

Simplificación de Máquinas de estado

Def. Si $L \subseteq \Sigma^*$ es un lenguaje este define la siguiente relación de equivalencia en Σ^*

$$x \approx_L y \Leftrightarrow \forall z \in \Sigma^* (xz \in L \Leftrightarrow yz \in L)$$

Obs: \approx_L es una relación de equivalencia en Σ^* y determina una partición de Σ^* en clases de equiv. disjuntas. Las clases de esta relación no son fáciles de calcular pero están bien definidas.

Ejemplo: $L = (ab \vee ba)^*$

$$[\epsilon] = L$$

$$[a] = La$$

$$[b] = Lb$$

$$[aa] = L(aa \vee bbb)\Sigma^*$$

y esas son todas las clases.

Si $M = (Q, q_0, \delta, F)$ es un DFA definimos la relación de equivalencia en Σ^* dada por

$$x \sim_M y \Leftrightarrow \exists p \in Q : \begin{array}{l} (q_0, x) \vdash_M^* (p, \epsilon) \text{ y} \\ (q_0, y) \vdash_M^* (p, \epsilon) \end{array}$$

$\curvearrowright x \sim_M y \Leftrightarrow x \text{ y } y \text{ llevan a } M \text{ al mismo estado final.}$

Lema: $x \sim_M y \Rightarrow x \approx_L y$ si $L = L(M)$

Suponga $x \sim_M y \Rightarrow \exists p \in Q(M): (q_0, x) \vdash (p, \varepsilon)$
 $(q_0, y) \vdash (p, \varepsilon)$

Dem: Sea $z \in \Sigma^*$

$$zx \in L(M) \Leftrightarrow (q_0, zx) \vdash_M^* (f, \varepsilon) \text{ para } f \in F.$$

$$\Leftrightarrow (q_0, xz) \vdash_M^* (p, z) \vdash_M^* (f, \varepsilon) \text{ para } f \in F$$

$$\Leftrightarrow (q_0, yz) \vdash_M^* (p, z) \vdash_M^* (f, \varepsilon), f \in F$$

$$\Leftrightarrow yz \in L(M).$$

En un dibujo



Las clases de \sim_M son mucho más fáciles de describir

Lema: Las clases de equivalencia de \sim_M están en correspondencia con los estados de M que pueden alcanzarse desde el estado inicial q_0

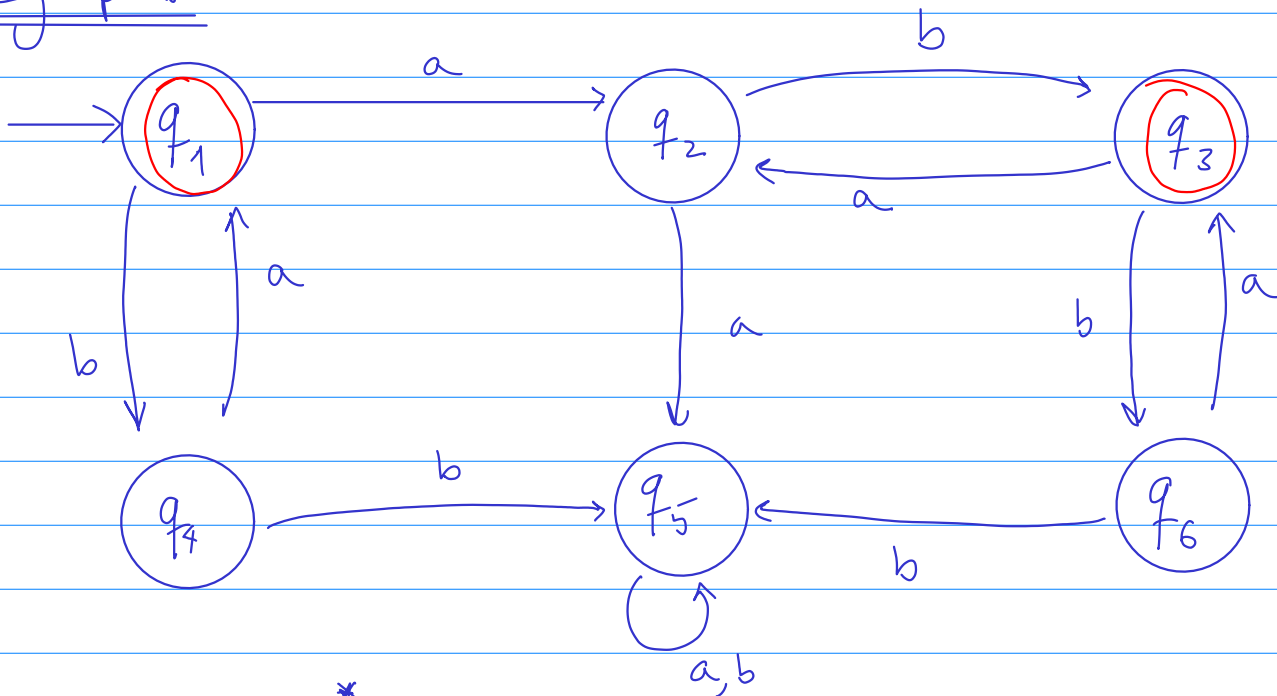
$$E_q = \{ x \in \Sigma^* : (q_0, x) \vdash_M^* (q, \varepsilon) \}.$$

más aún, cada $E_q \subseteq \Sigma^*$ es un lenguaje regular.

Dem: La primera af. es inmediata y la segunda es verdadera pues E_q es el lenguaje aceptado por la máquina con q como único estado de aceptación.

$\emptyset = \text{aceptación}$

Ejemplo:



$$L = (abuba)^*$$

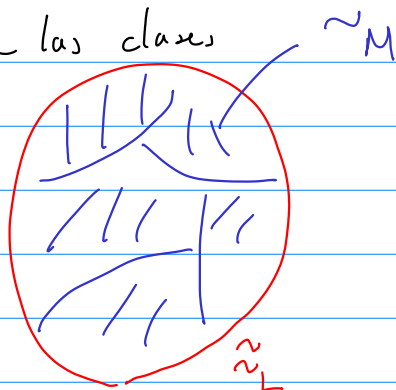
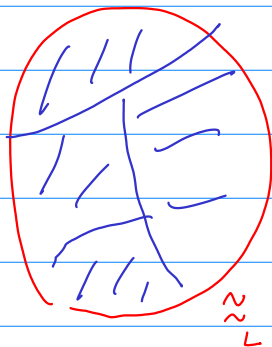
$$E_{q_1} = (ba)^* \quad \leftarrow \text{única manera de llegar de } q_1 \text{ a } q_1$$

$$E_{q_2} = aL$$

$$E_{q_3} = \dots$$

El dibujo de la relación entre las clases de \sim_L y \sim_M tiene una consecuencia fundamental:

fundamental:



$$\# \text{ Clases de equivalencia de } \sim_L \leq \# \text{ estados de la máquina } M \text{ con } L(M) = L$$

Será que el óptimo puede alcanzarse? Es decir,
existe M con $L(M) = L$ y $|Q| = \# \text{ de clases de equiv de } \approx_L$?
Si!!

Teorema [Myhill - Nerode] Existe un DFA
con $|Q| = \# \text{ de clases de equiv de } \approx_L$
que acepta a L . Este es el más económico
posible.

Dem: Denotamos mediante $[x]_L$ a la clase de equiv de x
de acuerdo a \approx_L . y definimos

$$Q := \{ [x]_L : x \in \Sigma^* \}$$

$$q_0 := [\epsilon]$$

$$F := \{ [x] : x \in L \}$$

$$\delta([x]_L, a) := [xa]_L$$

$$M = (Q, q_0, \Sigma, \delta, F)$$

es el autómata óptimo.

Obs: (1) $|Q| < \infty$ porque el número de clases está
acotado por el número de estados de
cualquier máquina M que acepta a L .

(2) Hay que verificar que δ está bien definido,
es decir que si $[x_1]_L = [x_2]_L$ entonces

$$[x_1 a]_L = [x_2 a]_L. \text{ Esto se sigue}$$

de la def de \approx_L .

De la construcción hecha en la prueba del Teorema se sigue otra caracterización de lenguajes regulares:

Cor: Un lenguaje $L \subseteq \Sigma^*$ es regular si y solo si \sim_L tiene finitas clases de equivalencia.

Ejemplo: $L = \{0^n 1^n, n \in \mathbb{N}\}$ NO ES Regular
porque $[0^i]_L \neq [0^j]_L$ para $i \neq j$ así que tiene infinitas clases

$$0^i \cdot 1^i \in L$$

$$0^i \cdot 1^j \notin L$$

$$\Rightarrow [0^i] \neq [0^j]$$

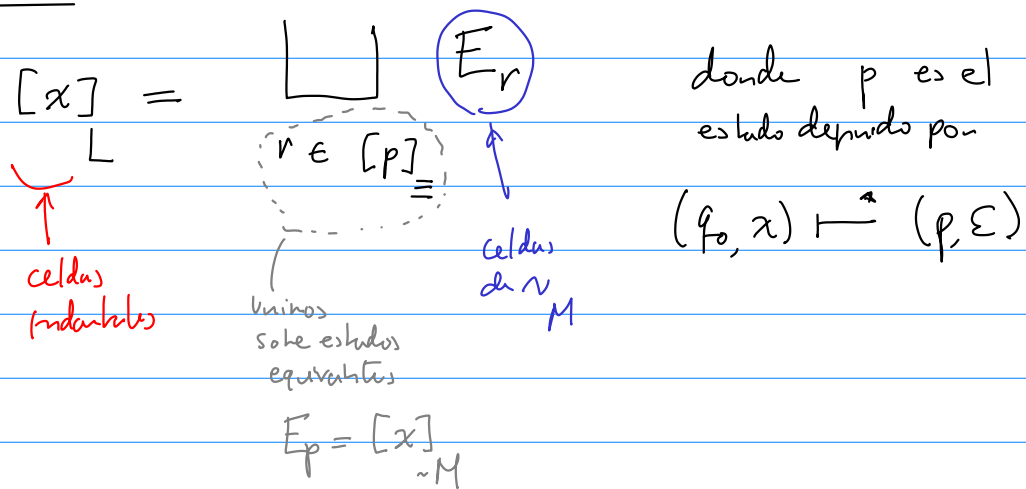
↑
Típicamente mejor método que pumping lemma.

Si queremos construir el autómata de Myhill-Nerode tenemos que calcular \sim_L . Usaremos un autómata cualquiera M con $L = L(M)$ y diremos como "unir" las clases de equivalencia E_q y E_r con $q \sim_L r$.

Def: Definimos una relación de equivalencia en $Q(M)$
 $p \sim q \iff \forall z \in \Sigma^* \left(\begin{array}{l} (p, z) \vdash^* (f, \epsilon) \\ (q, z) \vdash^* (f', \epsilon) \end{array} \right)$
con $\{f, f'\} \subseteq F$ ó $\{f, f'\} \subseteq Q \setminus F$

↑
"p y q producen resultados indistinguibles por cualquier input"
↑
ambos aceptan ó ambos rechazan AL TIEMPO.

Teorema: Para cualquier $x \in \Sigma^*$ tenemos:



Dem:

$y \in E_r$ y $r \equiv p$ entonces

$$\begin{aligned} (q_0, xz) \mapsto^* (p, z) \mapsto^* (f, \varepsilon) \\ (q_0, yz) \mapsto^* (r, z) \mapsto^* (f', \varepsilon) \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \{f, f'\} \subseteq F \text{ ó} \\ \{f, f'\} \subseteq Q \setminus F \end{array} \right\}$$

$y \in E_r$

overall $x \approx_{L(M)} y$ así que \supseteq

" \subseteq " Si $x \approx_{L(M)} y$ $r :=$ el estado tal que

$$(q_0, y) \mapsto^* (r, \varepsilon)$$

entonces $\forall z \ (xz \in L(M) \Leftrightarrow yz \in L(M))$

es lo mismo que $\forall z \ (r, z) \mapsto^* (f, \varepsilon)$

$$(p, z) \mapsto^* (f', \varepsilon)$$

con $\{f, f'\} \subseteq F$ ó $\{f, f'\} \subseteq Q \setminus F$

al mismo tiempo.

Obs: $p \equiv q$ puede calcularse como límite de

$p \equiv_n q$ donde

$$p \equiv_n q \Leftrightarrow \forall z \left(|z| \leq n \Rightarrow \begin{array}{l} \text{Si } f, f' \text{ satisfacen} \\ (p, z) \vdash^* (f, \varepsilon) \\ (q, z) \vdash^* (f', \varepsilon) \\ \text{entonces } \{f, f'\} \subseteq F \text{ o } \{f, f'\} \subseteq Q \setminus F \end{array} \right)$$

Lema: $p \equiv_n q \Leftrightarrow p \equiv_{n-1} q \text{ y } \forall a \in \Sigma$
 $\delta(p, a) \equiv_{n-1} \delta(q, a)$

Así que se puede calcular \equiv_n .