# Национальный исследовательский университет «МЭИ»

## Институт Радиотехники и электротехники им В.А. Котельникова

## Лабораторная работа №3

# «Исследование коррелятора АП СРНС ГЛОНАСС с помощью имитационной модели»

Студент: Попов М.Г.

Группа: ЭР-15-16

Москва

## Цель работы:

- 1.Исследовать структуру и свойства функциональных элементов корреляторов АП СРНС;
- 2. Исследовать характеристики процессов, происходящих в корреляторах АП СРНС;
  - 3. Ознакомиться с ИКД ГЛОНАСС.

#### Домашняя подготовка

1. Схема формирования дальномерного кода для ГЛОНАСС L1 СТ:

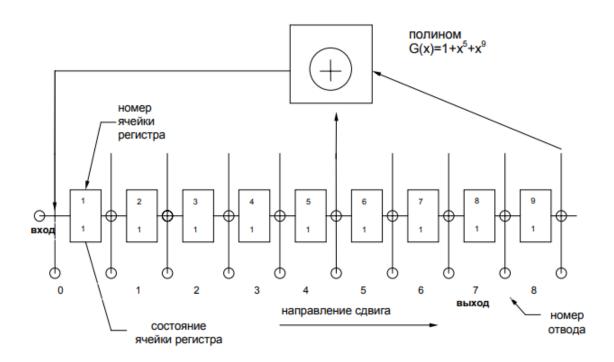


Рисунок 1 — Структура регистра сдвига, формирующего дальномерный код для ГЛОНАСС L1 СТ

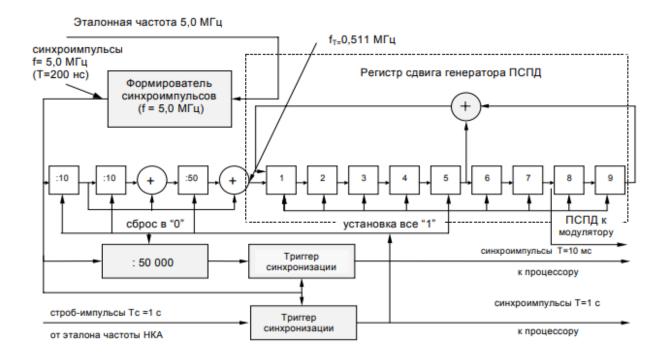


Рисунок 2 — Структурная схема формирования дальномерный код для ГЛОНАСС L1 СТ

## 2. Схема формирования дальномерного кода для GPS L1 C/A

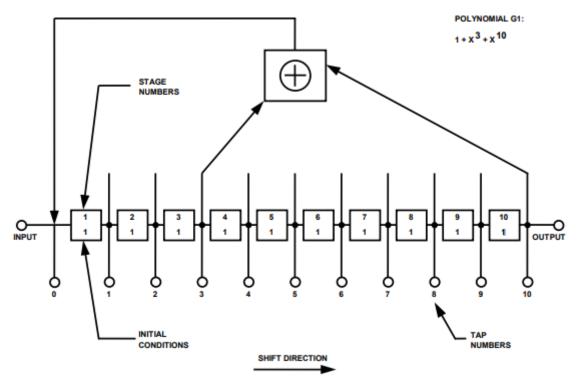


Рисунок 3 — Структура регистра сдвига G1, формирующего дальномерный код для GPS L1 C/A

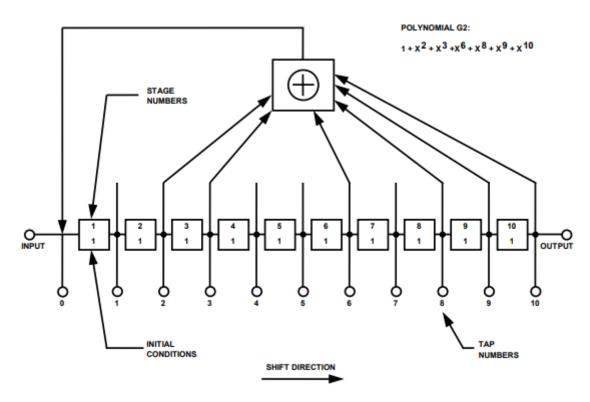


Рисунок 4 — Структура регистра сдвига G2, формирующего дальномерный код для GPS L1 C/A

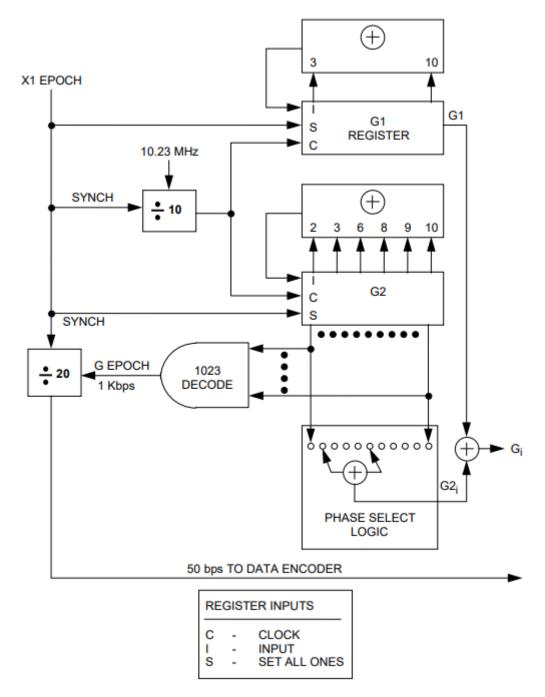


Рисунок 5 — Структура формирования дальномерный код для GPS L1 C/A

3. Выражения для статистических эквивалентов выходных отсчетов коррелятора

$$\begin{split} I_{k} &= \sum_{l=1}^{L} y_{k,l} G_{c} \left( t_{k,l} - \tilde{\tau}_{k} \right) \cos \left( \omega_{if} t_{k,l} + \tilde{\omega}_{d,k} l T_{d} + \tilde{\varphi}_{k} \right); \\ Q_{k} &= \sum_{l=1}^{L} y_{k,l} G_{c} \left( t_{k,l} - \tilde{\tau}_{k} \right) \sin \left( \omega_{if} t_{k,l} + \tilde{\omega}_{d,k} l T_{d} + \tilde{\varphi}_{k} \right) \end{split}$$

Где:

• Модель шкалы времени:

$$t_{k,l} = t_{k,0} + lT_d = t_{k,0} + LT_d = t_{k,0} + T$$
 , где:

 $T_d$  - интервал дискретизации, T - интервал накопления в корреляторе.

• Модель сигнала на выходе АЦП:

$$y_{k,l} = Qu(y_{fe,k,l}),$$

где  $Qu(\ )$  - нелинейная функция квантования

• Модель сигнала на выходе радиочастотного блока

$$y_{fe,k,l} = K_f (S_{k,l} + J_{k,l} + n_{k,l})$$
, где:

 $K_f$  - операторный коэффициент передачи цифрового фильтра с заданной полосой;

$$S_{k,l}=AG_cig(t_{k,l}- au_kig)\cosig(\omega_{if}t_{k,l}+\omega_{d,k}lT_d+arphi_kig)$$
 - модель полезного сигнала;

$$J_{k,l} = A_j \cos \left( \omega_i t_{k,l} + \varphi_{j,k} \right)$$
 - модель гармонической

помехи;

 $n_{k,l}$  - ДБГШ с дисперсией  $\sigma_n^2$ .

#### Лабораторное исследование

• Отключить шум приемного устройства. В качестве значения полосы фронтенда выбрать «Бесконечность». Квантование принимаемой реализации и опорного сигнала отключить. Расстройку опорного сигнала по частоте установить нулевой. На основании ИКД установить параметры схемы формирования ДК. Перенести схему в отчет. Занести в отчет вычисленные корреляционные функции. Определить промежуточную частоту сигнала, полосу сигнала.

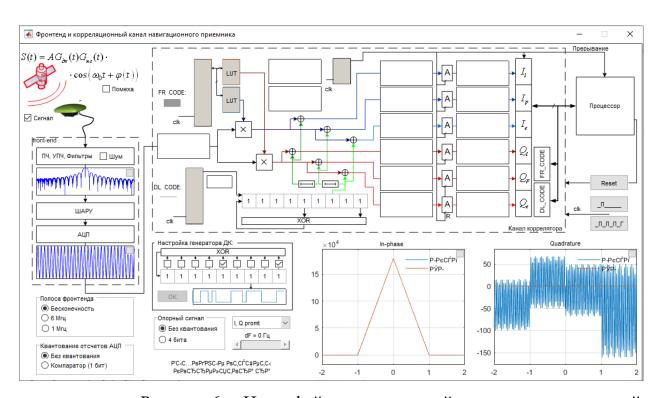


Рисунок 6 — Интерфейс имитационной модели с выполненной настройкой генератора

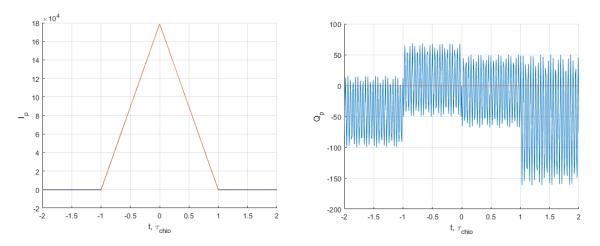


Рисунок 7 — Графики вычисленных корреляционных сумм как функции разности задержек дальномерных кодов сигнала и опорных колебаний

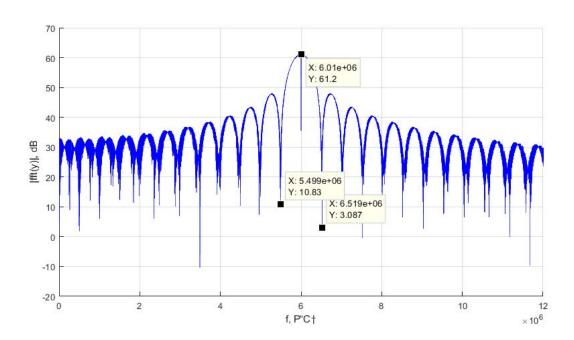


Рисунок 8 - Спектр радиосигнала

Определим с помощью маркеров промежуточную частоту сигнала:  $f_n = 6$  МГц и полосу сигнала:  $\Delta f = (6.519 - 5.499) \cdot 10^6 = 1.02$  МГц

• Установить полосу фронтенда равной 6 МГц, 1 МГц. Перенести корреляционные функции в отчет. Оценить групповое время запаздывания.

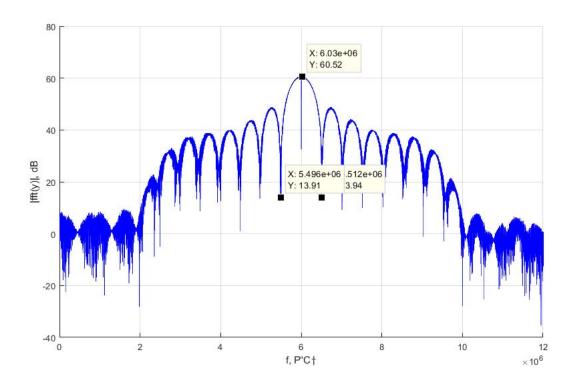


Рисунок 9 - Спектр радиосигнала при полосе фронтенда 6 МГц

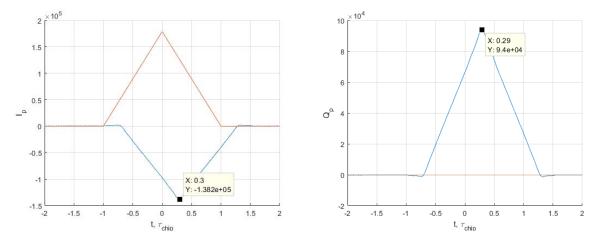


Рисунок 10 — Графики вычисленных корреляционных сумм как функции разности задержек дальномерных кодов сигнала и опорных колебаний при полосе фронтенда 6 МГц

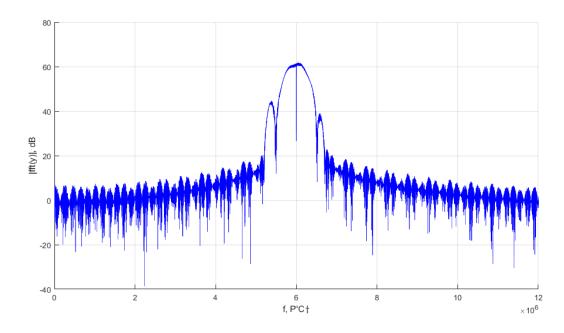


Рисунок 11 - Спектр радиосигнала при полосе фронтенда 1 МГц

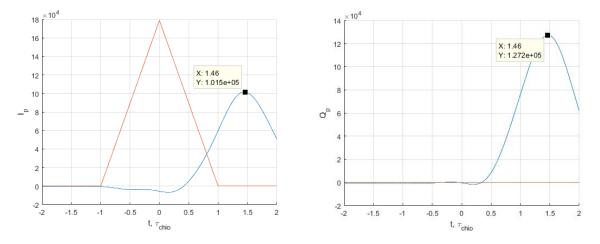


Рисунок 12 — Графики вычисленных корреляционных сумм как функции разности задержек дальномерных кодов сигнала и опорных колебаний при полосе фронтенда 1 МГц

Групповое время запаздывания для фронтеда равной 6 МГц, равно 0.29 мкс, а для 1 МГц равно 1.46 мкс

• В качестве значения полосы фронтенда выбрать «6 МГц». Перенести в отчет наглядный отрезок сигнала. Включить шум. Сравнить квадрат СКО шума (считая размах за 3 СКО) и мощность сигнала. Определить отношение мощности сигнала к односторонней спектральной плотности шума:  $q_{c/no} = \frac{P_s}{N_0}$  (привести к размерности дБГц). Перенести в отчет отрезок реализации сигнала в смеси с шумом, корреляционные функции.

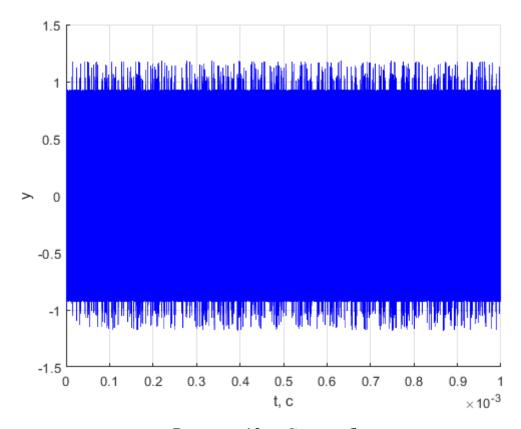


Рисунок 13 — Сигнал без шума

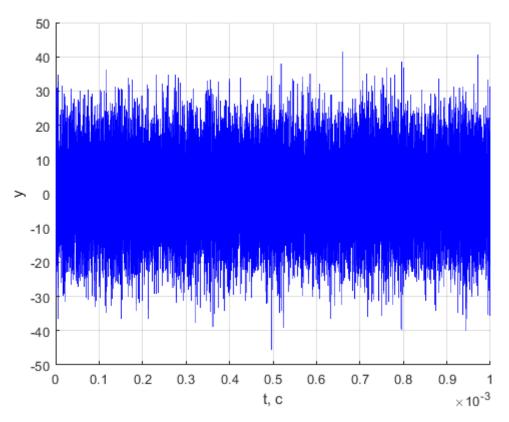


Рисунок 14 — Реализация шума СКО шума:  $\sigma_{\scriptscriptstyle n} \approx 10\,B$ 

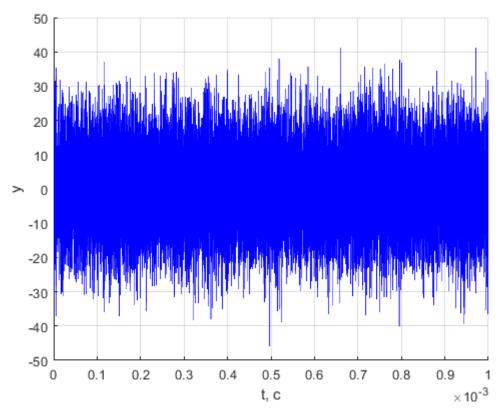


Рисунок 15 — Сигнал с шумом

## Отношение сигнал-шум:

$$q_{c/N_0} = \frac{P_s}{N_0} = \frac{U^2}{2 \cdot D_n T_{d\phi}} = \frac{U^2 \cdot F_d}{2 \cdot \sigma_n^2} = \frac{1 \cdot 51 \cdot 10^6}{2 \cdot 10^2} = 2.55 \cdot 10^5 \, pas = 54 \, \delta B \Gamma u$$

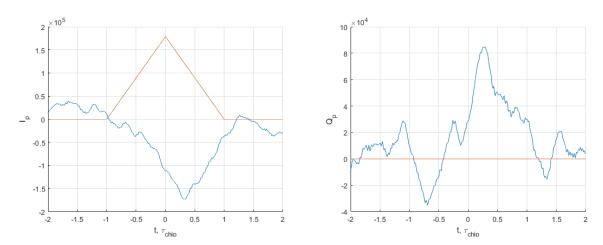


Рисунок 16 — Графики вычисленных корреляционных сумм как функции разности задержек дальномерных кодов сигнала и опорных колебаний

• Наблюдать за изменением шумовой составляющей корреляционных функций при изменении полосы фронтенда. Исследовать зависимость мощности шумовой составляющей корреляционных компонент от полосы фронтенда, сделать соответствующие записи в отчете.

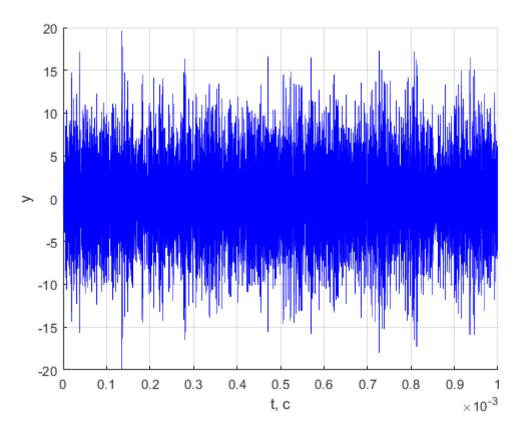


Рисунок 17 — Сигнал с шумом при 1 МГц и наличием шума

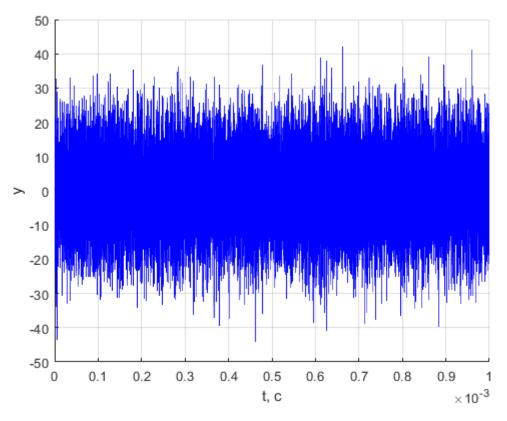


Рисунок 18 — Сигнал с шумом при 6 МГц и наличием шума

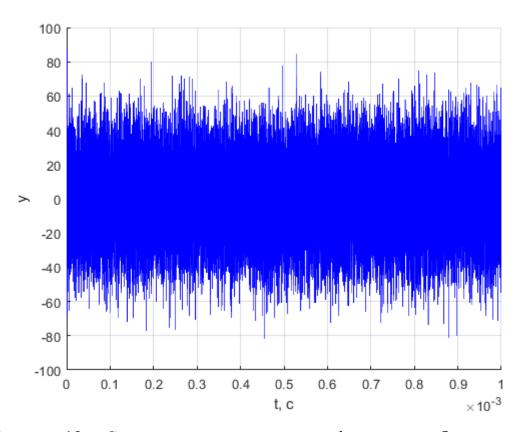


Рисунок 19 — Сигнал с шумом при полосе фронтенда — бесконечность и наличием шума

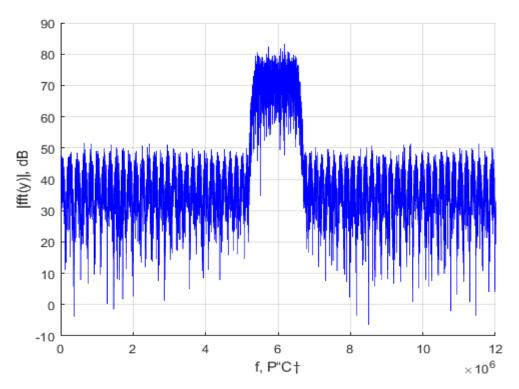


Рисунок 20 - Спектр радиосигнала при полосе фронтенда 1 МГц и наличием шума

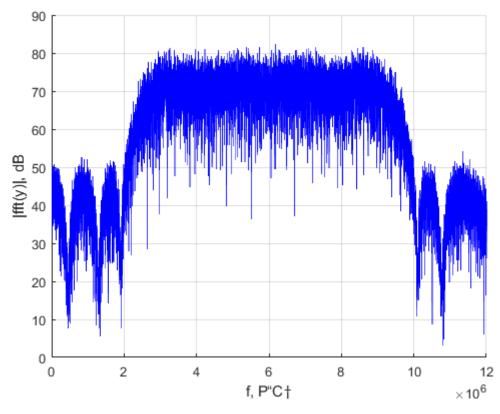


Рисунок 21 - Спектр радиосигнала при полосе фронтенда 6 МГц и наличием шума

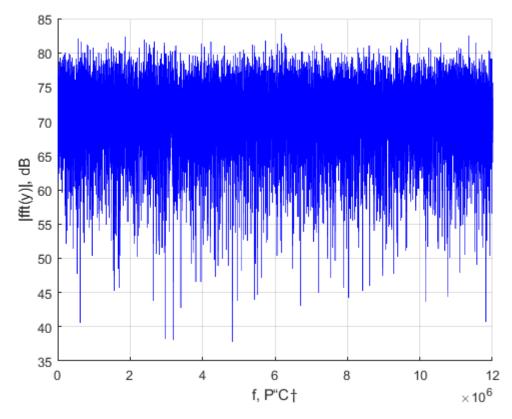


Рисунок 22 - Спектр радиосигнала при полосе фронтенда бесконечность и наличием шума

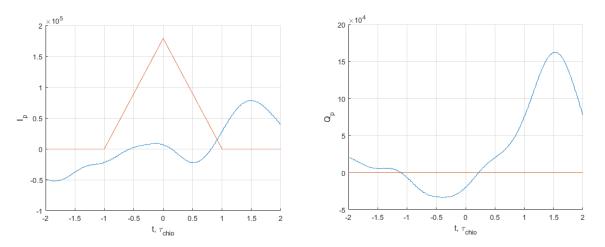


Рисунок 23 — Графики вычисленных корреляционных сумм как функции разности задержек дальномерных кодов сигнала и опорных колебаний при полосе фронтеда 1 МГц и наличием шума

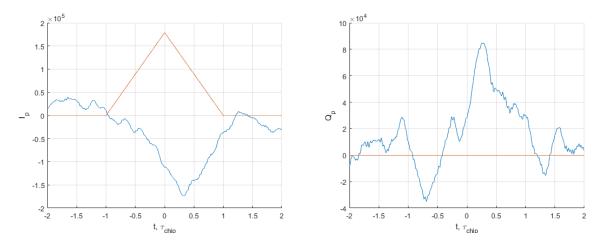


Рисунок 24 — Графики вычисленных корреляционных сумм как функции разности задержек дальномерных кодов сигнала и опорных колебаний при полосе фронтеда 6 МГц и наличием шума

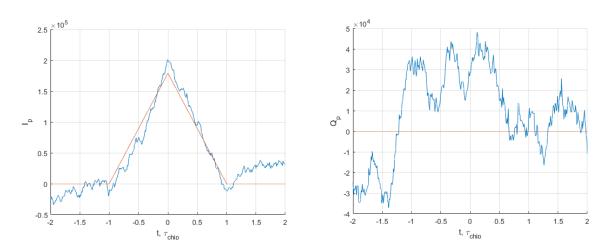


Рисунок 25 — Графики вычисленных корреляционных сумм как функции разности задержек дальномерных кодов сигнала и опорных колебаний при полосе фронтеда равной бесконечности и наличием шума

Можно заметить, что при сужении полосы фронтеда уменьшается уровень боковых лепестков спектра сигнала

• Включить шум. Исследовать влияние квантования входных отсчетов и опорных сигналов на корреляционные суммы.

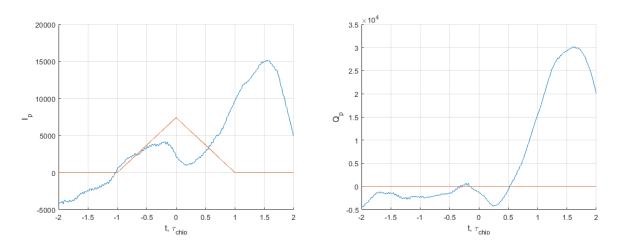


Рисунок 26 — Графики вычисленных корреляционных сумм как функции разности задержек дальномерных кодов сигнала и опорных колебаний при полосе фронтеда равной 1 МГц, наличием помехи и включенным квантователем отсчетов АЦП

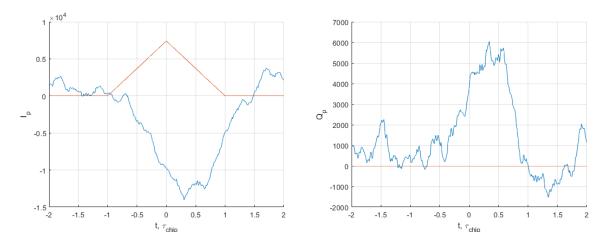


Рисунок 26 — Графики вычисленных корреляционных сумм как функции разности задержек дальномерных кодов сигнала и опорных колебаний при полосе фронтеда равной 6 МГц, наличием помехи и включенным квантователем отсчетов АЦП

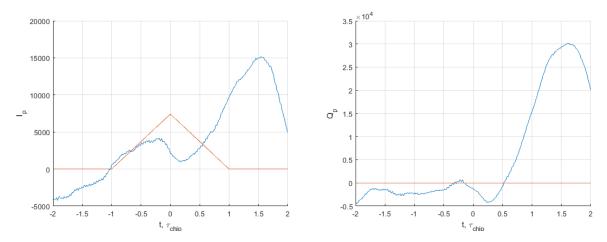


Рисунок 27 — Графики вычисленных корреляционных сумм как функции разности задержек дальномерных кодов сигнала и опорных колебаний при полосе фронтеда равной бесконечность, наличием помехи и включенным квантователем отсчетов АЦП

С расширением полосы фронтенда происходит увеличение ошибки квантования при аналого-цифровом преобразовании. Малая разрядность добавляет аддитивный шум квантования. Отношение сигнал/шум немного снижается.

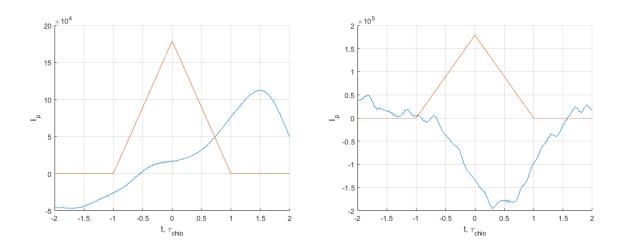


Рисунок 28 — Графики вычисленных корреляционных сумм как функции разности задержек дальномерных кодов сигнала и опорных колебаний при полосе фронтеда равной 1 МГц, наличием помехи

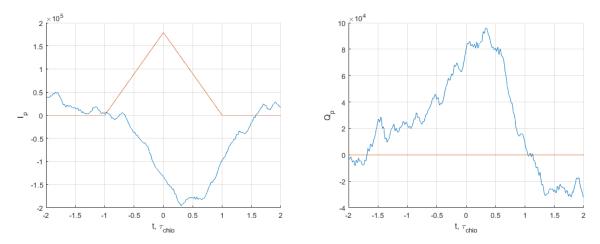


Рисунок 29 — Графики вычисленных корреляционных сумм как функции разности задержек дальномерных кодов сигнала и опорных колебаний при полосе фронтеда равной 6 МГц, наличием помехи

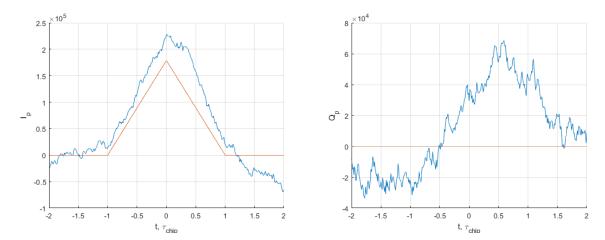


Рисунок 30 — Графики вычисленных корреляционных сумм как функции разности задержек дальномерных кодов сигнала и опорных колебаний при полосе фронтеда равной бесконечность, наличием помехи Вывод: Увеличивается корреляционный пик с появлением помехи.

• Установить нулевую ошибку по частоте. В отсутствии узкополосной помехи при наличии шума приемника провести исследование процессов в пошаговой модели коррелятора.

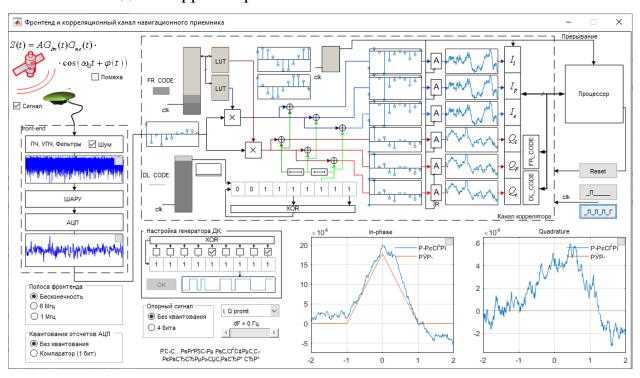


Рисунок 31 — Пошаговая модель коррелятора при полосе фронтенда равной бесконечности

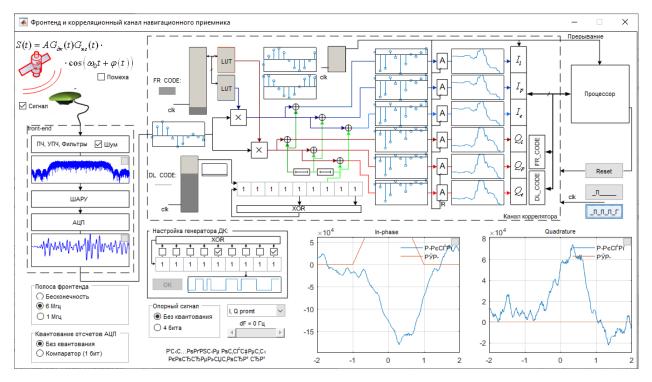


Рисунок 32 – Пошаговая модель коррелятора при полосе фронтенда равной 6 МГц

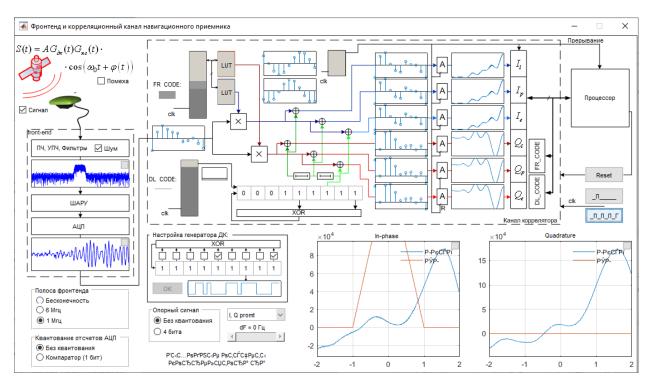


Рисунок 32 — Пошаговая модель коррелятора при полосе фронтенда равной 1  $M\Gamma \mathfrak{l}$ 

Вывод: рассмотрели структуру формирования дальномерного кода для ГЛОНАСС L1 СТ и GPS L1 С/А, исследована структура и свойства функциональных элементов коррелятора АП СРНС. Были определены по графикам групповое запаздывание, СКО и отношение сигнал-шум. Исследовали зависимость ширины полосы фронтеда от спектра радиосигнала, от зависимости вычисленных корреляционных сумм как функции разности задержек дальномерных кодов сигнала и опорных колебаний, от квантования отсчетов АЦП и от присутствия помех.