#### Bachelorarbeit

# Explizite Berechnung der Levelt-Turrittin-Zerlegung für spezielle D-Moduln

vorgelegt von Maximilian Huber

am Institut für Mathematik der Universität Augsburg

betreut durch Prof. Dr. Marco Hien

abgegeben am 04.07.2013

stand: 4. Mai 2013

# Inhaltsverzeichnis

0	Mat	chematische Grundlagen	1
1	Mod	duln über $\mathcal{D}_k$	5
	1.1	Weyl-Algebra und der Ring $\mathcal{D}_k$	6
		1.1.1 Alternative Definition / Sichtweise	8
	1.2	(Links) $\mathcal{D}$ -Moduln	E
		1.2.1 Holonome $\mathcal{D}$ -Moduln	E
	1.3	Lokalisierung von $\mathbb{C}\{x\}$ -Moduln	10
	1.4	Lokalisierung eines $\mathcal{D}$ -Moduls	11
2	Mer	romorphe Zusammenhänge	12
	2.1	Systeme von ODEs und Meromorphe Zusammenhänge	12
		2.1.1 Meromorphe Zusammenhänge	13
	2.2	Eigenschaften / Äquivalenz zu holonomen lokalisierten $\mathcal{D}\text{-Moduln}$	14
	2.3	Newton Polygon	18
		2.3.1 Die Filtrierung $^LV\mathcal{D}_{\widehat{K}}$ und das $L\text{-Symbol}$	22
	2.4	Formale Struktur regulärer Zusammenhänge	24
	2.5	pull-back und push-forward	25
	2.6	Fouriertransformation	33
3	Eler	mentare Meromorphe Zusammenhänge	34
	3.1	Definition in [Sab07]	38
	3.2	Twisten von Meromorphen Zusammenhängen	39
4	Leve	elt-Turrittin-Theorem	40
	4.1	Klassische Version	40
	4.2	Sabbah's Refined version	42
5	DIE	Klasse der Fourier-Transformationen	43
	5.1	Rezept für allgemeine $\varphi$	4:

#### In halts verzeichn is

	5.2 Spezialfall $\varphi_1 := \frac{a}{x}$	50 58 58			
Aı	Anhang				
Α	Aufteilung von $t\varphi'(t)$	59			
В	Genaueres zu $(x^2\partial_x)^k$	60			
Kommentar:					
Plan :					
*	Grundlagen				
*	Moduln über D				
*	Meromorphe Zusammenhänge				
	Sind spezielle moduln über D ??				
	* ODE zu Meromorphe Zush				
	* Newton polygon und Steigungen				
	* pullback und pushforward				
	* Fouriertransformation				
*	Elementare Meromorphe Zusammenhänge				
	Braucht pullback oder pushforward				
*	Levelt Turrittin Theorem				
	Braucht elem, Meromorphe Zush				
*	Das Beispiel				
	* Rezept				
	* Anwenden				

# 0 Mathematische Grundlagen

Kommentar: Hier werde ich mich auf [Sab90] und [Cou95] beziehen.

Wir betrachten  $\mathbb{C}$  hier als Complexe Mannigfaltigkeit mit der Klassischen Topologie. In dieser Arbeit spielen die folgenden Funktionenräume eine große Rolle:

- $\mathbb{C}[x] := \{\sum_{i=1}^{N} a_i x^i | N \in \mathbb{N} \}$  die einfachen Potenzreihen
- $\mathbb{C}\{x\} := \{\sum_{i=1}^{\infty} a_i x^i | \text{pos. Konvergenz$  $radius} \}$  ([HTT07, Chap 5.1.1])
- $\mathbb{C}[\![x]\!] := \{\sum_{i=1}^{\infty} a_i x^i\}$  die formalen Potenzreihen
- $K := \mathbb{C}(\{x\}) := \mathbb{C}\{x\}[x^{-1}]$  der Ring der Laurent Reihen.
- $\widehat{K}:=\mathbb{C}(\!(x)\!):=\mathbb{C}[\![x]\!][x^{-1}]$  der Ring der formalen Laurent Reihen.
- $\tilde{\mathcal{O}}$  als der Raum der Keime aller (möglicherweise mehrdeutigen) Funktionen. (bei [HTT07] mit  $\tilde{K}$  bezeichnet)

Wobei offensichtlich die Inclulsionen  $\mathbb{C}[x]\subsetneq\mathbb{C}\{x\}\subsetneq\mathbb{C}[\![x]\!]$  und  $K\subsetneq\widehat{K}$  gelten.

коmmentar: Es bezeichnet der Hut (^) das jeweils formale äquivalent zu einem konvergentem Objekt.

#### Kommentar:

Lemma 0.1 (Seite 2). ein paar eigenschaften

1.  $\mathbb{C}[x]$  ist ein graduierter Ring, durch die Grad der Polynome. Diese graduierung induziert eine aufsteigende Filtrierung.

alle Ideale haben die form (x - a) mit  $a \in \mathbb{C}$ 

2. wenn  $\mathfrak{m}$  das maximale Ideal von  $\mathbb{C}[x]$  (erzeugt von x ist), so ist

$$\mathbb{C}[[x]] = \varprojlim_k \mathbb{C}[X] \backslash \mathfrak{m}^k$$

The ring  $\mathbb{C}[[x]]$  ist ein nöterscher lokaler Ring: jede Potenzreihe mit konstantem term  $\neq 0$  ist invertierbar.

Der ring ist ebenfalls ein diskreter ??? Ring (discrete valuation ring)

Die Filtrierung nach grad des Maximalen Ideals, genannt  $\mathfrak{m}$ -adische Fitration, ist die Filtrierung  $\mathfrak{m}^k = \{ f \in \mathbb{C}[[x]] | v(f) \geq k \}$ 

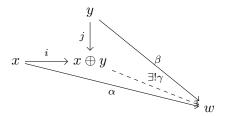
und es gilt 
$$gr_{\mathfrak{m}}(\mathbb{C}[[x]]) = \mathbb{C}[x]$$

Für  $v = (v_1, \dots, v_n)$  ein Vektor, bezeichnet

$${}^tv := \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}$$

den Transponierten Vektor. Es bezeichnet  $M(n \times m, k)$  die Menge der n mal m Dimensionalen Matritzen mit Einträgen in k.

**Definition 0.2** (Direkte Summe). [Sta12, 4(Categories).5.1] Seien  $x, y \in \text{Ob}(\mathcal{C})$ , eine *Direkte Summe* oder das *coprodukt* von x und y ist ein Objekt  $x \oplus y \in \text{Ob}(\mathcal{C})$  zusammen mit Morphismen  $i \in \text{Mor}_{\mathcal{C}}(x, x \oplus y)$  und  $j \in \text{Mor}_{\mathcal{C}}(y, x \oplus y)$  so dass die folgende universelle Eigenschaft gilt: für jedes  $w \in Ob(\mathcal{C})$  mit Morphismen  $\alpha \in \text{Mor}_{\mathcal{C}}(x, w)$  und  $\beta \in \text{Mor}_{\mathcal{C}}(y, w)$  existiert ein eindeutiges  $\gamma \in \text{Mor}_{\mathcal{C}}(x \oplus y, w)$  so dass das Diagram



kommutiert.

**Definition 0.3** (Tensorprodukt). [Sta12, 3(Algebra).11.21]

Für eine Abbildung  $f: M \to M'$  definiere das Tensorprodukt davon über R mit N als

$$\operatorname{id}_N \otimes f : N \otimes_R M \to N \otimes_R M'$$
  
 $n \otimes m \mapsto n \otimes f(m)$ 

Bemerkung 0.4. Hier ein paar Rechenregeln für das Tensorprodukt,

$$(M \otimes_R N) \otimes_S L \cong M \otimes_R (N \otimes_S L) \tag{0.1}$$

$$M \otimes_R R \cong M \tag{0.2}$$

Sei  $f:M'\to M$ eine Abbildung, so gilt

$$N \otimes_R (M/\operatorname{im}(f)) \cong N \otimes_R M/\operatorname{im}(\operatorname{id}_R \otimes f)$$

$$\tag{0.3}$$

**Definition 0.5** (Exacte Sequenz). Eine Sequenz

$$\cdots \longrightarrow M_{i-1} \xrightarrow{f_{i-1}} M_i \xrightarrow{f_i} M_{i+1} \longrightarrow \cdots$$

heißt exact, wenn für alle i gilt, dass  $\operatorname{im}(f_{i-1}) = \ker f_i$ .

Definition 0.6 (Kurze exacte Sequenz). Eine kurze exacte Sequenz ist eine Sequenz

$$0 \longrightarrow M' \stackrel{f}{\longrightarrow} M \stackrel{g}{\longrightarrow} M'' \longrightarrow 0$$

welche exact ist.

**Definition 0.7** (Kokern). Ist  $f: M' \to M$  eine Abbildung, so ist der *Kokern* von f definiert als  $\operatorname{coker}(f) = M/\operatorname{im}(f)$ .

**Proposition 0.8.** Ist  $f: M' \to M$  eine injektive Abbildung, so ist

$$0 \longrightarrow M' \stackrel{f}{\longrightarrow} M \stackrel{\pi}{\longrightarrow} M/f(M') \longrightarrow 0$$
$$m \longmapsto m \mod f(M')$$

eine kurze exacte Sequenz und  $M/f(M') = \operatorname{coker}(f)$  ist der Kokern von f.

Beweis. 
$$\Box$$

**Definition 0.9** (Filtrierung). [Sta12, Def 10.13.1.] [Ell10, Rem 2.5.] Eine aufsteigende Filtrierung F von einem Objekt (Ring) A ist eine Familie von  $(F_iA)_{i\in\mathbb{Z}}$  von Unterobjekten (Unterring), so dass

$$0 \subset \cdots \subset F_i \subset F_{i+1} \subset \cdots \subset A$$

und definiere weiter  $gr_i^FA:=F_iA/F_{k-1}A$  und damit das zu A mit Filtrierung F assoziierte graduierte Modul

$$gr^F A := \bigoplus_{k \in \mathbb{Z}} gr_i^F A$$
.

Kommentar: 
$$gr_i^F$$
 als was??

**Definition 0.10.** [Ayo09] [Sab90, Def 3.2.1] Eine Filtrierung heißt gut, falls ...

## 1 Moduln über $\mathcal{D}_k$

Ich werde hier die Weyl Algebra, wie in [Sab90, Chapter 1], in einer Veränderlichen einführen. Wir werden als k immer ein Element aus  $\{\mathbb{C}[x], \mathbb{C}\{x\}, \mathbb{C}[x], K, \widehat{K}\}$  betrachten.

**Definition 1.1** (Kommutator). Sei R ein Ring. Für  $a, b \in R$  wird

$$[a, b] = a \cdot b - b \cdot a$$

als der Kommutator von a und b definiert.

**Proposition 1.2.** Sei  $k \in \{\mathbb{C}[x], \mathbb{C}\{x\}, \mathbb{C}[x], K, \widehat{K}\}$ . Sei  $\partial_x : k \to k$  der gewohnte Ableitungs-operator nach x, so gilt

1. 
$$[\partial_x, x] = \partial_x x - x \partial_x = 1$$

2.  $f\ddot{u}r f \in k \text{ ist}$ 

$$[\partial_x, f] = \frac{\partial f}{\partial x}.$$

3. Es gelten die Formeln

$$[\partial_x, x^k] = kx^{k-1} \tag{1.1}$$

$$[\partial_x^j, x] = j\partial_x^{j-1} \tag{1.2}$$

$$[\partial_x^j, x^k] = \sum_{i \ge 1} \frac{k(k-1)\cdots(k-i+1)\cdot j(j-1)\cdots(j-i+1)}{i!} x^{k-i} \partial_x^{j-i}$$
(1.3)

Beweis. 1. Klar.

2. Für ein Testobjekt  $g \in k$  ist

$$[\partial_x, f] \cdot g = \partial_x (fg) - f\partial_x g = (\partial_x f)g + \underbrace{f(\partial_x g) - f(\partial_x g)}_{=0} = (\partial_x f)g$$

3. Siehe [AV09, ???]

#### 1.1 Weyl-Algebra und der Ring $\mathcal{D}_k$

Sei dazu  $\frac{\partial}{\partial x} = \partial_x$  der Ableitungsoperator nach x und sei  $f \in k$ . Man hat die folgende Kommutations-Relation zwischen dem *Ableitungsoperator* und dem *Multiplikations Operator* f:

$$\left[\frac{\partial}{\partial x}, f\right] = \frac{\partial f}{\partial x} \tag{1.4}$$

wobei die Rechte Seite die Multiplikation mit  $\frac{\partial f}{\partial x}$  darstellt. Dies bedeutet, für alle  $g \in \mathbb{C}[x]$  hat man

$$\left[\frac{\partial}{\partial x}, f\right] \cdot g = \frac{\partial fg}{\partial x} - f\frac{\partial g}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial x} \cdot g.$$

**Definition 1.3.** Definiere nun den Ring  $\mathcal{D}_k$  als die Quotientenalgebra der freien Algebra, welche von dem Koeffizientenring in k zusammen mit dem Element  $\partial_x$ , erzeugt wird, Modulo der Relation (1.4). Wir schreiben diesen Ring auch als

- $A_1(\mathbb{C}) := \mathbb{C}[x] < \partial_x > \text{falls } k = \mathbb{C}[x], \text{ und nennen ihn die Weyl Algebra}$
- $\mathcal{D} := \mathbb{C}\{x\} < \partial_x > \text{falls } k = \mathbb{C}\{x\}$
- $\widehat{\mathcal{D}} := \mathbb{C}[x] < \partial_x > \text{falls } k = \mathbb{C}[x]$
- $\mathcal{D}_K := \mathbb{C}(\{x\}) < \partial_x > \text{falls } k = K \stackrel{\text{def}}{=} \mathbb{C}\{x\}[x^{-1}]$
- $\mathcal{D}_{\widehat{K}} := \mathbb{C}((x)) < \partial_x > \text{falls } k = \widehat{K} \stackrel{\text{def}}{=} \mathbb{C}[\![x]\!][x^{-1}]$  [1].

Bemerkung 1.4. • Es gilt  $\mathcal{D}[x^{-1}] = \mathcal{D}_K$  und  $\widehat{\mathcal{D}}[x^{-1}] = \mathcal{D}_{\widehat{K}}$ 

- Offensichtlich erhält  $\mathcal{D}_k$  in kanonischer weiße eine Ringstruktur, dies ist in [AV09, Kapittel 2 Section 1] genauer ausgeführt.
- $\mathcal{D}_k$  ist offensichtlich nichtkommutativ.

**Proposition 1.5.** [Sab90, Proposition 1.2.3] Jedes Element in  $\mathcal{D}_k$  kann auf eindeutige weiße als  $P = \sum_{i=0}^{n} a_i(x) \partial_x^i$ , mit  $a_i(x) \in k$ , geschrieben werden.

Beweis. Siehe [Sab90, Proposition 1.2.3]

Kommentar: ein teil des Beweises ist "left as an exersice"

 $<sup>^{[1]} \</sup>mbox{Wird mit } \widehat{\mathcal{D}}_{\widehat{K}} \mbox{ bezeichnet, in [AV09]}.$ 

Kommentar: Gilt das folgende??

$$\alpha_i(x)\partial_x^i \equiv \frac{\alpha_i}{x^i}(x\partial_x)^i \mod F_{i-1}\mathcal{D}$$

Kommentar: Besser?:

erst Filtrierung definieren und dadurch dann den Grad?

**Definition 1.6.** Sei  $P = \sum_{i=0}^{n} a_i(x) \partial_x^i$ , wie in Proposition 1.5, gegeben, so definiere

$$\deg P := \max\{i | a_i \neq 0\}$$

als den Grad (oder den  $\partial_x$ -Grad) von P.

Kommentar: Unabhängigkeit von Schreibung? Sabbah script!

In natürlicher Weise erhält man die aufsteigende Filtrierung  $F_N\mathcal{D}:=\{P\in\mathcal{D}|\deg P\leq N\}$ mit

$$\cdots \subset F_{-1}\mathcal{D} \subset F_0\mathcal{D} \subset F_1\mathcal{D} \subset \cdots \subset \mathcal{D}$$

und erhalte  $gr_k^F \mathcal{D} \stackrel{\text{def}}{=} F_N \mathcal{D}/F_{N-1} \mathcal{D} = \{P \in \mathcal{D} | \deg P = N\} \cong \mathbb{C}\{x\}.$ 

Beweis. Sei  $P \in F_N \mathcal{D}$  so betrachte den Isomorphismus:

$$F_N \mathcal{D}/F_{N-1} \mathcal{D} \to \mathbb{C}\{x\}; [P] = P + F_{N-1} \mathcal{D} \mapsto a_n(x)$$

Proposition 1.7. Es gilt:

$$gr^F \mathcal{D} := \bigoplus_{N \in \mathbb{Z}} gr_N^F \mathcal{D} = \bigoplus_{N \in \mathbb{N}_0} gr_N^F \mathcal{D} \cong \bigoplus_{N \in \mathbb{N}_0} \mathbb{C}\{x\} \cong \mathbb{C}\{x\}[\xi] = \bigoplus_{N \in \mathbb{N}_0} \mathbb{C}\{x\} \cdot \xi^N$$

$$isomorph \ als \ grad. \ Ringe$$

also  $gr^F \mathcal{D} \cong \bigoplus_{N \in \mathbb{N}_0} \mathbb{C}\{x\} \cdot \xi^N$  als graduierte Ringe.

Beweis. TODO

Kommentar: Treffen?

#### 1.1.1 Alternative Definition / Sichtweise

Kommentar: Nur abgeschrieben

[Kas03, Chap 1.1.] Sei X eine 1-Dimensionale complexe Mannigfaltigkeit und  $\mathcal{O}_X$  die Garbe der holomorphen Funktionen auf X. Ein (holomorpher) differenzial Operator auf X ist ein Garben-Morphismus  $P: \mathcal{O}_X \to \mathcal{O}_X$ , lokal in der Koordinate x und mit holomorphen Funktionen  $a_n(x)$  als

$$(Pu)(x) = \sum_{n>0} a_n(x)\partial_x^n u(x)$$

geschrieben (für  $u \in \mathcal{O}_X$ ). Zusätzlich nehmen wir an, dass  $a_n(x) \equiv 0$  für fast alle  $n \in \mathbb{N}$  gilt. Wir setzten  $\partial_x^n u(x) = \frac{\partial^n u}{\partial x^n}(x)$ . Wir sagen ein Operator hat höchstens Ordnung m, falls  $\forall n \geq m : \alpha_n(x) \equiv 0$ .

**Definition 1.8.** Mit  $\mathcal{D}_X$  bezeichnen wir die Garbe von Differentialoperatoren auf X.

Die Garbe  $\mathcal{D}_X$  hat eine Ring Struktur mittels der Komposition als Multiplikation und  $\mathcal{O}_X$  ist ein Unterring von  $\mathcal{D}_X$ . Sei  $\Theta_X$  die Garbe der Vektorfelder über über X. Es gilt, dass  $\Theta_X$  in  $\mathcal{D}_X$  enthalten ist. Bemerke auch, dass  $\Theta_X$  ein links  $\mathcal{O}_X$ -Untermodul, aber kein rechts  $\mathcal{O}_X$ -Untermodul ist.

**Proposition 1.9.** [Ark12, Exmp 1.1] Sei  $X = \mathbb{A}^1 = \mathbb{C}$ ,  $\mathcal{O}_X = \mathbb{C}[t]$  und  $\Theta_X = \mathbb{C}[x]\partial_x$ . Wobei  $\partial_x$  als  $\partial_x(x^n) = nx^{n-1}$  wirkt. Dann sind die Differentialoperatoren

$$\mathcal{D}_X = \mathbb{C}[x, \partial_x],$$
 mit  $\partial_x x - x \partial_x = 1.$ 

Somit stimmt die Alternative Definition schon mal mit der Einfachen überein.

Kommentar:

**Definition 1.10.** [Ark12, Defn 2.1] Sei  $X = \mathbb{A}^1$ ,  $\mathcal{O}_X = \mathbb{C}[x]$  und  $\mathcal{D}_X = [x, \partial_x]$  mit der Relation  $[\partial_x, x] = 1$ . Dann definieren wir die links  $\mathcal{D}$ -Moduln über  $\mathbb{A}^1$  als die  $\mathbb{C}[x, \partial_x]$ -Moduln. Sie werden geschrieben als  $\mathcal{D} - mod(\mathbb{A}^1)$ 

#### 1.2 (Links) $\mathcal{D}$ -Moduln

Da  $\mathcal{D}$  ein nichtkommutativer Ring ist, muss man vorsichtig sein und zwischen links unr rechts  $\mathcal{D}$ -Moduln unterschiden. Wenn ich im folgendem von  $\mathcal{D}$ -Moduln rede, werde ich mich immer auf links  $\mathcal{D}$ -Moduln beziehen.

Beispiel 1.11 (links  $\mathcal{D}$ -Moduln). [Ark12, Exmp 2.2]

- 1.  $\mathcal{D}$  ist ein links und rechts  $\mathcal{D}$ -Modul
- 2.  $\mathcal{M} = \mathbb{C}[x]$  oder  $\mathcal{M} = \mathbb{C}[x, x^{-1}]$  jeweils durch  $x \cdot x^m = x^{m+1}$  und  $\partial(x^m) = mx^{m-1}$
- 3. [Ark12, Exmp 2.2] Führe formal, also ohne analytischen Hintergurnd, ein Symbol  $\exp(\lambda x)$  ein, mit  $\partial(f(x)\exp(\lambda x)) = \frac{\partial f}{\partial x}\exp(\lambda x) + f\lambda\exp(\lambda x)$ . So ist  $\mathcal{M} = \mathscr{O}_X\exp(\lambda x)$  ein  $\mathcal{D}$ -Modul.
- 4. [Gin98, Exmp 3.1.4] Führe formal ein Symbol  $\log(x)$  mit den Eigenschaften  $\partial_x \log(x) = \frac{1}{x}$  ein. Erhalte nun das  $\mathcal{D}$ -Modul  $\mathbb{C}[x] \log(x) + \mathbb{C}[x, x^{-1}]$ . Dieses Modul ist über  $\mathcal{D}$  erzeugt durch  $\log(x)$  und man hat

$$\mathbb{C}[x]\log(x) + \mathbb{C}[x, x^{-1}] = \mathcal{D} \cdot \log(x) = \mathcal{D}/\mathcal{D}(\partial_x x \partial_x).$$

Kommentar:

**Lemma 1.12.** [Sab90, Lem 2.3.3.] Sei  $\mathcal{M}$  ein links  $\mathcal{D}$ -Modul von endlichem Typ, welches auch von endlichem Typ über  $\mathbb{C}\{x\}$  ist. Dann ist  $\mathcal{M}$  bereits ein freies  $\mathbb{C}\{x\}$ -Modul.

Beweis. Siehe [Sab90, Lem 2.3.3.].

**Korollar 1.13.** [Sab90, Cor 2.3.4.] Falls  $\mathcal{M}$  ein links  $\mathcal{D}$ -Modul von endlichem typ, welches außerdem ein endich dimensionaler Vektorraum ist, so ist schon  $\mathcal{M} = \{0\}$ .

#### 1.2.1 Holonome $\mathcal{D}$ -Moduln

Kommentar: TODO: defn of Car als Charakteristische Varietät

**Definition 1.14.** [Sab90, Def 3.3.1.] Sei  $\mathcal{M}$  lineares Differentialsystem (linear differential system) . Man sagt,  $\mathcal{M}$  ist holonom, falls  $\mathcal{M} = 0$  oder falls  $\operatorname{Car} \mathcal{M} \subset \{x = 0\} \cup \xi = 0$ .

**Lemma 1.15.** [Sab90, Lem 3.3.8.] Ein  $\mathcal{D}$ -Modul ist holonom genau dann, wenn  $\dim_{gr^F\mathcal{D},0} gr^F\mathcal{M} = 1$ .

Beweis. Siehe [Sab90, Lem 3.3.8.]

#### Alternative Definition A

Kommentar: Countinho definiert die Carakteristische Varietät erst nach holonom

**Definition 1.16** (Holonome  $\mathcal{D}$ -Moduln). [Cou95, Chap 10 §1] Ein endlich genertierter  $\mathcal{D}$ -Modul  $\mathcal{M}$  ist *holonom*, falls  $\mathcal{M} = 0$  gilt, oder falls es die Dimension 1 hat.

Bemerkung 1.17. [Cou95, Chap 10 §1] Sei  $\mathfrak{a} \neq 0$  ein Links-Ideal von  $\mathcal{D}$ . Es gilt nach [Cou95, Corollary 9.3.5], dass  $d(\mathcal{D}/\mathfrak{a}) \leq 1$ . Falls  $\mathfrak{a} \neq \mathcal{D}$ , dann gilt nach der Bernstein's inequality [Cou95, Chap 9 §4], dass  $d(\mathcal{D}/\mathfrak{a}) = 1$ . Somit ist  $\mathcal{D}/\mathfrak{a}$  ein holonomes  $\mathcal{D}$ -Modul.

Bemerkung 1.18. [Cou95, Prop 10.1.1]

- ullet Submoduln und Quotienten von holonomen  $\mathcal{D}$ -Moduln sind holonom.
- ullet Endliche Summen von holonomen  $\mathcal{D}$ -Moduln sind holonom.

#### Alternative Definition B

**Definition 1.19.** Ein lokalisiertes  $\mathcal{D}$ -Modul  $\mathcal{M}$  heißt holonom, falls es ein  $\mathfrak{a} \triangleleft \mathcal{D}$  gibt, so dass  $\mathcal{M} \cong \mathcal{D}/\mathfrak{a}$ .

Bemerkung 1.20. In [Cou95] wird dies über die Dimension definiert, und bei [Sab90] über die Carakteristische Varietät.

Kommentar

#### **1.3** Lokalisierung von $\mathbb{C}\{x\}$ -Moduln

[Sab90, Chap 4.1.] Sei M ein  $\mathbb{C}\{x\}$ -Modul. Wir schreiben  $M[x^{-1}]$  für den K-Vektor Raum  $M \otimes_{\mathbb{C}\{x\}} K$ . Im allgemeinen gilt, falls M von andlichen Typ über  $\mathbb{C}\{x\}$  ist, so ist  $C[x^{-1}]$  von endlichem Typ über K. Bemerke aber, dass  $M[x^{-1}]$  generell nicht von endlichem Typ über  $\mathbb{C}\{x\}$  ist.

#### 1.4 Lokalisierung eines $\mathcal{D}$ -Moduls

[Sab90, Chap 4.2.] Sei  $\mathcal{M}$  ein links  $\mathcal{D}$ -Modul. Betrachte  $\mathcal{M}$  als  $\mathbb{C}\{x\}$ -Modul und definiere darauf

$$\mathcal{M}[x^{-1}] := \mathcal{M} \otimes_{\mathbb{C}\{x\}} K$$

als die Lokalisierung von  $\mathcal{M}$ .

**Proposition 1.21.** [Sab 90, Prop 4.2.1.]  $\mathcal{M}[x^{-1}]$  erhält in natürlicher Weise eine  $\mathcal{D}$ -Modul Struktur.

Beweis. [Sab90, Prop 4.2.1.] mit:

$$\partial_x(m\otimes x^{-k})=((\partial_x m)\otimes x^{-k})-km\otimes x^{-k-1}$$

Kommentar: beweis der D-linearität ist als übung gelassen

**Korollar 1.22.** [Sab90, Cor 4.2.8.] Sei  $\mathcal{M}$  ein holonomes Modul. Dann ist die lokalisierung von  $\mathcal{M}$  isomorph zu  $\mathcal{D}/\mathcal{D} \cdot P$  für ein  $P \in \mathcal{D}/\{0\}$ 

Kommentar: Formal??

# 2 Meromorphe Zusammenhänge

Sei  $\mathcal{M}$  ein  $\mathcal{D}$ -Modul ungleich Null von endlichem Typ. Falls die links-Multiplikation mit x bijektiv ist, so nennen wir  $\mathcal{M}$  einen Meromorphen Zusammenhang. [Sab90, Chap 4]

#### 2.1 Systeme von ODEs und Meromorphe Zusammenhänge

[HTT07, Chap 5.1.1] Für eine Matrix  $A(x) = (a_{ij}(x))_{ij} \in M(n \times n, K)$  betrachten wir das System von gewöhnlichen Differentialgleichungen (kurz ODEs)

$$\frac{d}{dx}u(x) = A(x)u(x) \tag{2.1}$$

wobei  $u(x) = {}^t(u_1(x), \ldots, u_n(x))$  ein Spaltenvektor von unbekannten Funktionen. Wir werden (2.1) immer in einer Umgebung um  $x = 0 \in \mathbb{C}$  betrachten. Als Lösungen von (2.1) betrachten wir Keime von holomorphen (aber möglicherweise mehrdeutigen) Funktionen an x = 0 (geschrieben als  $\tilde{\mathcal{O}}$ ). Wir sagen  $v(x) = {}^t(v_1(x), \ldots, v_n(x))$  ist eine Lösung von (2.1), falls  $v_i \in \tilde{\mathcal{O}}$  für alle  $i \in \{1, \ldots, n\}$  und v die Gleichung (2.1), auf einer Umgebung um die 0, erfüllt.

 $\kappa_{\text{ommentar}}$ : TODO: zeige, das der lösungsraum die eigenschaften von  $\mathcal{D}$ -Moduln erfüllt siehe alternativer Zugang

#### **Alternativer Zugang**

Kommentar: Sei P ein linearer Differentialoperator mit Koeffizienten in  $a_i(x) \in \mathbb{C}\{x\}$  geschrieben als  $P = \sum_{i=0}^{d} a_i(x) \partial_x^i$ . Man sagt eine Funktion  $u \in \mathcal{F}$  ist Lösung von P, falls u die Gleichung Pu = 0 erfüllt. Man sagt 0 ist ein singulärer Punkt falls  $a_d(0) = 0$ . Falls 0 kein singulärer Punkt ist, hat P genau d über  $\mathbb{C}$  Unabhängige Lösungen in  $\mathbb{C}\{x\}$ .

[Sab90, 3.1.1] Sei  $\mathcal{F}$  ein Funktionenraum, auf dem die Differentialoperatoren  $\mathcal{D}$  wirken. Ein Element  $u \in \mathcal{F}$  ist Lösung von  $P \in \mathcal{D}$  falls  $P \cdot u = 0$  gilt.

Falls u ein Lösung von P ist, so ist u auch Lösung von  $Q \cdot P$  mit  $Q \in \mathcal{D}$ . Also hängt die Lösung nur vom Links Ideal  $\mathcal{D} \cdot P \triangleleft \mathcal{D}$  ab.

#### 2.1.1 Meromorphe Zusammenhänge

Nun wollen wir dieses Klassische Gebilde nun in die moderne Sprache der Meromorphen Zusammenhänge übersetzen.

**Definition 2.1** (Meromorpher Zusammenhang). Ein Meromorpher Zusammenhang (bei x = 0) ist ein Tuppel  $(\mathcal{M}_K, \partial)$  und besteht aus folgenden Daten:

- $\mathcal{M}_K$ , ein endlich dimensionaler K-Vektor Raum
- einer C-linearen Abbildung  $\partial: \mathcal{M}_K \to \mathcal{M}_K$ , genannt Derivation oder Zusammenhang, welche für alle  $f \in K$  und  $u \in \mathcal{M}_K$  die Leibnitzregel

$$\partial(fu) = f'u + f\partial u \tag{2.2}$$

erfüllen soll.

Bemerkung 2.2 (Formaler Meromorpher Zusammenhang). Analog definiert man einen formalen Meromorphen Zusammenhang  $(\mathcal{M}_{\widehat{K}}, \partial)$  bestehend, analog wie in Definition 2.1, aus folgenden Daten:

- $\mathcal{M}_{\widehat{K}}$ , ein endlich dimensionaler  $\widehat{K}$ -Vektor Raum
- einer  $\mathbb{C}$ -linearen Derivation  $\partial: \mathcal{M}_{\widehat{K}} \to \mathcal{M}_{\widehat{K}}$ , welche die *Leibnitzregel* (2.2) erfüllen soll.

**Definition 2.3.** Seien  $(\mathcal{M}_K, \partial_{\mathcal{M}})$  und  $(\mathcal{N}_K, \partial_{\mathcal{N}})$  zwei Meromorphe Zusammenhänge. Eine Klineare Abbildung  $\varphi : \mathcal{M} \to \mathcal{N}$  heißt Morphismus von Meromorphen Zusammenhängen, falls
sie  $\varphi \circ \partial_{\mathcal{M}} = \varphi \circ \partial_{\mathcal{N}}$  erfüllt. In diesem Fall schreiben wir auch  $\varphi : (\mathcal{M}_K, \partial_{\mathcal{M}}) \to (\mathcal{N}_K, \partial_{\mathcal{N}})$ .

Kommentar: TODO: Wann sind die Isomorph $\mathcal{M} \cong \mathcal{N}$  und die Ableitungen kommutieren mit dem Isomorphismus

**Definition 2.4.** Wir erhalten damit die Kategorie dier meromorphen Zusammenhänge über  $\widehat{K}$  mit

Objekte: ()

- Bemerkung 2.5. 1. Später wird man auf die Angabe von  $\partial$  verzichten und einfach  $\mathcal{M}_K$  als den Meromorphen Zusammenhang bezeichnen, auch wird manchmal auf die Angabe von K verzichtet.
  - 2. [HTT07, Rem 5.1.2.] Die Bedingung (2.2) ist zur schwächeren Bedingung

$$\partial(fu) = f'u + f\partial u,$$

welche für alle  $f \in \tilde{\mathcal{O}}$  und für alle  $u \in \mathcal{M}_K$  erfüllt sein muss, äquivalent.

**Definition 2.6** (Zusammenhangsmatrix). [HTT07, Seite 129] Sei  $(\mathcal{M}_K, \partial)$  ein Meromorpher Zusammenhang so wähle eine K-Basis  $\{e_i\}_{i \in \{1,\dots,n\}}$  von  $\mathcal{M}$ . Dann ist die Zusammenhangsmatrix bzgl. der Basis  $\{e_i\}_{i \in \{1,\dots,n\}}$  die Matrix  $A(x) = (a_{ij}(x)) \in M(n \times n, K)$  definiert durch

$$a_{ij}(x) = -^t e_i \partial e_j .$$

Also ist, bezüglich der Basis  $\{e_i\}_{i\in\{1,\dots,n\}}$ , die Wirkung von  $\partial$  auf  $u=:{}^t(u_1,\dots,u_n)$  beschrieben durch

$$\partial(u) = \partial\left(\sum_{i=1}^{n} u_i(x)e_i\right) \stackrel{??}{=} \sum_{i=1}^{n} \left(u_i'(x) - \sum_{j=1}^{n} a_{ij}u_j(x)\right)e_i.$$

Einfache Umformungen zeigen, dass die Bedingung  $\partial u(x) = 0$ , für  $u(x) \in \sum_{i=1}^{n} u_i e_i \in \tilde{\mathcal{O}} \otimes_K \mathcal{M}$ , äquivalent zu der Gleichung

$$u'(x) = A(x)u(x)$$

für  $u(x) = {}^t(u_1(x), \ldots, u_n(x)) \in \tilde{\mathcal{O}}^n$ . Damit haben wir gesehen, dass jeder Meromorphe Zusammanhang  $(\mathcal{M}, \partial)$  ausgestattet mit einer K-Basis  $\{e_i\}_{i \in \{1, \ldots, n\}}$  von  $\mathcal{M}$  zu einem ODE zugeordnet werden kann.

Umgekehrt können wir für jede Matrix  $A(x) = (a_{ij}(x))$  den assoziierten Meromorphen Zusammenhang  $(\mathcal{M}_A, \partial_A)$  angeben, durch

$$\mathcal{M}_A := \bigoplus_{i=1}^n Ke_i$$
,  $\partial_A e_i := -\sum_{i=1}^n a_{ij}(x)e_i$ .

# 2.2 Eigenschaften / Äquivalenz zu holonomen lokalisierten $\mathcal{D}$ -Moduln

Kommentar: [Sab90, 4.2] Let  $\mathcal{M}$  be a left  $\mathcal{D}$ -module. First we consider it only as a  $\mathbb{C}\{x\}$ -module and let  $\mathcal{M}[x^{-1}]$  be the localized module.

**Lemma 2.7** (Lemma vom zyklischen Vektor). [Sab90, Thm 4.3.3] [AV09, Satz 4.8] Sei  $\mathcal{M}_K$  ein Meromorpher Zusammenhang. Es Existiert ein Element  $m \in \mathcal{M}_K$  und eine ganze Zahl d so dass  $m, \partial_x m, \ldots, \partial_x^{d-1} m$  eine K-Basis von  $\mathcal{M}_K$  ist.

Beweis. [AV09, Satz 4.8]

Kommentar: TODO: Wie findet man einen Zyklischen Vektor

TODO: wie bekommt man daraus das P

**Satz 2.8.** [Sab90, Thm 4.3.2] Ein Meromorpher Zusammenhang bestimmt ein holonomes lo-kalisiertes  $\mathcal{D}_K$ -Modul und andersherum.

Beweis. [Sab90, Thm 4.3.2]

**Lemma/Definition 2.9.** [AV09, Satz 4.12] [Sab90, Thm 4.3.2] Ist  $\mathcal{M}_K$  ein Meromorpher Zusammenhang, dann existiert ein  $P \in \mathcal{D}_K$  so dass  $\mathcal{M}_K \cong \mathcal{D}_K/\mathcal{D}_K \cdot P$ . So ein P heißt dann Minimalpolynom von  $\mathcal{M}_K$ .

Beweis. [AV09, Satz 4.12]  $\Box$ 

Kommentar:

Bemerkung 2.10. [Sab90, Proof of Theorem 5.4.7]

 $\dim_{\widehat{K}}\mathcal{M}_{\widehat{K}}=\deg P$ wenn $\mathcal{M}_{\widehat{K}}=\mathcal{D}/\mathcal{D}\cdot P$ 

**Satz 2.11.** [AV09, Seite 64] Ist  $P = P_1 \cdot P_2$  mit  $P_1, P_2 \in \mathcal{D}_K$  so gilt

 $\mathcal{D}_K/\mathcal{D}_K \cdot P \cong \mathcal{D}_K/\mathcal{D}_K \cdot P_1 \oplus \mathcal{D}_K/\mathcal{D}_K \cdot P_2$ .

Beweis. [AV09, Seite 57-64]

**Korollar 2.12.** Sei  $P = P_1 \cdot P_2$  mit  $P_1, P_2 \in \mathcal{D}_K$  wie in Satz 2.11 so gilt

$$\mathcal{D}_K/\mathcal{D}_K \cdot (P_1 \cdot P_2) \cong \mathcal{D}_K/\mathcal{D}_K \cdot (P_2 \cdot P_1)$$

Beweis.

$$\mathcal{D}_{K}/\mathcal{D}_{K} \cdot P = \mathcal{D}_{K}/\mathcal{D}_{K} \cdot (P_{1} \cdot P_{2})$$

$$\cong \mathcal{D}_{K}/\mathcal{D}_{K} \cdot P_{1} \oplus \mathcal{D}_{K}/\mathcal{D}_{K} \cdot P_{2}$$

$$= \mathcal{D}_{K}/\mathcal{D}_{K} \cdot P_{2} \oplus \mathcal{D}_{K}/\mathcal{D}_{K} \cdot P_{1}$$

$$\cong \mathcal{D}_{K}/\mathcal{D}_{K} \cdot (P_{2} \cdot P_{1})$$

**Lemma 2.13.** Sei  $(\mathcal{M}_K, \partial)$  ein gegebener Meromorpher Zusammenhang, und  $\varphi$  ein Basisisomorphismus von  $K^r$  nach  $\mathcal{M}_K$ , also in der Situation

$$\begin{array}{ccc}
\mathcal{M}_{K} & \xrightarrow{\partial} & \mathcal{M}_{K} \\
\uparrow & & \uparrow \\
\cong \varphi & & \varphi \cong \\
\downarrow & & \downarrow \\
K^{r} & \xrightarrow{\varphi^{-1} \circ \partial \circ \varphi} & K^{r}
\end{array}$$

gilt:  $(K^r, \varphi^{-1} \circ \partial \circ \varphi)$  ist ebenfalls ein Meromorpher Zusammenhang.

Beweis. TODO, (3. Treffen)

Kommentar:

**Lemma 2.14.** Sei  $(\mathcal{M}_K, \partial)$  ein gegebener Meromorpher Zusammenhang, und  $\varphi : \mathcal{M} \to \mathcal{N}$  ein Isomorphismus so ist  $(\mathcal{N}, \varphi^{-1} \circ \partial \circ \varphi)$  ein zu  $(\mathcal{M}_K, \partial)$  isomorpher Zusammenhang.

$$\mathcal{M}_{K} \xrightarrow{\partial} \mathcal{M}_{K} 
\uparrow \qquad \uparrow \qquad \uparrow \qquad \qquad \uparrow \qquad \qquad \downarrow \qquad \qquad \qquad \downarrow \qquad \qquad \qquad \downarrow \qquad \qquad \qquad \downarrow \qquad \qquad \qquad \qquad \downarrow \qquad \qquad \qquad \downarrow \qquad \qquad$$

Beweis. TODO, (3. Treffen)

**Lemma 2.15.** Sei  $\mathcal{M}_K$  ein endlich dimensionaler K-Vektor Raum mit  $\partial_1$  und  $\partial_2$  zwei darauf definierte Derivationen. So gilt, die differenz zweier Derivationen ist K-linear.

Beweis. Seien  $\partial_1$  und  $\partial_2$  zwei Derivationen auf  $\mathcal{M}_K$ . Da  $\partial_1$  und  $\partial_2$   $\mathbb{C}$ -linear, ist  $\partial_1 - \partial_2$   $\mathbb{C}$ -linear, also muss nur noch gezeigt werden, dass  $(\partial_1 - \partial_2)(fu) = f \cdot (\partial_1 - \partial_2)(u) \ \forall f \in K$  und  $u \in \mathcal{M}_K$  gilt.

$$(\partial_1 - \partial_2)(fu) = \partial_1(fu) - \partial_2(fu)$$

$$= f'u + f\partial_1 u - f'u - f\partial_2 u$$

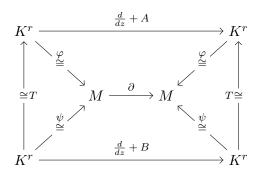
$$= \underbrace{f'u - f'u}_{=0} + f \cdot (\partial_1 u - \partial_2 u)$$

$$= f \cdot (\partial_1 - \partial_2)(u)$$

**Korollar 2.16.** Für  $(K^r, \partial)$  ein Meromorpher Zusammenhang existiert ein  $A \in M(r \times r, K)$ , so dass  $\partial = \frac{d}{dx} - A$ .

Beweis. Es sei  $(K^r, \partial)$  ein Meromorpher Zusammenhang. So ist  $\frac{d}{dx} - \partial : K^r \to K^r$  K-linear, also lässt sich durch eine Matrix  $A \in M(r \times r, K)$  darstellen , also ist, wie behauptet,  $\partial = \frac{d}{dx} - A$ .

Proposition 2.17 (Transformationsformel). [HTT07, Chap 5.1.1] In der Situation



 $mit\ arphi, \psi\ und\ T\ K$ -Linear und  $\partial, (\frac{d}{dx}+A)\ und\ (\frac{d}{dx}+B)\ \mathbb{C}$ -Linear, gilt: Der Meromorphe Zusammenhang.  $\frac{d}{dx}+A\ auf\ K^r\ wird\ durch\ Basiswechsel\ T\in GL(r,K)\ zu$ 

$$\frac{d}{dx} + (T^{-1} \cdot T' + T^{-1}AT) = \frac{d}{dx} + B$$

**Definition 2.18** (Differenziell Äquivalent). Man nennt A und B differenziell Äquivalent ( $A \sim B$ ) genau dann, wenn es ein  $T \in GL(r,K)$  gibt, mit  $B = T^{-1} \cdot T' + T^{-1}AT$ .

Kommentar: 
$$1 = TT^{-1} \leadsto T'T^{-1} + T(T^{-1})' = 0$$
  
 $1 = T^{-1}T \leadsto (T^{-1})'T + T^{-1}T' = 0$ 

**Proposition 2.19.** [Sch, Prop 4.1.1] Seien  $(\mathcal{M}, \partial_{\mathcal{M}})$  und  $(\mathcal{N}, \partial_{\mathcal{N}})$  Meromorphe Zusammenhänge. Durch setzten von

$$\partial(m\otimes n)=\partial_{\mathcal{M}}(m)\otimes n+m\otimes\partial_{\mathcal{N}}(n)$$

als die Wirkung von  $\partial$  auf das K-Modul  $\mathcal{M} \otimes_K \mathcal{N}$ , wird  $(\mathcal{M} \otimes_K \mathcal{N}, \partial)$  zu einem Meromorphen Zusammenhang.

**Lemma 2.20.** [Sab 90, Ex 5.3.7] Falls  $\mathcal{N}$  regulär und nicht Null, dann ist die Menge der Slopes von  $\mathcal{M} \otimes \mathcal{N}$  genau die Menge der Slopes von  $\mathcal{M}$ .

#### 2.3 Newton Polygon

Kommentar: Quelle: sabbah? sabbah mach alles formal, barbara mach alles konvergent

Jedes  $P \in \mathcal{D}_{\widehat{K}}$ , also insbesondere auch jedes  $P \in \mathcal{D}_K$ , lässt sich eindeutig als

$$P = \sum_{k=0}^{n} a_k(x) \partial_x^k = \sum_{k=0}^{n} \left( \sum_{l=-N}^{\infty} \alpha_{kl} x^l \right) \partial_x^k$$

mit  $\alpha_{ml} \in \mathbb{C}$  schreiben. Betrachte das zu P dazugehörige

$$H(P) := \bigcup_{m,l \text{ mit } \alpha_{ml} \neq 0} \left( (m, l - m) + \mathbb{R}_{\leq 0} \times \mathbb{R}_{\geq 0} \right) \subset \mathbb{R}^2$$
$$= \bigcup_{m \text{ mit } a_m \neq 0} \left( (m, deg(a_m) - m) + \mathbb{R}_{\leq 0} \times \mathbb{R}_{\geq 0} \right) \subset \mathbb{R}^2.$$

**Definition 2.21.** Das Randpolygon der konvexen Hülle conv(H(P)) von H(P) heißt das Newton Polygon von P und wird als N(P) geschrieben.

Bemerkung 2.22. Claude Sabbah definiert das Newton-Polygon in [Sab90, 5.1] auf eine andere Weiße. Er schreibt

$$P = \sum_{k} a_k(x) (x\partial_x)^k$$

mit  $a_k(x) \in \mathbb{C}\{x\}$  und definiert das Newton-Polygon als das Randpolygon der konvexe Hülle von

$$H'(P) := \bigcup_{m \text{ mit } a_m \neq 0} \left( (m, deg(a_m)) + \mathbb{R}_{\leq 0} \times \mathbb{R}_{\geq 0} \right) \subset \mathbb{R}^2.$$

**Definition 2.23.** Die Menge slopes(P) sind die nicht-vertikalen Steigungen von N(P), die sich echt rechts von  $\{0\} \times \mathbb{R}$  befinden.

- Schreibe  $\mathcal{P}(\mathcal{M})$  für die Menge der zu  $\mathcal{M}$  gehörigen slopes.
- P heißt regulär oder regulär singulär : $\Leftrightarrow$  slopes $(P) = \{0\}$  oder deg P = 0, sonst irregulär singulär.
- Ein meromorpher Zusammenhang  $\mathcal{M}_{\widehat{K}}$  (bzw.  $\mathcal{M}_K$ ) heißt regulär singulär, falls es ein regulär singuläres  $P \in \mathcal{D}_{\widehat{K}}$  (bzw.  $P \in \mathcal{D}_K$ ) gibt, mit  $\mathcal{M}_{\widehat{K}} \cong \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot P$  (bzw.  $\mathcal{M}_K \cong \mathcal{D}_K/\mathcal{D}_K \cdot P$ ).

#### Kommentar:

**Definition 2.24** (Alternative Definition). [HTT07, Def 5.1.6] We say a meromorphic connection  $(\mathcal{M}, \nabla)$  at x = 0 is regular if there exists a finitely generated  $\mathcal{O}$ -submodule  $\mathcal{L} \subset \mathcal{M}$  which is stable by the action of  $\theta = x\nabla$  (i.e.,  $\theta\mathcal{L} \subset \mathcal{L}$ ) and generates  $\mathcal{M}$  over K. We call such an  $\mathcal{O}$ -submodule  $\mathcal{L}$  an  $\mathcal{O}$ -lattice of  $(\mathcal{M}, \nabla)$ .

**Beispiel 2.25.** 1. Ein besonders einfaches Beispiel ist  $P_1 = x^1 \partial_x^2$ . Es ist leicht abzulesen, dass

$$m=2$$
  $l=1$ 

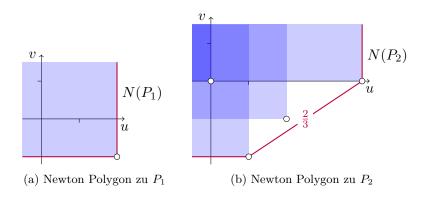
so dass

$$H(P_1) = \left( (2, 1 - 2) + \mathbb{R}_{\leq 0} \times \mathbb{R}_{\geq 0} \right) = \left\{ (u, v) \in \mathbb{R}^2 | u \leq 2, v \geq -1 \right\}.$$

In Abbildung 2.2b ist  $H(P_1)$  (blau) sowie das Newton Polygon eingezeichnet. Offensichtlich ist slopes $(P_1) = \{0\}$  und damit ist  $P_1$  regulär singulär.

2. [AV09, Bsp 5.3. 2.] Sei  $P_2 = x^4(x+1)\partial_x^4 + x\partial_x^2 + \frac{1}{x}\partial_x + 1$  so kann man das entsprechende Newton Polygon konstruieren. Das Newton Polygon wurde in Abbildung ?? visualisiert. Man erkennt, dass  $\mathcal{P}(P_2) = \{0, \frac{2}{3}\}$  ist.

Abbildung 2.1: Zu Beispiel 2.25



Bemerkung 2.26. [AV09, Bem 5.4] Für alle  $f \in \mathbb{C}(\{x\}) \setminus \{0\}$  gilt allgemein, dass das zu  $P \in \mathcal{D}_{\widehat{K}}$  gehörige Newton Polygon, bis auf vertikale Verschiebung mit dem von  $f \cdot P$  übereinstimmt.

Beweis. 
$$TODO$$

Damit Lässt sich das Newton Polygon, durch ein f, immer so verschieben, dass  $(0,0) \in N(f \cdot P)$ , und es gilt, dass

$$\mathcal{D}_K \cdot P = \mathcal{D}_K \cdot (f \cdot P) \lhd \mathcal{D}_K$$

ist.

**Lemma 2.27.** [Sab90, Seite 26] Das Newton-Polygon hängt, bis auf vertikales verschieben, nur von dem assoziierten Meromorphen Zusammenhang ab.

Kommentar: ODER: assoziierte Meromorphen Zusammenhänge haben gleiche Slopes aber sind möglicherweise vertikal verschoben.

#### Lemma 2.28. [Sab90, 5.1]

- 1.  $\mathcal{P}(\mathcal{M}_K)$  ist nicht Leer, wenn  $\mathcal{M}_K \neq \{0\}$
- 2. Wenn man eine exacte Sequenz  $0 \to \mathcal{M}'_K \to \mathcal{M}_K \to \mathcal{M}''_K \to 0$  hat, so gilt  $\mathcal{P}(\mathcal{M}_K) = \mathcal{P}(\mathcal{M}'_K) \cup \mathcal{P}(\mathcal{M}''_K)$ .

Kommentar: Siehe auch [Sab90, Thm 5.3.4]

Dort Steht:

Wir erhalten die Exacte Sequenz

$$0 \to \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot P_1 \to \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot P \to \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot P_2 \to 0$$

Korollar 2.29. [Sab90, Thm 5.3.4]  $\mathcal{P}(P) = \mathcal{P}(P_1) \cup \mathcal{P}(P_2)$  und  $\mathcal{P}(P_1) \cap \mathcal{P}(P_2) = \emptyset$ 

Satz 2.30. [Sab90, Thm 5.3.1] [AV09, 5.15] Sei  $\mathcal{M}_{\widehat{K}}$  ein formaler Meromorpher Zusammenhang und sei  $\mathcal{P}(\mathcal{M}_{\widehat{K}}) = \{\Lambda_1, \ldots, \Lambda_r\}$  die Menge seiner slopes. Es exisitiert eine (bis auf Permutation) eindeutige Zerlegung

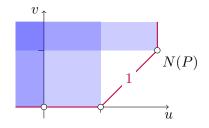
$$\mathcal{M}_{\widehat{K}} = \bigoplus_{i=1}^r \mathcal{M}_{\widehat{K}}^{(i)}$$

in formale Meromorphe Zusammenhänge mit  $\mathcal{P}(\mathcal{M}_{\widehat{K}}^{(i)}) = \{\Lambda_i\}.$ 

Beweis. [Sab90, Thm 5.3.1] oder [AV09, 5.15]

**Beispiel 2.31.** [Sab90, Ex 5.3.6] Sei  $P = x(x\partial_x)^2 + x\partial_x + \frac{1}{2}$ . So sieht das Newton-Polygon wie folgt aus

Abbildung 2.2: Newton Polygon zu P



mit den Slopes  $\mathcal{P}(P) = \{0,1\} =: \{\Lambda_1, \Lambda_2\}$ . Nach dem Satz 2.30 existiert eine Zerlegung  $P = P_1 \cdot P_2$  mit  $\mathcal{P}(P_1) = \{\Lambda_1\}$  und  $\mathcal{P}(P_2) = \{\Lambda_2\}$ . Durch scharfes hinsehen erkennt man, dass

$$P = x(x\partial_x)^2 + x\partial_x + \frac{1}{2}$$
...
$$= (x(x\partial_x) + \dots) \cdot (x\partial_x + \dots)$$

$$= P_1 \cdot P_2$$

Kommentar:

#### anders geschrieben

$$P = x(x\partial_x)^2 + x\partial_x + \frac{1}{2}$$

$$= xx\partial_x x\partial_x + x\partial_x + \frac{1}{2}$$

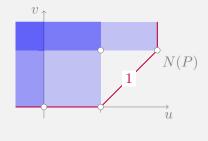
$$= x^2(x\partial_x + 1)\partial_x + x\partial_x + \frac{1}{2}$$

$$= x^3\partial_x^2 + x^2\partial_x + x\partial_x + \frac{1}{2}$$

$$= x^3\partial_x^2 + (x^2 + x)\partial_x + \frac{1}{2}$$

So sieht das Newton-Polygon wie folgt aus

Abbildung 2.3: Newton Polygon zu P



Korollar 2.32. [Sab90, Cor 5.2.6] Falls  $\mathcal{M}_{\widehat{K}}$  ein regulärer formaler Meromorpher Zusammenhang ist, dann ist  $\mathcal{M}_{\widehat{K}}$  isomorph zu einer direkten Summe von elementaren formalen Zusammenhängen. Wobei die elementaren formalen Zusammenhänge die sind, die zu passendem  $\mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot (x\partial_x - \alpha)^p$  isomorph sind.

### **2.3.1** Die Filtrierung ${}^LV\mathcal{D}_{\widehat{K}}$ und das L-Symbol

Sei  $\Lambda = \frac{\lambda_0}{\lambda_1} \in \mathbb{Q}_{\geq 0}$  vollständig gekürtzt, also mit  $\lambda_0$  und  $\lambda_1$  in  $\mathbb{N}$  relativ prim Definiere die Linearform  $L(s_0, s_1) = \lambda_0 s_0 + \lambda_1 s_1$  in zwei Variablen, Sei  $P \in \mathcal{D}_{\widehat{K}}$ . Falls  $P = x^a \partial_x^b$  mit  $a \in \mathbb{Z}$ 

und  $b \in \mathbb{N}$  setzen wir

$$\operatorname{ord}_L(P) = L(b, b - a)$$

und falls  $P = \sum_{i=0}^{d} b_i(x) \partial_x^i$  mit  $b_i \in \widehat{K}$  setzen wir

$$\operatorname{ord}_{L}(P) = \max_{\{i | a_{i} \neq 0\}} L(i, i - v(b_{i})).$$

**Definition 2.33** (Die Filtrierung  ${}^LV\mathcal{D}_{\widehat{K}}$ ). [Sab90, Seite 25] Nun können wir die aufsteigende Filtration  ${}^LV\mathcal{D}_{\widehat{K}}$ , welche mit  $\mathbb Z$  indiziert ist, durch

$${}^{L}V_{\lambda}\mathcal{D}_{\widehat{K}} := \{ P \in \mathcal{D}_{\widehat{K}} \mid \operatorname{ord}_{L}(P) \leq \lambda \}$$

definieren.

Bemerkung 2.34. Man hat  $\operatorname{ord}_L(PQ) = \operatorname{ord}_L(P) + \operatorname{ord}_L(Q)$  und falls  $\lambda_0 \neq 0$  hat man auch, dass  $\operatorname{ord}_L([P,Q]) \leq \operatorname{ord}_L(P) + \operatorname{ord}_L(Q) - 1$ .

**Definition 2.35** (*L*-Symbol). [Sab90, Seite 25] Falls  $\lambda_0 \neq 0$  ist der graduierte Ring  $gr^{LV}\mathcal{D}_{\widehat{K}} \stackrel{\text{def}}{=} \bigoplus_{\lambda \in \mathbb{Z}} gr_{\lambda}^{LV}\mathcal{D}_{\widehat{K}}$  ein kommutativer Ring. Bezeichne die Klasse von  $\partial_x$  in dem Ring durch  $\xi$ , dann ist der Ring isomorph zu  $\widehat{K}[\xi]$ . Sei  $P \in \mathcal{D}_{\widehat{K}}$ , so ist  $\sigma_L(P)$  definiert als die Klasse von P in  $gr_{\text{ord}_L(P)}^{LV}\mathcal{D}_{\widehat{K}}$ .  $\sigma_L$  wir hierbei als das L-Symbol Bezeichnet.

Zum Beispiel ist  $\sigma_L(x^a\partial_x^b) = x^a\xi^b$ .

Bemerkung 2.36. Ist  $P \in \mathcal{D}_{\widehat{K}}$  geschrieben als  $P = \sum_{i} \sum_{j} \alpha_{ij} x^{j} \partial_{x}^{i}$ . So erhält man  $\sigma_{L}(P)$  durch die Setzung

$$\sigma_L(P) = \sum_{\{(i,j)|L(i,i-j) = \operatorname{ord}_L(P)\}} \alpha_{ij} x^j \xi^i.$$

Beweis.  $\Box$ 

Kommentar: Ich will die Linearform vermeiden und direkt die skalare Steigung verwenden

Definition 2.37 (Stützfunktion). Die Funktion

$$\omega_P: [0,\infty) \to \mathbb{R}, \omega_P(t) := \inf\{v - tu \mid (u.v) \in N(P)\}$$

heißt Stützfunktion und wird in [AV09] als alternative zu dieser Ordnung verwendet.

Bemerkung 2.38. Wenn  $L(x_0, s_1)$  wie oben aus  $\Lambda$  entstanden ist, so gilt

$$\omega_P(\Lambda) = ord_L(P)$$
.

 $\kappa_{\text{ommentar}}$ : TODO: ist L Slope (gehört zu Slope) dann hat  $\sigma_L(P)$  zumindest 2 Monome

#### 2.4 Formale Struktur regulärer Zusammenhänge

[Sab90, Chap 5.2] Sei  $\mathcal{M}_{\widehat{K}}$  ein regulärer formaler Meromorpher Zusammenhang.

**Lemma 2.39.** [Sab90, Lem 5.2.1.] Es existiert eine Basis von  $\mathcal{M}_{\widehat{K}}$  über  $\widehat{K}$  mit der Eigenschaften, dass die Matrix, die  $x\partial_x$  beschreibt, nur Einträge in  $\mathbb{C}[\![x]\!]$  hat.

Beweis. Wähle einen zyklischen Vektor  $m \in \mathcal{M}_{\widehat{K}}$  und betrachte die Basis  $m, \partial_x m, \dots, \partial_x^{d-1} m$  (siehe Lemma 2.7). Schreibe  $\partial_x^d m = \sum_{i=0}^{d-1} (-b_i(x)) \partial_x^i m$  in Basisdarstellung mit Koeffizienten  $b_i \in \widehat{K}$ . Also erfüllt m die Gleichung  $\partial_x^d m + \sum_{i=0}^{d-1} b_i(x) \partial_x^i m = 0$ .

Kommentar: bis hier schon klar

Tatsächlich werden wir  $b_i(x) = x^i b_i'(x)$  mit  $b_i' \in \mathbb{C}[x]$  schreiben (wegen Regularität).

Dies impliziert, dass  $m, x\partial_x m, \ldots, (x\partial_x)^{d-1}m$  ebenfalls eine Basis von  $\mathcal{M}_{\widehat{K}}$  ist.

Die Matrix von  $x\partial_x$  zu dieser neuen Basis hat nur Einträge in  $\mathbb{C}[x]$ .

**Lemma 2.40.** [Sab90, Lem 5.2.2.] Es existiert sogar eine Basis von  $\mathcal{M}_{\widehat{K}}$  über  $\widehat{K}$  so dass die Matrix zu  $x\partial_x$  konstant ist.

Beweis. TODO  $\Box$ 

#### 2.5 pull-back und push-forward

Kommentar: TODO: Variable zu x machen

Nach [Sab07, 1.a] und [HTT07, 1.3]. Sei

$$\rho: \mathbb{C} \to \mathbb{C}, t \mapsto x := \rho(t) \qquad \qquad \in t \mathbb{C}[\![t]\!]$$

mit Bewertung  $p \ge 1$ .

Kommentar: TODO: muss das ein Homomorphismus sein? [Cou95, Seite 130]

Hier werden wir immer  $\rho(t)=t^p$  für ein  $p\in\mathbb{N}$  betrachten. Diese Funktion induziert eine Abbildung

$$\rho^*: \mathbb{C}\{x\} \hookrightarrow \mathbb{C}\{t\}, f \mapsto f \circ \rho$$
 bzw.  $\rho^*: \mathbb{C}[x] \hookrightarrow \mathbb{C}[t], f \mapsto f \circ \rho$ 

analog erhalten wir

$$\rho^*: K \hookrightarrow L := \mathbb{C}(\!\{t\}\!), f \mapsto f \circ \rho \qquad \text{bzw.} \qquad \rho^*: \widehat{K} \hookrightarrow \widehat{L} := \mathbb{C}(\!(t)\!), f \mapsto f \circ \rho$$

wobei L (bzw.  $\widehat{L}$ ) eine enldiche Körpererweiterung von K (bzw.  $\widehat{K}$ ) ist.

Kommentar: TODO: damit wird  $\widehat{L}$  zu einem  $\widehat{K}$  Vektorraum.

Sei  $\mathcal{M}_{\widehat{K}}$  ein endlich dimensionaler  $\mathbb{C}(\!(t)\!)$  Vektorraum ausgestattet mit einem Zusammenhang  $\nabla$ .

**Definition 2.41** (pull-back). [Sab07, 1.a] und [Sab90, Page 34] Der *pull-back* oder das *Inverses* Bild  $\rho^+\mathcal{M}_{\widehat{K}}$  von  $(\mathcal{M}_{\widehat{K}}, \nabla)$  ist der Vektorraum

$$\rho^*\mathcal{M}_{\widehat{K}}:=\widehat{L}\otimes_{\widehat{K}}\mathcal{M}_{\widehat{K}}\stackrel{\mathrm{\scriptscriptstyle def}}{=}\mathbb{C}(\!(t)\!)\otimes_{\mathbb{C}(\!(x)\!)}\mathcal{M}_{\mathbb{C}(\!(x)\!)}$$

mit dem pull-back Zusammenhang  $\rho^* \nabla$  definiert durch

$$\partial_t(1\otimes m) := \rho'(t)\otimes \partial_x m. \tag{2.3}$$

Für ein allgemeines  $\varphi \otimes m \in \rho^* \mathcal{M}_{\widehat{K}}$  gilt somit

$$\partial_t(\varphi \otimes m) := \rho'(t)(\varphi \otimes \partial_x m) + \frac{\partial \varphi}{\partial t} \otimes m. \tag{2.4}$$

Wie sieht die Wirkung der Derivation auf dem pull-back Zusammenhang aus? Betrachte ein Element der Form  $f(t)m = f(\rho(u))m \in \rho^*\mathcal{M}_{\widehat{K}}$  dann gilt

$$\begin{split} \partial_t(f(t)m) &= \partial_{\rho(u)}(f(\rho(u))m) \\ &= f'(\rho(u)) \cdot \underbrace{\frac{\partial (f(u))}{\partial (f(u))}}_{=1} m + f(\rho(u)) \underbrace{\partial_{\rho(u)} m}_{=\partial_t} m = (\star) \end{split}$$

$$\rho'(u)^{-1}\partial_u(f(t)m) = \frac{1}{pu^{p-1}}\partial_u(f(u^p)m)$$
$$= f'(u^p)m + f(u^p)\frac{1}{pu^{p-1}}\partial_u m = (\star)$$

Also gilt  $\partial_t(f(t)m) = \rho'(u)^{-1}\partial_u(f(t)m)$  und somit lässt sich vermuten, dass die Wirkung von  $\partial_t$  gleich der Wirkung von  $\rho'(u)^{-1}\partial_u$  ist. In der Tat stimmt diese Vermutung, wie das folgende Lemma zeigt.

**Lemma 2.42.** In der Situation von Lemma 2.41, mit  $\mathcal{M}_{\widehat{K}} = \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot P(x, \partial_x)$  für ein  $P(x, \partial_x) \in \mathcal{D}_{\widehat{K}}$ , gilt

$$\rho^* \mathcal{M}_{\widehat{K}} \cong \mathcal{D}_{\widehat{L}} / \mathcal{D}_{\widehat{L}} \cdot P(\rho(t), \rho'(t)^{-1} \partial_t).$$

Kommentar: also wird der Übergang beschrieben durch

$$x \to \rho(t)$$
  
 $\partial_x \to \rho'(t)^{-1} \partial_t$ 

Kommentar: [Cou95, Seite 130] Holonomic modules are preserved under this construction.

Kommentar: [Sab90, Page 34] Sei  $\mathcal{M}_{\widehat{K}}$  ein formaler Meromorpher Zusammenhang. Man definiert  $\pi^*\mathcal{M}_{\widehat{K}}$  als den Vektor Raum über  $\widehat{L}: \pi^*\mathcal{M}_{\widehat{K}} = \widehat{L} \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{M}_{\widehat{K}}$ . Dann definiert man die Wirkung von  $\partial_t$  durch:  $t\partial_t \cdot (1 \otimes m) = q(1 \otimes (x\partial_x \otimes m))$  und damit

$$t\partial_t \cdot (\varphi \otimes m) = q(\varphi \otimes (x\partial_x \cdot m)) + ((t\frac{\partial \varphi}{\partial t}) \otimes m).$$

Man erhält damit die Wirkung von  $\partial_t = t^{-1}(t\partial_t)$ .

Für den Beweis von Lemma 2.42 werden zunächst zwei kleine Lemmata bewiesen.

Lemma 2.43. Es gilt  $\rho^*\mathcal{D}_{\widehat{K}} = \widehat{L} \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{D}_{\widehat{K}} \cong \mathcal{D}_{\widehat{L}}$  mittels

$$\Phi: \widehat{L} \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{D}_{\widehat{K}} \xrightarrow{\cong} \mathcal{D}_{\widehat{L}}$$

$$f(t) \otimes m(x, \partial_x) \longmapsto f(t) m(\rho(t), \rho'(t)^{-1} \partial_t)$$

Beweis.  $\Box$ 

#### Kommentar:

Bemerkung 2.44. BENÜTZT BEREITS DAS NÄCHSTE LEMMA...

Das soeben, in Lemma 2.43, definierte  $\Phi$  erfüllt für Elementartensoren  $1\otimes m\in \widehat{L}\otimes_{\widehat{K}}\mathcal{D}_{\widehat{K}}$ 

$$\partial_{u}(1 \otimes m) \stackrel{\text{def}}{=} \rho'(t) \otimes \partial_{x} m$$

$$\stackrel{\Phi}{\mapsto} \underbrace{\rho'(t)\rho'(t)^{-1}}_{=1} \partial_{t} m(\rho(t), \rho'(t)^{-1} \partial_{t})$$

$$= \partial_{t} m(\rho(t), \rho'(t)^{-1} \partial_{t})$$

und somit (2.3) wie gewollt.

#### **Lemma 2.45.** Sei $P(x, \partial_x) \in \mathcal{D}_K$ . In der Situation

$$\widehat{L} \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{D}_{\widehat{K}} \xrightarrow{\operatorname{id} \otimes_{-} \cdot P(t, \partial_{t})} \widehat{L} \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{D}_{\widehat{K}}$$

$$\downarrow \qquad \qquad \qquad \downarrow \qquad \qquad \qquad \downarrow \qquad \qquad \qquad \qquad \downarrow \qquad \qquad$$

 $\textit{mit $\Phi$ wie in Lemma 2.43 macht $\alpha:=\_\cdot P(\rho(t),\rho'(t)^{-1}\partial_t)$ das Diagram kommutativ}.$ 

Beweis. 
$$TODO$$

zu Lemma 2.42. Sei  $P\in\mathcal{D}_{\widehat{K}}$  und  $\mathcal{M}_{\widehat{K}}:=\mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}}\cdot P$ . Wir wollen zeigen, dass

$$\rho^* \mathcal{M}_{\widehat{K}} \stackrel{!}{\cong} \mathcal{D}_{\widehat{L}} / \mathcal{D}_{\widehat{L}} \cdot Q$$

für  $Q=P(\rho(t),\rho'(t)^{-1}\partial_t)$  gilt. Betrachte dazu die kurze Sequenz

$$0 \longrightarrow \mathcal{D}_{\widehat{K}} \xrightarrow{-\cdot P} \mathcal{D}_{\widehat{K}} \xrightarrow{\pi_{\widehat{K}}} \mathcal{M}_{\widehat{K}} \longrightarrow 0$$

$$u \longmapsto u \cdot P$$

$$u \longmapsto u \mod \mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot P$$

ist **exact**, weil  $\mathcal{M}_{\widehat{K}} \cong \mathcal{D}_{\widehat{K}} / \mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot P = \operatorname{coker}(\underline{\phantom{A}} \cdot P)$ . Weil  $\widehat{K}$  flach ist, da Körper, ist auch, nach anwenden des Funktors  $\widehat{L} \otimes_{\widehat{K}} \underline{\phantom{A}}$ , die Sequenz

$$0 \longrightarrow \widehat{L} \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{D}_{\widehat{K}} \xrightarrow{\operatorname{id} \otimes_{\underline{-}} \cdot P} \widehat{L} \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{D}_{\widehat{K}} \xrightarrow{\operatorname{id} \otimes \pi_{\widehat{K}}} \widehat{L} \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{M}_{\widehat{K}} \longrightarrow 0$$

$$\rho^* \mathcal{M}_{\widehat{K}}$$

exact. Deshalb ist

$$\rho^* \mathcal{M}_{\widehat{K}} \cong \operatorname{coker}(\operatorname{id} \otimes \underline{\hspace{0.5cm}} \cdot P) \tag{weil exact}$$

$$\cong \widehat{L} \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{D}_{\widehat{K}} / \left( (\widehat{L} \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{D}_{\widehat{K}}) \cdot (\operatorname{id} \otimes \underline{\hspace{0.5cm}} \cdot P) \right) \tag{nach def. von coker}$$

Also mit  $\Phi$  wie in Lemma 2.43 und  $Q(t, \partial_t) := P(\rho(t), \rho'(t)^{-1}\partial_t)$  nach Lemma 2.45 ergibt sich

$$0 \longrightarrow \widehat{L} \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{D}_{\widehat{K}} \xrightarrow{\operatorname{id} \otimes_{\underline{-}} \cdot P} \widehat{L} \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{D}_{\widehat{K}} \longrightarrow \widehat{L} \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{M}_{\widehat{K}} \longrightarrow 0$$

$$\downarrow \\ \cong \Phi \qquad \qquad \cong \Phi \qquad \qquad \cong \Phi \qquad \qquad \downarrow$$

$$\mathcal{D}_{\widehat{L}} \xrightarrow{-\cdot Q} \mathcal{D}_{\widehat{L}}$$

als kommutatives Diagram. Nun, weil  $\_\cdot Q$  injektiv ist, lässt sich die untere Zeile zu einer exacten Sequenz fortsetzen

$$0 \longrightarrow \widehat{L} \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{D}_{\widehat{K}} \xrightarrow{\operatorname{id} \otimes_{-} \cdot P} \widehat{L} \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{D}_{\widehat{K}} \xrightarrow{\operatorname{id} \otimes \pi_{\widehat{K}}} \widehat{L} \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{M}_{\widehat{K}} \longrightarrow 0$$

$$\downarrow \qquad \qquad \downarrow \qquad$$

und damit folgt die Behauptung.

Kommentar: Quelle?

#### Kommentar:

• warum sind die schon zusammenhänge isomorph? eventuell noch ein Lemma bei kurzen exacten Sequenzen hinzufügen

**Lemma 2.46.** [Sab90, 5.4.3] Sei  $\mathcal{P}(\mathcal{M}_{\widehat{K}}) = \{\Lambda_1, \dots, \Lambda_r\}$  die Menge der Slopes von  $\mathcal{M}_{\widehat{K}}$  und  $\rho: t \mapsto x := t^p$ , dann gilt für  $\mathcal{P}(\rho^*\mathcal{M}_{\widehat{K}}) = \{\Lambda'_1, \dots, \Lambda'_r\}$ , dass  $\Lambda'_n = p \cdot \Lambda_n$ .

Beweis. Sei  $\mathcal{M}_{\widehat{K}} = \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot P$  mit  $P = \sum a_i(x)\partial_x^i$ , dann ist  $\rho^*\mathcal{M}_{\widehat{K}} \cong \mathcal{D}_{\widehat{L}}/\mathcal{D}_{\widehat{L}} \cdot P'$  mit

$$P'(t, \partial_t) = P(\rho(t), \rho'(t)^{-1} \partial_t)$$

$$= \sum_i a_i(\rho(t)) (\rho'(t)^{-1} \partial_t)^i$$

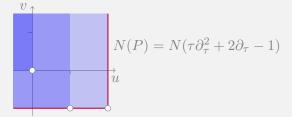
$$= \sum_i a_i(t^p) ((p \cdot t^{p-1})^{-1} \partial_t)^i$$

Kommentar: TODO: Hier weiter...

Beispiel 2.47 (pull-back). Hier nun ein explizit berechneter pull-back.



$$\tilde{P} = \tau \partial_{\tau}^2 + 2\partial_{\tau} - 1$$



und gehe von  $\tau$  über zu t via  $\tau \to \frac{1}{t}$ :

• was passiert mit der Ableitung  $\partial_{\tau}$ ? Es gilt:

$$\partial_{\tau}(f(\frac{1}{\tau})) = \partial_{t}(f) \cdot (-\frac{1}{\tau^{2}}) = -\partial_{t}(f) \cdot t^{2} = -t^{2} \cdot \partial_{t}(f)$$

also:

$$\partial_{\tau} = -t^2 \partial_t$$

• was ist  $\partial_t(t^2\partial_t)$ ?

$$\partial_t t^2 \partial_t = (\partial_t t) t \partial_t$$

$$= (t \partial_t - 1) t \partial_t$$

$$= t(\partial_t t) \partial_t - t \partial_t$$

$$= t(t \partial_t - 1) \partial_t - t \partial_t$$

$$= t^2 \partial_t^2 - 2t \partial_t$$

• was passiert mit  $\tilde{P} = \tau \partial_{\tau}^2 + 2\partial_{\tau} - 1$ ?

$$\tilde{P} = \tau \partial_{\tau}^{2} + 2\partial_{\tau} - 1$$

$$\stackrel{\tau \to \frac{1}{t}}{\to} \frac{1}{t} (-t^{2}\partial_{t})^{2} + 2(-t^{2}\partial_{t}) - 1$$

$$= \frac{1}{t} t^{2} (\partial_{t}(t^{2}\partial_{t})) - 2t^{2}\partial_{t} - 1$$

$$= t(\partial_{t}(t^{2}\partial_{t})) - 2t^{2}\partial_{t} - 1$$

$$= t(t^{2}\partial_{t}^{2} - 2t\partial_{t}) - 2t^{2}\partial_{t} - 1$$

$$= t^{3}\partial_{t}^{2} - 4t^{2}\partial_{t} - 1 =: P$$

Wir wollen  $\mathcal{M}_{\widehat{K}} := \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot P$  bzgl.  $P := x^3 \partial_x^2 - 4x^2 \partial_x - 1$  betrachten. Unser Ziel ist es hier ganzzahlige slopes zu erhalten. Es gilt slopes $(P) = \{\frac{1}{2}\}$  (siehe Abbildung 2.5a) und es ist 2 der Hauptnenner aller Slopes. Wende den pull-back mit  $\rho: t \to x := t^2$  an. Zunächst ein paar Nebenrechnungen, damit wir Lemma 2.42 einfacher anwenden können.

$$\partial_x \to \frac{1}{\rho'(t)} \partial_t = \frac{1}{2t} \partial_t$$

$$\partial_x^2 \to (\frac{1}{2t} \partial_t)^2$$

$$= \frac{1}{2t}\partial_t(\frac{1}{2t}\partial_t)$$

$$= \frac{1}{2t}(-\frac{1}{2t^2}\partial_t + \frac{1}{2t}\partial_t^2)$$

$$= \frac{1}{4t^2}\partial_t^2 - \frac{1}{4t^3}\partial_t$$

also ergibt einsetzen

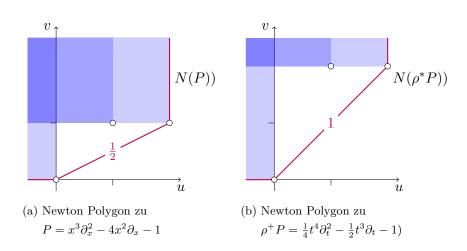
$$\rho^{+}P = t^{6} \left(\frac{1}{4t^{2}}\partial_{t}^{2} - \frac{1}{4t^{3}}\partial_{t}\right) - 4t^{4}\frac{1}{2t}\partial_{t} - 1$$

$$= \frac{1}{4}t^{4}\partial_{t}^{2} - t^{3}\frac{1}{4u^{3}}\partial_{t} - 4t^{3}\frac{1}{2}\partial_{t} - 1$$

$$= \frac{1}{4}t^{4}\partial_{t}^{2} - 2\frac{1}{4}t^{3}\partial_{t} - 1$$

Also ist  $\rho^+P=\frac{1}{4}t^4\partial_t^2-\frac{1}{2}t^3\partial_t-1$  mit slopes $(\rho^+P)=\{1\}$  (siehe Abbildung 2.5b) und somit  $\rho^*\mathcal{M}_{\widehat{K}}=\mathcal{D}_{\widehat{L}}/\mathcal{D}_{\widehat{L}}\cdot(\frac{1}{4}t^4\partial_t^2-\frac{1}{2}t^3\partial_t-1).$ 

Abbildung 2.4: Zu Beispiel 2.47



Sei  $\mathcal{N}_{\widehat{L}}$  ein endlich dimensionaler  $\widehat{L}$ -VR mit Verknüpfung, so definiere den push-forward wie folgt.

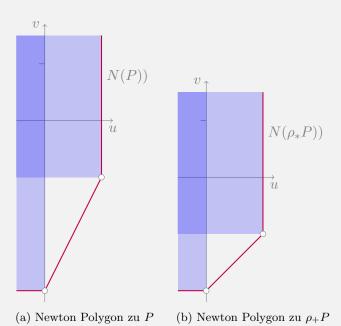
**Definition 2.48** (push-forward). [Sab07, 1.a] Der push-forward oder das Direktes Bild  $\rho_+ \mathcal{N}_{\widehat{L}}$  von  $\mathcal{N}_{\widehat{L}}$  ist

• der  $\widehat{K}$ -VR  $\rho_*\mathcal{N}$  ist definiert als der  $\mathbb{C}$ -Vektor Raum  $\mathcal{N}_{\widehat{L}}$  mit der  $\widehat{K}$ -Vektor Raum Struktur durch die skalare Multiplikation  $\cdot : \widehat{K} \times \mathcal{N}_{\widehat{L}} \to \mathcal{N}_{\widehat{L}}$  und  $(f(x), m) \mapsto f(x) \cdot m := f(\rho(t))m$ 

• mit der Wirkung  $\partial_x$  beschrieben durch  $\rho'(t)^{-1}\partial_t$ .

Kommentar:

Abbildung 2.5: Zu Beispiel 2.49



Beispiel 2.49 (push-forward). Für  $\rho:t\rightarrow u^2,\,\varphi=\frac{1}{u^2}$  betrachte

$$\mathscr{E}^{\varphi} \cong \widehat{\mathcal{D}}/\widehat{\mathcal{D}} \cdot (\partial_u + \partial_u \frac{1}{u^2})$$
$$= \widehat{\mathcal{D}}/\widehat{\mathcal{D}} \cdot (\underbrace{\partial_u + \frac{2}{u^3}}_{-\cdot P})$$

mit slopes(P) = {2} (siehe Abbildung 2.6a). Bilde nun das Direkte Bild über  $\rho$ , betrachte dazu

$$\partial_u + \frac{2}{u^3} = 2u(\frac{1}{2u}\partial_u + \frac{1}{u^4})$$
$$= 2u(\rho'(u)^{-1}\partial_u + \frac{1}{u^4})$$
$$= 2u(\partial_t + \frac{1}{t^2})$$

Also ist  $\rho_+ \mathscr{E}^{\varphi} \cong \widehat{\mathcal{D}}/\widehat{\mathcal{D}} \cdot (\partial_t + \frac{1}{t^2})$  mit  $\rho_+ P = \partial_t + \frac{1}{t^2}$  und slopes $(\rho_+ P) = \{1\}$  (siehe Abbildung 2.6b)

Satz 2.50. [Sab07, 1.a] Es gilt die Projektionsformel

$$\rho_{+}(\mathcal{N}_{\widehat{L}} \otimes_{\widehat{L}} \rho^{+} \mathcal{M}_{\widehat{K}}) \cong \rho_{+} \mathcal{N}_{\widehat{L}} \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{M}_{\widehat{K}}. \tag{2.5}$$

Beweis.

$$\rho_{+}(\mathcal{N}_{\widehat{L}} \otimes_{\widehat{L}} \rho^{+} \mathcal{M}_{\widehat{K}}) = \rho_{+}(\mathcal{N}_{\widehat{L}} \otimes_{\widehat{L}} (\widehat{L} \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{M}_{\widehat{L}})) \qquad (\text{def von } \rho^{+} \mathcal{M}_{\widehat{K}}) \\
\cong \rho_{+}((\mathcal{N}_{\widehat{L}} \otimes_{\widehat{L}} \widehat{L}) \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{M}_{\widehat{K}}) \qquad (\text{Rechenregeln Tensorprodukt}) \\
\cong \rho_{+}(\mathcal{N}_{\widehat{L}} \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{M}_{\widehat{K}}) \qquad (\text{Rechenregeln Tensorprodukt}) \\
= \rho_{+} \mathcal{N}_{\widehat{L}} \otimes_{\widehat{K}} \mathcal{M}_{\widehat{K}} \qquad (?)$$

Kommentar: Sei  $\rho(u) = u^p = t$  und  $\varphi(t)$  gegeben.

$$\rho^{+}\mathcal{E}^{\varphi(t)} = \mathcal{E}^{\varphi(\rho(u))} = \mathcal{E}^{\varphi(u^{p})}$$
$$\rho^{+}\rho_{+}\mathcal{E}^{\varphi(u)} = \bigoplus_{\zeta \in \mu_{p}} \mathcal{E}^{\varphi(\zeta \cdot u)}$$

#### 2.6 Fouriertransformation

**Definition 2.51** (Fouriertransformation). [Blo04, Def 3.1] [GL04] [AV09, Def 6.1] Sei  $P = \sum_{i=0}^{d} a_i(x) \partial_x^i$ . Dann ist die *Fouriertransformierte* von P gegeben durch

$$\mathcal{F}_P := \mathcal{F}_P(z, \partial_z) = \sum_{i=0}^d a_i(\partial_z)(-z)^i$$

**Definition 2.52** (Fouriertransformation von lokalisierten holonomen D-Moduln). Ist  $\mathcal{M}_{\widehat{K}} = \widehat{K}/\widehat{K} \cdot P$  so ist die Fouriertransformierte davon  ${}^{\mathcal{F}}\mathcal{M}_{\widehat{K}} = \widehat{K}/\widehat{K} \cdot \mathcal{F}_P(x, \partial_x)$ .

**Beispiel 2.53.** Sei  $P=t^2\partial_t+1$  dann ist die Fouriertransformierte davon  $\mathcal{F}_P=\dots$ 

Kommentar: TODO: hier weiter

# 3 Elementare Meromorphe Zusammenhänge

коmmentar: einführen als Bausteine oder kleinste Meromorphe Zusammenhänge

**Definition 3.1.** [Sab07, 1.a] Sei  $\varphi \in \widehat{K}$ . Wir schreiben  $\mathscr{E}_{\widehat{K}}^{\varphi}$  für den (formalen) Rang 1 Vektorraum  $\mathbb{C}(\!(x)\!) \stackrel{\text{def}}{=} \widehat{K}$  ausgestattet mit dem Zusammenhang  $\nabla = \partial_x + \partial_x \varphi$ , im speziellen also  $\nabla_{\partial_x} 1 = \partial_x 1 = \varphi'$ .

Bemerkung 3.2. 1. Es für ein allgemeines  $f(x) \in \mathscr{E}_{\widehat{K}}^{\varphi}$  gilt  $\partial_x f(x) = f'(x) + f(x)\varphi'(x)$ .

- 2. Auf die Angabe von des Rang 1 Vektorraums im Subscript wird im folgendem meist verzichtet.
- 3. Offensichtlich ist  $\mathscr{E}^{\varphi} \cong \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot (\partial_x \varphi'(x))$ , weil für den zyklischen Vektor 1 gilt, dass  $\partial_x \cdot 1 = \varphi'(x) \cdot 1$ .

Bemerkung 3.3. [Sab07, 1.a] Es gilt  $\mathscr{E}^{\varphi} \cong \mathscr{E}^{\psi}$  genau dann wenn  $\varphi \equiv \psi \mod \mathbb{C}[x]$ .

Kommentar:

Lemma 3.4 (Slope von  $\mathcal{E}^{\varphi}$ ). TODO

Sei  $\rho: t \mapsto x := t^p \text{ und } \mu_{\xi}: t \mapsto \xi t.$ 

Lemma 3.5. [Sab07, Lem 2.4] Für alle  $\varphi \in \widehat{L}$  gilt

$$\rho^+ \rho_+ \mathscr{E}^{\varphi} = \bigoplus_{\xi^p = 1} \mathscr{E}^{\varphi \circ \mu_{\xi}}.$$

Beweis. Wir wollen zeigen, dass das folgende Diagram, für einen passenden Isomorphismus, kommutiert:

$$\rho^{+}\rho_{+}\mathscr{E}^{\varphi(u)} \xrightarrow{\cong} \bigoplus_{\xi^{p}=1} \mathscr{E}^{\varphi\circ\mu_{\xi}}$$

$$\downarrow \partial_{t} \qquad \qquad \downarrow \partial_{t}$$

$$\rho^{+}\rho_{+}\mathscr{E}^{\varphi(u)} \xrightarrow{\cong} \bigoplus_{\xi^{p}=1} \mathscr{E}^{\varphi\circ\mu_{\xi}}$$

Es sei oBdA  $\varphi \in t^{-1}\mathbb{C}[t^{-1}]$ , dies ist nach Bemerkung 3.3 berechtigt. Wir wählen eine  $\widehat{L}$  Basis e des Rang 1  $\widehat{L}$ -Vektorraum  $\mathscr{E}^{\varphi}$  und damit erhält man die Familie  $e, te, ..., t^{p-1}e$  als  $\widehat{K}$ -Basis von  $\rho_+\mathscr{E}^{\varphi}$ .

Durch die Setzung  $e_k := t^{-k} \otimes_{\widehat{K}} t^k e$  wird die Familie  $\mathbf{e} := (e_0, ..., e_{p-1})$  eine  $\widehat{L}$ -Basis von  $\rho^+ \rho_+ \mathscr{E}^{\varphi}$ .

Zerlege nun  $t\varphi'(t) = \sum_{j=0}^{p-1} t^j \psi_j(t^p) \in t^{-2}\mathbb{C}[t^{-1}]$  mit  $\psi_j \in \mathbb{C}[x^{-1}]$  für alle j > 0 und  $\psi_0 \in x^{-1}\mathbb{C}[x^{-1}]$  (siehe: Anhang A). Es gilt:

$$t\partial_t e_k = \sum_{i=0}^{p-1-k} t^i \psi_i(t^p) e_{k+1} + \sum_{i=p-k}^{p-1} t^i \psi_i(t^p) e_{k+i-p}$$

denn:

$$t\partial_{t}e_{k} = t\partial_{t}(t^{-k} \otimes_{\widehat{K}} t^{k}e)$$

$$= t(-kt^{-k-1} \otimes_{\widehat{K}} t^{k}e + pt^{p-1} \cdot t^{-k} \otimes_{\widehat{K}} \partial_{x}(\underbrace{t^{k}e}_{\in \rho+\mathscr{E}^{\varphi}}))$$

$$= -kt^{-k} \otimes_{\widehat{K}} t^{k}e + pt^{p-1}t^{-k+1} \otimes_{\widehat{K}} (pt^{p-1})^{-1}(kt^{k-1}e + t^{k}\varphi'(t)e)$$

$$= -kt^{-k} \otimes_{\widehat{K}} t^{k}e + t^{-k+1} \otimes_{\widehat{K}} (kt^{k-1}e + t^{k}\varphi'(t)e)$$

$$= \underbrace{-kt^{-k} \otimes_{\widehat{K}} t^{k}e + t^{-k+1} \otimes_{\widehat{K}} kt^{k-1}e}_{=0} + t^{-k+1} \otimes_{\widehat{K}} t^{k}\varphi'(t)e$$

$$= t^{-k} \otimes_{\widehat{K}} t^{k+1}\varphi'(t)e$$

$$= \sum_{i=0}^{p-1} t^{-k} \otimes_{\widehat{K}} t^{k}t^{i}\underbrace{\psi_{i}(t^{p})e}_{\in\widehat{K}}$$

$$= \sum_{i=0}^{p-1} t^{i}\psi_{i}(t^{p})(t^{-k} \otimes_{\widehat{K}} t^{k}e)$$

$$= \sum_{i=0}^{p-1-k} t^{i}\psi_{i}(t^{p})e_{k+1} + \sum_{i=p-k}^{p-1} t^{i}\psi_{i}(t^{p})e_{k+i-p}$$

Sei

$$V := \begin{pmatrix} 0 & & & 1 \\ 1 & 0 & & \\ & \ddots & \ddots & \\ & & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

so dass  $\mathbf{e} \cdot V = (e_1, ..., e_{p-1}, e_0)$  gilt, so dass gilt:

$$t\partial_t \mathbf{e} = \mathbf{e} [\sum_{j=0}^{p-1} t^j \psi_j V^j]$$

denn:

$$t\partial_{t}\mathbf{e} = (t\partial_{t}e_{0}, \dots, t\partial_{t}e_{p-1})$$

$$= \left(\sum_{i=0}^{p-1-k} t^{i}\psi_{i}(t^{p})e_{k+1} + \sum_{i=p-k}^{p-1} t^{i}\psi_{i}(t^{p})e_{k+i-p}\right)_{k\in\{0,\dots,p-1\}}$$

$$= \mathbf{e} \begin{bmatrix} u^{p-1}\psi_{p-1}(t^{p}) & \cdots & t^{3}\psi_{3}(t^{p}) & t^{2}\psi_{2}(t^{p}) & t^{1}\psi_{1}(t^{p}) \\ t^{1}\psi_{1}(t^{p}) & t^{p-1}\psi_{p-1}(t^{p}) & & \ddots & t^{2}\psi_{2}(t^{p}) \\ t^{2}\psi_{2}(t^{p}) & t^{1}\psi_{1}(t^{p}) & \ddots & & \ddots & \ddots \\ t^{3}\psi_{3}(t^{p}) & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots \\ \vdots & & \ddots & t^{1}\psi_{1}(t^{p}) & t^{p-1}\psi_{p-1}(t^{p}) \\ t^{p-2}\psi_{p-2}(t^{p}) & \cdots & t^{3}\psi_{3}(t^{p}) & t^{2}\psi_{2}(t^{p}) & t^{1}\psi_{1}(t^{p}) & t^{p-1}\psi_{p-1}(t^{p}) \end{bmatrix}$$

$$= \mathbf{e} \left[\sum_{j=0}^{p-1} t^{j}\psi_{j}(t^{p})V^{j}\right]$$

Die Wirkung von  $\partial_t$  auf die Basis von  $\rho^+\rho_+\mathscr{E}^{\varphi(t)}$  ist also Beschrieben durch

$$\partial_t \mathbf{e} = \mathbf{e} \left[ \sum_{j=0}^{p-1} t^{j-1} \psi_j V^j \right].$$

Da V das Minimalpolynom  $\chi_V(x)=X^p-1$  hat, können wir diese Matrix durch Passendes T auf die Form

$$D := TVT^{-1} = \begin{pmatrix} \xi^0 & & & \\ & \xi^1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \xi^{p-1} \end{pmatrix},$$

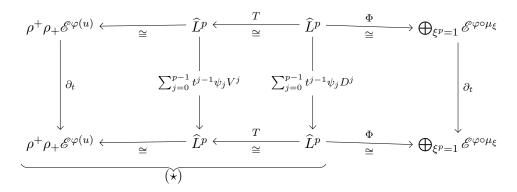
mit  $\xi^p = 1$ , bringen. So dass gilt:

$$\begin{split} T[\sum_{j=0}^{p-1} t^{j-1} \psi_j(t^p) V^j] T^{-1} &= [\sum_{j=0}^{p-1} t^{j-1} \psi_j(t^p) (TVT^{-1})^j] \\ &= [\sum_{j=0}^{p-1} t^{j-1} \psi_j(t^p) D^j] \\ &= \begin{pmatrix} \sum_{j=0}^{p-1} t^{j-1} \psi_j \\ & \sum_{j=0}^{p-1} t^{j-1} \psi_j \left(\xi^1\right)^j \\ & & \ddots \\ & & \sum_{j=0}^{p-1} t^{j-1} \psi_j \left(\xi^{p-1}\right)^j \end{pmatrix} \end{split}$$

$$= \begin{pmatrix} \sum_{j=0}^{p-1} t^{j-1} \psi_j & & & & \\ & \sum_{j=0}^{p-1} (t\xi^1)^{j-1} \psi_j \xi^1 & & & & \\ & & \ddots & & & \\ & & & \sum_{j=0}^{p-1} (t\xi^{p-1})^{j-1} \psi_j \xi^{p-1} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \varphi'(t) & & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \varphi'(\xi^{p-1}t) \xi^{p-1} \end{pmatrix}$$

Damit wissen wir bereits, das im Diagram



der mit  $(\star)$  bezeichnete Teil kommutiert. Um zu zeigen, dass alles kommutiert, zeigen wir noch, dass

$$\partial_t(\Phi(x)) = \Phi\left(\sum_{j=0}^{p-1} t^{j-1} \psi_j(x) D^j\right) \qquad \forall x \in \widehat{L}^p$$

gilt.

Kommentar: TODO: zeige das noch

Sei 
$$x = {}^t(x_1, \ldots, x_p) \in \widehat{L}^p$$
. So ist

$$\partial_t(\Phi(x)) = \partial_t({}^t(\dots))$$

und

$$\Phi\left({}^{t}x\left(\sum_{j=0}^{p-1}t^{j-1}\psi_{j}(t^{p})D^{j}\right)\right) = \Phi\left((x_{1},\dots,x_{p})\begin{pmatrix} \varphi'(t) & & & \\ & \varphi'(\xi t)\xi^{1} & & \\ & & \ddots & \\ & & & \varphi'(\xi^{p-1}t)\xi^{p-1} \end{pmatrix}\right)$$

$$= \Phi\Big((x_1\varphi'(t), x_2\varphi'(\xi t)\xi, \dots, x_p\varphi'(\xi^{p-1}t)\xi^{p-1})\Big)$$

**Definition 3.6.** Ein *Elementarer Meromorpher Zusammenhang* ist ein Zusammenhang  $\mathcal{M}$ , für den es  $\psi \in \mathbb{C}((x))$ ,  $\alpha \in \mathbb{C}$  und  $p \in \mathbb{N}$  gibt, so dass

$$\mathcal{M} \cong \mathscr{E}^{\psi} \otimes R_{\alpha,p}$$
,

mit  $R_{\alpha,p} := \mathcal{D}/\mathcal{D}(x\partial_x - \alpha)^p$ , ist.

Lemma 3.7.  $\mathscr{E}^{\psi} \otimes R_{\alpha,p} \cong \mathcal{D}/\mathcal{D} \cdot (x\partial_x - (\alpha + x\frac{\partial \psi}{\partial x}))^p$ 

# 3.1 Definition in [Sab07]

**Definition 3.8** (Elementarer formaler Zusammenhang). [Sab07, Def 2.1]

Kommentar: Alternative. ausfürlichere / komplexe definition [Sab90, Def 5.4.5.]

Zu einem gegebenen  $\rho \in t\mathbb{C}[\![t]\!]$ ,  $\varphi \in \widehat{L} \stackrel{\text{def}}{=} \mathbb{C}(\!(t)\!)$  und einem endlich dimensionalen  $\widehat{L}$ -Vektorraum R mit regulärem Zusammenhang  $\nabla$ , definieren wir den assoziierten Elementaren endlich dimensionalen  $\widehat{K}$ -Vektorraum mit Zusammenhang, durch:

$$El(\rho, \varphi, R) = \rho_{+}(\mathscr{E}^{\varphi} \otimes R)$$

[Sab07, nach Def 2.1] Bis auf Isomorphismus hängt  $El(\rho, \varphi, R)$  nur von  $\varphi \mod \mathbb{C}[\![t]\!]$  ab.

**Lemma 3.9.** [Sab07, Lem 2.2]

**Lemma 3.10.** [Sab07, Lem 2.6.] Es gilt  $El([t \mapsto t^p], \varphi, R) \cong El([t \mapsto t^p], \psi, S)$  genau dann, wenn

- es ein  $\zeta$  gibt, mit  $\zeta^p = 1$  und  $\psi \circ \mu_{\zeta} \equiv \varphi \mod \mathbb{C}[\![t]\!]$
- und  $S \cong R$  als  $\hat{L}$ -Vektorräume mit Zusammenhang.

Beweis. [Sab07, Lem 2.6.] 
$$\Box$$

**Proposition 3.11.** [Sab07, Prop 3.1] Jeder irreduzible endlich dimensionale  $\widehat{K}$ -Vektorraum  $\mathcal{M}$  mit Zusammenhang ist isomorph zu  $\rho_+(\mathscr{E}^{\varphi}\otimes L)$ , wobei  $\varphi\in t^{-1}\mathbb{C}[t^{-1}]$ ,  $\rho:t\to t^p$  vom Grad  $p\geq 1$  und ist minimal unter  $\varphi$ . (siehe [Sab07, Rem 2.8]) und L ist ein Rang 1  $\widehat{L}$ -Vektrorraum mit regulärem Zusammenhang.

Beweis. [Sab07, Prop 
$$3.1$$
]

## 3.2 Twisten von Meromorphen Zusammenhängen

[Cou95, Chap 5 §2]

Kommentar:

Lemma 3.12. [Hei10, Seite 44] Sei  $\mathcal{M}_{\widehat{K}} = \widehat{\mathcal{D}}/\widehat{\mathcal{D}} \cdot P(x, \partial_x)$  und sei  $\psi = \frac{\beta}{\lambda} x^{-\lambda}$ . So gilt

$$\mathcal{M}_{\widehat{K}} \otimes_{\widehat{K}} \mathscr{E}^{\varphi} = \mathcal{D}_{\widehat{K}} / \mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot Q(x, \partial_x)$$

$$mit\ Q(x,\partial_x) = P(x,\partial_x + \frac{\beta}{x^{\lambda+1}}).$$

# 4 Levelt-Turrittin-Theorem

Das Levelt-Turrittin-Theorem ist ein Satz, der hilft, Meromorphe Zusammenhänge in ihre irreduziblen Komponenten zu zerlegen.

### 4.1 Klassische Version

Satz 4.1. [Sab90, Thm 5.4.7] Sie  $\mathcal{M}_{\widehat{K}}$  ein formaler Meromorpher Zusammenhang. So gibt es eine ganze Zahl p so dass der Zusammenhang  $\mathcal{M}_{\widehat{L}} := \rho^+ \mathcal{M}_{\widehat{K}}$ , mit  $\rho : t \mapsto x := t^p$ , isomorph zu einer direkten Summe von formalen elementaren Meromorphen Zusammenhänge ist.

Der folgende Beweis stammt hauptsächlich aus [Sab90, Seite 35].

Beweis. Zum Beweis wird Induktion auf die Lexicographisch geordnetem Paare  $(\dim_{\widehat{K}} \mathcal{M}_{\widehat{K}}, \kappa)$  angewendet. Wobei  $\kappa \in \mathbb{N} \cup \{\infty\}$  dem größtem Slope von  $\mathcal{M}_{\widehat{K}}$ . Es wird  $\kappa = \infty$  gesetzt, falls der größte Slope nicht Ganzzahlig ist.

Kommentar: TODO: induktionsanfang und -schritt kennzeichnen

Wir nehmen oBdA an, dass  $\mathcal{M}_{\widehat{K}}$  genau einen Slope  $\Lambda$  hat, sonst Teile  $\mathcal{M}_{\widehat{K}}$  mittels Satz 2.30 in Meromorphe Zusammenhänge mit je einem Slope und wende jeweils die Induktion an. Mit  $\Lambda =: \frac{\lambda_0}{\lambda_1}$  (vollständig gekürtzt) Definieren wir die dem Slope entsprechende Linearform  $L(s_0, s_1) := \lambda_0 s_0 + \lambda_1 s_1$ . Wir nennen  $\sigma_L(P) \in \widehat{K}[\xi]$  die Determinanten Gleichung von P. Da L zu einem Slope von P gehört, besteht  $\sigma_L(P)$  aus zumindest zwei Monomen.

 $\kappa_{\text{ommentar}}$ : and is homogeneous of degree  $\operatorname{ord}_L(P) = 0$  because P is chosen with coefficients in  $\mathbb{C}[x]$ , one of them, being a unit.

Schreibe

$$\sigma_L(P) = \sum_{L(i,i-j) = \operatorname{ord}_L(P)} \alpha_{ij} x^j \xi^i$$

$$= \sum_{L(i,i-j)=0} \alpha_{ij} x^j \xi^i \,.$$

Sei  $\theta := x^{\lambda_0 + \lambda_1} x i^{\lambda_1}$  so können wir

$$\sigma_L(P) = \sum_{k > 0} \alpha_k \theta^k$$

schreiben, wobei  $\alpha_0 \neq 0$  ist.

Erster Fall:  $\lambda_1 = 1$ . Das bedeutet, dass der Slope ganzzahlig ist. Betrachte die Faktorisierung

$$\sigma_L(P) = \varepsilon \prod_{\beta} (\theta - \beta)^{\gamma_{\beta}}.$$

Wobei  $\varepsilon \in \mathbb{C}$  eine Konstante ist. Sei  $\beta_0$  eine der Nullstellen. So setze  $R(z) := (\beta_0/(\lambda_0+1))z^{\lambda_0+1}$  und betrachte  $\mathcal{M}_{\widehat{K}} \otimes \mathcal{F}_{\widehat{K}}^R$ .

**Lemma 4.2.** Falls e ein zyklischer Vektor für  $\mathcal{M}_{\widehat{K}}$  ist, so ist  $e \otimes e(R)$  ein zyklischer Vektor für  $\mathcal{M}_{\widehat{K}} \otimes \mathcal{F}_{\widehat{K}}^R$ .

Beweis. TODO

### Kommentar: AB HIER VLT NICHT RICHTIG, nur versuch

Falls  $P(x, \partial_x) \cdot e = 0$  gilt

$$P(x, \partial_x - \frac{\partial R(x^{-1})}{\partial x}) \cdot e \otimes e(R) = 0$$

und hier haben wir

$$\begin{split} \frac{\partial R(x^{-1})}{\partial x} &= \frac{\partial (\frac{\beta_0}{\lambda_0 + 1} x^{-(\lambda_0 + 1)})}{\partial x} \\ &= -\beta_0 z^{-(\lambda_0 + 2)} \,. \end{split}$$

Schreibe  $P' = P(x, \partial_x + \beta_0 x^{-(\lambda_0 + 2)}).$ 

**Lemma 4.3.** Es gilt, dass P' Koeffizienten in  $\mathbb{C}[\![x]\!]$  hat.

Des weiteren ist  $\sigma_L(P') = \sum_{k \geq 0} \alpha_k (\theta + \beta_0)^k$ . Wir unterscheiden nun 2 Unterfälle:

1. Die Determinanten Gleichung  $\sigma_L(P)$  hat nur eine Nullstelle.

Kommentar: TODO: Hier weiter

### 2. Die Determinanten Gleichung $\sigma_L(P)$ hat mehrere Nullstellen.

Kommentar: TODO: Hier weiter

**Zweiter Fall:**  $\lambda_1 \neq 1$ . In diesem Fall ist einzige Slope  $\Lambda$  nicht ganzzahlig. Mache deshalb einen pull-back mit  $\lambda_1$ . Sei  $\rho: t \mapsto x := t^{\lambda_1}$  und erhalte P' so dass  $\rho^* \mathcal{M}_{\widehat{K}} = \mathcal{D}_{\widehat{L}}/\mathcal{D}_{\widehat{L}} \cdot P'$ . Nach Lemma 2.46 hat P' den einen Slope  $\Lambda \cdot \lambda_1 = \lambda_0$ . Damit können wir nun die zugehörige Linearform  $L' := \lambda_0 s_0 + s_1$  definieren. Es gilt dass

$$\sigma_{L'}(P') = \dots$$

ist, welches zumindest zwei unterschiedliche Nullstellen hat. Nun wendet man den zweiten Unterfall des ersten Fall an.

### 4.2 Sabbah's Refined version

**Proposition 4.4.** [Sab07, Prop 3.1] Jeder irreduzible endlich dimensionale formale Meromorphe Zusammenhang  $\mathcal{M}_{\widehat{L}}$  ist isomorph zu  $\rho_+(\mathscr{E}^{\varphi} \otimes_{\widehat{K}} S)$ , wobei  $\varphi \in x^{-1}\mathbb{C}[x^-1]$ ,  $\rho: x \mapsto t = x^p$  mit grad  $p \geq 1$  minimal bzgl.  $\varphi$  (siehe [Sab07, Rem 2.8]), und S ist ein Rang 1  $\widehat{K}$ -Vektor Raum mit regulärem Zusammenhang.

Beweis. [Sab07, Prop 
$$3.1$$
]

Satz 4.5 (Refined Turrittin-Levelt). [Sab07, Cor 3.3] Jeder endlich dimensionale Meromorphe Zusammenhang  $\mathcal{M}_{\widehat{K}}$  kann in eindutiger weiße geschrieben werden als direkte Summe  $\bigoplus El(\rho, \varphi, R) \stackrel{\text{def}}{=} \bigoplus \rho_{+}(\mathscr{E}^{\varphi}) \otimes R$ , so dass jedes  $\rho_{+}\mathscr{E}^{\varphi}$  irreduzibel ist und keine zwei  $\rho_{+}\mathscr{E}^{\varphi}$  isomorph sind.

Kommentar: In welchem Raum ist  $\mathcal{M}$ ?? in L oder in K

Beweis. [Sab07, Cor 3.3]

# 5 DIE Klasse der Fourier-Transformationen

In diesem Kapitel werden Beispiele einer speziellen Klasse von  $\mathcal{D}$ -Moduln diskutiert. Dazu wird im folgendem zu 2 Beispielen unter anderem explizit der Beweis aus [Sab90] zur Levelt-Turrittin-Zerlegung nachvollzogen.

Es wird zunächst ein allgemeines Rezept gegeben, welches zu gegebenem  $\varphi$  D-Moduln ergibt. Im laufe des Kapitels werden immer speziellere  $\varphi$  betrachtet und zuletzt wird für konkrete Beispiele eine explizite Rechnung gegeben.

### 5.1 Rezept für allgemeine $\varphi$

Hier wollen wir nun eine Spezielle Klasse von Meromorphen Zusammenhängen, die die durch das folgende Rezept entstehen.

- 1. Wähle zunächst ein  $\varphi \in \{\varphi = \sum_{k \in I} \frac{a_k}{t^k} | I \subset \mathbb{N} \text{ endlich}, a_k \in \mathbb{C}\}$  aus
- 2. und beginne mit  $\mathcal{E}^{\varphi}$ . Es gilt

$$\mathcal{E}^{\varphi} = \mathcal{D}_{\widehat{L}} / \mathcal{D}_{\widehat{L}} \cdot (\partial_t - \frac{d}{dt} \varphi(t))$$

$$= \mathcal{D}_{\widehat{L}} / \mathcal{D}_{\widehat{L}} \cdot (\underbrace{\text{Hauptnenner}}_{\in \mathbb{C}[t] \subset \mathcal{D}_{\widehat{L}}^*} \cdot (\partial_t - \frac{d}{dt} \varphi(t)))$$

$$= \mathcal{D}_{\widehat{L}} / \mathcal{D}_{\widehat{L}} \cdot (\underbrace{t^{\max(I)+1} \cdot (\partial_t - \frac{d}{dt} \varphi(t))}_{=:Q(t,\partial_t)})$$

Kommentar: Dies ändert den Meromorphen Zusammenhang nicht, weil  $t^{\max(I)+1}$  eine Einheit in  $\mathcal{D}_{\widehat{L}}$  (und auch in  $\mathcal{D}_L$ ) ist.

3. Fourier transformiere  $\mathcal{E}^{\varphi}$  und erhalte

$$\mathcal{F}_{\mathcal{E}}^{\varphi} = \mathcal{D}_{\widehat{L}}/\mathcal{D}_{\widehat{L}} \cdot \mathcal{F}_{Q}(z, \partial_{z})$$

$$\stackrel{\mathrm{def}}{=} \mathcal{D}_{\widehat{L}}/\mathcal{D}_{\widehat{L}} \cdot \underbrace{Q(\partial_z, -z)}_{\in \mathbb{C}[z] < \partial_z >}$$

4. Betrachte den Zusammenhang bei Unendlich, also wende den Übergang  $x \rightsquigarrow z^{-1}$  an. Was passiert mit der Ableitung  $\partial_x$ ? Es gilt

$$\partial_x(f(\frac{1}{x})) = \partial_z(f) \cdot (-\frac{1}{x^2}) = -\partial_z(f) \cdot z^2 = -z^2 \cdot \partial_z(f)$$
also  $\partial_x \leadsto -z^2 \partial_z$ .
$$P_{\varphi}(x, \partial_x) := \mathcal{F}_{Q}(x^{-1}, -x^2 \partial_x) \in \mathbb{C}[t] < \partial_t >$$

Im folgendem werden wir den zum Minimalpolynom  $P_{\varphi}$  assoziierten Meromorphen Zusammenhang  $\mathcal{M}_{\varphi} = \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot P_{\varphi}$  betrachten.

Wen wir ein spezielles  $\varphi = \sum_{k \in I} \frac{a_k}{t^k}$  betrachten, können wir das entstehende  $P_{\varphi}$ , wie folgt, explizit berechnen

$$\begin{split} Q(t,\partial_t) &= t^{\max(I)+1}(\partial_t - \frac{d}{dt}\varphi(t)) \\ &= t^{\max(I)+1}\Big(\partial_t + \sum_{k \in I} k \frac{a_k}{t^{k+1}}\Big) \\ &= t^{\max(I)+1}\partial_t + \sum_{k \in I} k \frac{a_k}{t^{k-\max(I)}} \\ &= t^{\max(I)+1}\partial_t + \sum_{k \in I} k \frac{a_k}{a_k t^{\max(I)-k}} \\ &= t^{\max(I)+1}\partial_t + \sum_{k \in I} k a_k t^{\max(I)-k} \\ &= -\partial_z^{\max(I)+1}z + \sum_{k \in I} k a_k \partial_z^{\max(I)-k} \end{split}$$

und damit ist

$$\begin{split} P_{\varphi}(x,\partial_x) &= \mathcal{F}_Q(x^{-1},-x^2\partial_x) \\ &= -(-x^2\partial_x)^{\max(I)+1}x^{-1} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\max(I)}x^2\frac{\partial_x x^{-1}}{\partial_x x^{-1}} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\max(I)}x^2\frac{(x^{-1}\partial_x - x^{-2})}{(x^2\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\max(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\max(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\max(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\max(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\max(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\max(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\max(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\max(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\max(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\max(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\max(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\max(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\max(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\max(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\max(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\max(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\max(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\max(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\min(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\max(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\min(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\min(I)-k} \\ &= (-x^2\partial_x)^{\min(I)}\frac{(x\partial_x - 1)}{(x\partial_x - 1)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\min(I)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\min(I)} + \sum_{k\in I} ka_k(-x^2\partial_x)^{\min$$

Im Anhang B wird das  $(x^2\partial_x)^k$  genauer diskutiert. Dies führt aber hier an dieser Stelle nicht mehr weiter in die gewünschte Richtung.

Ab jetzt nur noch für den Spezialfall  $\varphi = \frac{a}{t^q}$ . Also sei  $\mathcal{M}_{\varphi} = \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot P_{\varphi}$  mit

$$P_{\varphi}(x,\partial_x) = (-x^2\partial_x)^q(x\partial_x - 1) + qa,$$

so dass

**Lemma 5.1.** Es gilt  $\mathcal{P}(\mathcal{M}_{\varphi}) = \{\frac{q}{q+1}\}.$ 

Kommentar

Lemma 5.2. 
$$N((x^2\partial_x)^q) = N(x^{2q}\partial_x^q)$$

Beweis. [Sab07, 5.b.] Um zu zeigen, dass die Behauptung gilt, formen wir  $P_{\varphi}$  um und isolieren die Monome, die für das Newton-Polygon von bedeutung sind.

$$\begin{split} N\Big(P_{\varphi}(x,\partial_x)\Big) &= N\Big(\underbrace{(-x^2\partial_x)^q(x\partial_x - 1) + qa}\Big) \\ &= N\Big(\underbrace{(-1)^q}_{\text{liefert keinen Beitrag}} (x^{2q}\partial_x^q + \underbrace{\mathbf{T.h.O.}}_{\text{liefern keinen Beitrag}})(x\partial_x - 1) + qa\Big) \\ &= N\Big(x^{2q}\partial_x^q(x\partial_x - 1) + qa\Big) \\ &= N\Big(x^{2q}\partial_x^qx\partial_x - x^{2q}\partial_x^q + qa\Big) \\ &= N\Big(x^{2q}\underbrace{(x\partial_x^q + q\partial_x^{q-1})}_{x}\partial_x - x^{2q}\partial_x^q + qa\Big) \\ &= N\Big(x^{2q}(x\partial_x^{q+1}\partial_x^{q+1} + \underbrace{qx^{2q}\partial_x^q - x^{2q}\partial_x^q}_{x} + qa\Big) \\ &= N\Big(x^{2q+1}\partial_x^{q+1} + \underbrace{qx^{2q}\partial_x^q - x^{2q}\partial_x^q}_{x} + qa\Big) \\ &= N\Big(x^{2q+1}\partial_x^{q+1} + qa\Big) \end{split}$$

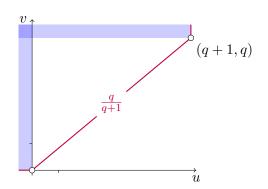
Kommentar: ist vlt besser Therme niedriger Ordnung zu verwenden??

Wobei hier das **T.h.O** eine Abkürzung für *Therme höherer Ordnung* ist. Hier ist ein Term  $\varepsilon x^p \partial_x^q$ , mit  $\varepsilon \in \mathbb{C}$ ,  $p, q \in \mathbb{Z}$ , von höherer Ordnung als  $\tilde{\varepsilon} x^{\tilde{p}} \partial_x^{\tilde{q}}$ , mit  $\tilde{\varepsilon} \in \mathbb{C}$ ,  $\tilde{p}, \tilde{q} \in \mathbb{Z}$ , falls  $q > \tilde{q}$  und  $p - q < \tilde{p} - \tilde{q}$ . Anschaulich bedeutet das, dass

$$\left( (q, p - q) + \mathbb{R}_{\leq 0} \times \mathbb{R}_{\geq 0} \right) \supset \left( (\tilde{q}, \tilde{p} - \tilde{q}) + \mathbb{R}_{\leq 0} \times \mathbb{R}_{\geq 0} \right).$$

Offensichtlich ist damit  $N(\varepsilon x^p \partial_x^q + \tilde{\varepsilon} x^{\tilde{p}} \partial_x^{\tilde{q}}) = N(\varepsilon x^p \partial_x^q)$ , also können Therme höherer Ordnung vernachlässigt werden, wenn das Newton-Polygon gesucht ist.

Abbildung 5.1: Newton Polygon zu  $P_{\varphi}$ 



Kommentar: TODO: ist T.h.O. hier die richtige formulierung?? besser:

$$\begin{split} N\Big(P_{\varphi}(x,\partial_x)\Big) &= N\Big(\underbrace{(-x^2\partial_x)^q(x\partial_x - 1) + qa}\Big) \\ &= N\Big(\underbrace{(-1)^q}_{\text{liefert keinen Beitrag}} (x^{2q}\partial_x^q + \underbrace{\mu_{q-1}(x)\partial_x^{q-1} + \dots + \mu_1(x)\partial_x + \mu_0(x)}_{\text{liefern keinen Beitrag, weil}})(x\partial_x - 1) + qa\Big) \\ &= N\Big(x^{2q}\partial_x^q(x\partial_x - 1) + qa\Big) \\ &= N\Big(x^{2q}\partial_x^qx\partial_x - x^{2q}\partial_x^q + qa\Big) \\ &= N\Big(x^{2q}\partial_x^qx\partial_x - x^{2q}\partial_x^q + qa\Big) \\ &= N\Big(x^{2q}\partial_x^q + q\partial_x^{q-1}\partial_x - x^{2q}\partial_x^q + qa\Big) \\ &= N\Big(x^{2q+1}\partial_x^{q+1} + \underbrace{qx^{2q}\partial_x^q - x^{2q}\partial_x^q + qa}_{\text{liefern keinen Beitrag}} + qa\Big) \\ &= N\Big(x^{2q+1}\partial_x^{q+1} + qa\Big) \end{split}$$

Also ist ein pull-back mit Grad q+1 nötig, um einen ganzzahligen Slope zu bekommen. Sei  $\rho:t\mapsto x:=-(q+1)t^{q+1}$  so ist

$$\begin{split} \rho^{+}\mathcal{M}_{\varphi} &= \rho^{+}(\mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot P_{\varphi}(x,\partial_{x})) \\ &= \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot (\rho^{*}P_{\varphi}(x,\partial_{x})) \\ &= \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot (P_{\varphi}(\rho(t),\rho'(t)^{-1}\partial_{t})) \\ &= \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot (P_{\varphi}(-(q+1)t^{q+1},-\frac{1}{(q+1)^{2}t^{q}}\partial_{t})) \end{split}$$

-46-

$$= \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot ((-(-(q+1)t^{q+1})^2 \frac{-1}{(q+1)^2 t^q} \partial_t)^q (-(q+1)t^{q+1} \frac{-1}{(q+1)^2 t^q} \partial_t - 1) + qa)$$

$$= \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot ((-\frac{-(q+1)^2}{(q+1)^2} t^{2(q+1)-q} \partial_t)^q (\frac{1}{q+1} t \partial_t - 1) + qa)$$

$$= \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot ((t^{q+2} \partial_t)^q (\frac{1}{q+1} t \partial_t - 1) + qa)$$

$$= \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot ((t^{q+2} \partial_t)^q (t \partial_t - (q+1)) + (q+1)qa)$$

Kommentar: muss noch gezeigt werden, dass dies ein Meromorpher Zusammenhang???

Kommentar: Bei [Sab07]:  
Sei 
$$\rho: t \mapsto x := -\frac{t^{q+1}}{qa}$$
 so ist

$$\rho^{+}\mathcal{M}_{\varphi} = \rho^{+}(\mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot P_{\varphi}(x, \partial_{x}))$$

$$= \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot (\rho^{*}P_{\varphi}(x, \partial_{x}))$$

$$= \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot (P_{\varphi}(\rho(t), \rho'(t)^{-1}\partial_{t}))$$

$$= \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot (P_{\varphi}(-\frac{t^{q+1}}{qa}, -\frac{qa}{(q+1)t^{q}}\partial_{t}))$$

mit

$$P_{\varphi}(-\frac{t^{q+1}}{qa}, -\frac{qa}{(q+1)t^{q}}\partial_{t}) = (-(-\frac{t^{q+1}}{qa})^{2}(-\frac{qa}{(q+1)t^{q}}\partial_{t}))^{q}(-\frac{t^{q+1}}{qa}(-\frac{qa}{(q+1)t^{q}}\partial_{t}) - 1) + qa$$

$$= ((\frac{t^{q+1}}{qa})^{2}\frac{qa}{(q+1)t^{q}}\partial_{t})^{q}(\frac{t^{q+1}}{qa}\frac{qa}{(q+1)t^{q}}\partial_{t} - 1) + qa$$

$$= (\frac{(t^{q+1})^{2}}{qa(q+1)t^{q}}\partial_{t})^{q}(\frac{t^{q+1}}{(q+1)t^{q}}\partial_{t} - 1) + qa$$

$$= (\frac{t^{2q+2-q}}{qa(q+1)}\partial_{t})^{q}(\frac{t^{q+1-q}}{(q+1)}\partial_{t} - 1) + qa$$

$$= (\frac{t^{q+2}}{qa(q+1)}\partial_{t})^{q}(\frac{1}{(q+1)}t\partial_{t} - 1) + qa$$

mit 
$$\mathcal{P}(\rho^+\mathcal{M}_{\varphi}) = \{q\} \subset \mathbb{N}$$
. Definiere mittels  $q = \frac{q}{1} =: \frac{\lambda_0}{\lambda_1}$  die Linearform  $L(s_0, s_1) = \lambda_0 s_0 + \lambda_1 s_1 = q s_0 + s_1$ .

Schreibe  $\rho^* P_{\varphi} = \sum_i \sum_j \alpha_{ij} t^j \partial_t^i$  und berechne die *Determinanten Gleichung*  $\sigma_L(\rho^* P_{\varphi}) \in \widehat{L}[\xi]$ .

Kommentar: Schon gezeigt, das  $ord_L = 0$ ?

$$\sigma_L(\rho^* P_{\varphi}) = \sum_{\{(i,j) \in \mathbb{N} \times \mathbb{Z} | L(i,i-j) = 0\}} \alpha_{ij} t^j \xi^i$$
$$= \sum_{\{(i,j) \in \mathbb{N} \times \mathbb{Z} | (q+1)i-j = 0\}} \alpha_{ij} t^j \xi^i$$

Da  $\widehat{L}[\xi]$  kommutativ ist gilt hier, dass  $(t^j\xi^i)^k=t^{jk}\xi^{ik}$  ist. Setze  $\theta=t^{\lambda_0+\lambda_1}\xi^{\lambda_1}=t^{q+1}\xi$  so können wir

$$\sigma_L(\rho^* P_\varphi) = \sum_{k>0} \alpha_k \theta^k \qquad \alpha_k \in \mathbb{C}$$

schreiben, welches wir als nächsten Schritt faktorisieren

$$\sigma_L(\rho^* P_{\varphi}) = \varepsilon \prod_{\beta} (\theta - \beta)^{\gamma_{\beta}}.$$

Wobei  $\varepsilon \in \mathbb{C}^{\times}$  eine Konstante ist. Sei  $\beta_0$  eine der Nullstellen. Da  $\operatorname{ord}_L(\rho^* P_{\varphi}) = 0$  und der einzige Slope von  $\rho^* P_{\varphi}$  nicht gleich 0 ist, gilt offensichtlich, dass  $\alpha_0 \neq 0$ . Also ist 0 keine Nullstelle von  $\sigma_L(\rho^* P_{\varphi})$ . Setze  $\psi(x) := (\beta_0/\lambda_0)t^{-\lambda_0} = (\beta_0/q)t^{-q}$  und betrachte

$$\mathcal{N} := \rho^+ \mathcal{M}_\varphi \otimes \mathscr{E}_{\widehat{L}}^\psi = \mathcal{D}_{\widehat{L}} / \mathcal{D}_{\widehat{L}} \cdot (\rho^* P_\varphi) \otimes \mathscr{E}_{\widehat{L}}^\psi \,.$$

**Lemma 5.3.** Sei e ein zyklischer Vektor zu  $\rho^+\mathcal{M}_{\varphi}$ , so ist  $e\otimes\underbrace{1}_{\in\widehat{L}}\in\mathcal{N}$  ein zyklischer Vektor für  $\mathcal{N}\stackrel{\text{def}}{=}\rho^+\mathcal{M}_{\varphi}\otimes\mathscr{E}^{\psi}_{\widehat{L}}$ .

Beweis. Es sei e ein zyklischer Vektor von  $\rho^+\mathcal{M}_{\varphi_1}$ . Da der Grad von  $\rho^*P_{\varphi}$  gleich q+1 ist, ist auch die Dimension von  $\rho^+\mathcal{M}$  gleich q+1. Damit ist auch  $\dim_K \mathcal{N} = q+1$ , also reicht zu zeigen, dass  $e \otimes 1$ ,  $\partial_t(e \otimes 1)$ ,  $\partial_t^2(e \otimes 1)$ , ...,  $\partial_t^q(e \otimes 1)$  ein linear unabhängiges System ist. Es gilt

$$\partial_t(e \otimes 1) = (\partial_t e) \otimes 1 + t \otimes \partial_t 1$$

$$= (\partial_t e) \otimes 1 + e \otimes \psi'(t)$$

$$= (\partial_t e) \otimes 1 + \psi'(t)(e \otimes 1)$$

$$\partial_t^2(e \otimes 1) = \partial_t((\partial_t e) \otimes 1 + \psi'(t)(e \otimes 1))$$

$$= (\partial_t^2 e) \otimes 1 + (\partial_t e) \otimes \psi'(t) + \psi''(t)(e \otimes 1) + \psi'(t)((\partial_t e) \otimes 1 + e \otimes \psi'(t))$$

$$= (\partial_t^2 e) \otimes 1 + \psi'(t)(\partial_t e) \otimes 1 + \psi''(t)(e \otimes 1) + \psi'(t)(\partial_t e) \otimes 1 + \psi'(t)^2(e \otimes 1)$$

$$= (\partial_t^2 e) \otimes 1 + 2\psi'(t)(\partial_t e) \otimes 1 + (\psi''(t) + \psi'(t)^2)(e \otimes 1)$$

$$\vdots$$

$$\partial_t^q (e \otimes 1) = (\partial_t^q e) \otimes 1 + \lambda_{q-1}(\partial_t^{q-1} e) \otimes 1 + \dots + \lambda_1(\partial_t e) \otimes 1 + \lambda_0(e \otimes 1)$$

und somit ist dann

Kommentar:

$$\begin{pmatrix} e \otimes 1 \\ \partial_t(e \otimes 1) \\ \partial_t^2(e \otimes 1) \\ \vdots \\ \partial_t^{q-1}(e \otimes 1) \\ \partial_t^q(e \otimes 1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & \cdots & 0 \\ \psi'(t) & 1 & 0 & & \vdots \\ \star & \star & 1 & 0 & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \star & \cdots & \cdots & \star & 1 & 0 \\ \lambda_0 & \lambda_1 & \cdots & \lambda_{q-1} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e \otimes 1 \\ (\partial_t e) \otimes 1 \\ (\partial_t^2 e) \otimes 1 \\ \vdots \\ (\partial_t^{q-1} e) \otimes 1 \\ (\partial_t^q e) \otimes 1 \end{pmatrix}$$

Da bekanntlich  $e \otimes 1$ ,  $(\partial_t e) \otimes 1$ ,  $(\partial_t^2 e) \otimes 1$ ,...,  $(\partial_t^q e) \otimes 1$  linear unabhängig sind, gilt dies auch für  $e \otimes 1$ ,  $\partial_t (e \otimes 1)$ ,  $\partial_t^2 (e \otimes 1)$ , ,...,  $\partial_t^q (e \otimes 1)$ . Damit folgt die Behauptung.

Lemma 5.4. [Hei10, Seite 44] Wenn  $\rho^+ \mathcal{M}_{\varphi} = \mathcal{D}_{\widehat{K}} / \mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot (\rho^* P_{\varphi}(x, \partial_x))$  gilt, so ist

$$\mathcal{N} \stackrel{\text{def}}{=} \rho^{+} \mathcal{M}_{\varphi} \otimes \mathscr{E}_{\widehat{K}}^{\psi} = \mathcal{D}_{\widehat{K}} / \mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot (\rho^{*} P_{\varphi}(x, \partial_{x} + \frac{\beta}{x^{\lambda+1}}))$$
$$= \mathcal{D}_{\widehat{K}} / \mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot (\rho^{*} P_{\varphi}(x, \partial_{x} + \frac{\beta}{x^{\lambda+1}}))$$

Zerlege nun  $\mathcal{N} = \bigoplus_i \mathcal{N}_i$  wobei  $\mathcal{N}_i$  Meromorphe Zusammenhänge mit genau einem Slope.

Kommentar: TODO: Quelle / Lemma

Wende auf die  $\mathcal{N}_i$  jeweils die Induktion an und erhalte zu jedem (nach eventuellem pullback) eine Zerlegung in reguläre Meromorphe Zusammenhänge. Nach dem diese mittels  $\mathcal{E}_{\widehat{L}}^{-\psi}$  zurückgetwistet wurden, sind diese immer noch regulär, aber die direkte Summe davon ist isomorph zu  $\rho^+\mathcal{M}_{\varphi}$ .

# **5.2** Spezialfall $\varphi_1 := \frac{a}{x}$

Als konkreten Fall betrachten wir nun  $\mathcal{M}_{\varphi_1}$  bezüglich  $\varphi_1 := \frac{a}{x}$ . Es ist das Minimalpolynom gegeben durch

$$P_{\varphi_1}(x, \partial_x) = -x^2 \partial_x (x \partial_x - 1) + a$$

$$= -x^2 \partial_x x \partial_x + x^2 \partial_x + a$$

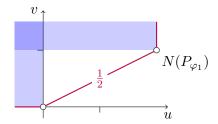
$$= -x^2 (x \partial_x + 1) \partial_x + x^2 \partial_x + a$$

$$= -x^3 \partial_x^2 - x^2 \partial_x + x^2 \partial_x + a$$

$$= -x^3 \partial_x^2 + a$$

Erhalte nun das Newton-Polygon mit den Slopes  $\mathcal{P}(\mathcal{M}_{\varphi_1}) = \{\frac{1}{2}\}.$ 

Abbildung 5.2: Newton Polygon zu  $P_{\varphi_1}$ 



Berechne nun zu  $\rho: t\mapsto x:=-2t^2$  ein Minimalpolynom  $\rho^*P_{\varphi_1}$  zu  $\rho^+\mathcal{M}_{\varphi_1}$ :

$$\rho^* P_{\varphi_1}(x, \partial_x) = t^3 \partial_t (t \partial_t - 2) + 2a$$

$$= t^3 \partial_t t \partial_t - 2t^3 \partial_t + 2a$$

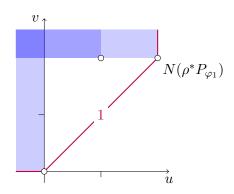
$$= t^3 (t \partial_t + 1) \partial_t - 2t^3 \partial_t + 2a$$

$$= t^4 \partial_t^2 + t^3 \partial_t - 2t^3 \partial_t + 2a$$

$$= t^4 \partial_t^2 - t^3 \partial_t + 2a$$

und erhalte einen Meromorphen Zusammenhang  $\rho^+ \mathcal{M}_{\varphi_1} = \mathcal{D}_{\widehat{K}} / \mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot \rho^* P_{\varphi_1}$  mit genau dem Slope  $1 = \frac{1}{1} =: \frac{\lambda_0}{\lambda_1}$ .

Abbildung 5.3: Newton Polygon zu  $\rho^*P_{\varphi_1}$ 



Kommentar: TODO: Namenskollision:  $\hat{L}$  und  $L(s_0, s_1)$ .

Definiere die Linearform  $L(s_0, s_1) := \lambda_0 s_0 + \lambda_1 s_1 = s_0 + s_1$ . Berechne nun die *Determinanten Gleichung*  $\sigma_L(\rho^* P_{\varphi_1}) \in \widehat{L}[\xi]$  von  $\rho^* P_{\varphi_1}$ .

$$\sigma_L(\rho^* P_{\varphi_1}) = \sum_{\{(i,j)|2i-j=0\}} \alpha_{ij} x^j \xi^i$$
$$= t^4 \xi^2 + 2a$$

Setze  $\theta:=t^{\lambda_0+\lambda_1}\xi^{\lambda_1}=t^2\xi$  so erhalten wir

$$\sigma_L(\rho^* P_{\varphi_1}) = \theta^2 + 2a$$

schreiben, welches wir als nächstes faktorisieren

$$\sigma_L(\rho^* P_{\varphi_1}) = \theta^2 + 2a$$

$$= (\theta - \underbrace{i\sqrt{2a}}_{=:\beta_0})(\theta + i\sqrt{2a})$$

Kommentar: Definiere  $R(t) := (\beta_0/(\lambda_0 + 1))t^{\lambda_0 + 1} = i\sqrt{2a}t^2$  und wir wollen ein  $\psi(t)$  so dass

$$\frac{\partial R(t^{-1})}{\partial t} = \psi'(t)$$

erhalte  $\psi'(x) = \beta_0(x^{-1})^{\lambda_0}$ 

Kommentar: TODO: korregiere allgemeinen Part, falls richtig!

Setze  $\psi(x) := (\beta_0/\lambda_0)t^{-\lambda_0} = i\sqrt{2a}t^{-1}$  und betrachte den Twist  $\mathcal{N} := \rho^+\mathcal{M}_{\varphi_1} \otimes \mathscr{E}_{\widehat{K}}^{\psi}$  von  $\mathcal{M}$ . Es ist  $e \otimes 1$  ein zyklischer Vektor, wobei e ein zyklischer Vektor von  $\rho^+\mathcal{M}$  ist. Somit existieren  $a_0(t)$  und  $a_1(t)$  in  $\widehat{L}$ , so dass

$$0 = \partial_t^2(e \otimes 1) + (a_1(t)\partial_t + a_0(t))e \otimes 1$$

und damit ist dann  $\mathcal{N} = \mathcal{D}/\mathcal{D} \cdot (\partial_t^2 + a_1(t)\partial_t + a_0(t))$ . Es ist

$$\begin{split} \partial_t^2(e \otimes 1) &= \partial_t (\partial_t (e \otimes 1)) \\ &= \partial_t ((\partial_t e) \otimes 1 + e \otimes \psi'(t)) \\ &= (\partial_t^2 e) \otimes 1 + (\partial_t e) \otimes \psi'(t) + (\partial_t e) \otimes \psi'(t) + e \otimes ((\frac{\partial}{\partial t} + \psi'(t))\psi'(t)) \\ &= ((t^{-1}\partial_t - 2at^{-4})e) \otimes 1 + 2\psi'(t)(\partial_t e) \otimes 1 + (\psi''(t) + \psi'(t)^2)e \otimes 1 \\ &= (t^{-1}\partial_t e) \otimes 1 - 2at^{-4}e \otimes 1 + 2\psi'(t)(\partial_t e) \otimes 1 + (\psi''(t)e \otimes 1 + \psi'(t)^2e \otimes 1 \\ &= (t^{-1} + 2\psi'(t)) (\partial_t e) \otimes 1 + (-2at^{-4} + \psi''(t) + \psi'(t)^2)e \otimes 1 \\ &= (t^{-1} + 2\psi'(t)) (\partial_t (e \otimes 1) - e \otimes \psi'(t)) + (-2at^{-4} + \psi''(t) + \psi'(t)^2)e \otimes 1 \\ &= (t^{-1} + 2\psi'(t))\partial_t (e \otimes 1) - (\psi'(t)t^{-1} + 2\psi'(t)^2)e \otimes 1 \\ &+ (-2at^{-4} + \psi''(t) + \psi'(t)^2)e \otimes 1 \\ &= ((t^{-1} + 2\psi'(t))\partial_t - \psi'(t)t^{-1} - 2\psi'(t)^2 - 2at^{-4} + \psi''(t) + \psi'(t)^2)e \otimes 1 \\ &= ((t^{-1} + 2\psi'(t))\partial_t - \psi'(t)t^{-1} - 2at^{-4} + \psi''(t) - \psi'(t)^2)e \otimes 1 \end{split}$$

also

$$0 = \left(\partial_t^2 - (t^{-1} + 2\psi'(t))\partial_t + \psi'(t)t^{-1} + 2at^{-4} - \psi''(t) + \psi'(t)^2\right)e \otimes 1$$

Verschieben des Newton-Polygons

$$= \underbrace{\left(t^{4} \partial_{t}^{2} - \left(t^{3} + 2\psi'(t)t^{4}\right) \partial_{t} + \psi'(t)t^{3} + 2a - \psi''(t)t^{4} + \psi'(t)^{2}t^{4}\right)}_{=:P'} e \otimes 1$$

und somit mit  $\psi(t)=i\sqrt{2a}t^{-1}$  ist  $\psi'(t)=-i\sqrt{2a}t^{-2}$  und  $\psi''(t)=2i\sqrt{2a}t^{-3}$ . Also durch Einsetzen ergibt sich

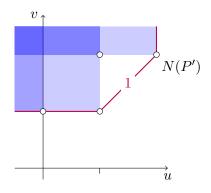
$$P' = t^4 \partial_t^2 - (t^3 + 2\psi'(t)t^4)\partial_t + \psi'(t)t^3 + 2a - \psi''(t)t^4 + \psi'(t)^2 t^4$$

$$= t^{4} \partial_{t}^{2} - (t^{3} - 2i\sqrt{2a}t^{2})\partial_{t} - i\sqrt{2a}t + 2a - 2i\sqrt{2a}t + \underbrace{(-i\sqrt{2a}t^{-2})^{2}}_{=0}t^{4}$$

$$= t^{4} \partial_{t}^{2} - (t^{3} - 2i\sqrt{2a}t^{2})\partial_{t} - 3i\sqrt{2a}t + \underbrace{2a - 2at^{-4}}_{=0}t^{4}$$

$$= t^{4} \partial_{t}^{2} - (t^{3} - 2i\sqrt{2a}t^{2})\partial_{t} - 3i\sqrt{2a}t$$

Abbildung 5.4: Newton Polygon zu  $\mathcal{N}$ 



Kommentar: Alternative berechnung: mit Formel aus [Hei10, Seite 44]

$$P'(t, \partial_t) = \rho^* P(t, \partial_t - \frac{\partial \psi}{\partial t})$$

es ist  $\rho^* P(t, \partial_t) = t^4 \partial_t^2 - t^3 \partial_t + 2a$ , und somit

$$P'(t, \partial_{t}) = \rho^{*} P(t, \partial_{t} - \frac{\partial \psi}{\partial t})$$

$$= \rho^{*} P(t, \partial_{t} - \frac{-i\sqrt{2a}}{t^{2}})$$

$$= t^{4} \left(\partial_{t} + \frac{i\sqrt{2a}}{t^{2}}\right)^{2} - t^{3} \left(\partial_{t} + \frac{i\sqrt{2a}}{t^{2}}\right) + 2a$$

$$= t^{4} \left(\partial_{t} + i\sqrt{2a}t^{-2}\right) \left(\partial_{t} + i\sqrt{2a}t^{-2}\right) - t^{3} \partial_{t} - i\sqrt{2a}t + 2a$$

$$= t^{4} \left(\partial_{t}^{2} + i\sqrt{2a}t^{-2}\partial_{t} + \partial_{t}i\sqrt{2a}t^{-2} + \left(i\sqrt{2a}t^{-2}\right)^{2}\right) - t^{3} \partial_{t} - i\sqrt{2a}t + 2a$$

$$= t^{4} \partial_{t}^{2} + i\sqrt{2a}t^{2} \partial_{t} + i\sqrt{2a}t^{4} \partial_{t}t^{-2} - 2at^{-4}t^{4} - t^{3} \partial_{t} - i\sqrt{2a}t + 2a$$

$$= t^{4} \partial_{t}^{2} + i\sqrt{2a}t^{2} \partial_{t} + i\sqrt{2a}t^{4} \left(t^{-2} \partial_{t} - 2t^{-3}\right) - t^{3} \partial_{t} - i\sqrt{2a}t$$

$$= t^{4} \partial_{t}^{2} + i\sqrt{2a}t^{2} \partial_{t} + i\sqrt{2a}t^{2} \partial_{t} - 2i\sqrt{2a}t - t^{3} \partial_{t} - i\sqrt{2a}t$$

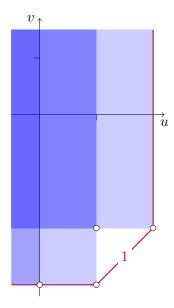
$$= t^{4} \partial_{t}^{2} + i\sqrt{2a}t^{2} \partial_{t} + i\sqrt{2a}t^{2} \partial_{t} - 2i\sqrt{2a}t - t^{3} \partial_{t} - i\sqrt{2a}t$$

$$= t^{4} \partial_{t}^{2} - \left(t^{3} - 2i\sqrt{2a}t^{2}\right) \partial_{t} - 3i\sqrt{2a}t$$

Unser nächstes Ziel ist es,  $\mathcal{N} = \mathcal{D}_{\widehat{K}}/\mathcal{D}_{\widehat{K}} \cdot P'$  in zwei Meromorphe Zusammenhänge mit nur einem Slope zerlegen. Betrachte hierzu das Minimalpolynom und zerlege dieses in  $P' = Q_1 \cdot Q_2$ .

Hierfür betrachten wir das verschobene Minimalpolynom

$$t^{-4}P' = \partial_t^2 - (t^{-1} - 1i\sqrt{2a}t^{-2})\partial_t - 3i\sqrt{2a}t^{-3}$$
  $\in \mathcal{D}_{\widehat{L}}$ 



und wir suchen  $Q_1$  und  $Q_2 \in \mathcal{D}_{\widehat{L}}$  so, dass  $t^{-4}P' = Q_1 \cdot Q_2$  und dass  $\mathcal{P}(Q_1) = \{0\}$  und  $\mathcal{P}(Q_2) = \{1\}$ . Da der  $\partial_t$ -Grad von  $t^{-4}P'$  genau 2 ist, müssen die  $Q_i$  jeweils den Grad 1 haben, um eine nichttriviale Zerlegung zu bekommen.

Beobachtung 5.5. Ist  $Q_1$  und  $Q_2$  so ein solches Paar, dann ist für  $\sigma \in \widehat{K}$  das Paar  $Q_1' := Q_1 \cdot \sigma^{-1}$  und  $Q_2' := \sigma \cdot Q_2$  ebenfalls eine Zerlegung.

Beweis.

$$t^{-4}P' = Q_1 \cdot Q_2 = \underbrace{\mathbb{Q}_1 \cdot \sigma}_{\in \mathcal{D}_{\widehat{L}}} \cdot \underbrace{\sigma^{-1} \cdot Q_2}_{\in \mathcal{D}_{\widehat{L}}}$$

Mit der Beobachtung 5.5 ist klar, dass wir den Faktor vor den  $\partial_t$  in  $Q_2$  frei wählen können. Setze diesen also setze allgemein auf 1 und erhalte

$$Q_1 := \bar{v}(t)\partial_t + v(t) \qquad \qquad Q_2 := \partial_t + u(t) \qquad \qquad \text{mit } \bar{v}(t), v(t), u(t) \in \mathbb{C}[\![t]\!]$$

-54-

und somit ist

$$Q_1 \cdot Q_2 = \bar{v}(t)\partial_t^2 + \bar{v}(t)\partial_t u(t) + v(t)\partial_t + v(t)u(t)$$

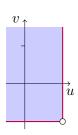
$$\stackrel{!}{=} \partial_t^2 - (t^{-1} - 2i\sqrt{2a}t^{-2})\partial_t - 3i\sqrt{2a}t^{-3}$$

$$(5.1)$$

Somit ist ebenfalls  $\bar{v}(t) = 1$ .

Durch das Wissen über die Slopes der  $Q_i$  erhalten wir noch Informationen über  $v(t) := \sum_n v_n t^n$ bzw.  $u(t) := \sum_i u_n t^n$ . Beide Polynome enthalten  $\partial_t$  als einziges Monom vom  $\partial_t$ -Grad 1, deshalb ist (1, -1) in beiden zugehörigen Newton-Polygonen enthalten.

Da  $Q_1$  nur den Slope 0 hat, muss das Newton-Polygon wie in Abbildung 5.5 aussenen und somit wissen wir, dass  $v_n = 0$  für alle n < -1. Da  $Q_2$  nur den Slope 1 hat, ist das Newton-Polygon gegeben durch Abbildung 5.6, also ist  $u_n = 0$  für alle n < -2 und  $u_{-2} \neq 0$ .



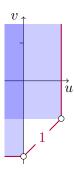


Abbildung 5.5: Newton-Polygon zu  $Q_1$ 

Abbildung 5.6: Newton-Polygon zu  $Q_2$ 

Mit diesen Informationen erhalten wir aus (5.1) die Gleichung

$$Q_1 \cdot Q_2 = \partial_t^2 + \partial_t \sum_{n=-2}^{\infty} u_n t^n + \sum_{n=-1}^{\infty} v_n t^n \partial_t + \left(\sum_{n=-1}^{\infty} v_n t^n\right) \left(\sum_{n=-2}^{\infty} u_n t^n\right)$$

$$(5.2)$$

und mit denn Kommutatorregeln gilt

$$\partial_t \sum_{n=-2}^{\infty} u_n t^n = \sum_{n=-2}^{\infty} (u_n t^n \partial_t + [\partial_t, u_n t^n])$$

$$= \sum_{n=-2}^{\infty} (u_n t^n \partial_t + n u_n t^{n-1})$$

$$= \sum_{n=-2}^{\infty} u_n t^n \partial_t + \sum_{n=-2}^{\infty} n u_n t^{n-1}$$

Wenn wir dieses Ergenis nun in (5.2) einsetzen ergibt sich

$$Q_{1} \cdot Q_{2} = \partial_{t}^{2} + \sum_{n=-2}^{\infty} u_{n} t^{n} \partial_{t} + \sum_{n=-2}^{\infty} n u_{n} t^{n-1} + \sum_{n=-1}^{\infty} v_{n} t^{n} \partial_{t} + \left(\sum_{n=-1}^{\infty} v_{n} t^{n}\right) \left(\sum_{n=-2}^{\infty} u_{n} t^{n}\right)$$

$$= \partial_{t}^{2} + \left(\sum_{n=-2}^{\infty} u_{n} t^{n} + \sum_{n=-1}^{\infty} v_{n} t^{n}\right) \partial_{t} + \sum_{n=-2}^{\infty} n u_{n} t^{n-1} + \left(\sum_{n=-1}^{\infty} v_{n} t^{n}\right) \left(\sum_{n=-2}^{\infty} u_{n} t^{n}\right)$$

$$= \partial_{t}^{2} + \sum_{n=-2}^{\infty} (u_{n} + v_{n}) t^{n} \partial_{t} + \sum_{n=-3}^{\infty} (n+1) u_{n+1} t^{n} + \left(\sum_{n=-1}^{\infty} v_{n} t^{n}\right) \left(\sum_{n=-2}^{\infty} u_{n} t^{n}\right)$$

$$= \partial_{t}^{2} + \sum_{n=-2}^{\infty} (u_{n} + v_{n}) t^{n} \partial_{t} + \sum_{n=-3}^{\infty} (n+1) u_{n+1} t^{n} + \left(\sum_{n=-1}^{\infty} v_{n} t^{n}\right) \left(\sum_{n=-2}^{\infty} u_{n} t^{n}\right)$$

Betrachte nun das Letzte Glied, auf welches wir die Cauchy-Produktformel anwenden wollen:

$$\left(\sum_{n=-1}^{\infty} v_n t^n\right) \left(\sum_{n=-2}^{\infty} u_n t^n\right) = t^{-3} \left(\sum_{n=0}^{\infty} v_{n-1} t^n\right) \left(\sum_{n=0}^{\infty} u_{n-2} t^n\right) 
= t^{-3} \sum_{n=0}^{\infty} \left(\sum_{k=0}^{n} v_{k-1} t^k u_{n-k-2} t^{(n-k)}\right) 
= \sum_{n=0}^{\infty} \left(\sum_{k=0}^{n} v_{k-1} u_{n-k-2} t^{k+(n-k)-3}\right) 
= \sum_{n=0}^{\infty} \left(\sum_{k=0}^{n} v_{k-1} u_{n-k-2}\right) t^{n-3} 
= \sum_{n=-3}^{\infty} \left(\sum_{k=0}^{n+3} v_{k-1} u_{n-k+1}\right) t^n$$

Wenn wir auch diese Rechnung in 5.4 integrieren, erhalten wir

$$Q_{1} \cdot Q_{2} = \partial_{t}^{2} + \sum_{n=-2}^{\infty} (u_{n} + v_{n})t^{n}\partial_{t} + \sum_{n=-3}^{\infty} (n+1)u_{n+1}t^{n} + \sum_{n=-3}^{\infty} \left(\sum_{k=0}^{n+3} v_{k-1}u_{n-k+1}\right)t^{n}$$

$$= \partial_{t}^{2} + \sum_{n=-2}^{\infty} (u_{n} + v_{n})t^{n}\partial_{t} + \sum_{n=-3}^{\infty} \left((n+1)u_{n+1} + \sum_{k=0}^{n+3} v_{k-1}u_{n-k+1}\right)t^{n}$$

$$\stackrel{!}{=} \partial_{t}^{2} - (t^{-1} - 2i\sqrt{2a}t^{-2})\partial_{t} - 3i\sqrt{2a}t^{-3}$$

$$(5.4)$$

Nun haben wir ein Ergebnis, das sich Koeffizientenweise mit den gewünschten Polynom vergleichen lässt:

$$2i\sqrt{2a}t^{-2} - t^{-1} = \sum_{n=-2}^{\infty} (u_n + v_n)t^n$$
(5.5)

$$-3i\sqrt{2a}t^{-3} = \sum_{n=-3}^{\infty} \left( (n+1)u_{n+1} + \sum_{k=0}^{n+3} v_{k-1}u_{n-k+1} \right) t^n$$
(5.6)

Nun können wir mit (5.5) und (5.6) jeweils nochmal einen Koeffizientenvergleich machen und erhalten zunächst aus (5.5) dass

$$2i\sqrt{2a} = u_{-2} + \underbrace{v_{-2}}_{=0} = u_{-2} \tag{5.7}$$

$$-1 = u_{-1} + v_{-1} \tag{5.8}$$

$$0 = u_n + v_n \qquad \forall n \ge 0 \tag{5.9}$$

Als nächstes wollen wir dieses Ergenis mit (5.6) kombinieren. Betrachte zunächst den Vorfaktor vor  $t^{-3}$ :

$$-3i\sqrt{2a} = (-2)u_{-2} + \sum_{k=0}^{0} v_{k-1}u_{-3-k+1}$$

$$= -2u_{-2} + v_{-1}u_{-2}$$

$$\stackrel{(5.7)}{=} -2 \cdot 2i\sqrt{2a} + v_{-1}2i\sqrt{2a}$$

$$\Rightarrow -3 \stackrel{\neq 0}{=} -4 + 2v_{-1}$$

$$\Rightarrow v_{-1} = \frac{1}{2}$$

$$\stackrel{(5.8)}{\Rightarrow} -1 = u_{-1} + \frac{1}{2}$$

$$\Rightarrow u_{-1} = -\frac{3}{2}$$

Nun zum Koeffizienten vor  $t^{-2}$ :

$$0 = -u_{-1} + \sum_{k=0}^{1} v_{k-1} u_{-k-1}$$

$$= -u_{-1} + v_{-1} u_{-1} + v_{0} u_{-2}$$

$$= \frac{3}{2} - \frac{3}{4} + v_{0} \cdot 2i\sqrt{2a}$$

$$\Rightarrow 2i\sqrt{2a}v_{0} = -\frac{3}{4}$$

$$\Rightarrow v_{0} = -\frac{3}{8i\sqrt{2a}}$$

$$= \frac{3i}{8\sqrt{2a}}$$

$$\stackrel{(5.9)}{=} u_{0}$$

Nun zum allgemeinem Koeffizienten vor  $t^n$ :

$$0 = (n+1)u_{n+1} + \sum_{k=0}^{n+3} v_{k-1}u_{n-k+1}$$

$$= (n+1)u_{n+1} + \sum_{k=0}^{n+2} v_{k-1}u_{n-k+1} + v_{n+3-1}u_{n-(n+3)+1}$$

$$= (n+1)u_{n+1} + \sum_{k=0}^{n+2} v_{k-1}u_{n-k+1} + v_{n+2}u_{-2}$$

$$\Rightarrow v_{n+2}u_{-2} = -(n+1)u_{n+1} - \sum_{k=0}^{n+2} v_{k-1}u_{n-k+1}$$

$$\Rightarrow v_{n+2} = -(n+1)\frac{u_{n+1}}{u_{-2}} - \sum_{k=0}^{n+2} \frac{v_{k-1}u_{n-k+1}}{u_{-2}}$$

$$= -(n+1)\frac{u_{n+1}}{2i\sqrt{2a}} - \sum_{k=0}^{n+2} \frac{v_{k-1}u_{n-k+1}}{2i\sqrt{2a}}$$

$$= i\left((n+1)\frac{u_{n+1}}{2\sqrt{2a}} + \sum_{k=0}^{n+2} \frac{v_{k-1}u_{n-k+1}}{2\sqrt{2a}}\right)$$

$$\stackrel{(5.9)}{=} u_{n+2}$$

also nach passendem Indexshift:

$$v_n = u_n = i\left((n-1)\frac{u_{n-1}}{2\sqrt{2a}} + \sum_{k=0}^{n-1} \frac{v_{k-1}u_{n-k-1}}{2\sqrt{2a}}\right)$$
(5.10)

Zusammen mit  $u_{-2}=2i\sqrt{2a},\ u_{-1}=-\frac{3}{2}$  und  $v_{-1}=\frac{1}{2}$  sind die Koeffizienten vollständig bestimmt.

Kommentar: ...

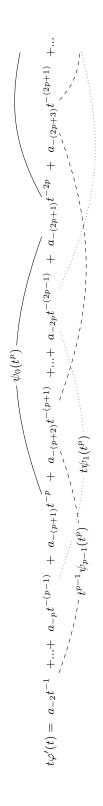
Nun lässt sich diese Zerlegung mit  $\mathscr{E}^{-\psi(t)}$  zurücktwisten.

### 5.2.1 Sabah's refined Levelt-Turrittin-Zerlegung für $\varphi_1$

# 5.3 Angewendet für $arphi_2 := rac{a}{x^2}$

# A Aufteilung von $t \varphi'(t)$

Sei  $\varphi \in t^{-1}\mathbb{C}[t^{-1}]$ , so ist  $\varphi' =: \sum_{i=2}^N a_{-i}t^{-i} \in t^{-2}\mathbb{C}[t^{-1}]$  also  $u\varphi'(t) = \sum_{i=1}^N a_{-i-1}t^{-i} \in t^{-1}\mathbb{C}[t^{-1}]$ , welches wir zerlegen wollen. Zerlege also  $t\varphi'(t) = \sum_{j=0}^{p-1} t^j \psi_j(t^p)$  mit  $\psi_j \in \mathbb{C}[x^{-1}]$  für alle j > 0 und  $\psi_0 \in x^{-1}\mathbb{C}[x^{-1}]$ :



also:

$$\psi_0(t^p) = a_{-(p+1)}t^{-p} + a_{-(2p+1)}t^{-2p} + \dots$$

$$\psi_1(t^p) = a_{-p}t^{-p} + a_{-2p}t^{2p} + \dots$$

$$\vdots$$

$$\psi_{p-1}(t^p) = a_{-2}t^p + a_{-(p+2)}t^{2p} + \dots$$

# **B** Genaueres zu $(x^2\partial_x)^k$

Nun wollen wir noch  $(x^2\partial_x)^{k+1}$  besser verstehen.

$$(x^{2}\partial_{x})^{k+1} = x^{2} \underbrace{\partial_{x}x^{2}}_{} \partial_{x}(x^{2}\partial_{x})^{k-1}$$

$$= x^{2} \underbrace{(2x + x^{2}\partial_{x})}_{} \partial_{x}(x^{2}\partial_{x})^{k-1}$$

$$= (2x^{3}\partial_{x} + x^{4}\partial_{x}^{2})(x^{2}\partial_{x})^{k-1}$$

$$= (2x^{3}\partial_{x} + x^{4}\partial_{x}^{2})(x^{2}\partial_{x})(x^{2}\partial_{x})^{k-2}$$

$$= (2x^{3}\underbrace{\partial_{x}x^{2}}_{} \partial_{x} + x^{4}\underbrace{\partial_{x}^{2}x^{2}}_{} \partial_{x})(x^{2}\partial_{x})^{k-2}$$

$$= (2x^{3}\underbrace{(2x + x^{2}\partial_{x})}_{} \partial_{x} + x^{4}\underbrace{(2x\partial_{x} + 1 + x^{2}\partial_{x}^{2})}_{} \partial_{x})(x^{2}\partial_{x})^{k-2}$$

$$= (4x^{4}\partial_{x} + 2x^{5}\partial_{x}^{2} + 2x^{5}\partial_{x}^{2} + x^{4}\partial_{x} + x^{6}\partial_{x}^{3})(x^{2}\partial_{x})^{k-2}$$

$$= (5x^{4}\partial_{x} + 4x^{5}\partial_{x}^{2} + x^{6}\partial_{x}^{3})(x^{2}\partial_{x})^{k-2}$$

$$= \sum_{n=1}^{k+1} \binom{k}{n-1} \underbrace{\frac{(k+1)!}{n!}x^{n+k}\partial_{x}^{n}}_{}$$

Kommentar: Stirlingzahlen

also gilt für spezielle k

$$(x^{2}\partial_{x})^{k+1} = \begin{cases} 2x^{3}\partial_{x} + x^{4}\partial_{x}^{2} & \text{falls } k = 1\\ 5x^{4}\partial_{x} + 4x^{5}\partial_{x}^{2} + x^{6}\partial_{x}^{3} & \text{falls } k = 2\\ \sum_{n=1}^{k+1} {k \choose n-1} \frac{(k+1)!}{n!} x^{n+k} \partial_{x}^{n} \end{cases}$$
 (B.1)

# Literaturverzeichnis

- [Ara] D. Arapura, Notes on d-modules and connections with hodge theory, Notizen?
- [Ark12] S. Arkhipov, *D-modules*, unpublished lecture notes available online, May 2012.
- [AV09] B. Alkofer and F. Vogl, Lineare differentialgleichungen und deren fouriertransformierte aus algebraischer sicht / lineare differentialgleichungen aus algebraischer sicht, 2009.
- [Ayo09] J. Ayoub, Introduction to algebraic d-modules, Vorlesungsskript, 2009.
- [BD04] A. Beilinson and V.G. Drinfeld, Chiral algebras, Colloquium Publications American Mathematical Society, no. Bd. 51, American Mathematical Society, 2004.
- [Blo04] Spencer Bloch, Local fourier transforms and rigidity for d-modules, Asian J. Math (2004), 587–605.
- [Cou95] S.C. Coutinho, A primer of algebraic d-modules, London Mathematical Society Student Texts, Cambridge University Press, 1995.
- [Ell10] C. Elliott, *D-modules*, unpublished notes available online, April 2010.
- [Gin98] V. Ginzburg, Lectures on d-modules, Vorlesungsskript, 1998.
- [GL04] Ricardo García López, Microlocalization and stationary phase, Asian J. Math. 8 (2004), no. 4, 747–768. MR MR2127946 (2005m:32014)
- [Har77] R. Hartshorne, Algebraic geometry, Graduate Texts in Mathematics, Springer, 1977.
- [Hei10] Hedwig Heizinger, Verschwindungszykel regulär singulärer D-Moduln und Fouriertransformation, 2010.
- [HTT07] R. Hotta, K. Takeuchi, and T. Tanisaki, *D-modules, perverse sheaves, and representation theory*, Progress in Mathematics, Birkhäuser Boston, 2007.
- [Kas03] M. Kashiwara, D-modules and microlocal calculus, Translations of Mathematical Monographs, American Mathematical Society, 2003.

- [MR89] H. Matsumura and M. Reid, *Commutative ring theory*, Cambridge Studies in Advanced Mathematics, Cambridge University Press, 1989.
- [Sab90] C. Sabbah, Introduction to algebraic theory of linear systems of differential equations, Vorlesungsskript, 1990.
- [Sab07] \_\_\_\_\_, An explicit stationary phase formula for the local formal Fourier-Laplace transform, June 2007.
  - [Sch] J.P. Schneiders, An introduction to d-modules.
- [Sta12] The Stacks Project Authors, Stacks Project, http://stacks.math.columbia.edu, December 2012.

Kommentar: TODO: Erklärung das das wirklich selbstgemacht ist