# 型システム入門メモ

#### maton

# 第 18 章 事例:命令的オブジェクト

#### 18.6 単純なクラス

演習 18.6.1. [推奨, \*\*]

```
decCounterClass =
  lambda r:CounterRep.
  let super = resetCounterClass r in
    {get = super.get,
      inc = super.inc,
      reset = super.reset,
      dec = lambda _:Unit. r.x:=pred(!(r.x)));
```

#### 演習 18.6.2. [★★ →]

新しい構文形式 (t を項であるとする)

$$t ::= \dots$$
 $t \text{ with } t$ 

新しい評価規則 (l, r) をレコードラベル, v, w を値であるとする)

(1)

$$\left\{l_i = v_i^{-i \in 1..n}\right\} \text{ with } \left\{\right\} \longrightarrow \left\{l_i = v_i^{-i \in 1..n}\right\}$$

(2)

$$\begin{split} & \left\{ l_i = \, v_i^{-i \in 1...j - 1}, l_j = \, v_j, l_k = \, v_k^{-k \in j + 1...n} \right\} \text{ with } \left\{ l_j = \, v'_j, r_h = \, w_h^{-h \in 1...m} \right\} \\ & \longrightarrow \left\{ l_i = \, v_i^{-i \in 1...j - 1}, l_j = \, v'_j, l_k = \, v_k^{-k \in j + 1...n} \right\} \text{ with } \left\{ r_h = \, w_h^{-h \in 1...m} \right\} \end{split}$$

(3) 
$$\{l_i = v_i^{i \in 1..n}\} \text{ with } \{r_j = w_j, r_h = w_h^{h \in 1..m}\}$$

$$\longrightarrow \{l_i = v_i^{i \in 1..n}, r_j = w_j\} \text{ with } \{r_h = w_h^{h \in 1..m}\}$$

(4)

$$\frac{t_1 \longrightarrow t_1'}{t_1 \text{ with } t_2 \longrightarrow t_1' \text{ with } t_2}$$

(5)

$$\frac{t_2 \longrightarrow t_2'}{v_1 \text{ with } t_2 \longrightarrow v_1 \text{ with } t_2'}$$

新しい型付け規則  $(T_1 \lor T_2$ は p.161 で見た合併型)

$$\frac{\varGamma \vdash t_1 : T_1 \qquad \varGamma \vdash t_2 : T_2}{\varGamma \vdash t_1 \text{ with } t_2 : T_1 \lor T_2}$$

評価規則の基本的な考え方は、マージソートにおけるマージに由来している。すなわち、with の右辺のレコードを先頭から見ていき、右辺のレコードの先頭要素が

- (1) 空ならば、マージ完了である
- (2) 左辺のレコードに含まれていれば、オーバーライドする
- (3) 左辺のレコードに含まれていなければ、左辺に加える

という操作を、それぞれ1ステップで実行する。(4), (5) の評価規則は、with の両辺が値になっていない場合の評価順序を定めている。

## 18.7 インスタンス変数の付加

演習 18.7.1. [推奨, \*\*] 未着手

# 18.11 オープンな再帰と評価順序

演習 18.11.1. [推奨, \*\*\*] 未着手

## 18.13 要点のまとめ

演習 18.13.1. [\*\*\*] 未着手