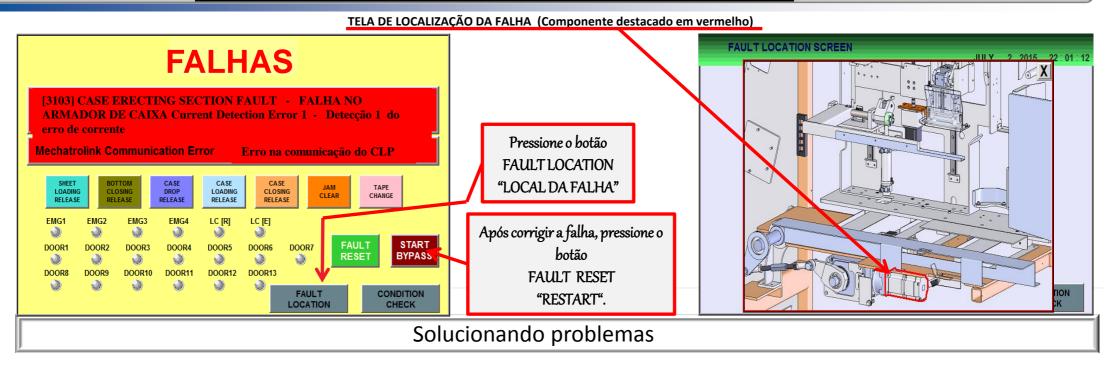
#### **External Encoder Overheated** - Alto aquecimento do encoder externo



PROBLEMA SOLUÇÃO

1. Ocorreu o alto aquecimento do encoder externo.

### Current Detection Error 1 - Detecção 1 do erro de corrente



PROBLEMA SOLUÇÃO

1. A detecção de corrente no circuito para a fase U está falhando.

1. Ligar e desligar a chave geral. Se o alarme persisitir, trocar o SERVOPACK pois este pode estar danificado.

Equipe de Operação ———> Equipe de Manutenção ———>

### Current Detection Error 2 - Detecção 2 do erro de corrente

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA Current Detection Error 2 - Detecção 2 do erro de corrente Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** CASE DROP RELEASE "LOCAL DA FALHA" LOADING CLOSING LOADING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE EMG1 EMG4 LC [R] LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 0 **FAULT** START DOOR1 DOOR3 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão **BYPASS** RESET DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK Solucionando problemas

#### **PROBLEMA**

SOLUÇÃO

1. A detecção de corrente no circuito para a fase V está falhando.

1. Ligar e desligar a chave geral. Se o alarme persisitir, trocar o SERVOPACK pois este pode estar danificado.

Equipe de Operação ———>

### Current Detection Error 3 - Detecção 3 do erro de corrente

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA Current Detection Error 3 - Detecção 3 do erro de corrente Pressione o botão **Mechatrolink Communication Error** Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** CASE DROP RELEASE "LOCAL DA FALHA" LOADING CLOSING LOADING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE EMG1 LC [R] LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 **FAULT** START DOOR1 DOOR6 DOOR7 botão **BYPASS** RESET DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK Solucionando problemas

PROBLEMA SOLUÇÃO

1. 1. A detecção de corrente no circuito está falhando. \_\_\_\_\_\_ 1. Ligar e desligar a chave geral. Se o alarme persisitir, trocar o SERVOPACK pois este pode estar danificado.

### Current Detection Error 3 - Detecção 3 do erro de corrente

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA Current Detection Error 3 - Detecção 3 do erro de corrente Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** "LOCAL DA FALHA" DROP RELEASE LOADING CLOSING LOADING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE EMG1 LC [R] LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 **FAULT** START DOOR1 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão **BYPASS** RESET DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK Solucionando problemas



SOLUÇÃO

- 1. A detecção de corrente no circuito está falhando.
- 2. O cabo do servomotor do circuito principal está desconectado.
- \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ > 1. Ligar e desligar a chave geral. Se o alarme persisitir, trocar o SERVOPACK pois este pode estar danificado.
  - → 2. Verificar o cabo que está desconectado. Corrigir o cabeamento do servomotor.

Equipe de Operação ———>

## MECHATROLINK Communications ASIC Error 1 - Erro de comunicação 1 ASIC junto ao CLP.

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA MECHATROLINK Communications ASIC Error 1 - Erro de comunicação 1 ASIC junto ao CLP. Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** CASE DROP RELEASE "LOCAL DA FALHA" LOADING LOADING CLOSING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE EMG1 LC [R] LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 **FAULT** START DOOR1 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão **BYPASS** RESET DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK Solucionando problemas

PROBLEMA SOLUÇÃO

1. Seção de falha de comunicação com SERVOPACK \_\_\_\_\_\_ > 1. Trocar o SERVOPACK. MECHA- TROLINK.

Equipe de Operação ————>

#### System Alarm 0-4 - Alarme 0 - 4 do Sistema.

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA MECHATROLINK System Alarm 0-4 -Alarme 0-4 do Sistema Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** CASE DROP RELEASE "LOCAL DA FALHA" LOADING CLOSING LOADING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE EMG1 LC [R] LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 **FAULT** START DOOR1 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão **BYPASS** RESET DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK Solucionando problemas

PROBLEMA SOLUÇÃO

1. Seção de falha de comunicação com SERVOPACK \_\_\_\_\_\_ > 1. Trocar o SERVOPACK. MECHA- TROLINK.

Equipe de Operação ———> Equipe de Manutenção ———>

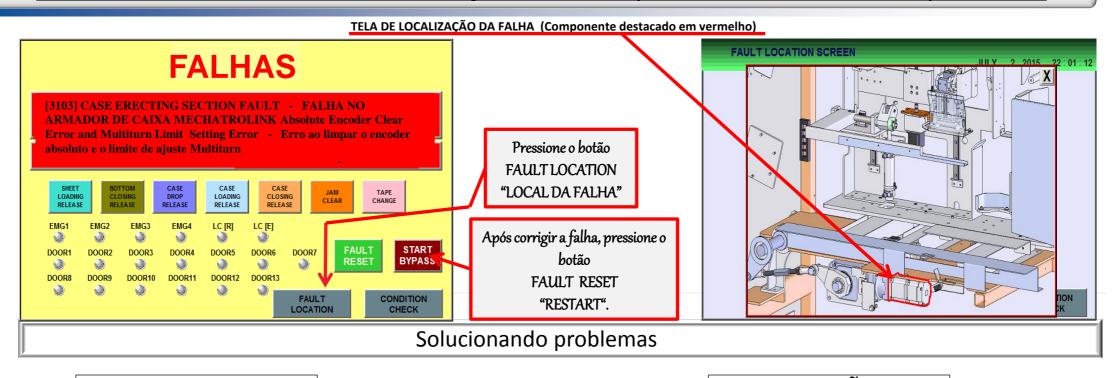
## Servo Overrun Detected - Detecção de servo disparou

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA MECHATROLINK Servo Overrun Detected -Detecção de servo disparou Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** "LOCAL DA FALHA" DROP RELEASE LOADING LOADING CLOSING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 **FAULT** START DOOR1 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão **BYPASS** RESET DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK

# Solucionando problemas

# PROBLEMA 1. 1. A ordem das fases U, V, e W no cabeamento do servomotor está errado. 2. Ocorreu uma falha no servomotor. 3. Ocorreu uma falha no SERVOPACK. 3. Ocorreu uma falha no SERVOPACK. 4. Verificar cabeamento do servomotor. Confirmar que o cabeamento do servomotor está corretamente ligado. 5. Ligar e desligar a chave geral novamente. Se o alarme ocorrer deverá trocar o servomotor pois este componente deve estar falhando. 5. Ligar e desligar a chave geral novamente. Se o alarme ocorrer deverá trocar o SERVOPACK pois este componente deve estar falhando. 5. Equipe de Operação 6. Equipe de Manutenção ---> 6. Equipe de Manutenção ---> 6. Equipe de Manutenção --->

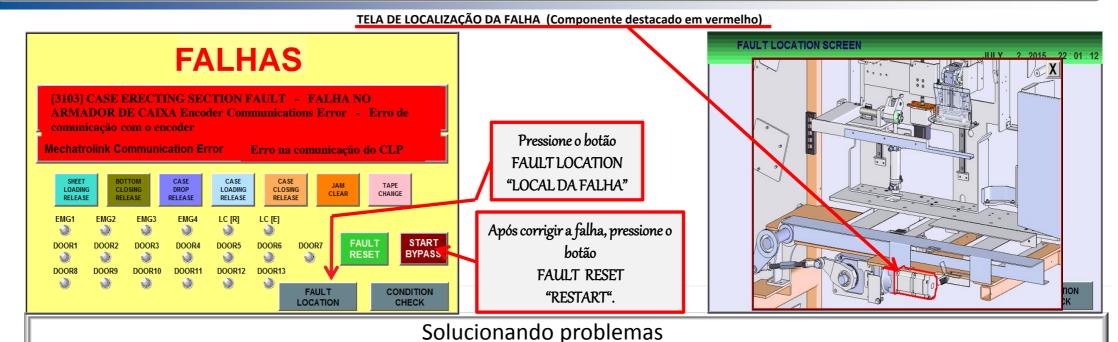
#### Absolute Encoder Clear Error and Multiturn Limit Setting Error - Erro ao limpar o encoder absoluto e o limite de ajuste Multiturn



#### 

Equipe de Operação ———>

#### **Encoder Communications Error - Erro de comunicação com o encoder**



#### **PROBLEMA**

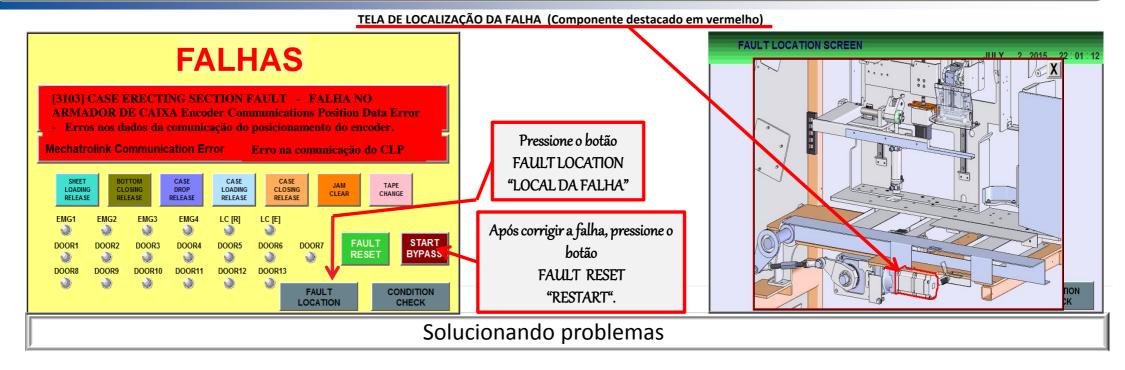
- 1. Falha de conexão com o connector do encoder ou é cabeamento errado.
- 2. Ocorreu a desconexão do cabo do encoder ou curto-circuito, ou a —— impedância do cabo.
- 3. Corrosão pode ser causado devido a temperatura imprópria, humidade, gás. —
- O curto-circuito pode ser causado pela introdução de água ou óleo ou o contato causado pela vibração.
- 4. Ocorrer mal funcionamento devido a ruídos de interferência.
- 5. Ocorreu uma falha no SERVOPACK. -

# SOLUÇÃO

- 1. Verificar o status de conexão do encoder. Reinserir a conexão e confirmar que o encoder está corretamente cabeado.
- 2. Verificar o cabo do encoder. Utilizar o cabo do encoder com a taxa específica.
- 3. Verificar o ambiente operacional. Melhorar as condições do ambiente operacional e trocar o cabo. Se o alarme ocorrer de novo, trocar o SERVOPACK.
- 4. Corrigir o cabeamento ao redor do encoder para evitar ruídos de interferência (Separar o cabo do encoder do servomotor, melhorar o fio terra, etc.)
- 5. Conectar o servomotor com outro SERVOPACK e ligar a chave geral. Se a falha ocorrer, o SERVOPACK deverá ser trocado pois está falhando.

Equipe de Operação ————>

#### Encoder Communications Position Data Error - Erros nos dados da comunicação do posicionamento do encoder.



#### **PROBLEMA**

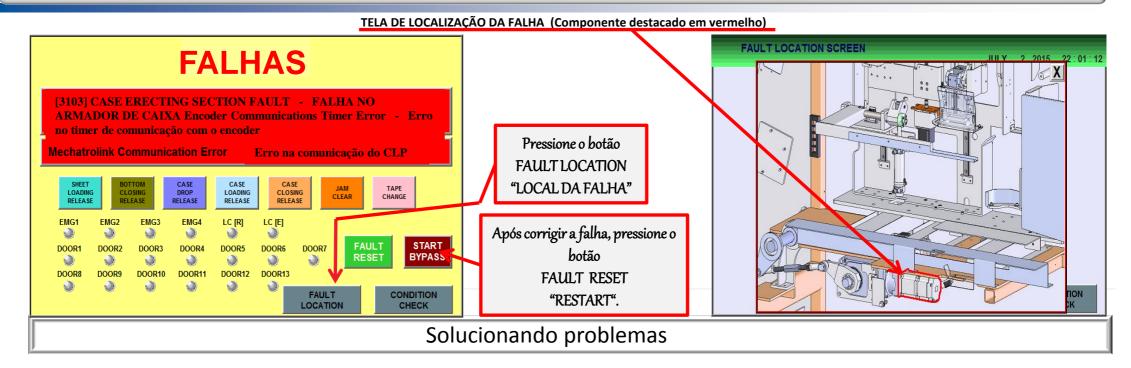
- 1. Um ruído de interferência ocorreu na linha do sinal I/O porque o cabo do encoder está curvado e a bainha está danificada.
- 2. O cabo do encoder está enrolado em fio de alta corrente ou está próximo de — — linhas de alta corrente.
- 3. A potência FG varia devido a influência de máquinas que estão no lado do servomotor como o soldador.

## SOLUÇÃO

- 1. Verificar o cabo do encoder e a conexão. Confirmar que não há nenhum problema com o layout do cabeamento do encoder.
- 2. Verificar o layout do cabeamento do encoder. Confirmar que não há cabo do encoder que tenha escape de tensão repentinamente.
- 3. Verificar o layout de cabeamento do encoder. Aterrar corretamente a máquina para separar do encoder FG.

Equipe de Operação ———>

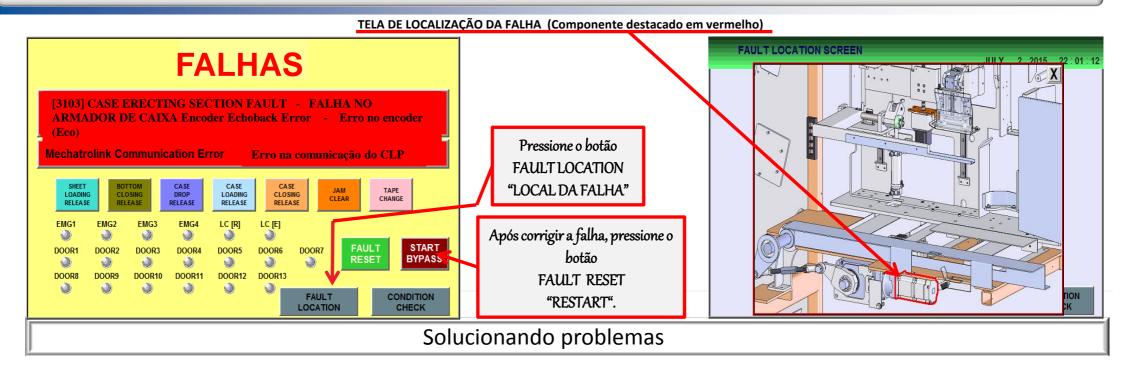
#### <u>Encoder Communications Timer Error</u> - <u>Erro no timer de comunicação com o encoder.</u>



#### 

Equipe de Operação ———>

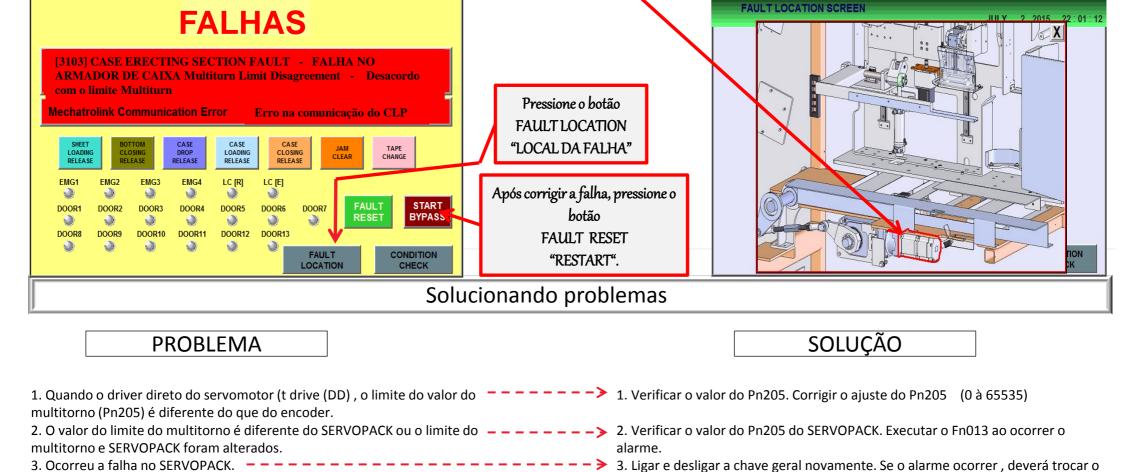
#### Encoder Echoback Error - Erro no encoder (Eco)



#### **SOLUÇÃO PROBLEMA** - - - - - - > 1. Verificar o cabeamento do encoder. Corrigir o cabeamero do encoder. 1. O cabeamento e os contatos do encoder estão errados. 2. A potência FG varia devido a influência de máquinas que estão no lado do \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ > 2. Verificar o layout de cabeamento do encoder. Aterrar corretamente a máquina para separar do encoder FG. servomotor como o soldador. 3. O encoder sofre vibração e choque excessivo. - - - - - - - - - - - - - - - - - - → 3. Verificar o ambiente operacional. Reduzir a vibração da máquina ou instalar 4. Ocorreu uma falha no encoder. corretamente o servomotor. 5. Ocorreu a falha no SERVOPACK. → 4. Ligar e desligar a chave geral novamente. Se o alarme ocorrer , deverá trocar o servomotor pois este componente deve estar falhando. ▶ 5. Ligar e desligar a chave geral novamente. Se o alarme ocorrer , deverá trocar o SERVOPACK pois este componente deve estar falhando. Equipe de Operação Equipe de Manutenção --->

#### Multiturn Limit Disagreement - Desacordo com o limite Multiturn

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho)

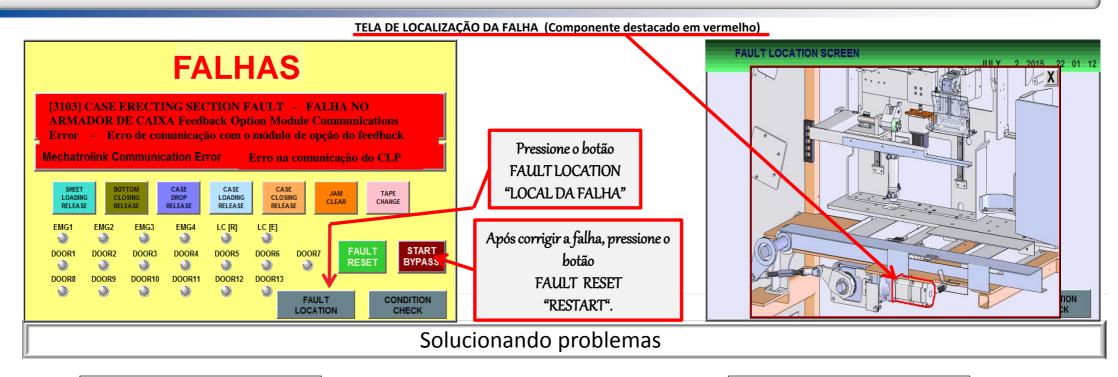


Equipe de Operação

SERVOPACK pois este componente deve estar falhando.

Equipe de Manutenção --->

Feedback Option Module Communications Error - Erro de comunicação com o módulo de opção do feedback (1/2)



#### **PROBLEMA**

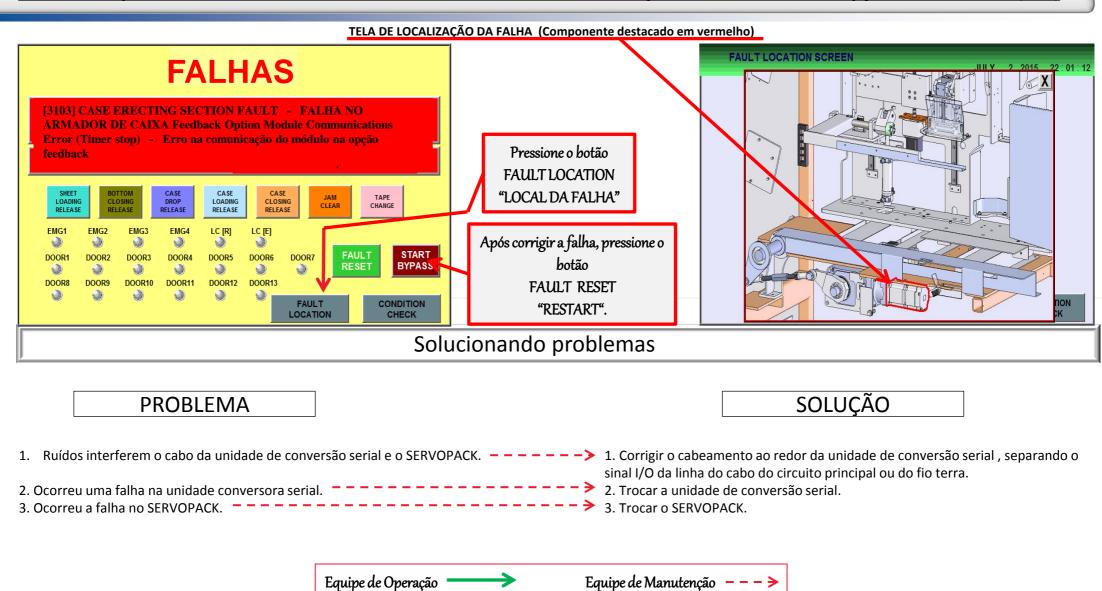
**SOLUÇÃO** 

- 1. Cabeamento entre a unidade de conversão serial e o SERVOPACK está incorreta ou houve falhas no contato.
- 2. O cabo específico está sendo utilizado entre a unidade de conversão serial e ----> 2. Verificar a especificação do cabeamento do encoder externo. Utilizar o cabo o SERVOPACK.
- 3. O cabo entre a unidade de conversão serial e o SERVOPACK está muito — — — 3. Medir o comprimento deste cabo. Utilizar o cabo de no máximo 20m. comprido.
- 4. A bainha do cabo entre a unidade de conversão serial e o SERVOPACK está \_ \_ \_ \_ \_ 4. Verificar se cabo está danificado. Trocar o cabo danificado. quebrada.

Equipe de Operação —

- 1. Verificar o cabeamento do encoder externo. Corrigir o cabeamento.
  - específico.
- Equipe de Manutenção --->

Feedback Option Module Communications Error - Erro de comunicação com o módulo de opção do feedback (2/2)



#### Position Error Overflow - Erro no posicionamento do fluxo.

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA Position Error Overflow - Erro no posicionamento do fluxo. Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** "LOCAL DA FALHA" DROP RELEASE LOADING CLOSING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE EMG4 LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 START **FAULT** DOOR1 DOOR3 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão RESET **BYPASS** DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK Solucionando problemas

#### **PROBLEMA**

- Os cabeamentos U,V e W do servomotor estão falhando.
- 3. A posição de referência da aceleração está muito alto.
- 4. Ajustando a posição excessiva do nível de alarme (Pn520) que está baixo, — — — > contra a condição operacional.
- 5. Ocorreu a falha no SERVOPACK. -

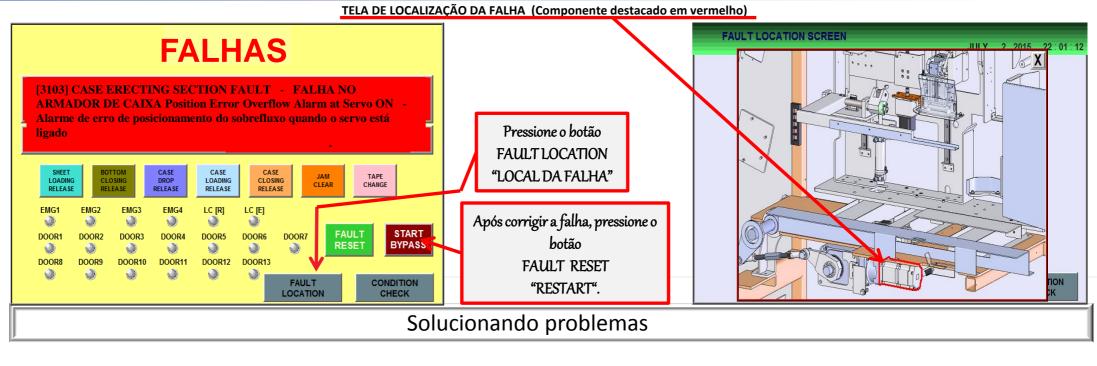
## SOLUÇÃO

- 1. Verificar a conexão do cabo principal do servomotor. Confirmar que não haja falha no contato no cabeamento do motor ou encoder.
- 2. A posição de referência da velocidade está muito alto. — — — — — 2. Reduzir a velocidade de referência e operar o SERVOPACK. Reduzir o valor de referência da aceleração ou reconsiderar o raio da engrenagem eletrônica.
  - - - > 3. Reduzir a referência de aceleração e operar o SERVOPACK. Reduzir a referência de aceleração utilizando o comando do CLP ou utilizando uma suave movimentação utilizando o filtro (ACCFIL) utilizando o comando do CLP.
    - 4. Verificar o nível de alarme (Pn520) para ver se está ajustado com o valor apropriado. Ajustar o Pn520 com o valor apropriado.
    - > 5. Ligar e desligar a chave geral novamente. Se o alarme ocorrer, deverá trocar o SERVOPACK pois este componente deve estar falhando.

Equipe de Operação

Equipe de Manutenção - - - >

Position Error Overflow Alarm at Servo ON - Alarme de erro de posicionamento do sobrefluxo guando o servo está ligado



**PROBLEMA** 

SOLUÇÃO

- 1. 1. Este alarme ocorre se o comando SV ON tiver recebido um sinal de erro \_ \_ \_ \_ \_ 1. Verificar a quantidade de posições de erro (Un008) enquanto o servomotor onde o valor é maior que o valor ajustado do Pn526 enquanto o servomotor estiver desligado)
  - estiver desligado. Corrigir a posição excessiva do erro do alarme do servo na posição ligado (Pn526).

Equipe de Operação Equipe de Manutenção --->

Position Error Overflow Alarm by Speed Limit at Servo ON - Alarme de erro de posicionamento do sobrefluxo pela velocidade limitada quando o servo estiver ligado.

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA Position Error Overflow Alarm by Speed Limit at Servo ON - Alarme de erro de posicionamento do sobrefluxo pela Pressione o botão velocidade limitada quando o servo estiver ligado. **FAULT LOCATION** "LOCAL DA FALHA" DROP RELEASE LOADING LOADING CLOSING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE EMG1 EMG4 LC [R] LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 0 START **FAULT** DOOR1 DOOR3 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão RESET **BYPASS** DOOR DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK Solucionando problemas

PROBLEMA

SOLUÇÃO

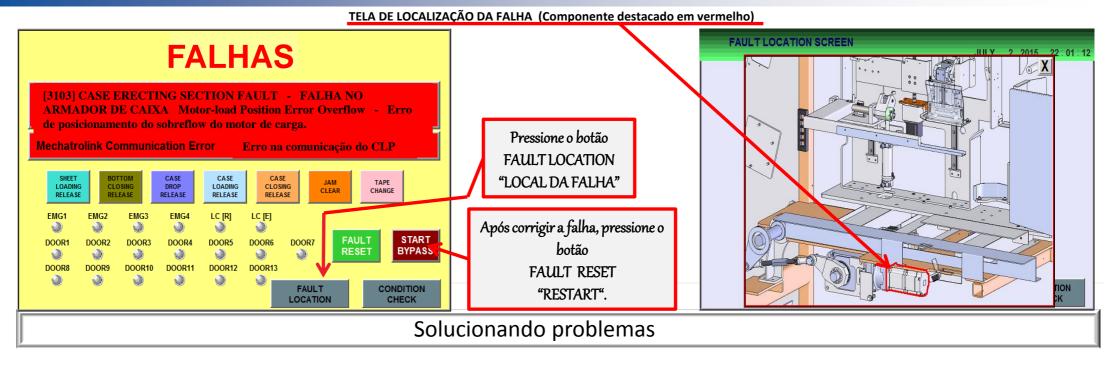
1. Quando o posicionamento com erro resta no contador, o Pn529 limita a ———————— velocidade se o comando SV\_ON for recebido. Se o Pn529 limita a velocidade no estado, este alarme ocorre quando o posicionamento de referência for informado erroneamente e esta excede o valor errado. (Pn520)

 → 1. Corrigir a posição excessiva do alarme (Pn520) ou ajustar o limite de velocidade quando o servo estiver ligado (Pn529)

Equipe de Operação ----

Equipe de Manutenção --->

#### Motor-load Position Error Overflow - Erro de posicionamento do sobreflow do motor de carga.



**PROBLEMA** 

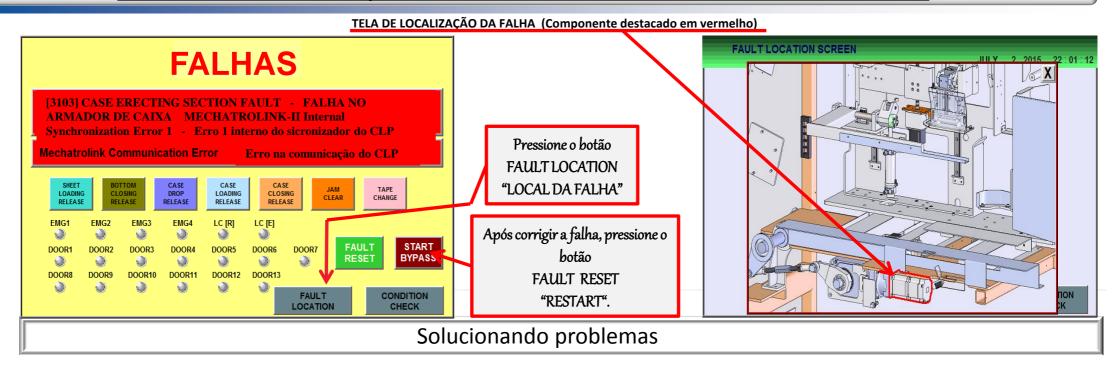
SOLUÇÃO

- Instalar o encoder externo em posição opostas o modificar o ajuste do encoder externo utilizando o método (Pn0023) para inverter o sentido de giro.
- 2. Montagem da carga e o encoder externo estão incorretos.

2. Verificar a conexão mecânica do encoder. Verificar as juntas mecânicas.

Equipe de Operação Equipe de Manutenção --->

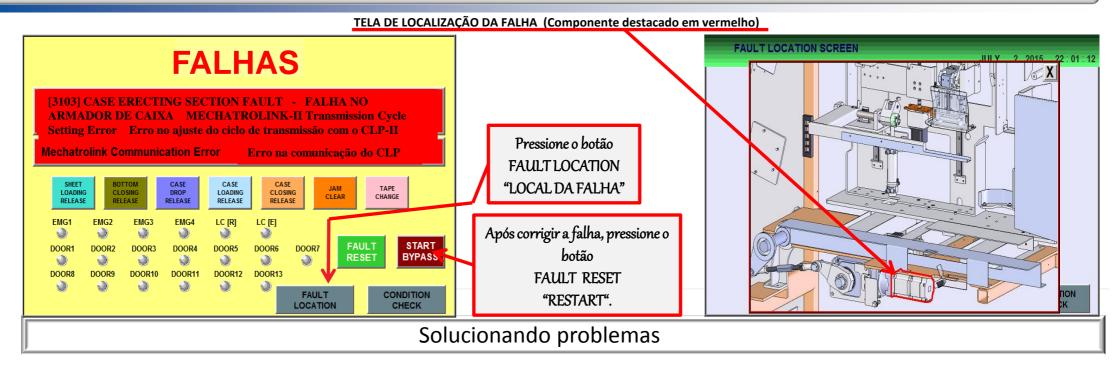
#### MECHATROLINK-II Internal Synchronization Error 1 - Erro 1 interno do sicronizador do CLP.



## PROBLEMA

SOLUÇÃO

#### MECHATROLINK-II Transmission Cycle Setting Error Erro no ajuste do ciclo de transmissão com o CLP-II



**PROBLEMA** 

SOLUÇÃO

1. O ajuste do ciclo de transmissão com o CLP II está fora da faixa de especificação.

1. Ajustar o ciclo de transmissão com o CLPII. Ajustar o ciclo de transmissão com o valor adequado.

Equipe de Operação ———>

#### MECHATROLINK-II Synchronization Error - Erro de sincronização com o CLP II

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA MECHATROLINK-II Synchronization Error - Erro de sincronização com o CLP II Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** "LOCAL DA FALHA" DROP RELEASE LOADING LOADING CLOSING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE EMG1 EMG4 LC [R] LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 0 **FAULT** START DOOR1 DOOR3 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão **BYPASS** RESET DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK Solucionando problemas

#### PROBLEMA

## SOLUÇÃO

- 1. Os dados WDT do controlador hospedeiro não foi atualizado corretamente.
- 2. 2. Ocorreu uma falha no SERVOPACK.

- > 1. Verificar os dados de atualização do controlador hospedeiro.
   Atualizar os dados dos hospedeiro corretamente.
- → 2. Desligar e ligar a chave geral novamente. Se o alarme ocorrer, trocar o SERVOPACK pois este deve estar danificado.

Equipe de Operação — Equipe de Manutenção — — >

#### MECHATROLINK-II Synchronization Failed - Falha na sincronização com o CLP-II

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA MECHATROLINK-II Synchronization Failed - Falha na sincronização com o CLP-II Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** "LOCAL DA FALHA" DROP RELEASE LOADING LOADING CLOSING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE EMG1 EMG4 LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 **FAULT** START DOOR1 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão **BYPASS** RESET DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK Solucionando problemas SOLUÇÃO **PROBLEMA** 1. Os dados WDT do controlador hospedeiro não foram atualizados ----> 1. Verificar os dados atualizados do WDT do controlador hospedeiro. corretamente durante a fase do sincronismo de comunicação e a comunicação Atualizar os dados WDT do controlador hospedeiro corretamente. não pode ser iniciado. 2. Ocorreu uma falha no SERVOPACK. 2. Desligar e ligar a chave geral novamente. Se o alarme ocorrer, trocar o SERVOPACK pois este deve estar danificado.

Equipe de Manutenção --->

Equipe de Operação

#### MECHATROLINK-II Communications Error (Reception error) - Erro de comunicação com o CLP-II

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA MECHATROLINK-II Communications Error (Reception error) - Erro de comunicação com o CLP-II Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** "LOCAL DA FALHA" DROP LOADING LOADING CLOSING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE RELEASE LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 **FAULT** START DOOR1 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão RESET **BYPASS** DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK Solucionando problemas

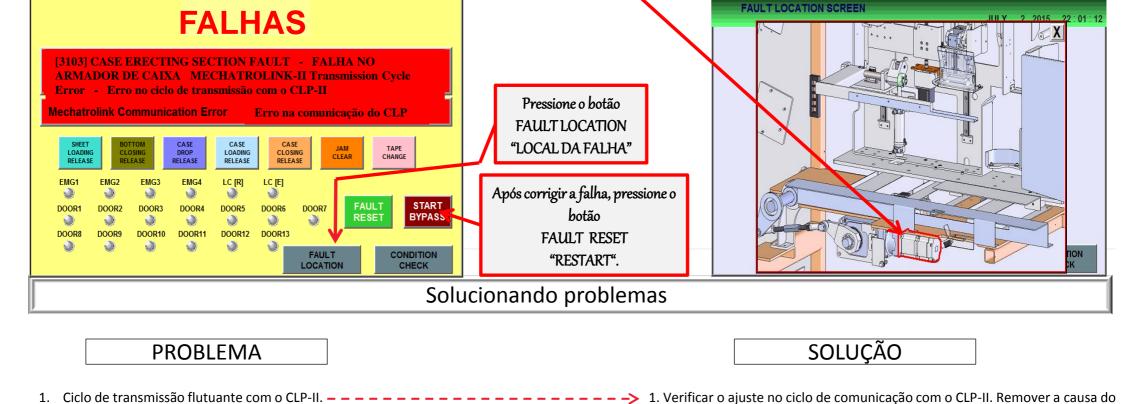
# PROBLEMA SOLUÇÃO

O cabeamento do CLP-II está incorreto.
 Verificar o cabeamento do CLP-II. Corrigir o cabeamento do CLP-II. Conectar com o terminal corretamente.
 Erro na recepção com o CLP-II ocorreu devido a ruídos de interferência.
 Tomar medidas de ação para eliminar ruídos. Verificar o cabo de comunicação e o cabeamento FG com o CLP-II adicionando núcleo de ferrita no cabo de comunicação com o CLP-II.
 Desligar e ligar a chave geral novamente. Se o alarme ocorrer, trocar o SERVOPACK pois este deve estar danificado.

Equipe de Operação
Equipe de Manutenção - - >

#### MECHATROLINK-II Transmission Cycle Error - Erro no ciclo de transmissão com o CLP-II

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho)



Equipe de Operação ———> Equipe de Manutenção ———>

ciclo de transmissão flutuante com o controlador hospedeiro.

SERVOPACK pois este deve estar danificado.

#### Feedback Option Module - Módulo de opção do Feedback

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA Feedback Option Module - Módulo de opção do Feedback Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** "LOCAL DA FALHA" DROP RELEASE LOADING LOADING CLOSING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE EMG1 LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 START **FAULT** DOOR1 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão RESET BYPASS DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK Solucionando problemas

#### **PROBLEMA**

- 1. A conexão entre o SERVOPACK e o módulo de opção de feedback está ------->1. Verificar a conexão entre o SERVOPACK e o módulo de opção de feedback . falhando.

## SOLUÇÃO

- Conectar corretamente o módulo de opção de feedback.
- 2. O módulo de opção do feedback foi desconectado. — — — — — — — 2. Executar o reset do erro de configuração na opção do módulo (Fn014) e ligar e desligar a fonte novamente.

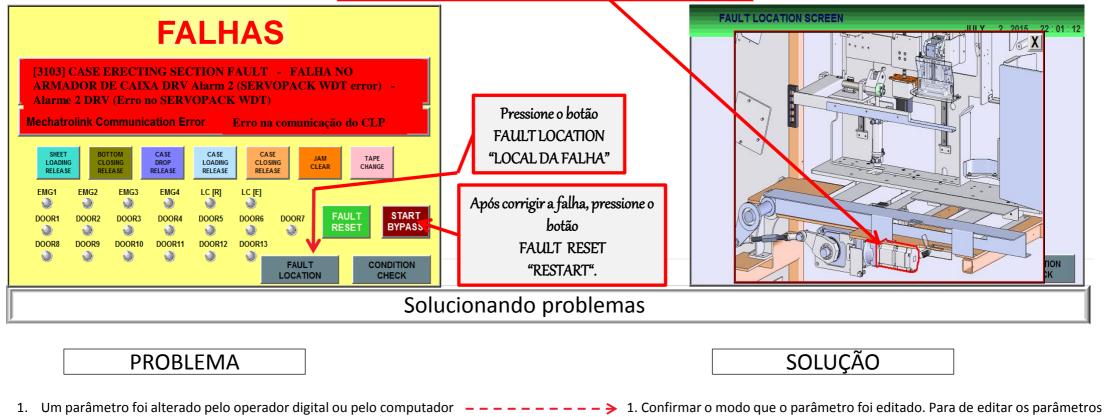
  - 4. Trocar o SERVOPACK.

Equipe de Operação

Equipe de Manutenção --->

#### DRV Alarm 2 (SERVOPACK WDT error) - Alarme 2 DRV (Erro no SERVOPACK WDT)

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho)

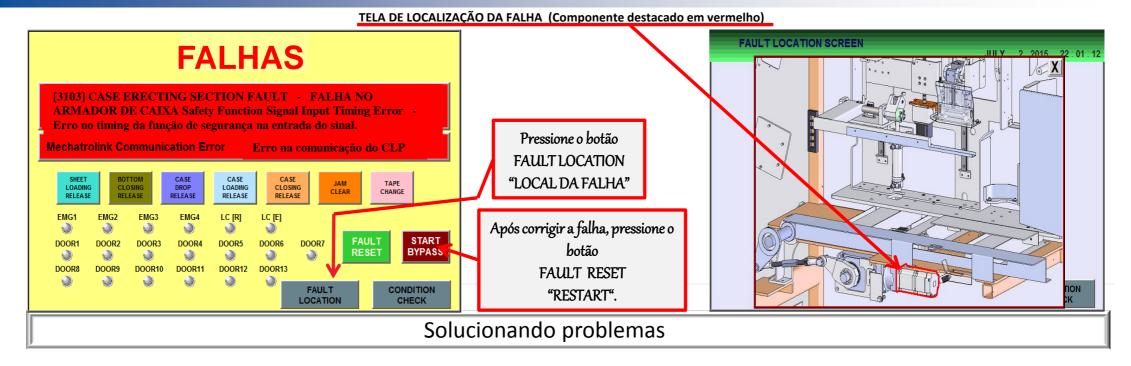


- pessoal durante a comunicação com o CLP II.
- 3. Ocorreu uma falha no SERVOPACK . \_ \_ \_ \_ \_ >
- por meio de operador digitia ou um computador pessoal durante a comunicação com o CLP II.
- ciclo de transmissão flutuante com o controlador hospedeiro.
- 3. Desligar e ligar a chave geral novamente. Se o alarme ocorrer, trocar o SERVOPACK pois este deve estar danificado.

Equipe de Operação

Equipe de Manutenção --->

#### Safety Function Signal Input Timing Error - Erro no timing da função de segurança na entrada do sinal.



#### PROBLEMA

SOLUÇÃO

1. Medir o atraso entre os sinais HWBB1 e HWBB2. O sinal de saída do circuito ou dispositivo para HWBB1 e HWBB2 ou o sinal de etrada do SERVOPACK pode estar falhando. Como alternativa, os cabos do sinal de entrada podem ser desconectados. Verificar se qualquer destes ítens foram desconectados. Verificar se qualquer destes ítens está falhando ou tenham sido desconectados.

Equipe de Operação ————>

#### <u>Command Execution Timeout - Comando de execução do timeout</u>

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA Command Execution Timeout - Comando de execução do timeout Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** "LOCAL DA FALHA" DROP RELEASE LOADING CLOSING LOADING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE EMG1 LC [R] LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 0 **FAULT** START DOOR1 DOOR3 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão **BYPASS** RESET DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK

Solucionando problemas

#### **PROBLEMA**

1. Um erro de timeout ocorreu ao utilizar o comando do CLP.

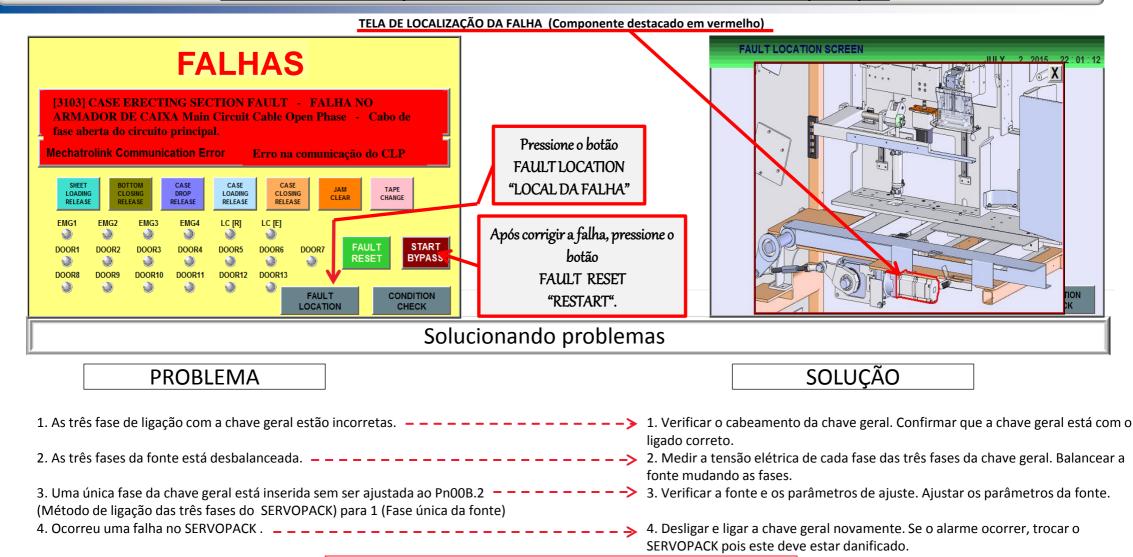
## SOLUÇÃO

→ 1. Verificar o status do motor quando o comando for executado. Executar o comando SV\_ON ou SENS\_ON somente quando o motor estiver desligado.

Verificar o status do encoder externo quando o comando for executado. Executar o comando SENS\_ON somente quando a escala externa estiver conectada.

Equipe de Operação ———>

#### Main Circuit Cable Open Phase - Cabo de fase aberta do circuito principal.



Equipe de Manutenção --->

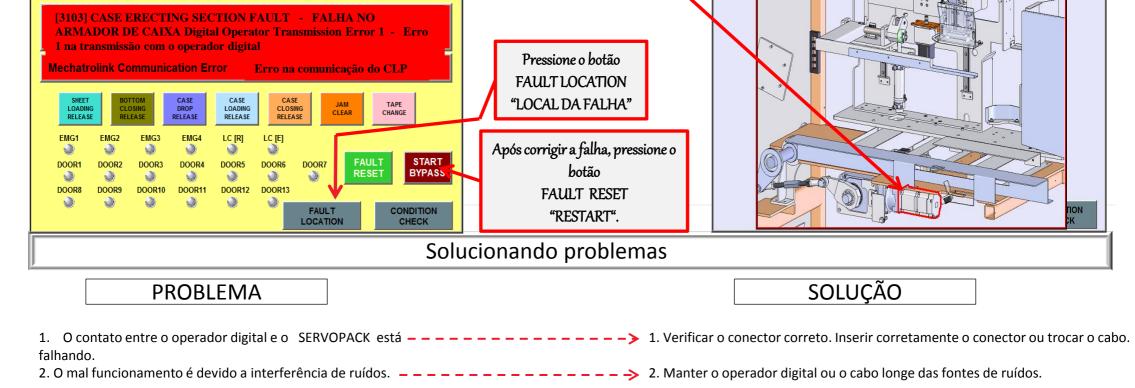
Equipe de Operação '

**FALHAS** 

#### <u>Digital Operator Transmission Error 1 - Erro 1 na transmissão com o operador digital</u>

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho)

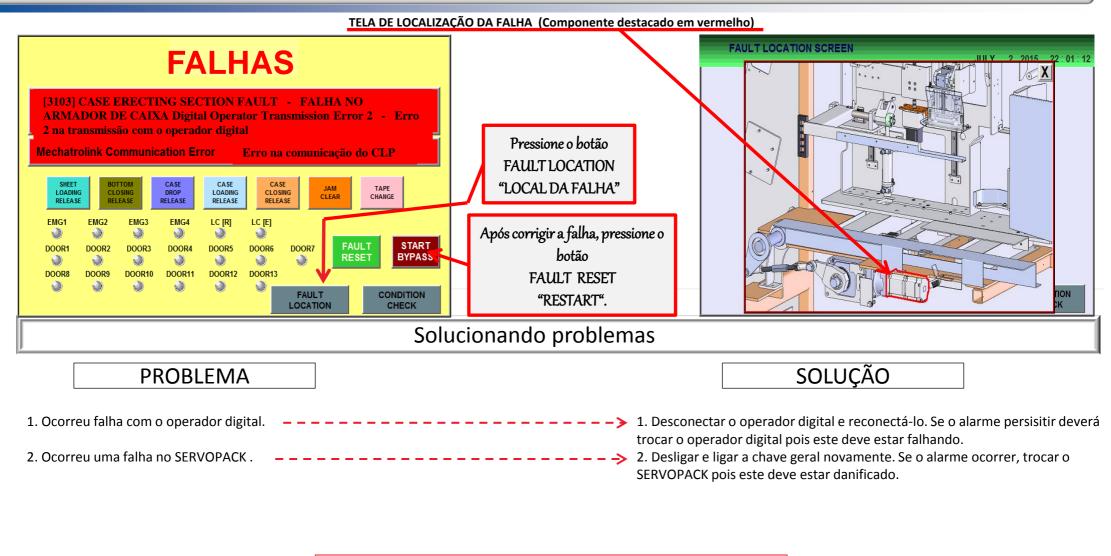
**FAULT LOCATION SCREEN** 



Equipe de Manutenção --->

Equipe de Operação

#### <u>Digital Operator Transmission Error 2 - Erro 2 na transmissão com o operador digital</u>



Equipe de Manutenção --->

Equipe de Operação

#### Position Error Overflow - Erro no posicionamento do overflow

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA Position Error Overflow - Erro no posicionamento do overflow Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** "LOCAL DA FALHA" DROP RELEASE LOADING CLOSING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE EMG4 LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 START **FAULT** DOOR1 DOOR3 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão RESET **BYPASS** DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART". LOCATION CHECK

## Solucionando problemas

**PROBLEMA** 

- 1. Os cabos U,V e W do servomotor estão falhando.
- 2. O rendimento do SERVOPACK está muito baixo. -
- 3. A posição de referência de aceleração está muito rápido.
- da condição de operação.
- 5. Ocorreu uma falha no SERVOPACK. -

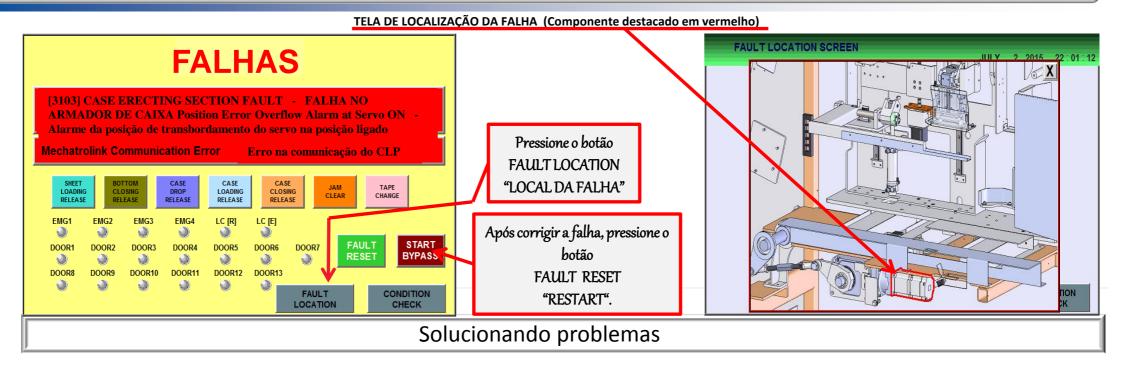
**SOLUÇÃO** 

- → 1. Verificar a conexão do cabo do circuito principal do servomotor. Confirmar que não haja falha no contato no cabeamento do motor ou encoder.
- -> 2. Verificar o ganho do SERVOPACK. Aumentar o ganho do servo utilizando a função como o autotuning avançado.
- - - - - - - - - 3. Reduzir a referência de aceleração e operar o SERVOPACK. Aplicar a função suavemente utilizando a referência de aceleração e desaceleração constante (Pn216).
- 4. O ajuste do erro de posicionamento excessivo (Alarme Pn520) está abaixo — — — 4. Verificar o nível do alarme (Pn520) para ver se está ajustado com o valor adequado. Ajustar o Pn520 com o valor correto.
  - → 5. Desligar e ligar a chave geral novamente. Se o alarme ocorrer, trocar o SERVOPACK pois este deve estar danificado.

Equipe de Operação

Equipe de Manutenção --->

### Position Error Overflow Alarm at Servo ON - Alarme da posição de transbordamento do servo na posição ligado



**PROBLEMA** 

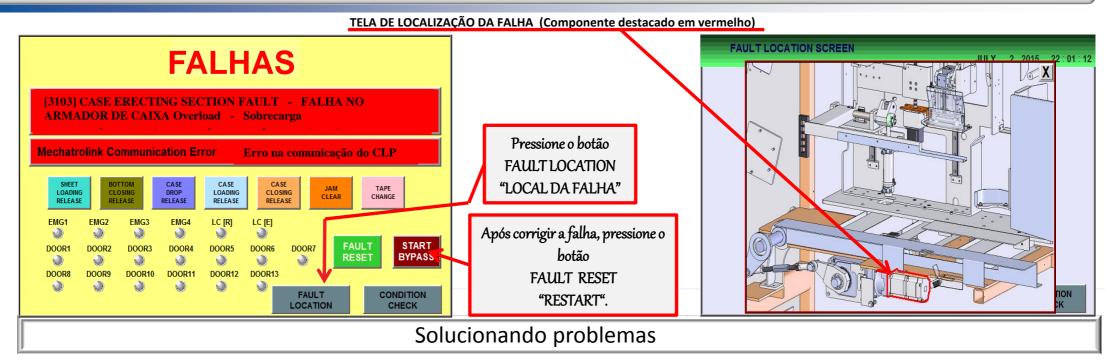
SOLUÇÃO

parâmetro de ajuste (Pn526×Pn528/100).

(Pn528).

> Equipe de Operação Equipe de Manutenção --->

### Overload - Sobrecarga



### **PROBLEMA**

### SOLUÇÃO

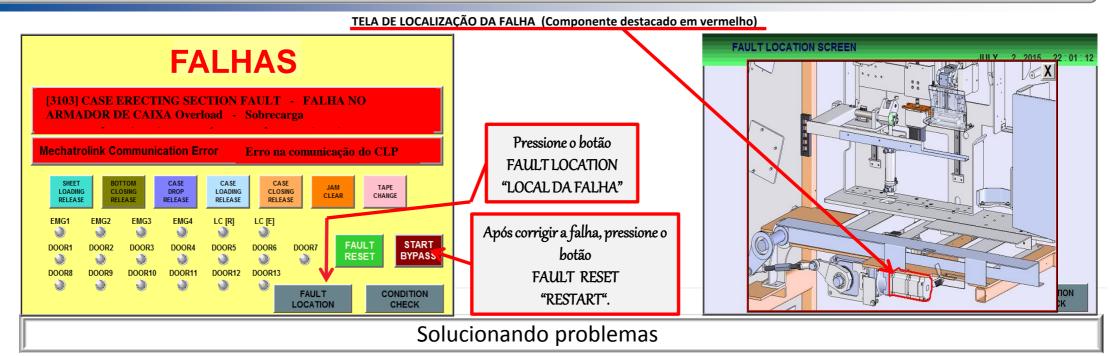
- 1. Cabeamento incorreto ou falha no contato com o servomotor e o encoder.
- 2. Características de operação além da proteção de sobrecarga. — — — — 2. Verificar a característica da sobrecarga do servomotor e executar o comando.
- 3. Uma carga excessiva foi aplicada durante a operação porque o servomotor \_\_\_\_\_ 3. Verificar a referência de operação executada e a velocidade do servomotor. não foi acionado devido a problemas mecânicos.
- 4. Ocorreu uma falha no SERVOPACK . \_ \_ \_ \_ \_

- conectados corretamente.
- Reconsiderar as condições de carga e a operação. Ou aumentar a capacidade do servomotor.
- Remover os problemas mecânicos.
- ----> 4. Trocar o SERVOPACK pois este deve estar falhando.

Equipe de Operação

Equipe de Manutenção 🔠 🗖 🤝

### <u> Vibration - Vibração</u>



### PROBLEMA

SOLUÇÃO

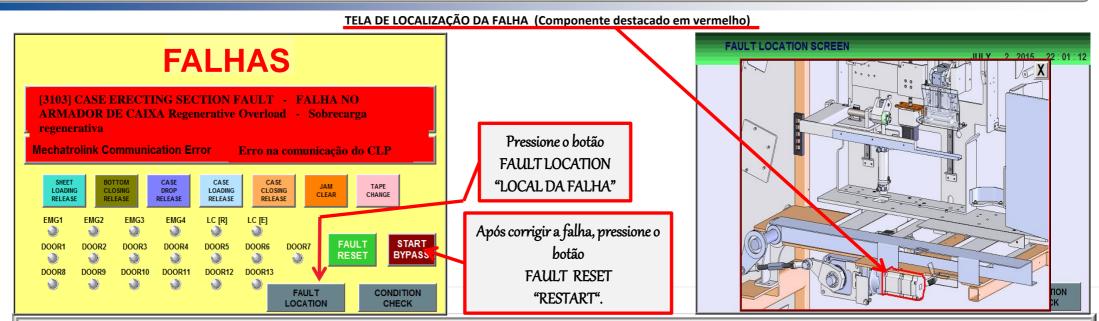
- 1. Uma vibração anormal foi detectada enquanto o servomotor está girando.
- t. Oma vibração anormarior detectada enquanto o servomotor esta girando.
- 2. A relação do momento de inércia está maior que o valor atual ou grande alteração.

- 1. Verificar o som anormal do servomotor e verificar a velocidade e as ondas do torque durante a operação. Reduzir a velocidade do servomotor ou reduzir o rendimento do servo através de um parâmetro tuning.
- 2. Verificar a relação do momento de inércia. Verificar a relação do momento de inércia (Pn103) com um valor adequado..

Equipe de Operação ----

Equipe de Manutenção --->

### Regenerative Overload - Sobrecarga regenerativa



### Solucionando problemas

#### **PROBLEMA**

- 1. A tensão elétrica da fonte excede o limite especificado.
- 2. Resistência regenerativa externa insuficiente, capacidade regenerativa do resistor, ou capacidade do SERVOPACK ou mesmo a fonte regenerativa tem sido continuamente fluindo de volta.
- 3. O fluído da fonte regenerativa sempre retorna porque a carga negativa sempre foi aplicada.

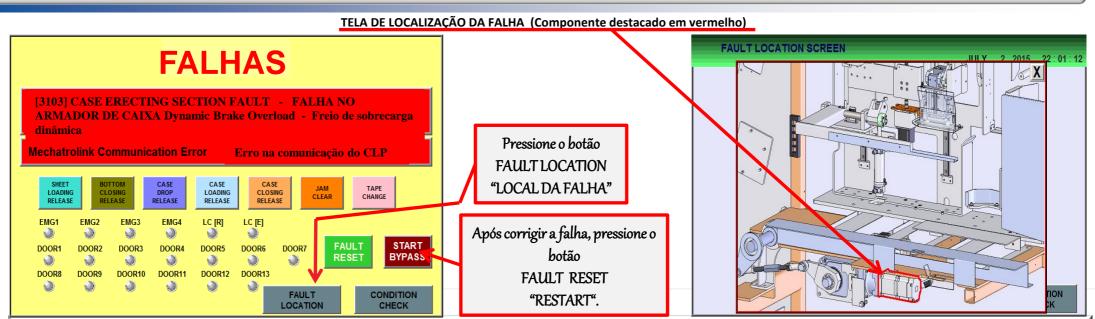
### SOLUÇÃO

- 1. Medir a tensão elétrica da fonte. Ajustar a tensão elétrica dentro da faixa específica.
- - - - - - - - - 2. Verificar as condições de operação ou a capacidade utilizando o software de seleção de capacidade SigmaJunmaSize+, etc. Alterar a resistência regenerativa, a capacidade regenerativa do resistor ou a capacidade do SERVOPACK. Reconsiderar as condições de operação utilizando o software de seleção SigmaJunmaSize+, etc.
  - 3. Verificar a carga do servomotor durante a operação. Reconsiderar o sistema incluindo o servo, máquina e as condições operacionais.

Equipe de Operação Equipe de Manutenção -

76

### **Dynamic Brake Overload - Freio de sobrecarga dinâmica**



### Solucionando problemas

### **PROBLEMA**

- 1. O servomotor gira devido a uma força externa.
- 2. A energia de rotação no na parada DB excede a capacidade de resistência — — — 2. Verificar a energia consumida na resistência DB (Un00B) para ver quantas DB.

### SOLUÇÃO

- 1. Verificar o status de operação. Faça medidas com que o servomotor não gire devido a força externa.
- vezes o DB tem sido utilizado.

Reconsiderar os seguintes pontos:

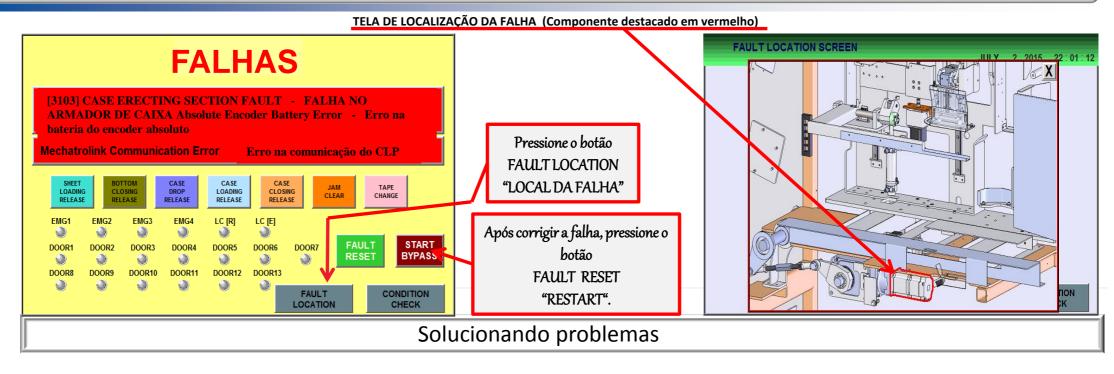
- Reduzir a referência de aceleração do servomotor.
- Reduzir o raio do momento de inércia.
- Reduzir o número de vezes que o DB pára a operação.
- → 3. Trocar o SERVOPACK pois este deve estar falhando.

Equipe de Operação

Equipe de Manutenção 📑 🗖 🤝

3. Ocorreu uma falha no SERVOPACK . - - - -

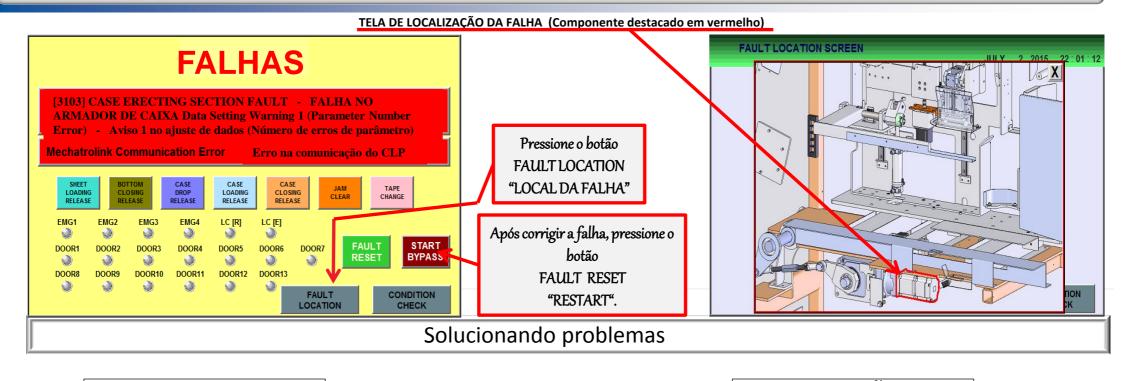
### Absolute Encoder Battery Error - Erro na bateria do encoder absoluto





- 2. A carga da bateria está mais baixa do que especificado de 2,7V . ----- > 2. Medir a carga da bateria. Trocar a bateria.

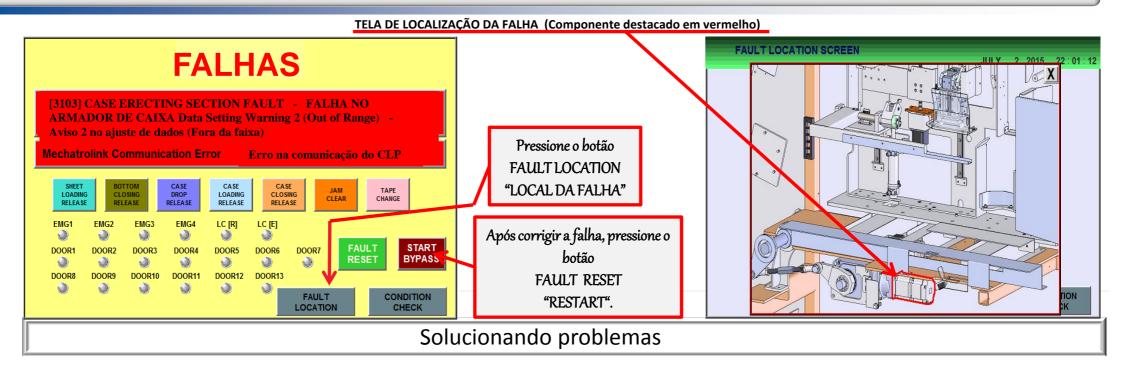
Data Setting Warning 1 (Parameter Number Error) - Aviso 1 no ajuste de dados (Número de erros de parâmetro)



PROBLEMA SOLUÇÃO

1. O número de uma parâmetro desabilitado foi utilizado. \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ 1. Utilizar o número correto do parâmetro.

#### Data Setting Warning 2 (Out of Range) - Aviso 2 no ajuste de dados (Fora da faixa)



PROBLEMA

SOLUÇÃO

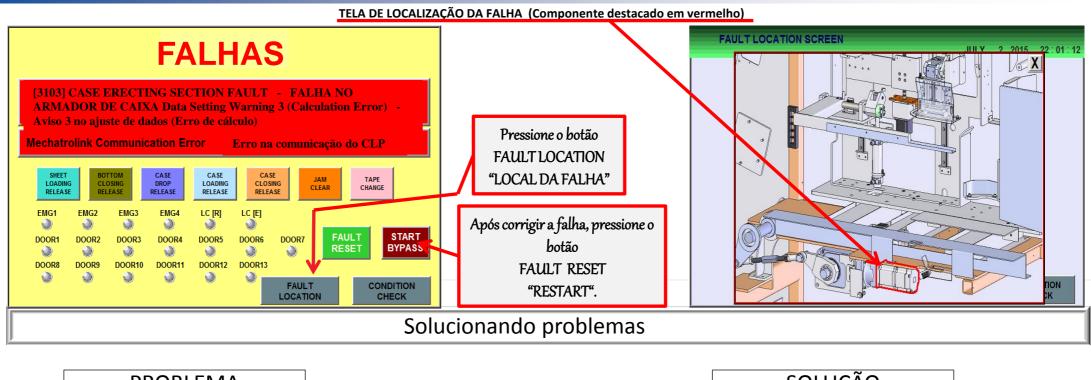
1. Verificado os valores externos que foram enviados e — — — — que estão fora da faixa do comando de dados.

 Ajustar os valores dos parâmetros com valores que estejam dentro da margem disponível)

Equipe de Operação ----

Equipe de Manutenção --->

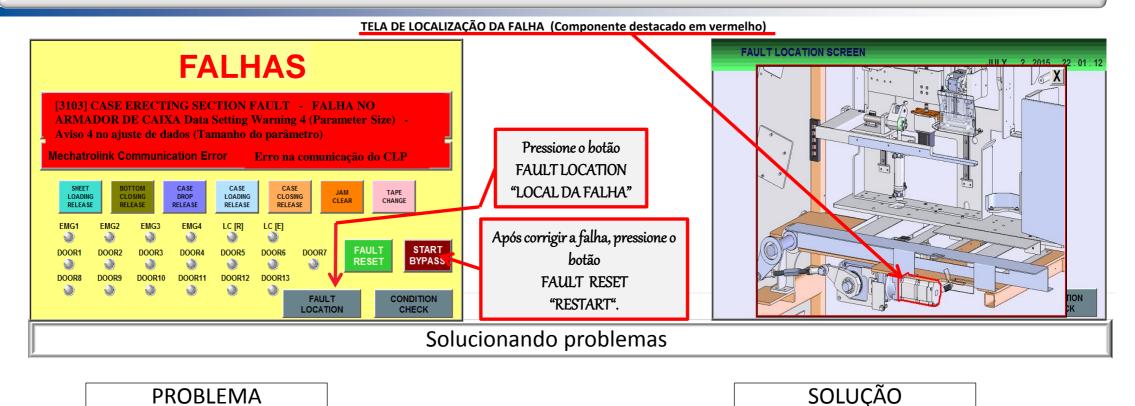
#### Data Setting Warning 3 (Calculation Error) - Aviso 3 no ajuste de dados (Erro de cálculo)



PROBLEMA SOLUÇÃO

1. Valores incorretos ajustados no cálculo \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ 1. Ajustar o valor do parâmetro dentro da faixa permitida.

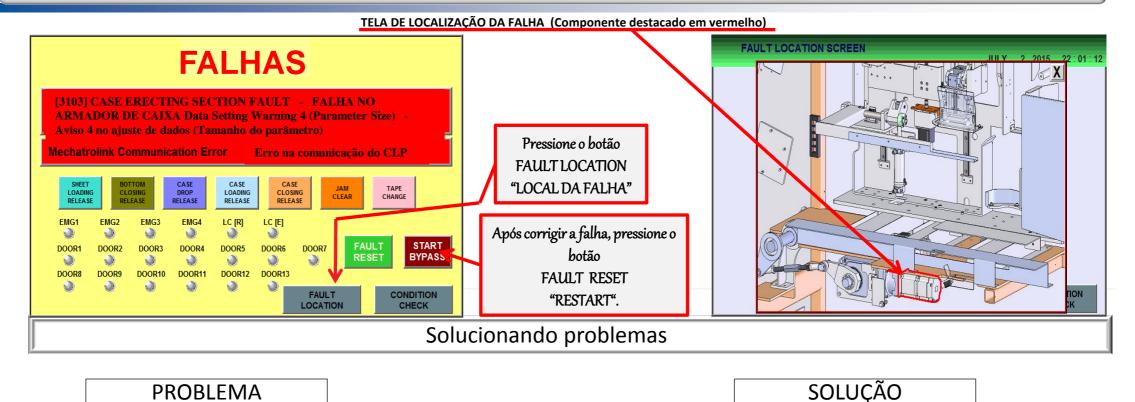
#### Data Setting Warning 3 (Calculation Error) - Aviso 3 no ajuste de dados (Erro de cálculo)



1. O tamanho do parâmetro de ajuste está incorreto. \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ 1. Utilizar o tamanho do parâmetro correto.

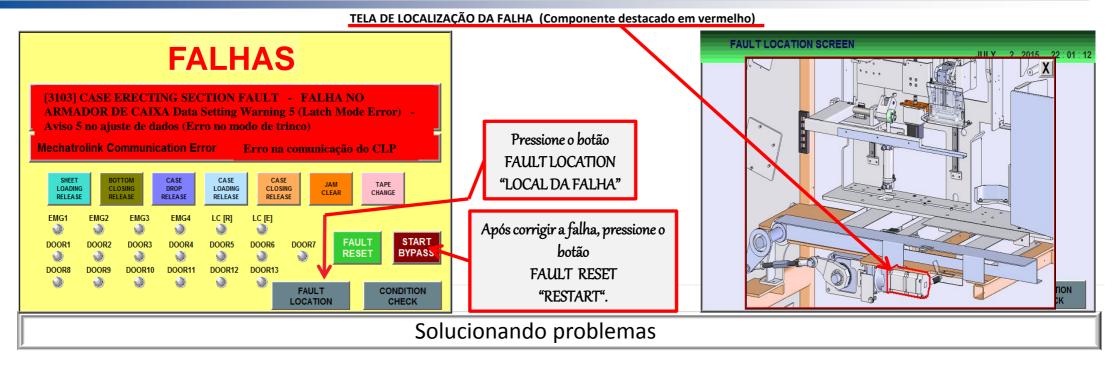
**PROBLEMA** 

#### Data Setting Warning 4 (Parameter Size) - Aviso 4 no ajuste de dados (Tamanho do parâmetro)



Equipe de Operação Equipe de Manutenção --->

#### Data Setting Warning 5 (Latch Mode Error) - Aviso 5 no ajuste de dados (Erro no modo de trinco)

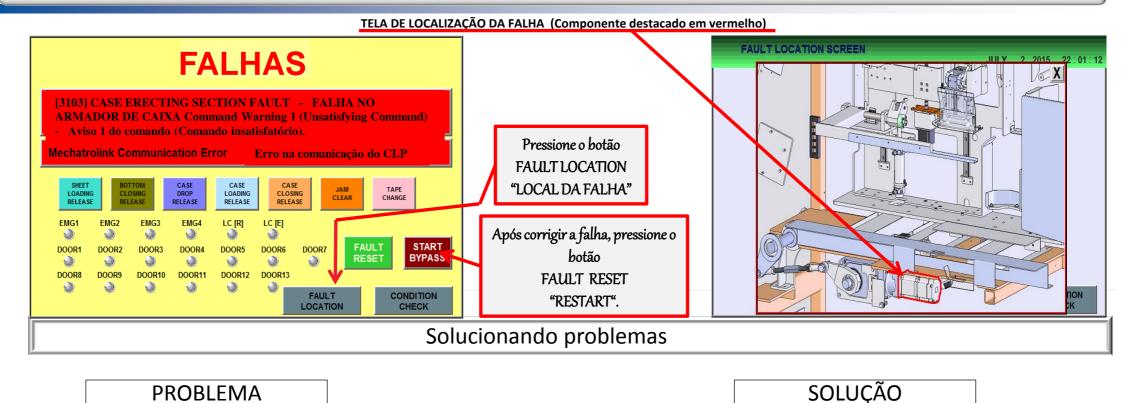


PROBLEMA

1. Erro no modo trinco foi detectado. \_\_\_\_\_\_ 1. Alterar o valor de ajuste Pn850 ou o LT\_MOD, comando enviado para controlador hospedeiro com o valor correto.

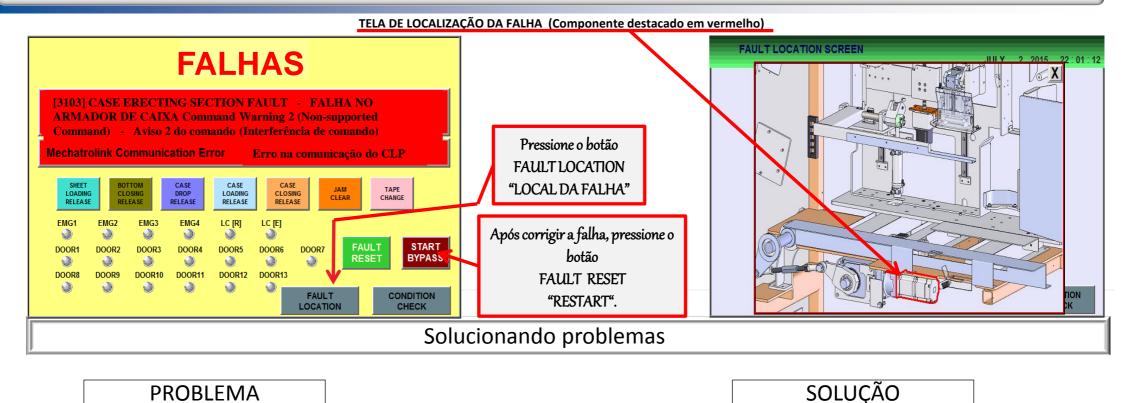
SOLUÇÃO

#### Command Warning 1 (Unsatisfying Command) - Aviso 1 do comando (Comando insatisfatório).



1. A condição do envio do comando não é satisfatório. \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ 1. Enviar o comando após a condição de envio ser satisfeita.

#### Command Warning 2 (Non-supported Command) - Aviso 2 do comando (Interferência de comando)

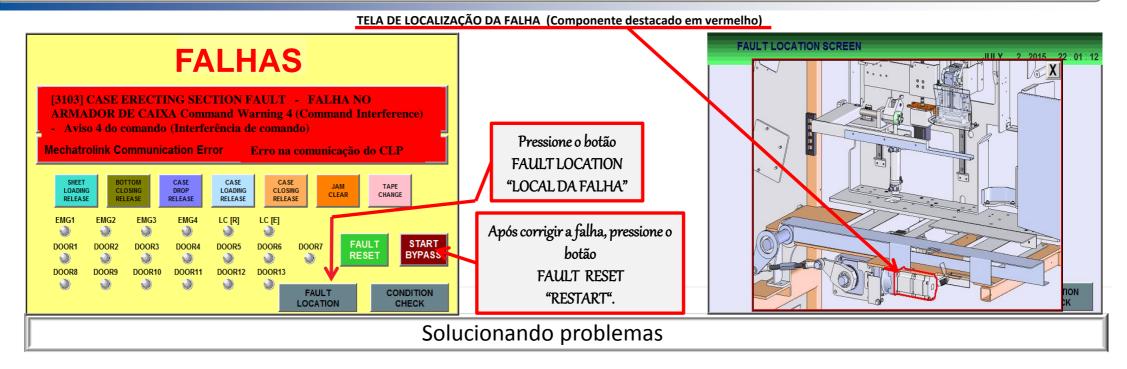


**PROBLEMA** 

1. O SERVOPACK recebeu o comando não suportado. \_ → 1. Não enviar um comando não suportado.

> Equipe de Operação Equipe de Manutenção --->

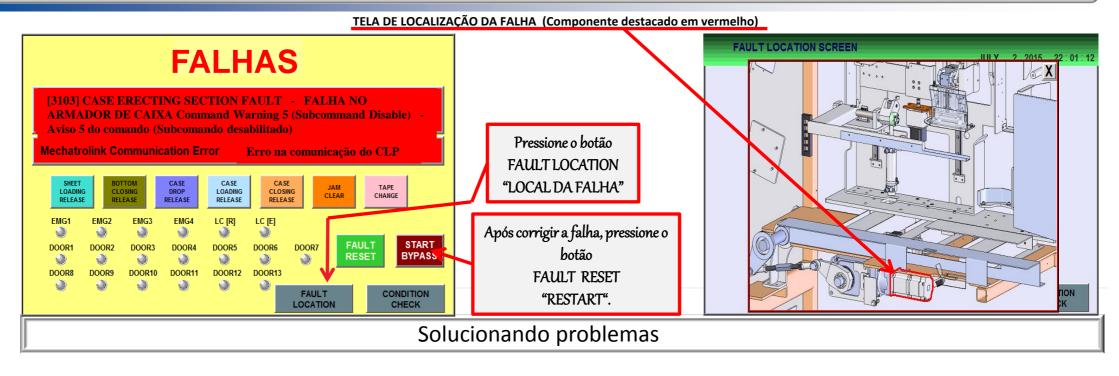
#### Command Warning 4 (Command Interference) - Aviso 4 do comando (Interferência de comando)



PROBLEMA SOLUÇÃO

1. As condições para enviar um comando trinco não é satisfeito. \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ 1. Não enviar um comando não suportado.

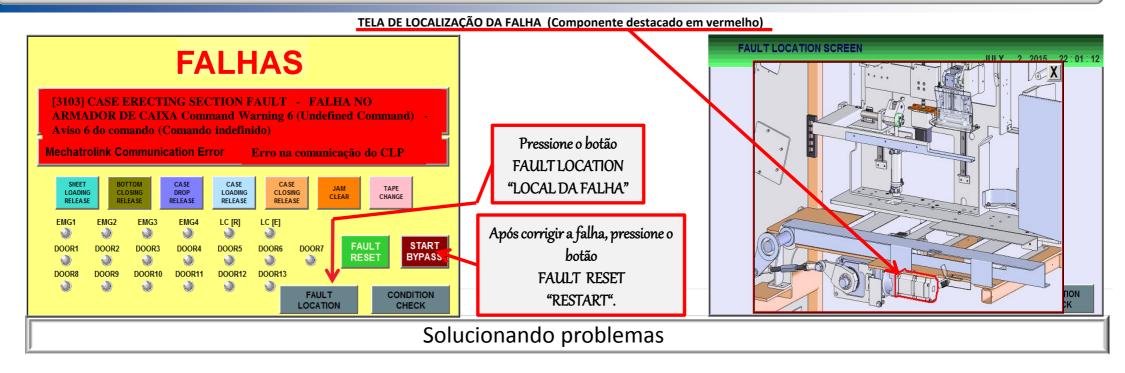
#### Command Warning 5 (Subcommand Disable) - Aviso 5 do comando (Subcomando desabilitado)



PROBLEMA SOLUÇÃO

1. A condição para enviar o subcomando não está satisfeita. — — — — — — — — — — — 1. Não enviar um comando não suportado.

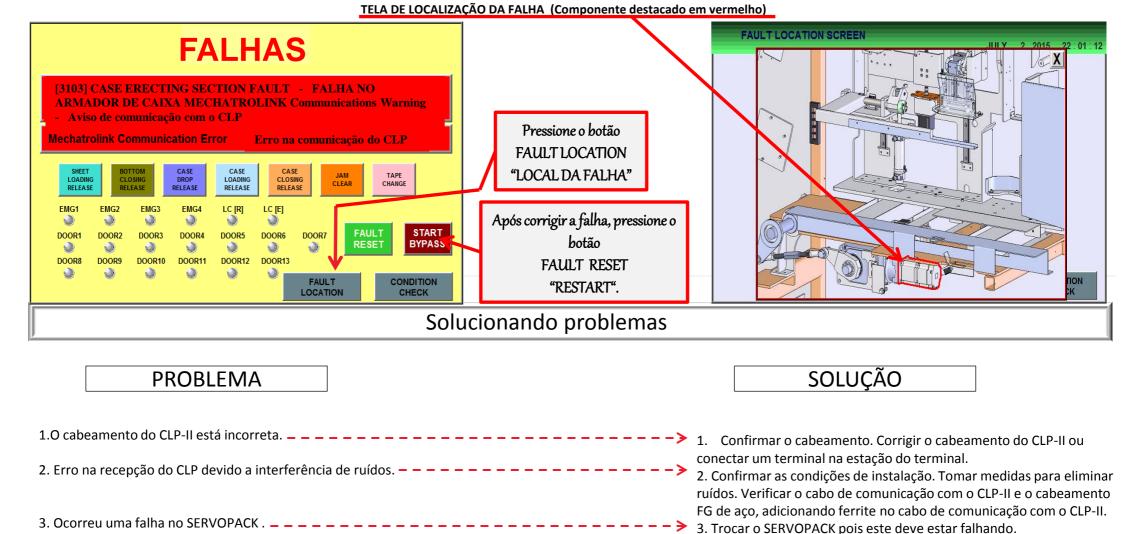
#### Command Warning 6 (Undefined Command) - Aviso 6 do comando (Comando indefinido)



PROBLEMA SOLUÇÃO

1. Um comando indefinido foi enviado. \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ \_ 1. Não usar um comando indefinido.

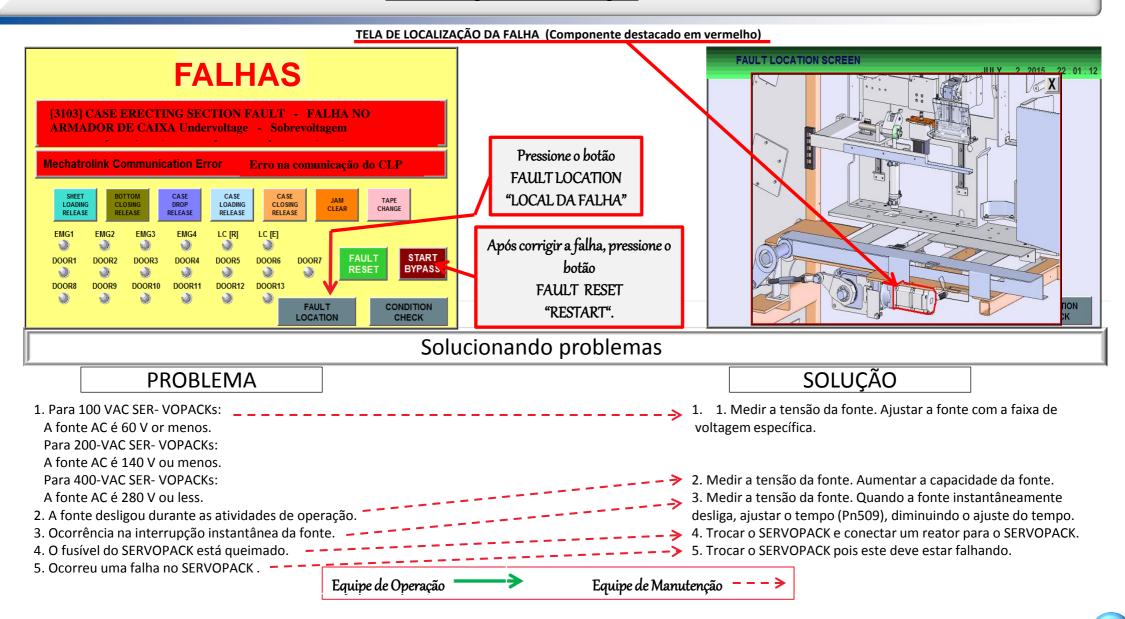
#### MECHATROLINK Communications Warning - Aviso de comunicação com o CLP



Equipe de Manutenção --->

Equipe de Operação

#### <u>Undervoltage</u> - Sobrevoltagem



#### Overtravel - Ultrapassagem

TELA DE LOCALIZAÇÃO DA FALHA (Componente destacado em vermelho) **FAULT LOCATION SCREEN FALHAS** [3103] CASE ERECTING SECTION FAULT - FALHA NO ARMADOR DE CAIXA Overtravel - Ultrapassagem Pressione o botão Mechatrolink Communication Error Erro na comunicação do CLP **FAULT LOCATION** "LOCAL DA FALHA" DROP RELEASE CLOSING LOADING LOADING CLEAR RELEASE RELEASE RELEASE EMG1 EMG4 LC [R] LC [E] Após corrigir a falha, pressione o 9 0 **FAULT** START DOOR1 DOOR2 DOOR3 DOOR4 DOOR5 DOOR6 DOOR7 botão **BYPASS** RESET 0 3 DOOR8 DOOR10 DOOR11 DOOR12 DOOR13 **FAULT RESET** CONDITION "RESTART".

### Solucionando problemas

#### **PROBLEMA**

LOCATION

1. Quando o servomotor estiver ligado, o status de ultrapassagem é detectado.

### **SOLUÇÃO**

- 1. Verificar o sinal de entrada do monitor (Un005) para verificar o status do sinal de ultrapassagem. Consultar a Resolução de problemas de mau funcionamento 9.3 Baseado em Operação e Condições do servomotor. Mesmo se os sinais de sobrecurso/ ultrapassagem não foram mostradas pelo monitor de sinal de entrada (Un005), sobrecurso momentânea pode ter sido detectada. Faça o seguinte.
- Não especificar movimentos que causariam overtravel do controlador hospedeiro.
- Verificar a fiação dos sinais de ultrapassagem.
- Fazer contramedidas especialmente para eliminar ruído.

Equipe de Operação

CHECK

Equipe de Manutenção