Лабораторная работа №2.

Оптимизация многомерных функций с помощью ГА

Цель работы: модификация представления хромосомы и операторов рекомбинации ГА для оптимизации многомерных функций. Графическое отображение результатов оптимизации.

Общие сведения

Представление хромосомы

При работе с оптимизационными задачами непрерывных В пространствах вполне естественно представлять гены напрямую вещественными числами. В этом случае хромосома вектор есть вещественных чисел. Их точность будет определяться исключительно разрядной сеткой той ЭВМ, на которой реализуется real-coded алгоритм. хромосомы будет совпадать длиной Длина С вектора-решения оптимизационной задачи, иначе говоря, каждый ген будет отвечать за одну переменную. Генотип объекта становится идентичным его фенотипу.

Вышесказанное определяет список основных преимуществ real-coded алгоритмов:

- 1. Использование непрерывных генов делает возможным поиск в больших пространствах (даже в неизвестных), что трудно делать в случае двоичных генов, когда увеличение пространства поиска сокращает точность решения при неизменной длине хромосомы.
- 2. Одной из важных черт непрерывных ГА является их способность к локальной настройке решений.

3. Использование RGA для представления решений удобно, поскольку близко к постановке большинства прикладных задач. Кроме того, отсутствие операций кодирования/декодирования, которые необходимы в BGA, повышает скорость работы алгоритма.

Появление новых особей в популяции канонического ГА обеспечивают несколько биологических операторов: отбор, скрещивание и мутация. В качестве операторов отбора особей в родительскую пару здесь подходят любые известные из BGA: рулетка, турнирный, случайный. Однако операторы скрещивания и мутации в классических реализациях работают с битовыми строками. Необходимы реализации, учитывающие специфику real-coded алгоритмов.

Также рекомендуется использовать стратегию элитизма — лучшая особь сохраняется отдельно и не стирается при смене эпох, принимая при этом участие в отборе и рекомбинации.

Операторы кроссинговера

Оператор скрещивания непрерывного ГА, или кроссовер, порождает одного или нескольких потомков от двух хромосом. Собственно говоря, требуется из двух векторов вещественных чисел получить новые векторы по каким-либо законам. Большинство real-coded алгоритмов генерируют новые векторы в окрестности родительских пар. Далее представлены простые и популярные кроссоверы.

Пусть C1=(c11,c21,...,cn1) и C2=(c12,c22,...,cn2) — две хромосомы, выбранные оператором селекции для скрещивания. После формулы для некоторых кроссоверов приводится рисунок — геометрическая интерпретация его работы. Предполагается, что ck1<=ck2 и f(C1)>=f(C2).

Плоский кроссовер (flat crossover): создается потомок $H=(h_1,...,h_k,...,h_n)$, где h_k , (k=1,...,n) — случайное число из интервала $[c_{k1},c_{k2}]$.

Простейший кроссовер (simple crossover): случайным образом выбирается число k из интервала $\{1,2,...,n-1\}$ и генерируются два потомка $H1=(c_{11},c_{21},...,c_{k1},c_{k+12},...,c_{n2})$ и $H2=(c_{12},c_{22},...,c_{k2},ck_{+11},...,c_{n2})$.

Арифметический кроссовер (arithmetical crossover): создаются два потомка $H1=(h_{11},...,h_{n1})$, $H2=(h_{12},...,h_{n2})$, где $h_{k1}=w*c_{k1}+(1-w)*c_{k2}$, $h_{k2}=w*c_{k2}+(1-w)*c_{k1}$, k=1,...,n, w либо константа (равномерный арифметический кроссовер) из интервала [0;1], либо изменяется с увеличением эпох (неравномерный арифметический кроссовер).

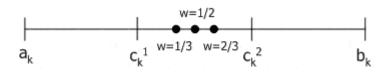


Рис. 2.1. Арифметический кроссовер.

Геометрический кроссовер (geometrical crossover): создаются два потомка $H1=(h_{11},...,h_{n1})$, $H2=(h_{12},...,h_{n2})$, где $h_{k1}=(c_{k1})w^*(c_{k2})(1-w)$, $(c_{k2})w^*(c_{k1})(1-w)$, где w-cлучайное число из интервала [0;1].

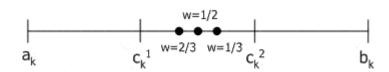


Рис. 2.2. Геометрический кроссовер.

Смешанный кроссовер (blend, BLX-alpha crossover): генерируется один потомок $H=(h_1,...,h_k,...,h_n)$, где h_k — случайное число из интервала [c_{min} — $I*alpha,c_{max}+I*alpha$], $c_{min}=min(ck1,ck2)$, $c_{max}=max(ck1,ck2)$, $I=c_{max}-c_{min}$. BLX-0.0 кроссовер превращается в плоский.

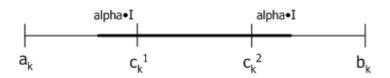


Рис. 2.3. Смешанный кроссовер.

Линейный кроссовер (linear crossover): создаются три потомка $Hq=(h_{1q},...,h_{kq},...,h_{nq}),\ q=1,2,3,\ где\ h_{k1}=0.5*c_{k1}+0.5*c_{k2},\ h_{k2}=1.5*c_{k1}-0.5*c_{k2},\ h_{k3}=-0.5*c_{k1}+1.5*c_{k2}$. На этапе селекции в этом кроссовере отбираются два наиболее сильных потомка.

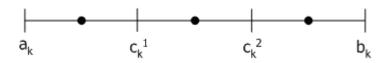


Рис. 2.4. Линейный кроссовер.

Дискретный кроссовер (discrete crossover): каждый ген h_k выбирается случайно по равномерному закону из конечного множества $\{c_{k1}, c_{k2}\}$.



Расширенный линейный кроссовер (extended line crossover): ген $hk=c_{k1}+w^*(c_{k2}-c_{k1})$, w — случайное число из интервала [-0.25;1.25].



Рис. 2.6. Расширенный линейный кроссовер.

Эвристический кроссовер (Wright's heuristic crossover). Пусть C1 — один из двух родителей с лучшей приспособленностью. Тогда hk=w*(ck1-ck2)+ck1, w — случайное число из интервала [0;1].

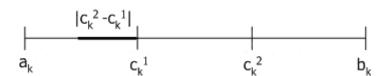


Рис. 2.7. Эвристический кроссовер.

Нечеткий кроссовер (fuzzy recombination, FR-d crossover): создаются два потомка H1=(h_{11} ,..., h_{n1}), H2=(h_{11} ,..., h_{n2}). Вероятность того, что в i-том гене появится число v_i , задается распределением $p(v_i) \in \{F(c_{k1}), F(c_{k2})\}$, где $F(c_{k1}), F(c_{k2})$ — распределения вероятностей треугольной формы (треугольные

нечеткие функции принадлежности) со следующими свойствами (c_{k1} <= c_{k2} и $I=|c_{k1}-c_{k2}|$) таб.2.1.

Параметр d определяет степень перекрытия треугольных функций принадлежности, по умолчанию d=0.5.

Таблица 2.1.

Распределение вероятностей	Минимум	Центр	Максимум
F(C _k ¹)	$c_k^1-d^*I$	C _k ¹	c _k ¹ +d*I
F(c _k ²)	c _k ² -d*I	C _k ²	c _k ² +d*I

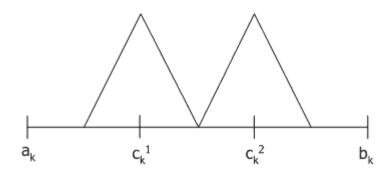


Рис. 2.8. Нечеткий кроссовер.

Мин-максный кроссинговер

Для представления хромосомы числами с плавающей точкой используется практически только мин-максный кроссовер или его модификации:

Для родителей $C_w^t=(c_1,...,c_k,...,c_{3^*(\mathsf{n}+1)})$ и $C_v^t=(c_1',...,c_k',...,c_{3^*(\mathsf{n}+1)}')$ получаются 4 потомка

$$C_1^{t+1} = \alpha * C_w^t + (1-\alpha) * C_v^t,$$

$$C_2^{t+1} = \alpha * C_v^t + (1-\alpha) * C_w^t,$$

$$C_3^{t+1} = \min\{c_k, c_k'\},$$

$$C_4^{t+1} = \max\{c_k, c_k'\}.$$

Выбираются два лучших из этих четырех потомков.

Рассмотренные кроссоверы исторически были предложены первыми, однако во многих задачах их эффективность оказывается невысокой. Исключение составляет BLX-кроссовер с параметром alpha=0.5 — он превосходит по эффективности большинство простых кроссоверов. Позднее были разработаны улучшенные операторы скрещивания, аналитическая формула которых и эффективность обоснованы теоретически. Один из таких кроссоверов — SBX.

SBX кроссовер

SBX (англ.: Simulated Binary Crossover) – кроссовер, имитирующий двоичный. Был разработан в 1995 году исследовательской группой под руководством К. Deb'a. Как следует из его названия, он моделирует принципы работы двоичного оператора скрещивания.

SBX кроссовер был получен следующим способом. У двоичного кроссовера было обнаружено важное свойство – среднее значение функции приспособленности оставалось неизменным у родителей и их потомков, полученных путем скрещивания. Затем автором было введено понятие силы поиска кроссовера (search power). Это количественная величина, характеризующая распределение вероятностей появления любого потомка от двух произвольных родителей. Первоначально была рассчитана сила поиска одноточечного двоичного кроссовера, а затем был разработан вещественный SBX кроссовер с такой же силой поиска. В нем сила поиска характеризуется распределением вероятностей случайной величины β :

$$P(\beta) = \begin{cases} 0.5(n+1)\beta^{n}, npu & \beta \le 1, \\ 0.5(n+1)\beta^{-(n+2)}, npu & \beta > 1. \end{cases}$$

Для генерации потомков используется следующий алгоритм, использующий выражение для $P(\beta)$. Создаются два потомка $H_k=(h_{1k}, \ldots, h_{jk}, \ldots, h_{nk})$, k=1,2, где $h_{j1}=0.5\big[(1-\beta_k)c_{j2}+(1+\beta_k)c_{j2}\big]$, $h_{j2}=0.5\big[(1+\beta_k)c_{j1}+(1-\beta_k)c_{j2}\big]$, $\beta_k\geq 0$ — число, полученное по формуле:

$$\beta(u) = \begin{cases} (2u)^{\frac{1}{n+1}}, npu & u(0,1) \le 0.5, \\ \left(\frac{1}{2(1-u)}\right)^{\frac{1}{n+1}}, npu & u(0,1) > 0.5. \end{cases}$$

В формуле u(0,1) – случайное число, распределенное по равномерному закону, $n \in [2,5]$ – параметр кроссовера.

На рисунке приведена геометрическая интерпретация работы SBX кроссовера при скрещивании двух хромосом, соответствующих вещественным числам 2 и 5. Видно, как параметр п влияет на конечный результат: увеличение п влечет за собой увеличение вероятности появления потомка в окрестности родителя и наоборот.

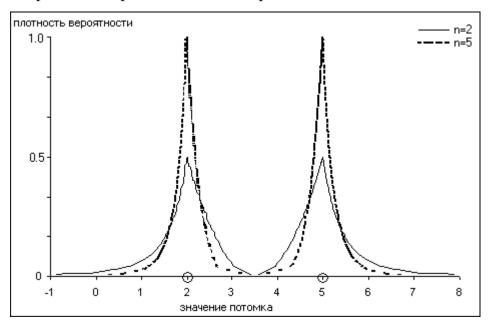


Рис. 2.9. SBX кроссовер.

Эксперименты автора SBX кроссовера показали, что он во многих случаях эффективнее BLX, хотя, очевидно, что не существует ни одного кроссовера, эффективного во всех случаях. Исследования показывают, что использование нескольких различных операторов кроссовера позволяет уменьшить вероятность преждевременной сходимости, т.е. улучшить эффективность алгоритма оптимизации в целом. Для ЭТОГО могут использоваться специальные стратегии, изменяющие вероятность применения отдельного эволюционного оператора в зависимости от его «успешности», или использование гибридных кроссоверов, которых в настоящее время насчитывается несколько десятков.

Операторы мутации

В качестве **оператора мутации** наибольшее распространение получили: случайная и неравномерная мутация (random and non-uniform mutation).

При случайной мутации ген, подлежащий изменению, принимает случайное значение из интервала своего изменения.

В **неравномерной мутации** из особи случайно выбирается точка c_k (с разрешенными пределами изменения $[c_{kl} \ c_{kr}]$). Точка меняется на

$$c'_{k} = \begin{cases} c_{k} + \Delta(t, c_{kr} - c_{k}), npu & a = 0, \\ c_{k} - \Delta(t, c_{k} - c_{kl}), npu & a = 1, \end{cases}$$
, где

а – случайно выбранное направление изменения,

 $\Delta(t,y)$ - функция, возвращающая случайную величину в пределах [0..у] таким образом, что при увеличении t среднее возвращаемое значение увеличивалось:

$$\Delta(t, y) = y(1 - r^{(1 - \frac{t}{T})^b}),$$
где

r – случайная величина на интервале [0..1]

t – текущая эпоха работы генетического алгоритма

Т – общее разрешенное число эпох алгоритма

b — задаваемый пользователем параметр, определяющий степень зависимости от числа эпох.

Тестовые примеры

Для данного вида задачи существует большое число тестовых примеров — Benchmark-ов. С некоторыми из них можно познакомиться, например, в [Ошибка! Источник ссылки не найден.]. Для данных тестов произведено большое число исследований на скорость алгоритма, количество эпох для достижения результата и пр. С результатами этих исследований можно ознакомиться в научной литературе, доступной в Internet.

Многочисленные исследования доказывают, что непрерывные ГА не менее эффективно, а часто гораздо лучше справляются с задачами оптимизации в многомерных пространствах, при этом более просты в реализации из-за отсутствия процедур кодирования и декодирования хромосом.

Порядок выполнения лабораторной работы

- 1. Создать программу, использующую ГА для нахождения оптимума функции согласно таблице вариантов, приведенной в приложении А. Для всех Benchmark-ов оптимумом является минимум. Программу выполнить на встроенном языке пакета Matlab.
- 2. Для n=2 вывести на экран график данной функции с указанием найденного экстремума, точек популяции. Для вывода графиков использовать стандартные возможности пакета Matlab. Предусмотреть возможность пошагового просмотра процесса поиска решения.
- 3. Повторить нахождение решения с использованием стандартного Genetic Algorithm toolbox. Сравнить полученные результаты.
- 4. Исследовать зависимость времени поиска, числа поколений (генераций), точности нахождения решения от основных параметров генетического алгоритма:
 - число особей в популяции
 - вероятность кроссинговера, мутации.
 - Критерий остановки вычислений повторение лучшего результата заданное количество раз или достижение популяцией определенного возраста (например, 100 эпох).
- 5. Повторить процесс поиска решения для n=3, сравнить результаты, скорость работы программы.

Содержание отчета.

- 1. Титульный лист установленной формы.
- 2. Условие задания с вариантом.
- 3. Распечатанный листинг программы.
- 4. Распечатка результатов выполнения программы (графиков);
- 5. Диаграммы исследованных зависимостей.

Контрольные вопросы

- 1. Что такое «оптимальность»?
- 2. Опишите понятие «оптимизационная задача».
- 3. Что такое «критерий оптимизации»?
- 4. Что является целью оптимизационной задачи?
- 5. Что такое целевая функция в генетических алгоритмах?
- 6. Каким образом строится целевая функция?
- 7. Дайте понятие экстремума и оптимума целевой функции.
- 8. Что такое «локальный и глобальный оптимум»?
- 9. Каким образом в генетических алгоритмах осуществляется выбор способа представления решения?
- 10.Каким образом определяется эффективность генетического алгоритма?
- 11. Приведите основные цели и задачи генетических алгоритмов.
- 12.Выделите основные отличительные особенности генетических алгоритмов?
- 13.Поясните, как создается начальная популяция альтернативных решений?
- 14.Приведите основные понятия и определения генетических алгоритмов.
- 15. Опишите методику ГА.

Приложение А

Приложение 1.

Индивидуальные задания на лабораторную работу №<mark>2.</mark>

Nº	Название	Оптимум	Вид функции	График функции
вв.				
1	De Jong's function 1	global minimum f(x)=0; x(i)=0, I=1:n.	$f_1(x) = \sum_{i=1}^{n} x_i^2 -5.12 \le x_i \le 5.12$ $f_1(x) = \text{sum}(x(i)^2),$ $i=1:n;$	5

2	Axis parallel	global	$f_{la}(x) = \sum_{i=1}^{n} i \cdot x_i^2$ $-5.12 \le x_i \le 5.12$	Axe parellal hyper-elipsoxi1s
	hyper-ellipsoid	minimum	$J_{lh}(X) = \sum_{i=1}^{r} i \cdot X_i \qquad -3.12 \le X_i \le 3.12$	80 4
	function	f(x)=0; x(i)=0,	f1a(x)=sum(i·x(i)^2),	8 60
		i=1:n.	i=1:n;	9 60 40 40 66 20 5 5 variable 2 5 5 variable 1
3	Rotated hyper-	global	* (i)²	Rotated hyper-slipsoid 16
	ellipsoid	minimum	$f_{\text{Tb}}(x) = \sum_{i=1}^{n} \left(\sum_{j=1}^{i} x_j\right)^2 - 65.536 \le x_i \le 65.536$	15000
	function	f(x)=0; x(i)=0,	f1b(x)=sum(sum(x(j)^2),	₹ 10000
		i=1:n	j=1:i), i=1:n;	8 10000 - 100000 - 100000 - 10000 - 10000 - 10000 - 10000 - 10000 - 10000 - 10000 - 10
				50
				variable 2 -50 .50 vandale 1

4	Moved axis parallel hyper- ellipsoid function	global minimum f(x)=0; x(i)= 5*i, i=1:n	$f_{1c}(x) = \sum_{i=1}^{n} 5i \cdot x_{i}^{2} -5.12 \le x_{i} \le 5.12$ $f_{1c}(x) = sum(5*i \cdot x(i)^{2}),$ $i=1:n;$	Moved axis parallel hyper-sitpsoid to
5	Rosenbrock's valley (De Jong's function 2)	global minimum f(x)=0; x(i)=1, i=1:n.	$f_2(x) = \sum_{i=1}^{n-1} 100 \cdot (x_{i+1} - x_i^2)^2 + (1 - x_i)^2 - 2.048 \le x_i \le 2.048$ $f_2(x) = \text{sum}(100 \cdot (x(i+1) - x(i)^2)^2 + (1 - x(i))^2),$ $i=1:n-1;$	Pariable 2 Variable 2 Variable 1 ROSENEROCKs function 2 Variable 2 Variable 2 Variable 1

6	Rastrigin's	global	$f_6(x) = 10 \cdot n + \sum_{i=1}^{n} (x_i^2 - 10 \cdot \cos(2 \cdot \pi \cdot x_i))$ $-5.12 \le x_i \le 5.12$	RASTRION's function 6
	function 6	minimum f(x)=0; x(i)=0, i=1:n.	f6(x)=10·n+sum(x(i)^2-10·cos(2·pi·x(i))), i=1:n;	sipariotic 2 -1 -1 variable 1
7	Schwefel's function 7	global minimum f(x)=n·418.982 9; x(i)=420.9687, i=1:n.	$f_7(x) = \sum_{i=1}^{n} -x_i \cdot \sin\left(\sqrt{ x_i }\right) -500 \le x_i \le 500$ $f7(x) = \operatorname{sum}(-x(i) \cdot \sin(\operatorname{sqrt}(\operatorname{abs}(x(i))))),$ $i=1:n;$	SCHARFB.s function 7 1000 1000 500 100

8	Griewangk's	global	$f_8(x) = \sum_{i=1}^n \frac{x_i^2}{4000} - \prod_{i=1}^n \cos\left(\frac{x_i}{\sqrt{i}}\right) + 1 \qquad -600 \le x_i \le 600$	GRIEVMANORS function 8
	function 8	minimum f(x)=0; x(i)=0, i=1:n	f8(x)=sum(x(i)^2/4000)-prod(cos(x(i)/sqrt(i)))+1, i=1:n;	25 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
9	Sum of different power function 9	global minimum f(x)=0; x(i)=0, i=1:n.	$f_{9}(x) = \sum_{i=1}^{n} x_{i} ^{(i+1)} - 1 \le x_{i} \le 1$ $f_{9}(x) = sum(abs(x(i))^{(i+1)}),$ $i=1:n;$	Sun of different power function 9

10	Ackley's Path	global	$\frac{1}{\Sigma}x^2$ $\frac{1}{\Sigma}\cos(\sigma x_i)$	ACKLEYs PATH function 10
	function 10	minimum f(x)=0; x(i)=0, i=1:n.	$f_{10}(x) = -\alpha \cdot e^{-\frac{3}{2} \cdot \sqrt{\frac{2\pi}{n}}} - e^{-\frac{3\pi}{n}} + \alpha + e^{1} \qquad -1 \le x_{i} \le 1$ $f_{10}(x) = -\alpha \cdot \exp(-b \cdot \text{sqrt}(1/n \cdot \text{sum}(x(i)^{2}))) - \exp(1/n \cdot \text{sum}(\cos(c \cdot x(i)))) + \alpha + \exp(1);$ $a = 20; b = 0.2; c = 2 \cdot \text{pi}; i = 1:n;$	of sedine value S S S S S S S S S S S S S S S S S S S
11	Langermann's	global	$f(x) = -\sum_{i=1}^{\infty} a_i \left(\frac{ x - A(i) ^2}{a_i} + \cos(\pi x) x - A(i) ^2 \right)$ $i = 1 \cdot \text{an} 2 \leq \text{an} \leq 10, 0 \leq x \leq 10$	20 20 20 variable 1 LANCERMANN's function 11
	function 11	minimum f(x)=-1.4 (for m=5); x(i)=???, i=1:n.	$f_{11}(x) = -\sum_{i=1}^{m} c_i \left[e^{-\frac{ x-A(i) }{x}} \cdot \cos(\pi \cdot \bar{x} - A(i) ^2) \right] \qquad i = 1: m, 2 \le m \le 10, 0 \le x_i \le 10$ $f_{11}(x) = -\sup(c(i) \cdot (\exp(-1/pi \cdot \text{sum}((x-A(i))^2)) \cdot \cos(pi \cdot \text{sum}((x-A(i))^2)))),$ $i = 1: m, m = 5; A(i), C(i) <>0, m = 5$	anga agrama agra
				veriebie 2 0 0 variobic 1

12	Michalewicz's	global	$\int_{-\infty}^{\infty} \left(\left(i \cdot x^2 \right) \right)^{2m}$	MICHALBAICZs function 12
	function 12	minimum	$f_{12}(x) = -\sum_{i=1}^{n} \sin(x_i) \cdot \left(\sin\left(\frac{i \cdot x_i^2}{\pi}\right) \right)^{2m} \qquad i = 1: n, m = 10, 0 \le x_i \le \pi$	
		f(x)=-4.687	$f12(x)=-sum(sin(x(i))\cdot(sin(i\cdot x(i)^2/pi))^2(2\cdot m)),$	-05. Via
		(n=5); x(i)=???,	112(x) = 3011(311(x(1)) (311(1 x(1) 2) p1)) (2 111)),	oth ective value
		i=1:n.	i=1:n, m=10; проверить для n=5,10	ছ । স্থ -1.5.
		f(x)=-9.66		3 2
		(n=10);		verieble 2 0 0 warinkie 1
		x(i)=???, i=1:n.		verieble 2 0 0 verieble 1
13	Branins's rcos	alahal	2 () () 2 (BRANN'S RCCS function
13		global	$f_{Brax}(x_1, x_2) = a \cdot (x_2 - b \cdot x_1^2 + c \cdot x_1 - d)^2 + e \cdot (1 - f) \cdot \cos(x_1) + e \qquad -5 \le x_1 \le 10, \ 0 \le x_2 \le 15$	onemies acco (Micion
	function	minimum	$a = 1$, $b = \frac{5.1}{4 \cdot \pi^2}$, $c = \frac{5}{\pi}$, $d = 6$, $e = 10$, $f = \frac{1}{8 \cdot \pi}$	400 j
		f(x1,x2)=0.3978	fBran(x1,x2)=a·(x2-b·x1^2+c·x1-d)^2+e·(1-f)·cos(x1)+e;	<u>_</u> 300 -
		87;		anic 200 - 2
		(x1,x2)=(-	a=1, b=5.1/(4·pi^2), c=5/pi, d=6, e=10, f=1/(8·pi);	9 8100.
		pi,12.275),		
		(pi,2.275),		10
		(9.42478,2.475		verieble 2 0 .5 variable 1
				valuate (
).		

14	Easom's	global	$f_{\mathbf{z}_{aso}}(x_1, x_2) = -\cos(x_1) \cdot \cos(x_2) \cdot e^{-((x_1 - x)^2 + (x_2 - x)^2)} \qquad -100 \le x_i \le 100, \ i = 1:2$	EASOMs function
	function	minimum		
			$fEaso(x1,x2)=-cos(x1)\cdot cos(x2)\cdot exp(-((x1-pi)^2+(x2-pi)^2));$	0.5
		f(x1,x2)=-1;		a o
		(x1,x2)=(pi,pi).		objective value
				verieble 2 1 1 variable 1
15	Goldstein-	global	$f_{Gold}(x_1, x_2) = \left(1 + (x_1 + x_2 + 1)^2 \cdot \left(19 - 14x_1 + 3x_1^2 - 14x_2 + 6x_1x_2 + 3x_2^2\right)\right)$	GOLDSTEIN-PRIXE function
	Price's	minimum	$\cdot \left(30 + (2x_1 - 3x_2)^2 \cdot \left(18 - 32x_1 + 12x_1^2 + 48x_2 - 36x_1x_2 + 27x_2^2\right)\right)$	×10 ⁶
	function	f(x1,x2)=3;	$-2 \le x_i \le 2, \ i=1:2$	5 4.
		(x1,x2)=(0,-1).	fGold(x1,x2)=[1+(x1+x2+1)^2·(19-14·x1+3·x1^2- 14·x2+6·x1·x2+3·x2^2)]·[30+(2·x1-3·x2)^2·(18-32·x1+12·x1^2+48·x2-	an exposure of position and an exposition and an exposure of position and an exposition and an expos
			36·x1·x2+27·x2^2)]	variable 2 variable 1

16	Six-hump	global	$f_{\text{SSAR}}(x_1, x_2) = \left(4 - 2.1x_1^2 + x_1^{4/3}\right) \cdot x_1^2 + x_1x_2 + \left(-4 + 4x_2^2\right) \cdot x_2^2 \qquad -3 \le x_1 \le 3, -2 \le x_1 \le 2$	Sa-hump consteack function
	camel back	minimum	fSixh(x1,x2)=(4-2.1·x1^2+x1^4/3)·x1^2+x1·x2+(-4+4·x2^2)·x2^2;	
	function	f(x1,x2)=-	ISINI(NI), (TEILNI ETNI 1) S) NI ETNI NE (TETNE E) NE E)	15.
		1.0316;		a signatura de la companya de la com
		(x1,x2)=(-		and the second s
		0.0898,0.7126),		5
		(0.0898,-		0 1
		0.7126).		variable 2 -2 variable 1

Для остальных вариантов берется строчка, соответствующая остатку от деления номера варианта на 16 (для 17-1, 18-2 и т.д.)