

21.23

T1: r1 (X); r1 (Z); w1 (X);

T2: r2 (Z); r2 (Y); w2 (Z); w2 (Y);

T3: r3 (X); r3 (Y); w3 (Y);

S1: r1 (X); r2 (Z); r1 (Z); r3 (X); r3 (Y); w1 (X); w3 (Y); r2 (Y); w2 (Z);

w2 (Y);

S2: r1 (X); r2 (Z); r3 (X); r1 (Z); r2 (Y); r3 (Y); w1 (X); w2 (Z); w3 (Y);

w2 (Y);