SESSION 2014 MPM2006

## **EPREUVE SPECIFIQUE - FILIERE MP**

\_\_\_\_\_

## **MATHEMATIQUES 2**

Durée : 4 heures

N.B.: Le candidat attachera la plus grande importance à la clarté, à la précision et à la concision de la rédaction. Si un candidat est amené à repérer ce qui peut lui sembler être une erreur d'énoncé, il le signalera sur sa copie et devra poursuivre sa composition en expliquant les raisons des initiatives qu'il a été amené à prendre.

\_\_\_\_\_

Les calculatrices sont autorisées

Le sujet est composé de deux exercices et d'un problème, tous indépendants.

### Partie I: EXERCICE 1

Soit les suites réelles  $(u_n)$ ,  $(v_n)$  et  $(w_n)$  définies par

$$\forall n \in \mathbb{N} \quad \begin{cases} u_{n+1} &= u_n + 3v_n \\ v_{n+1} &= 3u_n + v_n + 4w_n & \text{et } (u_0, v_0, w_0) = (1, 0, 1). \\ w_{n+1} &= 4v_n + w_n \end{cases}$$

I.1.

- **I.1.a** Justifier sans calcul que la matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 \\ 3 & 1 & 4 \\ 0 & 4 & 1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$  est diagonalisable.
- **I.1.b** Diagonaliser la matrice  $A \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ .
- **I.1.c** Déterminer la matrice  $A^n$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$ . On pourra utiliser la calculatrice.
- **I.2.** Expliciter les termes  $u_n$ ,  $v_n$  et  $w_n$  en fonction de n.

## Partie II: EXERCICE 2

Soit n un entier supérieur à 2 et E un espace vectoriel sur  $\mathbb{R}$  de dimension n. On appelle projecteur de E, tout endomorphisme p de E vérifiant  $p \circ p = p$ .

- II.1. Soit p un projecteur de E.
  - **II.1.a** Démontrer que les sous-espaces vectoriels Ker(p) et Im(p) sont supplémentaires dans E.
  - **II.1.b** En déduire que la trace de p (notée Tr(p)) est égale au rang de p (noté rg(p)).
  - **II.1.c** Un endomorphisme u de E vérifiant  $\operatorname{Tr}(u) = \operatorname{rg}(u)$  est-il nécessairement un projecteur de E?
- II.2. Donner un exemple de deux matrices A et B de  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$  de rang 1 telles que A soit diagonalisable et B ne soit pas diagonalisable. Justifier la réponse.
- II.3. Soit u un endomorphisme de E de rang 1.
  - II.3.a Démontrer qu'il existe une base  $\beta = (e_1, \dots, e_n)$  de E telle que la matrice  $Mat_{\beta}(u)$  de u dans  $\beta$  soit de la forme :

$$Mat_{\beta}(u) = \begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 & a_1 \\ 0 & \cdots & 0 & a_2 \\ \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & a_n \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \quad \text{où } a_1, \cdots, a_n \text{ sont } n \text{ nombres réels.}$$

- II.3.b Démontrer que u est diagonalisable si, et seulement si, la trace de u est non nulle.
- **II.3.c** On suppose que Tr(u) = rg(u) = 1. Démontrer que u est un projecteur.
- **II.3.d** Soit la matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ . Démontrer que A est la matrice d'un projecteur de  $\mathbb{R}^3$  dont on déterminera l'image et le noyau.

### Partie III: PROBLEME

#### Notations et rappels

Soit n un entier supérieur à 1. On désigne par diag  $(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$  la matrice diagonale de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  dont les coefficients diagonaux sont les réels  $\alpha_1, \dots, \alpha_n$  dans cet ordre. Si  $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , on note  ${}^t\!M$  sa transposée.

On munit l'espace vectoriel  $E = \mathbb{R}^n$  du produit scalaire canonique noté  $\langle | \rangle$  et de la norme euclidienne || || associée. On note  $\mathcal{S}(E)$  le sous-espace des endomorphismes symétriques de E, c'est-à-dire l'ensemble des endomorphismes s de E vérifiant :

$$\forall (x,y) \in E^2, \ \langle s(x) \mid y \rangle = \langle x \mid s(y) \rangle.$$

Un endomorphisme symétrique s de E est dit symétrique positif (respectivement symétrique défini positif) si :

$$\forall x \in E, \ \langle s(x) \mid x \rangle \geqslant 0 \quad \text{(respectivement } \forall x \in E \setminus \{0\}, \ \langle s(x) \mid x \rangle > 0).$$

Une matrice symétrique S de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  est dite symétrique positive (respectivement symétrique définie positive) si :

$$\forall X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}), \ ^t X S X \geqslant 0 \quad \text{(respectivement } \forall X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}) \setminus \{0\}, \ ^t X S X > 0 \text{)}.$$

On note  $\mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$  (respectivement  $\mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$ ) l'ensemble des matrices symétriques positives (respectivement symétriques définies positives) de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .

On rappelle qu'un endomorphisme s de E est symétrique (respectivement symétrique positif, symétrique défini positif) si, et seulement si, sa matrice dans toute base orthonormée de E est symétrique (respectivement symétrique positive, symétrique définie positive).

On admet que, pour tous réels positifs  $a_1, \dots, a_n$ ,

$$\left(\prod_{i=1}^n a_i\right)^{1/n} \leqslant \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n a_i \text{ (inégalité arithmético-géométrique)}.$$

#### Objectif du problème

On se donne une matrice S de  $\mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$  (ou  $\mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$ ) et on étudie le maximum (ou minimum) de la forme linéaire  $A \mapsto \operatorname{Tr}(AS)$  sur des ensembles de matrices.

## Questions préliminaires

#### III.1.

- III.1.a Enoncer (sans démonstration) le théorème de réduction des endomorphismes symétriques de l'espace euclidien E et sa version relative aux matrices symétriques réelles.
- **III.1.b** Toute matrice symétrique à coefficients complexes est-elle nécessairement diagonalisable? On pourra par exemple considérer la matrice de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{C})$ :

$$S = \left(\begin{array}{cc} i & 1\\ 1 & -i \end{array}\right).$$

**III.2.** Soit  $s \in \mathcal{S}(E)$ , de valeurs propres (réelles)  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  rangées dans l'ordre croissant :

$$\lambda_1 \leqslant \lambda_2 \leqslant \cdots \leqslant \lambda_n$$
.

Soit  $\beta = (\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n)$  une base orthonormée de E telle que, pour tout  $i \in \{1, \dots, n\}, \varepsilon_i$  est un vecteur propre associé à la valeur propre  $\lambda_i$ . Pour tout vecteur x de E, on pose :

$$R_s(x) = \langle s(x) \mid x \rangle$$
.

- III.2.a Exprimer  $R_s(x)$  à l'aide des  $\lambda_i$  et des coordonnées de x dans la base  $\beta$ .
- **III.2.b** En déduire l'inclusion :  $R_s(S(0,1)) \subset [\lambda_1, \lambda_n]$  où S(0,1) désigne la sphère unité de E.

#### III.3.

- III.3.a On suppose dans cette question que s est symétrique positif (respectivement symétrique défini positif). Démontrer que les valeurs propres de s sont toutes positives (respectivement strictement positives).
- III.3.b Soit  $S=(s_{i,j})\in\mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ , de valeurs propres  $\lambda_1,\cdots,\lambda_n$  rangées dans l'ordre croissant :

$$0 \leqslant \lambda_1 \leqslant \lambda_2 \leqslant \cdots \leqslant \lambda_n$$
.

On note s l'endomorphisme de E représenté par S dans la base canonique  $B = (e_1, \dots, e_n)$ . Exprimer le terme général  $s_{i,j}$  de S comme un produit scalaire et démontrer que :

$$\forall i \in \{1, \dots, n\} \quad \lambda_1 \leqslant s_{i,i} \leqslant \lambda_n.$$

# Un maximum sur $\mathcal{O}_n(\mathbb{R})$

On note  $I_n$  la matrice unité de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et  $\mathcal{O}_n(\mathbb{R})$  le groupe des matrices orthogonales de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .

- III.4. Démontrer que l'application  $M \mapsto {}^t\!MM I_n$  est continue de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .
- **III.5.** Justifier que, si  $A = (a_{i,j})$  est une matrice orthogonale, alors :

$$\forall (i,j) \in \{1,\cdots,n\}^2 \quad | \ a_{i,j} \ | \leqslant 1.$$

- III.6. En déduire que le groupe orthogonal  $\mathcal{O}_n(\mathbb{R})$  est une partie compacte de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .
- **III.7.** Soit  $S \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ , de valeurs propres (positives)  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ . On pose  $\Delta = \operatorname{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ . Si A est une matrice orthogonale, on note T(A) le nombre réel  $T(A) = \operatorname{Tr}(AS)$ .
  - III.7.a Soit  $A \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ . Démontrer qu'il existe une matrice orthogonale B telle que :

$$T(A) = \text{Tr}(B\Delta)$$
.

- III.7.b Démontrer que l'application T de  $\mathcal{O}_n(\mathbb{R})$  dans  $\mathbb{R}$  admet un maximum sur  $\mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ , que l'on notera t.
- **III.7.c** Démontrer que, pour toute matrice orthogonale A de  $\mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ ,  $T(A) \leq \operatorname{Tr}(S)$ , puis déterminer le réel t.

## Inégalité d'Hadamard

Soit  $S = (s_{i,j}) \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ , de valeurs propres (réelles positives)  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  rangées dans l'ordre croissant :

$$0 \leqslant \lambda_1 \leqslant \lambda_2 \leqslant \cdots \leqslant \lambda_n$$
.

III.8. Démontrer l'inégalité valable pour tout  $S \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$ :

$$\det(S) \leqslant \left(\frac{1}{n}\operatorname{Tr}(S)\right)^n \quad (*).$$

- **III.9.** Soit  $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n) \in \mathbb{R}^n$ ,  $D = \operatorname{diag}(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$  et  $S_{\alpha} = {}^t\!DSD$ . Démontrer que  $S_{\alpha} \in \mathcal{S}_n^+(\mathbb{R})$  et calculer  $\operatorname{Tr}(S_{\alpha})$ .
- III.10. Dans cette question, on suppose que les coefficients diagonaux  $s_{i,i}$  de S sont strictement positifs et, pour  $1 \leqslant i \leqslant n$ , on pose  $\alpha_i = \frac{1}{\sqrt{s_{i,i}}}$ . En utilisant l'inégalité (\*), démontrer que :

$$\det(S) \leqslant \prod_{i=1}^{n} s_{i,i}.$$

III.11. Pour tout réel  $\varepsilon > 0$ , on pose  $S_{\varepsilon} = S + \varepsilon I_n$ . Démontrer que  $\det(S_{\varepsilon}) \leqslant \prod_{i=1}^{n} (s_{i,i} + \varepsilon)$ , puis conclure que :

$$\prod_{i=1}^{n} \lambda_{i} \leqslant \prod_{i=1}^{n} s_{i,i} \quad \text{(inégalité d'Hadamard)}.$$

## Application de l'inégalité d'Hadamard : détermination d'un minimum

Soit  $S \in \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$ , de valeurs propres  $0 < \lambda_1 \leqslant \cdots \leqslant \lambda_n$ , et  $\Delta = \operatorname{diag}(\lambda_1, \cdots, \lambda_n)$ . Soit  $\Omega \in \mathcal{O}_n(\mathbb{R})$  telle que  $S = \Omega \Delta^t \Omega$ . On désigne par  $\mathcal{U}$  l'ensemble des matrices de  $\mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R})$  de déterminant égal à 1.

III.12. Démontrer que, pour tout  $A \in \mathcal{U}$ , la matrice  $B = {}^t\Omega A\Omega$  est une matrice de  $\mathcal{U}$  vérifiant :

$$\operatorname{Tr}(AS) = \operatorname{Tr}(B\Delta).$$

- III.13. Démontrer que  $\{\operatorname{Tr}(AS) \setminus A \in \mathcal{U}\} = \{\operatorname{Tr}(B\Delta) \setminus B \in \mathcal{U}\}$ , puis que ces ensembles admettent une borne inférieure que l'on notera m.
- III.14. Démontrer que, si  $B = (b_{i,j}) \in \mathcal{U}$ :

$$\operatorname{Tr}(B\Delta) \geqslant n \left(\lambda_1 \cdots \lambda_n\right)^{1/n} \left(b_{1,1} \cdots b_{n,n}\right)^{1/n}.$$

- **III.15.** En déduire que, pour  $B = (b_{i,j}) \in \mathcal{U}$ ,  $\operatorname{Tr}(B\Delta) \geqslant n (\det(S))^{1/n}$ .
- **III.16.** Pour tout entier k tel que  $1 \le k \le n$ , on pose  $\mu_k = \frac{1}{\lambda_k} (\det(S))^{1/n}$  et  $D = \operatorname{diag}(\mu_1, \dots, \mu_n)$ . Déterminer le réel m.

#### Fin de l'énoncé