

1. Krótki opis celu implementacji algorytmu

Algorytm ma na celu wykrywanie krawędzi pionowych. Najpierw obraz jest zamieniany na szary a następnie aplikowany jest filtr 3x3

-1	0	1
-1	0	1
-1	0	1

2. Opis parametrów wejściowych

Funkcja cpp oraz asm posiada dokładnie takie same parametry wejściowe

(byte* InputArray, byte* OutputArray, int width, int height, int start, int stop)

InputArray – wskaźnik na tablicę wejściową z pixelami

OutputArray – wskaźnik na tablicę wyjściową dla obrazu mniejszego o 2x2 pixele

width – ilość pixeli w wierszu

height – ilość pixeli w kolumnie

start – numer wiersza w którym funkcja zaczyna

stop – numer wiersza w którym funkcja kończy (pobierze jeszcze dwa następne wiersze)

3. Opis wybranego fragmentu assemblerowego kodu

```
;;;;;;;;; LOAD FIRST ROW ;;;;;;;;;;
; wczytanie 16 bajtów (5 pixeli) obrazka z wiersza pierwszego, RBX – wskaźnik na początek wiersza tablicy wejściowej
MOVUPS XMM0, XMMWORD PTR [RBX]
; przemieszczenie czwartego DOUBLE WORDA na pozycję pierwszego DOUBLE WORDA lewej połówki YMM
VPERMD YMM0, YMM15, YMM0
; wyizolowanie kanału Blue (5x DOUBLE WORD)
VPSHUFB YMM2, YMM0, YMM14
; wyizolowanie kanału Green (5x DOUBLE WORD)
VPSHUFB YMM1, YMM0, YMM13
; wyizolowanie kanału Red (5x DOUBLE WORD)
VPSHUFB YMM0, YMM0, YMM12

;;;;;;;;; LOAD SECOND ROW ;;;;;;;;;;
; wczytanie 16 bajtów (5 pixeli) obrazka z wiersza drugiego, RBX – wskaźnik na początek wiersza tablicy wejściowej, R14 stride
MOVUPS XMM3, XMMWORD PTR [RBX + R14]
; przemieszczenie czwartego DOUBLE WORDA na pozycję pierwszego DOUBLE WORDA lewej połówki YMM
VPERMD YMM3, YMM15, YMM3
; wyizolowanie kanału Blue (5x DOUBLE WORD)
VPSHUFB YMM5, YMM3, YMM14
; wyizolowanie kanału Green (5x DOUBLE WORD)
VPSHUFB YMM4, YMM3, YMM13
; wyizolowanie kanału Red (5x DOUBLE WORD)
VPSHUFB YMM3, YMM3, YMM12

;;;;;;;;; LOAD THIRD ROW ;;;;;;;;;;
; wczytanie 16 bajtów (5 pixeli) obrazka z wiersza trzeciego, RBX – wskaźnik na początek wiersza tablicy wejściowej, R14 stride
MOVUPS XMM6, XMMWORD PTR [RBX + R14 * 2]
; przemieszczenie czwartego DOUBLE WORDA na pozycję pierwszego DOUBLE WORDA lewej połówki YMM
VPERMD YMM6, YMM15, YMM6
; wyizolowanie kanału Blue (5x DOUBLE WORD)
VPSHUFB YMM8, YMM6, YMM14
; wyizolowanie kanału Green (5x DOUBLE WORD)
VPSHUFB YMM7, YMM6, YMM13
; wyizolowanie kanału Red (5x DOUBLE WORD)
VPSHUFB YMM6, YMM6, YMM12

;;;;;;;;; SUM ;;;;;;;;;;
; dodanie DOUBLE WORDÓW
VPADDD YMM0, YMM0, YMM1
; dodanie DOUBLE WORDÓW
VPADDD YMM0, YMM0, YMM2
; dodanie DOUBLE WORDÓW
VPADDD YMM0, YMM0, YMM3
; dodanie DOUBLE WORDÓW
VPADDD YMM0, YMM0, YMM4
```

```

; dodanie DOUBLE WORDÓW
VPADDD YMM0, YMM0, YMM5
; dodanie DOUBLE WORDÓW
VPADDD YMM0, YMM0, YMM6
; dodanie DOUBLE WORDÓW
VPADDD YMM0, YMM0, YMM7
; dodanie DOUBLE WORDÓW
VPADDD YMM0, YMM0, YMM8

;;;;;;;;; DIVIDE BY 9 ;;;;;;;;;;
; przesunięcie bitowe w lewo o 3 w DOUBLE WORDACH
VPSLLD YMM1, YMM0, 3
; różnica DOUBLE WORDÓW
VPSUBD YMM0, YMM1, YMM0
; przesunięcie bitowe w lewo o 6 w DOUBLE WORDACH
VPSLLD YMM1, YMM0, 6
; dodanie DOUBLE WORDÓW
VPADDD YMM0, YMM0, YMM1
; dodanie do DOUBLE WORDÓW stałej
VPADDD YMM0, YMM0, YMM11
; przesunięcie bitowe w prawo o 12 w DOUBLE WORDACH
VPSRLD YMM0, YMM0, 12

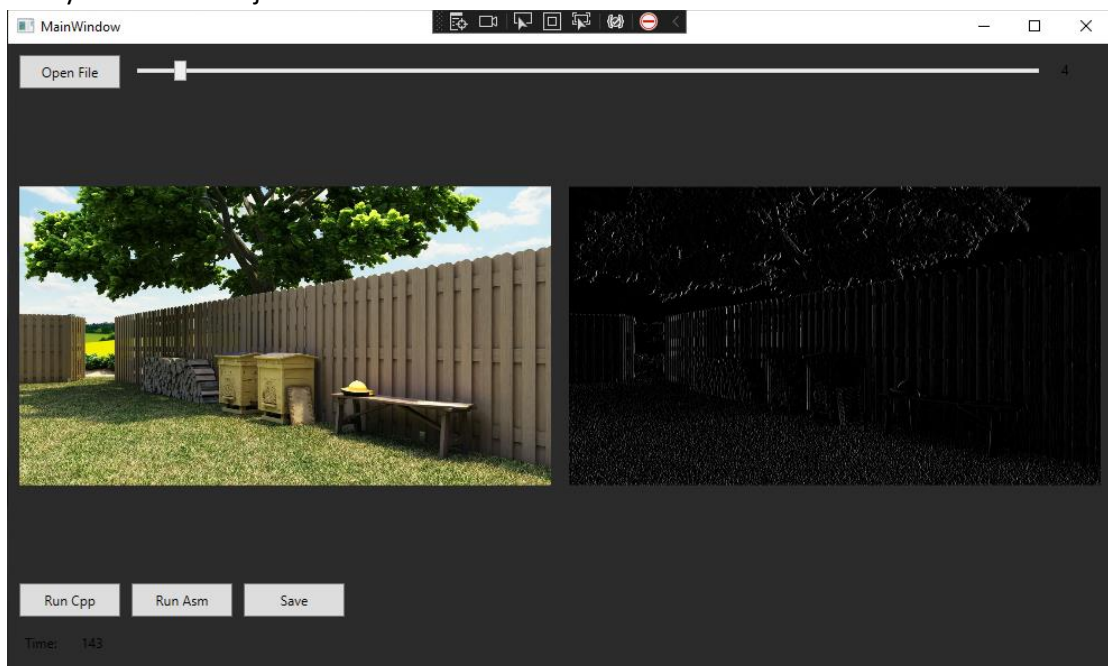
;;;;;;;;; APPLY FILTER ;;;;;;;;;;
; przesunięcie o 2 DOUBLE WORDY w prawo aby ustawić lewą kolumnę filtru nad prawą
VPERMD YMM1, YMM10, YMM0
; odjęcie od prawej części lewej w celu realizacji filtru pionowego
VPSUBD YMM0, YMM1, YMM0

;;;;;;;;; RELU ;;;;;;;;;;
; zerowanie YMM8
VPXOR YMM8, YMM8, YMM8
; zamienienie ujemnych DOUBLE WORDÓW na 0
VPMAXSD YMM0, YMM0, YMM8

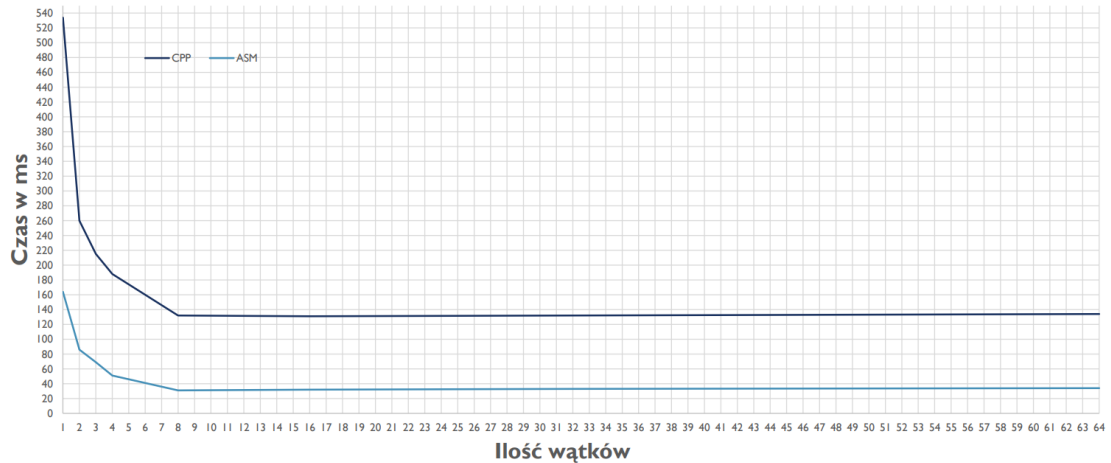
;;;;;;;;; STORE ;;;;;;;;;;
; stworzenie 3 pixeli (9 bajtów)
VPSHUFB YMM0, YMM0, YMM9
; zapisanie QUAD WORDA (8 bajtów) do tablicy wyjściowej, RCX – wskaźnik na początek wiersza tablicy wyjściowej
MOVLPD QWORD PTR [RCX], XMM0
; zapisanie dziewiątego bajta do tablicy wyjściowej, RCX – wskaźnik na początek wiersza tablicy wyjściowej
PEXTRB BYTE PTR [RCX + 8], XMM0, 8

```

4. Zrzuty ekranu interfejsu



5. Raport szybkości (Obraz 8k)



6. Opis testowania

Aplikację testowano na 3 różnych obrazach BMP (24-bit) oraz na jednym wadliwym pliku. Wielokrotnie uruchamiano funkcję cpp i asm dla różnej ilości wątków. Aplikację uruchamiano poprzez plik .exe lub w Visual Studio w trybie release

7. Wnioski

Dla obrazu 8k osiągnięto maksymalne przyspieszenie na korzyść ASM: 4.258x, natomiast średnie przyspieszenie wyniosło: 3.672x. Dużo wygodniejsze i szybsze byłoby zastosowanie bit mapy 32-bitowej przy używaniu instrukcji wektorowych. Problemатyczny również okazał się brak możliwości przenoszenia BAJTÓW oraz WORDÓW między połówkami rejestrów YMM.