AED2 - Aula 2119

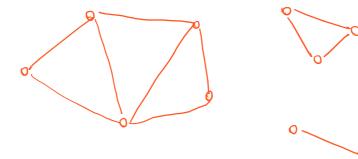
Grafos: tipos, implementação e construção aleatória

Grafos são uma estrutura matemática muito estudada

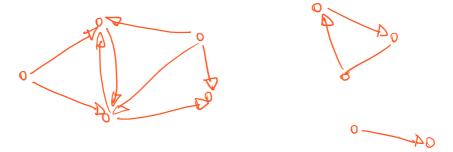
- e um Tipo Abstrato de Dado (TAD) usado para
 - o representar relações entre elementos de um conjunto.
- Como todo TAD, precisa ser implementado por alguma estrutura de dados.
 - Vamos estudar algumas dessas estruturas.

Grafos são formados por dois componentes:

- Um conjunto de vértices (ou nós) V, e um conjunto de pares de vértices E.
- Se estes pares são não ordenados
 - o os chamamos de arestas e o grafo é dito não orientado.



- Se os pares são ordenados
 - o s chamamos de arcos e o grafo é dito orientado (ou dirigido).



Em geral, grafos são representados compactamente como G = (V, E), e usamos

- n = |V| para indicar o número de vértices,
- m = |E| para indicar o número de arestas.

Grafos são relevantes tanto na matemática quanto na computação, pois

- conseguem modelar uma grande variedade de cenários, como:
 - Redes físicas (elétrica, comunicações, transportes),
 - o redes conceituais (Web, sociais, lógicas, biológicas),
 - o estruturas como listas encadeadas e árvores,
 - o relações de dependência ou interação (grafo de filmes e atores),
 - o mapas, etc.
- Quiz1: quem são os vértices e as arestas (ou arcos) em cada cenário?
 - Quais cenários são não-orientados e quais são orientados?

De modo mais geral, grafos modelam relações entre pares de um mesmo conjunto,

- ou relações entre pares de conjuntos relacionados.
 - o que abre uma imensa gama de possibilidades.

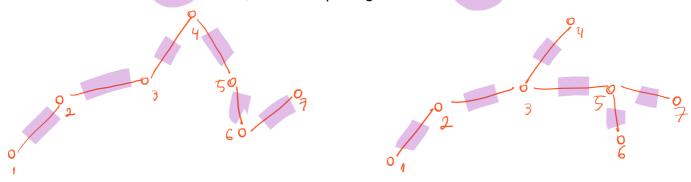
Densidade de grafos

Grafos podem ser densos ou esparsos,

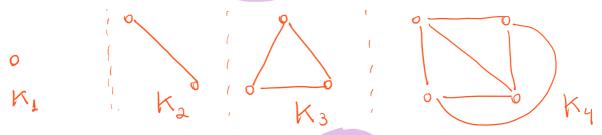
• o que diz respeito ao número de arestas que estes possuem.

Um grafo não orientado, conexo e sem arestas múltiplas possui:

• No mínimo n - 1 arestas, caso em que o grafo é uma árvore



- Quiz2: Por que? Dica: comece sem arestas e vá adicionando até ter um grafo conexo.
- No máximo (n escolhe 2) = n (n 1) / 2 arestas, caso de um grafo completo



- Um grafo orientado completo tem n (n 1) arcos,
 - i.e., o dobro do n\u00e3o orientado, pois entre cada par de v\u00e9rtices podem ter dois arcos em sentidos opostos.

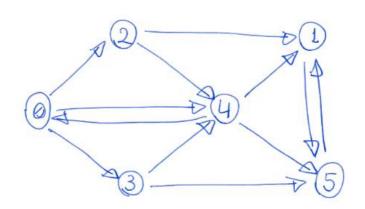


Assim, o número de arestas de um grafo varia entre O(n) até O(n^2).

- Dizemos que um grafo é esparso quando seu número de aresta
 - o está próximo a n ou até n log n.
- Dizemos que ele é denso quando o número de arestas
 - o está próximo de n^2 ou pelo menos superior n^3/2 = n * n^1/2. = m
- Embora, onde passa a linha exatamente seja arbitrário.

Existem duas implementações principais para grafos,

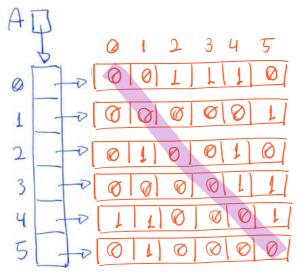
- i.e., duas estruturas de dados usadas para representá-los.
- Em ambas, os vértices são rotulados por inteiros não negativos.

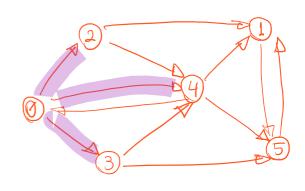


Matriz de adjacência

Esta implementação utiliza uma matriz A de 0s e 1s com n linhas e n colunas

- sendo que o valor da célula A[i][i]
 - o indica se existe uma aresta/arco entre os vértices i e j.





- Assim, a linha i da matriz A representa o leque de saída do vértice i
 - o e a coluna j de A representa o leque de entrada do vértice j.
- A diagonal da matriz é preenchida por 0s, pois não temos auto-laços.
- Se o grafo não for orientado, a matriz é simétrica, i.e., A[i][j] = A[j][i].

Interface para grafo implementado como matriz de adjacência:

```
typedef (struct grafo *Grafo;
struct grafo {
    int **A;
    int n; // número de vértices
    int m; // número de arestas/arcos
};

Grafo inicializaGrafo(int n);
void insereArcoGrafo(Grafo G, int v, int w);
void insereArcoNaoSeguraGrafo(Grafo G, int v, int w);
void removeArcoGrafo(Grafo G, int v, int w);
void mostraGrafo(Grafo G);
void imprimeGrafo(Grafo G);
Grafo liberaGrafo(Grafo G);
```

```
Código de operações básicas para grafo implementado como matriz de adjacência:
"include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
  #include "grafosMatrizAdj.h"
  // Constrói um grafo com vértices 0 1 .. n-1 e nenhum arco.
  Grafo inicializaGrafo(int n) {
      int i, j;
      Grafo G = malloc(sizeof *G); - 6 -
      G->m=0;
    _ G->A = malloc(n * sizeof(int *));
     for (i = 0; i < n; i++)
         G->A[i] = malloc(n * sizeof(int));
       for (i = 0; i < n; i++)
          for (j = 0; j < n; j++)
G->A[i][j] = 0;
                                                                      10
                                               n-11 +010101
      return G;
  /* Insere arco v-w no grafo G, supondo que v e w são inteiros
  distintos entre 0 e n-1. Se grafo já tem arco v-w, não faz nada. */
  void insereArcoGrafo(Grafo G, int v, int w) {
    -if (G->A[v][w] == 0) {
         -G->A[v][w] = 1;
O(1)
         -G->m++;
      }
  // Versão da insereArcoGrafo() que não testa se v-w já está presente
  void insereArcoNaoSeguraGrafo(Grafo G, int v, int w) {
      G \rightarrow A \lceil v \rceil \lceil w \rceil = 1;
      G - > m++;
  /* Remove arco v-w do grafo G, supondo que v e w são inteiros
  distintos entre 0 e n-1. Se não existe arco v-w, não faz nada. */
  void removeArcoGrafo(Grafo G, int v, int w) {
    - if (G->A[v][w] == 1) {
          G \rightarrow A[v][w] = 0;
 O(I)
           G->m--;
```

```
// Imprime, para cada vértice v, os vértices adjacentes a v.
void mostraGrafo(Grafo G) {
    int i, j;

for (i = 0; i < G->n; i++) {

printf("%2d:", i):
      - printf("%2d:", i);
        for (j = 0; j < G -> n; j++) — todos es possíneis viji los

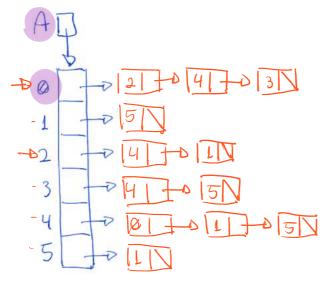
    if (G->A[i][j] == 1)
             printf(" %2d", j); -
        printf("\n");
// Versão da mostraGrafo() com impressão mais limpa
void imprimeGrafo(Grafo G) {
    int i, j;
    for (i = 0; i < G -> n; i++) {
        for (j = 0; j < G -> n; j++)
             if (G->A[i][j] == 1)
                 printf("%2d ", j);
        printf("-1"); // sentinela para marcar fim de lista
        printf("\n");
    }
}
// Libera a memória alocada para o grafo G e devolve NULL.
Grafo LiberaGrafo(Grafo G) {
    int i:
    for (i = 0; i < G->n; i++) {
    free(G->A[i]);
    G->A[i] = NULL;
}
    free(G->A); —
    G \rightarrow A = NULL;
    free(G); ~
    return NULL;
```

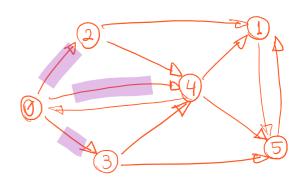
- Quiz3: Qual a eficiência das operações?
 - Algo muda se o grafo for denso ou esparso?

Listas de adjacência

Esta implementação utiliza um vetor A de apontadores de vértices de tamanho n

- e para cada vértice i temos uma lista ligada iniciada em A[i],
 - o com os destinos das arestas que têm origem em i.





- Se o grafo não for orientado, dada uma aresta {i, j},
 - o temos que j será inserido na lista de i
 - e i será inserido na lista de j.

Interface para grafo implementado como listas de adjacência:

```
typedef struct noh Noh;
 struct noh {
     int rotulo;
                                     grafos Liptor Adj. h
     Noh *prox;
 };
 typedef struct grafo *Grafo;
 struct grafo {
    Noh **A;
    int n; // número de vértices
    -int m; // número de arestas/arcos
 };
- Grafo inicializaGrafo(int n);
rvoid insereArcoGrafo(Grafo G, int v, int w);
~ void insereArcoNaoSeguraGrafo(Grafo G, int v, int w);
-void mostraGrafo(Grafo G);
rvoid imprimeGrafo(Grafo G);
void imprimeArquivoGrafo(Grafo G, FILE *saida);
Grafo liberaGrafo(Grafo G);
```

```
Código de operações básicas para grafo implementado como listas de adjacência:
-#include <stdio.h>
"include <stdlib.h>
  #include "grafosListasAdj.h"
  // Constrói um grafo com vértices 0 1 .. n-1 e nenhum arco.
  Grafo inicializaGrafo(int n) {
      int i;
      Grafo G = malloc(sizeof *G); 
      G->n=n;
      G->m=0;
      G->A = malloc(n * sizeof(Noh *));
     for (i = 0; i < n; i++)
G->A[i] NULL;
     return G;
  /* Insere arco v-w no grafo G, supondo que v e w são inteiros
  distintos entre 0 e n-1. Se grafo já tem arco v-w, não faz nada. */
  void insereArcoGrafo(Grafo G, int v, int w) {
      Noh *p;
      for (p = G->A[v]; p != NULL; p = p->prox)
    if (p->rotulo == w)
    return;
      p = malloc(sizeof(Noh));
      p->rotulo = w;
      p - > prox = G - > A[v];
  // Versão da insereArcoGrafo() que não testa se v-w já está presente
  void insereArcoNaoSeguraGrafo(Grafo G, int v, int w) {
      Noh *p;
      p = malloc(sizeof(Noh));
    p->rotulo = w;
p->prox = G->A[v];
G->A[v] = p;
Gr>m++:
```

```
/* Imprime no arquivo saida, para cada vértice v, os vértices
    adjacentes a v. */
    void imprimeArquivoGrafo(Grafo G, FILE *saida) {
        Noh *p;
     - fprintf(saida, "%d %d\n", G->n, G->m);
O(n) - for (i = 0; i < G->n; i++) {
            for (p \equiv G \rightarrow A[i]; p != NULL; p \equiv p \rightarrow prox) O(|S(i)|)
                 fprintf(saida, "%2d ", p->rotulo);
            fprintf(saida, "-1"); // sentinela para marcar fim de lista
            fprintf(saida, "\n");
    // Libera a memória alocada para o grafo G e devolve NULL.
    Grafo LiberaGrafo(Grafo G) {
        int i;
        Noh *p;
     - for (i = 0; i < G->n; i++) {
             G \rightarrow A[i] = NULL;
      - free(G->A);
        G \rightarrow A = NULL;
      - free(G);
        return NULL;
```

- Quiz4: Qual a eficiência das operações?
 - Algo muda se o grafo for denso ou esparso?
 - o Compare a versão segura e não segura da função insereArcoGrafo().

Comparação entre as estruturas de dados

Matriz de adjacência:

- Vantagens
 - Acessar um elemento A[i][j] qualquer leva tempo constante.
 - Economia de espaço quando o grafo é denso,
 - pois é possível operar sobre uma matriz de bits.
- Desvantagens
 - Ocupa espaço proporcional a n^2, ainda que o grafo seja esparso,
 - resultando na maioria dos elementos da matriz iguais a zero.
 - Visitar todos os nós para os quais um nó i tem conexão,
 - leva tempo proporcional a n, ainda que i tenha poucos vizinhos.
 - o O mesmo vale para visitar todos os nós que tem conexão para i.

Listas de adjacência:

- Vantagens
 - o Economia de memória quando o grafo é esparso,

> 0(n+m) ■ pois ocupa espaço proporcional a n + m,

- sendo n o número de nós e m o número de arestas.
- Visitar todos os nós para os quais um nó i tem conexão,
 - leva tempo proporcional ao número de vizinhos de i.
- Desvantagens
 - Verificar se um nó i tem conexão para um nó i

■ leva tempo linear no número de vizinhos do nó i.

- (1(i)B1)O V
- Quando o grafo é denso, a ordem de grandeza
 - tanto da memória quanto do tempo serão quadráticos,
 - e a memória ocupada por conexão é maior que na matriz.
- Verificar quais nós tem conexão para um nó j
 - exige percorrer todas as listas.
 - Para contornar essa limitação, podemos usar listas ortogonais.

Grafos aleatórios

Podemos construir grafos aleatórios (na verdade, pseudoaleatórios),

• o que é muito útil para testar nossos algoritmos, por exemplo.

Existem duas maneiras principais de gerar grafos aleatórios.

Nossa primeira função constrói grafos aleatórios com exatamente m arcos.

```
/* Devolve um vértice aleatório do grafo G, supondo que G->n <=
RAND MAX. */
int verticeAleatorio(Grafo G) {
   r = (double) rand() / ((double) RAND_MAX + 1.0);
return (int) (r * G->n).
 return (int)(r * G->n);
                   C \in [0, m)
/* Constrói um grafo aleatório com vértices 0..n-1
e exatamente m arcos, supondo que m <= n*(n-1). (Código inspirado no
Programa 17.7 de Sedgewick.) */
                                      L # mare de ancos
Grafo grafoAleatorio1(int n, int m) {
    Grafo G = inicializaGrafo(n); —
   while (G->m ⟨⟨ m) {
        int v = verticeAleatorio(G);
       int w = verticeAleatorio(G); 
       if (v != w) 
insereArcoGrafo(G, v, w);
    return G;
```

- Ela é particularmente útil para construir grafos esparsos grandes,
 - mas tende a ficar ineficiente se usada para construir grafos densos.
- Quiz5: Por que esse comportamento?
 - Qual a eficiência de melhor e pior caso dessa função?

Nossa segunda função constrói grafos aleatórios com m arcos em média,

sendo mais indicada para gerar grafos densos.

- Prof*(RAND_MAX+1)

 RAND_MAX+1
- Quiz6: Qual a eficiência de tempo desta função?
 - E qual a vantagem da seguinte variante?