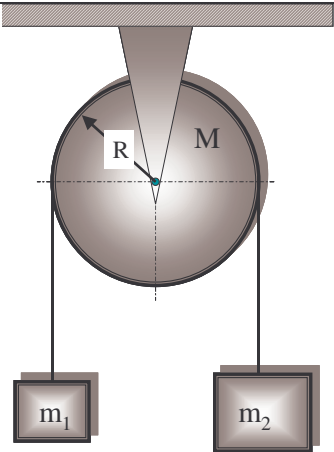


PROBLEMA N° 1

El dibujo que se muestra a la derecha es un sistema formado por una polea, dos bloques y una cuerda. Por la polea en forma de disco de masa M y radio R , pasa una cuerda (de masa despreciable e inextensible) sin resbalar. En los extremos de la cuerda están atados los dos bloques de masa m_1 y m_2 tal como se muestra. No hay fricción entre el eje que sostiene la polea y la polea.

Determinar la aceleración de la polea y de cada una de las masas: si los valores de cada una de las variables son los siguientes, $M= 0,4 \text{ Kg}$; $R = 6 \text{ cm}$; $m_1= 0,8 \text{ Kg}$; $m_2= 1,6 \text{ Kg}$; $g = 9,8 \text{ m/s}^2$



SOLUCIÓN

DATOS: Radio de la Polea: R Masa de la Polea: M Masa del bloque 1: m_1 Masa del bloque 2: m_2	CONSIDERACIONES IMPORTANTES: <ul style="list-style-type: none">No hay fuerza de roce entre la polea y el ejeLa polea es considerada como un discoLos bloques de masas m_1 y m_2 se consideran masas puntualesLas cuerdas son de masa despreciable e inextensiblesAsumir signo positivo en el sentido de las aceleraciones de los cuerpos	Principios o Leyes aplicables: Segunda ley de Newton: en rotación y traslación Ecuaciones de cinemática de la partícula
--	---	--

Diagramas de cuerpo libre

Cuerpo que rota	Cuerpo que se traslada	Cuerpo que se traslada

PLANTEAMIENTO DE ECUACIONES

CUERPO QUE ROTA (polea) $\sum \tau = I\alpha$ $\tau_N + \tau_{Mg} + \tau_{T1} + \tau_{T2} = I\alpha$ Momento de Inercia El momento de inercia de un disco con respecto a un eje que pasa por su centro de masa es: $I_{CM} = \frac{1}{2}MR^2$ $-RT_1 + RT_2 = \frac{1}{2}MR^2\alpha$ (Ec.1)	Cálculo de torques: Las fuerzas N y el peso no hacen torque porque las líneas de acción de estas fuerzas pasan por el eje de rotación.	
	Torque de la tensión 1: $\tau_{T_1} = \vec{r} \times \vec{T}_1 = \vec{r} \vec{T}_1 \sin(\theta_{\vec{r}\vec{T}_1}) = -RT_1$	Torque de la tensión 2: $\tau_{T_2} = \vec{r} \times \vec{T}_2 = \vec{r} \vec{T}_2 \sin(\theta_{\vec{r}\vec{T}_2}) = RT_2$

CUERPO QUE SE TRASLADA (BLOQUES)

m_1 : $\sum \vec{F} = m\vec{a}$ Ecuación 2: $T_1 - m_1g = m_1a_1$ (Ec.2) **m_2 :** $\sum \vec{F} = m\vec{a}$ Ecuación 3: $m_2g - T_2 = m_2a_2$ (Ec.3)

Debido a que la cuerda no desliza y las ecuaciones de movimiento circular, se deduce que: $a_1 = a_2 = a = a_t = \alpha R$

Al despejar **las tensiones** de las ecuaciones 2 y 3: $T_1 = m_1g + m_1R\alpha$ $T_2 = m_2g - m_2R\alpha$

Y sustituirlas en la Ec. 1 , la aceleración angular es: $\alpha = \frac{-Rm_1g + Rm_2g}{m_1R^2 + m_2R^2 + \frac{1}{2}MR^2} = 50.25 \text{ rad/s}^2$

Entonces: $a = 3.02 \text{ m/s}^2$