



EP 2

Problema 1280 – Curvy Little Bottles

Grupo 16

Arthur Paulucci Carnieto	8921047
Higor Lopes da Silva	8921760
Marcello Malagoli Ziravello	8921242
Matheus Mendes de Sant'Ana	8921666

Desafios de Programação I ACH2107 – Turma 03

> SÃO PAULO 2017

1) Variáveis

1.1) Principais estruturas globais

coeficientes (tipo LinkedList<Double>) – Estrutura que será preenchida, em cada caso de teste, com os coeficientes do polinômio. Dada uma posição **p** da lista, o nó correspondente a essa posição possuirá o valor do coeficiente de grau **p**. Exemplo: dado o polinômio $x^2 + 3$, o nó da **posição 0** (termo independente de x) conterá o valor 3, o nó da **posição 1** (coeficiente que multiplica x^1) conterá o valor 0 e o nó da **posição 2** (coeficiente que multiplica x^2) conterá o valor 1.

- Exemplo de busca: Através da chamada coeficientes.get(2) obteríamos o coeficiente de grau 2 (coeficiente que multiplica x^2 no polinômio). Voltando ao mesmo exemplo anterior do polinômio $x^2 + 3$, ao realizarmos a chamada coeficientes.get(2) receberíamos o valor 1.
- **Exemplo de inserção**: Para criarmos o polinômio $\mathbf{x}^2 + \mathbf{3}$, seria necessário realizar as chamadas coeficientes.add(3), coeficientes.add(0) e coeficientes.add(1) **nesta ordem**. Percebe-se que os nós são inseridos na posição da lista de acordo com a ordem de chamada, começando a partir da posição 0.

coeficientesAoQuadrado (tipo Map<Integer, Double>) – Será preenchida, através do método **preencherPolinomioAoQuadrado**(), com o valor dos coeficientes do polinômio elevado ao quadrado (para cada caso de teste). A estrutura **coeficientesAoQuadrado** depende do pressuposto que a estrutura **coeficientes** seja inicializada antes. Tendo como exemplo o polinômio $\mathbf{x} + \mathbf{3}$, seu respectivo polinômio ao quadrado seria $(\mathbf{x}+\mathbf{3})^2$ resultando no polinômio $\mathbf{x}^2 + \mathbf{6}\mathbf{x} + \mathbf{9}$. Continuando no mesmo exemplo (polinômio ao quadrado $\mathbf{x}^2 + \mathbf{6}\mathbf{x} + \mathbf{9}$), a estrutura teria a seguinte configuração: $[\mathbf{f}(0) \rightarrow \mathbf{9}]$, $[\mathbf{f}(1) \rightarrow \mathbf{6}]$ e $[\mathbf{f}(2) \rightarrow \mathbf{1}]$, onde \mathbf{f} é uma função *hash* qualquer: as **chaves** (tipo Integer) da estrutura *hash* são o **grau** de um termo do polinômio, as quais levam ao **valor** desse termo do polinômio (tipo Double).

- Exemplo de busca: Através da chamada coeficientes Ao Quadrado. get (1) obteríamos o coeficiente de grau 1 (coeficiente que multiplica x^1 no polinômio ao quadrado). Voltando ao mesmo exemplo anterior do polinômio x + 3 cujo polinômio ao quadrado seria $x^2 + 6x + 9$, ao realizarmos a chamada coeficientes Ao Quadrado. get (1) receberíamos o valor 6.
- **Exemplo de inserção**: Para inserirmos o polinômio $\mathbf{x}^2 + 6\mathbf{x} + \mathbf{9}$ (ou seja, o polinômio $\mathbf{x} + \mathbf{3}$ elevado ao quadrado) na estrutura, seria necessário executarmos as chamadas coeficientesAoQuadrado.put(0,9), coeficientesAoQuadrado.put(1,6) e coeficientesAoQuadrado.put(2,1) não necessariamente nessa ordem.

marcas (tipo LinkedList<Double>) – Durante a execução do algoritmo, esta estrutura será preenchida com as distâncias do eixo "x" que dividem o volume da garrafa em partições de volume "v" ("v" é dado na entrada de cada caso de teste). Após a execução do algoritmo, se essa estrutura estiver vazia será exibida a mensagem "insufficient volume", do contrário serão exibidos todos os elementos da lista.

1.2) Principais variáveis auxiliares

xLow (tipo double) – Valor no eixo X da base da garrafa.

xHigh (tipo double) – Valor no eixo X do topo da garrafa.

distanciaX (tipo double) - Para uma determinada partição da garrafa, essa variável armazena a distância entre o valor do eixo x dessa partição menos o valor xLow.

volumeTotal (tipo double) – Volume total da garrafa.

volumeParticoes (tipo double) – Volume que cada partição da garrafa deve conter.

volumePartidoAcumulado (tipo double) - Volume acumulado de todas as partições que foram criadas durante a execução do algoritmo. Exemplo: para um determinado caso de teste que tenha o volume das partições igual a 25 dado na entrada, o volume partido acumulado para a primeira partição será 25, para a segunda partição será 50 (duas vezes 25), para a terceira partição será 75 (três vezes 25) e assim

sucessivamente.

2) Algoritmo

2.1) Inicialização das variáveis

Para cada caso de teste, as estruturas "coeficientes", "coeficientesAoQuadrado" e "marcas" são reinicializadas. A variável global "grauPolinomio" também é reinicializada para cada caso de teste.

Assim como explicado na seção 1.1, a estrutura "coeficientes" será preenchida com os coeficientes do polinômio em suas respectivas posições, enquanto a estrutura "coeficientesAoQuadrado" será preenchida com os coeficientes do mesmo polinômio, porém este elevado ao quadrado. A variável "grauPolinomio" receberá o valor do grau do polinômio. Segue abaixo um exemplo de execução do algoritmo:

Entrada:

1

4 1

0.0 12.0 10

Como ficam as principais variáveis:

grauPolinomio: 1

coeficientes: 4, 1

coeficientesAoQuadrado: $[f(0)\rightarrow 16], [f(1)\rightarrow 8], [f(2)\rightarrow 1]$

3

xLow: 0

xHigh: 12

volumeParticoes: 10

Pela 1ª linha da entrada percebemos que o grau do polinômio será 1; a 2ª linha nos informa que, através dos coeficientes, o polinômio será 4 + x (então o polinômio ao quadrado será $x^2 + 8x + 16$, representado na estrutura "coeficientesAoQuadrado"); a 3ª linha nos informa que xLow será 0, xHigh será 12 e o volume das partições (variável "volumeParticoes") será 10. A função "f" na estrutura "coeficientesAoQuadrado" é uma função *hash* qualquer.

2.2) Encontrando a solução

Definiremos uma função correspondente ao polinômio, igualando y ao valor do polinômio, exemplo: se o polinômio é $\mathbf{x} + \mathbf{4}$, a **função** correspondente será $\mathbf{y} = \mathbf{x} + \mathbf{4}$. A parte principal do algoritmo é baseada no cálculo do volume de um sólido de revolução: o volume de um sólido de revolução é igual a $\pi \mathbf{A}^2$, onde " \mathbf{A} " é a área que será rotacionada. Para calcularmos o valor de " \mathbf{A} ", utilizaremos a integral da função correspondente entre \mathbf{xLow} e \mathbf{xHigh} . A fórmula do volume do sólido será então igual a $\mathbf{\pi} * \int [\mathbf{f}(\mathbf{x})]^2$, ou seja, $\mathbf{\pi}$ vezes a integral entre \mathbf{xLow} e \mathbf{xHigh} da função ao quadrado. Para o cálculo da integral, utilizamos o método de aproximação de Simpson.

No arquivo do EP existe o método "volume", recebendo os parâmetros "**esq**", "**dir**" e "**n**"; nos retornando a aproximação do volume do sólido para cada caso de entrada. Os parâmetros "**esq**" e "**dir**" são os valores do intervalo da integral, enquanto "**n**" é o número escolhido de partições para o método de Simpson – usamos como padrão n = 1000.

Grosso modo, a saída consistirá em exibir **2 conjuntos de valores**: o **volume total do sólido** e as **distâncias entre o valor x de cada partição do sólido e xLow** (xLow será sempre fixo para cada caso de teste). Para encontrarmos o volume total do sólido será simples: invocar o método "**volume**" com os seguintes parâmetros **esq** = xLow, **dir** = xHigh e **n** = 1000.

Para encontrarmos os valores de **x** de cada partição do sólido, será necessário procurar o **x** tal que o intervalo entre **x** e **xLow** (este último dado na entrada) possua o volume acumulado da partição atual, exemplo: dado o volume de partição igual a 20 (recebido na entrada), a **partição 1** terá volume acumulado igual a 20, o volume acumulado da **partição 2** será 40 e da **partição 3** será 60. É possível encontrar esse **x** – com erro de aproximação pequeno – através de uma busca binária entre **xLow** e **xHigh**, adicionando então na estrutura "**marcas**" – para cada partição do sólido – a diferença entre o **x** encontrado e **xLow** (*).

(*) <u>OBS</u>: O algoritmo não permite que a estrutura "marcas" tenha mais do que 8 nós, parando a execução ao encontrar 8 partições. Se a busca binária não encontrar um valor aproximado para "x" – retornando um valor inválido – significa que não há volume suficiente no sólido para comportar o volume acumulado buscado.

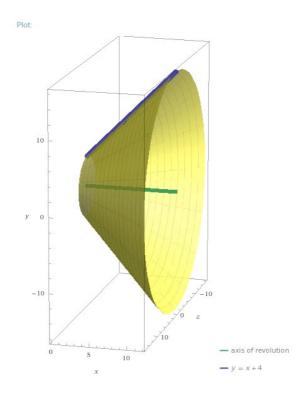


Fig. 1 Sólido de revolução, entre x=0 e x=12, para o polinômio x+4 (função y=x+4)

3) Dificuldades encontradas

- 1ª) Encontrar o intervalo do eixo x que contivesse um determinado volume procurado (utilizamos esse algoritmo para encontrar os valores de x de cada partição da garrafa): o intervalo deveria iniciar em xLow e terminar em um outro valor "x" procurado. Inicialmente optamos por fazer uma busca sequencial, iniciando a partir de xLow e incrementando 0.000001 até encontrarmos o valor de x procurado. Após recebermos o resultado "Time limit exceeded", modificamos o algoritmo para realizar uma busca binária entre xLow e xHigh, utilizando incrementos ou decrementos de 0.000001 ao invés de realizarmos uma busca sequencial iniciando em xLow.
- 2ª) Assim como citado no tópico anterior, o incremento ou decremento de 0.000001 na busca binária foi proveniente de algum número pequeno com as seguintes propriedades: deveria fornecer precisão suficiente para não retornar "Wrong answer"; mas também deveria ser grande o suficiente para a busca não demorar muito a ponto de retornar "Time limit exceeded".
- 3ª) Número de divisões para aproximar a integral: deveria ser grande o suficiente para aproximar a integral precisamente, não retornando o resultado "Wrong answer"; mas não poderia ser tão grande de modo que gastasse muito tempo, retornando "Time limit exceeded". O valor escolhido foi de 1000 divisões.
- 4ª) Encontrar um método de aproximação para calcularmos a integral. Após recebermos os resultados "Time limit exceeded" e "Wrong answer" utilizando diferentes parâmetros no método dos trapézios, optamos por utilizar o método de Simpson que nos retornou o resultado "Accepted".