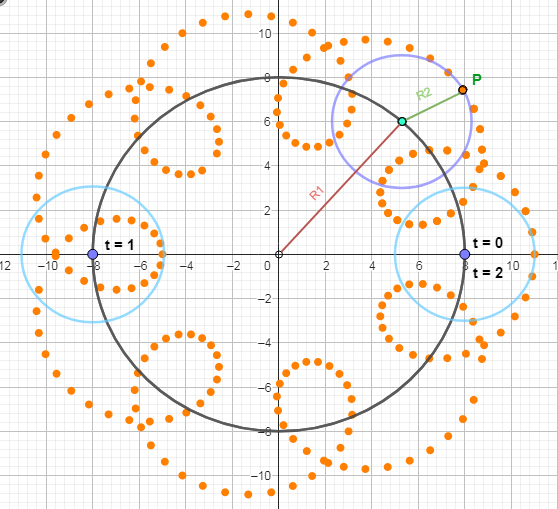
Como la parte real solo depende de los cosenos y la parte imaginaria solo depende de los senos Podemos escribir la siguiente expresion



x(t)=R1 cos(ω1t) + R2 cos(ω2t)

y(t)=R1 sen(ω1t) + R2 sen(ω2t)

x(t)=8 cos(πt) + 3 cos(8πt) ω1 = π T1 = = 2 (m = 1)

y(t)=8 sen(πt) + 3 sen(8πt) ω2 = 8π T2 = = ¼ m = 1 (m = 4)

mcm{ T1; T2} = mcm{2;1} = **2**