**Budgetplanung**

**Projekt Zwei-Gelenk-Roboter**

**Hochschule Heilbronn**

19.11.2022

Status: In Arbeit

Freigabevermerk: Freigegeben

**Winter Semester 2022/23**

**Marc Grosse (210233), Moritz Hoehnel (210258), Mattis Ritter (210265)**

Inhaltsverzeichnis

[Tabellarische Versionshistorie 3](#_Toc120697986)

[Budgetplanung 4](#_Toc120697987)

## Tabellarische Versionshistorie

|  |  |
| --- | --- |
| **Version** | **Datum** |
| Version 1.0 | 19.11.2022 |

# Budgetplanung

***Materialkosten: 0 €***

Reines Software-Projekt, es entstehen keine Materialkosten

***Arbeitsmittel: 0 €***

Die benötigten Arbeitsmittel sind bereits unabhängig vom Projekt beschafft worden oder werden von der Hochschule zur Umsetzung des Projekts gestellt. Die Arbeitsmittel setzten sich dabei wie folgt zusammen:

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| Arbeitsmittel: | Hardware | Software | Zweck | Kosten |
| Privatrechner | X |  | Erstellung von Simulation und Abgaben, sowie PM | **0 €** |
| Hochschulrechner | X |  | Upload der Abgabedateien | **0 €** |
| Matlab/Simulink |  | X | Softwareumgebung für Berechnung und Simulation | **0 €** |
| Office (Word, Excel, PowerPoint) |  | X | Software zur Erstellung der Abgaben und für das PM | **0 €** |
| Sourcetree, GitHub |  | X | Tool für gemeinsame Versionsverwaltung | **0 €** |
| *Gesamt:* | | | | **0 €** |

***Personalkosten: 0 €***

Da das Projekt im Rahmen des Studiums stattfindet werden keine Gehälter gezahlt, es entstehen daher keine Personalkosten.

***Gesamtkosten: 0 €***