1

Proyecto Global Integrador: Control de Accionamiento de CA con Motor Sincrónico de Imanes Permanentes

Borquez Juan y Escobar Matías

Abstract

En

I. INTRODUCCIÓN

El estudio que se presenta en este documento trata sobre el modelado, simulación, diseño y análisis de desempeño de un Sistema de Control Automático de Posición y Movimiento para un Accionamiento electromecánico de 4 cuadrantes, compuesto por: una máquina eléctrica de corriente alterna (CA) trifásica sincrónica con excitación por imanes permanentes (PMSM), alimentada por inversor trifásico desde fuente de corriente continua (CC); un reductor de velocidad de engranajes planetarios de salida hacia la carga mecánica; realimentación con 1 sensor de posición en el eje del motor, más 3 sensores de corriente instantánea de fases en la salida del inversor trifásico y 1 sensor de temperatura del bobinado de estator.

II. PRESENTACIÓN DEL PROBLEMA

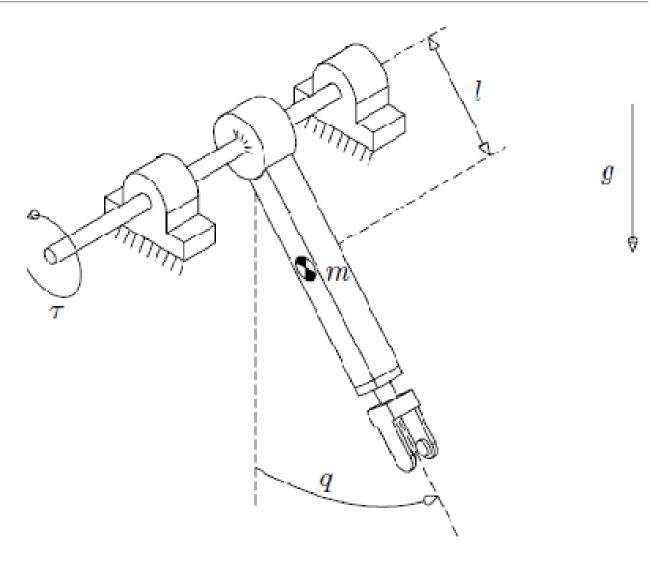
El problema bajo estudio se encuentra bien detallado en la guía de referencia key-1, por lo que en esta sección se indican solo los aspectos más relevantes de cada una de las partes del problema junto con las ecuaciones que modelan cada parte del sistema.

II-A. Carga Mecánica

La aplicación se trata del control de movimiento de 1 eje (descentralizado) para articulación de brazo manipulador robótico elemental de un grado de libertad (1 g.d.l.) rotacional de eje horizontal sometido a la acción de la aceleración de gravedad (péndulo rígido actuado), con eje de rotación fijo a base en sistema de referencia inercial con parámetros equivalentes variables según sea la carga útil transportada en el extremo.

Año: 2024 311 - AUTOMÁTICA Y MÁQUINAS ELÉCTRICAS

UNCuyo – Ing. Mecatrónica Alumnos: Borquez y Escobar PROYECTO GLOBAL INTEGRADOR Mendoza - Argentina Fecha: 06/06/2024



REFERENCES

- [R. Kelly et al, Control of Robot Manipulators in Joint Space. Springer, 2005. (Example and Figure 2.2).]
- [G. O. Young, "Synthetic structure of industrial plastics (Book style with paper title and editor)," in Plastics, 2nd ed. vol. 3, J. Peters, Ed. New York: McGraw-Hill,
- [P. Krause et al, Analysis of Electric Machinery and Drive Systems, 3rd Ed.. IEEE-Wiley, 2013.]
- [B. Smith, "An approach to graphs of linear forms (Unpublished work style)," unpublished.]
- [E. H. Miller, "A note on reflector arrays (Periodical styleÑAccepted for publication)," IEEE Trans. Antennas Propagat., to be publised.]
- [J. Wang, "Fundamentals of erbium-doped fiber amplifiers arrays (Periodical styleÑSubmitted for publication)," IEEE J. Quantum Electron., submitted for publication