

Árboles B



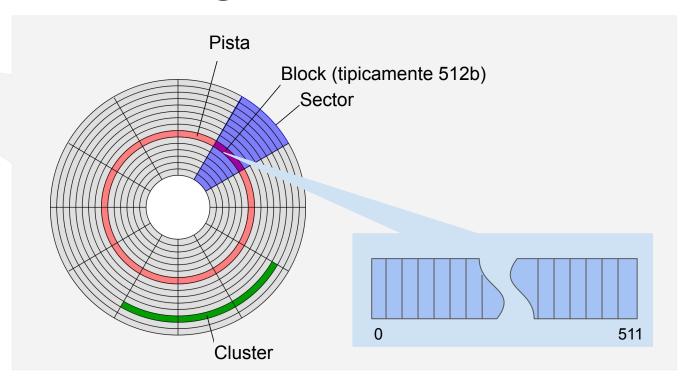
Creado por Rudolf Bayer y Ed McCreight

No han explicado el significado de la letra B de su nombre. Se cree que la B es de balanceado, dado que todos los nodos hoja se mantienen al mismo nivel en el árbol. La B también puede referirse a Bayer, o a Boeing, porque sus creadores trabajaban en los Boeing Scientific Research Labs por ese entonces.



árbol B: estructura lógica de un disco duro





Se puede direccionar cada byte del disco duro mediante el nro de pista, de sector y el offset



base de dato en disco

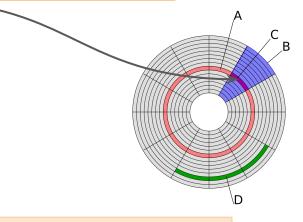
Estructura

ID	10
Nombre	50
Domicilio	50
Curso	8
Carrera	10
Total	128

Alumnos

1	Juan Perez	
2	Pedro Garcia	• • •
3	Maria Juarez	
4	Daniela Arce	
5	Alicia Beri	
6	Damian Capa	
7	Hecto Biere	

4 registros en un bloque de 512b



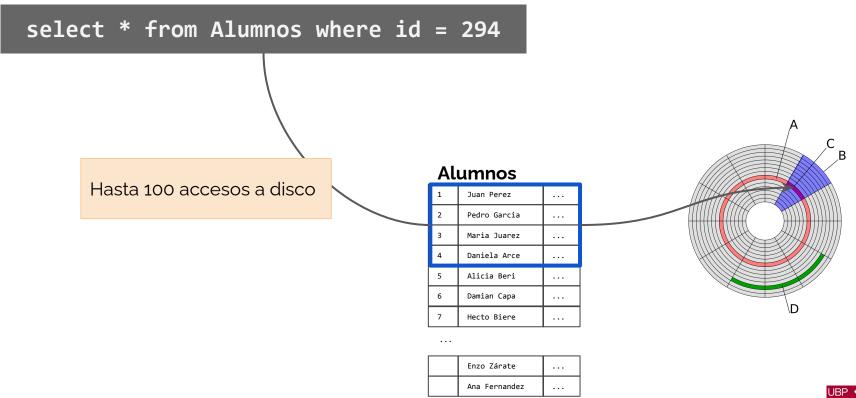
. . .

399	Enzo Zárate	•••
400	Ana Fernandez	•••

Necesitamos 100 bloques para alamacenar los 400 registros



base de dato en disco



Contiene el número de registro y un puntero a la dirección del disco donde está almacenado

Alumnos

1	Juan Perez	
2	Pedro Garcia	•••
3	Maria Juarez	
4	Daniela Arce	
5	Alicia Beri	
6	Damian Capa	
7	Hecto Biere	

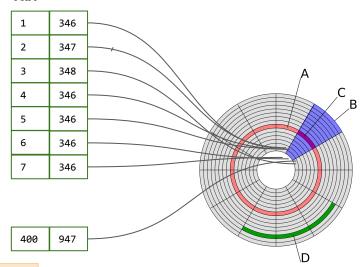
. . .

Enzo Zárate	
Ana Fernandez	

Estructura Idx

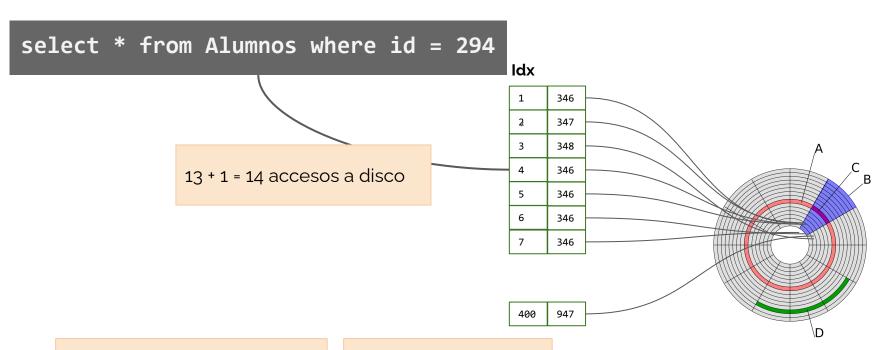
ID	10
Puntero	6
Total	16

ldx



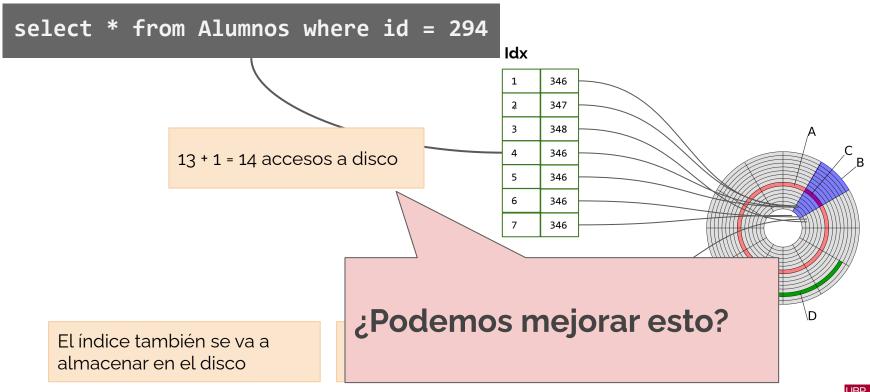
El índice también se va a almacenar en el disco



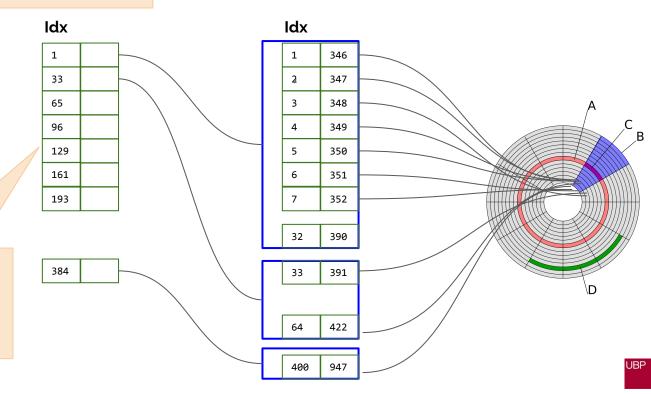


El índice también se va a almacenar en el disco

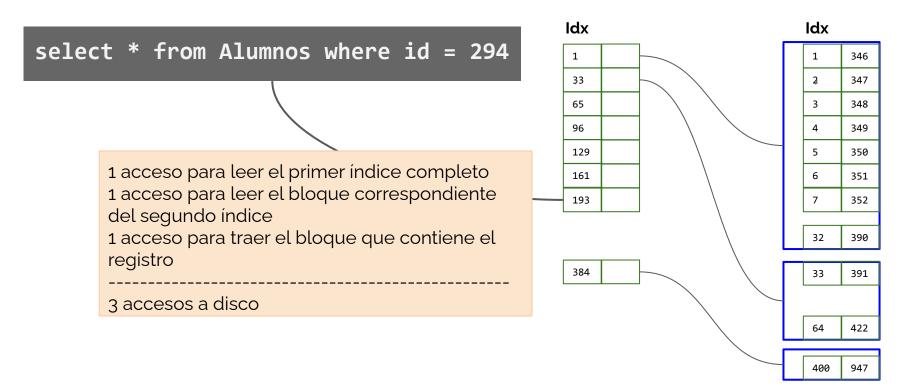




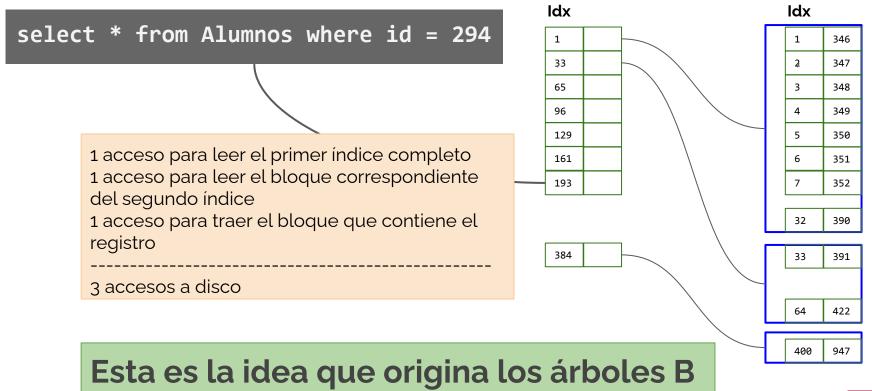
El nuevo índice tendrá una entrada por cada **bloque** del segundo índice



Tiene 400 / 32 ≅ 13 entradas. Cabe en 1 bloque









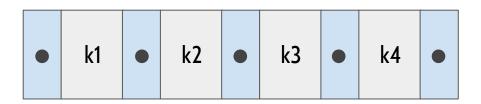
Los árboles B son árboles autobalanceados que **tienen en cuenta el aspecto físico** del almacenamiento mediante la agrupación de varios elementos en cada nodo del árbol.

Eso reduce la cantidad de lecturas en disco que es una operación muy lenta

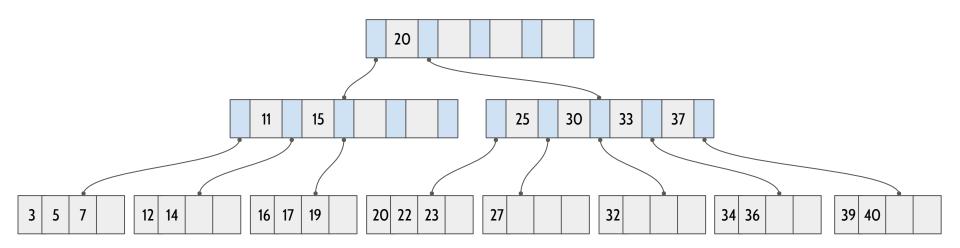
Teniendo en cuenta que la mayoría de las operaciones tiene costo O(h), tratamos de mantener la altura (h) pequeña colocando la mayor cantidad posible de claves en cada nodo

Si la estructura se almacena en disco es usual dimensionar los nodos con el tamaño del los bloques de disco











árbol B: propiedades

Todas las hojas están en el mismo nivel

Un árbol B se define en términos de grado **m** que es la máxima cantidad de hijos que puede tener cada nodo

Cada nodo tiene como máximo **m** hijos y **m-1** claves

Cada nodo excepto el raíz tiene como mínimo **m/2** claves. La raíz debe contener al menos una clave

Las claves en un nodo están ordenadas en orden ascendente



árbol B: operaciones

- Búsqueda
- Recorrido
- Inserción
- Eliminación



árbol B: búsqueda

Llamamos k a la clave que buscamos

Comenzamos desde la raíz hacia abajo

Por cada nodo que visitamos, si ese nodo tiene la clave retornamos el nodo

Si no, visitamos el nodo hijo que está antes que la primera clave que es mayor a la que estamos buscando

Si llegamos a una hoja y no está la clave k devolvemos NULL



árbol B: recorrido

Es similar al recorrido in-order de un árbol binario

Comenzamos por el hijo de más a la izquierda, repetimos el proceso para los demás hijos y claves y finalmente visitamos recursivamente el hijo de la derecha



Una nueva clave se inserta siempre en un nodo hoja

Como en un ABB comenzamos desde la raíz y vamos bajando hasta que encontramos una hoja

Cuando llegamos a la hoja insertamos la clave en la hoja si esta tiene espacio, de lo contrario debemos dividir este nodo



árbol B: inserción - dividir nodo 20 50 100 insertar(80) Como el nodo está 60 70 85 90 y lleno lo tenemos que dividir Por eso mientras los ABB crecen hacia abajo. Los 20 50 80 100 Árboles B crecen hacia arriba 70 90 60 85



árbol B: inserción (algoritmo proactivo)

Inicializar x como root

Mientras **x** no sea hoja hacer:

Encontrar el siguiente hijo a ser visitado y asignarlo a y

Si y no está lleno hacer que **x** apunte a **y**

Si \mathbf{y} está lleno: dividirlo y hacer que \mathbf{x} apunte a una de las partes de \mathbf{y}

: Si \mathbf{k} es menor que la clave del medio de \mathbf{y} entonces \mathbf{x} apunta a la primera mitad de \mathbf{y}

: sino a la segunda parte. Cuando dividimos, movemos una clave de $\,{f y}\,$ a su padre ${f x}\,$

El loop termina cuando encontramos una hoja, la hoja contendrá espacio, ya que vamos dividiendo los nodos llenos en el camino. De modo que simplemente insertamos la clave **k**



m = 6

insertar(10)

insertar(20)

insertar(30)

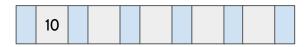
insertar(40)

insertar(50)

insertar(60)

insertar(70)

insertar(80)





```
m = 6
```

insertar(10)

insertar(20)

insertar(30)

insertar(40)

insertar(50)

insertar(60)

insertar(70)

insertar(80)

10 20 30 40 50	
----------------	--



m = 6

insertar(10)

insertar(20)

insertar(30)

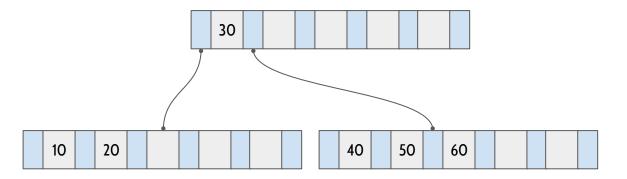
insertar(40)

insertar(50)

insertar(60)

insertar(70)

insertar(80)





m = 6

insertar(10)

insertar(20)

insertar(30)

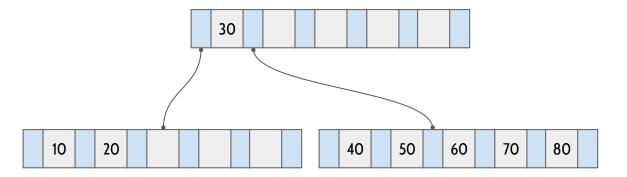
insertar(40)

insertar(50)

insertar(60)

insertar(70)

insertar(80)





m = 6

insertar(10)

insertar(20)

insertar(30)

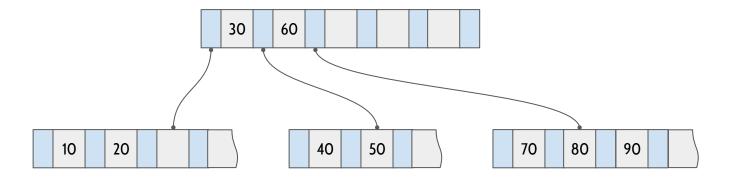
insertar(40)

insertar(50)

insertar(60)

insertar(70)

insertar(80)







Ejercicio 2.1.

Analizá la implementación provista de Arbol B e implementá las operaciones:

Recorrer()

Buscar(int)



árbol B: eliminación

- 1. Si la clave k está en el nodo x y el nodo x es una hoja. Eliminamos k de x.
- 2. Si la clave k está en el nodo x y el nodo x es un nodo interno:
- 2.a) Si el hijo y que precede a k en el nodo x tiene al menos t claves, entonces encontrar el predecesor ko de k en el subarbol con raiz en y. Eliminar recursivamente ko y remplazar k por ko
- 2.b) Si y tiene menos de t claves, entonces examinar el hijo z que sigue a k en el nodo x. Si z tiene al menos t claves, entonces encontrar el sucesor ko de k en el subarbol con raiz en z. Recursivamente eliminar ko y remplazar k por ko en x



árbol B: eliminación

2.c) Si los dos y y z tienen t-1 claves, combinar k y los de z en y, de modo que x pierde k y el puntero a z e y ahora contiene 2t-1 claves. Después liberar z y recursivamente eliminar k de y.

3. Si la clave k no está presente en el nodo interno x, determinar la raíz x.c(i) del subárbol correspondiente que debe contener k, si k está efectivamente en el árbol. Si x.c(i) tiene solo t-1 claves ejecutar 3a o 3b para garantizar que tenemos un nodo que contiene por lo menos t claves. Finalizar aplicando este proceso recursivamente en x

3.a) Si x.c(i) tiene solo t-1 claves pero tiene un hermano inmediato con al menos t claves, le damos x.c(i) una clave extra pasando una clave desde x hacia abajo hacia x.c(i), moviendo una clave desde el hermano inmediato izquierdo o derecho de x.c(i) hacia arriba a x y moviendo el puntero al hijo correspondiente del hermano a x.c(i)

árbol B: eliminación

3.a) Si x.c(i) tiene solo t-1 claves pero tiene un hermano inmediato con al menos t claves, le damos x.c(i) una clave extra pasando una clave desde x hacia abajo hacia x.c(i), moviendo una clave desde el hermano inmediato izquierdo o derecho de x.c(i) hacia arriba a x y moviendo el puntero al hijo correspondiente del hermano a x.c(i)

3.b) Si x.c(i) y ambos hermanos inmediatos de x.c(i) tienen t-1 claves, combinar x.c(i) con un hermano, esto incluye mover una clave de x hacia abajo al nuevo nodo combinado, en donde estará al medio.





Ejercicio 2.2.

Implementá la operación **eliminar(int clave)** en un árbol B



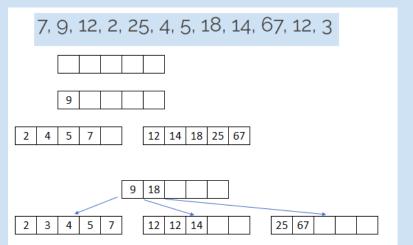


Ejercicio 2.3.

En un árbol B con m=6 dibujá los pasos intermedios y el árbol B resultante de insertar la siguiente secuencia:

7, 9, 12, 2, 25, 4, 5, 18, 14, 67, 12, 3

(solamente redibujá el árbol cuando este cambie de forma)





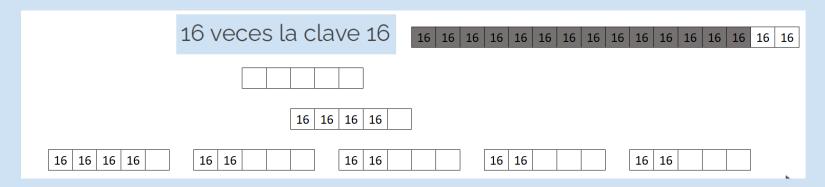


Ejercicio 2.4.

En un árbol B con m=6 dibujá los pasos intermedios y el árbol B resultante de insertar la siguiente secuencia:

16 veces la clave 16

(solamente redibujá el árbol cuando este cambie de forma)







Ejercicio 2.5.

Implementá la operación buscar(int clave) en un árbol B

