Budgetplanung

Projekt Zwei-Gelenk-Roboter

Hochschule Heilbronn

15.12.2022

Status: In Arbeit

Freigabevermerk: Freigegeben

Winter Semester 2022/23

Marc Grosse (210233), Moritz Hoehnel (210258), Mattis Ritter (210265)

Zwei-Gelenkroboter



Inhaltsverzeichnis

| Tabellarische Versionshistorie | 3 |
|--------------------------------|---|
| Budgetplanung | 4 |



Tabellarische Versionshistorie

| Version | Datum |
|-------------|------------|
| Version 1.0 | 19.11.2022 |
| Version 1.1 | 03.12.2022 |
| Version 1.2 | 15.12.2022 |



Budgetplanung

Materialkosten: 0 €

Reines Software-Projekt, es entstehen keine Materialkosten

Arbeitsmittel: 0 €

Die benötigten Arbeitsmittel sind bereits unabhängig vom Projekt beschafft worden oder werden von der Hochschule zur Umsetzung des Projekts gestellt. Die Arbeitsmittel setzten sich dabei wie folgt zusammen:

| Arbeitsmittel: | Hardware | Software | Zweck | Kosten |
|-------------------------------------|----------|----------|---|--------|
| Privatrechner | Х | | Erstellung von Simulation und Abgaben, sowie PM | 0€ |
| Hochschulrechner | Х | | Upload der Abgabedateien | 0€ |
| Matlab/Simulink | | Х | Softwareumgebung für Berechnung und Simulation | 0€ |
| Office (Word, Excel, PowerPoint) | | Х | Software zur Erstellung der Abgaben und für das PM | 0€ |
| Sourcetree, GitHub | | Х | Tool für gemeinsame Versionsverwaltung | 0€ |
| Gesamt: | | | | 0€ |

Personalkosten: 0 €

| AP-Nr. | Arbeitsstunden* | Kosten pro Stunde** | Resultierende Kosten |
|---------|-----------------|---------------------|----------------------|
| 1 | 19 | 0€ | 0€ |
| 2 | 17 | 0€ | 0€ |
| 3 | 5 | 0€ | 0€ |
| 4 | 14 | 0€ | 0€ |
| 5 | 15,5 | 0€ | 0€ |
| 6 | 51 | 0€ | 0€ |
| Gesamt: | • | | 0€ |

^{*} Arbeitszeiten siehe Terminplan

Gesamtkosten: 0 €

^{**} Da das Projekt im Rahmen des Studiums stattfindet werden keine Gehälter gezahlt, es entstehen daher keine Personalkosten.