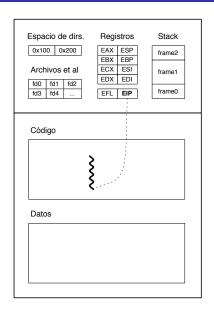
# Threading

Sistemas Operativos

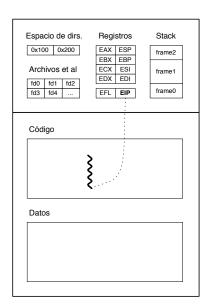
DC - FCEyN - UBA

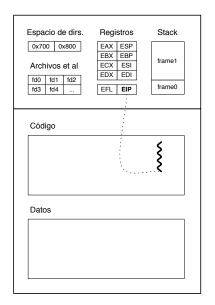
1er Cuatrimestre de 2023

# Que es un proceso?

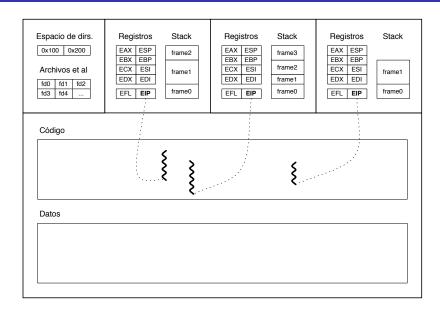


### Concurrencia con varios procesos





#### Concurrencia con threads



#### Creando un thread

La librería estándar de C++ se encarga de la creación de los threads. Lo único que tenemos que pasarle es una función de entrada, que es lo primero que se va a ejecutar:

```
void f() {
    puts("Hellouthread");
}
// lanzamos un thread
std::thread t = std::thread(f);
```

o alternativamente usando una función anónima (lambda expression)

```
std::thread t = std::thread([] () {
   puts("Hellouthread");
});
```

### Item a)

Hacer un programa que cree 10 threads, en donde cada uno espere medio segundo y luego imprima el mensaje: "Hola! Soy un thread".

Ejecutar y observar el resultado de la ejecución.

Para esperar medio segundo dentro de un thread, se recomienda utilizar this\_thread::sleep\_for(500ms). En caso de contar con una versión vieja de C++, utilizar chrono::milliseconds(500) en vez de 500ms;

#### **Importante**

Introducir además un sleep(1) luego de crear los threads, para esperar a que todos ejecuten (esto será emprolijado en un item posterior).

¿Qué sucede si ejecutamos el programa sin el sleep? ¿Por qué?

### Item b)

Modificar el programa anterior para reemplazar el sleep(1) en el thread principal por las siguientes opciones:

- eliminar el sleep sin reemplazarlo.
- reemplazar por un join() a cada thread.
- reemplazar por un detach() a cada thread.

Ejecutar el programa y observar los resultados.

#### ¿Qué diferencias hay en cada caso?

Consejo: observar los return code de cada opción ("echo \$?" luego de ejecutar)

- Una vez creado, el thread empieza a ejecutar inmediatamente.
- Una vez que termina de ejecutar, pasa a el estado de joinable.
- Hay que llamar al método .join() antes de que se destruya el objeto.
   Si no se lo hace, el programa abortará.

¿Por qué necesitamos joinear un thread?

- Poder esperar a que termine el thread (a lo wait(pid\_t)).
- Decirle al SO que puede reclamar los recursos del mismo.

Alternativa: llamar a .detach() una vez que se lanza el thread. Esto separa la ejecución del thread del objeto por lo cual **deja de ser joineable** y, una vez que termine de ejecutar, los recursos se reclamen automáticamente.

- Para poder joinear un thread, necesitamos mantener una referencia al mismo.
- Para eso podriamos crear un vector de threads.

### **Importante**

Sin embargo, cuando agregemos elementos al vector con push\_back, vamos a tener problemas de compilación. ¿Por qué?

Cuando realizamos un push\_back de un vector, estamos haciendo una copia del elemento insertado, pero resulta que la clase thread no es copyable. Esto quiere decir que no podemos hacer copias de threads. Por ejemplo:

```
thread myThread(f);
thread copyThread = myThread
```

Lo que sí nos permite la clase es ser movable. Por ejemplo:

```
thread myThread(f);
thread copyThread = move(myThread)
```

Esto quiere decir, que el contenido de la variable myThread se **transfiere** (¡no se copia!) a copyThread. Ahora copyThread tiene el contenido del thread, pero myThread ya no lo tiene más, quedando indefinida.

Para solucionar el problema de insertar threads en un vector tenemos dos soluciones:

• Usar push\_back con la funcion move.

```
vector < thread > v;
thread myThread(f);
v.push_back(move(myThread));
```

 Usar emplace\_back. Este método nos permite hacer lo mismo que push\_back pero pasando un constructor implícito para que la creación se haga in-place. Es decir, el vector es el que se encarga de llamar al constructor de la clase y guardar el elemento al final, evitando así hacer una copia.

```
vector < thread > v;
v.emplace_back(f);
```

#### Item c

Modificar el programa anterior para que cada thread imprima:

"Hola! Soy el thread: i" (siendo i el número de thread).

Además, cada thread debe esperar 1000ms\*i antes de imprimir. Esperar a que los threads terminen utilizando join().

Se debe lograr obtener el siguiente output (de 0 a 9 en orden):

```
Hola! Soy el thread: 0
Hola! Soy el thread: 1
```

. . .

Hola! Soy el thread: 8 Hola! Soy el thread: 9

### Pasando argumentos

Los argumentos que se le van a pasar a la función inicial son argumentos extra en la creacion del thread, ej: queremos pasarle un entero y un string:

```
void f(int* i, std::string s) {
    printf("%su%i\n", s.c_str(), i);
}
int i;
std::thread t = std::thread(f, &i, "Hellouthread");
t.join();
```

Las variables también se pueden capturar en el lambda:

```
int i = 0;
std::string s = "Hello_thread";
std::thread t = std::thread([&i, &s] () {
    printf("%s_\%i\n", s.c_str(), i);
});
t.join();
```

Cuidado! Si pasan variables por referencia usar std::ref().

#### Item d

Modificar el programa anterior para eliminar la espera antes de imprimir. Cada thread deberá:

- Imprimir: "Hola! Soy el thread: i".
- Esperar 100ms.
- Imprimir: "Chau! Saludos desde: i"

Ejecutar y verificar, ¿qué sucede con los outputs?

¿Cómo haría para que no se mezclen los "hola" y los "chau" de los distintos thread?

#### Contención

Todos los threads están utilizando un mismo recurso (la salida estándar). Agregar un mutex para asegurarse de que cada thread imprima ambos mensajes seguidos. Intentar usando un mutex normal, y luego un lock\_guard<mutex>.

### Mutex

- Nos va a ayudar a sincronizar el acceso a un recurso compartido dándonos exclusión mutua.
- Tiene dos operaciones:
  - lock
  - unlock
- Sólo puede hacer unlock el thread que tomó el lock.
- Sólo puede entrar (obtener el lock) un solo thread.
- No se puede mover ni copiar.

### Ejemplo:

```
std::mutex m;
std::thread t = std::thread([&] {
    m.lock();
    // hacer algo
    m.unlock();
});
// hacemos algo extra
t.join();
```

## lock\_guard/unique\_lock

Supongamos que tenemos un cacho de código que queremos que sea sección crítica.

```
void f() {
    mtx.lock();
    // ...
    mtx.unlock();
    return;
}
O también
void f() {
    mtx.lock();
    if (cond) {
        mtx.unlock();
         // ...
        mtx.lock();
    } else {
        mtx.unlock();
         return;
    }
```

## lock\_guard/unique\_lock

Es posible que nos olvidemos algún unlock y tengamos comportamiento no deseado (deadlocks). C++ introduce unos objetos que nos van a ayudar a aliviar este problema.

```
template <typename mutex_type>
std::lock_guard(mutex_type& m);

// ademas permite hacer unlock() y try_lock()
template <typename mutex_type>
std::unique_lock(mutex_type& m);
```

- El constructor adquiere el lock() y el destructor lo libera (hace unlock).
- Tampoco se puede mover o copiar.
- Nos ayuda en el caso de que nos podamos olvidar un unlock (y también si usamos excepciones).
- unique\_lock además permite hacer unlock ó lock en el caso que podamos liberar el lock antes y luego tengamos que readquirirlo.

## |lock\_guard/unique\_lock

Entonces podemos reescribir los ejemplos anteriores:

```
void f() {
  std::lock_guard<std::mutex> lk(mtx);// lk intenta hacer lock
  // hacer algo
  return; // lk se destruye y llama a mtx.unlock();
}
O también
void f() {
  std::unique_lock<std::mutex> lk(mtx);
  if (cond) {
    lk.unlock(); // unique_lock permite ademas lock/unlock
    // ...
    lk.lock();
  } else {
    // ...
     return:
  return:
```

#### Item e

Modificar el programa anterior para que cada thread repita lo siguiente 5 veces:

- Imprimir: "Hola! Soy el thread: i".
- Esperar 100ms.
- Imprimir: "Chau! Saludos desde: i"

Se deberá esperar 200ms entre cada iteración.

Se deberá liberar el lock entre cada iteración.

#### Mutex

Implementar utilizando tanto mutex como lock\_guard<mutex>.

### Consigna (1)

Hacer un programa que cree dos threads, uno que ejecute la función f1 y el otro que ejecute la función f2. Estas funciones llamarán cada una a dos subrutinas respectivamente.

```
void f1() {
    f1_a();
    f1_b();
}
void f2() {
    f2_a();
    f2_b();
}
```

### Consigna (2)

Crear las cuatro funciones: f1\_a, f1\_b, f2\_a y f2\_b, en donde cada una deberá imprimir su nombre y luego esperar una cierta cantidad de milisegundos, repitiendo el proceso una cantidad MSG\_COUNT (definida como 5) de veces. De la siguiente forma:

```
void f1_a() {
    for (int i = 0; i < MSG_COUNT; ++i) {
        cout << "Ejecutando F1 (A)\n";
        this_thread::sleep_for(100ms);
    }
}</pre>
```

Tomando como template la función anterior, pero modificando el mensaje para imprimir el nombre de la funcion, y el sleep de forma tal de respetar los siguientes tiempos:  $f1_a=100$ ms,  $f1_b=200$ ms,  $f2_a=500$ ms,  $f2_b=10$ ms.

### Consigna (3)

Modificar las funciones f1 y f2 para asegurar que las funciones f1\_a y f2\_a son ejecutadas antes que cualquiera de las funciones f1\_b y f2\_b. Notar que no importa el orden en que se ejecute f1\_a respecto de f2\_a, ni f1\_b respecto de f2\_b.

#### Semáforos

Se recomienda utilizar binary\_semaphore en caso de contar con una versión actualizada de GCC. De lo contrario, utilizar sem\_t.

### Semáforos

Para semáforos vamos a usar los que provee el kernel<sup>1</sup>.

- API a lo C: necesitamos inicializar (sem\_init) y destruir a mano (sem\_destroy)
- sem\_wait se llama igual pero signal se llama sem\_post.

### Ejemplo:

```
sem_t sem;
sem_init(&sem);
std::thread t = std::thread([] (sem_t *s) {
    sem_wait(s);
    puts("Thread_is_running");
});
// ...
sem_post(s);
t.join();
sem_destroy(&sem);
```

https://en.cppreference.com/w/cpp/thread/counting\_semaphore

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Alternativa no recomendada:

### Semáforos

En versiones más actualizadas de C++ se puede utilizar binary\_semaphore.

- Se inicializa al crearlo.
- El wait se llama acquire() y el signal se llama release().

#### Ejemplo:

```
binary_semaphore sem(0);
std::thread t = std::thread([] (binary_semaphore *sem) {
    sem.acquire();
    puts("Thread_is_running");
});
// ...
sem.release();
t.join();
```

### Item a) Multiplicar coordenada a coordenada

Dados vectores de  $R^{100}$  con los números del 1 al 100 y del 101 al 200 respectivamente, realizar una multiplicación coordenada a coordenada de forma concurrente y guardar el resultado en otro vector. Se deberán utilizar 5 threads, procesando cada uno 20 posiciones. El thread 1 deberá procesar las posiciones 1 a 20, el thread 2 21 a 40, el thread 3 41 a 60, el thread 4 61 a 80 y el thread 5 81 a 100.

### Consejo

Se pueden inicializar 2 arreglos como los descriptos del siguiente modo (hacer include de la biblioteca numeric):

```
vector<int> v1(N);
vector<int> v2(N);
iota(v1.begin(), v1.end(), 1);
iota(v2.begin(), v2.end(), N + 1);
```

#### Para pensar...

¿Puede afectarnos el scheduler a la hora de intentar maximizar la concurrencia?

¿Qué sucede si las operaciones que deben realizar los threads son complejas, de tal modo de que no podemos asegurar que siempre vayan a demorar lo mismo?

### Item b) Motivación

¿Por qué no hacer que cada thread "pida" el siguiente elemento a calcular en vez de dividirlos de antemano?

¿Habría alguna ventaja si hiciéramos esto? ¿Habría alguna desventaja?

### Item b) Multiplicar coordenada a coordenada (versión alternativa)

Realizar el item anterior, pero haciendo que cada thread espere 100ms\*(i+1) luego de calcular una posición. Es decir, los threads con índices grandes serán más lentos, y los threads con índices pequeños serán más rápidos. En vez de procesar 20 posiciones fijas, cada thread deberá procesar la máxima cantidad de posiciones posibles, hasta que todos los elementos del arreglo se hayan consumido.

Hints: Se recomienda usar una variable atómica para marcar la siguiente posición libre del arreglo. Utilizar ref(elemento) en caso de requerir pasar un elemento por referencia.

#### **Importante**

Contar la cantidad de operaciones por thread mediante un arreglo de 5 posiciones inicializadas en 0, incrementándo la posición i cada vez que el thread i calcule un elemento. Imprimir el arreglo al final de la ejecución, verificando obtener un resultado decreciente en i, por ejemplo: [43,22,15,11,9].

### Variables atómicas

C++ nos permite crear variables atómicas de varios tipos por medio de un parámetro de template std::atomic<T>, por ej:

```
std::atomic < bool > b;
std::atomic < int > i;
std::atomic < size_t > sz;

// o tambien
struct foo{ int a; int b };
std::atomic < foo > f;
```

### Operaciones en variables atómicas

Tenemos algunas de las operaciones:

Todas estas funciones toman además de los valores un memory order que se puede omitir y por defecto es el orden más fuerte (consistencia secuencial).

Notar también que en el caso de los exchanges expected es una referencia, en el caso de fallar nos devuelve el valor actual de la variable.

### Item c) Calcular producto interno

En base al item anterior, calcular de forma concurrente el producto interno de los arreglos descriptos previamente, e imprimir el resultado.

El resultado esperado es: 843350.

#### **Importante**

Tener en cuenta que en este caso no sería necesario ni eficiente guardar los valores de los productos coordenada a coordenada en un tercer arreglo, sino que sería preferible ir sumando estos sobre un acumulador.

¿Qué condiciones deberá cumplir dicho acumulador?

### Item d) Heredar la clase vector

En base al item anterior, heredar la clase vector para agregar un operator\*() que calcule el producto interno de forma concurrente.

#### Modo de uso

```
int main() {
    vectorWithConcurrentDotProduct<int> v1(N, THREAD_COUNT);
    vectorWithConcurrentDotProduct<int> v2(N, THREAD_COUNT);
    iota(v1.begin(), v1.end(), 1);
    iota(v2.begin(), v2.end(), N + 1);

    cout << "El resultado es " << v1 * v2 << endl;
    return 0;
}</pre>
```

```
template<typename T>
class vectorWithConcurrentDotProduct : public vector<T> {
public:
    vectorWithConcurrentDotProduct(int t, int tCount)
                                      : vector<T>(t) {
        // Completar
    }
    int operator*(vectorWithConcurrentDotProduct<T> v) {
        // Completar
    }
private:
    // Completar
};
```