การจัดกำหนดการส่งข้อมูลในเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย

เพื่อการประหยัดพลังงาน

เจนจิรา สูนย์กลาง ส่งศักดิ์ ถาวโร และ รศ.ดร. โชติพัชร์ ภรณวลัย

คณะเทคโนโลยีสารสนเทศ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง กรุงเทพฯ Emails: 58070104@kmitl.ac.th. 58070140@kmitl.ac.th และ chotipat@it.kmitl.ac.th

บทคัดย่อ

เครือข่ายเน็ตเวิร์คไร้สาย กล่าวถึงการทำงานของอุปกรณ์ขนาดเล็กที่เรียกว่า เซ็นเซอร์ การแลกเปลี่ยนข้อมูล เพื่อใช้สื่อสารกันระหว่างเซ็นเซอร์นั้นใช้การส่งผ่านด้วยคลื่นวิทยุ ด้วยข้อจำกัดทางกายภาพของเองนั้นมีหลายกรณี ทั้ง พลังงานที่มีอยู่จำกัด การใช้พลังงานที่ไม่เท่าเทียมกันของเซ็นเซอร์จากการส่งข้อมูลในกระบวนการทำงาน ส่งผลให้อายุ การทำงานของเซ็นเซอร์ในพื้นที่การศึกษามีอายุการทำงานไม่เท่าเทียมกัน ดังนั้นจะกล่าวถึงการทำงานเพื่อแก้ไขปัญหา อายุการใช้งานของเซ็นเซอร์ด้วยการ การกำหนดส่งข้อมูลด้วยตารางเวลาที่ลดขั้นตอนการทำงานของเซ็นเซอร์ และ การส่ง ข้อมูลเมื่อมีความแตกต่างเท่านั้น เพื่อให้อายุการใช้งานของเซ็นเซอร์นั้นเพิ่มขึ้น โดยการจำลองการทดลองวิธีการทำงานของเครือข่ายเน็ตเวิร์คไร้นี้ใช้ โปรแกรมคอมพิวเตอร์สร้างชุดคำสั่งภาษา Python เพื่อการทดสอบประสิทธิภาพของการการ ทำงานของทั้งสองกระบวนการ ผลลัพธ์ที่ได้นั้นแสดงให้เห็นว่า การกำหนดส่งข้อมูลด้วยตารางเวลาที่ลดขั้นตอนการทำงานของเซ็นเซอร์ และ การส่งข้อมูลเมื่อมีความแตกต่างเท่านั้นสามารถลดพลังงานในการทำงานของแต่ละเซ็นเซอร์ และ การ ใช้พลังงานที่ลดลงนั้นแปรเปลี่ยนเป็นทำให้อายุการใช้งานของเซ็นเซอร์นั้นยาวนานขึ้น

คำสำคัญ – อุปกรณ์เซ็นเซอร์ไร้สาย*(Wireless Sensor Node),* กลุ่มของเซ็นเซอร์*(Cluster nodes),* รอบตารางเวลา *(Super Round)*,ความ แตกต่างของข้อมูล(*Dissimilar of data*)

1. บทน้ำ

1.1 ความเป็นมาและความสำคัญของปัญหา

Wireless Sensor Network หรือ เครือข่ายเน็ตเวิร์คไร้สาย เป็นระบบที่มีการติดต่อสื่อสารระหว่างอุปกรณ์แบบไร้สาย โดยใช้คลื่นวิทยุแทนการใช้สายสัญญาณ อุปกรณ์ที่ใช้นั้นมี จุดมุ่งหมาย คือ การตรวจจับคุณสมบัติของสิ่งแวดล้อมใน บริเวณเป้าหมาย เช่น อุณหภูมิ ความชื้น หรือ การ เคลื่อนไหวของสิ่งมีชีวิต เพื่อการนำที่ได้ข้อมูลดังกล่าว ประมวลผลเพื่อวิเคราะห์การเปลี่ยนแปลงโดยอัตโนมัติ อุปกรณ์ที่นำมาใช้งานถูกเรียกว่า เซ็นเซอร์ (Sensor หรือ Node) คืออุปกรณ์ขนาดเล็กที่มีความสามารถในการ

เชื่อมต่อซึ่งกันและกันที่ ภายในเซ็นเซอร์บรรจุด้วยชุดคำสั่ง ที่มีหน้าที่ควบคุมการทำงานในขอบเขตและเป้าหมายการ ทำงานที่แตกต่างกันไป และ ปัจจัยหลักที่ทำให้เซ็นเซอร์ ทำงานตามความต้องการได้นั้นคือแหล่งพลังงานที่จำเป็น ต่อการทำงานแต่ละขั้นตอนเพื่อส่งข้อมูลกับสถานีฐาน (Base Station หรือ BS) ที่มีหน้าที่รวบรวมข้อมูลจาก เซ็นเซอร์จากพื้นที่ที่ใช้ศึกษาสิ่งแวดล้อมนั้น

1.2 ความมุ่งหมายและวัตถุประสงค์ของการศึกษา

การศึกษาโปรโตคอลเซ็นเซอร์ไร้สายในงานวิจัยครั้งนี้เพื่อ ศึกษาค้นหากระบวนการแก้ไขปัญหาการใช้พลังงานที่ไม่ เต็มประสิทธิภาพของหนึ่งรอบการทำงานของเซ็นเซอร์ใน ที่พื้นการจำลองศึกษา เพื่อต้องการยืดระยะการใช้งานของ เซ็นเซอร์นั้นนั้นให้ได้ให้มากที่สุด โดยศึกษาจากงานวิจัย ต่าง ๆ ที่ผ่านมาเพื่อเป็นแนวทางศึกษาการทำงาน และ เป็นแรงบันดาลใจให้เกิดแนวคิดวิธีแก้ไข้ปัญหาของการใช้ พลังงานที่ไม่สมดุลที่เกิดขึ้น เพื่อให้ได้มาซึ่งรูปแบบที่ เหมาะสมต่อการทำงาสภาพแวดล้อมของพื้นที่ที่แตกต่าง กันของสภาพแวดล้อม

2. ทฤษฎีและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

2.1 เซ็นเซอร์ไร้สาย (Wireless Sensor Node)

อุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ขนาดเล็กที่ทำหน้าที่ตามชุดคำสั่งที่
ถูกติดตั้งมาพร้อมใช้งาน ความ สามารถของเซ็นเซอร์นั้นมี
ทั้งการสื่อสารกันระหว่างอุปกรณ์กันเองด้วยคลื่นวิทยุ โดย
ภายในนั้นถูกบรรจุแบตเตอรี่ในปริมาณที่จำกัดไว้ในตัว
อุปกรณ์ หน้าที่ของเซ็นเซอร์นั้นจะคอยตรวจจับข้อมูลที่
ต้องการศึกษาในบริเวณโดยรอบที่เซ็นเซอร์นั้นเองได้ตาม
ชุดคำสั่งที่ได้ติดตั้งไว้ และ จะส่งข้อมูลที่เก็บได้ไปให้ยัง
สถานีฐานเพื่อนำข้อมูลที่เก็บได้ไปวิเคราะห์ต่อไป

2.2 สถานีฐาน (Base Station หรือ BS)

นั้นเป็นสถานที่ตั้งของอุปกรณ์ตายตัวมีหน้าที่เป็นรับและ ส่งสัญญาณวิทยุ เพื่อเชื่อมต่อสื่อสารกับเซ็นเซอร์ในพื้นที่ การทดลอง เป็นปัจจัยที่จำเป็นมากสำหรับการสื่อสารแบบ ไร้สาย เพราะยังมีหน้าที่รวบรวมข้อมูลที่ได้มากจาก เซ็นเซอร์เพื่อนำมาวิเคราะห์ในปัจจัยที่ต้องการสื่อสาร

2.3 รูปแบบการติดตั้งเซ็นเซอร์ในพื้นที่

พื้นที่ของการจำลองการทำงานอยู่ในลักษณะพื้นที่สี่เหลี่ยม โดยมี ความกว้าง และ ความยาว ใน หน่วยตารางเมตร การติดตั้งเซ็นเซอร์ลงบนพื้นจำลองการทดลองด้วย ชุดคำสั่งทางคอมพิวเตอร์ที่จะใช้วิธีติดตั้งแบบ Uniform Distribution ซึ่งเป็นการติดตั้งแบบกำหนดตำแหน่ง เซ็นเซอร์ การสุ่มหมายเลขคู่อันดับตำแหน่งภายใต้ ขอบเขตพื้นที่ของการจำลองด้วยชุดคำสั่งทั้งหมด

2.4 ความหนาแน่นของเซ็นเซอร์ใร้สาย

ค่าประมาณของปริมาณเซ็นเซอร์ไร้สายที่จะถูกใช้ในพื้นที่ ที่กำหนดขึ้น แทนด้วยสัญลักษณ์ σ มีหน่วยเป็นจำนวน เซ็นเซอร์ต่อตารางเมตร (node/meter²) เรียกว่าค่า node density ค่าความหนาแน่นของเซ็นเซอร์จะมีค่าไม่เกิน 1 ยิ่งมีค่าเข้าใกล้มาก 1 มากเท่าไหร่นั้นหมายถึงจำนวน เซ็นเซอร์ที่มีในพื้นที่การทดลองจะมีจำนวนมากขึ้น

2.5 กลุ่มของเซ็นเซอร์และหน้าที่

2.5.1 กลุ่มผู้เข้าแข่งขัน (Candidate Cluster Head)

เมื่อเริ่มต้นการทำงานในแต่ละรอบการทำงานของเครือข่าย ไร้สายเซ็นเซอร์นั้นจะมีการแข่งขันของเซ็นเซอร์ทั้งหมด ด้วยกันเองเพื่อหาเซ็นเซอร์ที่มีคุณสมบัติที่เหมาะสมได้เป็น หัวหน้ากลุ่ม(CH) ของการทำงานในรอบ ๆ นั้นโดยการหา ผู้ที่เหมาะสมนั้นจะได้มาจากค่า T ซึ่งค่าดังกล่าวจะได้มา จากค่าที่ถูกติดตั้งและคำนวนภายในชุดคำสั่งของเซ็นเซอร์

2.5.2 กลุ่มของหัวหน้ากลุ่ม (Cluster Head หรือ CH)

ทำหน้าที่เป็นหัวหน้ากลุ่มที่รวบรวมข้อมูลจากสมาชิก(CM) ภายในกลุ่มของตนเองในแต่ละรอบการทำงานรวมถึง ข้อมูลในพื้นที่ของตนเอง จากนั้นจะสรุปข้อมูลทั้งหมดเป็น ค่าเฉลี่ยของปัจจัยที่ต้องการศึกษาก่อนส่งให้สถานีฐาน

2.5.3 กลุ่มของสมาชิก (Cluster Member หรือ CM)
เซ็นเซอร์ที่ทำหน้าที่รวบรวมข้อมูลที่เปลี่ยนแปลงไปในพื้น
โดยรอบของตนเอง เมื่อเริ่มต้นการทำงานจะขอเข้าร่วม
กลุ่มกับ CH ที่อยู่ใกล้ที่สุด จากนั้นจึงส่งข้อมูลนั้นให้กับ
หัวหน้ากลุ่มของตนเองในแต่ละรอบการทำงานแทนการ
ส่งไปยัง BS

2.6 แหล่งพลังงานหลักของเซ็นเซอร์

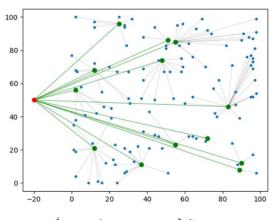
ภายในตัวเซ็นเซอร์แต่ละตัวจะมีแบตเตอรี่ขนาดเล็กของ ตัวเองเป็นลักษณะแบบใช้แล้วหมดไป ดังนั้นทำให้การ ทำงานของเซ็นเซอร์มีข้อจำกัดเรื่องพลังงานและจำนวน รอบการการทำงาน ถ้าถูกใช้พลังงานจนหมดเซ็นเซอร์ตัว นั้นจะไม่มีส่วนเกี่ยวข้องกับการทำงานต่อไปได้อีก

2.7 รูปแบบการส่งข้อมูลเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สาย

มีการสื่อสารระหว่างกันการส่งข้อมูลสามารถเลือกส่งได้ 2 แบบ คือ การส่งข้อมูลไปยังเป้าหมายเดียว (Unicast), การ ส่งข้อมูลแบบประกาศข้อมูล (Broadcast)

2.8 การรวบรวมข้อมูล (Data Aggregation) และ ส่งให้สถานีฐาน

หลังจากได้รับข้อมูลจาก CM ทุกตัวที่อยู่ภายใต้กลุ่มของ ตนเองแล้วนั้น หน้าที่ต่อไปของCH ทุกกลุ่ม คือ หา ค่าเฉลี่ยของข้อมูลของตนเองที่เก็บได้รวมกับค่าที่ CM ส่ง มาในรอบการทำงานรอบนั้น ๆ เพื่อสรุปเป็นค่าๆหนึ่ง ก่อน ส่งไปยังสถานีฐานโดยตรง เมื่อจบการทำงานขั้นตอนนี้แล้ว จะนับเป็น 1 รอบการทำงานที่เซ็นเซอร์ในพื้นที่นั้นทำได้



รูปที่ 2.1 การส่งข้อมูลจาก Cluster Head ไปยัง Base Station

2.9 การนับรอบการทำงานในระบบ

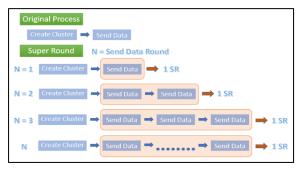
เริ่มต้นจากเซ็นเซอร์ทุกตัวเป็นเซ็นเซอร์ธรรมดาไม่มีหน้าที่ การทำงานใด จากนั้นจะเริ่มการหากลุ่มผู้เข้าแข่งขัน คัดเลือกจนได้กลุ่มของหัวหน้ากลุ่ม เกิดการส่งข้อมูลจาก สมาชิกส่งให้กับหัวหน้ากลุ่มของตัวเอง หัวหน้ากลุ่มสรุป ข้อมูลที่ได้รับมา จากนั้นจึงส่งข้อมูลที่ได้ไปให้ยังสถานีฐาน หลังจากจบขั้นตอนนี้แล้ว การทำงานจะนับเป็น 1 รอบและ จะสิ้นสุดการทำงานก็ต่อเมื่อมีเซ็นเซอร์ตัวใดตัวหนึ่งใน พื้นที่มีพลังงานไม่พอสำหรับการทำงานในขณะนั้น เซ็นเซอร์ในพื้นที่ทุกตัวจะหยุดการทำงานลง เนื่องจากการ ไม่ได้รับข้อมูล ณ จุดใดจุดหนึ่งในพื้นที่ถือเป็นการรับข้อมูล ที่ไม่สมบูรณ์จากการสูญเสียข้อมูลในส่วนนั้นไปจะส่งผล กระทบต่อการทำงานเพื่อนำข้อมูลไปวิเคราะห์ต่อ

2.10 การกำหนดการส่งด้วยตารางเวลา

(Scheduling of Super Round)

การกำหนดส่งข้อมูลด้วยตารางเวลาเป็นลดขั้นตอนการ ทำงานของเซ็นเซอร์ให้มีการทำงานแค่บางขั้นตอนของการ ทำงานเท่านั้น การทำงานของเซ็นเซอร์สามารถแยกตาม ลักษณะการทำงานได้ 2 ส่วน คือ ส่วนการสร้างกลุ่มของคลัส เตอร์ขึ้นหลายกลุ่ม และการแลกเปลี่ยนข้อมูลกัน CM จะ เก็บข้อมูลจากพื้นที่ของตนเอง ส่งให้กับ CH เพื่อรวบรวม ข้อมูลและสรุปข้อมูลจากนั้นส่งให้กับ BS

ดังนั้นจึงให้ความสำคัญ ต่อการทำงานช่วงส่งข้อมูล
หลังจากเริ่มขั้นตอนการสร้างกลุ่มกลุ่มคลัสเตอร์สำเร็จแล้ว
จะส่งข้อมูลด้วยรูปแบบของกลุ่ม CH และ CM กลุ่มเดิมช้ำ
ไปเรื่อย ๆจนกว่าจะถึงกำหนดที่ต้องสร้างกลุ่มคลัสเตอร์
ใหม่ โดยรอบการทำงานของเซ็นเซอร์ยังคงนับเพิ่มขึ้น
ตามปกติตามจำนวนรอบการส่งข้อมูล ในเมื่อพลังงานของ
เซ็นเซอร์ทุกตัวไม่ได้ถูกลดทอนลงในขั้นตอนการสร้างกลุ่ม
ของคลัสเตอร์จะส่งผลในมีพลังงานเหลือมากเพียงพอใช้ใน
ขั้นตอนการส่งข้อมูลในรอบอื่น ๆ แทน



รูปที่ 2.2 แสดงขั้นตอนการทำงานของการกำหนดการส่งด้วยตารางเวลา

จากรูปที่ 2.2 ได้กำหนดตัวแปร N คือจำนวนรอบการส่ง ข้อมูล ตัวอย่างเช่น N = 1; ใน 1 รอบตารางเวลาจะมีการส่งข้อมูล 1 รอบ
 N = 2; ใน 1 รอบตารางเวลาจะมีการส่งข้อมูล 2 รอบ
 N = 3; ใน 1 รอบตารางเวลาจะมีการส่งข้อมูล 3 รอบ
 N ; ใน 1 รอบตารางเวลา จะมีการส่งข้อมูล N รอบ

2.11 การส่งข้อมูลเมื่อมีความแตกต่างของข้อมูล

ข้อมูลที่แต่ละเซ็นเซอร์ได้เก็บมาจากพื้นที่โดยรอบของ พื้นที่ตนนั้น การทำงานบางรอบข้อมูลที่เก็บมาได้อาจจะ แตกต่างจากข้อมูลที่เก็บมาแล้วก่อนหน้าไม่มากนัก หรือ ไม่แตกต่างกันเลยนั้นขึ้นอยู่กับสภาพแวดล้อมของปัจจัยที่ ต้องการศึกษาในพื้นที่แต่ละพื้นที่ ทางผู้วิจัยจึงตระหนักได้ ถึงข้อมูลที่เก็บได้ในแต่ละรอบการทำงานนั้นมีความน่าจะ เป็นได้ว่า ข้อมูลที่เก็บมาได้จะมีค่าเท่ากันกับหรือใกล้เคียง ข้อมูลที่เก็บได้ในรอบการทำงานเป็นข้อมูลที่มีความที่มี แต่งต่างกันไม่มากนั้นเปรียบเสมือนเป็นข้อมูลต่ำ ซึ่งการ ส่งข้อมูลที่ซ้ำกันจึงเป็นการสูญเสียพลังงานโดยสูญเปล่า ในเมื่อสามารถใช้ข้อมูลเดิมสำหรับการวิเคราะห์ และ มี ผลกระทบต่อความคลาดเคลื่อนของข้อมูลในระดับที่ ยอมรับความผิดพลาดได้

2.11 การส่งข้อมูลเมื่อมีความแตกต่างของข้อมูล

สืบเนื่องจากงานวิจัยของเรื่องการจัดสรรพลังงานเริ่มต้น และการควบคุมขนาดของคลัสเตอร์ในเครือข่ายเซ็นเซอร์ใร้ สาย [1-2] กล่าวถึงปัญหา energy hole ที่เซ็นเซอร์ใช้ พลังงานที่ไม่สมดุลกันในพื้นที่ ที่มาจากขั้นตอนทำงานของ พลังงานในการส่งข้อมูลพื้นฐานระหว่างเซ็นเซอร์ ด้วย วิธีการควบคุมขนาดรัศมีของคลัสเตอร์ตามวิธีการส่ง สัญญาณวิทยุจากเสาสัญญาณ และ เกี่ยวข้องกับระยะเวลา การใช้งานของเซ็นเซอร์ จำนวนรอบของการทำงานของ เซ็นเซอร์แต่ละตัวจะสามารถใช้งานได้ในจำนวนรอบที่ ใกล้เคียงกัน โดยการทดลองได้ทำการเปรียบเทียบการ กำหนดค่าตัวแปรต่าง ๆ เพื่อรักษาสมดุลด้านพลังงาน โดย

ใช้วิธีที่เกิดจากความสัมพันธ์ระหว่างคุณสมบัติของ
เซ็นเซอร์และความน่าจะเป็นที่สามารถเป็นหัวหน้ากลุ่ม
จากการทำงานทุก ๆ ขั้นตอนของเซ็นเซอร์นั้นมีการใช้
พลังงานเป็นหลักของทุกขั้นตอนได้แนวคิดการลดทอน
พลังงานตันฉบับมากจาก Heinzelman และผู้ร่วมคันพบ[3]
ที่อธิบายถึงการทำงานของการส่งข้อมูลระหว่างไมโคร
เซ็นเซอร์ในรูปแบบคลื่นวิทยุ Heinzelman และผู้ร่วม
คันพบได้กล่าวไว้ในขั้นตอนนี้ว่าพลังงานจะสูญเสียตาม
ขนาดของ Packet ที่สร้างขึ้น ก่อนส่งไปยังตัวขยาย
สัญญาณที่ทำหน้าขยายความเข้มของสัญญาณให้เพียงพอ
ในการครอบคลุมพื้นที่โดยรอบเพื่อสื่อสารกับเซ็นเซอร์
ใกล้เคียง โดยระยะห่างของของเซ็นเซอร์ที่ใช้สื่อสารกันนั้น
มี 2 ระยะ คือ free-space model และ multi-path fading
model ทั้งสองระยะนี้การคิดคำนวณของพลังงานที่สูญเสีย
ไปนั้นต่างกันตามค่า threshold

สำหรับอายุการทำงานของเซ็นเซอร์นั้นถือว่ามีความสำคัญ ต่อการทำงานอย่างยิ่ง Neamatollahi และคณะได้เสนอ วิธีการยึดอายุการใช้งาน[4] ให้มีความยึดหยุ่นมากขึ้น โดย แบ่งรอบการทำงานด้วยตารางเวลาเป็นช่วง ๆ โดยแบ่ง บทบาทของการทำงานออกเป็น หน้าที่ของการสร้าง กลุ่มคลัสเตอร์ และขั้นตอนการส่งข้อมูลออกจากกัน โดย การทำงาน Dynamic Hyper Round Policy (DHRP) ซึ่ง กำหนดเวลาการทำคลัสเตอร์ในบางช่วงเวลาเท่านั้น ต่อ การสร้างคลัสเตอร์ 1 ครั้งสามารถส่งข้อมูลได้หลายครั้ง ก่อนที่จะเปลี่ยนเป็นกลุ่มคลัสเตอร์ใหม่ เพื่อเพิ่มอายุการใช้ งานเครือข่ายจากการลดการใช้พลังงานจากขั้นตอนการ สร้างคลัสเตอร์ออก

ชุดข้อมูลที่ใช้สำหรับการศึกษาในงานวิจัยนี้ได้ใช้ข้อมูล อุณหภูมิสาธารณะของรัฐบาลประเทศออสเตรเลีย[5] ที่เก็บ ข้อมูลอุณหภูมิจากสวนสาธารณะและสถานที่การเรียนรู้ทั้ง 19 แห่งที่ภายในประเทศออสเตรเลีย โดยที่ข้อมูลอุณหภูมิ นั้นจะถูกบันทึกตามแต่ละสถานที่ในทุก ๆ 10 นาที ตลอด 24 และได้ถูกเผยแพร่ ในเว็บไซด์ data.gov.au

3. กระบวนการนำเสนอ

3.1 ขั้นตอนการทำงานของเซ็นเซอร์

จากรูปแบบการทำงานด้วยการใช้วิธีสื่อสารแบบคลัสเตอร์ ของเซ็นเซอร์ สามารถแบ่งขั้นตอนการทำงานได้เป็น 2 ส่วนหลัก ๆ คือ ขั้นตอนการสร้างกลุ่มคลัสเตอร์ และ ขั้นตอนการส่งข้อมูล

3.1.1 การใช้พลังงานในส่วนของการสร้าง กลุ่มคลัสเตอร์

 $E_{cluster}$ แทนการใช้พลังงานในส่วนนี้สามารถแบ่ง กระบวนการการใช้พลังานออกเป็น 4 ขั้นตอนย่อย สมการ เป็นดังต่อไปนี้

$$E_{cluster} = E_{comp} + E_{announce} + E_{join} + E_{confirm}$$

 E_{comp} แทนพลังงานที่สูญเสียไปในขั้นตอนการแข่งขัน CCH พลังงานในส่วนนี้สูญเสียไปในการประกาศตัวของ เซ็นเซอร์ที่ได้เป็น CCH แล้วนั้น จะประกาศการมีตัวตน ของตัวเองออกไป Packet Control เพื่อให้ CCH ตัวอื่น ๆ ได้รับรู้การมีอยู่ หลังจากนั้นจะมีการแข่งขันกันเพื่อให้ได้มา ซึ่ง CH ที่มีคุณสมบัติที่เหมาะสมต่อการทำงาน ในขั้นตอน นี้เซ็นเซอร์ที่เป็น CCH จะสูญเสียพลังงานทั้งการประกาศ ตนเอง และ การรับข้อมูลจาก CCH ตัวอื่น ๆ

 $E_{announce}$ แทนพลังงานที่สูญเสียไปในขั้นตอน CH ประกาศการครอบครองพื้นที่ของตนเองให้กับเซ็นเซอร์ โดยรอบรับรู้ถึงการมีอยู่ด้วยรัศมีค่าหนึ่งออกไปด้วย Packet Control เพื่อให้เซ็นเซอร์ได้ตัดสินใจเข้าร่วมกลุ่ม CH ที่ใกล้ที่สุด เช่นเดียวกันกับขั้นตอนการแข่งขันของ CCH ในขั้นตอนนี้เซ็นเซอร์ที่เป็น CH จะสูญเสียพลังงาน ทั้งการประกาศตนเอง และ การรับข้อมูลจาก CH ตัวอื่น E_{join} แทนพลังงานที่สูญเสียไปหลังจากที่เซ็นเซอร์ โดยรอบตอบกลับด้วย Packet Control จากเซ็นเซอร์ โดยรอบที่แสดงถึงความต้องการเข้าร่วมกลุ่มกับ CH ค่า พลังงานของเซ็นเซอร์จะลดลงไปจากการรับข้อมูลตาม

จำนวนเซ็นเซอร์ที่อยากเข้าร่วม เซ็นเซอร์ที่ตอบกลับจะ

เปลี่ยนเป็น CM ของกลุ่ม ๆ นั้นไปตลอดจนกว่าจะจบการ ทำงานจึงจะสามารถเปลี่ยนกลุ่มการทำงานใหม่ได้

 $E_{confirm}$ แทนพลังงานที่สูญเสียจากการที่ CH ตอบรับ การเข้าร่วมกลุ่ม CH ต้องการตอบรับไปให้ CM ในกลุ่ม ทุกตัวโดย Packet Control เพื่อยืนยันการเข้าร่วมอย่าง สมบูรณ์จึงจะทำงานในขั้นตอนถัดไปได้

3.1.2 การใช้พลังงานในส่วนการส่งข้อมูล

E_{send data} แทนพลังงานที่สูญเสียไปในขั้นหลังจากที่ที่ เซ็นทุกตัวในพื้นที่ได้มีการเข้าร่วมกลุ่มคลัสเตอร์ทุกตัวแล้ว นั้น จะเริ่มขั้นตอนเก็บข้อมูลในพื้นที่ของตนเองและส่ง ข้อมูลที่ได้ให้ CH ที่ตนเองได้เป็นสมาชิกอยู่ เพื่อให้ CH ได้รวบรวมข้อมูลก่อนมีทั้งหมด 3 ขั้นตอนย่อยตามสมการ

$$E_{send\ data} = E_{CM} + E_{PROC} + E_{update}$$

 E_{CM} แทนพลังงานที่ CM สูญเสียไปกับการส่งข้อมูล ที่ เก็บได้ไปให้ยัง CH ในกลุ่มของตนเองการส่งข้อมูลใน ขั้นตอนนี้จะส่งออกไปด้วย Packet Data เพื่อให้ CM นำ ข้อมูลไปรวบรวมภายในกลุ่มต่อ ในขั้นตอนนี้ CH เองนั้น สูญเสียพลังงานในการรับ ของมูลจาก CM ในกลุ่มทุกตัว E_{PROC} แทนพลังงานหลังจากที่ CH ได้รับของมูลจาก CM ในกลุ่มของตนเองครบทุกตัวแล้วรวมถึงข้อมูลที่ CH เก็บได้เอง ต่อไปจะทำการสรุปข้อมูลเป็นค่าเฉลี่ยเพียงค่า เดียวออกมาในรูปแบบ Packet Data ก่อนส่งข้อมูลให้กับ BS ด้วยค่าพลังงานที่สูญเสียไป ในขั้นตอนการ E_{update} ตามความต้องการลดขั้นตอนการทำงานที่ไม่จำเป็นออก ด้วยการจัดการขั้นตอนการทำงานเป็นตารางเวลา เรียกว่า Super Round ซึ่งหมายถึงการทำงานด้วยรอบพิเศษจาก ทำการส่งข้อมูลซ้ำหลายครั้งด้วยกลุ่มของคลัสเตอร์กลุ่ม เดิม ตามสมการดังนี้

$$E_{SR_N} = E_{cluster} + N(E_{data})$$

ที่ ต้องการลดขั้นตอนการสร้างกลุ่มคลัสเตอร์การ กำหนดการส่งแบบรอบพิเศษเป็นการเริ่มทำงานด้วยการ ข้ามขั้นตอนการคัดสรรค์และเข้าร่วม โดยเริ่มต้นรอบการ ทำงานด้วยขั้นตอนการส่งข้อมูล จำนวนรอบการทำงาน ด้วยการส่งแบบรอบพิเศษนั้นกำหนดได้ เช่น ตั้งค่าการส่ง แบบพิเศษ 1 รอบการทำงาน การทำงานจะเริ่มต้นจาก ขั้นตอนการคัดสรรค์ CH ตามด้วย ขั้นตอนการเข้าร่วม กลุ่มของ CM และตามด้วย การส่งข้อมูลของแต่ละพื้นที่ ตามขั้นตอนการทำงานแบบปกติ หากแต่จำนวนการส่ง รอบแบบพิเศษ มีค่ามากกว่า 1 นั้น การทำงานในรอบ พิเศษรอบแรก จะทำงานตามปรกติ ข้อแตกต่างนั้นจะเริ่ม ด้วยที่รอบพิเศษรอบที่ 2 เป็นตันไป

การเริ่มการทำงานที่รอบที่ 2 นั้น จะข้าม ขั้นตอนการสร้าง
กลุ่มคลัสเตอร์ และ โดยใช้ข้อมูลกลุ่มของ CH เดิมที่ได้มา
จากการทำงานในรอบพิเศษรอบแรกมาใช้แทนการ
ประกาศหากลุ่มใหม่ การทำงานในรอบส่งพิเศษที่ 2 นั้น
เริ่มที่ขั้นตอนการส่งข้อมูลของ CM การรวบรวมข้อมูลของ
CH และ การส่งข้อมูลที่สรุปแล้วไปให้ยัง BS โดยรอบการ
ทำงานจะเพิ่มขึ้นเป็น 1 รอบตามการทำงานแบบปกติ

3.2 การควบคุมการส่งข้อมูลด้วยความแตกต่าง ของข้อมูล

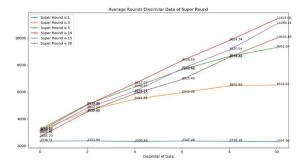
หลังจากการทำงานรอบแรกของทุกการสร้างกลุ่มของคลัส เตอร์เสร็จสิ้น การทำงานขั้นตอนการส่งข้อมูลในรอบถัดไป CM รับข้อมูลจากพื้นที่โดยรอบเข้ามาแล้ว จะทำการ เปรียบเทียบกับข้อมูลเดิมก่อนหน้า หากค่าความแตกต่าง ของข้อมูลนั้นมีค่าน้อยกว่าค่าร้อยละความแตกต่างที่ถูก กำหนดไว้ CM ในรอบนั้นจะไม่ถูกส่งข้อมูลที่เก็บได้ในรอบ ปัจจุบันส่งไปให้ยัง CH นั้น ๆ ในรอบที่ไม่ได้รับข้อมูล นั้นเอง CH จะใช้ข้อมูลเดิมจากรอบก่อนหน้ามาใช้ในการ สรุปเพื่อหาเฉลี่ยแทน หากแต่เมื่อ CM ได้รับข้อมูลเข้ามา เปรียบเทียบค่าความแตกต่างของข้อมูลและพบว่ามีค่า ความแตกต่างมากกว่าค่าร้อยละความแตกต่างที่กำหนดไว้ CM จะส่งข้อมูลในรอบนั้น ๆ ให้กับ CH เพื่อการสรุปหา ค่าเฉลี่ยต่อไป ในทำนองเดียวกันกับการตรวจสอบความ แตกต่างของข้อมูลในขั้นการทำงานของ CM การทำงาน ของ CH เองนั้นต้องมีการตรวจสอบเช่นเดียวกันของ รวบรวมและสรุปค่าเฉลี่ยจากข้อมูลที่ได้ไปให้ยัง BS

4. การทดสอบประสิทธิภาพ

การทดสอบประสิทธิภาพนั้นผู้วิจัยโดเลือกโซโปรแกรมภาษา
Python สำหรับการจำลองระบบการทำงานของโปรโตคอล
เซ็นเซอร์ไร่สาย

| บิจจัยที่ใชทดลอง | |
|---|-----------------------|
| พื้นที่ของการทดลอง (ตารางเมตร) | 100 X100 |
| โคาความหนาแบนของเซ็นเซอร node/meter² | 0.0125 |
| ตำแหน่งสถานีฐาน | (-50,50) |
| | 3 จูล |
| ขนาดความยาวของ Packet Control | 200 บิต |
| ขนาดความยาวของ Packet Data | 4000 บิต |
| ระยะกระตุนการใชพลังงาน _(do) | 87 เมตร |
| ขนาดคลัสเตอร ท์ ตองการ _(rd) | 30 เมตร |
| ขนาดการประกาศรัศมีของคลัสเตอร | $r_d \sqrt{2 \ln 10}$ |
| พลังงานที่ใช่ตอการสมขอมูล | 50 นาโนจูล |
| พลังงานที่ใช่ตอการสมขอมูล | 50 นาโนจูล |
| พลังงานที่ใชสรุปขอมูล | 5 นาโนจูล |
| โคาพลังงาน free-space model | 10 พิโคจูล |
| โคาพลังงานmulti-path fading model | 0.012 พิโคจูล |
| การจัดกา ธ สงตามตารางเวลา(N) | 1,3,5,10,15 |
| การสมขอมูลดวยความแตกตางขอมขอมูล | 0,2,4,6,8,10 |
| ในขั้นตอนที่ CM สมขอมูลให CH (%) | |
| การสมขอมูลดวยความแตกตางขอมขอมูล | 1 |
| ในขั้นตอนที่ CH สิเขอมูลให BS (%) | |
| จำนวนครั้งการทดลอง | 100 ครั้ง |

4.1 ผลการทดสอบประสิทธิภาพ



รูปที่ 4.1 กราฟแสดงผลลัพธ์จำนวนรอบของการทำงานของการ

จากรูปที่ 4.1 การทำงานของการจัดการส่งตามตารางเวลา แกน x คือ ค่าความต่างของข้อมูลในเปอเซ็นต์ที่เพิ่มขึ้น และเส้นสีที่แตกต่างกันออกไปเป็นค่าตารางเวลาของการ ส่งข้อมูลที่มีค่า N แตกต่างกัน ที่ค่า N = 1 นั้นหมายถึง การทำงานในรูปแบบปกติคือ การสร้างกลุ่มคลัสเตอร์ จากนั้นทำการส่งข้อมูลแล้วจึงทำการสร้างกลุ่มของคลัส เตอร์ใหม่ ทำให้ไม่ว่าจะใช้ค่าความแตกต่างเข้ามาร่วม ทำงานก็ไม่เกิดการเปลี่ยนแปลงของแนวโน้มจำนวนรอบที่ เพิ่มขึ้น ต่างจากค่า N ที่มีค่ามากกว่า 1 จึงจะสามารถเห็น ความแตกต่างได้ จากการทดลองสรุปออกมาเป็นจำนวน รอบการทำงานได้ว่า การทำงานของการจัดการส่งข้อมูล ตามตารางเวลาร่วมด้วยกันกับการส่งข้อมูลด้วยความ แตกต่างของข้อมูลนั้น สามารถทำให้จำนวนรอบการ ทำงานเพิ่มขึ้นตามทั้งสองปัจจัยดังกล่าว โดยเฉพาะอย่าง ยิ่งเมื่อค่าปัจจัยทั้งสองมีแนวโน้มเพิ่มขึ้นเท่าไหร่ รอบการ ทำงานก็จะแปรผันเพิ่มขึ้นตามไปด้วย จะเห็นได้ชัดเจนว่า เส้นสีแดงที่แสดงถึงการทำงานด้วย Super Round ที่ N = 10 นั้นสามารถทำงานได้จำนวนรอบมากที่สุดเมื่อเทียบกับ ค่า N ค่าอื่น ๆ ในช่วงของ N ที่ที่ค่าเท่ากับ 3, 5 เมื่อถึงจุด ที่มีค่าความแตกต่างของข้อมูลที่ 4% เป็นตันไป จะเห็นได้ ว่าอัตราการเพิ่มของจำนวนรอบนั้นไม่สูงเท่ากับค่าความ แตกต่างของข้อมูลที่มีค่าน้อยกว่า แสดงให้เห็นว่า ค่าความ แตกต่างของข้อมูลเริ่มที่มากขึ้นเริ่มไม่ส่งผลต่อการทำงาน เพราะมีการเปลี่ยนกลุ่มของคลัสเตอร์บ่อยเกินทำให้ พลังงานนั้นสูญเสียไปกับการสร้างคลัสเตอร์เฮดเป็น ส่วนมากและพลังงานคงเหลือนั้นไม่เพียงพอสำหรับส่ง ข้อมูล และ ในช่วงของ N ที่ที่ค่าเท่ากับ 15, 20 ถึงแม้จะไม่ พบปัญหาอัตราการเพิ่มของจำนวนรอบที่น้อยลงแต่กลับ พบปัญหาการใช้กลุ่มคลัสเตอร์เดิมซ้ำ ๆ มากเกินทำให้ CH ต้องแบกรับภาระหน้าที่รับส่งข้อมูลมากเกินกว่าค่า N อื่น ๆ ทำให้เซ็นเซอร์ที่รับหน้าที่เป็น CH สูญเสียพลังงาน มากกว่าค่า N อื่น

4. บทสรุป

จากผลการทดลองจากงานวิจัยนี้นั้นแสดงให้เห็นว่า
กระบวนการทำการจัดการการส่งด้วยตารางเวลาเพื่อการ
ประหยัดพลังงานนั้น สามารถยึดอายุการทำงานให้แก่
เซ็นเซอร์ได้เป็นอย่างดีและมีประสิทธิภาพ โดยเฉพาะ ค่า
N ที่เหมาะสมสำหรับการทำงานแบบ Super round คือ N
= 10 ที่มีความเหมาะสมของการใช้ประสิทธิภาพของ
เซ็นเซอร์ที่มาจากการสร้างกลุ่มของคลัสเตอร์ 1 ครั้งต่อ
การส่งข้อมูล 10 ครั้งได้อย่างสูงสุด ผลที่ได้ จำนวนรอบ
การทำงานจึงมากที่สุดในทุก ๆ ค่าความแตกต่างของ
ข้อมูลด้วยเช่นกัน

งานวิจัยต่อไปในอนาคตควรมุ่งเน้นไปที่ขนาดคลัสเตอร์ที่ แตกต่างจากขนาดค่าที่กำหนดไว้เพียงค่าเดียว ควร ทดสอบกับขนาดคลัสเตอร์ที่มีค่าเล็กกว่า และ ใหญ่กว่าค่า ที่ตั้งไว้เพื่อดูผลกระทบจากการใช้พลังงานที่ไม่เท่าเทียม จากขนาดคลัสเตอร์ด้วย เช่น เมื่อขนาดคลัสเตอร์มีขนาด ใหญ่ขึ้นการใช้พลังงานของตัวที่เป็น CH อาจจะเพิ่มขึ้น ด้วย น่าจะเป็นเหตุผลที่ทำให้จำนวนรอบการทำงานลดลง เมื่อเทียบกับขนาดคลัสเตอร์ที่ทดลองในการทดลองนี้

เอกสารอ้างอิง

- [1] P. Eak-Une and C. Pornnavalai, "Initial Energy Allocation and Cluster Size Control in Wireless Sensor Networks." *Computer Science and Software Engineering (JCSSE)*, 2017.
- [2] P. Eak-Une and C. Pornnavalai, "The Fuzzy-Based Cluster Head Election Algorithm for Equal Cluster Size in Wireless Sensor Networks." Computer Science and Software Engineering (JCSSE) 13th International Joint Conference on, 2016.

[3] W. Heinzelman, A. Chandrakasan and H.

Balakrishnan, "An Application Specific
Protocol

Architecture for Wireless Microsensor
Networks." *IEEE Transactions on*Wireless Communications, vol. 1, no.
4, pp. 660 - 670, 10 October 2002.

[4] P. Neamatollahi, M. Naghibzadeh, S.
Abrishami and M. H. Yaghmaee,
"Distributed Clustering-Task
Scheduling for Wireless Sensor
Networks Using Dynamic Hyper
Round Policy." IEEE Transactions on
Mobile Computing, vol. 17, no. 2, pp.
334-347, 2018.

[5] A. Government, "City of Parramatta temperature data." City of Parramatta, Sydney, 2018.