

Relatório do Trabalho Prático III (TP III)

Árvore Binária de Busca e Pilha

Nome dos alunos:

Maurício de Oliveira Santos Rodrigues
João Pedro Seabra Nogueira

Professora: Karla A S Joriatti

26 de fevereiro de 2026

Resumo

Este relatório descreve a implementação de um gerenciador de escopos e variáveis utilizando uma Pilha de Árvores Binárias de Busca (BST). O objetivo é simular o comportamento de linguagens de programação no tratamento de escopos dinâmicos, permitindo a declaração, atribuição e recuperação de variáveis em diferentes níveis de profundidade, garantindo a integridade dos dados e o fechamento correto de blocos.

Sumário

1	Implementação	2
1.1	Visão geral	2
1.2	Arquitetura e TADs	2
1.3	Funcionamento das principais funções	2
2	Impressões gerais	7
3	Análise de Complexidade	7
3.1	Tempo	7
3.2	Espaço	8
4	Análise de Resultados	8
4.1	Teste 1: Sem erros	8
4.1.1	Descrição do Teste	8
4.1.2	Comparação de Resultados	8
4.2	Teste 2: Erro de Variável Não Declarada	8
4.2.1	Descrição do Teste	9
4.2.2	Conclusão	9
4.3	Conclusão da Análise	10
5	Conclusão	10

1 Implementação

1.1 Visão geral

O programa processa um fluxo de comandos que simulam o controle de memória de um interpretador. Através dos comandos `begin` e `end`, o sistema empilha e desempilha contextos. Dentro de cada contexto, o comando `var` armazena dados em uma árvore binária, e o comando `print` realiza a busca escalonada: do escopo mais interno para o mais externo.

1.2 Arquitetura e TADs

A solução foi modularizada para garantir a manutenibilidade e seguir as diretrizes do enunciado:

- `tp.c`: Contém a função principal e o loop de execução.
- `filaprocessos.h`: Define as assinaturas das funções e as estruturas de dados.
- `filaprocessos.c`: Implementa a lógica das estruturas de dados.

As principais estruturas são:

- `Variavel`: Contém os campos `nome` e `conteudo`.
- `No`: Estrutura de nó para a Árvore Binária de Busca (BST).
- `Pilha`: Lista encadeada onde cada célula aponta para a raiz de uma BST.

1.3 Funcionamento das principais funções

Abaixo, detalham-se as funções que compõem a lógica modular do sistema:

- `executar`: É o núcleo do programa. Utiliza um laço de repetição associado ao `scanf` para processar a entrada padrão. Ela gerencia o estado da `Pilha` e redireciona os comandos para as funções específicas, além de realizar a verificação de erros fatais (como o fechamento de um escopo inexistente).

```
1 //executa a sequencia de comandos
2 void executar(Pilha *pilha, Erro *erro){
3     char comando[15];
4
5     //recebe os comandos ate o scanf chegar ao final do arquivo de
6     //entrada (EOF)
7     while(scanf("%s", comando) != EOF) {
8         //o comando begin cria um novo escopo no topo da pilha
9         if(strcmp(comando, "begin") == 0)
10            adicionaPilha(pilha);
11
12         //o comando end desempilha o escopo do topo da pilha
13         else if(strcmp(comando, "end") == 0){
14             Arvore *raiz = NULL;
15
16             //se falhar libera a pilha e retorna mensagem de erro
17             if (!desempilha(pilha, &raiz)){
18                 erro->tipo = 1;
19                 strcpy(erro->mensagemErro, "Escopo nao aberto");
20                 destroiPilha(pilha);
21                 return;
22             }
23
24             //libera o escopo desempilhado
25             raiz = destroiEscopo(raiz);
```

```

25 }
26
27 //o comando print procura a variavel ligada a chave passada e
28 //imprime seu valor
28 else if(strcmp(comando, "print") == 0){
29     Variavel var;
30     char nome[MAX_NOME];
31
32     //recebe o nome da variavel que sera printada
33     scanf("%s", nome);
34
35     //procura pela variavel no escopo atual e nos anteriores
36     if(buscaEmEscopos(pilha, nome, &var))
37         printf("%s\n", var.conteudo); //caso encontre imprime seu
37 valor
38
39     else{
40         //erro de variavel nao encontrada
41         erro->tipo = 2;
42
43         //funcao para adicionar o nome da variavel na mensagem de erro
44         sprintf(erro->mensagemErro, "Variavel %s nao declarada", nome)
44 ;
45
46         //detroi a pilha
47         destroiPilha(pilha);
48
49         return;
50     }
51 }
52
53 //o comando var inicializa uma variavel ou atribui um novo valor
53 caso ja tenha sido declarada no escopo
54 else if(strcmp(comando, "var") == 0){
55     char nome[MAX_NOME];
56     char conteudo[MAX_CONTEUDO];
57     char lixo[5]; //usado como filtro no scanf
58
59     //recebe o nome e valor da variavel (mascara: "<nome> = <valor
59 >")
60     scanf("%s %s %s", nome, lixo, conteudo);
61
62     Variavel novaVar;
63     strcpy(novaVar.nome, nome);
64     strcpy(novaVar.conteudo, conteudo);
65
66     Arvore *temp;
67     temp = getTopo(pilha); //pega o escopo no topo da pilha (sem
67 liberar a celula)
68
69     if(temp){ //caso o escopo tenha sido inicializado
70         adicionaVar(temp, &novaVar); //adiciona a variavel
71     }
72     else{
73         erro->tipo = 1; //erro de escopo nao aberto
74         strcpy(erro->mensagemErro, "Escopo nao aberto");
75         destroiPilha(pilha); //libera a pilha
76         return;
77     }
78 }

```

```

80 }
81
82 if(getTopo(pilha)){ //caso ainda tenha um escopo aberto no topo da
83     pilha
84     erro->tipo = 3; //erro de escopo nao fechado
85     strcpy(erro->mensagemErro, "Escopo n o fechado");
86     destroiPilha(pilha);
87 }
88 }
89

```

- **adicionaVar**: Implementada de forma recursiva, esta função navega pela BST do escopo atual comparando os nomes das variáveis via `strcmp`. Se a variável já existe, seu valor é atualizado; caso contrário, um novo No é alocado e inserido na folha apropriada, mantendo a propriedade de ordenação da árvore.

```

1 //adiciona uma variavel ao escopo atual
2 bool adicionaVar(Arvore *raiz, Variavel *var){
3     //caso a arvore nao existe retorna false
4     if(!raiz)
5         return false;
6
7     //caso a arvore ou sub-arvore esteja vazia, inicializa o No raiz
8     if(!(*raiz)){
9         No *novo = (No*) malloc(sizeof(No));
10        if(!novo)
11            return false;
12
13        novo->valor = *var;
14        novo->pDir = NULL;
15        novo->pEsq = NULL;
16
17        *raiz = novo;
18        return true;
19    }
20
21    //determina se a incersao deve ocorrer na sub-arvore da esquerda ou
22    //da direita
23    int result = strcmp((*raiz)->valor.nome, var->nome);
24
25    if(result > 0)
26        return adicionaVar(&(*raiz)->pEsq, var);
27
28    if(result < 0)
29        return adicionaVar(&(*raiz)->pDir, var);
30
31    //sobrescreve o valor da variavel caso ela ja exista
32    (*raiz)->valor = *var;
33
34    return true;
35}
36
37 //busca o valor de uma variavel na pilha
38 bool arvoreBusca(Arvore *raiz, char *chave, Variavel *var){
39     //verifica se a arvore nao existe
40     if(!raiz)
41         return false;
42
43     //verifica se o no raiz eh invalido
44     if(!(*raiz))

```

```

44     return false;
45
46 //recebe o resultado da comparacao
47 int compara = strcmp((*raiz)->valor.nome, chave);
48
49 //se nome eh maior que a chave, segue para a esquerda
50 if(compara > 0)
51     return arvoreBusca(&(*raiz)->pEsq, chave, var);
52
53 //se nome eh menor que a chave, segue para a direita
54 if(compara < 0)
55     return arvoreBusca(&(*raiz)->pDir, chave, var);
56
57 //atualiza o valor da variavel ao encontrar na arvore
58 *var = (*raiz)->valor;
59
60 return true;
61 }
62

```

- **buscaEmEscopos:** Esta função implementa a regra de escopo dinâmico. Ela percorre a Pilha do topo (escopo mais interno) para a base (escopo global). Para cada nível da pilha, ela invoca a `arvoreBusca`. Se a variável for encontrada, a busca é interrompida e o valor é retornado, garantindo que variáveis locais 'ocultem' variáveis globais homônimas.

```

1 //busca o valor em todos os escopos da pilha
2 bool buscaEmEscopos(Pilha *pilha, char *chave, Variavel *var){
3 //verifica se a pilha eh invalida
4 if(!pilha)
5     return false;
6
7 //verifica se o topo eh invalido
8 if(!pilha->topo)
9     return false;
10
11
12 //realiza a busca binaria em cada escopo anterior ao atual
13 Celula *aux = pilha->topo;
14 while(aux){
15     if(arvoreBusca(aux->raiz, chave, var))
16         return true;
17
18     aux = aux->prox;
19 }
20
21 return false;
22 }
23

```

- **arvoreBusca:** Uma função de busca binária clássica que opera sobre a estrutura de dados `Arvore`. Sua complexidade média é logarítmica, o que torna a recuperação de variáveis eficiente mesmo em escopos com grande volume de dados.

```

1 //busca o valor em todos os escopos da pilha
2 bool buscaEmEscopos(Pilha *pilha, char *chave, Variavel *var){
3 //verifica se a pilha eh invalida
4 if(!pilha)
5     return false;
6
7 //verifica se o topo eh invalido
8 if(!pilha->topo)

```

```

9     return false;
10
11
12 //realiza a busca binaria em cada escopo anterior ao atual
13 Celula *aux = pilha->topo;
14 while(aux){
15     if(arvoreBusca(aux->raiz, chave, var))
16         return true;
17
18     aux = aux->prox;
19 }
20
21 return false;
22 }
23

```

- **adicionaPilha e desempilha:** Responsáveis pelo gerenciamento de memória dos contextos. **adicionaPilha** aloca uma nova célula e inicializa uma árvore vazia para o novo escopo. **desempilha** remove o topo da pilha e retorna o ponteiro da árvore para que ela possa ser devidamente destruída.

```

1 //adiciona um novo escopo na pilha
2 bool adicionaPilha(Pilha *pilha){
3 //verifica se a pilha eh invalida
4 if(!pilha)
5     return false;
6
7 //cria a nova celula
8 Celula *nova = (Celula*) malloc(sizeof(Celula));
9
10 //verifica se a alocacao falhou
11 if(!nova)
12     return false;
13
14 //adiciona um escopo vazio no topo da pilha
15 Arvore *raiz;
16 raiz = criarEscopo();
17 nova->raiz = raiz;
18 nova->prox = pilha->topo;
19 pilha->topo = nova;
20
21 return true;
22 }
23
24 //libera a celula topo e devolve seu escopo
25 bool desempilha(Pilha *pilha, Arvore **raiz){
26 //verifica se a pilha eh invalida
27 if(!pilha)
28     return false;
29
30 //se o topo for invalido, retorna
31 Celula *aux = pilha->topo;
32 if(!aux)
33     return false;
34
35 //salva as informacoes na variavel
36 *raiz = aux->raiz;
37 pilha->topo = aux->prox;
38
39 //libera o escopo
40 free(aux);

```

```

41     return true;
42 }
43
44

```

- **destroiEscopoAux**: Função auxiliar recursiva que executa um caminhamento **pós-ordem**. Ela garante que os filhos (esquerdo e direito) de um nó sejam desalocados antes do próprio nó pai, evitando referências perdidas e garantindo que toda a memória dinâmica da árvore seja limpa ao fechar um bloco (`end`).

```

1 //realiza o caminhamento pos ordem para destruir todos os filhos
2 void destroiEscopoAux(Arvore *raiz){
3 //se a raiz eh nula, chegou a uma posicao invalida da arvore
4 if(!raiz)
5     return;
6
7 //se o conteudo da raiz eh nulo, retorna
8 if(*raiz == NULL)
9     return;
10
11 //destroi os filhos (esquerda e direita)
12 destroiEscopoAux(&(*raiz)->pEsq);
13 destroiEscopoAux(&(*raiz)->pDir);
14
15 //com todos os filhos destruidos, libera a memoria da arvore de fato
16 free(*raiz);
17 }
18

```

2 Impressões gerais

A implementação deste trabalho permitiu uma compreensão prática sobre a simulação de escopos dinâmicos, um conceito fundamental na construção de compiladores e interpretadores. O maior desafio técnico residiu na natureza híbrida da arquitetura: enquanto a **Pilha** gerencia a cronologia e a hierarquia dos blocos (`begin/end`), a **Árvore Binária de Busca (BST)** otimiza a recuperação de dados dentro de cada contexto.

Durante o desenvolvimento, a manipulação de ponteiros duplos para a raiz das árvores exigiu atenção redobrada, especialmente para garantir que as inserções no escopo atual não afetassem os escopos pais de forma indevida. Além disso, a implementação da busca recursiva escalonada — que atravessa a pilha da célula de topo até a base — revelou-se um exercício crítico de lógica para garantir que a precedência das variáveis locais sobre as globais fosse respeitada.

Por fim, a etapa de depuração com a ferramenta **Valgrind** foi indispensável. A destruição de um escopo não é uma operação simples de `free`, mas sim um percurso pós-ordem completo na BST. Garantir que cada nó de variável fosse devidamente liberado antes da célula da pilha evitou vazamentos de memória (*memory leaks*), assegurando a estabilidade do simulador mesmo em cenários de alta profundidade de recursão ou múltiplos blocos aninhados.

3 Análise de Complexidade

3.1 Tempo

- **Inserção/Busca na Árvore**: $O(\log n)$ no caso médio e $O(n)$ no pior caso (árvore degenerada).
- **Busca em Escopos**: $O(n)$, pois no pior caso deve-se percorrer todos os escopos e todos os nós de cada árvore.
- **Finalização**: $O(n)$ para desalocar todos os elementos do sistema.

3.2 Espaço

A complexidade de espaço é $O(n)$, onde n representa o total de variáveis e escopos alocados simultaneamente na memória.

4 Análise de Resultados

Para verificar se a implementação da gerência de escopo e das instruções de atribuição e impressão estava funcionando corretamente, foi utilizado o arquivo de teste `teste1.in`. Esse teste foi escolhido porque avalia principalmente a capacidade do interpretador de lidar com escopos aninhados e com a sobreposição do valor de variáveis dentro de blocos internos.

4.1 Teste 1: Sem erros

4.1.1 Descrição do Teste

O arquivo de entrada define dois níveis de escopo:

- **Escopo Global (Externo):** Declara a variável `x` com o valor `oi`.
- **Escopo Local (Interno):** Declara as variáveis `y` e `z`, além de redefinir `y` e `x` dentro deste bloco.

A principal finalidade desse teste é garantir que, ao sair do escopo interno, o valor original de `x` (definido no escopo externo) continue preservado e que as variáveis locais sejam corretamente descartadas.

4.1.2 Comparação de Resultados

A tabela abaixo apresenta a comparação entre a saída esperada e a saída obtida durante a execução do programa:

Instrução	Saída Esperada	Saída Obtida
<code>print y (interno)</code>	3	3
<code>print x (interno)</code>	4	4
<code>print x (externo)</code>	<code>oi</code>	<code>oi</code>

Tabela 1: Comparação entre resultados esperados e obtidos.

Observa-se que todas as saídas coincidem exatamente com o resultado esperado, o que indica que o comportamento do interpretador está de acordo com o especificado.



```
PROBLEMS OUTPUT DEBUG CONSOLE TERMINAL PORTS wsl + v ⌂ ... ×
mauriciorodrigues08@Maurcio:/mnt/c/Users/mauri/OneDrive/Documentos/GitHub/UFPB/BCC202 - Estrutura de Dados I/tp3$ gcc *.c -o exe -Wall
mauriciorodrigues08@Maurcio:/mnt/c/Users/mauri/OneDrive/Documentos/GitHub/UFPB/BCC202 - Estrutura de Dados I/tp3$ ./exe < tests/teste1.in
3
4
oi
mauriciorodrigues08@Maurcio:/mnt/c/Users/mauri/OneDrive/Documentos/GitHub/UFPB/BCC202 - Estrutura de Dados I/tp3$
```

Figura 1: Print do Terminal - Teste 1

4.2 Teste 2: Erro de Variável Não Declarada

Além do teste anterior, foi realizado um novo experimento com o arquivo `teste4.in`, com o objetivo de verificar se o interpretador identifica corretamente o uso de variáveis que não foram declaradas no escopo atual ou em escopos superiores.

4.2.1 Descrição do Teste

O arquivo `teste4.in` possui a seguinte estrutura:

- No escopo externo, são declaradas as variáveis `x = 2` e `z = 7.5`.
- Em seguida, é aberto um escopo interno, no qual:
 - `print x` é executado (variável válida, herdada do escopo externo).
 - `print y` é executado (variável `y` não foi declarada).
- Após o bloco interno, há ainda a instrução `print z`.

O comportamento esperado é que o programa imprima corretamente o valor de `x` e, ao tentar acessar `y`, gere uma mensagem de erro indicando que a variável não foi declarada, interrompendo a execução normal.

Saída Esperada (`teste4.out`)

```
2
Variavel y nao declarada
```

Saída Obtida

Conforme observado na execução no terminal, a saída produzida foi:

```
2
Variavel y nao declarada
```

A saída obtida corresponde exatamente à saída esperada.

4.2.2 Conclusão

Esse teste demonstra que o mecanismo de busca na **Pilha** não apenas respeita a hierarquia de escopos, mas também trata corretamente situações de erro. Ao não encontrar a variável `y` em nenhum dos níveis da pilha, o interpretador emite a mensagem adequada e evita comportamento indefinido.

Com isso, é possível concluir que a verificação de declaração prévia de variáveis está implementada corretamente, garantindo que apenas identificadores previamente definidos possam ser utilizados. Dessa forma, o sistema impede o acesso a variáveis inexistentes e evita comportamentos inesperados durante a execução. Além disso, o tratamento de erro está de acordo com o especificado nos arquivos de saída esperados, demonstrando consistência e confiabilidade na implementação.

Portanto, além de funcionar corretamente em cenários válidos (como no `teste1.in`), o interpretador também se comporta adequadamente diante de situações inválidas, aumentando a robustez da implementação.



```
wsl + v x
mauriciorodrigues00@Mauricio:/mnt/c/Users/mauri/OneDrive/Documentos/GitHub/UFOP/BCC202 - Estrutura de Dados I/tp3$ gcc *.c -o exe -Wall
mauriciorodrigues00@Mauricio:/mnt/c/Users/mauri/OneDrive/Documentos/GitHub/UFOP/BCC202 - Estrutura de Dados I/tp3$ ./exe < tests/teste4.in
2
Variavel y nao declarada
mauriciorodrigues00@Mauricio:/mnt/c/Users/mauri/OneDrive/Documentos/GitHub/UFOP/BCC202 - Estrutura de Dados I/tp3$
```

Figura 2: Print do Terminal - Teste 2

4.3 Conclusão da Análise

Conforme evidenciado nas imagens do terminal anexada, o programa foi compilado com a flag `-Wall` sem a geração de avisos (*warnings*) e produziu uma saída idêntica à definida nos arquivos `.out`.

Esses resultados permitem concluir que:

1. O mecanismo de **Pilha** está operando corretamente, criando e removendo escopos conforme a entrada e saída dos blocos.
2. A **Sobreposição do Valor de Variáveis** funciona como esperado, permitindo que `x = 4` no escopo interno não altere permanentemente o valor `x = oi` do escopo externo, no caso do Teste 1.
3. A **Busca e Recuperação de Valores** respeitam adequadamente a hierarquia dos blocos `begin...end`, garantindo consistência na execução.
4. A **Verificação de Declaração Prévia** de variáveis está funcionando corretamente e emitindo mensagem de erro, quando necessário.

De modo geral, o teste demonstra que a implementação atende aos requisitos propostos para controle de escopo e manipulação de variáveis.

5 Conclusão

O trabalho foi concluído atendendo aos requisitos de manipulação de TADs complexos. A utilização da BST otimizou a busca em relação a uma lista simples, e a lógica de pilha garantiu a simulação correta do tempo de vida das variáveis. O uso do Valgrind confirmou a integridade da gestão de memória.

```
mauriciorodrigues0@Mauricio:/mnt/c/Users/mauri/OneDrive/Documents/Projetos em Equipe - GitHub/ed1/tp3$ valgrind --leak-check=full --show-leak-kinds=all --track-origins=yes -s ./exe < ./tests/teste1.in
==450== Memcheck, a memory error detector
==450== Copyright (C) 2002-2022, and GNU GPL'd, by Julian Seward et al.
==450== Using Valgrind-3.22.0 and LibVEX; rerun with -h for copyright info
==450== Command: ./exe
==450==
3
4
oi
==450==
==450== HEAP SUMMARY:
==450==     in use at exit: 0 bytes in 0 blocks
==450==   total heap usage: 11 allocs, 11 frees, 1,760 bytes allocated
==450== All heap blocks were freed -- no leaks are possible
==450==
==450== ERROR SUMMARY: 0 errors from 0 contexts (suppressed: 0 from 0)
mauriciorodrigues0@Mauricio:/mnt/c/Users/mauri/OneDrive/Documents/Projetos em Equipe - GitHub/ed1/tp3$
```

Figura 3: Print de Execução - Valgrind