

ING2-GI: IA

RESEAUX DE NEURONES

Rédigé par : Astrid Jourdan & Yannick Le Nir	A l'intention de : Elèves ING2-GI
Durée : 3h00	

Exercice 1: OR vs XOR

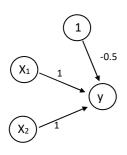
1) Considérons le problème du « OR » : les points (1,0), (1,1), (0,1) sont positifs et le point (0,0) est négatif. Soit le réseau,

$$\hat{y} = f(x_1 + x_2 - 0.5)$$

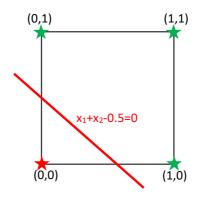
avec comme activation la fonction de Heaviside, f(x) = 1 si $x \ge 0$ et 0 sinon.

- (a) Dessiner le réseau de neurones.
- (b) Vérifier qu'il correspond bien au OR
- (c) Faire une représentation graphique des points de la base d'apprentissage et de la frontière obtenue.
- (d) La solution est-elle unique? Peut-on utiliser une autre fonction d'activation?

Correction



On a
$$\hat{y} = f(x_1 + x_2 - 0.5)$$
, d'où



X ₁	X ₂	ŷ
0	0	0+0-0.5=-0.5<0 ⇒ 0
0	1	0+1-0.5=0.5>0 ⇒ 1
1	0	0+1-0.5=0.5>0 ⇒ 1
1	1	1+1-0.5=1.5>0 \Rightarrow 1

La solution n'est pas unique car plusieurs droites sont possibles pour séparer les positifs des négatifs.

On peut utiliser une autre fonction d'activation car la sortie de réseau de neurones ne représente pas la classe mais la probabilité d'appartenir à la classe sachant x. Par exemple avec la fonction logit⁻¹, on a

$$\hat{y} = f(0,0) = f(-0,5) = \frac{1}{1 + e^{-(-0.5)}} = 0.38 = P(Y = 1 | (x1 = 0, x2 = 0)) < 0.5 \implies \hat{y} = 0$$

$$\hat{y} = f(1,0) = f(0,5) = \frac{1}{1 + e^{(-0.5)}} = 0.62 = P(Y = 1 | (x1 = 0, x2 = 0)) > 0.5 \implies \hat{y} = 1$$

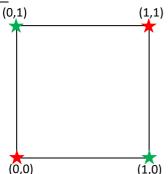
- 2) Considérons le problème du « XOR » (ou exclusif) : les points (1,0) et (0,1) sont positifs et les points (0,0) et (1,1) sont négatifs.
 - (a) Faire une représentation graphique des points de la base d'apprentissage. Pensez-vous qu'un réseau sans couche cachée soit suffisant ici ?

Considérons maintenant un réseau avec 2 neurones cachés. Notons (x_1,x_2) la couche d'entrée (x_3,x_4) la couche cachée et $\hat{y} = x_5$ la couche de sortie. On choisit les poids suivants : $w_{13} = 1$, $w_{14} = -1$, $w_{23} = -1$, $w_{24} = 1$, $w'_{35} = -1$, un biais de poids 1 entre la couche cachée et la couche de sortie, et toujours la fonction de Heaviside.

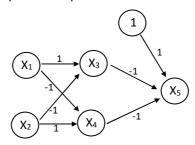
- (b) Dessiner le réseau de neurone.
- (c) Vérifier qu'il correspond bien au XOR.

Dernière modification : 19/10/2020

Correction



Avec un seul neurone, on obtient une séparation linéaire (ou sigmoïde) or on constate qu'une simple frontière linéaire ne peut pas séparée les points.



On a $x_3=f(x_1-x_2)$, $x_4=f(-x_1+x_2)$ et $x_5=f(-x_3-x_4+1)$, d'où

X ₁	X ₂	X ₃	X ₄	X ₅
0	0	1x0-1x0=0 ⇒ 1	-1x0+1x0=0 ⇒ 1	-1x1-1x1+1=-1 ⇒ 0
0	1	1x0-1x1=-1 ⇒ 0	-1x0+1x1=1 ⇒ 1	-1x0-1x1+1=0 ⇒ 1
1	0	1x1-1x0=1 ⇒ 1	-1x1+1x0=-1 ⇒ 0	-1x1-1x0+1=0 ⇒ 1
1	1	1x1-1x1=0 ⇒ 1	-1x1+1x1=0 ⇒ 1	-1x1-1x1+1=-1 ⇒ 0

Exercice 2

L'objectif est de comprendre l'algorithme de rétro-propagation du gradient sur un exemple simple en dimension 2. Il s'agit d'ajuster un réseau à un seul neurone,

$$\hat{y} = f(w_1x_1 + w_2x_2 + w_0)$$

avec comme activation la fonction de Heaviside, f(x) = 1 si $x \ge 0$ et 0 sinon.

La base d'apprentissage est réduite aux deux points,

	X ₁	X 2	у
а	1	2	1
b	2	1	0

1) Expliquez que le séparateur est une droite. Supposons que le biais est nul. Qu'est-ce que cela signifie ? Que va optimiser l'algorithme ?

Correction

On remarque que

$$\hat{y} = 1 \iff w_1 x_1 + w_2 x_2 + w_0 \ge 0$$

$$\hat{y} = 0 \iff w_1 x_1 + w_2 x_2 + w_0 < 0$$

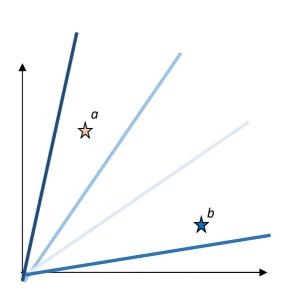
Donc la droite d'équation $w_1x_1+w_2x_2+w_0=0$ sépare le plan en deux. Pour plus de simplicité, supposons que la constante w_0 (biais) est nulle, c'est-à-dire que la droite passe par l'origine.

Le coefficient directeur de la droite est donné par le rapport des poids,

$$w_1 x_1 + w_2 x_2 = 0 \iff x_2 = -\frac{w_1}{w_2} x_1$$

L'ajustement de la pente de la droite se fait de façon itérative grâce à l'algorithme de rétro-propagation.

2) Ecrire la fonction de mise à jour des poids pour un taux d'apprentissage $\alpha. \\$ Correction



$$\Delta w_i = \alpha (y - \hat{y}) x_i$$
 i=1,2

3) On initialise les poids $w_1=w_2=1$. Quelle est l'initialisation de la pente de la droite ? Correction

$$\delta = -\frac{w_1}{w_2} = -1$$

4) Exprimez la pente de la droite en fonction de α à l'issue de la 1^{ère} itération. Quelle valeur de α faudrait-il poser pour que l'algorithme s'arrête à la première itération ?

Correction

Pour le point
$$a: w_1x_1 + w_2x_2 = x_1 + x_2 = 3 \ge 0 \implies \hat{y} = 1$$

$$\Rightarrow \Delta w_1 = \alpha(1-1)x_1 = 0$$

$$\Rightarrow \Delta w_2 = \alpha(1-1)x_2 = 0$$

Donc pas de changement de poids.

Pour le point
$$b: w_1x_1 + w_2x_2 = x_1 + x_2 = 3 \ge 0 \implies \hat{y} = 1$$

$$\Rightarrow \Delta w_1 = \alpha(0-1)x_1 = -2\alpha \implies w_1 = 1 - 2\alpha$$

$$\Rightarrow \Delta w_2 = \alpha(0-1)x_2 = -\alpha \implies w_2 = 1 - \alpha$$

$$\Rightarrow \delta = -\frac{w_1}{w_2} = -\frac{1-2\alpha}{1-\alpha}$$

Si on veut que l'algorithme classe bien les deux exemples dès la $1^{\text{ère}}$ itération, il faut que la droite passe entre a et b, par exemple la $1^{\text{ère}}$ bissectrice, i.e. δ =1.

$$\delta = 1 = -\frac{1 - 2\alpha}{1 - \alpha} \Rightarrow \alpha = \frac{2}{3}$$

5) On pose α =0,2. Déroulez l'algorithme jusqu'à la quatrième itération. Tracez les droites séparatrices au fur et à mesure de l'algorithme. Que se passe-t-il à la quatrième itération ?

Correction

1^{ère} itération :
$$w_1 = 1 - 2\alpha = 1 - 2*0,2 = 0,6$$
 et $w_2 = 1 - \alpha = 1 - 0,2 = 0,8$ et $\delta = -\frac{0,6}{0,8} = -0,75$

2ème itération :

- Pour le point
$$a: w_1x_1 + w_2x_2 = 0.6x_1 + 0.8x_2 = 2.2 \ge 0 \implies \hat{y} = 1$$

$$\Rightarrow \Delta w_1 = \alpha(1-1)x_1 = 0$$

$$\Rightarrow \Delta w_2 = \alpha(1-1)x_2 = 0$$

Donc pas de changement de poids.

- Pour le point
$$b: w_1x_1 + w_2x_2 = 0.6x_1 + 0.8x_2 = 2 \ge 0 \implies \hat{y} = 1$$

$$\Rightarrow \Delta w_1 = \alpha(0-1)x_1 = -2\alpha \implies w_1 = 0.6 - 2\alpha = 0.2$$

$$\Rightarrow \Delta w_2 = \alpha(0-1)x_2 = -\alpha \implies w_2 = 0.8 - \alpha = 0.6$$

$$\Rightarrow \delta = -\frac{w_1}{w_2} = -0.33$$

a et b sont toujours du même côté de la droite

3^{ème} itération :

Pour le point
$$\alpha$$
: $w_1x_1 + w_2x_2 = 0.2x_1 + 0.6x_2 = 1.4 \ge 0 \implies \hat{y} = 1$
 $\Rightarrow \Delta w_1 = \alpha(1-1)x_1 = 0$

$$\Rightarrow \Delta w_2 = \alpha (1-1)x_2 = 0$$

Donc pas de changement de poids.

Pour le point
$$b: w_1x_1 + w_2x_2 = 0.2x_1 + 0.6x_2 = 1 \ge 0 \implies \hat{y} = 1$$

$$\Rightarrow \Delta w_1 = \alpha(0-1)x_1 = -2\alpha \implies w_1 = 0.2 - 2\alpha = -0.2$$

$$\Rightarrow \Delta w_2 = \alpha(0-1)x_2 = -\alpha \implies w_2 = 0.6 - \alpha = 0.4$$

$$\Rightarrow \delta = -\frac{w_1}{w_2} = 0.5$$

a et b sont toujours du même côté de la droite

4^{ème} itération :

Pour le point
$$\alpha$$
: $w_1x_1 + w_2x_2 = -0.2x_1 + 0.4x_2 = 0.2 \ge 0 \implies \hat{y} = 1$

$$\Rightarrow \Delta w_1 = \alpha(1-1)x_1 = 0$$

$$\Rightarrow \Delta w_2 = \alpha(1-1)x_2 = 0$$

Donc pas de changement de poids.

Pour le point
$$b: w_1x_1 + w_2x_2 = -0.2x_1 + 0.4x_2 = 0 \ge 0 \implies \hat{y} = 1$$

$$\Rightarrow \Delta w_1 = \alpha(0-1)x_1 = -2\alpha \implies w_1 = -0.2 - 2\alpha = -0.6$$

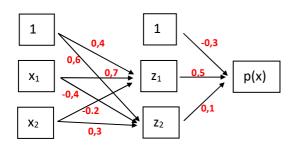
$$\Rightarrow \Delta w_2 = \alpha(0-1)x_2 = -\alpha \implies w_2 = 0.4 - \alpha = 0.2$$

$$\Rightarrow \delta = -\frac{w_1}{w_2} = 3$$

La droite a basculé de l'autre côté des points. Maintenant b est bien classé et a est mal classé. Le taux d'apprentissage est trop grand et engendre un phénomène d'oscillation.

Exercice 3

Soit le réseau de neurones suivant pour modéliser une sortie binaire, p(x)=P(Y=1|x), où $x=(x_1,x_2)$



On suppose une fonction d'activation logistique pour la couche cachée et en sortie.

1) Explicitez les deux neurones de la couche cachée Correction

$$\Sigma_1 = 0.4 + 0.6x_1 - 0.2x_2 \implies Z_1 = f(\Sigma_1) = \frac{1}{1 + e^{-\Sigma_1}}$$

 $\Sigma_2 = 0.6 - 0.4x_1 + 0.3x_2 \implies Z_2 = f(\Sigma_2) = \frac{1}{1 + e^{-\Sigma_2}}$

2) Explicitez p(x) en fonction des deux neurones

Correction

$$T = -0.3 + 0.5Z_1 + 0.1Z_2 \implies \rho(x) = g(T) = \frac{1}{1 + e^{-T}}$$

3) On considère l'exemple x=(0,1). Calculez la sortie du réseau.

Correction

$$\Sigma_1 = 0.2 \implies Z_1 = \frac{1}{1 + e^{-0.2}} = 0.55$$

$$\Sigma_2 = 0.9 \implies Z_2 = \frac{1}{1 + e^{-0.9}} = 0.71$$

$$T = -0.3 + 0.5 \times 0.55 + 0.1 \times 0.71 = 0.046 \implies p(x) = g(T) = \frac{1}{1 + e^{-0.046}} = 0.511$$

Questions supplémentaires

4) On suppose que la variable cible de cet exemple est y=1. Calculez le delta de la couche de sortie Correction

$$\delta_k = -(y - g(T))g'(T)$$
 (ici k ne sert à rien)

Or pour la fonction logistique, g'(x)=g(x)(1-g(x)). Donc

$$\delta_k = -(y - g(T))g(T)(1 - g(T)) = -(1 - 0.511) * 0.511 * (1 - 0.511) = -0.122$$

5) Calculez les delta de la couche cachée

Correction

$$\begin{cases} \delta_1 = \delta_k \mathbf{w'}_{1k} f'(\Sigma_1) \\ \delta_2 = \delta_k \mathbf{w'}_{2k} f'(\Sigma_2) \end{cases}$$

Or pour la fonction logistique, f'(x)=f(x)(1-f(x)). Donc

$$\begin{cases} \delta_1 = \delta_k w'_{1k} f(\Sigma_1) (1 - f(\Sigma_1)) = \delta_k w'_{1k} Z_1 (1 - Z_1) = 0,015 \\ \delta_2 = \delta_k w'_{2k} f'(\Sigma_2) = \delta_k w'_{2k} Z_2 (1 - Z_2) = 0,0025 \end{cases}$$

6) Ajustez les poids en prenant un taux d'apprentissage α =0,25

Correction

Couche de sortie

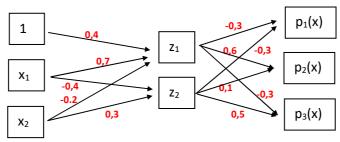
$$\begin{cases} w'_{0k} = -0.3 \\ w'_{1k} = 0.5 \\ w'_{2k} = 0.1 \end{cases} \text{ or } \begin{cases} \Delta w'_{0k} = -\alpha \delta_k = 0.0305 \\ \Delta w'_{1k} = -\alpha \delta_k z_1 = 0.0168 \\ \Delta w'_{2k} = -\alpha \delta_k z_2 = 0.0127 \end{cases} \begin{cases} w'_{0k} = -0.2695 \\ w'_{1k} = 0.5168 \\ w'_{2k} = 0.1127 \end{cases}$$

Couche cachée

Neurone 1 :
$$\begin{cases} \Delta w_{01} = -\alpha \delta_1 = -0.038 \\ \Delta w_{11} = -\alpha \delta_1 x_1 = 0 \\ \Delta w_{21} = -\alpha \delta_1 x_2 = -0.038 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} w_{01} = w_{01} + \Delta w_{01} = 0.4 - 0.038 = 0.362 \\ w_{11} = w_{11} + \Delta w_{11} = 0.7 \\ w_{21} = w_{21} + \Delta w_{21} = -0.2 - 0.038 = -0.238 \end{cases}$$
Neurone 2 :
$$\begin{cases} \Delta w_{02} = -\alpha \delta_2 = -0.0006 \\ \Delta w_{12} = -\alpha \delta_2 x_1 = 0 \\ \Delta w_{22} = -\alpha \delta_2 x_2 = -0.0006 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} w_{02} = w_{02} + \Delta w_{02} = 0.6 - 0.006 = 0.594 \\ w_{12} = w_{12} + \Delta w_{12} = -0.4 \\ w_{22} = w_{22} + \Delta w_{22} = 0.3 - 0.006 = 0.294 \end{cases}$$

Exercice 4

Soit le réseau de neurones suivant pour modéliser une sortie ayant trois classes, $Y \in \{1,2,3\}$. On note, $p_k(x) = P(Y = k \mid x)$, où $x = (x_1, x_2)$ et k = 1,2,3.



On suppose une fonction d'activation tangente hyperbolique entre les couches d'entrée et cachée.

1) Explicitez les deux neurones de la couche cachée en fonction de x_1 , x_2 et le biais.

Correction

$$\Sigma_1 = 0.4 + 0.7x_1 - 0.2x_2 \implies Z_1 = f(\Sigma_1) = \tanh(\Sigma_1)$$

 $\Sigma_2 = -0.4x_1 + 0.3x_2 \implies Z_2 = f(\Sigma_2) = \tanh(\Sigma_2)$

2) Quelle est la fonction d'activation entre la couche cachée et la couche de sortie ? Explicitez $p_k(x)$ en fonction des deux neurones de la couche cachée.

Correction

Etant donné qu'il y a plus de deux classes en sortie, il faut utiliser la fonction softmax pour s'assurer que la somme des probabilités en sortie fasse 1.

$$T_{1} = -0.3Z_{1} - 0.3Z_{2} \implies p_{1}(x) = g(T_{1}) = \frac{e^{T_{1}}}{e^{T_{1}} + e^{T_{2}} + e^{T_{3}}}$$

$$T_{2} = 0.6Z_{1} + 0.1Z_{2} \implies p_{2}(x) = g(T_{2}) = \frac{e^{T_{2}}}{e^{T_{1}} + e^{T_{2}} + e^{T_{3}}}$$

$$T_{3} = -0.3Z_{1} + 0.5Z_{2} \implies p_{3}(x) = g(T_{3}) = \frac{e^{T_{3}}}{e^{T_{1}} + e^{T_{2}} + e^{T_{3}}}$$

3) On considère l'exemple x=(0,1). Calculez la sortie du réseau.

Correction

$$\begin{split} &\Sigma_1 = 0.4 + 0.7 \times 0 - 0.2 \times 1 = 0.2 \implies \quad Z_1 = \tanh(0.2) = 0.197 \\ &\Sigma_2 = -0.4 \times 0 + 0.3 \times 1 = 0.3 \implies \quad Z_2 = \tanh(0.3) = 0.291 \\ &T_1 = -0.3 \times 0.197 - 0.3 \times 0.291 = -0.147 \implies \quad p_1(x) = \frac{e^{-0.147}}{e^{-0.147} + e^{0.218} + e^{0.086}} = 0.27 \\ &T_2 = 0.6 \times 0.197 + 0.1 \times 0.291 = 0.218 \implies \quad p_2(x) = \frac{e^{0.218}}{e^{-0.147} + e^{0.218} + e^{0.086}} = 0.39 \\ &T_3 = -0.3 \times 0.197 + 0.5 \times 0.291 \implies \quad p_3(x) = \frac{e^{0.086}}{e^{-0.147} + e^{0.218} + e^{0.086}} = 0.34 \end{split}$$

La classe la plus probable est donc la 2.

NB. On note que la somme des probabilités = 1

Exercice 5

Dans cet exercice il s'agit de mettre en œuvre un réseau de neurones avec la fonction

NN=nnet(Y~X1+X2+...,data=datatrain,size=2,decay=0.1,...)

du package nnet de R. L'affichage du réseau de neurones se fait à l'aide de la fonction

plotnet(NN)

du package NeuralNetTools.

L'optimisation des hyperparamètres du réseau se fait avec la fonction

 $tune.nnet(Y\sim X1+X2+...,data=datatrain,size=2:10,decay=c(0,0.1,1,2,3),maxit=100...)$ $du \; package \; e1071$

1) A partir de l'aide de la fonction nnet, répondez aux questions suivantes.

ING2-GI: IA: RESEAUX DE NEURONES

a) Comment sont initialisés les poids par défaut. Qu'est-ce que cela implique pour les variables d'entrée ? Préparez le jeu de données « iris » en conséquence.

```
Initial random weights on [-rang, rang]. Value about 0.5 unless the inputs are large, in which case it should be chosen so that rang * max(|x|) is about 1.
```

L'initialisation des poids se fait de façon aléatoire entre [-0.5,0.5] par défaut quelles que soient les valeurs prises par la variable x. Afin d'éviter que des variables d'entrée prenant de grandes valeurs aient un rôle trop prédominant dans la combinaison linéaire de la couche cachée, on normalise les variables de façon à ramener leur plage de variation entre [0,1]:

$$\frac{x_i - \min}{\max - \min}$$

ou bien on centre et réduit les variables :

$$\frac{x_i - \mu}{\sigma}$$

```
data(iris)
Mydata=iris
Mydata[,1:4]=scale(Mydata[1:4])
```

b) Construisez un réseau avec 5 neurones pour les données « iris » (on utilisera toute la base pour apprendre le réseau). Combien y-a-t-il de poids à ajuster dans ce réseau (combien sur la première couche et combien sur la deuxième couche)? A quoi correspondent les informations affichées ? Est-ce que l'algorithme de rétro-propagation a convergé ? Quel autre indicateur peut-on récupérer pour savoir si l'algorithme a convergé ?

NN=nnet(Species~.,data=data.scaled,size=5)

```
# weights:
              43
initiãl
          value
                 180.530689
      10 value 65.807375
20 value 6.517717
iter
ter
      30 value
                  5.646148
 ter
      40 value
                  5.128868
      50 value
ter
      60 value
ter
       70 value
ter
ter
          value
      90 value
                  2.259868
ter
     100 value
                 251662
final value 2.251662
stopped after 100 iterations
```

weights: 43 : Il y a 43 poids à ajuster (4 variables + constante)* (5 neurones)=25 entre la couche d'entrée et la couche cachée et (5 neurones + constante)*(3 classes)=18 entre la couche cachée et la couche de sortie.

Ensuite il y a l'évolution de la fonction de coût au cours des itérations (ici de 180.53 à 2.25) L'algorithme n'a pas convergé car il stoppe après 100 itérations.

On peut aussi utiliser l'attribut convergence :

```
convergence 1 if the maximum number of iterations was reached, otherwise 0.
```

NN\$convergence

```
[1] 1
```

c) Quels sont les critères d'arrêt possibles pour stopper l'algorithme de rétro-propagation ? Faites varier ces critères de façon à ce que l'algorithme converge.

ING2-GI: IA: RESEAUX DE NEURONES

L'algorithme s'arrête après 100 itérations. C'est la valeur fixée par défaut. Si on la fixe à 500 par exemple, l'algorithme converge. En répétant plusieurs fois l'algorithme, on note que certaines fois, il converge vers un optimum local car l'erreur finale reste assez grande.

NN=nnet(Species~.,data=data.scaled,size=5,maxit=500)

```
# weights:
                                                                 # weights:
initial
         value 163.954829
                                                                  initial
                                                                           value 192.607179
                                                                        10 value 16.069879
20 value 6.019744
      10 value
                 7.014039
                 5.999940
iter
      20 value
                                                                  iter
      30 value
                 5.843863
                                                                        30 value
                                                                                  5.928174
iter
                                                                  iter
                                                                                  5.74937
                                                                        40 value
      40 value
                 5.139650
 ter
                                                                  iter
                                                                        50 value
                                                                                  5.466930
 ter
      50 value
                                                                  iter
      60 value
                                                                        60 value
                                                                                  5.071446
 ter
                                                                  iter
      70 value
                3.538995
                                                                  iter
                                                                        70 value
                                                                                  5.022896
 ter
 ter
      80 value 0.477191
                                                                  iter
                                                                        80 value
                                                                                  5.012093
 ter
      90 value 0.008344
                                                                  iter
                                                                        90 value
                                                                                  5.011265
 ter 100 value 0.001919
                                                                  iter 100 value
                                                                                  5 007869
iter 110 value 0.000432
                                                                  iter 110 value 4.999005
iter 120 value 0.000396
                                                                  iter
                                                                       120 value
                                                                                  4.989568
                                                                           value 4.978394
 ter
                                                                  iter
         value
iter 140 value 0.000198
                                                                  iter 140 value 4.975419
iter 150 value 0.000190
                                                                  iter
                                                                       150 value 4.975361
iter 160 value 0.000146
iter 170 value 0.000142
                                                                 iter 160 value 4.971277
iter 170 value 4.968670
final value 0.000091
                                                                  iter 180 value 4.967285
                                                                  iter 190 value 4.966859
converged
                                                                                    966761
                                                                  iter 200 value
                                                                 final value 4.966611 minimum local
                                                                 converged
```

L'algorithme considère qu'il y a convergence quand l'erreur descend en dessous d'un certain seuil. On peut augmenter ce seuil, par exemple le fixer à 10.

```
NN=nnet(Species~., data=data.scaled, size=5, maxit=100, abstol=10)
```

```
# weights: 43
initial value 211.150076
iter 10 value 14.039224
iter 10 value 9.241374
iter 10 value 9.241374
final value 9.241374
converged
```

d) Quelle est la fonction d'activation de la couche de sortie ? de la couche cachée ? Quelle est la fonction de coût ?

```
linout switch for linear output units. Default logistic output units.

entropy switch for entropy (= maximum conditional likelihood) fitting. Default by least-squares.

softmax switch for softmax (log-linear model) and maximum conditional likelihood fitting. linout, entropy, softmax and censored are mutually exclusive.
```

S'il y a une seule sortie (régression ou classification binaire) alors la fonction d'activation de la couche de sortie est par défaut la fonction logistique.

S'il y a plusieurs sorties (classification à k>2 classes) alors il bascule <u>tout seul</u> sur la fonction softmax. Pas besoin de la passer en argument.

```
NN$softmax
[1] TRUE
```

La fonction de coût est par défaut l'erreur quadratique moyenne.

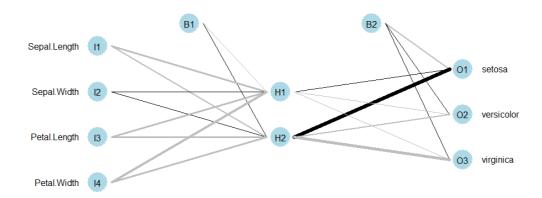
NN\$entropy

```
[1] FALSE
```

2) Construisez un réseau avec deux neurones et utilisez la fonction plotnet pour afficher le réseau de neurones. Déterminez le poids de chaque branche.

```
summary(NN)
```

```
a 4-2-3 network with 19 weights
options were - softmax modelling
b->h1 i1->h1 i2->h1 i3->h1
 b->h1
                                                 i4->h1
72.57
                        -186.25
                1.42
   b->h2
5.43
                         i2->h2
2.83
               -0.90
                                       -4.80
                        h2->o1
266.68
h2->o2
95.74
             h1->01
   b->01
            -138.84
   b->02
             h1->02
35.39
   29.89
```



3) Etudiez les valeurs de la fonction coût en fonction des valeurs du paramètre de régularisation decay∈ [0,0.1,0.2,0.5].

decay=0	decay=0.1	decay=0.2	decay=0.5
# weights: 43 initial value 186.142254 iter 10 value 10.375282 iter 20 value 5.921430 iter 30 value 5.598421 iter 40 value 5.284298 iter 50 value 5.160997 iter 60 value 4.521340 iter 70 value 1.318902 iter 80 value 0.008205 iter 90 value 0.000385 final value 0.00058 converged	# weights: 43 initial value 170.577866 iter 10 value 67.482703 iter 20 value 41.974713 iter 30 value 39.364782 iter 40 value 39.219056 iter 50 value 39.210198 iter 60 value 39.198179 iter 70 value 39.139230 iter 80 value 39.025984 iter 90 value 38.968117 iter 100 value 38.963380 final value 38.963105 converged	# weights: 43 initial value 173.557554 iter 10 value 82.556971 iter 20 value 61.476215 iter 30 value 58.516273 iter 40 value 57.607798 iter 50 value 57.469438 iter 60 value 57.402326 iter 70 value 57.326686 iter 80 value 57.326686 iter 90 value 57.297556 iter 100 value 57.293756 final value 57.293664 converged	# weights: 43 initial value 181.270182 iter 10 value 100.869840 iter 20 value 88.646150 iter 30 value 88.387765 iter 40 value 88.386828 final value 88.386825 converged

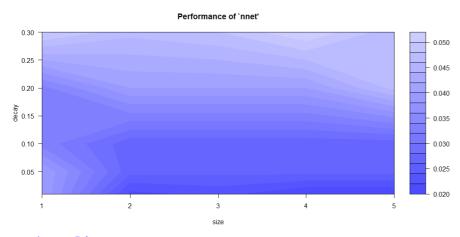
4) Utiliser la fonction tune.nnet pour trouver les hyperparametres optimaux.

```
opt=tune.nnet(Species\sim.,data=data.scaled,size=1:5,decay=c(0.01,0.05,0.1,0.2,0.3),maxit=100) attributes(opt)
```

```
Inames
[1] "best.parameters" "best.performance" "method"
[4] "nparcomb" "train.ind" "sampling"
[7] "performances" "best.model"
```

On peut récupérer les paramètres optimaux, le meilleur score, la méthode de validation croisée,... opt\$best.parameters

```
size decay
4 4 0.01
plot(opt)
```



opt\$sampling
[1] "10-fold cross validation"

On peut modifier la méthode de cross-validation avec la fonction tune.control

5) Utilisez la fonction predict pour prédire la probabilité des chacune des classes des exemples de la base d'apprentissage. Calculez la matrice de confusion.

```
predict(NN,data.scaled[,1:4],type="raw")
```

```
setosa versicolor virginica
1 1.000000e+00 1.441660e-21 2.500664e-56
2 1.000000e+00 3.536638e-20 8.766913e-54
3 1.000000e+00 7.478261e-21 5.095763e-55
4 1.000000e+00 9.808499e-20 5.676299e-53
```

prev=predict(NN,data.scaled[,1:4],type="class") table(data.scaled\$species,prev)

	JIEV		
	setosa	versicolor	virginica
setosa	50	0	0
versicolor	0	49	1
virginica	0	1	49

Exercice 6

L'objectif de cet exercice est d'illustrer les frontières de séparation créées par le réseau de neurones.

1) Simulez un jeu de données de 2000 exemples tel que

```
X1~U[-0.5,0.5]
X2~U[0,1]
Y=1 si 0.1X2>X1² et Y=0 sinon
```

Faites une représentation graphique du nuage de points avec les classes. Est-ce qu'il est linéairement séparable ?

- 2) Ajustez un réseau avec deux neurones et avec 1000 itérations maxi.
- 3) La frontière séparatrice pour un neurone Σ est la droite d'équation : $w_0+w_1x_1+w_2x_2=0$. Sur le nuage de points, ajoutez les droites engendrées par les deux neurones.
- 4) On considère le nouveau repère défini par les deux neurones

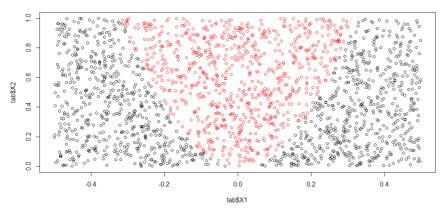
$$Z_1 = \frac{1}{1 + e^{-\Sigma_1}}$$
 et $Z_2 = \frac{1}{1 + e^{-\Sigma_2}}$

Tracez le nuage de points dans ce nouveau repère. Est-il linéairement séparable ?

- 5) Dans ce nouveau repère, la frontière est définie par la droite d'équation : $w'_0+w'_1z_1+w'_2z_2=0$. Ajoutez cette droite sur le nouveau nuage de points.
- 6) Refaire la même chose avec 3 neurones.
 - P.S. fonction plot3d du package rql pour obtenir un nuage de points en 3D.

```
X1=runif(2000,min=-0.5,max=0.5) # X1=random entre [-0.5,0.5] X2=runif(2000,min=0,max=1) # X2=random entre [0,1] Y=(0.1*X2>(X1^2)) # Y=1 si 0.1*X2>X1^2 tab=data.frame(X1,X2,Y)
```

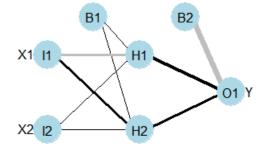
plot(tab\$x1,tab\$x2,col=Y+1)



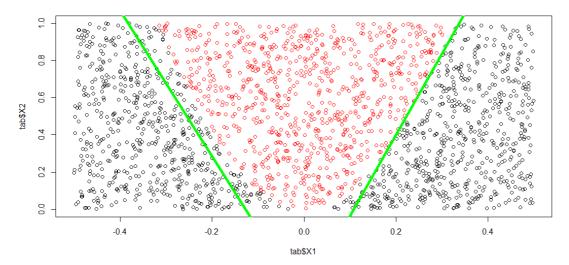
Une droite ne suffira pas à séparer les deux classes

tab\$Y=as.factor(tab\$Y)
NN=nnet(Y~.,data=tab,size=2,maxit=1000)
summary(NN)

poids.H1=NN\$wts[1:3]
poids.H2=NN\$wts[4:6]

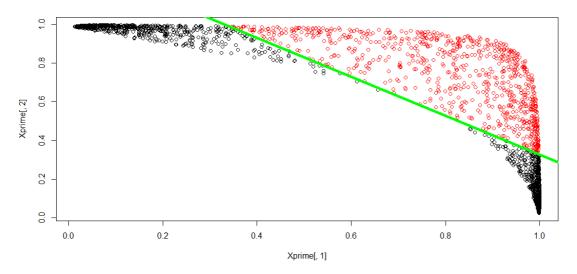


 $abline(-poids.H1[1]/poids.H1[3],-poids.H1[2]/poids.H1[3],lwd=5,col="green") \\ abline(-poids.H2[1]/poids.H2[3],-poids.H2[2]/poids.H2[3],lwd=5,col="green") \\$



Les frontières étant légèrement quadratiques, les droites ne séparent pas parfaitement les classes mais elles se rapprochent des frontières.

```
C1=poids.H1[1]+poids.H1[2]*X1+poids.H1[3]*X2 # combinaison linéaire de H1
H1=1/(1+exp(-C1)) # H1 = fonction logit inverse de C1
C2=poids.H2[1]+poids.H2[2]*X1+poids.H2[3]*X2 # combinaison linéaire de H2
H2=1/(1+exp(-C2)) # H2 = fonction logit inverse de C2
plot(H1,H2,col=Y+1)
poids.sortie=NN$wts[7:9]
abline(-poids.sortie[1]/poids.sortie[3],-poids.sortie[2]/poids.sortie[3],lwd=5,col="green")
```



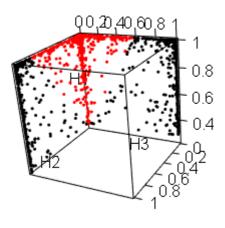
La couche cachée « transforme » le problème initial en un problème plus facilement séparable.

On refait la même chose avec 3 neurones

```
NN=nnet(Y\sim.,data=tab,size=3,maxit=1000)
summary(NN)
poids.H1=NN$wts[1:3]
poids.H2=NN$wts[4:6]
poids.H3=NN$wts[7:9]
plot(tab$x1,tab$x2,col=Y+1)
abline(-poids.H1[1]/poids.H1[3],-poids.H1[2]/poids.H1[3],lwd=5,col="green") abline(-poids.H2[1]/poids.H2[3],-poids.H2[2]/poids.H2[3],lwd=5,col=" green") abline(-poids.H3[1]/poids.H3[3],-poids.H3[2]/poids.H3[3],lwd=5,col=" green")
   80
                                                                                                                         B1
                                                                                                                                                 B<sub>2</sub>
   ဖ
   ö
                                                                                                                                     H1
   4
   Ö
                                                                                                        X1 I1
   \alpha
                                                                                                                                                            01 Y
                                                                                                                                     H2
   Ö
                                                                                                        X2 12
   0
                                                                                                                                     H3
               -0.4
                           -0.2
                                       0.0
                                                   0.2
                                                              0.4
                                    tab$X1
```

```
C1=poids.H1[1]+poids.H1[2]*X1+poids.H1[3]*X2 # combinaison linéaire de H1 H1=1/(1+exp(-C1)) # H1 = fonction logit inverse de C1 C2=poids.H2[1]+poids.H2[2]*X1+poids.H2[3]*X2 # combinaison linéaire de H2 H2=1/(1+exp(-C2)) # H2 = fonction logit inverse de C2 C3=poids.H3[1]+poids.H3[2]*X1+poids.H3[3]*X2 # combinaison linéaire de H3 H3=1/(1+exp(-C3)) # H3 = fonction logit inverse de C3
```

library("rgl")
plot3d(H1,H2,H3,col=Y+1)
#rgl.snapshot("Plot3D.gif") # pour sauvegarder le graphique



Exercice supplémentaire

Dans l'algorithme de rétro-propagation, déterminez les δ_k et δ_i lorsque la fonction coût est l'entropie croisée.

Correction

Pour un exemple (x,y), la fonction coût est de la forme

$$E(w) = \sum_{k=1}^{K} y_k \ln(p_k(x)) = \sum_{k=1}^{K} y_k \ln(g(T_k)) = \sum_{k=1}^{K} E_k(w)$$

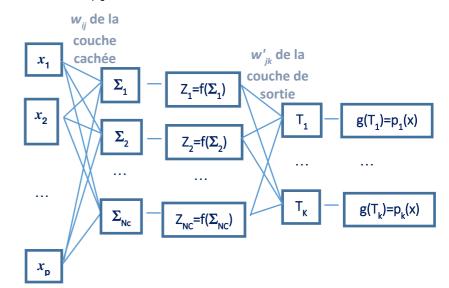
avec
$$E_k(w) = y_k \ln(g(T_k))$$
, où $T_k = \sum_{i=1}^{N_c} w'_{jk} Z_j$ et $Z_j = f(\Sigma_j)$ et $\Sigma_j = \sum_{i=1}^p w_{ij} x_i$.

• Poids de la deuxième couche :

w'jk entre le neurone j et la sortie de la classe k

Poids de la première couche :

w_{ij} entre la variable i et le neurone j



Dérivée par rapport aux poids de la deuxième couche

$$\frac{\partial E(w)}{\partial w'_{ik}} = \frac{\partial E(w)}{\partial T_k} \times \frac{\partial T_k}{\partial w'_{ik}} = \frac{\partial E(w)}{\partial T_k} Z_j$$

car nous avons montré en cours que $\frac{\partial T_k}{\partial w'_{jk}} = Z_j$. Donc

$$\delta_k = \frac{\partial E(w)}{\partial T_k} = \frac{\partial}{\partial T_k} \sum_{k=1}^K E_k(w) = \frac{\partial}{\partial T_k} E_k(w) = \frac{\partial}{\partial T_k} y_k \ln(g(T_k)) = y_k \frac{g'(T_k)}{g(T_k)}.$$

Si g est la fonction $logit^{-1}$ alors g'(x)=g(x)(1-g(x)), d'où

$$\delta_k = \frac{\partial E(w)}{\partial T_k} = y_k \frac{g(T_k)(1 - g(T_k))}{g(T_k)} = y_k (1 - g(T_k)).$$

Dérivée par rapport aux poids de la première couche

$$\frac{\partial E(w)}{\partial w_{ii}} = \sum_{k=1}^{K} \frac{\partial E_k(w)}{\partial w_{ii}}$$

On décompose

$$\frac{\partial E_k(w)}{\partial w_{ij}} = \frac{\partial E_k(w)}{\partial T_k} \times \frac{\partial T_k}{\partial Z_j} \times \frac{\partial \Sigma_j}{\partial \Sigma_j} \times \frac{\partial \Sigma_j}{\partial w_{ij}}$$
On a vu en cours que : $\frac{\partial E_k(w)}{\partial T_k} = \delta_k$, $\frac{\partial T_k}{\partial Z_j} = w'_{jk}$, $\frac{\partial \Sigma_j}{\partial w_{ij}} = x_i$ et $\frac{\partial Z_j}{\partial \Sigma_j} = f'(\Sigma_j)$, don c
$$\frac{\partial E(w)}{\partial w_{ij}} = \delta_j x_i \quad \text{où} \quad \delta_j = \left(\sum_{k=1}^K \delta_k w'_{jk}\right) f'(\Sigma_j)$$

ING2-GI: IA: RESEAUX DE NEURONES

En fait, la démonstration pour la première couche est indépendante de la fonction coût.