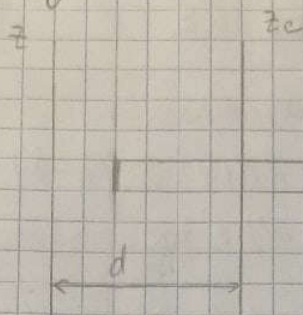


Билет №18.

④ Теорема Штейнера (Без доказательства)

Момент инерции твердого тела относительно произвольной оси равен сумме момента инерции тела относительно параллельной оси, проходящей через центр масс тела и квадрата расстояния между осями, умноженного на массу тела.

$$I = I_0 + md^2$$



⑤ Векторная диаграмма. Сложение гармонических колебаний одинакового направления равной частоты (вывод выражения для амплитуды и фазы результирующего колебания).

Векторная диаграмма:

Рассмотрим радиус-вектор точки  $M$ , вращающегося вокруг начала координат с постоянной угловой скоростью  $\omega$ .

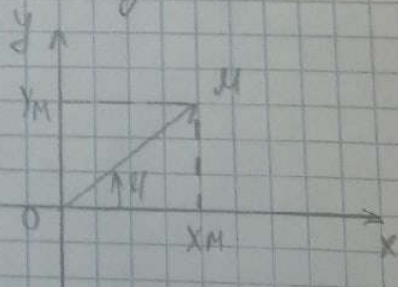
$$\varphi = \omega t + \varphi_0$$

$\varphi_0$  - начальное значение

$|OM| = A$ . Координаты точки  $M$ :

$$\begin{aligned} y_M &= A \sin(\omega t + \varphi_0) \\ x_M &= A \cos(\omega t + \varphi_0) \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \text{описывают колебание осцилляторов} \\ \text{вдоль осей } x \text{ и } y. \end{array} \right\}$$

Данная форма представляет колебания называется амплитудной (векторной) диаграммой



# Сложение гармонических колебаний одинакового направления равных частот

$$x_1 = A_1 \cos(\omega t + \alpha_1) \Rightarrow \varphi_1 = \omega t + \alpha_1$$

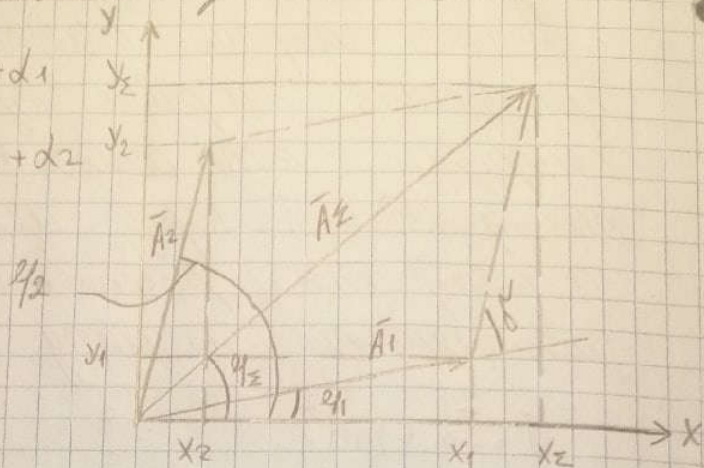
$$x_2 = A_2 \cos(\omega t + \alpha_2) \Rightarrow \varphi_2 = \omega t + \alpha_2$$

Результирующему колебанию

$$x_{\Sigma} = x_1 + x_2, \text{ составим}$$

$$\text{вектор } \vec{A}_{\Sigma} = \vec{A}_1 + \vec{A}_2$$

$$\text{с фазой } \varphi_{\Sigma} = \omega t + \alpha_{\Sigma}$$



По теореме косинусов:

$$A_{\Sigma}^2 = A_1^2 + A_2^2 - 2A_1A_2 \cos(\pi - \delta)$$

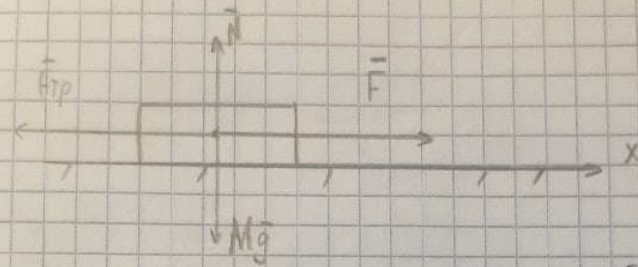
$$\delta = \varphi_2 - \varphi_1 = (\omega - \omega)t + \alpha_2 - \alpha_1 = \alpha_2 - \alpha_1$$

$$A_{\Sigma}^2 = A_1^2 + A_2^2 + 2A_1A_2 \cos(\alpha_2 - \alpha_1)$$



12. Доска массой  $M$  неподвижно лежит на горизонтальной поверхности стола. Коэффициент трения между доской и столом равен  $\mu$ . В момент времени  $t=0$  к доске приложили горизонтальную силу  $F=kt$ , где  $k$  — известная постоянная. Найти зависимость от времени скорость и перемещение доски.

Дано:  
 $F=kt$   
 $M$   
 $\mu$   
 $v(t)=?$   
 $s(t)=?$



Момент времени  $t_0$ , когда есть сила  $F=kt$ , но тело еще покоится, т.е.  $a=0$ .

По третьему закону Ньютона:

$$\left. \begin{aligned} F_{тр} &= F \\ F_{тр} &= N\mu \\ N &= Mg \\ F &= kt_0 \end{aligned} \right\} Mg\mu = kt_0 \Rightarrow t_0 = \frac{Mg\mu}{k}$$

Момент времени  $t > t_0$ .

Второй закон Ньютона

$$Ma = F - F_{тр}$$

$$a = \frac{kt}{M} - g\mu$$

$$v = \int_{t_0}^t a dt = \int_{t_0}^t \left( \frac{kt}{M} - g\mu \right) dt = \left( \frac{kt^2}{2M} - g\mu t \right) \Big|_{t_0}^t =$$

$$= \left( \frac{k(t^2 - t_0^2)}{2M} - g\mu(t - t_0) \right) =$$

$$= \frac{kt^2}{2M} - g\mu t - \frac{k}{2M} \cdot \left(\frac{Mg\mu}{k}\right)^2 + g\mu \cdot \frac{Mg\mu}{k} =$$

$$= \frac{kt^2}{2M} - g\mu t - \frac{Mg^2\mu^2}{2k} + \frac{g^2\mu^2 M}{k}$$

$$J = \int_{t_0}^t v dt = \int_{t_0}^t \left( \frac{kt}{2M} - g\mu t - \frac{Mg^2\mu^2}{2k} + \frac{g^2\mu^2 M}{k} \right) dt =$$

$$= \left( \frac{kt^3}{6M} - \frac{g\mu t^2}{2} - \frac{Mg^2\mu^2}{2k} t + \frac{g^2\mu^2 M}{k} t \right) \Big|_{t_0}^t =$$

$$= \frac{kt^3}{6M} - \frac{g\mu t^2}{2} - \frac{Mg^2\mu^2}{2k} t + \frac{g^2\mu^2 M}{k} t -$$

$$- \frac{k}{6M} \left( \frac{Mg\mu}{k} \right)^3 + \frac{g\mu}{2} \left( \frac{Mg\mu}{k} \right)^2 + \frac{Mg^2\mu^2}{2k} \left( \frac{Mg\mu}{k} \right) -$$

$$- \frac{g^2\mu^2 M}{k} \left( \frac{Mg\mu}{k} \right) =$$

$$= \frac{kt^3}{6M} - \frac{g\mu t^2}{2} - \frac{M^2 g^2 \mu t}{2} + \frac{g^2 \mu^2 M}{k} t -$$

$$- \frac{g^3 \mu^3 M^2}{6k^2} + \frac{g^3 \mu^3 M^2}{2k^2} + \frac{M^3 g^3 M^2}{2k^2} - \frac{g^3 \mu^3 M^2}{k^2} =$$

$$= \frac{kt^3}{6M} - \frac{1}{2} g\mu t^2 - \frac{1}{2} M^2 g^2 \mu t + \frac{g^2 \mu^2 M}{k} t - \frac{1}{6k^2} g^3 \mu^3 M^2$$

Omber:  $V(t) = \frac{1}{2M} kt^2 - g\mu t + \frac{1}{2k} g^2 \mu^2 M$

$$J(t) = \frac{1}{6M} kt^3 - \frac{1}{2} g\mu t^2 + t \left( \frac{g^2 \mu^2 M}{k} - \frac{2-k}{2k} \right) - \frac{1}{6k^2} g^3 \mu^3 M^2$$