

# **Stakeholderanalyse**

## **Projekt Zwei-Gelenk-Roboter**

**Hochschule Heilbronn**

30.12.2022

Status: Fertig

Freigabevermerk: Freigegeben

**Winter Semester 2022/23**

**Marc Grosse (210233), Moritz Hoehnel (210258), Mattis Ritter (210265)**

## Inhaltsverzeichnis

Tabellarische Versionshistorie.....	3
Identifikation von Stakeholdern .....	4

## Tabellarische Versionshistorie

Version	Datum
Version 1.0	13.12.2022
Version 1.1	30.12.2022

## Identifikation von Stakeholdern

Name des Stakeholders	Allgemeine Daten		Intern/Extern		Einstellung des Stakeholders zum Projekt			Einfluss/Mache des Stakeholders		
	Mail	Branche	Interner Stakeholder	Externer Stakeholder	Erwartete Einstellung	Sicherheit über die eigene Einschätzung	Tendenz	Erwartetes Machtpotential	Sicherheit über die eigene Einschätzung	Tendenz
Auswahl					1)	2)	3)	4)	2)	5)
Prof. Tränkle	Frank.traenkle@hs-heilbronn.de	Bildung	x		0	??	→	2	??	↗
Uwe Ingelfinger	Uwe.ingelfinger@hs-heilbronn.de	Bildung	x		+++	√	→	3	?	↗
Dipl.-Ing. Ines C. Marquardt-Schmidt	ims@msi-ingenieure.de	Projektmanagement		x	0	√	→	1	?	→

Legende:

1) Einstellung		2) Sicherheit		3) Tendenz für Einstellung		4) Erwartetes Machtpotential		5) Tendenz für Einfluss/Macht	
+++	Stark positive Einstellung	√	Sehr sicher	↗	Einstellung verändert sich voraussichtlich positiv	1	Keine oder geringe Macht auf das Projekt	↗	Macht/Einfluss wird steigen
++	Positive Einstellung	?	Sicher	→	Einstellung bleibt gleich	2	Mittlere Machtposition auf das Projekt	→	Macht/Einfluss bleibt gleich
+	Schwach positive Einstellung	??	Unsicher	↘	Einstellung verändert sich voraussichtlich negativ	3	Starke Macht auf das Projekt	↘	Macht/Einfluss wird fallen
0	Neutrale Einstellung								
-	Gering negative Einstellung								
--	Negative Einstellung								
---	Stark negative Einstellung								