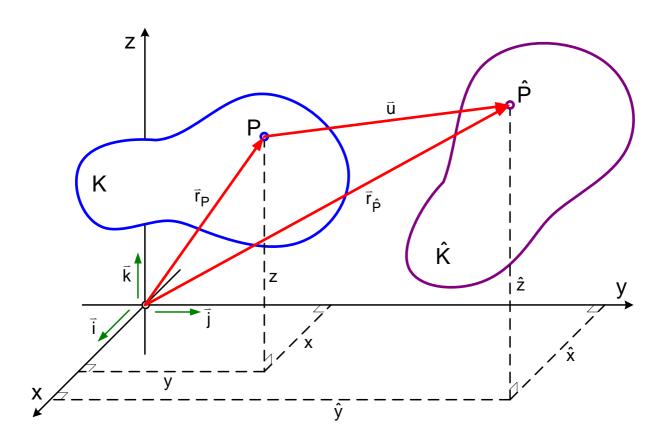
SIIRTYMÄTILA



Siirtymävektori:

$$\vec{u} = \vec{r}_{\hat{\mathsf{P}}} - \vec{r}_{\mathsf{P}} = u \,\vec{i} + v \,\vec{j} + w \,\vec{k}$$

$$u = \hat{x} - x$$
 $v = \hat{y} - y$ $w = \hat{z} - z$

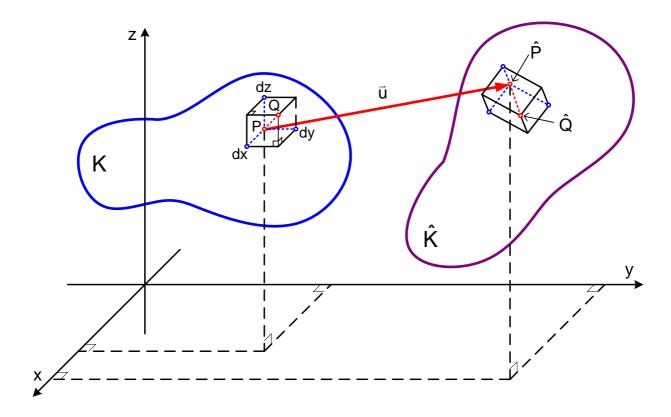
Siirtymäkenttä:

$$\vec{u}(x,y,z) = u(x,y,z)\,\vec{i} + v(x,y,z)\,\vec{j} + w(x,y,z)\,\vec{k}$$

Siirtymäkentän komponentit:

$$u(x,y,z)$$
 $v(x,y,z)$ $w(x,y,z)$

VENYMÄ ja LIUKUMA

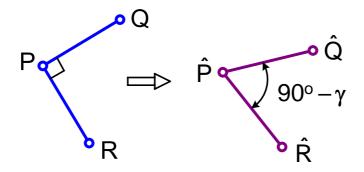


Viivaelementti: PQ = dL

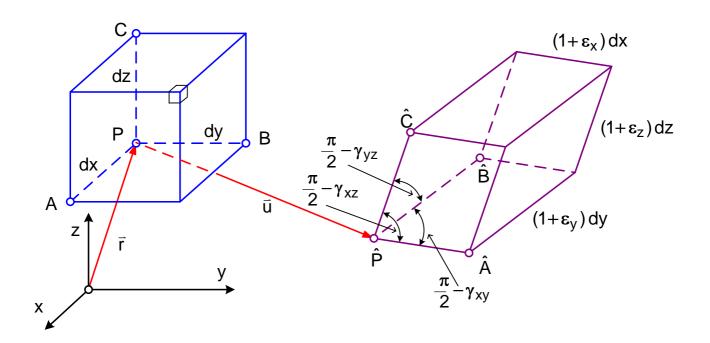
Venymä on viivaelementin suhteellinen pituudenmuutos eli

$$\varepsilon = \frac{\Delta(dL)}{dL}$$

Liukuma γ on kohtisuoran viivaelementtiparin välisen suorankulman muutos.



MUODONMUUTOSKOMPONENTIT



Venymät:

$$\epsilon_x$$
 ϵ_y ϵ_z

Liukumat:

$$\gamma_{xy}$$
 γ_{xz} γ_{yz}

Liukuman puolikkaat:

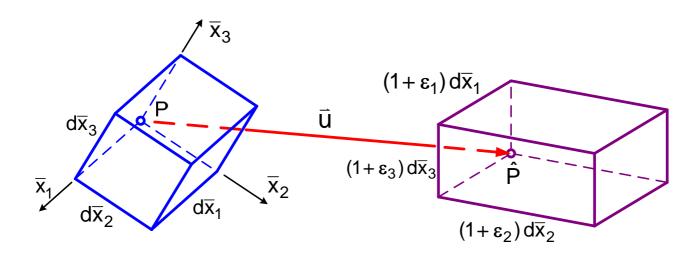
$$\varepsilon_{xy} = \frac{1}{2} \gamma_{xy} \quad \varepsilon_{xz} = \frac{1}{2} \gamma_{xz} \quad \varepsilon_{yz} = \frac{1}{2} \gamma_{yz}$$

Muodonmuutosmatriisi:

$$[V] = \begin{bmatrix} \varepsilon_{x} & \varepsilon_{xy} & \varepsilon_{xz} \\ \varepsilon_{xy} & \varepsilon_{y} & \varepsilon_{yz} \\ \varepsilon_{xz} & \varepsilon_{yz} & \varepsilon_{z} \end{bmatrix}$$

PÄÄVENYMÄT JA -SUUNNAT

Jokaisessa pisteen muodonmuutostilassa on ainakin yksi sellainen suorakulmaisen tilavuuselementin asento, että sen kaikki liukumat ovat nollia. Tämä tilavuuselementti on muodonmuutostilan pääelementti ja sen särmien suunnat ovat pääsuunnat sekä särmien venymät päävenymät.



Päävenymät ovat muodonmuutostilan venymien ääriarvoja.

Algebralliseen suuruusjärjestykseen laitettuja päävenymiä merkitään $\epsilon_{\parallel}, \epsilon_{\parallel}, \epsilon_{\parallel\parallel}$, jolloin $\epsilon_{\parallel} \geq \epsilon_{\parallel} \geq \epsilon_{\parallel\parallel}$.

JÄNNITYS- JA MUODONMUUTOSTI-LOJEN VÄLINEN YHTEYS

YKSIULOTTEINEN JÄNNITYSTILA

Lineaarisesti kimmoinen materiaali

Hooken laki $\sigma = E \varepsilon$

Leikkauksen Hooken laki $\tau = G \gamma$

YLEINEN JÄNNITYSTILA



Materiaaliyhtälöt eli konstitutiiviset yhtälöt antavat jännityskomponenttien ja muodonmuutoskomponenttien välisen matemaattisen yhteyden. Materiaaliyhtälöt on määritettävä kokeellisesti aineenkoetuksen avulla. Runsaasta materiaalien joukosta johtuen saadaan monia erilaisia materiaaliyhtälöitä.

Materiaali on ajasta riippumaton, jos aika ei esiinny sen materiaaliyhtälöissä ja muussa tapauksessa ajasta riippuva.

Materiaali on **homogeeninen**, jos sen materiaaliyhtälöt ovat kaikkialla samat ja muussa tapauksessa **epähomogeeninen**.

Materiaali on **isotrooppinen**, jos materiaaliominaisuudet eivät riipu suunnasta ja muussa tapauksessa **epäisotrooppinen**.

Materiaali on **kimmoinen**, jos sen muodonmuutokset ovat palautuvia. **Line-aarisesti kimmoisen** materiaalin materiaaliyhtälöissä jännitys- ja muodonmuutoskomponentit esiintyvät vain ensimmäisessä potenssissa.

Ajasta riippumattoman, homogeenisen, isotrooppisen ja lineaarisesti kimmoisen materiaalin materiaaliyhtälöt ovat ns. yleistetty Hooken laki.

YLEISTETTY HOOKEN LAKI

Lineaarisesti kimmoinen ja isotrooppinen materiaali.

Yleinen tapaus:

$$\begin{split} \sigma_{x} &= \frac{E}{(1+\nu)(1-2\nu)} \Big[(1-\nu)\epsilon_{x} + \nu(\epsilon_{y} + \epsilon_{z}) \Big] \qquad \tau_{xy} = G\gamma_{xy} \\ \sigma_{y} &= \frac{E}{(1+\nu)(1-2\nu)} \Big[(1-\nu)\epsilon_{y} + \nu(\epsilon_{x} + \epsilon_{z}) \Big] \qquad \tau_{xz} = G\gamma_{xz} \\ \sigma_{z} &= \frac{E}{(1+\nu)(1-2\nu)} \Big[(1-\nu)\epsilon_{z} + \nu(\epsilon_{x} + \epsilon_{y}) \Big] \qquad \tau_{yz} = G\gamma_{yz} \end{split}$$

$$\varepsilon_{x} = \frac{1}{E} \left[\sigma_{x} - \nu (\sigma_{y} + \sigma_{z}) \right] \qquad \gamma_{xy} = \tau_{xy} / G$$

$$\varepsilon_{y} = \frac{1}{E} \left[\sigma_{y} - \nu (\sigma_{x} + \sigma_{z}) \right] \qquad \gamma_{xz} = \tau_{xz} / G$$

$$\varepsilon_{z} = \frac{1}{E} \left[\sigma_{z} - \nu (\sigma_{x} + \sigma_{y}) \right] \qquad \gamma_{yz} = \tau_{yz} / G$$

Tasojännitystila:

$$\sigma_z = \tau_{xz} = \tau_{yz} = 0$$

$$\varepsilon_{x} = \frac{1}{E} (\sigma_{x} - \nu \sigma_{y}) \qquad \gamma_{xy} = \tau_{xy} / G$$

$$\varepsilon_{y} = \frac{1}{E} (\sigma_{y} - \nu \sigma_{x}) \qquad \gamma_{xz} = 0$$

$$\varepsilon_{z} = -\frac{\nu}{E} (\sigma_{x} + \sigma_{y}) \qquad \gamma_{yz} = 0$$

$$\sigma_{x} = \frac{E}{1 - v^{2}} (\epsilon_{x} + v\epsilon_{y}) \qquad \sigma_{y} = \frac{E}{1 - v^{2}} (\epsilon_{y} + v\epsilon_{x})$$

$$\tau_{xy} = G\gamma_{xy} \qquad \sigma_{z} = \tau_{xz} = \tau_{yz} = 0$$