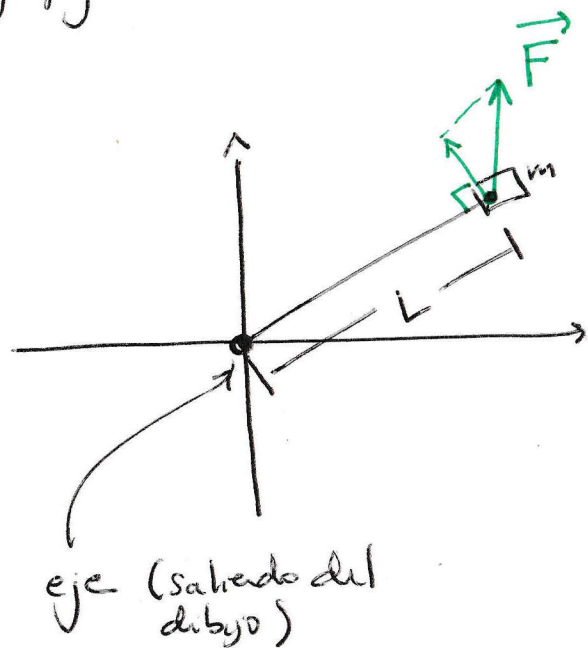


Momento de Inercia:

7

Sabemos que si se aplica una fuerza a un objeto que puede rotar libremente alrededor de un eje fijo entonces \vec{F} produce un torque alrededor del eje



$$J = (m L^2) \alpha$$

magnitud de la fuerza \perp \times

Brazo de palanca

Como el movimiento es rectilíneo

$$\theta = \frac{s}{L}$$

$$\ddot{\theta} = \frac{\ddot{s}}{L} = \frac{a}{L} \Rightarrow a = L \ddot{\theta}$$

$$F = ma \Rightarrow J = LF = mL^2 \ddot{\theta}$$

Si tenemos un objeto extenso entonces

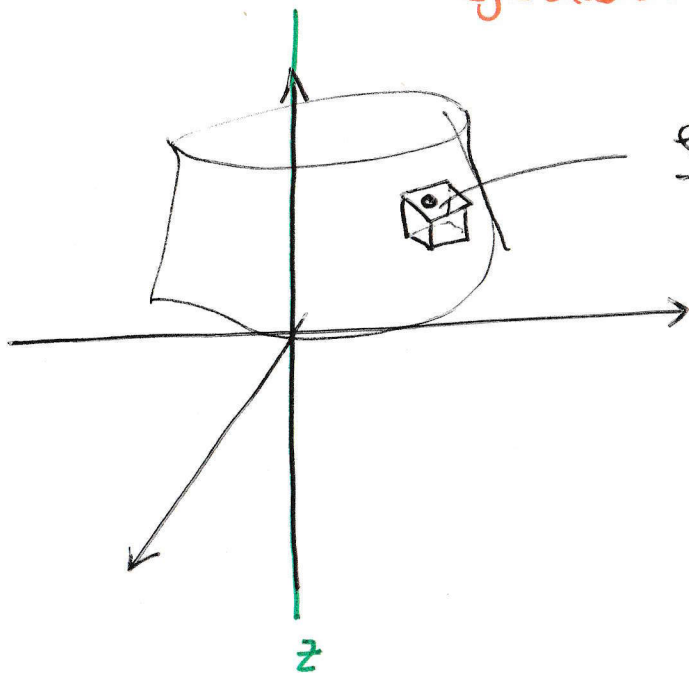
8

$$\gamma = \left(\sum_i m_i L_i^2 \right) \alpha$$

torque total

Momento
de inercia
alrededor del
eje dado.

distancia entre
el objeto y el
eje de rotación



$$\rho(x, y, z) \cdot \text{Vol}(R_{ijk}) (x_i^2 + y_i^2)$$

Def: El momento de inercia del
sólido E alrededor del eje z es:

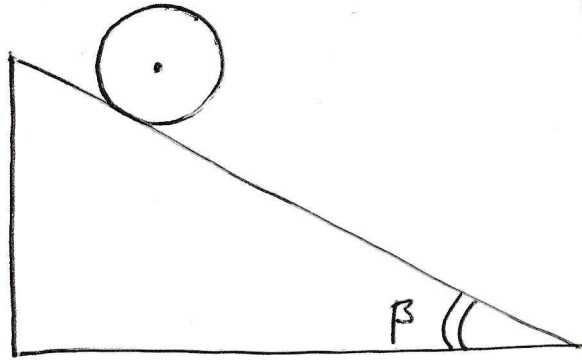
$$I = \iiint_E (x^2 + y^2) \rho(x, y, z) dV$$

Ejercicio.

Un objeto redondo rueda sin deslizarse en un plano inclinado bajo la acción de su propio peso.

⑧

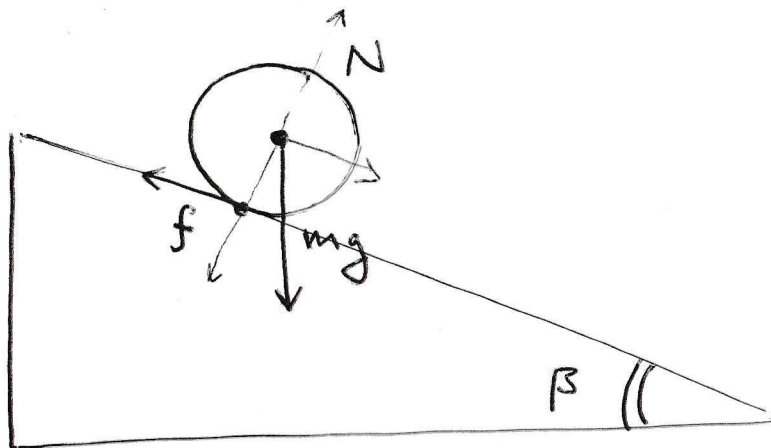
Encuentre fórmulas para la aceleración angular.



PARE EL VIDEO E INTÉNTALO USTED MISMO...

Solución:

10



Fuerzas:

(i) Traslacionales sobre el centro de masa: $[\vec{F} = m\vec{a}]$

$$N - mg \cos(\beta) = 0$$

$$mg \sin(\beta) - f = m a$$

(ii) Rotacionales: $[\vec{\tau} = I\vec{\alpha}]$

$$R f = I \alpha$$

(iii) Sin resque: $\theta = \frac{s}{R}$
 $\Rightarrow R\theta = s \Rightarrow \boxed{R\alpha = a}$

$$mg \sin(\beta) - \frac{I\alpha}{R} = m R \alpha$$

$$\alpha \left(m R + \frac{I}{R} \right) = mg \sin(\beta)$$

$$\boxed{\alpha = \frac{mg \sin(\beta)}{m R + \frac{I}{R}}}$$

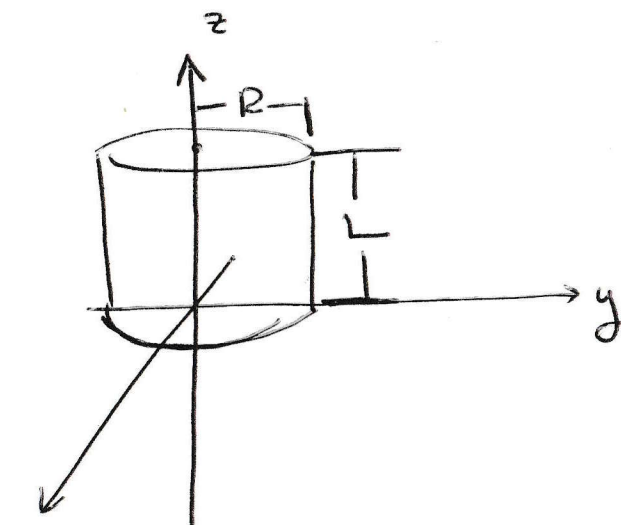
Ejercicio: Calcule el momento de Inercia de un cilindro de altura L , de radio R , masa M y densidad constante alrededor de su eje de simetría.

POR FAVOR DETENGA EL VIDEO Y RESUÉLVALO
USTED MISMO.

Solución:

Si el cilindro tiene densidad constante ρ entonces

$$\rho = \frac{M}{\text{Vol}(E)} = \frac{M}{\pi R^2 L} = \rho$$



$$I = \iiint_E \rho(x^2 + y^2) dV \quad \Leftrightarrow \quad \left[\int_0^R \int_0^{2\pi} \int_0^L r^2 \, dz \, d\theta \, dr \right] \frac{M}{\pi R^2 L}$$

Teo. cambio de variable

$$= 2\pi L \int_0^R r^3 dr = 2\pi L \frac{R^4}{4} \cdot \frac{M}{\pi R^2 L} = \frac{MR^2}{2} \quad \text{--- } I$$

Note que, de nuestros cálculos sobre el cilindro que rueda tendríamos

$$a = \frac{mg \sin(\beta)}{mR + \frac{I}{R}} = \frac{mg \sin(\beta)}{mR + \frac{mR}{2}} = \frac{mg \sin(\beta)}{\frac{3mR}{2}} = \frac{2}{3} g \frac{\sin(\beta)}{R}$$

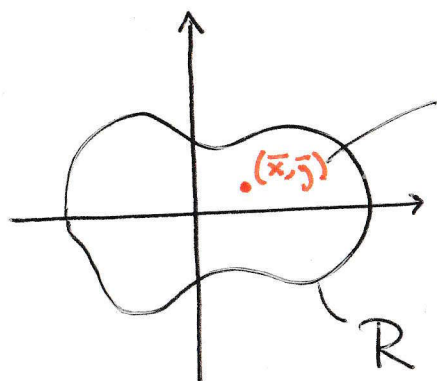
$$\boxed{a = \frac{2}{3} g \sin(\beta)}$$

No importa ni la masa ni el radio!

Mientras un cilindro sea sólido llega a la base de la rampa al mismo tiempo.

¿Qué pasaría si fueran esferas sólidas?

En Probabilidad:



$f(x, y)$ densidad
de (X, Y)

[es decir:

$$f(x, y) \geq 0 \quad y$$

$$\iint_R f(x, y) dA = 1]$$

$$E[(X, Y)] = (\bar{x}, \bar{y})$$

Qué tan "dispersa" alrededor de la media (\bar{x}, \bar{y}) es (X, Y) ?

$$\text{Var}(X) = E[(X - \bar{x})^2] = \iint_R (x - \bar{x})^2 f(x, y) dA$$

$$\text{Var}(Y) = E[(Y - \bar{y})^2] = \iint_R (y - \bar{y})^2 f(x, y) dA$$

$$\text{Cov}(X, Y) = E[(X - \bar{x})(Y - \bar{y})] = \iint_R (x - \bar{x})(y - \bar{y}) f(x, y) dA$$

Esta información generalmente se escribe en una matriz simétrica:

$$W = \begin{bmatrix} \text{Var}(X) & \text{Cov}(X, Y) \\ \text{Cov}(X, Y) & \text{Var}(Y) \end{bmatrix}$$

$$\text{con } E[(\alpha X + \beta Y)^2] = (\alpha \ \beta) W \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$$

Matriz de varianzas-covarianzas.