

Hoy: La derivada de una función $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ en $\vec{x} = \vec{a}$ es una MATRIZ de $m \times n$.

Preguntas: (1) Cómo se construye?

(2) Por qué sirve?

De la clase anterior... $\vec{x} = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$

Def. Una función $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ es diferenciable en $\vec{x} = \vec{a}$ si existe una función lineal afín

$l_a(\vec{x})$ que aproxima a f muy bien

cerca de \vec{a} en el sentido que

$$l_a(a) = f(a)$$

$$\lim_{\vec{x} \rightarrow \vec{a}} \frac{\|f(\vec{x}) - l_a(\vec{x})\|}{\|\vec{x} - \vec{a}\|} = 0$$

hace que el numerador vaya a cero muy rápido.

Lineal afín:

Cálculo 1.

$$l: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$l(x) = mx + b$$

$$= m(x-a) + f(a)$$

$$m = f'(a)$$

si queremos que

$$l_a(a) = f(a)$$

$$l_a: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$l(x, y) =$$

$$(A \ B) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + C$$

$$Ax + By + C$$

$$\text{Si } l(\vec{a}) = f(a, b)$$

$$l(x, y) = A(x-a) + B(y-b) + f(a, b)$$

$$l_a: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$$

$$l_a(\vec{x}) = c + T\vec{x}$$

matriz de $m \times n$

$$\text{Si } [l_a(\vec{a}) = f(\vec{a})] \text{ entonces}$$

Cómo construir T?

$$l_a(\vec{x}) = f(\vec{a}) + T(\vec{x} - \vec{a})$$

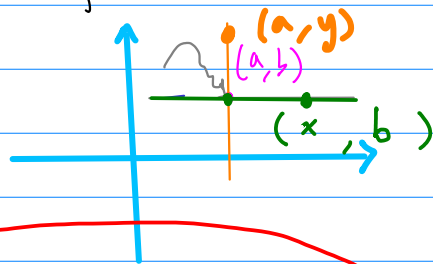
Consideremos en $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ que sea diferenciable en $\vec{a} = (a, b)$, queremos encontrar los coeficientes A y B que aseguren que

$$l_{\vec{a}}(x, y) = A(x-a) + B(y-b) + f(a, b)$$

sea la mejor aprox. lineal a f en \vec{a}

Queríamos que

$$\lim_{\vec{x} \rightarrow \vec{a}} \frac{f(x, y) - l_{\vec{a}}(x, y)}{\|\vec{x} - \vec{a}\|} = 0$$



En los (x, y) de la horizontal tenemos

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x, b) - l_{\vec{a}}(x, b)}{\|(x, b) - (a, b)\|} = \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x, b) - (A(x-a) + f(a, b))}{x-a} \neq 0$$

$$= \lim_{x \rightarrow a} \left[\frac{f(x, b) - f(a, b)}{x-a} - A \right] = 0 \quad [y=b]$$

Concluimos

$$A = \lim_{x \rightarrow a} \left(\frac{f(x, b) - f(a, b)}{x-a} \right)$$

$$\frac{\partial f}{\partial x}(a, b)$$

"Fije $y=b$ y derive sólo contra x ,"

"Derive sólo contra x pudiendo que las demás variables son constantes."

$$\lim_{y \rightarrow b} \frac{f(a, y) - l_a(a, y)}{\|(a, b) - (a, y)\|} = \lim_{y \rightarrow b} \frac{f(a, y) - (B(y-b) + f(a, b))}{y-b}$$

$$= \lim_{y \rightarrow b} \left[\frac{f(a, y) - f(a, b)}{y-b} - B \right] \stackrel{=}{=} 0$$

porque
f es dif
en (a, b)

$$B = \lim_{y \rightarrow b} \frac{f(a, y) - f(a, b)}{y-b}$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(a, b) \stackrel{=}{=} \text{"Haga } x=a \text{ y derive con respecto a } y", y=b$$

"Derive con respecto a y pensando que las demás variables son constantes y luego evalúe en $x=a$ y $y=b$."

CONCLUIAMOS:

La mejor aproximación lineal afín para $f(x, y)$ cerca del punto (a, b) ES:

$$l_a(x, y) = \underbrace{\frac{\partial f}{\partial x}(a, b)}_{?} (x-a) + \underbrace{\frac{\partial f}{\partial y}(a, b)}_{?} (y-b) + f(a, b)$$

$[f(x,y) = 100 - 2x^2 - xy - y^2]$
 Ejercicio: (1) Calcule todas las derivadas parciales de f en $(1,3)$
 (2) Escriba la mejor lineal aún que mejor aproxima a f cerca de $(1,3)$

Sol: Queremos $\frac{\partial f}{\partial y}(1,3) \stackrel{?}{=}$ $\frac{\partial f}{\partial x}(1,3) \stackrel{?}{=}$

Método 1: (i) Reemplazo $x=1$ en la función

$$f(1,y) = 100 - 2 - y - y^2 = 98 - y - y^2$$

(ii) Derivo contra y obteniendo
 $-1 - 2y$

(iii) Reemplazo $y=3$
 $-1 - 2 \cdot 3 = -7$

Método 2: (i) Derivo contra y imaginando que x es conste

$$\frac{\partial f}{\partial y} = -x - 2y$$

$$f(1,3) = 100 - 2 \cdot 1^2 - 1 \cdot 3 - 3^2 = 86$$

(ii) Evalúo en $x=1, y=3$
 $\frac{\partial f}{\partial y}(1,3) = -1 - 2 \cdot 3 = -7$

De nueva generatu

$$\frac{\partial f}{\partial x}(1,3) = -7$$

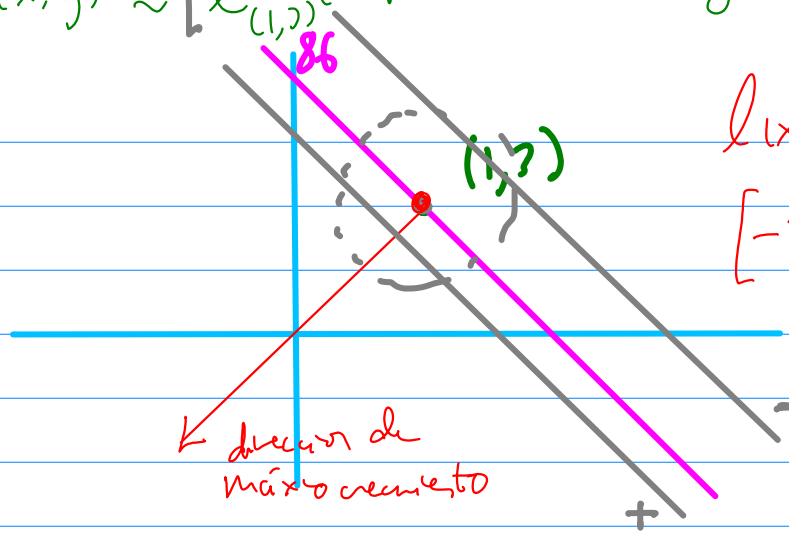
$$l_{(1,3)}(x,y) = \frac{\partial f}{\partial x}(1,3) \cdot (x-1) + \frac{\partial f}{\partial y}(1,3) \cdot (y-3) + f(1,3)$$

$$l_{(1,3)}(x,y) = -7(x-1) + (-7)(y-3) + 86$$

$$= -7x - 7y + (7 + 21 + 86)$$

$$l_{(1,3)}(x,y) = [-7x - 7y + 114]$$

$$f(x, y) \approx [l_{(1,7)}(x, y) = -7x - 7y + 114]$$



$$l(x, y) = c$$

$$[-7x - 7y + 114 \hat{=} 86]$$

direção de
máximo crescimento