

Εργαστήριο Μικροϋπολογιστών

5η Άσκηση

Ομάδα: Δ12

Βακαλόπουλος Θεόδωρος, AM: 03114013

Μαυρομμάτης Ιάσων, AM: 03114771

Νικητοπούλου Δήμητρα, AM: 03114954

Άσκηση 1

```
.INCLUDE "m16def.inc"
.DEF counter = r20
.DEF reg = r16
.DEF interr = r18
.org 0x00
rjmp reset
.org 0x04
rjmp ISR1

reset:
ldi r24, low(RAMEND)
out SPL, r24
ldi r24, high(RAMEND)
out SPH, r24
ser reg
out DDRB, reg           ;PortB as counter output
out DDRA, reg           ;PortA as interr output
clr reg
out PORTA,reg
out DDRD, reg           ;PortD as input
clr counter
clr interr              ; interrupt number is zero initially
ldi reg, ( 1 << ISC11) | ( 1 << ISC10) ; posedge for int1
out MCUCR,reg
ldi reg, (1 << INT1)
out GICR,reg
sei

count:
out PORTB, counter
ldi r24,low(200)
ldi r25,high(200)      ; delay 200ms=0.2sec
rcall wait_msec
inc counter
rjmp count

wait_msec:
push r24
```

```

push r25
ldi r24 , low(998)
ldi r25 , high(998)
rcall wait_usec
pop r25
pop r24
sbiw r24 , 1
brne wait_msec
ret

```

```

wait_usec:
sbiw r24 , 1
nop
nop
nop
nop
brne wait_usec
ret

```

```

ISR1:
push r24    ; save delay registers
push r25
in reg,SREG ; save status register
push reg
check:
ldi reg, (1 << INTF1)
out GIFR,reg
ldi r24,low(5)
ldi r25,high(5)
rcall wait_msec
in reg,GIFR ; INTF1 must be zero to start interrupt
andi reg,0x80
cpi reg,0x00
brne check ; if carry is set wait again 5msec and check
in reg, PIND
andi reg, 0x80 ;Isolate PD7
cpi reg,0x00
breq leave ; if PD7=0, skip interruption (return)
inc interr
out PORTA,interr ; show number of interrupts
ldi r24, low(998) ; wait 1sec for this interrupt
ldi r25, high(998)
rcall wait_msec
leave:
pop reg
out SREG,reg
pop r25
pop r24
reti

```

Σχόλια:

- Οι τιμές στους καταχωρητές GICR και MCUCR δίνονται έτσι ώστε το πρόγραμμα να δέχεται και να εξυπηρετεί INT1 διακοπές στο πάτημα του διακόπτη PD3.
- Το τμήμα του μετρητή που αποτελεί το κύριο μας πρόγραμμα καθώς και το 1^ο τμήμα της ρουτίνας εξυπηρέτησης που αφορά στην αντιμετώπιση του φαινομένου της αναπήδησης έχουν παρθεί από την εκφώνηση της άσκησης.
- Ο έλεγχος για το διακόπτη PD7 γίνεται μέσα στη ρουτίνα εξυπηρέτησης της διακοπής και λαμβάνεται εκεί η απόφαση για εκτέλεση ή μη της αύξησης του μετρητή διακοπών και της εμφάνισης του στην αντίστοιχη θύρα.

Άσκηση 2

```
.INCLUDE "m16def.inc"
.DEF counter = r20
.DEF reg = r16
.DEF mask = r18
.DEF temp = r17
.org 0x00
rjmp reset
.org 0x02
rjmp ISR0

reset:
ldi r24, low(RAMEND)
out SPL, r24
ldi r24, high(RAMEND)
out SPH, r24
ser reg
out DDRB, reg           ;PortB as counter output
out DDRC, reg           ;PortC as interr output
clr reg
;out DDRD, reg           ;PortD as input
out DDRA, reg           ;PortA as input
clr counter
ldi reg, (1<<ISC01)|(1<<ISC00)
out MCUCR, reg
ldi reg, 1<<INT0
out GICR, reg
sei
out PORTC, counter

count:
out PORTB, counter
ldi r24, low(200)
ldi r25, high(200)
rcall wait_msec
```

```
inc counter
rjmp count
```

```
wait_msec:
push r24
push r25
ldi r24 , low(998)
ldi r25 , high(998)
rcall wait_usec
pop r25
pop r24
sbiw r24 , 1
brne wait_msec
ret
```

```
wait_usec:
sbiw r24 , 1
nop
nop
nop
nop
brne wait_usec
ret
```

```
ISR0:
push r24 ; save delay registers
push r25
in reg,SREG ; save status register
push reg
check:
ldi reg,(1<<INTF0)
out GIFR,reg
ldi r24,low(5)
ldi r25,high(5)
rcall wait_msec
in reg,GIFR
andi reg,0x80 ;isolate 1st bit
cpi reg,0x00
brne check ; if carry is set wait again 5msec and check
ldi mask,0xff ;11111111 at first
ldi temp,0x08 ;8 switches, 8 bits to check through carry
in reg, PINA
loop1:
ror reg
brcc not_on
lsl mask ;11111110 add zeros at the end every time you find 1 at a switches
not_on:
dec temp
brne loop1
com mask ;take complement of mask to light the leds
out PORTC,mask
```

```

ldi r24, low(998)    ; wait
ldi r25, high(998)
rcall wait_msec
leave:
pop reg
out SREG,reg
pop r25
pop r24
reti

```

Σχόλια:

- Οι τιμές στους καταχωρητές GICR και MCUCR δίνονται έτσι ώστε το πρόγραμμα να δέχεται και να εξυπηρετεί INT0 διακοπές στο πάτημα του διακόπτη PD2.
- Το τμήμα του μετρητή που αποτελεί το κύριο μας πρόγραμμα καθώς και το 1^ο τμήμα της ρουτίνας εξυπηρέτησης που αφορά στην αντιμετώπιση του φαινομένου της αναπήδησης έχουν παρθεί από την εκφώνηση της άσκησης.
- Η λογική της υλοποίησης της ρουτίνας εξυπηρέτησης που ακολουθήθηκε είναι ότι θέτουμε στο ff έναν καταχωρητή και για κάθε on διακόπτη που διαβάζουμε στο input εκχωρούμε ένα μηδενικό στο τέλος και άρα τελικά η ζητούμενη έξοδος βρίσκεται στο συμπλήρωμα αυτού του καταχωρητή.

Άσκηση 3

```

.include "m16def.inc"
.def reg = r20
.def temp = r21
.def flag = r22
.org 0x0
rjmp reset
.org 0x4
rjmp interrupt1
.org 0x10
rjmp ISR_TIMER1_OVF

reset:
ldi reg, low(RAMEND)
out SPL, reg
ldi reg, high(RAMEND)
out SPH, reg
ser flag           ;Initialise flag = ffh
ser reg
out DDRB, reg      ;Port B as output
clr reg
out DDRA, reg      ;Port A as input
out DDRD, reg      ;Port D as input
ldi reg,(1<<ISC11)|(1<<ISC10)

```

```

out MCUCR, reg
ldi reg, (1<<INT1)
out GICR, reg
ldi reg, (1<<TOIE1)
out TIMSK, reg
ldi reg, (1<<CS12)|(0<<CS11)|(1<<CS10)
out TCCR1B, reg
sei

start:
in reg, PINA
andi reg, 0x80
cpi reg, 0x00
breq start
ldi reg, 0x85           ;Initialise start point of timer1 at 34286(10)
out TCNT1H, reg         ;so as to cause an interrupt after 4s
ldi reg, 0xEE
out TCNT1L, reg
cpi reg, 0xFF
breq next               ;At first don't switch all leds on for 0.5s
clr reg
out GICR, reg           ;Disable interrupts
ldi r24, low(500)
ldi r25, high(500)
ldi reg, 0xFF
out PORTB, reg
rcall wait_msec         ;Call routine for delay 0.5s
ldi temp, (1<<INT1)
out GICR, temp          ;Enable interrupts

next:
clr reg
ldi reg, 0x01
out PORTB, reg

loop1:
in reg, PINA
andi reg, 0x80
cpi reg, 0x80
breq loop1
rjmp start

ISR_TIMER1_OVF:
clr temp
out PORTB, temp         ;Switch off led after 4s
ser reg                 ;Reinitialise flag
reti

interrupt1:
in temp, SREG           ;save status register
push temp
check:
ldi temp, (1<<INTF1)
out GICR, temp

```

```

ldi r24,low(5)
ldi r25,high(5)
rcall wait_msec
in temp, GIFR
andi temp,0x80
cpi temp,0x00
brne check
ldi temp, 0x85           ;Initialise start point of timer1 at 34286(10)
out TCNT1H, temp        ;so as to cause an interrupt after 4s
ldi temp, 0xEE
out TCNT1L, temp
cpi flag, 0xff
breq continue
ser temp
out PORTB, temp         ;Switch on all leds of Port B for 0.5s
clr temp
out GICR, temp          ;Disable interrupts
ldi r24, low(500)
ldi r25, high(500)
rcall wait_msec         ;Call routine for delay 0.5s
ldi temp, (1<<INT1)
out GICR, temp          ;Enable interrupts
jmp continue2
continue:
clr flag
continue2:
ldi temp, 0x01
out PORTB, temp
pop temp
out SREG, temp
reti

```

```

wait_msec:
push r24
push r25
ldi r24 , low(998)
ldi r25 , high(998)
rcall wait_usec
pop r25
pop r24
sbiw r24 , 1
brne wait_msec
ret

```

```

wait_usec:
sbiw r24 ,1
nop
nop
nop
nop
brne wait_usec
ret

```

Σχόλια:

- Σε αυτή την άσκηση χρησιμοποιούμε χρονιστή προκειμένου να μετράμε 4s στα οποία μένει αναμμένο το φωτιστικό (PINB0). Συγκεκριμένα χρησιμοποιούμε τον 16-ψήφιο χρονιστή TCNT1 στον οποίο ενεργοποιούμε τη διακοπή υπερχειλίσης, δηλαδή όταν ο χρονιστής φτάσει στην τιμή 65536 προκαλεί μία διακοπή, την οποία διαχειριζόμαστε σβήνοντας το φωτιστικό. Επιπλέον, επιλέγουμε συχνότητα αύξησης του χρονιστή ίση με το $1/1024$ της συχνότητας του μικροελεγκτή, δηλαδή $8\text{MHz}/1024 = 7812.5 \text{ Hz}$. Επομένως για να μετρήσουμε 4s πρέπει να μετρήσουμε $4 \times 7812.5 = 31250$ κύκλους οπότε κάθε φορά στην ανανέωση του χρονιστή πρέπει να τον αρχικοποιούμε στη τιμή $65536 - 31250 = 34286_{10}$.
- Εφόσον το φωτιστικό μπορεί να τεθεί σε λειτουργία με δύο διακόπτες (PD7 και PD3-διακοπή INT1) πρέπει να διαχειριζόμαστε το πάτημα αυτών των δύο κουμπιών στον κώδικα. Συγκεκριμένα, ο έλεγχος για το πάτημα του PD7 γίνεται στο κύριο σώμα του προγράμματος, το οποίο αρχικά αναμένει το πάτημα του διακόπτη, στη συνέχεια ανάβει το φωτιστικό ή ανανεώνει το χρόνο των 4s αν είναι ήδη ενεργοποιημένο, αναμένει την επαναφορά του διακόπτη και επαναλαμβάνει αενάως την ίδια διαδικασία. Η διαχείριση της ενεργοποίησης της διακοπής INT1 γίνεται στη ρουτίνα εξυπηρέτησής της `interrupt1` όπου ανάβει το φωτιστικό αν ήταν σβηστό ή ανανεώνεται ο χρόνος των 4s αν ήταν αναμμένο.
- Για να μπορούμε να ξεχωρίσουμε αν πρόκειται για άναμμα του φωτιστικού ή για ανανέωση του χρόνου λειτουργίας του (κατά την οποία ανάβουν όλα τα leds της θύρας PORTB για 0,5s) χρησιμοποιούμε έναν καταχωρητή ως σημαία. Ειδικότερα, τον αρχικοποιούμε στην τιμή FFh και μόλις ενεργοποιηθεί το φωτιστικό με κάποιον από τους δύο τρόπους τον μηδενίζουμε. Στη συνέχεια, αν ξαναπατηθεί κάποιος διακόπτης εντός 4 δευτερολέπτων θα γίνει ανανέωση του χρόνου με ταυτόχρονο άναμμα όλων των leds για 0.5s με χρήση της ρουτίνας `wait_msec`. Σε αντίθετη περίπτωση με τη λήξη του χρόνου αρχικοποιούμε ξανά τον καταχωρητή-σημαία στην τιμή FFh μέσα στη ρουτίνα εξυπηρέτησης της διακοπής του χρονιστή, ώστε στην επόμενη ενεργοποίηση να μην ενεργοποιηθούν όλα τα leds αλλά μόνο αυτό που αντιστοιχεί στο φωτιστικό.