

PicoC-Compiler

Übersetzung einer Untermenge von C in den Befehlssatz der RETI-CPU

BACHELORARBEIT

Abgabedatum: 13. September 2022

Autor:
Jürgen Mattheis

Gutachter:
Prof. Dr. Scholl

Betreuung:
M.Sc. Seufert

ERKLÄRUNG

Hiermit erkläre ich, dass ich diese Abschlussarbeit selbständig verfasst habe, keine anderen als die angegebenen Quellen/Hilfsmittel verwendet habe und alle Stellen, die wörtlich oder sinngemäß aus veröffentlichten Schriften entnommen wurden, als solche kenntlich gemacht habe. Darüber hinaus erkläre ich, dass diese Abschlussarbeit nicht, auch nicht auszugsweise, bereits für eine andere Prüfung angefertigt wurde.

Danksagungen

Bevor der Inhalt dieser Schriftlichen Ausarbeitung der Bachelorarbeit anfängt, will ich einigen Personen noch meinen Dank aussprechen.

Ich schreibe die folgenden Danksagungen nicht auf eine bestimmte Weise, wie es sich vielleicht etabliert haben sollte Danksagungen zu schreiben und verwende auch keine künstlichen Floskeln, wie „mein aufrichtigster Dank“ oder „aus tiefstem Herzen“, sondern drücke im Folgenden die Dinge nur so aus, wie ich sie auch wirklich meine.

Estmal, ich hatte selten im Studium das Gefühl irgendwo Kunde zu sein, aber bei dieser Bachelorarbeit und dem vorangegangenen Bachelorprojekt hatte ich genau diese Gefühl, obwohl die Verhältnisse eigentlich genau umgekehrt sein sollten. Die Umgang mit mir wahr echt unglaublich nett und unbürokratisch, was ich als keine Selbstverständlichkeit ansehe und sehr wertgeschätzt habe.

An erster Stelle will ich zu meinem Betreuer M.Sc. Tobias Seufert kommen, der netterweise auch bereits die Betreuung meines Bachelorprojektes übernommen hatte. Wie auch während des Bachelorprojektes, haben wir uns auch bei den Meetings während der Bachelorarbeit hervorragend verstanden. Dabei ging die Freundlichkeit und das Engagement seitens Tobias weit über das hinaus, was man bereits als eine gute Betreuung bezeichnen würde.

Es gibt verschiedene Typen von Menschen, es gibt Leute, die nur genauso viel tun, wie es die Anforderungen verlangen und nichts darüberhinaus tun, wenn es nicht einen eigenen Vorteil für sie hat und es gibt Personen, die sich für nichts zu Schade sind und dies aus einer Philanthropie oder Leidenschaft heraus tun, auch wenn es für sie keine Vorteile hat. Tobias¹ konnte ich während der langen Zeit, die er mein Bachelorprojekt und dann meine Bachelorarbeit betreut hat eindeutig als letzteren Typ Mensch einordnen.

Er war sich nie zu Schade für meine vielen Fragen während der Meetings, auch wenn ich meine Zeit ziemlich oft überzogen habe², er hat sich bei der Korrektur dieser Schriftlichen Ausarbeitung sogar die Mühe gemacht bei den einzelnen Problemstellen längere, wirklich hilfreiche Textkommentare zu verfassen und obendrauf auch noch Tippfehler usw. angemerkt und war sich nicht zu Schade die Rolle des Nachrichtenübermittlers zwischen mir und Prof. Dr. Scholl zu übernehmen. All dies war absolut keine Selbstverständlichkeit, vor allem wenn ich die Betreuung anderer Studenten, die ich kenne mit der vergleiche, die mir zu Teil wurde.

An den Kommentar zu meinem Betreuer Tobias will ich einen Kommentar zu meinem Gutachter Prof. Dr. Scholl anschließen. Wofür ich meinem Gutachter Prof. Dr. Scholl sehr dankbar bin, ist, dass er meine damals sehr ambitionierten Ideen für mögliche Funktionalitäten, die ich in den PicoC-Compiler für die Bachelorarbeit implementierten wollte runtergeschraubt hat. Man erlebt es äußerst selten im Studium, dass Studenten freiwillig weniger Arbeit gegeben wird.

Bei den für die Bachelorarbeit zu implementierenden Funktionalitäten gab es bei der Implementierung viele unerwartete kleine Details, die ich vorher garnicht bedacht hatte, die in ihrer Masse unerwartet viel Zeit zum Implementieren gebraucht haben. Mit den von Prof. Dr. Scholl festgelegten Funktionalitäten für die Bachelorarbeit ist der Zeitplan jedoch ziemlich perfekt aufgegangen. Mit meinen ambitionierten Plänen wäre es bei der Bachelorarbeit dagegeben wohl mit der Zeit äußerst kritisch geworden. Das Prof. Dr. Scholl mir zu

¹Wie auch Prof. Dr. Scholl. Hier geht es aber erstmal um Tobias.

²Wofür ich mich auch nochmal Entschuldigen will.

seinem eigenen Nachteil^{3 4} weniger Arbeit aufgebrummt hat empfand ich als ich eine äußerst nette Geste, die ich sehr geschätzt habe.

Wie mein Betreuer M.Sc. Tobias Seufert und wahrscheinlich auch mein Gutachter Prof. Dr. Scholl im Verlauf dieser Bachelorarbeit und des vorangegangenen Bachelorprojektes gemerkt haben, kann ich schon manchmal ziemlich eigensinnigen sein, bei der Weise, wie ich bestimmte Dinge umsetzen will. Ich habe es sehr geschätzt, dass mir das durchgehen gelassen wurde. Es ist, wie ich die Universitätswelt als Student erlebe bei Arbeitsvorgaben keine Selbstverständlichkeit, dass dem Studenten überhaupt die Freiheit und das Vertrauen gegeben wird diese auf seine eigenen Weise umzusetzen.

Vor allem, da mein eigenes Vorgehen größtenteils Vorteile für mich hatte, da ich auf diese Weise am meisten über Compilerbau gelernt hab und eher Nachteile für Prof. Dr. Scholl, da mein eigenes Vorgehen entsprechend mehr Zeit brauchte und ich daher als Bachelorarbeit keinen dazu passenden RETI-Emulator mit Graphischer Anzeige implementieren konnte, da die restlichen Funktionalitäten des PicoC-Compilers noch implementiert werden mussten.

Glücklicherweise gibt es aber doch noch einen passenden RETI-Emulator, der den PicoC-Compiler über seine Kommandozeilenargumente aufruft, um ein PicoC-Programm visuell auf einer RETI-CPU auszuführen. Für dessen Implementierung hat sich Michel Giehl netterweise zur Verfügung gestellt. Daher Danke auch an Michel Giehl, dass er sich mit meinem PicoC-Compiler auseinandergesetzt hat und diesen in seinen RETI-Emulator integriert hat, sodass am Ende durch unsere beiden Arbeiten ein anschauliches Lerntool für die kommenden Studentengenerationen entstehen konnte. Vor allem da er auch mir darin vertrauen musste, dass ich mit meinem PicoC-Compiler nicht irgendeinen Misst baue. Der RETI-Emulator von Michel Giehl ist unter [Link](#)⁵ zu finden.

Mir hat die Implementierung des PicoC-Compilers tatsächlich ziemlich viel Spaß gemacht, da Compilerbau auch in mein persönliches Interessengebiet fällt⁶. Das Aufschreiben dieser Schriftlichen Ausarbeitung hat mir dagegen eher weniger Spaß gemacht⁷. Wobei ich allerdings sagen muss, dass ich eine große Erleichterung verspüre das ganze Wissen über Compilerbau mal aufgeschrieben zu haben, damit ich mir keine Sorgen machen muss dieses ziemlich nützliche Wissen irgendwann wieder zu vergessen. Es hilft einem auch als Programmierer ungemein weiter zu wissen, wie ein Compiler unter der Haube funktioniert, da man sich so viel besser merken, wie eine bestimmte Funktionalität einer Programmiersprache zu verwenden ist. Manch eine Funktionalität einer Programmiersprache kann in der Verwendung ziemlich willkürlich erscheinen, wenn man die technische Umsetzung dahinter im Compiler nicht kennt.

Ich wollte mich daher auch noch dafür Bedanken, dass mir ein so ergiebiges und interessantes Thema als Bachelorarbeit vorgeschlagen wurde und vor allem, dass auch das Vertrauen in mich gesteckt wurde, dass ich am Ende auch einen funktionsfähigen, sauber programmierten und gut durchdachten Compiler implementiere.

Zum Schluss nochmal ein abschließendes Danke an meinen Betreuer M.Sc Seufert und meinen Gutachter Prof. Dr. Scholl für die Betreuung und Bereitstellung dieser interessanten Bachelorarbeit und des vorangegangenen Bachelorprojektes und Michel Giehl für das Integrieren des PicoC-Compilers in seinen RETI-Emulator.

³Der PicoC-Compiler hätte schließlich mehr Funktionalitäten haben können.

⁴Vielleicht finde ich ja noch im nächsten Semester während des Betriebssysteme Tutorats noch etwas Zeit einige weitere Features einzubauen oder möglicherweise im Rahmen eines Masterprojektes 🤔.

⁵<https://github.com/michel-giehl/Reti-Emulator>.

⁶Womit nicht alle Studenten so viel Glück haben.

⁷Dieses ständige überlegen, wo man möglicherweise eine Erklärücke hat, ob man nicht was wichtiges ausgelassen hat usw.

Inhaltsverzeichnis

Abbildungsverzeichnis	I
Codeverzeichnis	II
Tabellenverzeichnis	III
Definitionsverzeichnis	IV
Grammatikverzeichnis	V
Appendix	A
RETI Architektur Details	A
Sonstige Definitionen	C
Bootstrapping	H
Literatur	M

Abbildungsverzeichnis

1.1	Datenpfade der RETI-Architektur aus C. Scholl, „Betriebssysteme“, nicht selbst erstellt. . . .	C
1.2	Cross-Compiler als Bootstrap Compiler.	I
1.3	Iteratives Bootstrapping.	L

Codeverzeichnis

Tabellenverzeichnis

1.1	Load und Store Befehle aus C. Scholl, „Betriebssysteme“, nicht selbst zusammengestellt, leicht abgewandelt.	A
1.2	Compute Befehle aus C. Scholl, „Betriebssysteme“, nicht selbst zusammengestellt, leicht abgewandelt.	B
1.3	Jump Befehle aus C. Scholl, „Betriebssysteme“, nicht selbst zusammengestellt, leicht abgewandelt.	B

Definitionsverzeichnis

1.1	Bezeichner (bzw. Identifier)	C
1.2	Label	C
1.3	Assemblersprache (bzw. engl. Assembly Language)	C
1.4	Assembler	D
1.5	Objektcode	D
1.6	Linker	D
1.7	Transpiler (bzw. Source-to-source Compiler)	D
1.8	Rekursiver Abstieg	E
1.9	Linksrekursive Grammatiken	E
1.10	LL(k)-Grammatik	E
1.11	Earley Erkennen	E
1.12	Liveness Analyse	G
1.13	Live Variable	G
1.14	Graph Coloring	G
1.15	Interference Graph	G
1.16	Kontrollflussgraph	G
1.17	Kontrollfluss	G
1.18	Kontrollflussanalyse	H
1.19	Two-Space Copying Collector	H
1.20	Self-compiling Compiler	I
1.21	Bootstrapping	J
1.22	Bootstrap Compiler	J
1.23	Minimaler Compiler	K

Grammatikverzeichnis

Appendix

Dieses Kapitel dient als Lagerstätte für **Definitionen**, **Tabellen**, **Abbildungen** und ganze **Unterkapitel**, die zum Erhalt des **roten Fadens** und des **Lesefflusses** in den vorangegangenen Kapiteln hierher ausgelagert wurden. Im Unterkapitel **RETI Architektur Details** können einige Details der **RETI-Architektur** nachgeschaut werden, die im Kapitel ?? den Leseffluss **stören** würden und zum Verständnis nur **bedingt wichtig** sind. Im Unterkapitel **Sonstige Definitionen** sind einige **Definitionen** ausgelagert, die zum Verständnis der **Implementierung** des PicoC-Compilers **nicht wichtig** sind, aber z.B. an einer bestimmten Stelle in den vorangegangenen Kapiteln **kurz Erwähnung** fanden. Im Unterkapitel **Bootstrapping** wird ein Vorgehen, das **Bootstrapping** erklärt, welches beim PicoC-Compiler **nicht umgesetzt** wurde, es aber erlauben würde aus dem **PicoC-Compiler** einen Compiler für die **RETI-CPU** zu machen, der auf der RETI-CPU selbst läuft.

RETI Architektur Details

Hier wird die **Semantik** der verschiedenen Befehle des **Befehlssatzes** der **RETI-Architektur** mithilfe von Tabelle 1.1, Tabelle 1.2 und Tabelle 1.3 dokumentiert. Des Weiteren sind in Abbildung 1.1 die **Datenpfade** der **RETI-Architektur** dargestellt.

Typ	Modus	Befehl	Wirkung
01	00	LOAD D i	$D := M(\langle i \rangle), \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
01	01	LOADIN S D i	$D := M(\langle S \rangle + i), \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
01	11	LOADI D i	$D := 0^{10}i, \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$, bei $D = PC$ wird der PC nicht inkrementiert
10	00	STORE S i	$M(\langle i \rangle) := S, \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
10	01	STOREIN D S i	$M(\langle D \rangle + i) := S, \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
10	11	MOVE S D	$D := S, \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$, Move: Bei $D = PC$ wird der PC nicht inkrementiert

Tabelle 1.1: Load und Store Befehle aus C. Scholl, „Betriebssysteme“, nicht selbst zusammengestellt, leicht abgewandelt.

Typ	M	RO	F	Befehl	Wirkung
00	0	0	000	ADDI D i	$[D] := [D] + [i], \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	0	0	001	SUBI D i	$[D] := [D] - [i], \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	0	0	010	MULI D i	$[D] := [D] * [i], \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	0	0	011	DIVI D i	$[D] := [D] / [i], \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	0	0	100	MODI D i	$[D] := [D] \% [i], \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	0	0	101	OPLUSI D i	$[D] := [D] \oplus 0^{10}i, \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	0	0	110	ORI D i	$[D] := [D] \vee 0^{10}i, \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	0	0	101	ANDI D i	$[D] := [D] \wedge 0^{10}i, \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	1	0	000	ADD D i	$[D] := [D] + [M(\langle i \rangle)], \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	1	0	001	SUB D i	$[D] := [D] - [M(\langle i \rangle)], \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	1	0	010	MUL D i	$[D] := [D] * [M(\langle i \rangle)], \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	1	0	011	DIV D i	$[D] := [D] / [M(\langle i \rangle)], \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	1	0	100	MOD D i	$[D] := [D] \% [M(\langle i \rangle)], \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	1	0	101	OPLUS D i	$D := D \oplus M(\langle i \rangle), \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	1	0	110	OR D i	$D := D \vee M(\langle i \rangle), \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	1	0	101	AND D i	$D := D \wedge M(\langle i \rangle), \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	*	1	000	ADD D S	$[D] := [D] + [S], \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	*	1	001	SUB D S	$[D] := [D] - [S], \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	*	1	010	MUL D S	$[D] := [D] * [S], \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	*	1	011	DIV D S	$[D] := [D] / [S], \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	*	1	100	MOD D S	$[D] := [D] \% [S], \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	*	1	101	OPLUS D S	$D := D \oplus S, \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	*	1	110	OR D S	$D := D \vee S, \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
00	*	1	101	AND D S	$D := D \wedge S, \langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$

Tabelle 1.2: Compute Befehle aus C. Scholl, „Betriebssysteme“, nicht selbst zusammengestellt, leicht abgewandelt.

Type	Condition	J	Befehl	Wirkung
11	000	00	NOP	$\langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
11	001	00	JUMP _{>} i	Falls $[ACC] > 0$: $\langle PC \rangle := \langle PC \rangle + [i]$, sonst: $\langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
11	010	00	JUMP ₌ i	Falls $[ACC] = 0$: $\langle PC \rangle := \langle PC \rangle + [i]$, sonst: $\langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
11	011	00	JUMP _≥ i	Falls $[ACC] ≥ 0$: $\langle PC \rangle := \langle PC \rangle + [i]$, sonst: $\langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
11	100	00	JUMP _{<} i	Falls $[ACC] < 0$: $\langle PC \rangle := \langle PC \rangle + [i]$, sonst: $\langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
11	101	00	JUMP _≠ i	Falls $[ACC] ≠ 0$: $\langle PC \rangle := \langle PC \rangle + [i]$, sonst: $\langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$
11	110	00	JUMP _≤ i	Falls $[ACC] ≤ 0$: $\langle PC \rangle := \langle PC \rangle + [i]$, sonst: $\langle PC \rangle := \langle PC \rangle + 1$ $\langle PC \rangle := \langle PC \rangle + [i]$
11	111	00	JUMPi	$\langle PC \rangle := \langle PC \rangle + [i]$
11	*	01	INT i	$\langle PC \rangle := IVT[i]$ Interrupt Nr.i wird Ausgeführt
11	*	10	RTI	Rücksprungadresse vom Stack entfernt, in PC geladen, Wechsel in Usermodus

Tabelle 1.3: Jump Befehle aus C. Scholl, „Betriebssysteme“, nicht selbst zusammengestellt, leicht abgewandelt.

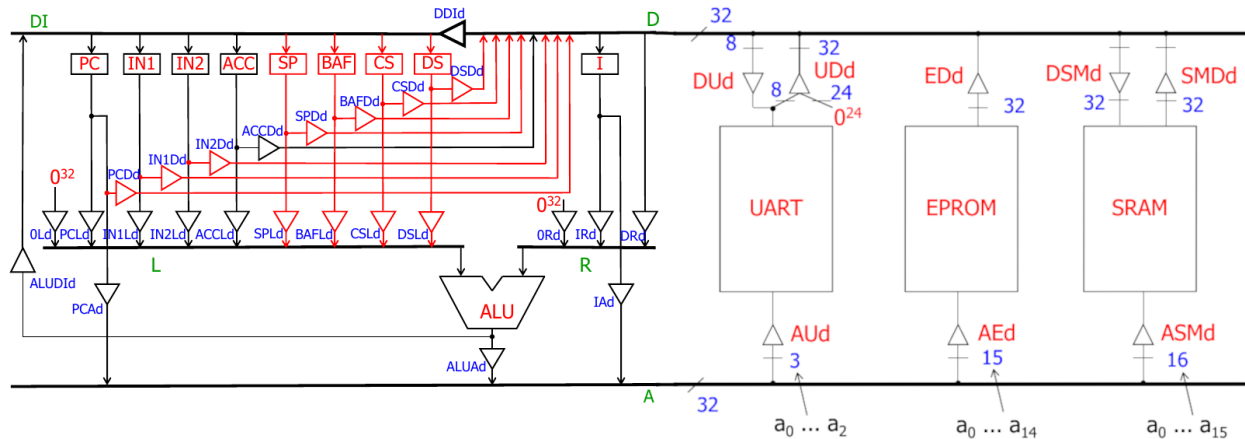


Abbildung 1.1: Datenpfade der RETI-Architektur aus C. Scholl, „Betriebssysteme“, nicht selbst erstellt.

Sonstige Definitionen

Im Folgenden sind einige Definitionen aufgelistet, die in den vorangegangenen Kapiteln **Erwähnung** fanden und zur Beibehaltung des **roten Fadens** und des **Leseflusses** in dieses Unterkapitel **ausgelagert** wurden. Die Definitionen in diesem Unterkapitel vermitteln **Theorie über Compilerbau**, die über das **hinausgeht**, was zum Verständnis der Implementierung des **PicoC-Compilers** notwendig ist.

Definition 1.1: Bezeichner (bzw. Identifier)

Zeichenfolge^a, die eine Konstante, Variable, Funktion usw. innerhalb ihres **Sichtbarkeitsbereichs** (Definition ??) **eindeutig** benennt.^{b,c}

^aBzw. **Tokenwert**.

^bAußer wenn z.B. bei Methoden die Programmiersprache das **Überladen** erlaubt usw. In diesem Fall wird die **Signatur** der Funktion als **weitere Unterscheidungsmerkmal** hinzugenommen, damit es **eindeutig** ist.

^cThiemann, „Einführung in die Programmierung“.

Definition 1.2: Label

Durch einen **Bezeichner eindeutig** zuordenbares **Sprungziel** im Programmcode.^a

^aThiemann, „Compilerbau“.

Definition 1.3: Assemblersprache (bzw. engl. Assembly Language)

Eine sehr **hardwarenahe** Programmiersprache, deren **Befehle** eine starke Entsprechung zu bestimmten Maschinenbefehlen bzw. Folgen von Maschinenbefehlen^a haben. Viele **Befehle** haben eine ähnliche übliche Struktur **Operation <Operanden>**, mit einer **Operation**, die einen **Opcod**e eines Maschinenbefehls bezeichnet und keinen oder mehreren **Operanden**, so wie die **Maschinenbefehle**, denen sie entsprechen. Allerdings gibt es oftmals noch viel „syntaktischen Zucker“ **innerhalb**^b der Befehle und **drumherum**^{c,d}.

^aBefehle der Assemblersprache, die **mehreren Maschinenbefehlen** entsprechen werden auch als **Pseudo-Befehle** bezeichnet und entsprechen dem, was man im allgemeinen als **Macro** bezeichnet.

^bZ.B. erlaubt die Assemblersprache des **GCC** für die **X86_64-Architektur** für manche Operanden die Syntax **n(%r)**, die einen **Speicherzugriff** mit **Offset n** zur Adresse, die im **Register %r** steht durchführt, wobei z.B. die Klammern () usw. nur „syntaktischer Zucker“ sind und natürlich **nicht mitkodiert** werden.

^cZ.B. sind im $X_{86,64}$ -Assembler die Befehle in **Blöcken** untergebracht, die ein **Label** haben und zu denen mittels `jmp <label>` gesprungen werden kann. Ein solches Konstrukt, was vor allem auch noch relativ beliebig wählbare Bezeichner verwendet, hat **keine** direkte **Entsprechung** in einem handelsüblichen Prozessor oder Hauptspeicher.

^dP. Scholl, „Einführung in Embedded Systems“.

Anmerkung

Ein **Assembler** (Definition 1.4) ist in üblichen Compilern in einer bestimmten Form meist schon integriert, da Compiler üblicherweise direkt **Maschinencode** bzw. **Objektcode** (Definition 1.5) erzeugen. Ein **Compiler** soll möglichst viel von seiner internen Funktionsweise und der damit verbundenen Theorie für den Benutzer **abstrahieren** und dem Benutzer daher standardmäßig einfach nur die Ausgabe liefern, welche er in den allermeisten Fällen haben will, nämlich den **Maschinencode**, der direkt ausführbar ist bzw. den **Objektcode** der ausführbar ist, wenn er später mit dem **Linker** (Definition 1.6) zu Maschinencode zusammengesetzt wird.

Definition 1.4: Assembler

*Übersetzt im allgemeinen **Assemblercode** in **Assemblersprache** zu **Maschinencode** bzw. **Objektcode** in **Maschinensprache**. Der **Maschinencode** und **Objektcode** werden üblicherweise beide in **binärer Repräsentation** erzeugt.^a*

^aP. Scholl, „Einführung in Embedded Systems“.

Definition 1.5: Objektcode

*Bei Komplexeren Compilern, die es erlauben den Programmcode in **mehrere Dateien** aufzuteilen, wird häufig **Objektcode** erzeugt, der neben der Folge von Maschinenbefehlen in **binärer Repräsentation** auch noch Informationen für den **Linker** enthält, die im späteren **Maschinencode** nicht mehr enthalten sind, sobald der **Linker** die Objektdateien zum Maschinencode zusammengesetzt hat.^a*

^aP. Scholl, „Einführung in Embedded Systems“.

Definition 1.6: Linker

*Programm, dass **Objektcode** aus mehreren Objektdateien zu ausführbarem **Maschinencode** in eine ausführbare Datei oder Bibliotheksdatei **linkt** bzw. zusammenfügt und Adresserresolution macht, sodass unter anderem kein vermeidbarer **doppelter** Code darin vorkommt.^a*

^aP. Scholl, „Einführung in Embedded Systems“.

Definition 1.7: Transpiler (bzw. Source-to-source Compiler)

***Kompiliert** zwischen **Sprachen**, die ungefähr auf dem **gleichen** Level an **Abstraktion** arbeiten^{a, b}*

^aEin gutes Beispiel hierfür ist die Programmiersprache **TypeScript**, die als **Obermenge** von **JavaScript** die Sprache JavaScript **erweitern** will und gleichzeitig die **Syntax** von JavaScript unterstützen will. Daher bietet es sich an Typescript zu JavaScript zu **transpilieren**.

^bThiemann, „Compilerbau“.

Definition 1.8: Rekursiver Abstieg

Es wird jedem *Nicht-Terminalsymbol* eine *Prozedur* zugeordnet, welche die *Produktionen* dieses Nicht-Terminalsymbols umsetzt. *Prozeduren* rufen sich dabei wechselseitig entsprechend der *Produktionen*, welche sie jeweils umsetzen gegenseitig auf.

Anmerkung

Bei manchen *Ansätzen* für das *Parsen* eines Programmes, ist es notwendig eine *LL(k)-Grammatik* (Definition 1.10) vorliegen zu haben. Bei diesen Ansätzen, die meist die Methode des *Rekursiven Abstiegs* (Definition 1.8) verwenden, lässt sich eine *bessere minimale Laufzeit* garantieren, da aufgrund der *LL(k)-Eigenschaft* ausgeschlossen werden kann, dass *Backtracking* notwendig ist^a.

Manche der *Ansätze* für das *Parsen* eines Programmes haben ein Problem, wenn die Grammatik, die beim Algorithmus zur Entscheidung des *Wortproblems* verwendet wird, eine *Linksrekursive Grammatik* (Definition 1.9) ist^b.

^aMehr *Erklärung* hierzu findet sich im Unterkapitel ??.

^bFür den im *PicoC-Compiler* verwendeten *Earley Parsers* stellt dies allerdings *kein* Problem dar.

Definition 1.9: Linksrekursive Grammatiken

Eine *Grammatik* ist *linksrekursiv*, wenn sie ein *Nicht-Terminalsymbol* enthält, dass *linksrekursiv* ist.

Ein *Nicht-Terminalsymbol* ist *linksrekursiv*, wenn das *linkeste Symbol* in einer seiner *Produktionen* es selbst ist oder zu sich selbst gemacht werden kann durch eine Folge von Ableitungen:

$$A \Rightarrow^* Aa,$$

wobei *a* eine beliebige Folge von *Grammatiksymbolen*^a ist.^b

^aAlso eine beliebige Folge von *Terminalsymbolen* und *Nicht-Terminalsymbolen*.

^b*Parsers* — *Lark documentation*.

Definition 1.10: LL(k)-Grammatik

Eine Grammatik ist *LL(k)* für $k \in \mathbb{N}$, falls jeder Ableitungsschritt *eindeutig* durch die *nächsten k Tokentypen* der *Tokens*, welche aus dem *Eingabewort* generiert wurden bestimmt werden kann^a. Dabei steht *LL* für *left-to-right* und *leftmost-derivation*, da das *Eingabewort* von *links nach rechts* geparkt und immer *Linksableitungen* genommen werden müssen^b, damit die obige Bedingung mit den *nächsten k Symbolen* gilt.^c

^aDas wird auch als *Lookahead* von *k* bezeichnet.

^bWobei sich das mit den *Linksableitungen* automatisch ergibt, wenn man das Eingabewort von *links-nach-rechts* parsed und jeder der nächsten *k* *Ableitungsschritte* eindeutig sein soll.

^cNebel, „Theoretische Informatik“.

Definition 1.11: Earley Erkenner

Ist ein *Erkenner* (Definition ??), der für alle *Kontextfreien Sprachen* das *Wortproblem* entscheiden kann und das mittels *Dynamischer Programmierung* mit dem *Top-Down Ansatz* (siehe Unterkapitel ??) umsetzt.^{abc}

Eingabe und **Ausgabe** des Algorithmus sind:

- **Eingabe:** Eingabewort w und **Konkrete Grammatik** $G_{Parse} = \langle N, \Sigma, P, S \rangle$.
- **Ausgabe:** 0 wenn $w \notin L(G_{Parse})$ und 1 wenn $w \in L(G_{Parse})$.^d

Bevor dieser **Algorithmus** erklärt wird, müssen noch einige **Symbole** und **Notationen** erklärt werden:

- α, β, γ stellen eine **beliebige Folge** von **Grammatiksymbolen**^e dar.
- A und B stellen jeweils ein **Nicht-Terminalsymbole** dar.
- a stellt ein **Terminalsymbol** dar.
- **Earley's Punktnotation:** $A ::= \alpha \bullet \beta$ stellt eine **Produktion** dar, in der α **bereits geparkt** wurde und β **noch geparkt** werden muss.
- Es wird eine spezielle **Indexierung** innerhalb des **Eingabeworts** verwendet, die informell ausgedrückt so umgesetzt ist, dass die **Indices zwischen Lexemen** liegen. **Index 0** ist **vor** dem ersten **Lexeme** verortet. **Index 1** ist **nach** dem ersten **Lexeme** verortet. **Index n** ist **nach** dem letzten **Lexeme** verortet.

und davor müssen noch einige **Begriffe** definiert werden:

- **Zustandsmenge:** Für jeden der $n + 1$ **Indices**^f j des **Eingabeworts** w wird eine **Zustandsmenge** $Z(j)$ generiert.
- **Zustand einer Zustandsmenge:** Ist ein **Tupel** $(A ::= \alpha \bullet \beta, i)$, wobei $A ::= \alpha \bullet \beta$ die **aktuelle Produktion** ist, die bis **Punkt \bullet** geparkt wurde und i der **Index** ist, ab welchem der Versuch der Erkennung eines **Teilworts** des **Eingabeworts** mithilfe dieser **Produktion** begann.

Der **Ablauf** des Algorithmus ist wie folgt:

1. **Initialisiere** $Z(0)$ mit der **Produktion**, welche das **Startsymbol** S auf der **linken Seite** des $::=$ -Symbols hat.
2. Es werden für jeden **Zustand** in der **aktuellen Zustandsmenge** $Z(j)$ die folgenden **Operationen** ausgeführt:
 - **Voraussage:** Wenn der **Zustand** die Form $(A ::= \alpha \bullet B\gamma, i)$ hat, wird für jede **Produktion** $(B ::= \beta)$ in der Konkreten Grammatik, die ein B auf der **linken Seite** des $::=$ -Symbols hat ein **Zustand** $(B ::= \bullet\beta, j)$ zur **Zustandsmenge** $Z(j)$ hinzugefügt.
 - **Überprüfung:** Wenn der **Zustand** die Form $(A ::= \alpha \bullet a\gamma, i)$ hat, wird der **Zustand** $(A ::= \alpha a \bullet \gamma, i)$ zur **Zustandsmenge** $Z(j + 1)$ hinzugefügt.
 - **Vervollständigung:** Wenn der **Zustand** die Form $(B ::= \beta\bullet, i)$ hat, werden alle **Zustände** in $Z(i)$ gesucht, welche die Form $(A ::= \alpha \bullet B\gamma, i)$ haben und es wird der **Zustand** $(A ::= \alpha B \bullet \gamma, i)$ zur **Zustandsmenge** $Z(j)$ hinzugefügt.

bis:

- der **Zustand** $(S ::= \beta\bullet, 0)$ in der **Zustandsmenge** $Z(n)$ auftaucht^g $\Rightarrow w \in L(G_{Parse})$.
- **keine Zustände** mehr hinzugefügt werden können $\Rightarrow w \notin L(G_{Parse})$.

^aJay Earley, „An efficient context-free parsing“.

^b**Erklärweise** wurde von der Webseite *Earley parser* übernommen.

^c*Earley Parser*.

^d $L(G_{Parse})$ ist die **Sprache**, welche durch die **Konkrete Grammatik** G_{Parse} beschrieben wird.

^eAlso eine Folge von **Terminalsymbolen** und **Nicht-Terminalsymbolen**.

^fDa man bei 0 **anfängt** zu zählen.

^gWobei S das **Startsymbol** ist.

Definition 1.12: Liveness Analyse



Findet heraus, welche **Variablen** in welchen **Regionen** eines Programmes **verwendet** werden.^a

^aG. Siek, *Essentials of Compilation*.

Definition 1.13: Live Variable



Eine **Variable**, deren momentaner Wert **später** im Programmablauf noch **verwendet** wird. Man sagt auch die Variable ist **live**.^{a,b}

^aEs gibt leider **kein** allgemein gebräuchliches **deutsches** Wort für **Live Variable**.

^bG. Siek, *Essentials of Compilation*.

Definition 1.14: Graph Coloring



Problem, bei dem den **Knoten** eines Graphen^a **Zahlen**^b zugewiesen werden sollen, sodass **keine** zwei **adjazente Knoten** die **gleiche Zahl** haben und **möglichst wenige** unterschiedliche Zahlen gebraucht werden.^{c,d}

^aIn Bezug zu Compilerbau ein **Ungerichteter Graph**.

^bBzw. **Farben**.

^cEs gibt leider **kein** allgemein verwendetes **deutsches** Wort für **Graph Coloring**.

^dG. Siek, *Essentials of Compilation*.

Definition 1.15: Interference Graph



Ein **ungerichteter Graph** mit **Variablen** als **Knoten**, der eine **Kante** zwischen zwei Variablen hat, wenn es sich bei beiden Variablen **zu dem Zeitpunkt** um **Live Variablen** (Definition 1.13) handelt. In Bezug auf **Graph Coloring** (Definition 1.14) bedeutet eine **Kante**, dass diese zwei Variablen **nicht** die **gleiche Zahl**^a zugewiesen bekommen dürfen, weil sie zum selben Zeitpunkt **live** sind und daher **nicht der gleichen Location** zugewiesen werden dürfen.^b

^aBzw. **Farbe**.

^bG. Siek, *Essentials of Compilation*.

Definition 1.16: Kontrollflussgraph



Gerichteter Graph, der den **Kontrollfluss** (Definition 1.16) eines Programmes beschreibt.^a

^aG. Siek, *Essentials of Compilation*.

Definition 1.17: Kontrollfluss



Die **Reihenfolge** in der z.B. **Anweisungen**, **Funktionsaufrufe** usw. eines Programmes ausgewertet werden^a.

^aMan geht hier von einem Programm in einer **Imperativen Programmiersprache** aus.

Definition 1.18: Kontrollflussanalyse



*Analyse des **Kontrollflusses** (Definition 1.17) eines **Programmes**, um herauszufinden zwischen welchen Teilen des Programms **Daten ausgetauscht** werden und welche **Abhängigkeiten** sich daraus ergeben.*

*Der **simpleste Ansatz** ist es, in einen Kontrollflussgraph **iterativ** einen Algorithmus^a anzuwenden, bis sich an den Werten der Knoten **nichts** mehr **ändert**.^{b, c}*

^aIm Bezug zu Compilerbau die **Liveness Analyse**.

^bBis diese sich **stabilisiert** haben

^cG. Siek, *Essentials of Compilation*.

Definition 1.19: Two-Space Copying Collector



*Ein **Garbage Collector**, bei dem der **Heap** in **FromSpace** und **ToSpace** unterteilt wird. Bei **nicht ausreichendem** Speicherplatz auf dem **Heap**, werden alle Variablen, die in Zukunft **noch verwendet** werden vom **FromSpace** zum **ToSpace** kopiert. Der **aktuelle ToSpace** wird danach zum **neuen FromSpace** und der **aktuelle FromSpace** wird danach zum **neuen ToSpace**.^a*

^aG. Siek, *Essentials of Compilation*.

Bootstrapping

Wenn eines Tages eine **RETI-CPU** auf einem **FPGA** implementiert werden sollte, sodass ein **provisorisches Betriebssystem** darauf laufen könnte, dann wäre der nächste Schritt einen **Self-Compiling Compiler** $C_{PicoC_RETI}^{PicoC}$ (Definition 1.20) zu schreiben. Durch einen **Self-Compiling Compiler** kann die **Unabhängigkeit** von der Programmiersprache L_{Python} , in welcher der **PicoC-Compiler** $C_{PicoC_RETI}^{Python}$ bisher implementiert ist erreicht werden. Des Weiteren kann die **Unabhängigkeit** von einer **anderen Maschine**, die bisher immer für das **Cross-Compiling** (Definition ??) notwendig war erreicht werden. Mittels **Bootstrapping** wird aus dem **PicoC-Compiler** ein „richtiger Compiler“¹ für die **RETI-CPU** gemacht, der auf der RETI-CPU selbst läuft.

Anmerkung



Im Folgenden wird ein **voll ausgeschriebenes Compilerkürzel** als $C_{E_A_k_min}^{I-j}$ geschrieben, wobei:

- $C_{E_A_k_min}^{I-j} \hat{=}$ **Eingabesprache**.
- $C_{E_A_k_min}^{I-j} \hat{=}$ **Ausgabesprache**.
- $C_{E_A_k_min}^{I-j} \hat{=}$ Version k der **Eingabesprache**.
- $C_{E_A_k_min}^{I-j} \hat{=}$ **Implementierungssprache** bzw. **Maschinensprache** mit welcher der Compiler läuft.
- $C_{E_A_k_min}^{I-j} \hat{=}$ Version j der **Implementierungssprache**.

¹Ein **üblicher Compiler**, wie ihn ein Programmierer verwendet, wie der **GCC** oder **Clang** läuft üblicherweise selbst auf der Maschine für welche er kompiliert.

- $C_{E_A_k_min}^{I-j} \hat{=} \text{Minimaler Compiler.}$

bedeuten.

Definition 1.20: Self-compiling Compiler

Compiler $C_{E_M}^E$, der in der Eingabesprache L_E **implementiert** ist, die er **kompiliert**. Also ein Compiler, der sich **selbst** kompilieren könnte.^a

^aJ. Earley und Sturgis, „A formalism for translator interactions“.

Will man für eine Maschine M_{RETI} , auf der bisher **keine anderen** Programmiersprachen mittels **Bootstrapping** (Definition 1.21) zum laufen gebracht wurden, den gerade beschriebenen **Self-compiling Compiler** $C_{PicoC_RETI}^{PicoC}$ implementieren und hat bereits den gesamten **Self-compiling Compiler** $C_{PicoC_RETI}^{PicoC}$ in der Sprache L_{PicoC} **implementiert**, so stösst man auf ein Problem, dass auf das **Henne-Ei-Problem**² reduziert werden kann. Man bräuchte, um den **Self-compiling Compiler** $C_{PicoC_RETI}^{PicoC}$ auf der **Maschine** M_{PicoC} zu **kompilieren** bereits einen **kompilierten Self-compiling Compiler** $C_{PicoC_RETI}^{RETI}$. Es liegt eine **zirkulare Abhängigkeit** vor, die man nur auflösen kann, indem eine **externe Entität** zur Hilfe nimmt.

Eine Möglichkeit diese **zirkulare Abhängigkeit** zu brechen, wäre, dass man den **Cross-Compiler** $C_{PicoC_RETI}^{Python}$, den man bereits in der Programmiersprache L_{Python} implementiert hat auf einer anderen Maschine M_{other} dazu nutzt, um den **Self-compiling Compiler** $C_{PicoC_RETI}^{PicoC}$ für die Maschine M_{RETI} zu kompilieren bzw. zu **bootstrappen**. Der **Cross-Compiler** $C_{PicoC_RETI}^{Python}$ stellt in diesem Fall einen **Bootstrap Compiler** (Definition 1.22) dar. Den **kompilierten Compiler** $C_{PicoC_RETI}^{RETI}$ kann man dann einfach von der Maschine M_{other} auf die Maschine M_{RETI} **kopieren**³. In Abbildung 1.2 ist das ganze in einem **T-Diagramm** (siehe Unterkapitel ??) dargestellt.

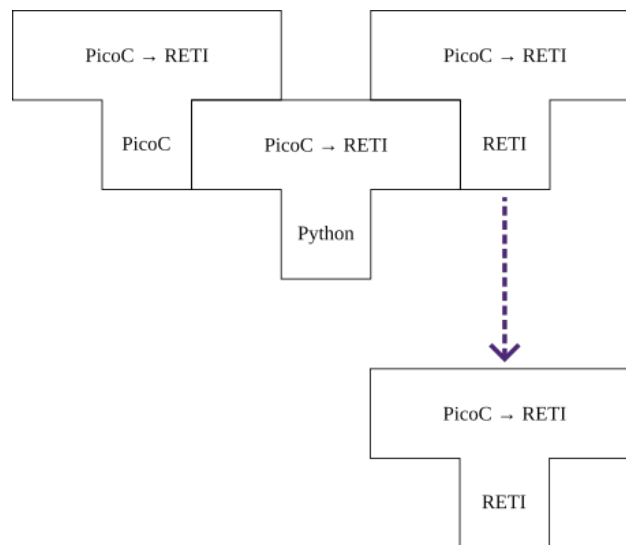


Abbildung 1.2: Cross-Compiler als Bootstrap Compiler.

²Beschreibt die Situation, wenn ein System sich **selbst** als **Abhängigkeit** hat, damit es überhaupt einen **Anfang** für dieses System geben kann. Dafür steht das Problem mit der **Henne** und dem **Ei** sinnbildlich, da hier die Frage ist, wie das ganze seinen Anfang genommen hat, da beides **zirkular** voneinander abhängt.

³Im Fall, dass auf der Maschine M_{RETI} die Programmiersprache L_{Python} bereits mittels **Bootstrapping** zum Laufen gebracht wurde, könnte der **Self-compiling Compiler** $C_{PicoC_RETI}^{PicoC}$ auch mithilfe des **Cross-Compilers** $C_{PicoC_RETI}^{Python}$ als **externe Entität** auf der Maschine M_{RETI} **selbst** kompiliert werden.

Definition 1.21: Bootstrapping



Wenn man einen **Self-compiling Compiler** C_{E-M}^E einer Eingabesprache L_E auf einer **Maschine** mit der **Maschinensprache** L_M zum laufen bringt^{abcd}. Dabei ist die Art von **Bootstrapping** in 1.21.1 nochmal gesondert **hervorzuheben**.

1.21.1: Wenn man die **aktuelle Version** eines **Self-compiling Compilers** $C_{E-M,i}^{E-i}$ der Eingabesprache $L_{E,i}$ mithilfe von **früheren Versionen** seiner selbst für eine Maschine mit der **Maschinensprache** L_M **kompiliert**. Man schreibt also z.B. die **aktuelle Version** des **Self-compiling Compilers** $C_{E-M,i}^{E-i-1}$ in der Sprache $L_{E,i-1}$, welche von der **früheren Version** des **Self-compiling Compilers** $C_{E-M,i-1}^{E-i-1}$, **genauer dem kompilierten Self-compiling Compiler** $C_{E-M,i-1}^M$ **kompiliert** wird.

Man erhält so einen **kompilierten Self-compiling Compiler** $C_{E-M,i}^M$, der dazu in der Lage wäre den **Self-compiling Compiler** $C_{E-M,i}^{E-i}$ zu kompilieren, der in **selben Version** der Eingabesprache L_E implementiert ist, die er kompiliert. Man schafft es so **iterativ** immer umfangreichere Compiler zu erstellen.^{efg}

^aZ.B. mithilfe eines **Bootstrap Compilers**.

^bDer Begriff hat seinen **Ursprung** in der englischen **Redewendung** „pulling yourself up by your own bootstraps“, was im deutschen ungefähr der aus den **Lügend Geschichten des Freiherrn von Münchhausen** bekannten **Redewendung** „sich am eigenen Schopf aus dem Sumpf ziehen“ entspricht.

^cHat man einmal einen solchen **Self-compiling Compiler** C_{E-M}^E auf der Maschine mit der **Maschinensprache** L_M zum laufen gebracht, so kann man den Compiler auf dieser Maschine **weiterentwickeln**, **ohne von externen Entitäten**, wie einer bestimmten Programmiersprache L_O , in welcher der Compiler oder eine **frühere Version** des Compilers ursprünglich implementiert war **abhängig** zu sein.

^dEinen Compiler in der Sprache zu implementieren, die er selbst kompiliert und diesen Compiler dann sich **selbst kompilieren** zu lassen, kann eine gute **Probe aufs Exempel** darstellen, um zu **prüfen**, ob der Compiler auch wirklich **funktioniert**.

^eEs ist hierbei theoretisch **nicht notwendig** den **letzten Self-compiling Compiler** $C_{E-M,i-1}^{E-i-1}$ für das Kompilieren des **neuen Self-compiling Compilers** $C_{E-M,i}^{E-i}$ zu verwenden, wenn z.B. der **Self-compiling Compiler** $C_{E-M,i-3}^{E-i-3}$ auch bereits alle Funktionalitäten, die beim Implementieren des **Self-compiling Compilers** $C_{E-M,i}^{E-i}$ verwendet wurden kompilieren kann.

^fDer Begriff ist sinnverwandt mit dem **Booten** eines Computers, wo die wichtigste Software, der **Kernel** zuerst in den **Hauptspeicher** geladen wird und darauf aufbauend von diesem dann das **Betriebssystem**, welches bei Bedarf dann **Systemsoftware** (Software, die das Ausführen von Anwendungssoftware ermöglicht oder unterstützt, wie z.B. Treiber) und **Anwendungssoftware** (Software, deren Anwendung darin besteht, dass sie dem Benutzer unmittelbar eine Dienstleistung zur Verfügung stellt) lädt.

^gJ. Earley und Sturgis, „A formalism for translator interactions“.

Definition 1.22: Bootstrap Compiler



Compiler C_{E-M}^O , der es ermöglicht einen **Self-compiling Compiler** C_{E-M}^E zu **bootstrappen** (Definition 1.21). Hierzu wird der **Self-compiling Compiler** C_{E-M}^E mit dem **Bootstrap Compiler** C_{E-M}^O **kompiliert**^a. Der **Bootstrap Compiler** C_{E-M}^O stellt eine **externe Entität** dar, die es ermöglicht die **zirkulare Abhängigkeit** zu brechen, dass **initial** ein **kompilierter Self-compiling Compiler** C_{E-M}^M bereits vorliegen müsste, damit der **Self-compiling Compiler** C_{E-M}^E sich selbst kompilieren könnte.^b

^aDabei kann es sich um einen **lokal** auf der Maschine selbst laufenden Compiler oder auch um einen **Cross-Compiler** handeln.

^bThiemann, „Compilerbau“.

Aufbauend auf dem **Self-compiling Compiler** $C_{PicoC_RETI}^{PicoC}$, der einen **Minimalen Compiler** (Definition 1.23) für eine **Teilmenge** der Programmiersprache L_C darstellt, könnte man auch noch weitere Funktionalitäten der Programmiersprache L_C mittels **Bootstrapping** implementieren⁴.

Das bewerkstelligt man, indem man **iterativ** auf der Zielmaschine M_{RETI} selbst, aufbauend auf diesem

⁴Natürlich könnte man aber auch einfach den **Cross-Compiler** $C_{PicoC_RETI}^{Python}$ um weitere Funktionalitäten von L_C erweitern, hat dann aber weiterhin eine **Abhängigkeit** von der Programmiersprache L_{Python} .

Minimalen Compiler $C_{PicoC_RETI}^{PicoC}$, wie in Subdefinition 1.21.1 den Minimalen Compiler **schrittweise** zu einem immer umfangreicheren Compiler **weiterentwickelt**. In Abbildung 1.3 ist das ganze in einem **T-Diagramm** (siehe Unterkapitel ??) dargestellt.

Anmerkung

Einen ersten **Minimalen Compiler** $C_{E_M_min}^O$ der Sprache L_E für eine Maschine mit der **Maschinensprache** L_M kann man entweder mittels eines **externen Bootstrap Compilers** $C_{O_M}^M$ kompilieren zu $C_{E_M_min}^M$ oder man implementiert ihn direkt in der **Maschinensprache** L_M oder wenn ein **Assembler** $A_{A_M}^M$ vorhanden ist, in der **Assemblersprache** L_A .

Dies ist nur beim **allerersten Minimalen Compiler** $C_{E_M_1_min}^O$ für eine allererste **abstrakte Programmiersprache** L_{E_1} mit z.B. Schleifen, Verzweigungen usw. notwendig. Ansonsten kann man immer eine **Kette**, die beim **allerersten Minimalen Compiler** $C_{E_M_1_min}^O$ anfängt fortführen, in der immer ein Compiler einen **anderen** Compiler **kompiliert** bzw. einen **ersten** Minimalen Compiler **kompiliert** und dieser **Minimale Compiler** dann eine **umfangreichere** Version von sich kompiliert usw.

Definition 1.23: Minimaler Compiler

Compiler $C_{E_M_min}^O$, der nur die **notwendigsten Funktionalitäten** einer Wunschsprache L_E , wie **Schleifen**, **Verzweigungen** kompiliert, die für die Implementierung eines **Self-compiling Compilers** $C_{E_M}^E$ oder einer **bestimmten Version** $C_{E_M_i}^{E-i}$ dieses Compilers wichtig sind.^{a,b}

^aDen **PicoC-Compiler** $C_{PicoC_RETI}^{Python}$ könnte man auch als einen **Minimalen Compiler** ansehen.

^bThiemann, „Compilerbau“.

Anmerkung

Auch wenn ein **Self-compiling Compiler** $C_{E_M_i}^{E-i}$ in der Subdefinition 1.21.1 selbst in einer früheren Version L_{E_i-1} der Programmiersprache L_{E_i} geschrieben wird, wird dieser nicht mit $C_{E_M_i}^{E-i-1}$ bezeichnet, sondern mit $C_{E_M_i}^{E-i}$. Es geht bei **Self-compiling Compilern** darum, dass diese zwar in der Subdefinition 1.21.1 eine **frühere Version** $C_{E_i-1}^{E-i-1}$ nutzen, um sich selbst kompilieren, aber auch in der Lage sind sich **selber** zu **kompilieren**.

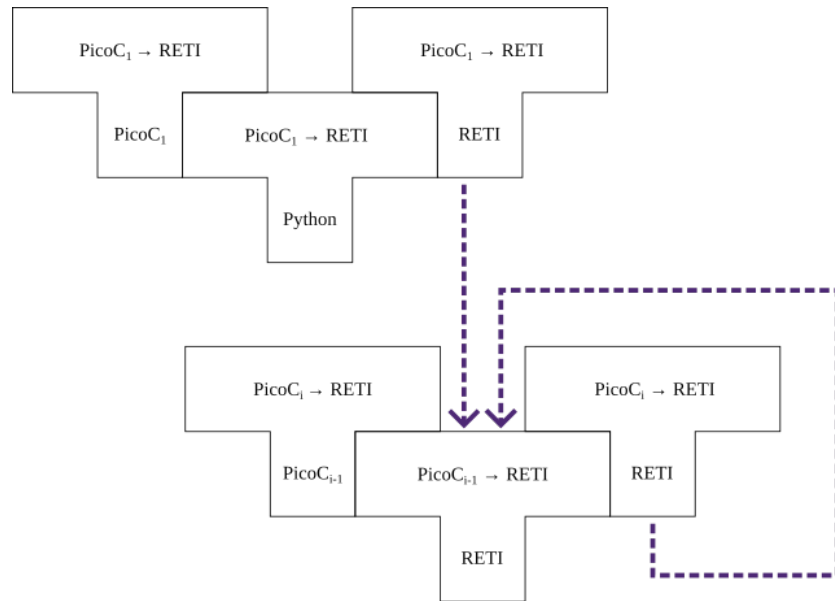


Abbildung 1.3: *Iteratives Bootstrapping.*

Literatur

Online

- *Earley Parser*. URL: <https://rahul.gopinath.org/post/2021/02/06/earley-parsing/> (besucht am 20.06.2022).
- *Parsers — Lark documentation*. URL: <https://lark-parser.readthedocs.io/en/latest/parsers.html> (besucht am 20.06.2022).

Bücher

- G. Siek, Jeremy. *Essentials of Compilation*. 28. Jan. 2022. URL: <https://iucompilercourse.github.io/IU-Fall-2021/> (besucht am 28.01.2022).

Artikel

- Earley, J. und Howard E. Sturgis. „A formalism for translator interactions“. In: *CACM* (1970). DOI: 10.1145/355598.362740.
- Earley, Jay. „An efficient context-free parsing“. In: 13 (1968). URL: <https://web.archive.org/web/20040708052627/http://www-2.cs.cmu.edu/afs/cs.cmu.edu/project/cmt-55/lti/Courses/711/Class-notes/p94-earley.pdf> (besucht am 10.08.2022).

Vorlesungen

- Nebel, Bernhard. „Theoretische Informatik“. Vorlesung. Vorlesung. Universität Freiburg, 2020. URL: http://gki.informatik.uni-freiburg.de/teaching/ss20/info3/index_de.html (besucht am 09.07.2022).
- Scholl, Christoph. „Betriebssysteme“. Vorlesung. Vorlesung. Universität Freiburg, 2020. URL: https://abs.informatik.uni-freiburg.de/src/teach_main.php?id=157 (besucht am 09.07.2022).
- Scholl, Philipp. „Einführung in Embedded Systems“. Vorlesung. Vorlesung. Universität Freiburg, 2021. URL: <https://earth.informatik.uni-freiburg.de/uploads/es-2122/> (besucht am 09.07.2022).
- Thiemann, Peter. „Compilerbau“. Vorlesung. Vorlesung. Universität Freiburg, 2021. URL: <http://proglang.informatik.uni-freiburg.de/teaching/compilerbau/2021ws/> (besucht am 09.07.2022).
- — „Einführung in die Programmierung“. Vorlesung. Vorlesung. Universität Freiburg, 2018. URL: <http://proglang.informatik.uni-freiburg.de/teaching/info1/2018/> (besucht am 09.07.2022).

Sonstige Quellen

- *Earley parser*. In: *Wikipedia*. Page Version ID: 1090848932. 31. Mai 2022. URL: https://en.wikipedia.org/w/index.php?title=Earley_parser&oldid=1090848932 (besucht am 15.08.2022).