

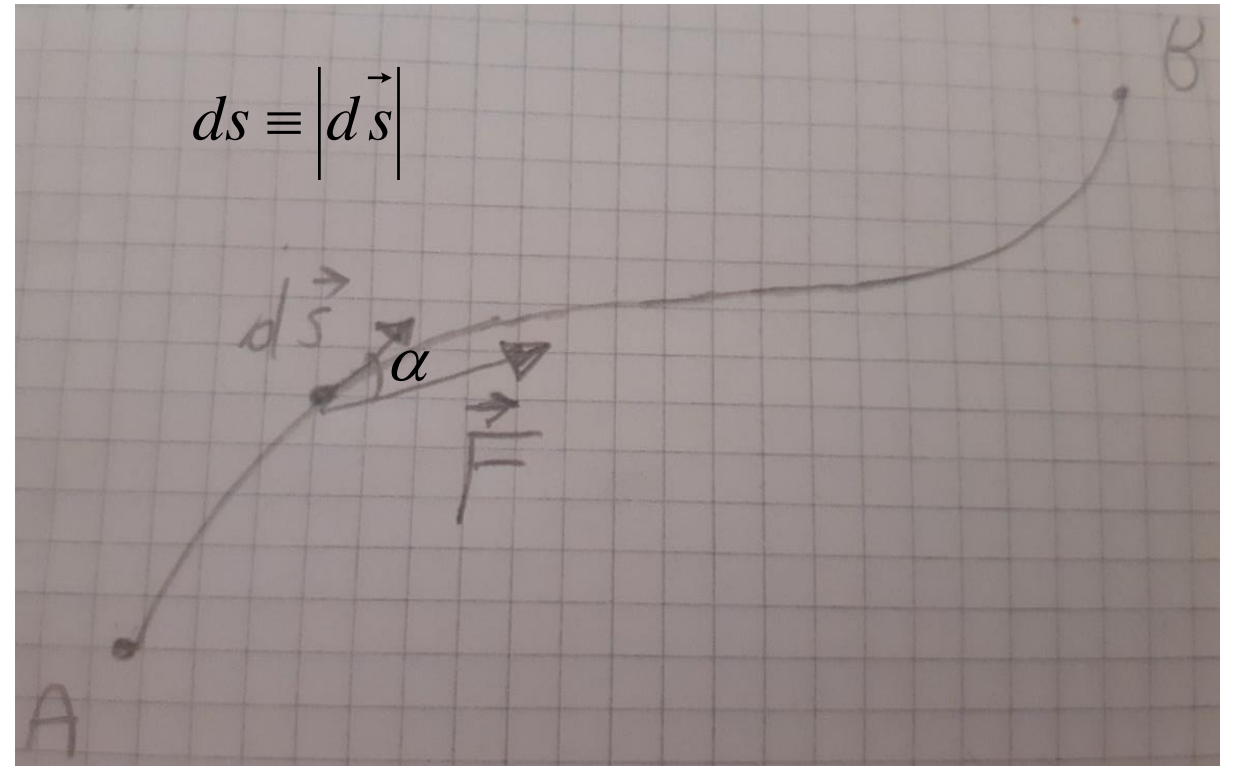
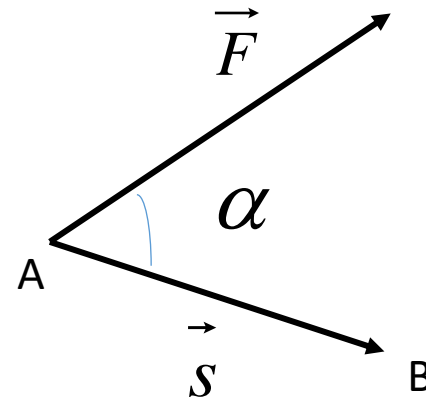
Lavoro di una forza

$$L_{AB} = \vec{F} \cdot \vec{s} = |\vec{F}| \cdot |\vec{s}| \cos \alpha$$

Unità di misura: $\text{N m} \equiv \text{J}$

In generale, lo spostamento non è rettilineo e la forza può variare da punto a punto

$$L_{AB} = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{s} = \int_A^B |\vec{F}| ds \cos \alpha$$

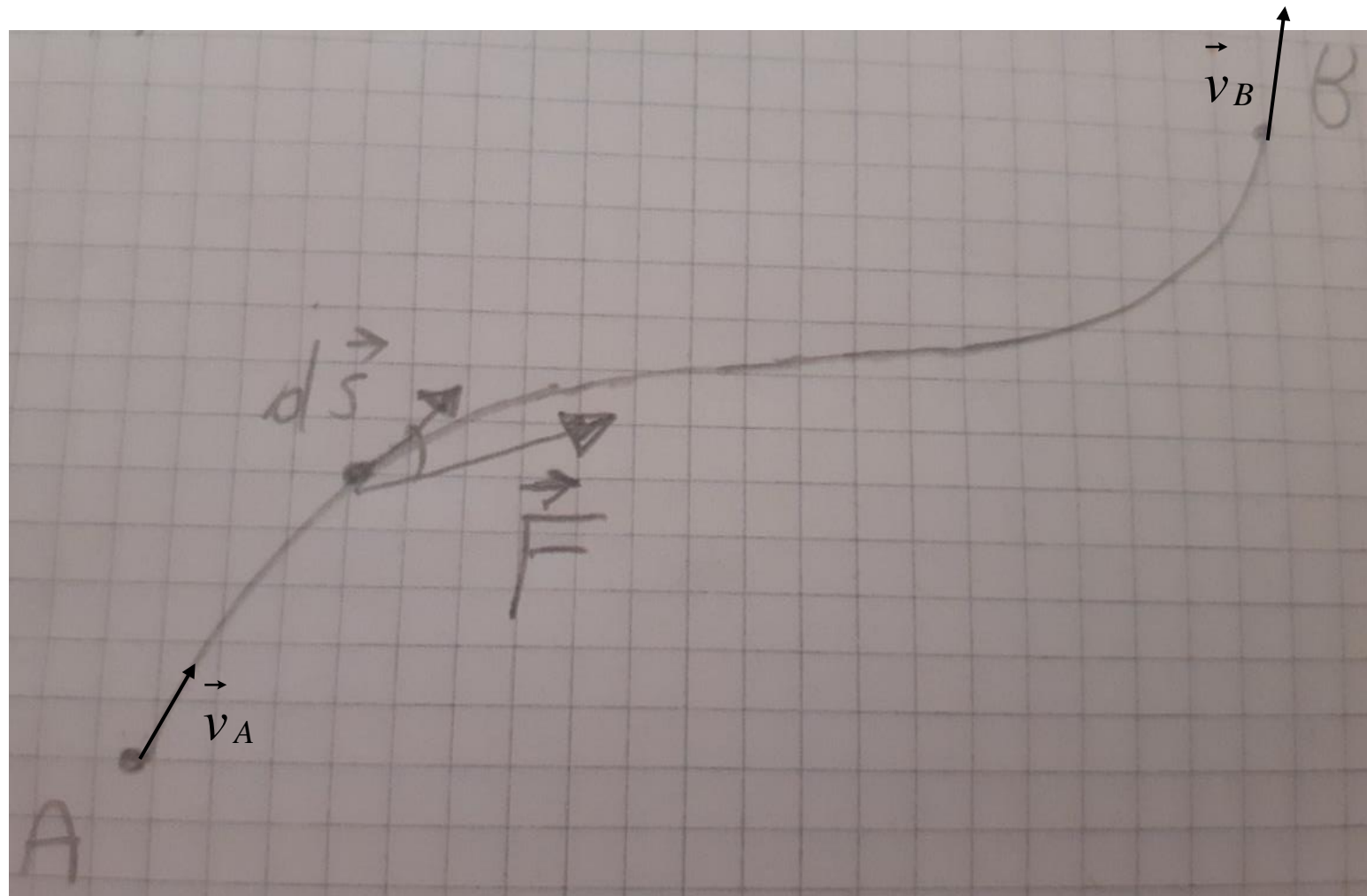


Energia cinetica

$$\begin{aligned} L_{AB} &= \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{s} = \\ &= \frac{1}{2} m |\vec{v}_B|^2 - \frac{1}{2} m |\vec{v}_A|^2 \\ &= \frac{1}{2} m v_B^2 - \frac{1}{2} m v_A^2 \end{aligned}$$

Energia cinetica: $E_K = \frac{1}{2} m v^2$

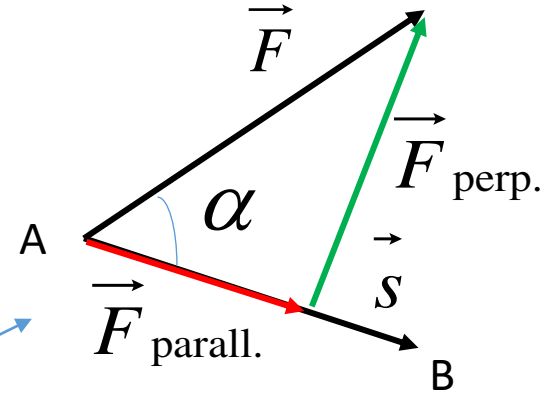
$$L_{AB} = E_{K,B} - E_{K,A} = \Delta E_K$$



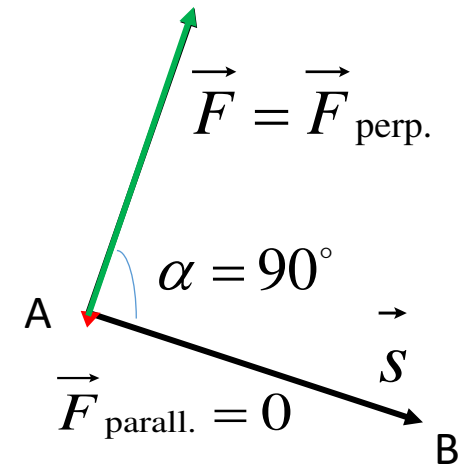
Nota: per brevità, uso qui la notazione per cui $|\vec{v}_B| = v_B$, $|\vec{v}_A| = v_A$

Lavoro e variazione di energia cinetica

$$L_{AB} = \vec{F} \cdot \vec{s} = |\vec{F}| \cdot |\vec{s}| \cos \alpha = \frac{1}{2} m v_B^2 - \frac{1}{2} m v_A^2$$

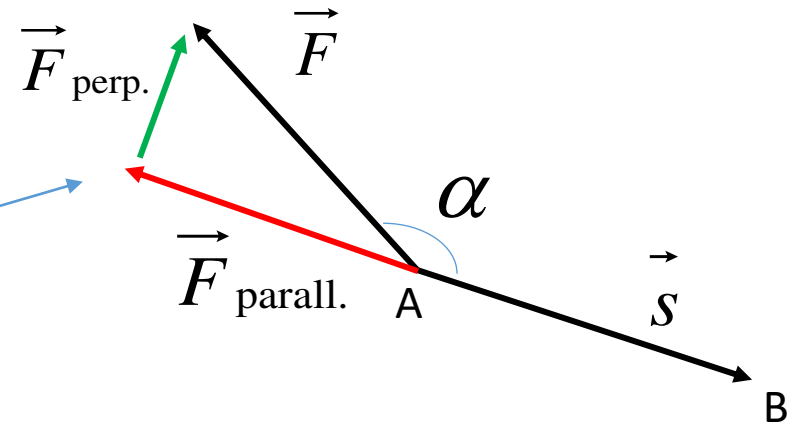


$$0^\circ < \alpha < 90^\circ \rightarrow L_{AB} > 0 \rightarrow v_B > v_A$$



$$\alpha = 90^\circ \rightarrow L_{AB} = 0 \rightarrow v_B = v_A$$

$$90^\circ < \alpha < 180^\circ \rightarrow L_{AB} < 0 \rightarrow v_B < v_A$$



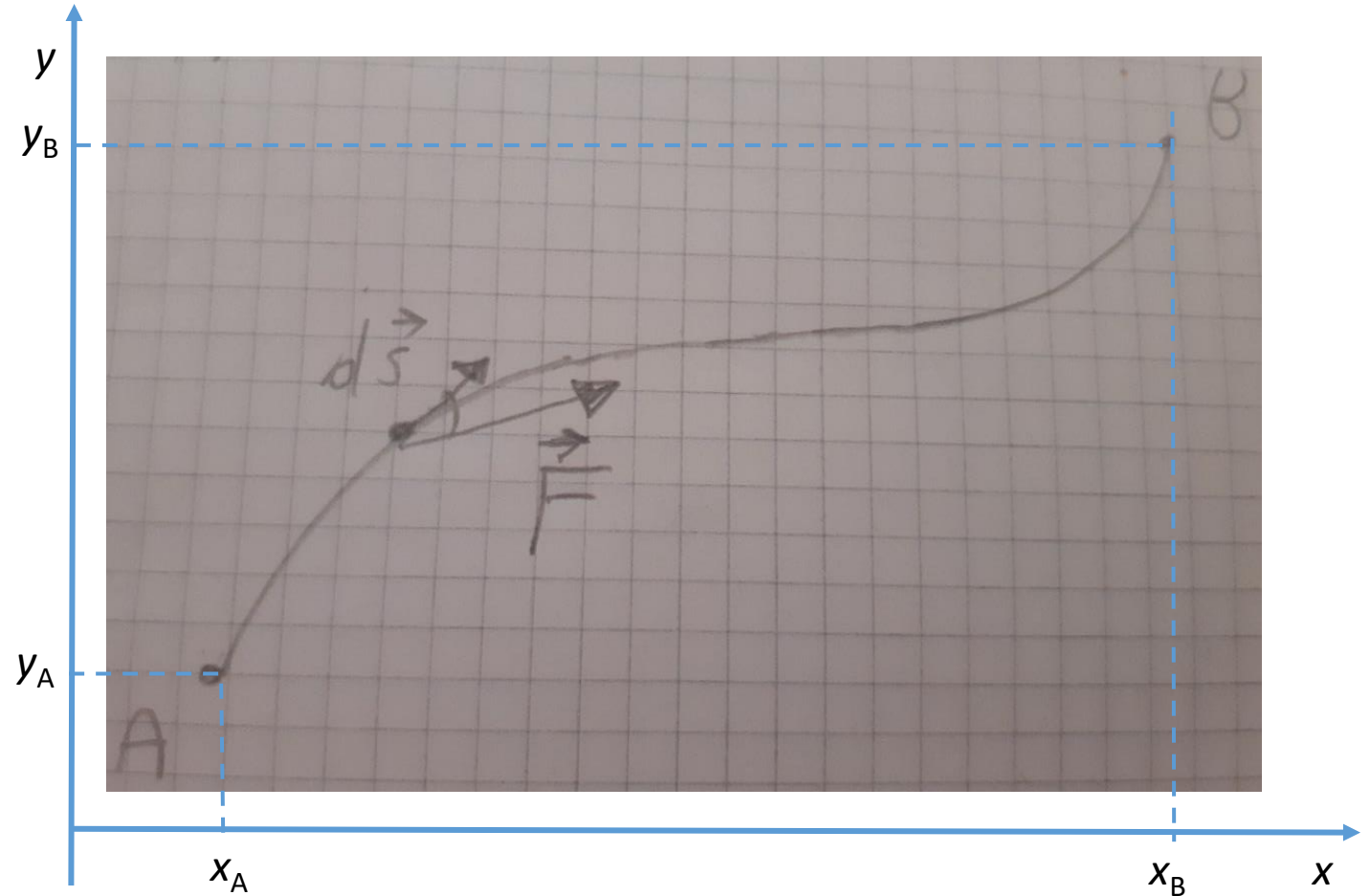
Forze conservative – Energia potenziale

Forza conservativa: esiste una funzione energia potenziale $U(x,y,z)$ tale che:

$$\begin{aligned} L_{AB} &= \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{s} = \frac{1}{2}mv_B^2 - \frac{1}{2}mv_A^2 = \\ &= U(x_A, y_A, z_A) - U(x_B, y_B, z_B) = -\Delta U \end{aligned}$$

Proprietà delle forze conservative:

- Il lavoro tra A e B non dipende dal percorso, solo dalla posizione iniziale e finale
- Il lavoro su un percorso chiuso ($A = B$) è nullo



Conservazione dell'energia meccanica

- Energia meccanica: $E = U + E_K = U(x, y, z) + \frac{1}{2}mv^2$
- Per una forza conservativa:

$$L_{AB} = \Delta E_K = -\Delta U$$

$$\rightarrow E_{K,B} - E_{K,A} = -(U_B - U_A) = U_A - U_B$$

$$\rightarrow E_{K,B} + U_B = E_{K,A} + U_A$$

$$\rightarrow E_B = E_A$$

→ l'energia meccanica totale rimane costante (l'energia si può trasformare da cinetica a potenziale e viceversa, ma la loro somma non varia)

- Esempi di forze conservative: forza-peso, forza elettrostatica
- Esempi di forze non conservative: forze di attrito, forza elettrica indotta

1. Un satellite orbita intorno a un pianeta. In un certo punto dell'orbita (situazione 1), il satellite si muove con velocità $v = 385 \text{ m/s}$, l'energia potenziale del sistema vale -120 MJ , l'energia totale del sistema vale -100 MJ .

- Calcolare la massa del satellite;
- calcolare la velocità del satellite in un punto dell'orbita in cui l'energia potenziale vale -450 MJ (situazione 2);
- calcolare il lavoro compiuto dalla forza di gravità sul satellite nel passare dalla situazione 1 alla situazione 2.

$$E = -100 \text{ MJ} = E_{K,1} + U_1 = E_{K,2} + U_2$$

$$E_{K,1} = E - U_1 = 20 \text{ MJ} = \frac{1}{2}mv^2$$

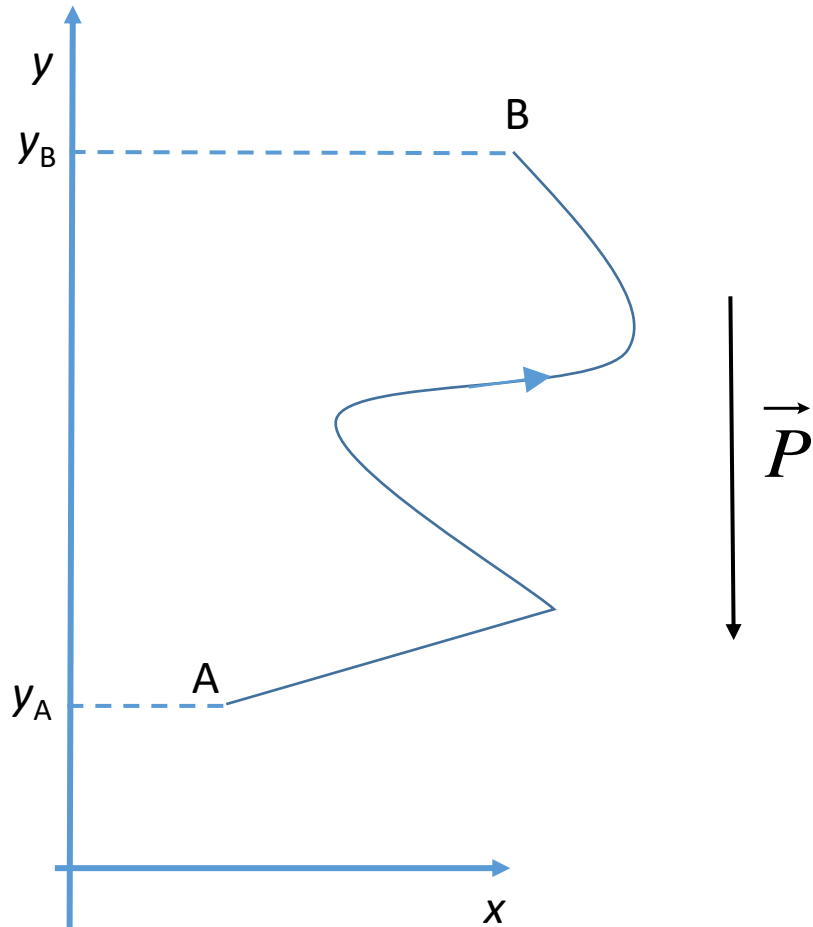
$$m = \frac{2E_{K,1}}{v^2} \approx 270 \text{ kg}$$

$$E_{K,2} = E - U_2 = 350 \text{ MJ} = \frac{1}{2}mv_2^2$$

$$v_2 = \sqrt{\frac{2E_{K,2}}{m}} \approx 1610 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$L_{12} = E_{K,2} - E_{K,1} = U_1 - U_2 = 330 \text{ MJ}$$

Energia potenziale della forza-peso



Per qualunque coppia di punti A e B e indipendentemente dal percorso:

$$L_{AB} = \int_A^B \vec{P} \cdot d\vec{s} = mgy_A - mgy_B$$

Quindi la forza peso è conservativa e si ha:

$$L_{AB} = mgy_A - mgy_B = U_A - U_B$$

$$\rightarrow U(y) = mgy + \text{cost.}$$

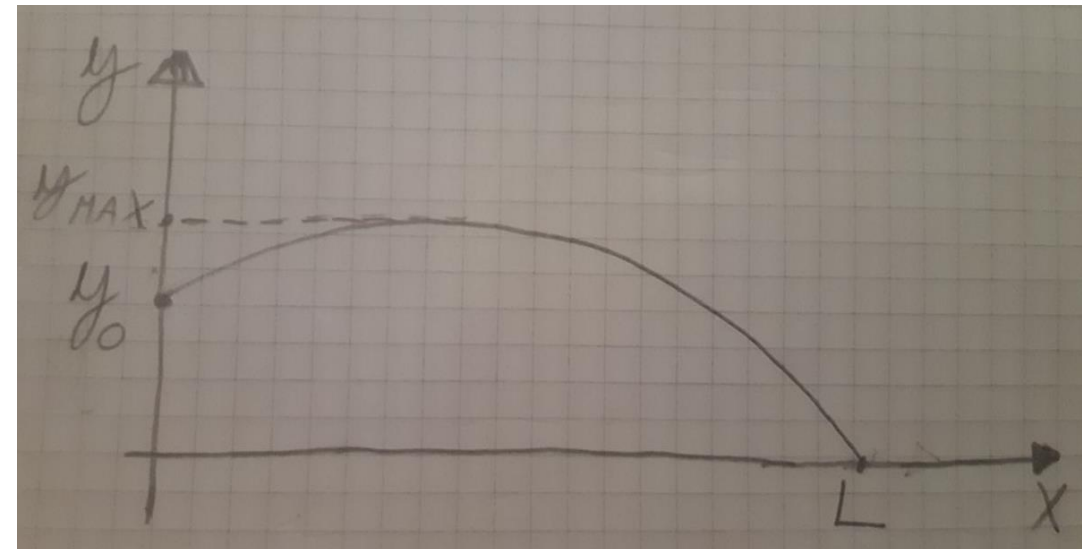
La scelta della costante è arbitraria. Se la scegliamo tale che $U(y = 0) = 0$:

$$U(y) = mgy$$

Moto uniformemente accelerato in 2 dimensioni

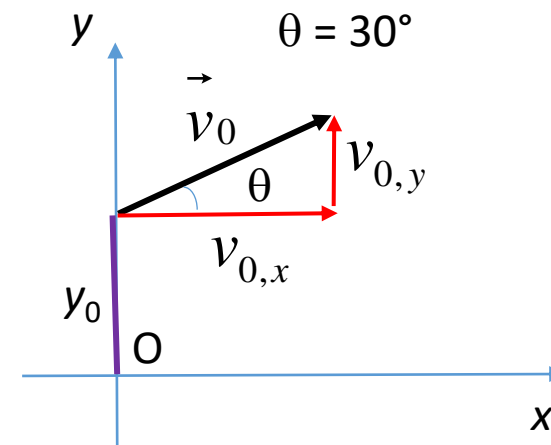
3. Un corpo viene lanciato a $t = 0$ da un'altezza di 20 m dal suolo, con una velocità iniziale di 12 m/s e direzione che forma un angolo di 30° verso l'alto con il suolo.

- calcolare la massima quota raggiunta;
- calcolare la velocità del corpo subito prima di toccare terra.
- Calcolare il lavoro compiuto sul corpo dalla forza-peso in funzione della massa m del corpo



3. Un corpo viene lanciato a $t = 0$ da un'altezza di 20 m dal suolo, con una velocità iniziale di 12 m/s e direzione che forma un angolo di 30° verso l'alto con il suolo.

- Calcolare dopo quanto tempo il corpo raggiunge la massima quota;
- calcolare la massima quota raggiunta;



$$v_0 \equiv |\vec{v}_0| = 12 \text{ m/s}$$

$$x = x_0 + v_{0,x}t + \frac{1}{2}a_x t^2 = v_{0,x}t$$

$$v_{0,x} = v_0 \cos 30^\circ \approx 10.4 \text{ m/s}$$

$$v_x = v_{0,x} + a_x t = v_{0,x}$$

$$v_{0,y} = v_0 \sin 30^\circ = 6 \text{ m/s}$$

$$y = y_0 + v_{0,y}t + \frac{1}{2}a_y t^2 = y_0 + v_{0,y}t - \frac{1}{2}gt^2$$

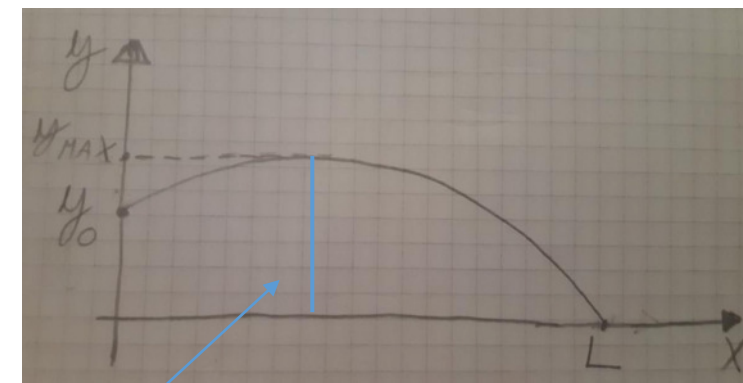
$$a_x = 0; \quad a_y = -g$$

$$x_0 = 0; \quad y_0 = 20 \text{ m}$$

$$v_y = v_{0,y} + a_y t = v_{0,y} - gt$$

Alla max quota: $v_y = 0 \rightarrow v_{0,y} - gt_{\max} = 0 \rightarrow t_{\max} = \frac{v_{0,y}}{g} \approx 0.61 \text{ s}$

$$y_{\max} = y_0 + v_{0,y}t_{\max} - \frac{1}{2}gt_{\max}^2 = y_0 + \frac{v_{0,y}^2}{g} - \frac{1}{2}g \frac{v_{0,y}^2}{g^2} = y_0 + \frac{v_{0,y}^2}{2g} \approx 21.8 \text{ m}$$



- calcolare la massima quota raggiunta

Energia potenziale: $U(y) = mgy$

Energia cinetica: $E_k = \frac{1}{2}mv^2$

Conservazione dell' energia:

$$U_i + \frac{1}{2}mv_i^2 = U_f + \frac{1}{2}mv_f^2$$

$$\rightarrow mgy_0 + \frac{1}{2}mv_0^2 = mgy_{\max} + \frac{1}{2}mv_{0,x}^2 \text{ (perché alla quota massima la velocità verticale si annulla)}$$

$$\rightarrow mgy_0 + \frac{1}{2}mv_{0,x}^2 + \frac{1}{2}mv_{0,y}^2 = mgy_{\max} + \frac{1}{2}mv_{0,x}^2$$

$$v_0^2 = v_{0,x}^2 + v_{0,y}^2$$

$$\rightarrow y_0 + \frac{1}{2g}v_{0,y}^2 = y_{\max} \sim 21.8 \text{ m}$$

- calcolare dopo quanto tempo il corpo tocca terra;

$$y = 0 \rightarrow y_0 + v_{0,y}t_0 - \frac{1}{2}gt_0^2 = 0 \rightarrow t_0 = \frac{-v_{0,y} \pm \sqrt{v_{0,y}^2 + 2gy_0}}{-g} =$$

$$\rightarrow t_0 = \frac{-v_{0,y} - \sqrt{v_{0,y}^2 + 2gy_0}}{-g} \approx 2.72 \text{ s}$$

~~$$t_0 = \frac{-v_{0,y} + \sqrt{v_{0,y}^2 + 2gy_0}}{-g} < 0$$~~

$$t_0 = \frac{-v_{0,y} - \sqrt{v_{0,y}^2 + 2gy_0}}{-g} > 0$$

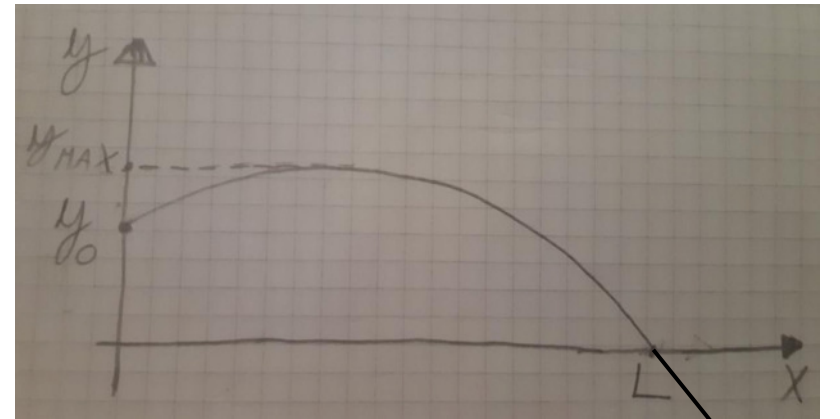
- calcolare la velocità del corpo subito prima di toccare terra.

$$\vec{v}(t_0) = (v_x(t_0), v_y(t_0))$$

$$v_x(t_0) = v_{0,x}$$

$$v_y(t_0) = v_{0,y} - gt_0 = v_{0,y} - g \frac{-v_{0,y} - \sqrt{v_{0,y}^2 + 2gy_0}}{-g} = -\sqrt{v_{0,y}^2 + 2gy_0}$$

$$|\vec{v}(t_0)| = \sqrt{v_x^2(t_0) + v_y^2(t_0)} = \sqrt{v_{0,x}^2 + v_{0,y}^2 + 2gy_0} = \sqrt{v_0^2 + 2gy_0} \approx 23 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$



- calcolare la velocità del corpo subito prima di toccare terra.

Energia potenziale: $U(y) = mgy$

Energia cinetica: $E_k = \frac{1}{2}mv^2$

Conservazione dell' energia:

$$U_i + \frac{1}{2}mv_i^2 = U_f + \frac{1}{2}mv_f^2$$

$$\rightarrow mgy_0 + \frac{1}{2}mv_0^2 = mg \cdot 0 + \frac{1}{2}mv_f^2 \rightarrow gy_0 + \frac{1}{2}v_0^2 = \frac{1}{2}v_f^2 \rightarrow v_f = \sqrt{v_0^2 + 2gy_0} \approx 23 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

- Calcolare il lavoro compiuto sul corpo dalla forza-peso in funzione della massa m del corpo

$$L = \Delta E_K = E_{K,f} - E_{K,i} = \frac{1}{2}mv_f^2 - \frac{1}{2}mv_i^2 = \frac{1}{2}m(v_0^2 + 2gy_0 - v_0^2) = mgy_0$$

oppure

$$L = -\Delta U = U_i - U_f = mgy_0 - mg \cdot 0 = mgy_0$$

1. Un corpo di massa $m = 1.25 \text{ kg}$ viene lanciato verso l'alto. La sua energia cinetica iniziale vale 30 J e la sua energia potenziale iniziale vale 4 J . L'energia potenziale al suolo vale 0 J .

Calcolare:

- l'energia meccanica del corpo;
- l'altezza iniziale del corpo (rispetto al suolo);
- l'altezza massima raggiunta dal corpo (rispetto al suolo);
- l'energia cinetica del corpo quando arriva al suolo;
- la velocità del corpo quando arriva al suolo.

1. Un corpo di massa $m = 1.25 \text{ kg}$ viene lanciato verso l'alto. La sua energia cinetica iniziale vale $E_{k,0} = 30 \text{ J}$ e la sua energia potenziale iniziale vale $U_0 = 4 \text{ J}$. L'energia potenziale al suolo vale 0 J .

Calcolare:

$$U(y) = mgy + \text{cost.} = mgy + U(0)$$
$$U(0) = 0 \rightarrow U(y) = mgy$$

- l'energia meccanica del corpo; $E = U_0 + E_{k,0} = 34 \text{ J}$

- l'altezza iniziale del corpo (rispetto al suolo); $U_0 = mgh \rightarrow h = \frac{U_0}{mg} = 32.6 \text{ cm}$

- l'altezza massima raggiunta dal corpo (rispetto al suolo);

Nel punto di massima quota, $E_k = 0 \rightarrow U_{\text{max}} = E \rightarrow$

$$h_{\text{max}} = \frac{U_{\text{max}}}{mg} = \frac{E}{mg} = 2.77 \text{ m}$$

- l'energia cinetica del corpo quando arriva al suolo;

Al suolo, $U = 0 \rightarrow E_{k,\text{suolo}} = E = 34 \text{ J}$

- la velocità del corpo quando arriva al suolo.

$$E_{k,\text{suolo}} = \frac{1}{2}mv_{\text{suolo}}^2 \rightarrow v_{\text{suolo}} = \sqrt{\frac{2E_{k,\text{suolo}}}{m}} = 7.38 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

Un corpo di massa $m = 1.25 \text{ kg}$ sale lungo un piano inclinato a 30° rispetto all'orizzontale. La sua energia cinetica iniziale vale $E_{k,0} = 30 \text{ J}$ e la sua energia potenziale iniziale vale $U_0 = 4 \text{ J}$. Il corpo percorre $d = 2.2 \text{ m}$ lungo il piano inclinato.

Calcolare:

- la reazione vincolare del piano;
- il lavoro compiuto dalla forza peso sul corpo durante lo spostamento;
- l'energia cinetica finale del corpo;
- la velocità finale del corpo;
- l'energia potenziale finale del corpo.

1. Un corpo di massa $m = 1.25 \text{ kg}$ sale lungo un piano inclinato a un angolo $\alpha = 30^\circ$ rispetto all'orizzontale. La sua energia cinetica iniziale vale $E_{k,0} = 30 \text{ J}$ e la sua energia potenziale iniziale vale $U_0 = 4 \text{ J}$.

Il corpo percorre $d = 2.2 \text{ m}$ lungo il piano inclinato.

Calcolare:

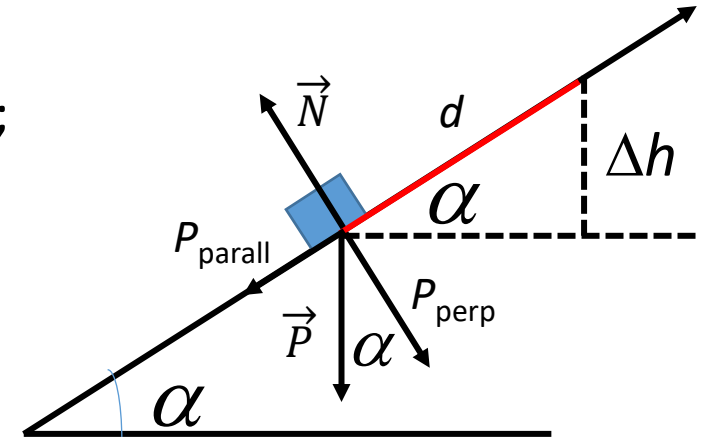
- la reazione vincolare del piano; $|\vec{N}| = |P_{\text{perp}}| = mg \cos 30^\circ = 10.6 \text{ N}$
- il lavoro compiuto dalla forza peso sul corpo durante lo spostamento;

$$L_P = -\Delta U = -mg\Delta h = -mgd \sin 30^\circ = -13.5 \text{ J}$$

- l'energia cinetica finale del corpo; $E_{k,f} = E_{k,0} + L_P = 16.5 \text{ J}$

- la velocità finale del corpo; $v_f = \sqrt{\frac{2E_{k,f}}{m}} = 5.14 \frac{\text{m}}{\text{s}}$

- l'energia potenziale finale del corpo. $U_f = U_0 + \Delta U = 17.5 \text{ J}$



1. Un satellite di massa $m = 2.3 \times 10^4 \text{ kg}$ orbita attorno a un pianeta. Al tempo t_1 , il satellite si muove alla velocità $v_1 = 340 \text{ km/h}$, con accelerazione pari a 4 volte quella di gravità terrestre, e la sua energia potenziale vale $U_1 = -90 \text{ MJ}$. Calcolare:

- il modulo della forza esercitata dal satellite sul pianeta;

$$\vec{F}_{\text{pian} \rightarrow \text{sat}} = -\vec{F}_{\text{sat} \rightarrow \text{pian}} \rightarrow |\vec{F}_{\text{sat} \rightarrow \text{pian}}| = |\vec{F}_{\text{pian} \rightarrow \text{sat}}| = ma = 4mg = 9.03 \times 10^5 \text{ N}$$

- direzione e verso della forza esercitata dal satellite sul pianeta;

lungo la congiungente pianeta-satellite, diretta verso il satellite

- l'energia meccanica totale del satellite;

$$E = U_1 + E_{k,1} = U_1 + \frac{1}{2}mv_1^2 = 12.6 \text{ MJ}$$

- la velocità del satellite al tempo t_2 , quando l'energia potenziale vale $U_2 = -400 \text{ MJ}$;

$$E = U_2 + \frac{1}{2}mv_2^2 \rightarrow v_2 = \sqrt{\frac{2(E - U_2)}{m}} = 189.4 \text{ m/s}$$

- assumendo che l'energia potenziale sia proporzionale all'inverso della distanza del satellite dal pianeta, calcolare la velocità del satellite quando questo si trova a distanza infinita dal pianeta.

- - assumendo che l'energia potenziale sia proporzionale all'inverso della distanza del satellite dal pianeta, calcolare la velocità del satellite quando questo si trova a distanza infinita dal pianeta.

$$E = U + \frac{1}{2}mv^2 = \frac{K}{r} + \frac{1}{2}mv^2$$

$$\text{se } r \rightarrow \infty, E = 0 + \frac{1}{2}mv^2 \rightarrow v = \sqrt{\frac{2E}{m}} = 33.1 \text{ m/s}$$

Backup

Un corpo di massa $m = 23 \text{ g}$ si muove con accelerazione costante, in presenza della forza di gravità e di una forza esterna costante. Alla partenza il corpo si trova fermo nell'origine.

Dopo un tempo $\Delta t = 15 \text{ s}$, il vettore posizione del corpo vale $y_1 \vec{j}$, dove \vec{j} indica il versore dell'asse y (verticale) e $y_1 = -27 \text{ m}$. Calcolare:

- il vettore accelerazione del corpo;

$$y_0 = v_0 = 0 \rightarrow y_1 = \frac{1}{2} a \Delta t^2 \rightarrow a = \frac{2y_1}{\Delta t^2} = -0.24 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \rightarrow \vec{a} = a \vec{j} = -0.24 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \vec{j}$$

- il modulo della forza esterna che agisce sul corpo;

$$m \vec{a} = \vec{F}_{\text{tot}} = \vec{F}_{\text{est}} + \vec{P} \rightarrow \vec{F}_{\text{est}} = \vec{F}_{\text{tot}} - \vec{P} = m a \vec{j} + m g \vec{j} \rightarrow |\vec{F}_{\text{est}}| = |m(a + g)| = 0.22 \text{ N}$$

- la variazione di energia potenziale gravitazionale (dopo 15 s); $\Delta U = m g (y_1 - y_0) = m g y_1 = -6.09 \text{ J}$

- il lavoro compiuto sul corpo dalla forza-peso (dopo 15 s); $L = -\Delta U = 6.09 \text{ J}$

- il vettore velocità del corpo (dopo 15 s). $\vec{v}_1 = \vec{v}_0 + \vec{a} \Delta t = \vec{a} \Delta t = -3.6 \frac{\text{m}}{\text{s}} \vec{j}$

Un corpo di massa $m = 23 \text{ g}$ si muove con accelerazione costante. Alla partenza il corpo si trova nell'origine e il vettore velocità vale $v_0 \vec{i}$, con $v_0 = 3 \text{ m/s}$. Dopo un tempo $\Delta t = 15 \text{ s}$, il vettore velocità vale $v_1 \vec{i}$, con $v_1 = -4 \text{ m/s}$. Calcolare:

- la variazione di energia cinetica del corpo; $\Delta E_K = \frac{1}{2} m v_1^2 - \frac{1}{2} m v_0^2 = 0.081 \text{ J}$

- il lavoro compiuto sul corpo nei primi 15 s del moto; $L = \Delta E_K = 0.081 \text{ J}$

- il vettore accelerazione del corpo; $\vec{a} = \frac{v_1 \vec{i} - v_0 \vec{i}}{\Delta t} = -0.47 \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \vec{i} \equiv a \vec{i}$

- il modulo della forza che agisce sul corpo; $|\vec{F}| = m |\vec{a}| = 0.011 \text{ N}$

- il vettore posizione del corpo dopo 15 s. $\vec{x}_1 = \left(x_0 + v_0 \Delta t + \frac{1}{2} a \Delta t^2 \right) \vec{i} = -7.5 \text{ m } \vec{i}$

Moto uniformemente accelerato in 2 dimensioni

$$\vec{a} = (a_x, a_y) = \text{cost.}$$

$$\rightarrow \vec{r} = \vec{r}_0 + \vec{v}_0 t + \frac{1}{2} \vec{a} t^2$$

$$\rightarrow \vec{v} = \vec{v}_0 + \vec{a} t$$

$$\vec{r} = (x, y)$$

$$\vec{r}_0 = (x_0, y_0)$$

$$\vec{v} = (v_x, v_y)$$

$$\vec{v}_0 = (v_{0,x}, v_{0,y})$$

$$x = x_0 + v_{0,x} t + \frac{1}{2} a_x t^2$$

$$y = y_0 + v_{0,y} t + \frac{1}{2} a_y t^2$$

$$v_x = v_{0,x} + a_x t$$

$$v_y = v_{0,y} + a_y t$$

- I moti lungo l'asse x e y sono indipendenti
- Il moto in presenza di forza-peso è un moto uniformemente accelerato con $\vec{a} = (0, -g) = \text{cost.}$