Introduzione ai circuiti e studio di filtri del primo ordine^a

Francesco Polleri^{1, b} e Mattia Sotgia^{1, c} (Gruppo A1)

¹ Dipartimento di Fisica,
Università degli Studi di Genova, I-16146 Genova,
Italia

(Dated: presa dati 19 ottobre 2021, analisi dati e relazione in data 27 ottobre 2021)

NOTE SULLA STRUMENTAZIONE

I. INTRODUZIONE

Vogliamo costruire e verificare il funzionamento di un filtro passa-basso (*low-pass filter*) o passa-alto (*high-pass filter*). Realizziamo quindi a partire da un circuito schemattizzato in Figura 1 il prototipo sulla basetta in laboratorio, e quindi colleghiamo poi

Generatore di tensione alternata (Oscilloscopio) $V_{in} \approx 991 \text{ mV} \circ$ (BNC in) $V_{in} \approx 901 \text{ mV} \circ$ $V_{in} \approx 901 \text{ mV} \circ$

Figura 1 Circuito utilizzato per il filtro passa-alto progettato nell'esperienza, i valori di R e C sono i valori nominali riportati sul componente.

Appendice A: Output analisi dati

```
Processing analisi_RC_filter.C...
 PRIMO DIAGRAMMA DI BODE (AMPIEZZA)
 FCN=7.55295 FROM MIGRAD
                              STATUS=CONVERGED
                                        NVERGED 22
STRATEGY= 1
STEP
                                                     22 CALLS
                      EDM=4.53221e-08
                                                             ERROR MATRIX ACCURATE FIRST
  EXT PARAMETER
                   VALUE
                                                                DERIVATIVE
   1 p0
                    3.84779e+03 6.24227e+01
                                                  8.91082e-02 -4.82311e-06
** CHI2 / NDF ( PROB. ) 7.55295 / 9 ( 0.579748 )
Frequenza di Taglio da |H(w)|, v = 3847.79 +/- 62.4227 Hz
 SECONDO DIAGRAMMA DI BODE (FASE)
                                        STRATEGY= 1 ERROR MATRIX ACCURATE
STEP FIPST
 FCN=20.0293 FROM MIGRAD
                              STATUS=CONVERGED
                      EDM=1.45607e-07
  EXT PARAMETER
                                                                DERIVATIVE
                   VALUE
                                     ERROR
                    3.78558e+03 6.12585e+01 3.28702e-05 -3.66507e-02
Frequenza di Taglio da phi(w), v = 3785.
** Verifica compatibilita => COMPATIBILE
```

Appendice B: Programma di analisi dati

```
#include <vector>
#include <cmath>
#include <istream>
#include <fstream>
#include <fstream>
#include <fstream>
#include <Tcanvas.h>
#include <TGraphErrors.h>
#include <TF1.h>
#include <TF1.h>
#include <TF1.h>
#include <TF1.h>
#include <TF1.h>
#include <TF1.h>
```

^a Esperinza n. 1

^b s5025011@studenti.unige.it; In presenza in laboratorio per la presa dati

c s4942225@studenti.unige.it

```
#include<TLatex.h>
#include<TLegend.h>
 const double title_size = 21;
 std::string rawdata = "../dati/presa_dati_2021_10_19_seconda_versione.txt";
std::string rawdata = ".../dati/presa_dati_2021_10_19_seconda_versione.txt";
std::string old_rawdata = ".../dati/presa_dati_2021_10_19_seconda_versione.txt";

// I dati sono stati ricavati dal file dati.dat forniti su aulaweb, svolgendo i seguenti calcoli per rendere il file come
// previsto per l'esperienza nel formato: Vin | scalaVin | Vout | scalaVout | T | scalaT | dt | scaladt
// * Vin e' fissato al valore di 5V, Vout e' quindi ricavato come ampiezza * 5

// * scalaVout escalaVout sono state impostate a 10mV, ovvero 0.01V

// * dal valore di v, la frequenza, e' ottenuto il valore di T, come T=1/v, e la scalaT e' scelta come 1/100 del valore
// * il valore di dt e' ricavato dal valore della fase: se la fase vale phi = 2 * M_PI * dt / T, allora posso ricavare
// dt come dt = phi * T /( 2 * M_PI ), e la scaladt e' scelta come 1/100 del valore di dt
 // fisso i valori di R e C ???
const double R = 50;
const double C = 0.000000000001;
 void print_mmsg(std::string mmsg){
           <</pre>

<<pre>
<<pre>

<pr
                    << std::endl;
if(abs_values<err_abs_val) {
    return "COMPATIBILE";</pre>
          return "NON-COMPATIBILE";
void set_TGraphAxis(TGraphErrors* g, std::string ytitle){
         d set_TGraphAxis(TGraphErrors* g, std::str
g->SetTitle("");
g->GetYaxis()->SetTitle(ytitle.c_str());
g->GetYaxis()->SetTitleOffset(2);
g->GetYaxis()->SetTitleFont(43);
g->GetYaxis()->SetTitleSize(title_size);
g->GetYaxis()->SetLabelFont(43);
g->GetYaxis()->SetLabelSize(12);
g->GetYaxis()->CenterTitle();
          g->GetXaxis()->SetTickLength(0.05);
 void set_ResidualsAxis(TGraphErrors* rg, std::string xtitle, std::string ytitle="Residui [#sigma]"){
          rg->GetXaxis()->SetTitle(xtitle.c_str());
rg->GetXaxis()->SetTitleOffset(5);
           rg->GetXaxis()->SetTitleFont(43)
          rg->GetXaxis()->SetTitleSize(title_size);
         rg->GetYaxis()->SetTitle(ytitle.c_str());
rg->GetYaxis()->SetTitleOffset(2);
rg->GetYaxis()->SetTitleFont(43);
rg->GetYaxis()->SetTitleSize(title_size);
rg->GetYaxis()->CenterTitle();
          rg->GetYaxis()->SetLabelFont(43):
         rg->GetYaxis()->SetLabelFont(43);
rg->GetYaxis()->SetLabelSize(12);
rg->GetYaxis()->SetNdivisions(5, 5, 0);
rg->GetXaxis()->SetLabelSize(12);
rg->GetXaxis()->SetLabelSize(12);
rg->GetXaxis()->CenterTitle();
          rg->GetXaxis()->SetTickLength(0.08);
double max_to_stat(double value){
   return value/(std::sqrt(3));
 // funzione calcolo incertezza a partire da fondo scala (per Qualsiasi grandezza)
// tab. VALORI | Grandezza misurata | errPercent | partitions | fondoscala (rangel)
// | V (tensione) | 3.5% | 8 | variabile
// | T (periodi) | ?.7% | ? | variabile
double get_VRangeErr(double errPercent, int partitions, double rangel){
   return errPercent * partitions * rangel; // TODO: controllare calcolo errori
double get_TRangeErr(double range1, double errPercent = 0.0016, int partition = 10){
    return range1 * errPercent * partition;
double getH(double vin, double vout){
   return vout / vin;
double get_HErr(double Vin, double Vout, double eVin, double eVout){
  return sqrt(pow(eVout / Vin, 2) + pow(eVin * Vout / pow(Vin, 2), 2));
double get_phi(double T, double dt){
   return 2 * M_PI * dt / T;
double get_phiErr(double T, double dt, double eT, double edt){
   return 2 * M_PI * sqrt(pow(edt/T, 2) + pow(dt * eT/(pow(T, 2)), 2));
 void analisi_RC_filter(){
          // todo:
// * leggere file formato:
// *Vin | scalaVin | Vout | scalaVout | T | scalaT | dt | scaladt
// * trascrivere i file con gli errori:
// Vin | eVin | Vout | eVout | T | eT | dt | edt
// * calcolare i valori H, eH, phi, ephi, w, ew
// H | eH | phi | ephi | w | ew
```

```
// H = Vin/Vout
// phi = 2 * pi * dt / T
// w = 2 * pi / T -> meglio forse usare v = 1 / T [Hz]?
 gStyle->SetFrameLineWidth(0);
  gStyle->SetTextFont(43)
  gStyle->SetLineScalePS(1);
 std::ifstream data(rawdata.c_str());
std::ofstream out_rawdata("../misc/rawdata.txt"); // carbon copy of original data std::ofstream out_cleandata("../misc/cleandata.txt"); // values from rawdata with error std::ofstream out_computeddata("../misc/computeddata.txt"); // computed data for final graph
double Vin, fsVin, Vout, fsVout, T, fsT, dt, fsdt;
TCanvas* c1 = new TCanvas("c1", "", 600, 1000);
c1->SetMargin(0.16, 0.06, 0.12, 0.06);
c1->SetFillStyle(4000);
c1->Divide(1, 2);
 // Analisi 1mo diagramma di BODE, |H(w)| su w
c1->cd(1);
TGraphErrors* H_plot = new TGraphErrors();
H_plot->SetName("H_plot");
TFl* H_fit = new TFl("Hf", "1/sqrt(1+(pow([0]/x, 2)))");
H_fit->SetParameter(0, 3e3);
TGraphErrors* H_resd = new TGraphErrors();
TF1* H_res_f = new TF1("H_rf", "0", 10, 10e6);
H_res_f->SetLineStyle(2);
TLatex* header = new TLatex();
header->SetTextFont(43);
header->SetTextSize(15);
TPad* Hp1 = new TPad("", "", 0.0, 0.3, 1.0, 1.0);
TPad* Hp2 = new TPad("", "", 0.0, 0.0, 1.0, 0.295);
Hp1->SetMargin(0.14, 0.06, 0.0, 0.06);
Hp1->SetLlogx();
Hp1->SetLogy();
Hp1->SetLogy();
 Hp1->Draw();
лы. - > > 1 ам ();

Hp2-> SetMargin(0.14, 0.06, 0.4, 1.0);

Hp2-> SetFillStyle(4000);

Hp2-> SetLogx();

Hp2-> Draw();
// Analisi 2do diagramma di BODE, phi su w
c1->cd(2);
 TGraphErrors* phi_plot = new TGraphErrors();
phi_plot -> SetName("phi_plot");
Fli* phi_fit - new Ffl("phi_f");
Fli* phi_fit - new Ffl("phi_f", "atan([0]/x)", 100, 1e5);
phi_fit-> SetParameter(0, 3e3);
phi_fit-> SetParLimits(0, 1e3, 1e4);
TGraphErrors* phi_resd = new TGraphErrors();
TFI* phi_res_f = new TFI("phi_rf", "0", 100, 1e5);
phi_res_f->SetLineStyle(2);
TLatex* phi_header = new TLatex();
phi_header->SetTextFont(43);
phi_header->SetTextSize(15);
TPad* phi_p1 = new TPad("", "", 0.0, 0.3, 1.0, 1.0);
TPad* phi_p2 = new TPad("", "", 0.0, 0.0, 1.0, 0.295);
phi_p1->SetHargin(0.14, 0.06, 0.0, 0.06);
phi_p1->SetFillStyle(4000);
phi_p1->SetLogx();
phi_p1->Draw();
phi_p2->SetMargin(0.14, 0.06, 0.4, 1.0);
phi_p2->SetMargin(0.14, 0.06, 0.4, 1.0);
 phi_p2->SetFillStyle(4000);
phi_p2->SetLogx();
 phi_p2->Draw();
 for(int i=0; data >> Vin >> fsVin >> Vout >> fsVout >> fsT >> dt >> fsd; i++){
    out_rawdata << Vin << " " << fsVin << " " << fsVin << " " << fsVout << " " << fsVout << " " << fsT << " " << fsT << " " << dt << " " << dt << std::endl;
    double eVin, eVout;
    if(fsVin<-0.01){</pre>
                       eVin = max_to_stat(get_VRangeErr(0.045, 8, fsVin)); // ! RIVEDERE calcolo errore
                      eVin = max_to_stat(get_VRangeErr(0.035, 8, fsVin)); // ! RIVEDERE calcolo errore
                      eVout = max_to_stat(get_VRangeErr(0.045, 8, fsVout)); // ! RIVEDERE calcolo errore
           }else{
                     eVout = max_to_stat(get_VRangeErr(0.035, 8, fsVout)); // ! RIVEDERE calcolo errore
           double eT = max_to_stat(get_TRangeErr(fsT)); // ! RIVEDERE calcolo errore
double edt = max_to_stat(get_TRangeErr(fsdt)); // ! RIVEDERE calcolo errore
           out_cleandata << Vin << " " << eVin << " " << Vout << " " << eVout << " " << eT << " " << eT << " " << dt << " " << edt << std::endl;
          H_plot->SetPoint(i, 1 / T, Vout / Vin);
H_plot->SetPointError(i, eT/pow(T, 2), get_HErr(Vin, Vout, eVin, eVout)); // // ! RIVEDERE calcolo errore
           \label{eq:phi_plot} \begin{split} & phi_plot_> SetPoint(i, 1 \ / \ T, 2 \ ^*M_PI \ ^* \ dt \ / \ T); \\ & phi_plot_> SetPointError(i, eT/pow(T, 2), get_phiErr(T, dt, eT, edt)); \ // \ // \ ! \ RIVEDERE \ calcolo \ errore \ dt, eT/pow(T, 2), eT/pow(T, 
           Jout_rawdata << "EOF" << std::endl;
out_cleandata << "EOF" << std::endl;
out_computeddata << "EOF" << std::endl;</pre>
  // Grafico 1 Bode
// Guarte / Bodde
print_mmsg('PRIMO DIAGRAMMA DI BODE (AMPIEZZA)");
Hpl->cd();
H_plot->Draw("ap");
H_plot->Fit("Hf", "", "", 100, 1e5);
```

```
header->DrawLatexNDC(0.35, 0.15, ("#splitline{#bf{A} #it{1#circ diagramma di Bode}}{" + H_stat + "}").c_str());
     print_stat(H_fit):
     // RESIDUI
Hp2->cd();
     double frequenza_taglio_amp = H_fit->GetParameter(0);
double err_frequenza_taglio_amp = H_fit->GetParError(0);
     std::cout << "Frequenza di Taglio da |H(w)|, v = " << frequenza_taglio_amp << " +/- " << err_frequenza_taglio_amp << " Hz" << std::endl;
     // Grafico 2 Bode
print_mmsg("SECONDO DIAGRAMMA DI BODE (FASE)");
phi_pl->cd();
phi_plot->Draw("ap");
phi_plot->Fit("phi_f", "", "", 100, 1e5);
     std::string phi_stat="#chi^{2}/ndf (prob.) =
               +std::to_string(phi_fit->GetNbF())
+" ("+std::to_string(phi_fit->GetNbF())
+" ("+std::to_string(phi_fit->GetProb())+")";
     phi\_header->DrawLatexNDC(0.35,\ 0.15,\ ("\#splitline\{\#bf\{B\}\ \#it\{2\#circ\ diagramma\ di\ Bode\}\}\{"\ +\ phi\_stat\ +\ "\}").c\_str());
     print_stat(phi_fit);
     // RESIDUI
phi_p2->cd();
     for(int i=0; i<phi_plot->GetN(); i++){
    phi_resd->SetPoint(i, phi_plot->GetX()[i], (phi_plot->GetY()[i] - phi_fit->Eval(phi_plot->GetX()[i]))/phi_plot->GetEY()[i]);
    phi_resd->SetPointError(i, 0, 1);
     phi_resd->Draw("ap");
phi_res_f->Draw("same");
     double frequenza_taglio_fase = phi_fit->GetParameter(0);
double err_frequenza_taglio_fase = phi_fit->GetParError(0);
     std::cout << "Frequenza di Taglio da phi(w), v = " << frequenza_taglio_fase << " +/- " << err_frequenza_taglio_fase << " Hz" << std::endl;
     std::cout << "** Verifica compatibilita => " << compatible(frequenza_taglio_amp, err_frequenza_taglio_amp, frequenza_taglio_fase, err_frequenza_taglio_fase) << std::
              endl;
      set\_TGraphAxis(H\_plot, "\#left|H(\#nu)\#right| [a. u.]"); \\ set\_ResidualsAxis(H\_resd, "Frequenza \#nu [Hz]"); \\ 
     set_TGraphAxis(phi_plot, "Fase #varphi(#nu) [rad]");
set_ResidualsAxis(phi_resd, "Frequenza #nu [Hz]");
     c1->SaveAs("../fig/RC_bode.pdf");
// TODO: salvare il file come pdf
     return;
#ifndef __CINT__
int main(){
    analisi_RC_filter();
    return 0;
#endif
```