### POLITECHNIKA GDAŃSKA

Wydział Elektoniki, Telekomunikacji i Informatyki

# Sprawozdanie z ćwiczeń laboratoryjnych

z przedmiotu:  $Sterownaie\ Analogowe$ 

Numer ćwiczenia:	1
Tytuł ćwiczenia:	Identyfikacja obiektów dyna-
	micznych
Imię i nazwisko:	Mateusz Kuczerowski
	Kewin Kisiel
Data pomiarów:	9.10.2025
Data oddania:	[dd.mm.rrrr]
Ocena:	

Prowadzący: dr inż. Piotr Fiertek

Grupa laboratoryjna: 1A

### 1 Cel ćwiczenia

Celem ćwiczenia jest ilustracja częstotliwościowych i czasowych metod identyfikacji obiektów dynamicznych.

# 2 Opis wykonywanych czynności

W trakcie labolatorium najpierw dokonaliśmy pomiaru odpowiedzi skokowej danego układu następnie doknoaliśmy zmierzenia amplitudy sygnału wyjściowego oraz przesunięcia fazowego między sygnałem wejściowym a wyjściowym dla kilki wybranych częstotliwości.

# 3 Układy pomiarowe

Zdjęcie pomiarów przeprowadzonych w trakcie labolatorium.

### 3.1 Układ inercyjny pierwszego rzędu

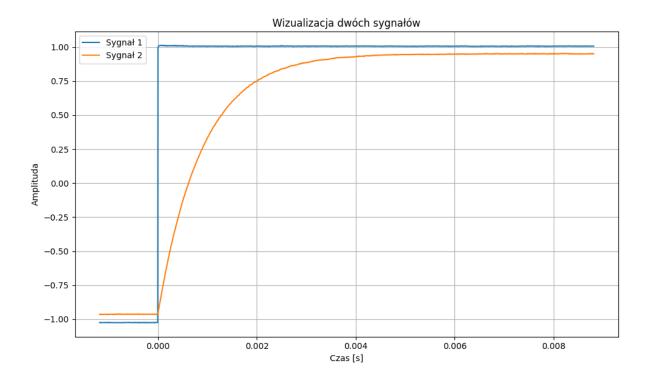
Transmitancja operatorowa:

$$G(s) = \frac{k_p}{1 + sT_p} \tag{1}$$

Odpowiedź układu na skok jednostkowy:

$$h(t)\theta = k_p (1 - e^{\frac{-t}{T_p}}) \mathbf{1}(t)$$
(2)

poniżej przedstawiona jest odpowiedź skokowa układu:



Rysunek 1: Odpowiedź układu na skok jednostkowy.

# 3.2 Układ inercyjny pierwszego rzędu z opóźnieniem transportowym

# 3.3 Układ całkujący

# 3.4 Układ drugiego rzędu

## 3.5 Układ nieminiamlnofazowy

### 4 Podsumowanie

Ćwiczenie pozwoliło zapoznać się z analizą odpowiedzi skokowej i porównaniem modelu teoretycznego z rzeczywistym układem.

### Literatura

- [1] Skrypt do ćwiczeń laboratoryjnych z [nazwa przedmiotu], Politechnika [nazwa], 2025.
- [2] Ogata K., Modern Control Engineering, Prentice Hall.