

Conservación de Momento Cinético

En un parque infantil un niño de masa m_n observa un tiovivo que está en reposo y decide montarse sobre él, para esto sale corriendo hacia el tiovivo con velocidad constante \vec{v}_n . Si el niño salta sobre el tiovivo y cae en el punto P cuya posición es \vec{r}_p , determine:

Nota: el tiovivo puede considerarse como un disco de masa m_T y radio R_T

Datos:

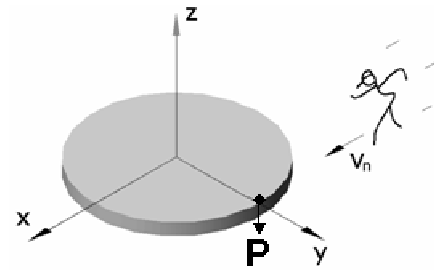
$$m_n = 40 \text{ kg}$$

$$\vec{v}_n = -4\hat{i} \text{ (m/s)}$$

$$\vec{r}_p = 2\hat{j} \text{ (m)}$$

$$R_T = 2 \text{ m}$$

$$m_T = 20 \text{ kg}$$



Leyes y Principios	Conceptos
<ul style="list-style-type: none"> Cinemática de la partícula Segunda ley de Newton para cuerpo Rígido 	<ul style="list-style-type: none"> Diagrama de cuerpo libre Momento de inercia $I = \sum m_i r_i^2 \text{ (Masas puntuales)}$ $I = I_{cm} + Md^2 \text{ (Cuerpo continuo)}$ Momento cinético $\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$ Torque $\vec{\tau} = \vec{r} \times \vec{F}$

Solución

Consideraciones:

- Se considera al niño como una partícula.
- Para el sistema formado por el tiovivo y el niño: en el eje del tiovivo no existe fuerza de roce, por lo tanto el torque debido a la fricción es nulo, y además no existen torques de fuerzas externas (existen fuerzas y torques entre el niño y el tiovivo pero tanto como las fuerzas y los torques son internos, de manera que se cancelan).

Por lo tanto: $\sum \tau_{ext} = 0$ lo que significa que se conserva el Momento cinético del

sistema: $\sum \vec{L}_0 = \sum \vec{L}_f = \text{constante}$

1. ¿Cuál es la velocidad angular del niño y el tiovivo una vez que estén girando juntos?

Se determina el valor del momento cinético inicial del sistema tiovivo-niño y por el principio de conservación del momento cinético:

$$\sum \vec{L}_0 = \sum \vec{L}_f \dots\dots (1)$$

Donde el momento cinético final del sistema está relacionado con la **velocidad angular del tiovivo y niño una vez que estén girando juntos** y a partir de esta ecuación calcular esta velocidad.

Justo antes del niño subir al tiovivo.

$$\sum \vec{L}_0 = \vec{L}_{\text{tiiovivo,rot}} + \vec{L}_{\text{niño,traslac}} \dots\dots (2)$$

Momento cinético inicial ($\sum \vec{L}_0$): De las condiciones iniciales se tiene que el tiovivo se encuentra en reposo y el niño se está trasladando

Para la Rotación, tiovivo

$$\vec{L}_{\text{tiiovivo}} = I\vec{\omega}_0 = I_p\vec{\omega}_0$$

$$\vec{L}_{\text{tiiovivo}} = I_p(0)$$

$$\vec{L}_{\text{tiiovivo}} = 0 \text{ kg m}^2/\text{s}$$

$\vec{L}_{\text{tiiovivorot}_0}$ = Momento cinético inicial en la rotación

$$\vec{L}_{\text{rot}_0} = 0 \text{ (}\omega_{\text{inicial}} \text{ cero)}$$

Para la Traslación, niño:

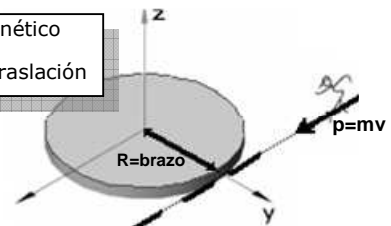
$$\vec{L}_{\text{niñotrasl}} = \vec{r} \times \vec{p}_0$$

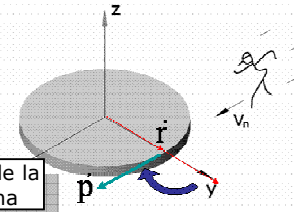
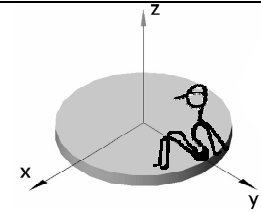
$$\vec{L}_{\text{niñotrasl}} = \text{brazo} \times |\vec{p}_0|$$

$$\vec{L}_{\text{niñotrasl}} = R \times mv_0$$

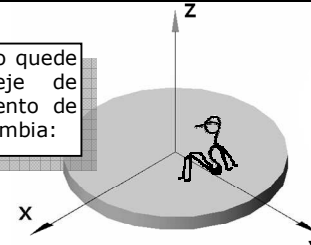
Con esta ecuación obtenemos el módulo del momento cinético

\vec{L}_{tral_0} = Momento cinético inicial del niño en traslación



	<p>La dirección y sentido del momento cinético en traslación se obtiene aplicando la regla de la mano derecha, por lo tanto:</p> $\vec{L}_{niñotrasl} = - R \times (mv_0) \hat{k}$ <p>Se obtuvo a partir de la regla de la mano derecha</p> $\vec{L}_{niñotrasl} = -2(40)(4) \hat{k}$ $\vec{L}_{niñotrasl} = -320 \hat{k} \text{ kgm}^2/\text{s}$ 
<p>Luego Sustituyendo los valores de momento cinético inicial en la rotación y traslación en la ecuación 2 tenemos que:</p> $\Sigma \vec{L}_0 = \vec{L}_{tirovivorot} + \vec{L}_{niñotrasl} \Rightarrow \Sigma \vec{L}_0 = 0 + (-320)$ $\Sigma \vec{L}_0 = -320 \hat{k} \text{ kgm}^2/\text{s}$	
<p>Justo cuando el niño esta en el tiiovivo sujeto en el extremo, calculamos el valor del Momento cinético final ($\Sigma \vec{L}_f$), a partir de:</p> $\Sigma \vec{L}_f = \vec{L}_{tiovivo} + \vec{L}_{niño} \dots\dots(3)$ <p>En este momento el niño deja de trasladarse ($\vec{L}_{trasl} = 0$), comienza a rotar junto con la plataforma</p>	
<p>Para la Rotación:</p> <p>El niño es considerado como una masa puntual por lo que el momento de inercia es</p> $\Sigma \vec{L}_{rot f} = I \vec{\omega}_f = (I_{tirov} + I_{niño}) \vec{\omega}_f$ $\Sigma \vec{L}_{rot f} = \left(\frac{1}{2} MR^2 + m_{niño} r^2 \right) \vec{\omega}_f \Rightarrow \Sigma \vec{L}_{rot f} = \left(\frac{1}{2} MR^2 + m_{niño} R^2 \right) \vec{\omega}_f$ $\Sigma \vec{L}_{rot f} = 200 \vec{\omega}_f$	<p>Sustituyendo los valores de momento cinético final en la rotación y traslación en la ecuación 3 tenemos que:</p> $\Sigma \vec{L}_f = 200 \vec{\omega}_f$
<p>Sustituyendo los momentos cinéticos iniciales y finales en la ecuación 1, se puede obtener de :</p> $\Sigma \vec{L}_0 = \Sigma \vec{L}_f \Rightarrow -320 = 200 \vec{\omega}_f \Rightarrow \vec{\omega}_f = \frac{-320}{200} \hat{k}$ $\vec{\omega}_f = -1,6 \hat{k} \text{ rad/s}$ <p>Una vez que el niño quede en el tiiovivo, ambos se mueven con una velocidad angular de 1,6 rad/s y girarán en sentido horario, en torno al eje Z.</p>	

2. Si el niño se mueve sobre el tiiovivo hasta quedar a una distancia de 1,5 m de la periferia del tiiovivo, cuál es la nueva velocidad angular del sistema niño+tiiovivo en esta oportunidad?

<p>Como ya se determinó el valor del momento cinético inicial del sistema tiiovivo-niño ($\Sigma \vec{L}_0$) y por el principio de conservación del momento cinético sabemos que: $\Sigma \vec{L}_0 = \Sigma \vec{L}_f$ se calcula la nueva velocidad angular del sistema usando esta misma ecuación pero con una nueva condición.</p> <p>Una vez que el niño quede a 1,5 m de la periferia del tiiovivo, es decir, va a tener una nueva r con respecto al eje de rotación del tiiovivo: $r=0,5 \text{ m}$.</p>	
<p>Para esta nueva condición, el momento cinético final ($\Sigma \vec{L}_{f2}$):</p> $\Sigma \vec{L}_{f2} = \vec{L}_{tiovrot} + \vec{L}_{niñorot}$ $\Sigma \vec{L}_{f2} = (I_{tirov} + I_{niño}) \vec{\omega}_{f2} = \left(\frac{1}{2} MR^2 + m_{niño} r^2 \right) \vec{\omega}_{f2}$ $\Sigma \vec{L}_{f2} = \left(\frac{1}{2} (20)(2)^2 + 40(0,5)^2 \right) \vec{\omega}_{f2} \Rightarrow \Sigma \vec{L}_{f2} = 50 \vec{\omega}_{f2}$	<p>Cuando el niño quede a 0.5m del eje de rotación el momento de inercia del niño cambia:</p> 

Luego por el principio de conservación del momento cinético se tiene:

$$\Sigma \vec{L}_0 = \Sigma \vec{L}_f \Rightarrow -320 = 50 \vec{\omega}_f$$

$$\vec{\omega}_{f2} = \frac{-320}{50} \hat{k} \Rightarrow \vec{\omega}_{f2} = -6,4 \hat{k} \text{ rad/s}$$

La velocidad angular del tiiovivo y niño aumenta porque el momento de inercia del niño disminuyó.

3. Si en otro instante el niño esta localizado en la periferia del tiiovivo, y decide lanzarse desde el punto P con una velocidad de $\vec{v} = 2 \hat{i}$ m/s, Cuál será la nueva velocidad angular del tiiovivo?

Por el principio de conservación del momento cinético: $\Sigma \vec{L}_0 = \Sigma \vec{L}_f$ se puede obtener el valor de la velocidad angular del tiiovivo una vez que el niño se lancé de la periferia de éste.

Ahora el niño se traslada y el tiiovivo sigue rotando:

$$\Sigma \vec{L}_{f3} = \vec{L}_{\text{tiovrot } f} + \vec{L}_{\text{niñotrasl } f}$$

Para la rotación:

$$\vec{L}_{\text{tiovrot } f3} = \vec{L}_{\text{tioviv } f3} = I_{\text{tiov}} \vec{\omega}_{f3}$$

$$\vec{L}_{\text{tiovrot } f3} = \frac{1}{2} MR^2 \vec{\omega}_{f3}$$

$$\vec{L}_{\text{tioviv } f3} = \frac{1}{2} (20)(2)^2 \vec{\omega}_{f3} = 40 \vec{\omega}_{f3}$$

Para la traslación:

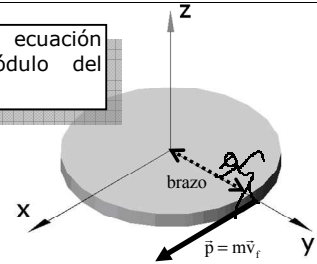
$$\vec{L}_{\text{niñotrasl } f3} = \vec{r} \times \vec{p}_f$$

$$\vec{L}_{\text{niñotrasl } f3} = \text{brazo} \times |\vec{p}_f|$$

$$\vec{L}_{\text{niñotrasl } f3} = R \times m \vec{v}_f$$

$$\vec{L}_{\text{niñotrasl } f3} = 2(40)(2) = 160 \text{ kgm}^2/\text{s}$$

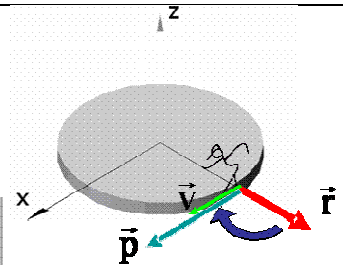
Con esta ecuación obtenemos el módulo del momento cinético



La dirección y sentido del momento cinético en traslación se obtiene aplicando la regla de la mano derecha, por lo tanto:

$$\vec{L}_{\text{niñotrasl } f3} = -160 \hat{k} \text{ kgm}^2/\text{s}$$

Se obtuvo a partir de la regla de la mano derecha



Luego por el principio de conservación del momento cinético se tiene:

$$\Sigma \vec{L}_0 = \Sigma \vec{L}_{f3} \Rightarrow -320 = -160 + 40 \vec{\omega}_{f3}$$

$$\vec{\omega}_{f3} = \frac{-320 + 160}{40} \hat{k} \Rightarrow \vec{\omega}_f = -4 \hat{k} \text{ rad/s}$$

La velocidad angular del tiiovivo aumenta porque el niño empuja a la plataforma en el mismo sentido del movimiento que ella tiene al saltar.