

# **Mini projet 1 : Calcul du prix d'une option asiatique**

Valentin DE CRESPIN DE BILLY

Matthias LANG

30.11.2021

N. d'étudiant : 247067 et 313411

Université Catholique de l'Ouest

Mathématiques financières

# 1 Calculer le prix du sous-jacent

Nous avons essayé d'atteindre une équation qui ne dépend que des variables connues comme la formule de Black-Scholes. Cela n'a pas fonctionné.

$$dS_t = S_t(rdt + \sigma\sqrt{S_t}dW_t) \quad (1)$$

$$\iff \frac{dS_t}{S_t} = rdt + \sigma\sqrt{S_t}dW_t \quad (2)$$

On prend l'équation 1 :

$$\begin{aligned} dS_t &= S_t rdt + \sigma S_t^{1.5} dW_t \quad ; \text{ Puis} \\ d\langle S_t, S_t \rangle &= \langle dS_t, dS_t \rangle = \\ &= \langle S_t rdt + \sigma S_t^{1.5} dW_t, S_t rdt + \sigma S_t^{1.5} dW_t \rangle = \\ &= \langle \sigma S_t^{1.5} dW_t, \sigma S_t^{1.5} dW_t \rangle = \\ &= S_t^3 \sigma^2 \langle dW_t, dW_t \rangle = \\ &= S_t^3 \sigma^2 dt \end{aligned}$$

On pose :  $X_t = \ln(S_t)$

$$\text{Formule d'Ito : } d\ln(S_t) = \frac{dS_t}{S_t} + \frac{1}{2} \frac{1}{S_t^2} d\langle S_t, S_t \rangle \quad (3)$$

$$(4)$$

Avec les équations 2 et 3 :

$$d\ln(S_t) = rdt + \sigma\sqrt{S_t}dW_t - \frac{1}{2}S_t\sigma^2dt = (r - \frac{1}{2}S_t\sigma^2)dt + \sigma\sqrt{S_t}dW_t \quad (5)$$

$$\begin{aligned}
\ln\left(\frac{S_t}{S_0}\right) &= \ln(S_t) - \ln(S_0) = \int_0^t d\ln(S_u) = \\
&= \int_0^t \left(r - \frac{1}{2}S_t\sigma^2\right)du + \int_0^t \sigma\sqrt{S_t}dW_t \\
&= \dots
\end{aligned}$$

Donc on ne peut pas facilement dériver une formule pour le prix comme ça, qui dépend que des variables fixées, mais on peut le simuler pas à pas en utilisant (1) :

$$\begin{aligned}
S_0 &\text{ soit connu} \\
dS_0 &= S_0(rdt + \sigma\sqrt{S_0}dW_0) \\
S_1 &\approx S_0 + dS_0 \\
dS_1 &= S_1(rdt + \sigma\sqrt{S_1}dW_1) \\
S_2 &\approx S_1 + dS_1 \\
&\dots
\end{aligned} \tag{6}$$

## 1.1 ecdf

Sieht Gaussian aus -> KI damit probieren, aber keine richtige Normalverteilung, also bootstrap!

## 1.2 Réduction de la variance du estimateur

Les estimateurs ont une variance telle que :  $\hat{Var}(C) = \hat{\sigma}_i^2/n_t$ , où  $n_t$  est le nombre des observations et  $\hat{\sigma}_i^2$  est la variance estimée de la population, qui est égal à la variance de l'échantillon.

Supposons que nous ne connaissions ni les paramètres ni la règle à partir desquels les prix sont établis. Nous ne pouvons donc pas augmenter le nombre d'observations pour améliorer l'estimateur. Quelle autre possibilité existe-t-il pour réduire sa variance ?

Avec les techniques de bootstrap on pourrait répliquer les données. Mais on

risque de introduir un biais. Si on utilise une variable de contrôle on n'invente pas des nouvelles données, ni risque-t-on de changer l'espérance.

## **2 Réalisation numérique**

Les algorithmes sont réalisées avec deux langues de programmation : Matlab et Visual Basic for Applications. Plusieurs graphiques sont y générés, vous les trouverez dans l'annexe ???. En plus, avec le logiciel Excel nous avons créé un dashboard, voir une capture d'écran refX. Vous trouverez les scripts et les images dans l'annexe, et avec la fiche de dashboard également dans le repository.

# Appendices

Toutes les fiches se trouvent dans le repository en ligne :

[https://github.com/matthias-10/UCO\\_actuariat\\_mini-projet](https://github.com/matthias-10/UCO_actuariat_mini-projet)

## A Graphiques

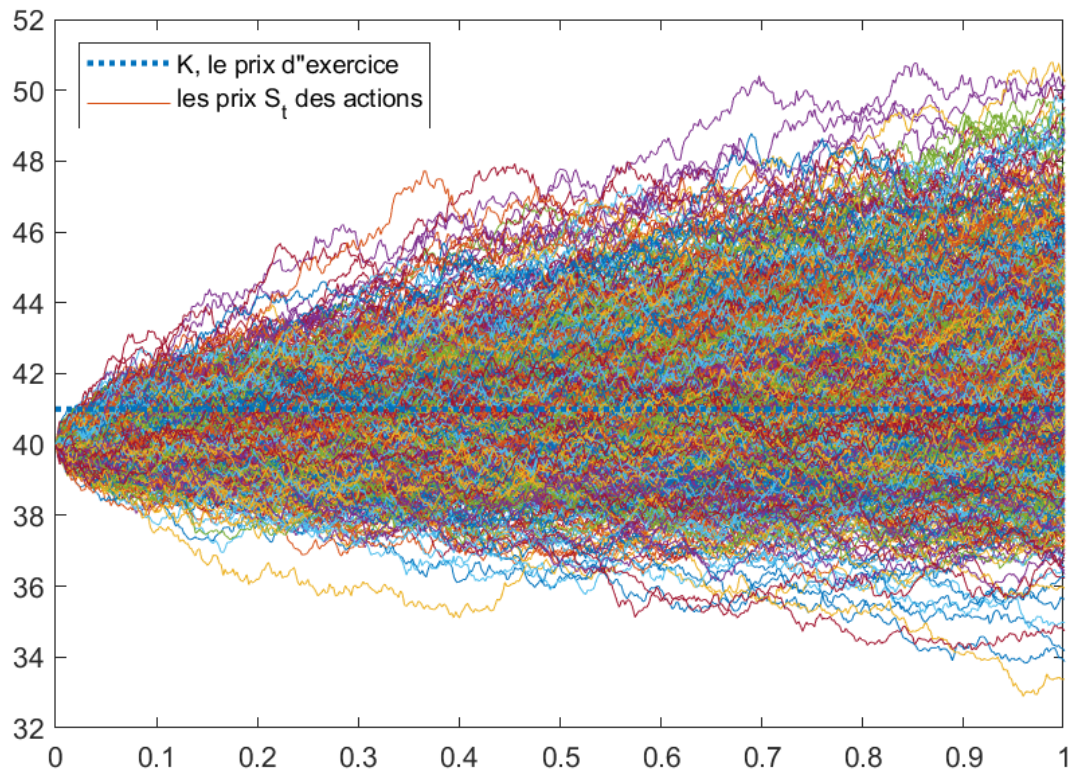


FIGURE 1 – Les graphes de tous trajectoires, plotés avec matlab

## B Code Matlab

```
% ~~~~~ %  
% Valentin DE CRESPIN DE BILLY UTF-8 %  
% Matthias LANG 30.11.2021 %  
% exige: %  
5 % - Statistics and Machine Learning Toolbox %  
% - Symbolic Math Toolbox %  
% ~~~~~ %
```

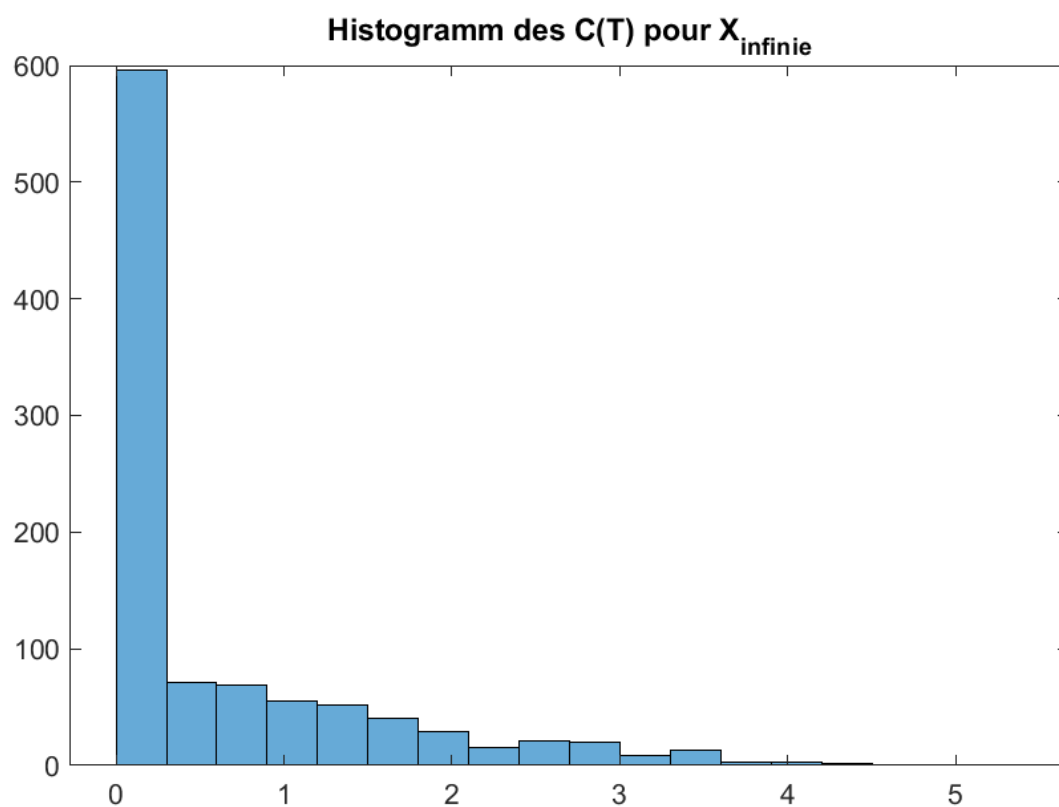


FIGURE 2 – Histogramme des simulations pour  $C_{\infty}$

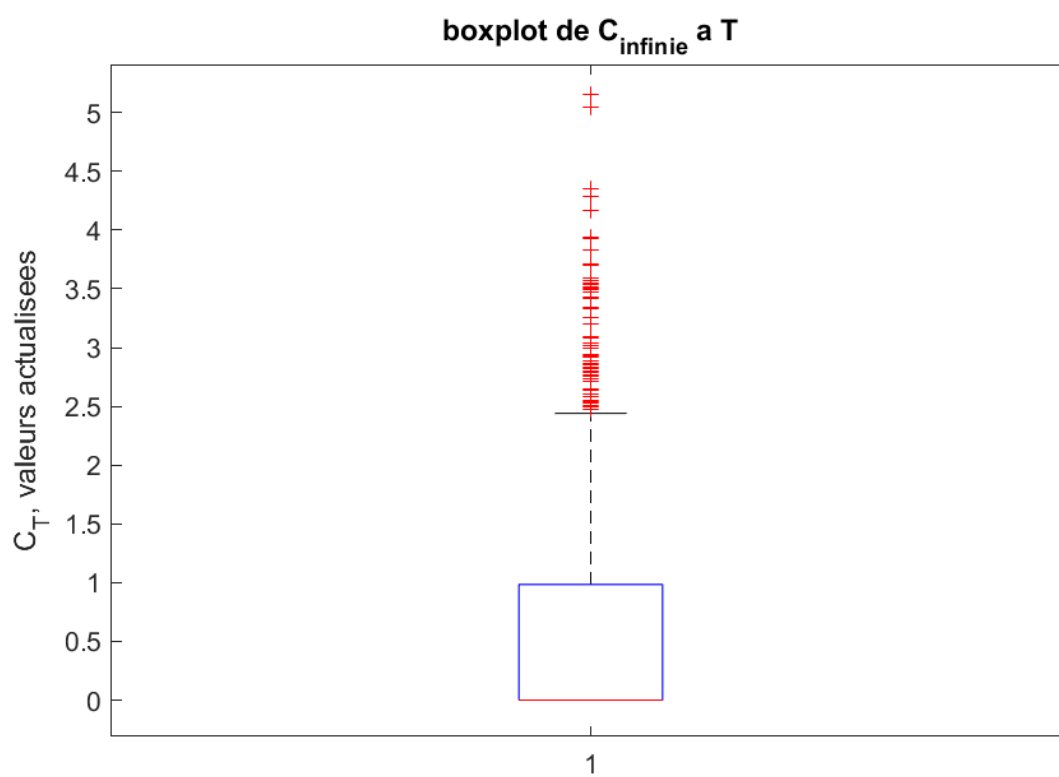


FIGURE 3 – Boxplot des simulations pour  $C_{\infty}$

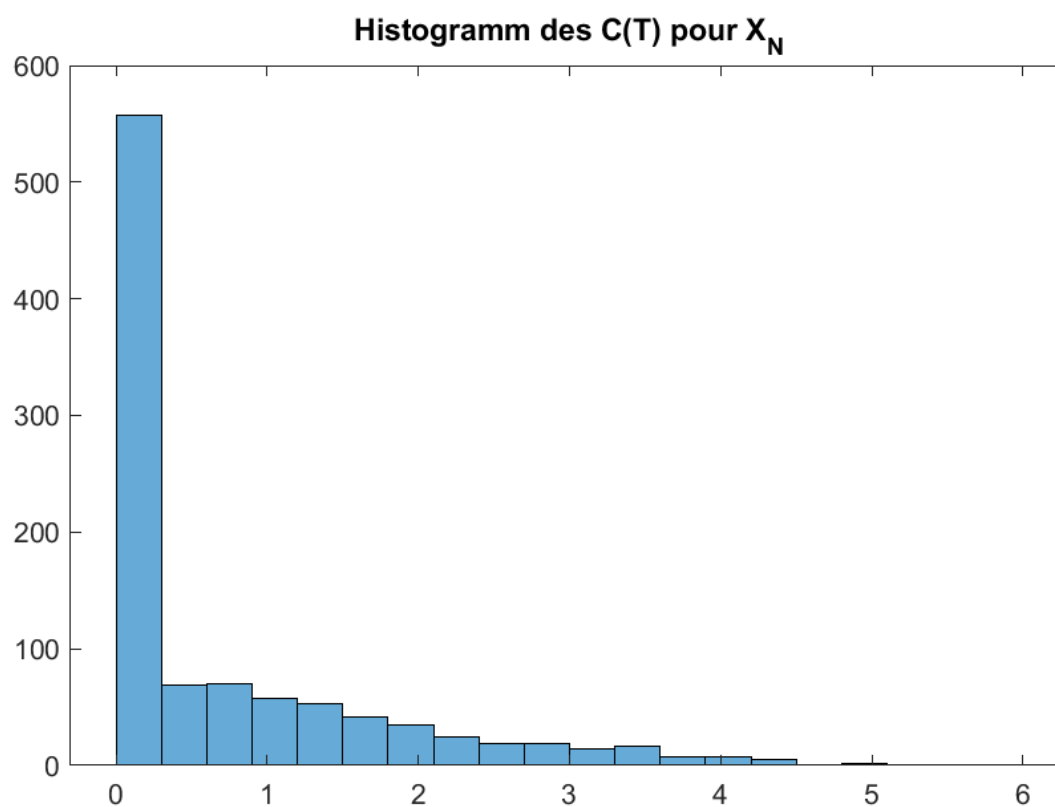


FIGURE 4 – Histogramme des simulations pour  $C_N$

```
% ~~~~~ Mathematiques financieres: Mini-projet 1 ~~~~~ %
10
%% ~~~~~ Parametres ~~~~~ %%

S0 = 40; % Prix initial du sous jacent
r = 0.05; % Taux d'interet sous risque neutre
15 sigma = 0.01; % Variance partie fixe

t0 = 0; % Debut de la periode
n = 2^9; % Nombre de intervalles
T = 5; % Fin de la periode
20 Nd = 8; % Nombre des sous-intervalles

nt = 10000; % Nombre de trajectoires

alpha = 0.05; % niveau au risque
```

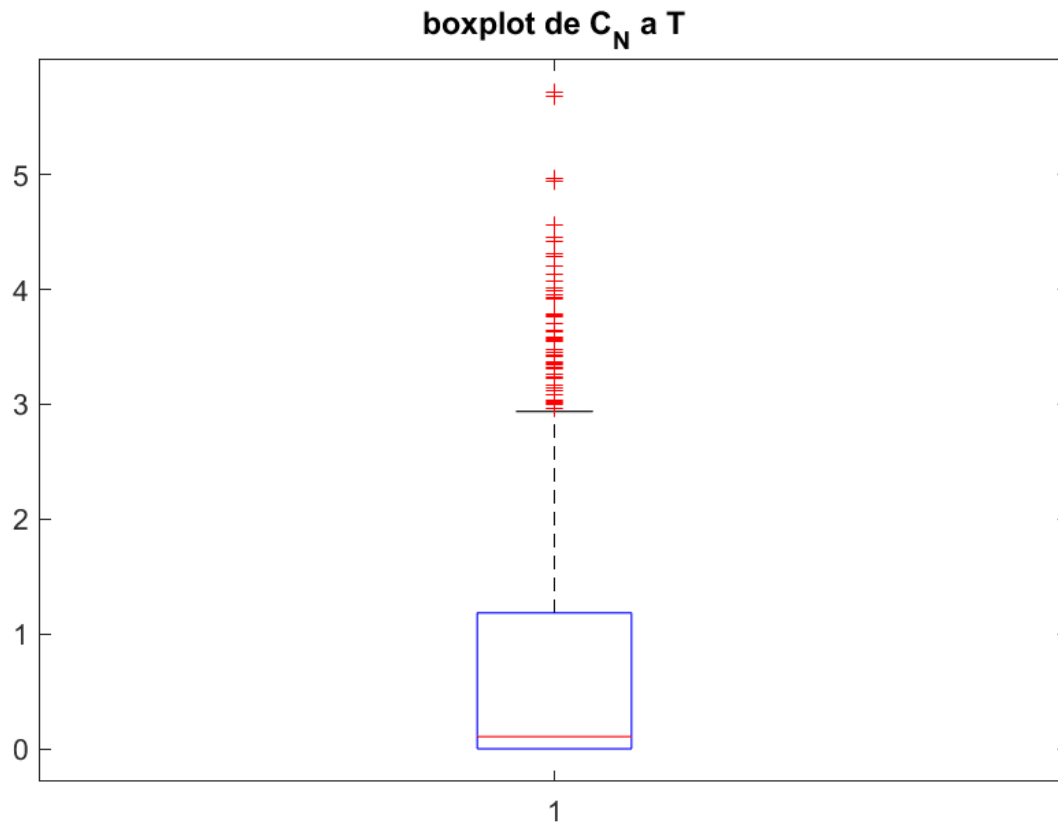


FIGURE 5 – Boxplot des simulations pour  $C_N$

```

25
%% ~~~~~

if Nd > n/2-1
30     warning("Le nombre de sous-intervalles est tres petit")
    fprintf('Il fallait Nd << n')
end

tic

35 starttime = datetime('now');
    fprintf('\n ~ ~ ~ ~ ~ \n');
    fprintf('La programme a demarre a %s \n', starttime);

% K basé sur le prix moyen d'une obligation sans risque
40 syms func(x)

```



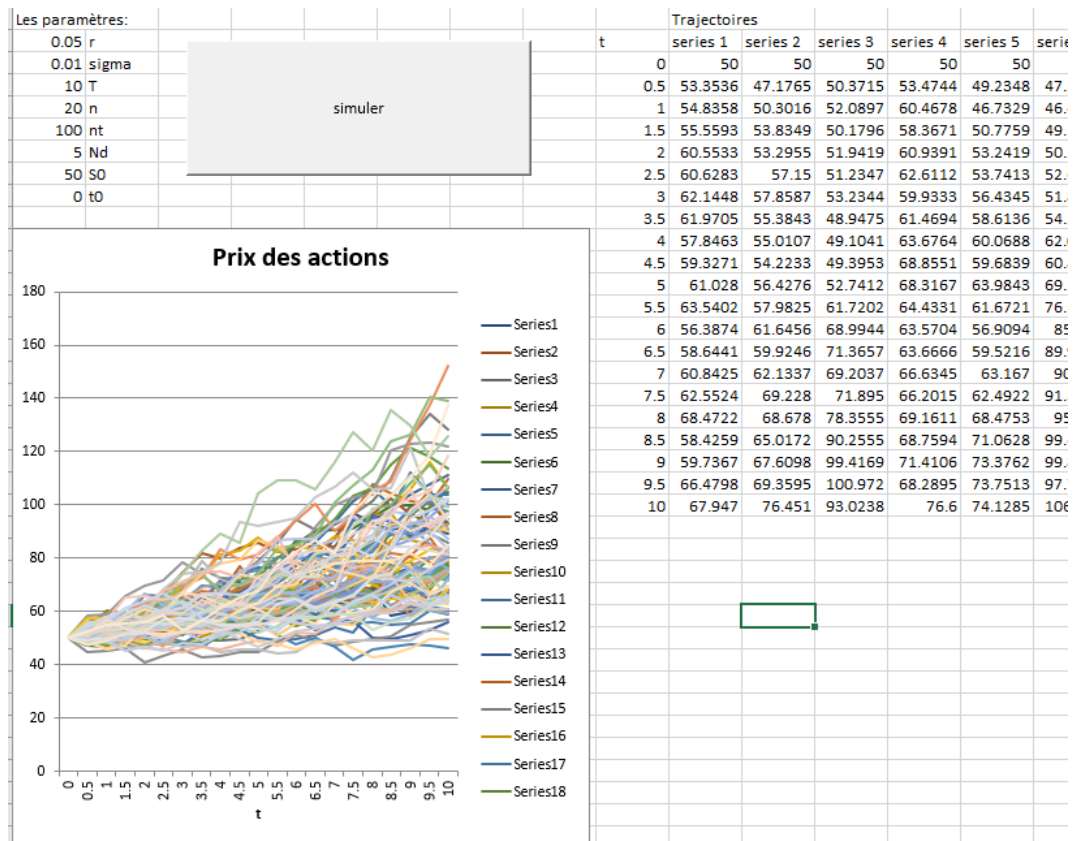


FIGURE 6 – le Excel dashboard

```

obligation(x) = S0*(1+r)^(x-t0);
K = double( int(obligation,t0,T)/(T-t0) );
bonds_T = obligation(T);

45 fprintf('%d -> Prix initial du sous jacent \n', S0)
fprintf('%0.5g -> Prix univers risque neutre a T\n',bonds_T)
fprintf('%0.5g -> Prix d''exercice de l''option \n', K);
fprintf('calculution en cours . . .\n')

50 dt = (T-t0)/n;
t = t0:dt:T;

%% ~~~~~ simuler pas a pas ~~~~~

55 S = zeros(nt, n+1);

```

```

% Methode de Euler

60 S(:, 1) = S0;
   S_anti = S;
   VC = S;
   for i = 2:(n+1)

65     % ~~~~~ Simulation des prix ~~~~~ %

       dWt = normrnd(zeros(nt,1),sqrt(dt));
       dSi = S(:,i-1).* ...
           ( r*dt + sigma*sqrt(S(:,i-1)).*dWt );
70   S(:,i) = S(:,i-1) + dSi;
       S(:,i) = S(:,i) .* (S(:,i) >= 0);

       % ~~~~~ variable antithetique ~~~~~ %

75   dWt_a = -1*dWt;
       %dS_anti = S_anti(:,i-1).* ...
       %       ( r*dt + sigma*sqrt(S_anti(:,i-1)).*dWt_a );
       % sans biais (?):
       dS_anti = S_anti(:,i-1).* ...
80       ( r*dt + sigma*sqrt(S(:,i-1)).*dWt_a );
       S_anti(:,i) = S_anti(:,i-1) + dS_anti;
       S_anti(:,i) = S_anti(:,i) .* (S_anti(:,i) >= 0);

       % ~~~~~ variable de controle ~~~~~ %

85   dWt_vc = normrnd(zeros(nt,1),sqrt(dt));
       dWt_vc = dWt_vc + dWt_vc ...
           .*sign(dWt).*(sign(dWt_vc) - sign(dWt));
       dSi = VC(:,i-1).* ...
90       ( r*dt + sigma*sqrt(S(:,i-1)).*dWt_vc );

```

```

        VC(:,i)      =      VC(:,i-1) + dSi;
        VC(:,i) = VC(:,i) .* (VC(:,i) >= 0);
end

95 %% ~~~~~~ C_inf: calcul avec X_T ~~~~~~ %%

% integral: l'aire de t0 a T sous S
X = (0.5*S0 + sum(S(:,2:n),2) + 0.5*S(:,n+1))/n;

100 C = (X - K) .* logical( X - K >= 0 );
C_0 = exp(-r*T)*C;

% avec la variable antithetique
X_a = (0.5*S0 + sum(S_anti(:,2:n),2) + 0.5*S_anti(:,n+1))/n;
105 % avec la variable de controle
X_vc = (0.5*S0 + sum(VC(:,2:n),2) + 0.5*VC(:,n+1))/n;

%% ~~~~~~ C_N: calcul avec X_T_prim ~~~~~~ %%

110 % 1/N * sum_1^N S_{kT/N}
% kT n'est necessairement pas un numero entier => arrondir

index = fliplr(1:n);
warn_id = 'MATLAB:colon:nonIntegerIndex';
115 warning('off', warn_id);

% ^supprime Warning a cause de arrondir:
index = index(1:(n/Nd):end);
X_prim = sum(S(:,index),2)/Nd;

120 C_prim = (X_prim - K) .* logical( X_prim - K >= 0 );
C_0_prim = exp(-r*T)*C_prim;

%% ~~~~~~ estimateurs ~~~~~~ %%

```

```

125 % ~ Estimateur ~
% C_inf * exp(-rT) est une martingale donc
% E[exp(-rT)*C_inf]= C_inf(S_0)

130 % C
C_0_est = mean(C_0);
C_est_var = var(C_0)/nt; %/nt ?

X_mu = mean(X);

135 % C_N
C_0_prim_est = mean(C_0_prim);
C_prim_est_var = var(C_0_prim)/nt; %/nt?

140 X_prim_mu = mean(X_prim);

%% ~~~~~~ intervalle de confiance ~~~~~~ %%
% (seulement pour N=inf) %

145 v = nt/(nt-1)*var(X); % variance d'echantillonnage

%%% variable supposée normale
X_IC_gauss = [X_mu + sqrt(v/nt)*norminv(alpha/2) ...
150 X_mu + sqrt(v/nt)*norminv(1-alpha/2) ];

% variable antithetique
X_ab_mu = mean([X;X_a]);
na = 2*nt;

155 va = na/(na-1)*var([X;X_a]);
X_a_IC_gauss = [X_ab_mu + sqrt(va/na)*norminv(alpha/2) ...
X_ab_mu + sqrt(va/na)*norminv(1-alpha/2)];

```

```

% efficace ?
160 co = cov([X X_a]);
fprintf(['\nLa covariance entre X et la variable '...
        'antithetique est: %0.5g\n'], co(2,2))

%%% bootstrap pour C
165 sims = 10^3;
y = zeros(1, sims);
for i = 1:sims
    y(i) = mean(randsample(C_0_est,nt,true)) - C_0_est;
end
170 C_IC_boot = [C_0_est + quantile(y,alpha/2) ...
                C_0_est + quantile(y,1-alpha/2) ];

175 %% ~~~~~ variable de controle ~~~~~ %%
%                (seulement pour X_inf)                %

% on pourrai utiliser au lieu de la var. antithetique la
180 % variable de controle suivante et vice-versa

%  $E(Y) \approx E(X) \approx E(Z) \approx \text{mean}(X_a)$ 

EY_vc = mean(X_vc);
185 X_vc;

p = corr(X, X_vc);
% optimum:  $\lambda \approx \text{corr}(X,Y) * (\text{Var}(X)/\text{Var}(Y))^{.5}$ 
lambda = p*(var(X)/var(X_vc))^.5;
190 Z_vc = X - lambda * (X_vc - EY_vc);

na = nt;

```

```

va = na/(na-1)*var(Z_vc);

195 Z_IC_gauss = [EY_vc + sqrt(va/na)*norminv(alpha/2) ...
                EY_vc + sqrt(va/na)*norminv(1-alpha/2)];

% efficace ?
fprintf(['\nLa correlation entre X et la variable '...
200       'de controle X_vc est: %0.5g\n'], p)

% utilisant X_a

205 EY_a = mean(X_a);
Y = 2*EY_a - X_a; % X_mu + EY_a - X_a ???

p = corr(X, Y);
%bien entendu, les deux sont au-peu-pres 1 correles

210 % optimum: lambda =~ corr(X,Y)*(Var(X)/Var(Y))^0.5
lambda = p*(var(X)/var(Y))^0.5;
Z_a = X - lambda * (Y - EY_a);

215 na = nt;
va = na/(na-1)*var(Z_a);

Z_a_IC_gauss = [EY_a + sqrt(va/na)*norminv(alpha/2) ...
                EY_a + sqrt(va/na)*norminv(1-alpha/2)];

220 % efficace ?
fprintf(['\nLa correlation entre X et la variable '...
        'de controle X_a est: %0.5g\n'], corr(X,X_a))

225 %% ~~~~~ affichage des estimateurs ~~~~~ %%

```

```

duree= toc;
fprintf('\n')
fprintf('%d trajectoires simules\n', nt);
230 fprintf('Finis en %0.5g secondes\n', duree);
fprintf('\n')

fprintf(' ~ Les estimateurs Monte-Carlo: ~ \n')

235 fprintf('L''estimeur du C_inf a t0 = %0.5g\n', ...
    C_0_est);
fprintf('Son ecart type = %0.5g\n', sqrt(C_est_var));

240 fprintf(['L''estimeur du C_N a t0, avec ' ...
    '%d sous-intervalles = %0.5g\n'], ...
    Nd, C_0_prim_est);
fprintf('Son ecart type = %0.5g\n', sqrt(C_prim_est_var));

245 fprintf('\n ~ Des intervalles de Confiance ~ \n');
fprintf('L''intervalle de confiance de X (normal):\n');
X_IC_gauss
fprintf('La meme intervalle avec var. antithetiques:\n');
X_a_IC_gauss
250 fprintf(['L''intervalle de confiance '...
    'de Z avec VC (normal):\n']);
Z_IC_gauss
fprintf(['L''intervalle de confiance '...
    'de Z avec X_a (normal):\n']);
255 Z_a_IC_gauss
fprintf('L''intervalle de confiance de C_0 (bootstrap):\n');
C_IC_boot

260 %% ~~~~~ graphes ~~~~~ %%

```

```

nt_a = 1; % graphes de S affiches
% 1: graphes de S;
% 2-3: ecdf de C_inf et C_N;
265 % 4-5: boxplot des estimateurs
% 6: deux graphiques qui demontrent une problematique
% 7: intervalles de confiance

G = "g";
270 P = input(['\n' ...
    'Pour afficher n''importe quel graphique, tapez ' ...
    'son numero <1-8> ou [Enter]. \n' ...
    'Pour quitter tapez plusieurs fois [Enter]:\n'] );

275 if isstring(P) || isempty(P)
    P = 1;
else
    if ~ismember(P,1:8)
        P = 1;
280 end
end

while G~="q"
    disp("[Enter] pour continuer")
285 switch P
    case 1
        fprintf('< 1: quelques premiers graphes de S >')
        figure(1)
        plot([t0 T],[K K], ':k', 'LineWidth',2)
290 hold on
        plot(t, obligation(t))
        plot(t, S(1:nt_a,:), 'b')
        plot(t, S_anti(1:nt_a,:), 'r:')
        plot(t, VC(1:nt_a,:), 'g--')

```



```

295 % probleme si nt < nt_a
plot([t0 T],[K K], '--k', 'LineWidth',2)
hold off
% pour comparaison, si j'epargne pour le taux r:
%plot([t0 T], [S0 S0*(1+r)^(T-t0)],"--k"); %obl.
300 %1% fplot(obligation, [t0 T], "-k");
legend("K, le prix d' 'exercice", ...
        "obligation (sans risque)", ...
        "les prix S_t des actions",...
        "les variables antithetiques",...
305 "les variables de controle",...
        "Location","northwest");

if n*nt > 5000*5000; G="q"; end
P=P+1; input('\n\n');
310

case 2
if n*nt > 5000*5000; G="q"; end

fprintf(['< 2: fonction de distribution ' ...
315 'cumulative estime' ...
        '\n C(T) pour X_{infinie} de C_infinie >'])
figure(1)
% E_\pi (e^{-rT} (X_T - K)^+ / F_0) ~ 1/nt \sum{C(T)}
%histogram( C_inf );
320 ecdf( X );
hold on
plot([K K],[0 1], 'k')
plot([min(X) max(X)], [.5 .5],':b')
x_ax = [min(X):.1:max(X)];
325 % probleme si max-min < .1
nor = normcdf(x_ax,X_mu,sqrt(v));
plot(x_ax,nor,':r')
hold off

```

```

330     legend("ecdf", "K", "P=50%", "cdf normal")
331     title("ecdf X(T) pour X_{infinie}");

    P=P+1; input('\n\n');

case 3
335     if n*nt > 5000*5000; G="q"; end

    fprintf(['< 3: fonction de distribution ' ...
            'cumulative estime' ...
            '\n C(T) pour X_{infinie} de C_N >'])

340     figure(1)
    ecdf( X_prim );
    hold on
    plot([K K],[0 1], 'k')
    plot([min(X_prim) max(X_prim)], [.5 .5], ':b')
345     hold off
    legend("ecdf", "K", "P=50%")
    title("ecdf X(T) pour X_{N}");

    P=P+1; input('\n\n');

350 case 4

    if n*nt > 5000*5000; G="q"; end

    fprintf(['< 4: boxplot de l''estimateur ' ...
            'C_{infinie} >'])

355     figure(1)
    boxplot( C_0 );
    title('boxplot de C_{infinie} a T')
    ylabel('C_T, valeurs actualisees')

360     P=P+1; input('\n\n');

```

```

case 5
    if n*nt > 5000*5000; G="q"; end

365
    fprintf('< 5: boxplot de l''estimateur C_{N} >')
    figure(1)
    boxplot ( C_0_prim );
    title('boxplot de C_{N} a T')

370
    P=P+1; input('\n\n');

case 6
    if n*nt > 5000*5000; G="q"; end

375
    fprintf('< 6: L''IC de la variable de controle')
    fprintf('\n suivant pour Z a aide de VC')

    plot(sort(Z_vc))
    hold on
    plot(sort(X))
    plot([1 na],[K K], '--k', 'LineWidth',1)
    hold off
    title("X vs variable de controle Z")
    legend("Z","X","K")

385
    input('\n... 6.5 < scatter >');

    scatter(X,X_vc);

390
    hold on;
    plot([min(X) max(X)],[min(X) max(X)],'-k');
    plot(X_mu,EY_vc,'*r','LineWidth',2);
    legend("X-X_{vc} en pair",...
           "X=X_{vc}",...
           "les moyennes");

395
    hold off

```

```

xlabel("X")
ylabel("X_{vc}")

400     P=P+1; input('\n');

case 7
    if n*nt > 5000*5000; G="q"; end

405     fprintf('< 7: L''IC de la variable de controle ')
    fprintf('\n suivant pour Z a aide de X_a')

    plot(sort(Z_a))
    hold on
410     plot(sort(X))
    plot([1 na],[K K], '--k', 'LineWidth',1)
    hold off
    title("X vs variable de controle Z")
    legend("Z","X","Z")

415     input('\n... 7.5 < scatter >');

    scatter(X,Y);
    hold on;
420     plot([min(X) max(X)],[min(X) max(X)], '-k');
    plot(X_mu,EY_a,'*r','LineWidth',2);
    legend("X-Y en pair","X=Y","les moyennes");
    hold off
    xlabel("X")
425     ylabel("Y avec laquelle la v.c. est construite")

    P=P+1; input('\n');

case 8

430     fprintf('< 8: ICs (normales) >')

```

```

plot([X_mu X_ab_mu EY_vc EY_a],[1 2 3 4], 'x')
line([K K],[0 5], 'Color','green','LineStyle','--')

line(X_IC_gauss,[1 1])
435 line(X_a_IC_gauss,[2 2])
line(Z_IC_gauss,[3 3])
line(Z_a_IC_gauss,[4 4])

legend("estimateurs","K","Z_a","Z_{vc}","X_a","X")
440 L1 = X_IC_gauss(2)-X_IC_gauss(1);
L2 = X_mu - K;
L = max(L1,L2);
limf = X_IC_gauss + 0.9*L*[-1 1];
%[X_mu*(1-limf) X_mu*(1+limf)]
445 xlim(limf)
ylim([0 5])
yticks(1:4)

yticklabels({'X','X_a','Z (vc)','Z (a)'})
450 title('Intervalles de confiance (sauf C)')

P=P+1;
case 9
if n*nt > 5000*5000; G="q"; end
455 P=input(['\n ' ...
    'Pour afficher n''importe quel graphique, ' ...
    'tapez son numero <1-8> \n']);
if ismember(P, 1:8)
    fprintf("Vous avez choisi: ")
460 else
        G="q";
    end
otherwise

```

```

465         G="q";

        end

end


if n*nt > 5000*5000

470     warning("Donnees trop grandes pour affichage");

end


fprintf("\n ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ \n")
fprintf( " ~      MERCI POUR VOTRE ATTENTION      ~")
475 fprintf("\n ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ \n")

```

## C Code VBA

```
Sub Macro1()  
  
    ' parametres  
    Dim T, n, nt, Nd As Integer  
5    Dim r, sigma, S0, t0 As Double  
  
    r = Range("A2").Value  
    sigma = Range("A3").Value  
    T = Range("A4").Value  
10    n = Range("A5").Value  
    nt = Range("A6").Value  
    Nd = Range("A7").Value  
    S0 = Range("A8").Value  
    t0 = Range("A9").Value  
  
15  
  
    Dim dt As Double  
    dt = ((T - t0) / n)  
  
    ' premier cellule de la table de trajectoires ~ t0  
20    Dim Srow, Scol As Integer
```

```

Dim Scol_abc As String
Srow = 3
Scol_abc = "I"
Scol = 9
25
' worksheets
Dim sh_dash, sh_calc, sh_s As String
Dim sh_dash_o As Worksheet
sh_s = "Dashboard"
30 sh_dash = "Dashboard"
Set sh_dash_o = Worksheets(sh_dash)

' iteratives
Dim i, j As Integer
35
Dim S() As Double
ReDim S(1 To n + 1, 1 To nt)
Dim dW As Double
Dim dS As Double
40 Dim x As Double

'effacer t et S() aines
With Worksheets(sh_s)
    Range(.Cells(Srow - 1, Scol), .Cells(Srow + 10000,
        Scol + 10000)).Delete
45 End With

' afficher t
Dim temps() As Double
ReDim temps(n + 2)
50 temps(0) = t0
For j = 1 To n + 2
    temps(j) = temps(j - 1) + dt
Next

```

```

55 Range(Scol_abc & Srow & ":" & Scol_abc & UBound(temps) +
    1) = _
        WorksheetFunction.Transpose(temps)

'simuler et afficher S pas a pas
Cells(1 + 1, 9 + 0).Value = "t"
60 For j = 1 To nt
    x = S0
    i = 1
    Cells(2 + i, 9 + j).Value = x
    Cells(1 + i, 9 + j).Value = "series " & j
65 For i = 1 To n + 1
    If i > 1 Then
        dW = Sqr(-2 * Log(Rnd())) * Cos(6.283185307 *
            Rnd()) * Sqr(dt)
        'dS = S(i - 1, j) * (r * dt + sigma * Sqr(S(i
            - 1, j)) * dW)
        'aine = Cells(1 + i, 10 + j).Value
70 dS = x * (r * dt + sigma * Sqr(x) * dW)
        'S(i, j) = S(i - 1, j) + dS
        x = x + dS 'S(i - 1, j) + dS
        Cells(2 + i, 9 + j).Value = x
    End If
75 S(i, j) = x
    Next
Next
'Range("J21:O100") = S()
80
' insert Chart
Worksheets(sh_s).Activate
Dim chartrange As Range
Set chartrange = Cells(Srow, Scol + 1) 'sans t

```



```

85 Set chartrange = chartrange.Resize(n + 1, nt)
MsgBox chartrange.Address

Worksheets(sh_dash).Activate
Dim Graphe As Object

90
'effacer graphes aines
For Each Graphe In ActiveSheet.ChartObjects
    Graphe.Delete
Next Graphe

95
Set Graphe = sh_dash_o.ChartObjects.Add( _
    Left:=Range("A11").Left, Width:=380, _
    Top:=Range("A11").Top, Height:=400)
With Graphe.Chart
100 .SetSourceData chartrange
    .PlotBy = xlColumns 'echanger x et y axes
    .ChartType = xlLine
    .HasTitle = True
    .ChartTitle.Text = "Prix des actions"
105 .FullSeriesCollection(1).XValues = _
        Range(Scol_abc & Srow & ":" & Scol_abc & UBound(
            temps) + 1)
    .Axes(xlCategory).HasTitle = True
    .Axes(xlCategory).AxisTitle.Text = "t"
End With

110

MsgBox "Simulation finie pour " & nt & " trajectoires."

'Sheets("Dashboard").Activate
115 'Range("Parametres").Select
'Range("A13").Value = T

```

End Sub