

Биссет №4.

① Импульс тела. Импульс механической системы.

Уравнение механической системы. Закон сохранения импульса.

Импульс тела - векторная величина, равная произведению массы тела  $m$  на его скорость  $\vec{v}$ .

$$\vec{p} = m\vec{v}$$

Единица измерения  $[кг \cdot м/с]$

Импульс тела направлен в ту же сторону, что и скорость тела, по касательной к траектории.

Импульс механической системы:

$$\vec{p} = \sum_{i=1}^n \vec{p}_i \quad (1)$$

$\vec{p}_i$  - импульс  $i$ -ой частицы

Импульс механической системы равен сумме импульсов её отдельных частей независимо от того, взаимодействуют они между собой или нет.

$$\begin{aligned} \text{II) } \Rightarrow \quad \frac{d\vec{p}}{dt} &= \sum_{i=1}^n \frac{d\vec{p}_i}{dt} \\ \frac{d\vec{p}_i}{dt} &= \sum_{k=1}^m \vec{F}_{ik} + \vec{F}_i \end{aligned} \quad \left. \begin{aligned} \frac{d\vec{p}}{dt} &= \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^m \vec{F}_{ik} + \sum_{i=1}^n \vec{F}_i \\ \text{по III закону Ньютона:} \\ \vec{F}_{ik} &= -\vec{F}_{ki} \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$\vec{F}_{ik}$  - внутренние силы

$\vec{F}_i$  - внешние силы

производная импульса системы по времени равно векторной сумме всех внешних сил, действующих на частицы системы.

$$\Rightarrow \text{II) } \frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{F}_{\text{внеш}}$$

$\vec{F}_{\text{внеш}}$  - результирующая всех внешних сил

$$\vec{F}_{\text{внеш}} = \sum_{i=1}^n \vec{F}_i$$

(2)  $\Rightarrow P_2 - P_1 = \int_0^t F_{\text{внеш}} dt$  - приращение импульса системы равно импульсу результирующей всех внешних сил за соответствующий промежуток времени.

Закон сохранения импульса.

Запишем II закон Ньютона в импульсном виде (для инерциальной системы отсчета):

$$\bar{P}'_c(t) = \bar{F}_{\text{внеш}}$$

Проецируя в пространстве  $V^3$ :

$$\begin{cases} P'_{cx}(t) = F_{x\text{внеш}} \\ P'_{cy}(t) = F_{y\text{внеш}} \\ P'_{cz}(t) = F_{z\text{внеш}} \end{cases}$$

4. Рассмотрим случай, когда на систему вообще не действуют внешние силы (т.е. замкнутой системе) или равнодействующая внешних сил равна нулю,  $F_{\text{внеш}} = 0$ .

$\bar{P}'_c(t) = 0 \Rightarrow$  вектор суммарного импульса (замкнутой) системы остается постоянным.

$$\bar{P}_c = m_1 \bar{V}_1 + \dots + m_n \bar{V}_n = \text{const}$$

В проекциях:

$$\begin{cases} P_{cx}(t) = m_1 V_{1x} + \dots + m_n V_{nx} = \text{const} \\ P_{cy}(t) = m_1 V_{1y} + \dots + m_n V_{ny} = \text{const} \\ P_{cz}(t) = m_1 V_{1z} + \dots + m_n V_{nz} = \text{const} \end{cases}$$

Итого: Если  $F_{\text{внеш}} = 0 \Rightarrow \bar{P}_c(t) = \text{const.}$



2. Рассмотрим такое направление в пространстве, на которое проекция силы  $\vec{F}$  равна нулю. Введем систему координат так, чтобы ось  $x$  совпадала с этим направлением.

$$\begin{cases} R_{ex}(t) = 0 \\ R_{ey}(t) = F_y^{\text{внеш.}} \\ R_{ez}(t) = F_z^{\text{внеш.}} \end{cases}$$

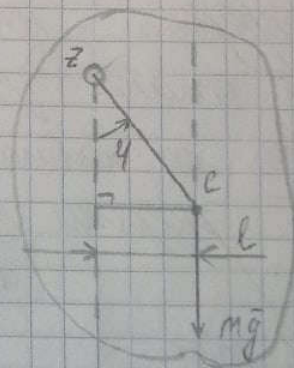
В этом случае о сохранении вектора импульса в этом случае говорить нельзя. — сохраняется только одна координата  $p_x$  вектора импульса системы.

② Вывод выражения для собственной частоты малых колебаний физического маятника.

1) Проведем из центра масс тела  $C$  перпендикуляр к оси  $z$  вращения.

Длина перпендикуляра равна  $l$ .

2) Положение тела задаем углом отклонения от вертикали этого перпендикуляра —  $\varphi$ .



Если  $\angle \varphi$  увеличивается, то  $\vec{L}$  направлен вдоль горизонтальной оси  $x$  направлен от нас. ( $\vec{L}$  — момент импульса).

Момент внешней сил тяжести относительно оси  $x$  направлен от нас.

3) Проекция на ось  $x$ :  $L_x = I_z \omega = I_z \dot{\varphi}$

$$M_z(mg) = -mg l \sin \varphi$$

Уравнение вращения вокруг оси  $z$ :  $\frac{dL_z}{dt} = M_z^{\text{внеш.}}$

$$I_z \ddot{\varphi} = -mg l \sin \varphi$$



Если выполняется условие малости колебаний:  $\sin \varphi \approx \varphi$ , то уравнение колебаний имеет вид:  $\ddot{\varphi} = -\frac{mg l}{I_z} \varphi$

С учетом выражения для циклической частоты

$$\omega = \sqrt{\frac{mg l}{I_z}} \text{ получаем выражение для периода}$$

$$\text{колебаний физического маятника } T = 2\pi \sqrt{\frac{I_z}{mg l}}$$

③ Сидящий на скамье Жуковского студент бросил с горизонтальной скоростью  $1 \text{ м/с}$  и поймал летящий ему навстречу мяч массой  $1 \text{ кг}$ . Скорость мяча  $10 \text{ м/с}$ . Момент инерции студента  $3 \text{ кг}\cdot\text{м}^2$ , а скамьи Жуковского  $- 2 \text{ кг}\cdot\text{м}^2$ . Первоначально мяч летел в горизонтальной направлении так, что его траектория была перпендикулярна оси вращения скамьи и расположена на расстоянии  $50 \text{ см}$  от неё.

Какая стала угловая скорость студента после того, как он поймал мяч. Какое количество механической энергии превратилось в тепловую?

Дано:

$$\omega_1 = 1 \text{ рад/с}$$

$$m_2 = 10 \text{ кг}$$

$$v_2 = 10 \text{ м/с}$$

$$I_1 = 3 \text{ кг}\cdot\text{м}^2$$

$$I_0 = 2 \text{ кг}\cdot\text{м}^2$$

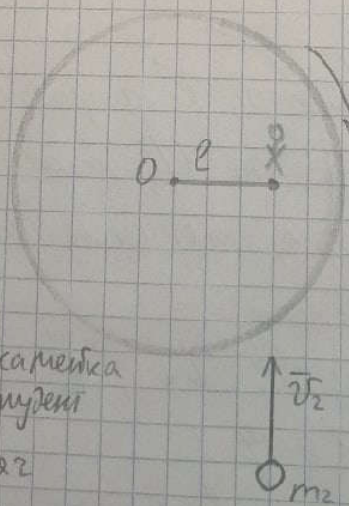
$$l = 50 \text{ см} = 0,5 \text{ м}$$

Найти:

$\omega$  - ?

$Q$  - ?

Решение:



1) Закон сохранения момента импульса.

$$L_{до} = L_{после}$$

$$L_{до} = I_1 \omega_1 - m_2 v_2 l$$

$$L_{после} = I' \omega$$

$$I_1 = I_1 + I_0$$

$$I' = I_1 + I_0 + m_2 l^2$$

$$(I_1 + I_0) \omega_1 - m_2 v_2 l =$$

$$= (I_1 + I_0 + m_2 l^2) \omega$$

$$\omega = \frac{(I_1 + I_0) \omega_1 - m_2 v_2 l}{I_1 + I_0 + m_2 l^2}$$

$$\omega = \frac{(3+2) \cdot 4 - 10 \cdot 10 \cdot 0,5}{3+2 + 10 \cdot 0,5^2}$$

$$\omega = \frac{-45}{7,5}$$

$$\omega = -6 \text{ рад/с.}$$

Закон сохранения энергии:

$$Q = E_{\text{нач}} - E_{\text{кон.}}$$

$$E_{\text{нач}} = \frac{I_a \omega_1^2}{2} + \frac{v_2^2 m_2}{2}$$

$$E_{\text{кон}} = \frac{I_b \omega_1^2}{2}$$

$$I_a = I_1 + I_0$$

$$I_b = I_1 + I_0 + m_2 l^2$$

$$Q = \frac{(I_1 + I_0) \omega_1^2}{2} + \frac{v_2^2 m_2}{2} - \frac{(I_1 + I_0 + m_2 l^2) \omega_1^2}{2}$$

$$Q = \frac{v_2^2 m_2 - m_2 l^2 \omega_1^2}{2}$$

$$Q = \frac{10^2 \cdot 10 - 10 \cdot 0,5^2 \cdot 1^2}{2}$$

$$Q = \frac{997,5}{2}$$

$$Q = 498,75 \text{ Дж.}$$

Ответ:  $\omega = -6 \text{ рад/с}$

$$Q = 498,75 \text{ Дж.}$$