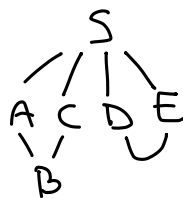
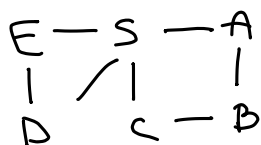


# 4. Poti v grafih

## 4.1. Razdalje



← razdalja 1 od S  
← razdalja 2 od S

$d_G(u, v)$  je dolžina najkrajše poti med  $u$  in  $v$  v  $G$ .  
↑  
razdalja

## 4.2. Iskanje v širino

**vhod** graf  $G$ ,  $s \in V$

**izhod**  $d_G(s, u)$  za vse  $u \in V$

**def**  $\text{razdalje}(G, s)$ :

za vsak  $u \in V$ :

$\text{razdalja}_s[u] = \infty$

$\text{razdalja}_s[s] = 0$

$Q = [s]$

(\*) dokler  $Q$  ni prazna:

$u = \text{odstraniPrvega}[Q]$

za vsak  $(u, v) \in E$ :

če  $\text{razdalja}_s[v] = \infty$ :

vstavi  $(Q, v)$

$\text{razdalja}_s[v] = \text{razdalja}_s[u] + 1$

① Za vsak  $d \geq 0$  obstaja korak v zanki, da velja

a) v  $Q$  so natanko vozlišča na razdalji  $d$

b)  $\text{razdalja}_s[v] = \begin{cases} d_G(s, v) & \text{če je } d_G(s, v) \leq d \\ \infty & \text{sicer} \end{cases}$

z indukcijo na  $d$ .

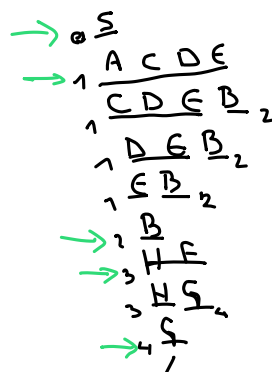
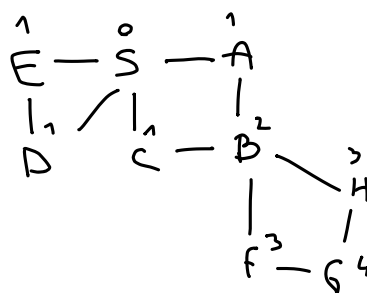
$d = 0$ ) To velja na točki (\*)

$d \mapsto d+1$ )

Torej obstaja točka, ko je  $Q = [v_1, \dots, v_k]$  sestavljena natanko iz vozlišč na razdalji  $d$ .

V naslednjih  $k$  korakih bomo odstranili  $v_i$  in dodali vse njegove sosedo  $u$ , za katere velja  $d(s, u) = d+1$ .

Zakaj: če je  $d(s, u) < d+1$ , je  $\text{razdalja}_s[u] \neq \infty$ , zato



$u$  ne dodamo. Če je  $d(s, u) > d+1$ , potem pa velja  $d(s, v_i) > d \rightarrow \times$   
 Zakaj tako dodamo vsa vozlišča, za katera je  $d(s, u) = d+1$ ?  
 Če velja  $d(s, u) = d+1$ , obstaja pot  $s \dots v - u$ ,  
 kjer je  $d(s, v) = d$ , zato je  $v \in Q$  in bomo obiskali  $u$ .

Ker velja  $d(s, u) = d(s, v) + 1 = \text{razdalja}_s[v] + 1$ ,  
 je tudi  $\text{razdalja}_s[u]$  pravilno nastavljena.

Po  $k$  korakih so v  $Q$  torej natanko vsa vozlišča na razdalji  $d+1$  in veljata pogoja a & b. ✓

②  $O(|V| + |E|)$

③ Hitreje se ne da, ker potrebujemo toliko časa, da preberemo graf.



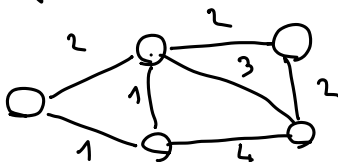
Zuse  
 \*1910 Berlin, Nemčija  
 †1995 Hünfeld, Nemčija



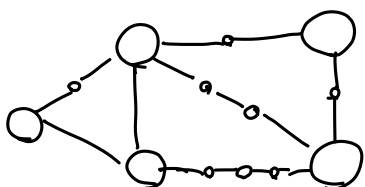
Moore  
 †1925 Baltimore, MD, ZDA  
 †2003 Madison, WI, ZDA

#### 4.3. Razdalje na uteženih grafih

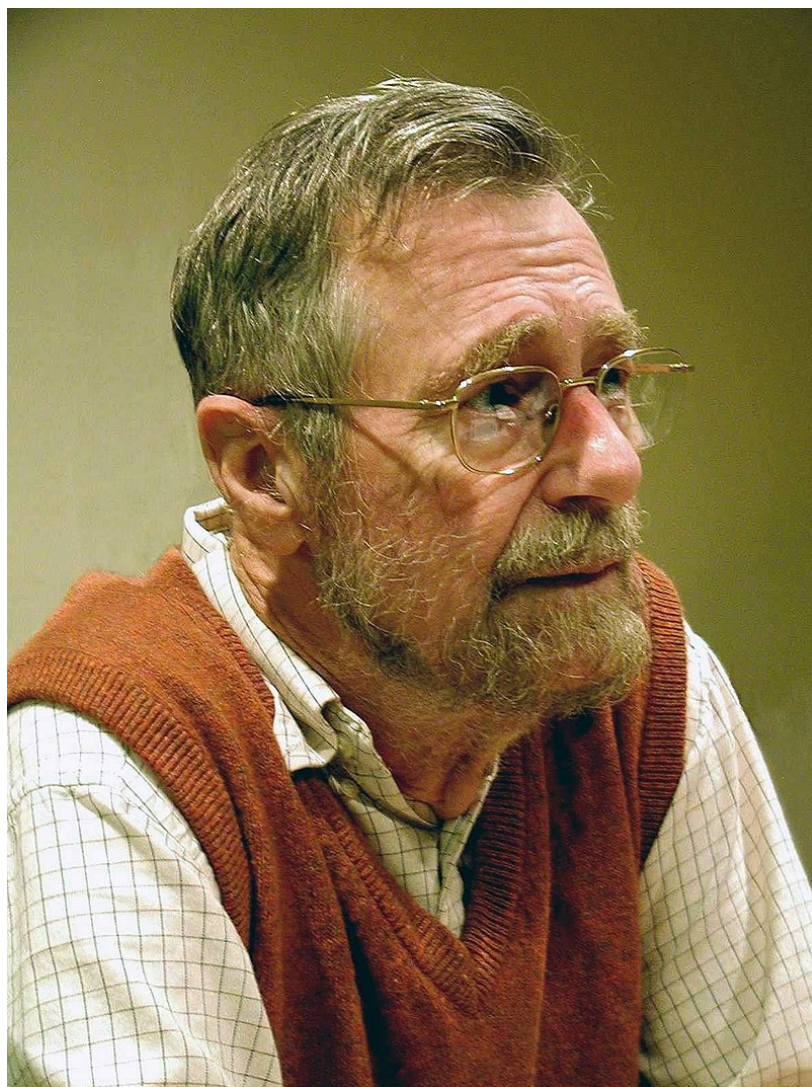
Na povezave obesimo uteži, ki predstavljajo razdaljo, ceno, trajanje potovanja čez povezavo. Kako bi našli najcenejšo pot v tem primeru?



Če imamo uteži iz  $\mathbb{N}$ , lahko graf pretvorimo v neutežene.

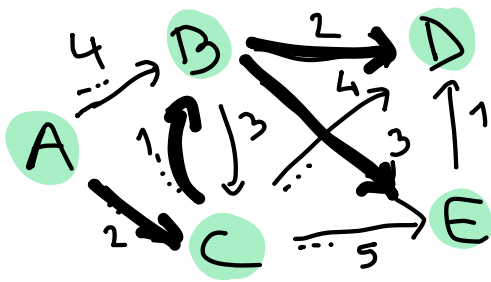


Videti je potrebno, zagotovo pa ne dela za cene, ki niso naravne števila.



Dijkstra

\* 1930 Rotterdam, Nizozemska  
† 2002 Neunen, Nizozemska



A	0	0	0	0	0
B	$\infty$	4	3	3	3
C	$\infty$	2	2	2	2
D	$\infty$	$\infty$	6	5	5
E	$\infty$	$\infty$	7	6	6

**vhod** graf  $G$ ,  $l: E(G) \rightarrow \mathbb{R}^+$ ,  $s \in V(G)$   
**izhod**  $d_{G,l}(s, v)$  za vsak  $v \in V(G)$

*↑ najkrajša razdalja  
glede na  $l$*

**def** dijkstra( $G, l, s$ ):

za vse  $v \in V(G)$ :

razdalja[ $v$ ] =  $\infty$

predhodnik[ $v$ ] = ?

razdalja[ $s$ ] = 0

$H$  = vrsta-s-prednostje ( $V(G)$ , razdalja)

dokler  $H$  ni prazna:

$u$  = odstrani-min( $H$ )

za vse  $(u, v) \in E(G)$ :

če  $l(u, v) + \text{razdalja}[u] < \text{razdalja}[v]$ :

razdalja[ $v$ ] =  $l(u, v) + \text{razdalja}[u]$

posodobi( $H, v$ )

predhodnik[ $v$ ] =  $u$

① Ideja (več v 4.4.2)

$R = V \setminus H$  je del grafa, v katerem že poznamo najkrajše poti.  
Na vsakem koraku dodamo najbližje vozlišče  $u$ , ki še ni v  $R$ .

Recimo, da je  $s \dots w = u$  najkrajša pot v  $G$ .

Potem je  $w \in R$ . Zakaj? Ker je  $l(w, u) > 0$ , je

$d_{G,l}(s, w) < d_{G,l}(s, u)$ . Če  $w \notin R$ , bi ga izbrali pred  $u$ .

Z indukcijo na št. obhodov zanke pokažemo; da  
za vsak obhod obstaja  $d \in R$ , da velja

1) za vse  $v \in R$  velja  $d_{G,l}(s, v) \leq d$

2) za vse  $v \notin R$  velja  $d_{G,l}(s, v) \geq d$

3) za vse  $v \in V$  velja

$$\text{razdalja}[v] = d_{G[R \cup \{v\}], l}(s, v) \geq d_{G,l}(s, v)$$

induciran graf

$G$  omejen na vozlišča  $R \cup \{v\}$   
in povezave med njimi

$$\textcircled{2} \quad O(|V|) \cdot T_{\text{odstrani\_min}}(|V|) + O(|E|) \cdot T_{\text{posodbi}}(|V|) + T_{\text{vrsta\_s\_pred}}^*(|V|)$$

Časi so odvisni od implementacije

## 4.5. Implementacije vrste s prednostjo

Pri implementaciji nas bodo zanimala samo prednosti, pripadajoče vrednosti lahko ignoriramo.

### 4.5.1 S seznamom

Imamo seznam neurejenih vrednosti

$T_{\text{odstrani\_min}}$	$O(n)$
$T_{\text{posodbi}}$	$O(1)$
$T_{\text{vrsta\_s\_pred}}$	$O(1)$
Dijkstra	$O( V ^2)$

### 4.5.1<sup>1</sup> Z urejenim seznamom

$T_{\text{odstrani}}$	$O(1)$
$T_{\text{posodbi}}$	$O(n)$
$T_{\text{vrsta\_s\_pred}}$	$O(n \cdot \log n)$
$T_{\text{vrsta\_s\_pred}}^*$	$O(n)$
Dijkstra	$O( E  \cdot  V )$

## 4.5.2. S kopicami (Heap)

$T_{odstrani} O(\log n)$

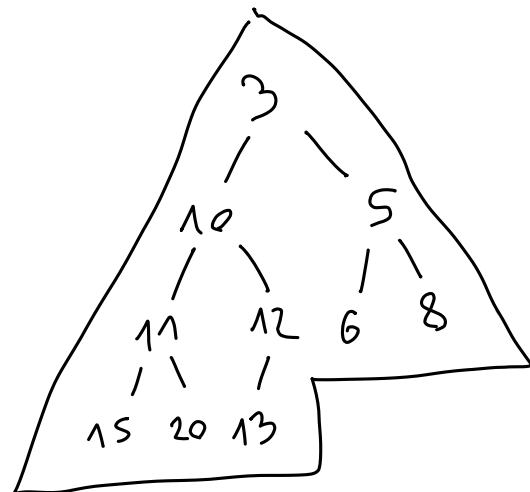
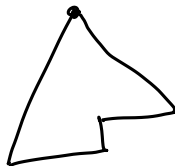
$T_{posadi} O(\log n)$

$T_{vrste-s-pred} O(n)$

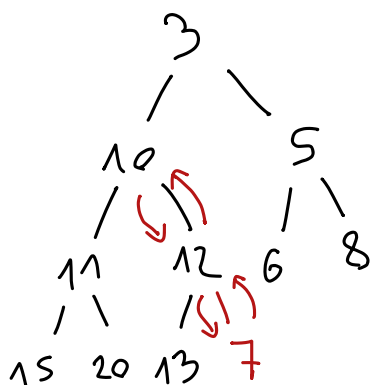
Dijkstra  $O(|E| \log |V|)$

Kopica je dvojiško drevo, ki:

- je levo poravnano
- ima vsakega starša manjšega od otrok



### Vstavljanje



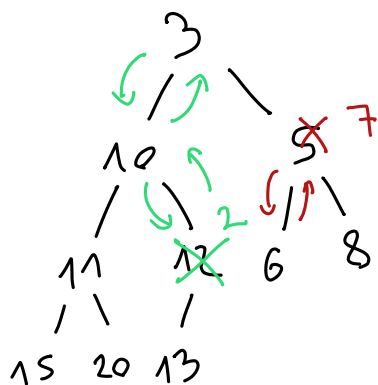
1. Novo vrednost damo na zadnje mesto



2. Vrednost pomikamo navzgor, dokler ni manjša od svojih otrok



### Posodabljanje



- Če posodobimo na manjšo vrednost, ravnamo kot prej v 2. koraku
- Če posodobimo na večjo vrednost, pa element potaplujemo tako, da ga zamenjajemo z manjšim od otrok