

M-61B Pr: Erignoux Clément

PROBABILITÉS

INTÉGRATION

Objectifs

1. savoir modéliser une expérience aléatoire en faisant appel à des variables aléatoires réelles
2. savoir déterminer leur loi, calculer leur espérance pour répondre à des questions concrètes sur le modèle initial
3. notions probabilistes rencontrées
4. éléments minimaux de théorie de la mesure et d'intégration au sens de Lebesgue
5. notions de convergence presque sûre et en loi
6. la loi forte des grands nombres et du théorème central limite

Probabilités

1. Loi d'une variable aléatoire réelle : rappel sur les lois discrètes, loi à densité C 1 par morceaux, fonction de répartition, "catalogue" de lois classiques, exemples simples de lois ni discrètes ni à densité.
2. Variables aléatoires indépendantes : loi forte des grands nombres ; théorème de la limite centrale, application à la marge d'erreur d'un sondage. Les 36h de TD comportent 6h de TP avec Python

Intégrations

1. Rudiments de la théorie de la mesure : tribu, tribu borélienne, fonctions mesurables (= variables aléatoires), mesure, mesure de Lebesgue.
2. Intégrale par rapport à une mesure -finie et espérance : intégration des fonctions étagées, des fonctions positives, fonctions intégrables, propriétés de l'intégrale ; théorème de convergence dominée (admis) ; espérance d'une variable aléatoire réelle, théorème de transfert, moments, variance ; inégalité de Markov, de Bienaymé-Chebychev.

⑤ Indépendances de suites de RV discrètes
soit X, Y 2 discrètes à vlr de E, F .
 $X \& Y$ sont indépendantes si $\forall e \in E, \forall f \in F$:

$$\mathbb{P}(X=e, Y=f) = \mathbb{P}(X=e) \cdot \mathbb{P}(Y=f).$$

Une suite X_m de ④ à vlr de \mathbb{N}^* est indépendante si $\forall (A_m)$ $\mathbb{P}(\text{tous } X_m \in A_m) = \prod \mathbb{P}(X_m \in A_m)$ est indépend.

⑥ de Poisson (cont'd) n°2

$(A_m) \in \mathcal{F}^{\mathbb{N}^*}$, on appelle la suite (A_m) indépend.

si $\sum_{n \geq 1} \mathbb{P}(A_m) = \infty \Rightarrow \mathbb{P}(\text{tous } X_m \in A_m) = 1$

Car 2 probas sont égales \Rightarrow puis 1 ère de ces 2 probas de produit.

cas discrètes clairs

• Loi de Bernoulli, $X \sim \text{Bin}(p)$

- paramètre $p \in [0, 1]$ $- E=\{0, 1\}, \mu_p = p, \mu_0 = 1-p$.

- $\mathbb{E}(X) = p$ $- V(X) = p(1-p)$

- Loi Binomiale, $X \sim \text{Bin}(n, p)$

- paramètres $n \in \mathbb{N}^*, p \in [0, 1]$ $- E=\{0, 1, \dots, n\}, \mu_n = (n)p^k(1-p)^{n-k}$

- $\mathbb{E}(X) = np$ $- V(X) = np(1-p)$

- Loi Uniforme, $U([a, b])$

- 1 paramètre $a \in \mathbb{R}^*$ $- E=\{a, a+1, \dots, b\}, \mu_k = \frac{1}{b-a}$

- $\mathbb{E}(X) = \frac{a+b}{2}$ $- V(X) = \frac{(b-a)^2}{12}$

$$\begin{aligned} \text{- paramètre } p \in [0, 1] & \quad - E = \mathbb{N}^*, \mu_k = p^{k+1} \\ - \mathbb{E}(X) = \frac{1}{p} & \quad - V(X) = \frac{1-p}{p^2} \end{aligned}$$

• Loi de Poisson, $X \sim \text{Poiss}(A)$

$$\begin{aligned} \text{- paramètre } \lambda > 0 & \quad - E = \mathbb{N}^*, \mu_k = \frac{\lambda^k}{k!} e^{-\lambda} \\ - \mathbb{E}(X) = \lambda & \quad - V(X) = \lambda. \end{aligned}$$

2.4. Variable à densité

⑦ Si f est CH(\mathbb{R}), f positive tq $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = 1$.

On appelle $\exists \lim_{x \rightarrow -\infty} \int_x^{\infty} f(t) dt < \infty$ alors on dit que f intégrable sur \mathbb{R}
et $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = \lim_{x \rightarrow -\infty} \int_x^{\infty} f(t) dt$. (1).

• Soit f continue sur \mathbb{R} et intégrable si f l'est en admettant alors (1).

⑧ Un f & $f'(x)$ est donnée de probas sur \mathbb{R} .

$$\begin{aligned} \text{- } f' > 0 & \quad \Leftrightarrow V_n \in \mathbb{R}, f'(x) > 0 \\ \text{- } f \text{ continue sur } \mathbb{R} & \quad \text{ & vérifie } \int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = 1. \end{aligned}$$

⑨ Soit X une variable à densité de probas f_X , on appelle f de répartition de X comme

$$F_X(x) = \int_{-\infty}^x f_X(y) dy = \mathbb{P}(X \leq x)$$

⑩

• Pour variables à densité, f de répart & est cont:

$$F_X(x) = \int_{-\infty}^x f_X(t) dt \text{ dérivable de droite } f_X \Rightarrow \text{cont.}$$

$$\mathbb{E}(X) = \frac{a+b}{2}, \quad V(X) = \frac{(b-a)^2}{12}$$

3.1. Loi gaussienne/normale

• La loi normale, notée $N(\mu, \sigma^2)$, $\mu \in \mathbb{R}, \sigma^2 \in \mathbb{R}^*$. S'est une loi de densité:

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}, \quad \forall x \in \mathbb{R}.$$

$$\mathbb{E}(X) = \mu, \quad V(X) = \sigma^2.$$

• f de répart & de la loi normale n'est pas explicite.

$$\bullet \mathbb{E}(X) = 0 \Leftrightarrow \mu = 0 : \text{ (2) centrée.}$$

$$\bullet V(X) = d \Leftrightarrow \sigma^2 = d : \text{ (2) standard.}$$

• Une loi $N(\mu, \sigma^2)$ loi normale centrée réduite.

3.2. Uniforme

f & positive, $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}_+$, $I \& I'$ & intér. de \mathbb{R} :

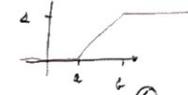
$$\int_I dx \int_{I'} dy f(x,y) = \int_{I'} dy \int_I dx f(x,y)$$

⑩ $\exists \mathbb{R}^2$ à vlr de probas, à densité f_X CM, appelle $\mathbb{E}(X)$ bin d'y

$$\left(\int_{\mathbb{R}^2} f_X(x) dx < \infty \right). \quad \mathbb{E}(X) = \int_{\mathbb{R}^2} (1-F_X(y)) dy$$

$$\int f(x) dx = \int_{\mathbb{R}^2} f_X(x) dx.$$

$$F_X(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x < a \\ \frac{x-a}{b-a} & \text{si } a \leq x \leq b \\ 1 & \text{si } x > b. \end{cases}$$



$$\int f(x) dx = \int_{\mathbb{R}^2} f_X(x) dx.$$

$$\int f(x) dx = \lim_{\substack{n \rightarrow \infty \\ k \rightarrow \infty}} \sum_{i=1}^n (x_i - x_{i-1}) f(x_i) \quad (\text{car } m_j \text{ est unif.})$$

• (E, \mathcal{B}) espace mesuré, soit $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ on mesure.

Soit de T est un mesure.

Suffis de vérifier la stabilité sur

• \mathbb{C} est le tube borné.

f est borné sur \mathbb{R} .

• \mathbb{C} est tube engendré par les E_j

• (E, \mathcal{B}) espace mesuré, soit $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ on mesure.

Soit de T est un mesure.

Suffis de vérifier la stabilité sur

• \mathbb{C} est tube borné, f est borné sur \mathbb{R} .

• \mathbb{C} est tube engendré par les E_j

si f_n suite f mesurables \Rightarrow converge f_n mesureable
 (E, \mathcal{A} , μ)

(f) suite de f mesurables partout alors
 $\int \liminf f_n d\mu \leq \liminf \int f_n d\mu$
 limite g
 suite avec

$\int \liminf f_n d\mu = \liminf \int f_n d\mu$
 car $\int f_n d\mu = \frac{1}{n} \int_{[0,1]} f_n(x) dx$ et $\liminf f_n d\mu = \liminf \int f_n d\mu$
 calculer $\liminf f_n(x)$ pour $x \in [0,1]$, $\forall n_0 \in \mathbb{N}$, $f_n(x) = \frac{1}{n} \lambda \cdot j_{n_0}$
 $f_n(x) \rightarrow 0 \Rightarrow \liminf f_n = 0 \Rightarrow \liminf f_n d\mu = 0$

(g) $\liminf f_n d\mu = \liminf \int f_n d\mu = 0$.
 (H) (Q) (V) (W) (X) (Y) (Z)

soit (f_m) suite f mesurables, (V) simple resp. f sur \mathbb{R}
 $\exists f, g \in L^1$ (intégrable) partout tq $|f_m(x)| \leq g(x) \quad \forall m \in \mathbb{N}$
 $\Rightarrow f_m \xrightarrow{\text{a.s.}} f$, et $\int |f_m - f| d\mu \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$. \Rightarrow convergent
 $f_m d\mu \rightarrow f d\mu$

$P(X \in A, Y \in B) = P(\bigcup_{i \in A} \bigcup_{j \in B} \{X=i, Y=j\})$
 $P(X=k) = P(\bigcup_i \{X=k, Y=i\}) = \sum_i P(\{X=k, Y=i\})$
 $E(X+Y) = E(X) + E(Y)$ p linéarité

densité = (FDR), $\mu : (E, \mathcal{B}) \rightarrow \mathbb{R}^+ \cup \{\infty\}$
 Am suite disj. $\mu(\emptyset) = 0$, $\mu(\bigcup A_i) = \sum \mu(A_i)$
 3 types 1/4 pples (Q) p linéarité Am

$\mathcal{L}^1(\mu)$: ensemble f intégr. contre μ .
 Integ f contre μ : $f \in \mathcal{L}^1(\mu)$, $f = \sum a_i \mathbf{1}_{A_i}$, $a_i > 0$
 $\int f d\mu = \sum a_i \mu(A_i)$

$\mathbb{E}(X) = \sum_{k=0}^{N-1} P(X \geq k) = \sum_{k=0}^{N-1} \sum_{j=k}^N P(X=j)$
 $= \sum_{j=1}^N \sum_{k=0}^{j-1} P(X=j) = \sum_{j=1}^N P(X=j) - \sum_{j>0} P(X=j)$ (P)

$\mathcal{L}^1(\mu) = \{f \in \mathcal{L}^1(\mu) \mid \int f d\mu = 0\}$
 f est μ -intégrable si $\int f d\mu < \infty$.

(1) $P(X > a+b \mid X > a) = P(X > b)$
 (2) $\Delta P(X \leq x) = F(x) \neq \int_0^x f(y) dy$ (pp de densité)
 (3) $\int_a^b f(x) dx$ pme X pas à densité

3/ Intégrale pme pme σ -finie

2.1) Q) de l'intégrale d'une f mesurables

(4) soit $A \subseteq E$, on définit laf $\mathbf{1}_A : E \rightarrow \mathbb{R}$
 applique l'unicité de A comme $\forall x \in E$:

$\mathbf{1}_A(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x \notin A \\ 1 & \text{si } x \in A. \end{cases}$

Note: $\int f d\mu = \int f(x) \mu(dx) = \int f(x) d\mu(x)$
 (si $\mu = \delta$ est mesure de Lebesgue sur $\mathbb{R} = \int f(x) dx$)

(5) f, g mesurables & égales presque partout alors f intégrables $\Leftrightarrow g$ intégr. & $\int f d\mu = \int g d\mu$.
 $\|f\|_2 = \sqrt{\int f^2 d\mu}$, $f = g$ pp : $f = g$ do Z.

(6) A une mesurable, f intégrable :
 $\int f d\mu = \int f \mathbf{1}_A d\mu$ (de Poincaré)

(P) L'int de Lebesgue est linéaire
 $\forall f, g \in \mathcal{L}^1$, $a, b \in \mathbb{R}$, $af + bg \in \mathcal{L}^1$
 et $\int af + bg d\mu = a \int f d\mu + b \int g d\mu$.
 • Monotonie: on $f, g \in \mathcal{L}^1$, $f \leq g$ pp
 $\Rightarrow \int f d\mu \leq \int g d\mu$.

(7) $\liminf f_n$ est limite de simple suites
 soit $(a_m) \in \mathbb{N}^\mathbb{N}$ suite nulle, $b_p = \sup_{m \geq p} a_m$, $c_p = \inf_{m \geq p} a_m$,
 $p \in \mathbb{N}$, $b_p, c_p \in \mathbb{R}$, $b_p \downarrow, c_p \uparrow$, $c_p \leq b_p$
 $\exists \bar{x} = \lim_{p \rightarrow \infty} b_p = \limsup_{m \rightarrow \infty} a_m$ & $\underline{x} = \lim_{p \rightarrow \infty} c_p = \liminf_{m \rightarrow \infty} a_m$
 & $\bar{x}, \underline{x} : + gte (b_p + c_p) \text{ val } K \text{ d'absence d } (a_m)_{m \geq 0}$
 & $\bar{x} \geq (\sup a_m) : + gte (a_m + c_p) \text{ val } K \text{ de } a_m \text{ ne passe infiniment près de } a_m$

(8) f suite f $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$,
 $\limsup_n f_n(x) := \limsup_n (f_n(x))$ (dom)

$\int f(x) dx = \lim_{\substack{\text{Riemann} \\ \text{[a,b]}}} \sum (x_{i+1} - x_i) f(x_i)$ si f est cont.	M6-1. <ul style="list-style-type: none"> (E, \mathcal{T}) = espace mesurable. éléments de \mathcal{T} sont mesurables. 	<p>① (f mesurable) (E, \mathcal{T}) et $f: E \rightarrow \mathbb{R}$ si f est mesurable (de (E, \mathcal{T}) dans \mathbb{R}) soit $f: E \rightarrow F$. f est mesurable (de (E, \mathcal{T}) dans F muni \mathcal{T}') si $\forall A \in \mathcal{T}', B := f^{-1}(A) = \{x \in E, f(x) \in A\} \in \mathcal{T}$. $\Rightarrow f$ est mesurable si l'image réciproque de tout ensemble mesurable est mesurable. si \mathcal{T}' est tribu borélienne : f est borélienne ou Borel-mesurable. </p>
Somme de Darboux $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, $\sigma = (x_0, x_1, \dots, x_m)$ subdivision de $[a, b]$, $a = x_0 < x_1 < \dots < x_{m-1} < x_m = b$ $\underline{S}(f, \sigma) = \sum_{k=0}^{m-1} m_k (x_{k+1} - x_k)$ & $\bar{S}(f, \sigma) = \sum_{k=0}^{m-1} M_k (x_{k+1} - x_k)$ $\inf_{x \in [x_k, x_{k+1}]} f(x) \leq f(x) \leq \sup_{x \in [x_k, x_{k+1}]} f(x)$	<p>② Suffit de vérifier la stabilité soit \cup ① soit $f \cap$ ①.</p> <p>③ I ens (mv) d'intervalles (pas appels ①) $(T_i)_{i \in I}$ famille de tribus $\Rightarrow \forall i \in I, T_i$ est tribu sur E. $\Rightarrow \bigcap_{i \in I} T_i$ est une tribu sur E.</p>	<p>④ de mesurabilité d'après fondant et des tribus que l'on a munis les espaces.</p>
f intégrable au sens de Riemann si $\sup \underline{S}(f, \sigma) = \inf \bar{S}(f, \sigma)$	<p>⑤ Tribu engendré par les parties de E</p> <p>soit $\mathcal{C} \subset P(E)$, on définit $\sigma(\mathcal{C}) = \bigcap \{T \in P(E), \text{tribu sur } E \text{ contenant } \mathcal{C}\}$ $\sigma(\mathcal{C}) \subset P(E)$ est une tribu.</p>	<p>⑥ mesure μ sur (E, \mathcal{T}) est dite :</p> <ol style="list-style-type: none"> finie si $\mu(E) < \infty$ de probabilité si $\mu(E) = 1$ σ-finie si \exists partition $\{E_n\}_{n \in \mathbb{N}}$ de E
Riemann : ⑥ ⑦ UN: si $f_m \rightarrow f$ @ UN alors $\int f_m(x) dx \xrightarrow{m \rightarrow \infty} \int f(x) dx$.	<p>soit $\mathcal{C} \subset P(E)$, on définit $\sigma(\mathcal{C}) = \bigcap \{T \in P(E), \text{tribu sur } E \text{ contenant } \mathcal{C}\}$ $\sigma(\mathcal{C}) \subset P(E)$ est une tribu.</p>	<p>⑦ mesure μ sur (E, \mathcal{T}) est dite :</p> <ol style="list-style-type: none"> finie si $\mu(E) < \infty$ de probabilité si $\mu(E) = 1$ σ-finie si \exists partition $\{E_n\}_{n \in \mathbb{N}}$ de E
Lebesgue : ⑧ ⑨ dominée: suppose $f_m(x) \xrightarrow{m \rightarrow \infty} f(x) \quad \forall x \in [a, b]$ ⑩ simple $\exists c > 0, f_m(x) \leq c \quad \forall x \in [a, b]$ alors $\int f_m(x) - f(x) dx \xrightarrow{m \rightarrow \infty} 0$	<p>⑧ (Tribu) E ens, $\mathcal{T} \subset P(E)$ est une tribu (σ-algèbre) si E si :</p> <ul style="list-style-type: none"> $\emptyset, E \in \mathcal{T}$. \mathcal{T} stable par union & interset ⑪ 	<p>⑧ La tribu borélienne sur \mathbb{R} : On déf $I = \{\text{interv. ouverts}\} = \{[a, b] \subset \mathbb{R} \mid a, b \in \mathbb{R}\}$ On déf $\mathcal{B}(\mathbb{R}) = \sigma(I)$. La tribu borélienne sur \mathbb{R}.</p>
1. ⑩ de la mesure	<p>⑨ (Tribu) E ens, $\mathcal{T} \subset P(E)$ est une tribu (σ-algèbre) si E si :</p> <ul style="list-style-type: none"> $\emptyset, E \in \mathcal{T}$. \mathcal{T} stable par union & interset ⑪ 	<p>⑨ La tribu borélienne pt être définie sur un espace topologique (E, \mathcal{T}_0) avec la tb sur (E, \mathcal{T}_0) est définie par $\sigma(\mathcal{O}) = \mathcal{B}(E)$. $\mathcal{B}(E) = \{A \cap \Gamma \mid \Gamma \in \mathcal{T}_0\}$</p>
$\text{ie } \forall n, A_n \in \mathcal{T} \Rightarrow \bigcup_{m \in \mathbb{N}} A_m \in \mathcal{T} \text{ et } \bigcap_{m \in \mathbb{N}} A_m \in \mathcal{T}$	<ul style="list-style-type: none"> \mathcal{T} stable par passage au complémentaire $A \in \mathcal{T} \Rightarrow A^c = E \setminus A \in \mathcal{T}$ 	<p>* boréliens sur $\mathbb{R}^d = \{I, B\} \subset \mathbb{R}^d, A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}^d)\}$ $\mathcal{B}(\mathbb{R}^d) = \{B_n(n), n \in \mathbb{N}, n \in \mathbb{R}^d\}$ où $B_n(n)$: boule centrée.</p>
$\Rightarrow \mathcal{T}$ stable par diff. constante sur non-borélien.	<p>2. Fonctions mesurables</p>	<p>3. Fonctions mesurables</p>

④ (lim sup & lim inf d'ensembles)

soit $(B_m) \in \mathcal{G}^{\mathbb{N}}$ mesurable, on définit

$$\limsup_{m \rightarrow \infty} B_m = \bigcap_{n \in \mathbb{N}} \bigcup_{p \geq n} B_p \quad (1)$$

$$\liminf_{m \rightarrow \infty} B_m = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \bigcap_{p \geq n} B_p \quad (2)$$

- (1) tous $x \in E$ qst ds $\omega \in B_m$
 (2) tous $n \in \mathbb{N}$ qst ds $\exists \omega \in B_n$ qst $\forall m$.

② ③ de Boël Cantelli

soit (E, \mathcal{F}, μ) espace mesuré,
 $\forall (A_m) \in \mathcal{G}^{\mathbb{N}}, \sum_{m \in \mathbb{N}} \mu(A_m) < \infty$

$$\Rightarrow \mu(\limsup_{m \rightarrow \infty} A_m) = 0$$

2. Variables aléatoires

2.1. Loi d'une variable aléatoire

⑤ On appelle espace de probabilités un triplet (Ω, \mathcal{F}, P) , où Ω : univers,
 \mathcal{F} est tribu sur Ω & P une mesure de
 probabilités sur (Ω, \mathcal{F}) = un espace
 mesuré dont la mesure est de probas.

⑥ On appelle **va** tte f mesurable de
 (Ω, \mathcal{F}, P) ds un espace mesurable (E, \mathcal{G}) .

On appelle alors E l'espace d'événements de X .

ds le contenu des probas, on appelle

événements les évts F par X une **va**,

on définit sa loi ou distribution
 c'est la mesure de (E, \mathcal{G}) , notée P_X ,
 def $f: X: \Omega \rightarrow E$, $\forall A \in \mathcal{G}$,
 $P_X(A) = P(\underbrace{X^{-1}(A)}_{\text{évent e } \mathcal{F} \text{ car } X \text{ va}})$

Notat: On note $\{x \in A\} \in \mathcal{F}$
 $= \{X^{-1}(A)\} = \{\omega \in \Omega, X(\omega) \in A\}$.
 De m^{me}, $\{x \in A, y \in B\} = X^{-1}(A) \cap Y^{-1}(B)$

2.2. **va** discrètes

⑦ **va** dt l'espace d'évts est soit fini
 soit ⑧. Supp. $E = \mathbb{N}$ ou \mathbb{Z} ou $\{1, \dots, n\}$.
 ds le cas discret, on munir E de la tribu
 discrète, $\mathcal{G} = \mathcal{P}(E)$. Pour déterminer P_X ,
 la loi d'une **va**, il faut déterminer

$P_X(A) \forall A \subseteq E$, il suffit de connaître
 les $P_X(\{e\}) \forall e \in E$ car

$$P_X(A) = \sum_{e \in A} P_X(\{e\}) \text{ par } P_X(\{e\}) \text{ déterminé} \\ = P(X=e) = \mu_e, \text{ (} P_X \text{ est } \text{ par } \mu \text{)}$$

⑧ (Espérance) $E \subset \mathbb{N}$, $X: \Omega \rightarrow E$,
 une **va** discrète,

$$\mathbb{E}(X) = \sum_{k \in E} k \mu_k \text{ où } \mu_k = P(X=k)$$

est la loi de X .

(sous réserve de **absolue** si $E = \mathbb{N}$)

⑨ Variance de X est

$$V(X) = \sum_{K \in E} (k - \mathbb{E}(X))^2 \mu_k \text{ sous réserve d'absolue} \\ \text{c'est si } E = \mathbb{N}.$$

$$V(X) = \mathbb{E}((X - \mathbb{E}(X))^2) = (\mathbb{E}(X^2)) - (\mathbb{E}(X))^2$$

⑩ $A, B \in \mathcal{F}$, proba conditionnel de A sachant B f_B
 $P_B(A) = P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}$ $\in [0, 1]$, supp. $P(B) > 0$

Les événements sont indépds si $P(A \cap B) = P(A) \cdot P(B)$
 $\Leftrightarrow P(A|B) = P(A)$ si $P(B) \neq 0$

⑪ (FF Probas totales)

soit $\Omega = \bigsqcup_{K \in \mathbb{N}} B_K \Rightarrow \forall A \in \mathcal{F}$:

$$P(A) = \sum_{K \in \mathbb{N}} P(A|B_K) \cdot P(B_K)$$

⑫ (Tb du transfert ds cas discret)

soit $X: \Omega \rightarrow E$ **va** discrète & $\varphi: E \rightarrow \mathbb{N}$ une
 application alors $\varphi(X): \omega \in \Omega \rightarrow \varphi(X(\omega))$ est également une **va**
 & $\mathbb{E}(\varphi(X)) = \sum_{e \in E} \varphi(e) \mu_e$ où μ_e est la loi de X .

⑬ (Indépendance de suites d'événements)

soit $(A_m) \in \mathcal{F}^{\mathbb{N}}$, cette suite est dite indépendante,
 si $\forall K \in \mathbb{N}, \forall m_1 \neq m_2 \neq \dots \neq m_K$:

$$P(A_{m_1} \cap A_{m_2} \cap \dots \cap A_{m_K}) = \prod_{p=1}^K P(A_{m_p})$$

elle est dite indépendante 2 à 2 si c'est vrai pr $K=2$,
 i.e. $\forall m, m' \in \mathbb{N}: P(A_m \cap A_{m'}) = P(A_m) \cdot P(A_{m'})$

④ (Indépendances de suites de va discrètes)

soit X, Y 2 va discrètes à val \mathbb{B} ob E, F .

$X \& Y$ sont indépendantes si $\forall e \in E, \forall f \in F :$

$$\mathbb{P}(X=e, Y=f) = \mathbb{P}(X=e) \cdot \mathbb{P}(Y=f).$$

Une suite X_m de ④ à val \mathbb{B} ob \mathbb{N} est indépendante

si $\forall (p_m)_{m \in \mathbb{N}}$, la suite d'événements $(\{X_m = p_m\})_{m \in \mathbb{N}}$ est indépend.

⑤ de Borel Cantelli n°2

$(A_n) \in \mathcal{F}^{\mathbb{N}}$, on appelle la suite (A_n) indépendante

si $\sum_{n=1}^{\infty} \mathbb{P}(A_n) = \infty \Rightarrow \mathbb{P}(\limsup A_n) = 1$

(si 1 proba suite événements est $\infty \Rightarrow$ proba 1 au moins de ces événements de produit).

2.3 Lois discrètes classiques

• Loi de Bernoulli, $X \sim \text{Bern}(p)$

- paramètre $p \in [0,1]$

- $\mathbb{E}(X) = p$

- $E = \{0, 1\}, \mu_1 = p, \mu_0 = 1-p$

- $V(X) = p(1-p)$

• Loi Binomiale, $X \sim \text{Bin}(n, p)$

- 2 paramètres $n \in \mathbb{N}, p \in [0,1]$

- $\mathbb{E}(X) = np$

- $E = \{0, 1, \dots, n\}, \mu_k = \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}$

- $V(X) = np(1-p)$

• Loi Uniforme, $\mathcal{U}(\{1, \dots, n\})$

- 1 paramètre $n \in \mathbb{N}^*$

- $\mathbb{E}(X) = \frac{n+1}{2}$

- $E = \{1, \dots, n\}, \mu_k = \frac{1}{n} \quad \forall k \in \{1, \dots, n\}$

- $V(X) = \frac{n^2 - 1}{12}$

• Loi géométrique, $X \sim \text{Geom}(p)$

- paramètre $p \in [0,1]$

- $\mathbb{E}(X) = \frac{1}{p}$

- $E = \mathbb{N}^*, \mu_k = p(1-p)^{k-1}$

- $V(X) = \frac{1-p}{p^2}$

• Loi de Poisson, $X \sim \text{Pois}(\lambda)$

- paramètre $\lambda > 0$

- $\mathbb{E}(X) = \lambda$

- $E = \mathbb{N}, \mu_k = \frac{\lambda^k}{k!} e^{-\lambda}$

- $V(X) = \lambda$

2.4. Variables à densité

⑥ Soit f est CM(\mathbb{R}), f \mathbb{f} positive tq $\forall A > 0$

$\int_A f(x) dx < \infty$ alors on dit que f intégrable sur \mathbb{R}

et $\int_{\mathbb{R}} f(x) dx = \lim_{A \rightarrow \infty} \int_{-A}^A f(x) dx$. (*)

• Soit f, f cont \mathbb{f} max, on dit f est intégrable si $|f|$ l'est en admettant alors (*)

⑦ Une f, f (CM) est densité de probas sur \mathbb{R} .

► $f \geq 0 \quad \text{i.e. } \forall x \in \mathbb{R}, f(x) \geq 0$

► borélienne (mesurable) & intégrable sur \mathbb{R} & satisfaire $\int_{\mathbb{R}} f(x) dx = 1$.

⑧ Soit f une densité de probas, on dit que $X : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ est ④ à densité ou densité de f , si $\forall a, b \in \mathbb{R}$: $\mathbb{P}(a \leq X \leq b) = \int_a^b f(x) dx$.

⑨ Soit X ④ à densité de densité f_X , on déf F_X de répartitio de X comme

$$F_X(x) = \int_{-\infty}^x f_X(y) dy = \mathbb{P}(X \leq x).$$

Ptés de F_X

soit X (var), $F_X \nearrow$ à v^{RS} sur $[0,1]$, cont à droite, et
 $\lim_{x \rightarrow -\infty} F_X(x) = 0$ et $\lim_{x \rightarrow \infty} F_X(x) = 1$. Par ailleurs, F_X détermine entièrement la loi P_X de X de t' sont à si $F_X = F_Y$ sur \mathbb{R}
pr l'
var X et $Y \Rightarrow P_X = P_Y$,
ie $\forall A \in \mathcal{E}, P(X \in A) = P(Y \in A) = P_X(A) = P_Y(A)$

Prop Soit X (var) à densité f_X , on appelle $\int |x| f_X(x) dx < \infty$
alors on déf $E(X) = \int_{\mathbb{R}} x f_X(x) dx$, on dit que X intégrable.

• appr $x^2 f_X(x)$ est intégrable sur \mathbb{R} , on déf la variance
 $V(X) = \int_{\mathbb{R}} x^2 f_X(x) dx - \left(\int_{\mathbb{R}} x f_X(x) dx \right)^2 = E(X^2) - E(X)^2$.

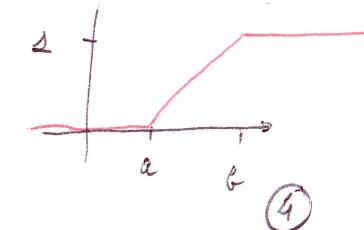
2.5. Lois classiqs à densité

1. Loi uniforme sur $[a,b]$, $a < b \in \mathbb{R}$.

La loi uniforme sur $[a,b]$ est la loi à densité de
densité $f_X(x) = \frac{1}{b-a}$ si $a \leq x \leq b$ et 0 si $x \notin [a,b]$

$$F_X(x) = \int_{-\infty}^x f_X(y) dy = P(X \leq x)$$

$$F_X(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x < a \\ \frac{x-a}{b-a} & \text{si } a \leq x < b \\ 1 & \text{si } x \geq b. \end{cases}$$



(P) Par variables à densité, f de répartitio est cont :

$F_X(x) = \int_{-\infty}^x f_X(x) dx$ dérivable de dérivée $f_X \Rightarrow$ cont.

$$E(X) = \frac{a+b}{2}, \quad V(X) = \frac{(b-a)^2}{12}.$$

2. Loi gaussienne/normale

de la loi normale, notée $N(\mu, \sigma^2)$, $\mu \in \mathbb{R}$, $\sigma^2 \in \mathbb{R}_+^*$. C'est une loi de densité :

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}, \quad \forall x \in \mathbb{R}.$$

$$E(X) = \mu, \quad V(X) = \sigma^2.$$

→ f de répartitio de la loi normale n'est pas explicite.

• $E(X) = 0 \Leftrightarrow \mu = 0$: var centrée.

• $V(X) = 1 \Leftrightarrow \sigma^2 = 1$: var réduite.

→ Une loi $N(0,1)$: loi normale centrée réduite.

Th Fabini

f f POSITIVE, $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}_+$, I & I' l'interv. de \mathbb{R} :

$$\int_I dx \int_{I'} dy f(x,y) = \int_{I'} dy \int_I dx f(x,y)$$

(P) x (var) à v^{RS} positive, à densité f_X l.M, appr $E(X)$ bin d'y
 $\left(\int_{\mathbb{R}} x f_X(x) dx < \infty \right)$: $E(X) = \int_{-\infty}^{\infty} (1 - F_X(y)) dy$

$$\int_I f(x) dx = \int_{\mathbb{R}} \mathbf{1}_{x \in I} f_X(x) dx.$$

④ La loi exponentielle représente un type d'attente. On dit qu'une $\forall n \in \mathbb{N}$ une loi exponentielle de paramètre λ , si X est variable à densité de densité

$$f_X(x) = \begin{cases} \lambda e^{-\lambda x} & \text{si } x \geq 0 \\ 0 & \text{si } x < 0 \end{cases}$$

La f de répartition est donnée par sa F de répartition :

$$\begin{aligned} F_X(x) &= P(X \leq x) = \int_{-\infty}^x \lambda e^{-\lambda y} \mathbf{1}_{y \geq 0} dy = \int_0^x \lambda e^{-\lambda y} dy \\ &= \left[-e^{-\lambda y} \right]_0^x = 1 - e^{-\lambda x} \quad \text{et } 0 \leq x < \infty. \end{aligned}$$

$$E(X) = \frac{1}{\lambda}, \quad \text{Var}(X) = \frac{1}{\lambda^2}.$$

⑤ $P(X > a+b | X > a) = P(X > b)$

⑥ $\triangle P(X \leq y) = F_X(y) \neq \int_{-\infty}^y f_X(g) dg$ (épaule d'attente)
Faux car X pas à densité!

3/ Intégrale à une mesure σ-finie

3.1 Déf de l'intégrale d'une f mesurable

⑦ Soit $A \in \mathcal{G}$, on définit la $\mathbf{1}_A: E \rightarrow \mathbb{R}$ appelle l'indicatrice de A comme $\forall x \in E$:

$$\mathbf{1}_A(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x \notin A \\ 1 & \text{si } x \in A. \end{cases}$$

⑧ Une $f: E \rightarrow \mathbb{R}$ est dite étagée si $\exists n \in \mathbb{N}$, $a_1, \dots, a_n \in \mathbb{R}$ et des ens mesurables $A_1, \dots, A_n \in \mathcal{G}$ tq $\forall n \in \mathbb{N}$, $f(n) = \sum_{i=1}^n a_i \mathbf{1}_{A_i}(n)$. (étage = combi. fin.)

On note \mathcal{E} l'ens des f étagées. (\mathcal{E}^+ pu positives).

⑨ soit $f \in \mathcal{E}^+$, $f = \sum a_i \mathbf{1}_{A_i}$, $a_i \geq 0 \quad \forall i$, on déf d'intégrale de f contre μ : $\int f d\mu = \sum_{i=1}^n a_i \mu(A_i)$

⑩ Cette déf est encore valide pour $f \in \mathcal{E}$ si μ est une mesure finie.

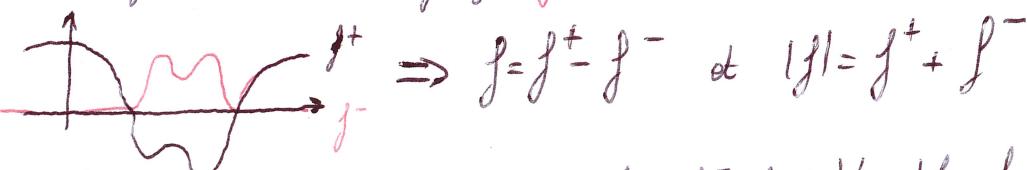
⑪ (L'integ f mesurable positive)

f cont, mesure σ-finie, μ déf à $\int f d\mu = \sup_{E^-} \left\{ \int g d\mu, g \in \mathcal{G}^+, g \leq f \right\}$.

→ f est dite intégrable si $\int f d\mu < \infty$.

⑫ Un ens NCE est dit négligeable si $\exists A \in \mathcal{G}$, NCA et $\mu(A) = 0$.

⑬ Soit f f mesurable, on déf $f^+(n) = \max(0, f(n))$, $f^-(n) = \max(0, -f(n))$



→ $f^+ \in \mathcal{G}$ et $f^- \in \mathcal{G}$ et mesurables, si f^+ & f^- st intégrables, f st integ & $\int f d\mu = \int f^+ d\mu - \int f^- d\mu$.

→ On note $L^1(E)$ ou $L^1(\mathcal{G}, \mathcal{G}, \mu)$ ou $L^1(\mu)$ l'ens f intég p à μ .

⑭ → f intég $\Leftrightarrow |f|$ intégrable.

$$\text{Nota}^{\circ}: \int f d\mu = \int f(x) \mu(dx) = \int f(x) d\mu(x)$$

(si $\mu = \lambda$ et mesure de Lebesgue sur $\mathbb{R} = \int f(x) dx$)

\textcircled{N} si f, g mesurables & égales presque partout

alors f intégrables $\Leftrightarrow g$ intégrable & $\int f d\mu = \int g d\mu$.

$$\|f\|_1 = \int |f| d\mu, \quad f = g \text{ } \mu\text{-pp} : f = g \text{ ds } \mathcal{L}^1.$$

\textcircled{D} A ens measurable, f \mathcal{L}^1 intégrable :

$$\int f d\mu = \int f \mathbf{1}_A d\mu \quad (\text{de P'int})$$

Pptés

• \mathcal{L}^1 de Lebesgue est linéaire
 $\forall f, g \in \mathcal{L}^1, a, b \in \mathbb{R}, af + bg \in \mathcal{L}^1$

$$\text{et } \int af + bg d\mu = a \int f d\mu + b \int g d\mu.$$

• Monotonie : cri $f, g \in \mathcal{L}^1, f \leq g$ $\mu\text{-pp}$
 $\Rightarrow \int f d\mu \leq \int g d\mu.$

3.2. Convergence d'intégrales

\textcircled{D} • (f_n) suite f mesurables, f_n \textcircled{O} simplet vers f si $\forall \epsilon > 0$

$$f_n(x) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} f(x).$$

• f_n \textcircled{O} presque partout vers f s' \exists ens négligeable N tq f_n \textcircled{O} simplet vers f n N°.

\textcircled{D} (f_n) suite fs intégrables & soit $f \in \mathcal{L}^1$, on dit que $f_n \xrightarrow{\mathcal{L}^1} f$ cai $\left[\int |f_n - f| d\mu \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0 \right]$

(c'est \textcircled{O} de \textcircled{D} à \textcircled{I})

$$\Delta f_n \xrightarrow{\mathcal{L}^1} f \nrightarrow f_n \xrightarrow{\mathcal{L}^1} f \text{ & } f_n \xrightarrow{\text{simplet}} f \nrightarrow f_n \xrightarrow{\mathcal{L}^1} f.$$

\textcircled{D} Liminf & limsup de suites réelles.

soit $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$ suite réelle, $b_p = \sup_{n \geq p} a_n$, $c_p = \inf_{n \geq p} a_n$, $p \in \mathbb{N}$, $b_p, c_p \in \overline{\mathbb{R}}$, $b_p \downarrow, c_p \uparrow$, $c_p \leq b_p$

$$\exists \bar{a} = \lim_{p \rightarrow \infty} b_p = \limsup_{n \geq p} a_n \text{ & } \underline{a} = \lim_{p \rightarrow \infty} c_p = \liminf_{n \geq p} a_n$$

$\hookrightarrow \bar{a}, \underline{a} : + \text{grde (sup + petit) val } \mathbb{R} \text{ d'adhérence de } (a_n)_{n \geq 0}$
 $\hookrightarrow \bar{a} (\text{sup } a) : + \text{grde (sup + petite) v } \mathbb{R} \text{ dt } a_n \text{ va passer infinitiment proche.}$

\textcircled{D} f_n suite f : $E \rightarrow \mathbb{R}$,

$$\limsup f_n(x) := \limsup (f_n(x)) \quad (\text{idem})$$

$$\liminf f_n(x) := \liminf (f_n(x))$$

⑥

(Rq) si f_n suite f measurable $\Rightarrow \liminf_{n \rightarrow \infty} f_n$ measurable

(Th) (D) de Fatou

(f_m) suite de fs mesurables positives alors

$$\underbrace{\int \liminf f_m d\mu}_{\text{fonction } g} \leq \liminf \underbrace{\int f_m d\mu}_{\text{suite réelle}}$$

$$\int \liminf f_m = \frac{1}{m} \mathbb{1}_{[0, \pi]} \quad \int f_m d\lambda = \frac{1}{m} \mathbb{1}_{[0, \pi]} = \frac{1}{m}, \quad \liminf \int f_m d\lambda = \lim_{m \rightarrow \infty} \frac{1}{m} = 0$$

→ calculer $\liminf_{n \rightarrow \infty} f_n(x)$ pour $x \geq 0$, $\exists m_0 = \lceil x \rceil$, $\forall m \geq m_0$, $f_m(n) = \frac{1}{m} \geq x \geq f_m(n)$

$f_m(n) \xrightarrow{\text{(D)}} 0$ & $\lim f_m(n) = 0 \Rightarrow \liminf f_m = 0 \Rightarrow \int \liminf f_m d\lambda = 0$

$$\int \liminf_{n \rightarrow \infty} f_n d\lambda = 0 \leq \liminf_{n \rightarrow \infty} \int f_n d\lambda = 0$$

(Th) (C) (a) dominée

soit (f_m) suite fs mesurables, (D) simple vers f. On appelle
 $\exists f, g \in L^1$ (intégrable) positive tq $|f_m(x)| \leq g(x) \quad \forall m \in \mathbb{N}$

$$\Rightarrow f_m \xrightarrow{L^1} f, \text{ ie } \int |f_m - f| d\mu \xrightarrow{m \rightarrow \infty} 0.$$

(Th) (C) (a) monotone

soit $(f_m)_m$ de f mesurables & positives (ie $\forall n \quad f_m(n) \leq f_n$)

$\Rightarrow (f_m)$ (D) simple vers f measurable,

$$\lim_{m \rightarrow \infty} \int f_m d\mu = \int f d\mu.$$

→ f f p.e. val $\overline{\mathbb{R}}^+$
 → assure hypothèse intégrabilité de f, idem pour suites de fs nég.

(Rq) si f_n suite f mesurable $\Rightarrow \limsup_{n \rightarrow \infty} f_n$ mesurable

(M) (L de Fator)

(f_m) suite de fs mesurables positives alors

$$\liminf_{n \rightarrow \infty} \int f_n d\mu \leq \liminf_{n \rightarrow \infty} \int f_n^+ d\mu$$

$$\left(\int_{-\infty}^{\infty} f_n d\lambda = \frac{1}{n} I(c_0, n) \right) \quad \int f_n d\lambda = \frac{1}{n} I(c_0, n) = 1, \quad \liminf_{m \rightarrow \infty} \int f_m d\lambda = \lim_{m \rightarrow \infty} 1 = 1$$

\rightarrow calculate $\liminf_{n \rightarrow \infty} f_n(x)$ for $x > 0$, $\exists m_0 = f(x)$, $\forall n \geq m_0$, $f_n(x) = \frac{1}{n} \leq x$ since

$$f_m(n) \text{ (or)} & \lim f_m(x) = 0 \Rightarrow \liminf f_m = 0 \Rightarrow \int \liminf f_m \, dx = 0$$

$$\liminf_{n \rightarrow \infty} \int f_n d\lambda = 0 \leq \liminf_{n \rightarrow \infty} \int f_n d\mu = 1.$$

(Th) (ave) monotone)

soit $(f_n)_n$ une suite de fonctions mesurables et positives (i.e. $\forall n \quad f_n(x) \geq 0$)

$\Rightarrow (f_m)$ \textcircled{C} simplemt ver f measurable,

$$\lim_{m \rightarrow \infty} \int f_m d\mu = \int f d\mu.$$

$\rightarrow f \ f \ pred \ see \ val^{\text{rs}} \ as \ \overline{R}^+$

→ avem hipo integrabilitatea f , idem pe care l-a de făcă.

Th(ave) dominée

soit (f_n) suite fs mesurable, \textcircled{N} simple vers f . On suppose
 $\exists f, g \in L^1$ (intégrable) positive tq $|f_n(x)| \leq g(x) \quad \forall n \in \mathbb{N}$
 $\Rightarrow f_n \xrightarrow{L^1} f$, ie $\int |f_n - f| \, dx \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$.

IV / Variables Aléatoires

Q8. Comment déterminer si x et y ont la loi
ie $P_x = P_y$?

D) Soit E en, on considère $\mathcal{C} \subset \mathcal{P}(E)$ est un π - ^{$P(X|A)$} -système

\mathcal{S} is stable if intersects finite. $A, B \in \mathcal{S} \Rightarrow A \cap B \in \mathcal{S}$.

② $\mathcal{I}_T = \{\text{interv}\text{\'er ouverts de } T\mathbb{R}\}$ est un π -syst\`eme.

D) Is the σ -algebra $\mathcal{P}(E)$ a complete monotone on λ -systems in:

► C'est stable & différent

- 2) $A \in \mathcal{C}, B \in \mathcal{C}$ et $B \subseteq A \Rightarrow A \setminus B \in \mathcal{C}$.
 2) $A_m \in \mathcal{C}, \forall m \quad A_m \subseteq A_{m+1} \Rightarrow \bigcup A_m \in \mathcal{C}$.

soit P, Q , 2 mesures de probas sur $(E, \mathcal{F}) \Rightarrow \mathcal{C} = \{A \in \mathcal{F}, P(A) = Q(A)\}$ est clairement une sous- σ -algèbre de \mathcal{F} .

⑤ (des classes monotones)

La petite classe monotone contenant un Π -système \mathcal{S} est la tribu engendrée par \mathcal{S} .

⑤ classes monotones : si P & Q 2 mesures q' coincident sur Π -system engendrant $\mathcal{F} = \sigma(\mathcal{E})$ $\Rightarrow P = Q$

$$\Rightarrow \forall x, P([-\infty, x]) = Q([-\infty, x]) \Rightarrow P = Q \text{ sur } \mathcal{B}(\mathbb{R})$$

IV.2. Var & FdR^δ

(va réelles)

④ Une ppté est vraie \Leftrightarrow si elle est vraie n un ens $\Omega \subset \Omega$ de proba 1.

⑤ $\forall X: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ est f measurable $(\Omega, \mathcal{F}) \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$
étant donné [var] X , on def sa loi/distributio

$$P_X \in P_X: \mathcal{B}(\mathbb{R}) \rightarrow [0, 1]$$

$$P_X(A) = P(X \in A) = P(X^{-1}(A))$$

$$\Delta P_X: \mathcal{B}(\mathbb{R}) \rightarrow [0, 1], P: \mathcal{F} \rightarrow [0, 1]$$

variables à densité et un cp, si X est à densité f_X

$$P_X(A) = \int_A f_X(x) dx = \int_A P_X(dx)$$

$$P_X(dx) = f_X(x) dx \quad \text{équation formelle.}$$

⑥ soit X var, on def FdR de X c'est

$$F_X: \mathbb{R} \rightarrow [0, 1]$$

$$F_X(x) = \int_{-\infty}^x P_X(dx) = \int_{-\infty}^x \mathbb{1}_{(-\infty, x]} P_X(dx)$$

$$= P(X \in]-\infty, x]) \underset{\text{sur } \Omega}{=} P(X \leq x) \underset{\text{sur } \mathbb{R}}{=} P_X(]-\infty, x])$$

⑦ FdR^δ F_X d'une var X est 1,

$$F_X(x) \in [0, 1] \forall x, \text{cad, } F_X(x) \xrightarrow{-\infty} 0, F_X(x) \xrightarrow{\infty} 1$$

et F_X caractérise entièrement la loi de X . ⑧

\rightarrow si $f_X = F_Y$ sur \mathbb{R} pour X, Y & [var] $\Rightarrow P_X = P_Y$

IV.3. Moments des Var

⑨ On dit var X est intégrable si $\int |x| P_X(dx) < \infty$.
On peut alors définir son espérance $\mathbb{E}(X) = \int x P_X(dx)$
On dit que X est centré si $\mathbb{E}(X) = 0$.

Ppt 6 : Comme l'intégrale, l'espérance est monotone & linéaire
si X, Y var intégrables, $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$

$$\Rightarrow X \leq Y \Leftrightarrow \mathbb{E}(X) \leq \mathbb{E}(Y)$$

$$\alpha X + \beta Y \text{ est intégrable, d'espérance } \mathbb{E}(\alpha X + \beta Y) = \alpha \mathbb{E}(X) + \beta \mathbb{E}(Y)$$

⑩ Une var bornée \Leftrightarrow est tjs intégrable

X intégrable $\Leftrightarrow \mathbb{E}(|X|) < \infty$ et $\mathbb{E}(|X|) \leq \mathbb{E}(C)$
si X est borné p.s p. C.

⑪ de transfert soit X var, $\psi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ f measurable.

La var $\psi(X)$ est intégrable si $\psi(\cdot)$ est intégrable
par rapport à la mesure P_X & on a alors

$$\mathbb{E}(\psi(X)) = \int \psi(X(w)) P(dw) = \int \psi(x) P_X(dx)$$

⑫ $\psi(\cdot)$ est intégrable p à la mesure P_X

$$\Leftrightarrow \int |\psi(x)| P_X(dx) < \infty.$$

→ Retour sur les var à densité & discrète :

- Var à densité : X à densité $f_X \Rightarrow P_X(dx) = f_X(x) dx$
 $\Leftrightarrow P_X(B) = \int_B f_X(x) dx$ et $E(X) = \int_{\Omega} x f_X(x) dx$

④ soit X var de carré intégrable, on déf la variance de X par :

$$V(X) = \int_{\Omega} x^2 P_X(dx) - E^2(X) = \int X(\omega)^2 P(d\omega) - E^2(X)$$

On définit l'écart type $\sigma(X) = \sqrt{V(X)}$.

On dit que X est réduite si $\sigma(X) = 1$.

IV.4. Prop & inégalités classiques

④ f: $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ est convexe si $\forall x, y \in \mathbb{R} \wedge t \in [0, 1]$:
 $f(tx + (1-t)y) \leq t f(y) + (1-t)f(x)$.
 $f \in C^2$, f convexe $\Leftrightarrow f'' \geq 0$.

⑤ (Inégalité de Jensen)

soit X var & f f convexe: $f(E(X)) \leq E(f(X))$.

(à voir: $f(x) = |x|$, $|E(X)| \leq E(|X|)$)

⑥ si f est concave, IdJ est inversée car f convexe
 $\Leftrightarrow -f$ concave.

⑦ (Inégalité Markov)

soit X var positive & $a > 0$: $P(X > a) \leq \frac{E(X)}{a}$.

⑧ (Inégalité de Bienaymé - Chebichev)

soit X var de carré intégrable
 $P(|X - E(X)| > a) \leq \frac{V(X)}{a^2}$

⑨

(Rq) Réécriture (34) comme $\forall k$ entier

$$\mathbb{P}(|X - \mathbb{E}(X)| > k\sigma(X)) \leq \frac{1}{k^2}, \quad a = k\sigma(X)$$

II. Indépendance, LGN & TCL

II.1. (1) de (2)

③ $(X_n)_n$ suite var, on dit que $X_n \xrightarrow{\text{p.s.}} X$,

si $\mathbb{P}(X_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} X) = 1$ ou plus précisément,

\exists événement A tq $\mathbb{P}(A) = 1$ & $\forall \omega \in A, X_n(\omega) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} X(\omega)$.

$\Rightarrow X_n \xrightarrow{\mathcal{L}^1} X$ si $\int |X_n(\omega) - X(\omega)| / \mathbb{P}(d\omega) = \mathbb{E}(|X_n - X|) \rightarrow 0$

$\Rightarrow X_n \xrightarrow{\mathbb{P}} X$ si $\forall \varepsilon > 0, \mathbb{P}(|X_n - X| > \varepsilon) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$

$\Rightarrow X_n \xrightarrow{\text{loi}} X$ si $\forall \varphi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ cont bornée, $\mathbb{E}(\varphi(X_n)) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \mathbb{E}(\varphi(X))$

(Rq) (1) en loi est \neq à des autres car elle porte sur \mathbb{P}_{X_n} et \mathbb{P}_X et non pas X_n et X . Ne nécessitant pas X_n & X soient définis sur même espace de probabilités.

Implications:

$\Rightarrow X_n \xrightarrow{\text{loi}} X \Rightarrow X_n \xrightarrow{\mathbb{P}} X$

$\Rightarrow X_n \xrightarrow{\text{p.s.}} X$ ou $X_n \xrightarrow{\mathcal{L}^1} X \Rightarrow X_n \xrightarrow{\text{loi}} X$

$\Rightarrow X_n \xrightarrow{\text{p.s.}} X \not\Rightarrow X_n \xrightarrow{\mathcal{L}^1} X$

NB: f cont \Rightarrow f measurable.

④ Caractérisation de (1) en loi

soit $(X_m)_m$ var & X var, on note $F_m = \mathbb{P}(X_m \leq x)$

$\Rightarrow X_m \xrightarrow{\text{loi}} X \Leftrightarrow F_m \xrightarrow{\text{limplément en th pt}} F$ de continuité de F & $\forall x \in \mathbb{R}$ tq F est cont en x,

$$F_m(x) \xrightarrow{m \rightarrow \infty} F(x).$$

II.2. Indépendance

③ X, Y var, X & Y dites indépendantes

$X \perp\!\!\!\perp Y$ si $\forall B, C \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$:

$$\mathbb{P}(X \in B \text{ et } Y \in C) = \mathbb{P}(X \in B) \cdot \mathbb{P}(Y \in C)$$

• une famille de var $(X_m)_{m \in \mathbb{N}}$ est dite mutuellement indépendante si $\forall M \in \mathbb{N}$, $m_1, \dots, m_M \in \mathbb{N}^*$ et $\forall B_1, \dots, B_M \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$

$$\mathbb{P}(X_{m_i} \in B_i, \forall i=1, \dots, M) = \prod_{i=1}^M \mathbb{P}(X_{m_i} \in B_i)$$

• $(Y_m)_{m \in \mathbb{N}}$ est dite indépendante 2 à 2 si (1) varie par $H=2$.

⑤ φ & ψ fct mesurables bornées, X, Y 2 var indép
 $\Rightarrow \mathbb{E}(\varphi(X) \psi(Y)) = \mathbb{E}(\varphi(X)) \cdot \mathbb{E}(\psi(Y))$

(idem pour famille var $\mathbb{E}(\prod_{n \in I} \varphi_n(X_n)) = \prod_{n \in I} \mathbb{E}(\varphi_n(X_n))$, $I \subset \mathbb{N}$)

⑥ soit X & Y var de carac intégrable, & $X \perp\!\!\!\perp Y$
 $\Rightarrow \text{Var}(X+Y) = \text{Var}(X) + \text{Var}(Y)$

NB: $\text{cov}(X, Y) = \mathbb{E}(XY) - \mathbb{E}(X)\mathbb{E}(Y)$

Def: si (X_n) est une suite de var mutuellement indépendante & ttes de m^e loi, on dit que la suite (X_n) est iid (ind identq dist)

V.3. Loi des grands n^{bes}

(X_n) suite iid, $\bar{X}_n = \frac{1}{n} \sum X_i$ moy empiriq.

Th LFGN

suit (X_n) suite iid de var, supp X_1 est intégrable

$$\Rightarrow \bar{X}_n \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{\text{P.s.}} E(X_1)$$

V.4. TCL

Th Central Limite

suit (X_n) une suite iid de var, on supp que X_1 est de carré intégrable. $\mu = E(X_1)$ et $\sigma = \sqrt{V(X_1)}$

$$\Rightarrow Y_n = \frac{\sqrt{n}(\bar{X}_n - \mu)}{\sigma} \xrightarrow{\text{loi}} Y \sim N(0, 1)$$

$$(\text{ou } \sqrt{n}(\bar{X}_n - \mu) \rightarrow N(0, \sigma^2))$$

$$\text{Var}(\bar{X}_n - \mu) = \text{Var}(\bar{X}_n) = \frac{V(X_1)}{n}$$

(11)

C6 Vecteurs aléatoires

6.1. Espaces mesurés produits

D soit $(E_1, \mathcal{F}_1), (E_2, \mathcal{F}_2)$ 2 espaces mesurables, on def la tribu produit de \mathcal{F}_1 et \mathcal{F}_2 . $\mathcal{F}_1 \otimes \mathcal{F}_2 := \sigma\{(A \times B, A \in \mathcal{F}_1, B \in \mathcal{F}_2)\}$ tribu sur $E_1 \times E_2$.

$$\text{et } B(\mathbb{R}^N) = \sigma(\{J_{a_1, b_1} \times J_{a_2, b_2} \times \dots \times J_{a_n, b_n} \mid a_i, b_i \in \mathbb{R}\})$$

D Étant donnés 2 espaces mesurables $(E_1, \mathcal{F}_1, \mu_1), (E_2, \mathcal{F}_2, \mu_2)$; on def mesure produit $\mu_1 \otimes \mu_2$ sur $(E_1 \times E_2, \mathcal{F}_1 \otimes \mathcal{F}_2)$ par $\mu_1 \otimes \mu_2(A \times B) := \mu_1(A) \cdot \mu_2(B) \quad \forall A \in \mathcal{F}_1, \forall B \in \mathcal{F}_2$ qui définit entièrement $\mu_1 \otimes \mu_2$ sur $\mathcal{F}_1 \otimes \mathcal{F}_2$ par le corollaire des classes monotones car $\{A \times B, A \in \mathcal{F}_1, B \in \mathcal{F}_2\}$ est un π -système.

Th Fubini-Tonelli

suit $(E_1, \mathcal{F}_1, \mu_1), (E_2, \mathcal{F}_2, \mu_2)$ 2 espaces mesurés & f measurable sur $(E_1 \times E_2, \mathcal{F}_1 \otimes \mathcal{F}_2)$ positive \Rightarrow

(i) $\forall x_1 \in E_1, f(x_1, \cdot), x_2 \mapsto f(x_1, x_2)$ est measurable positive sur (E_2, \mathcal{F}_2) et la $f \Phi_p(x_1) \mapsto \int_{E_2} f(x_1, x_2) \mu_2(dx_2)$ est measurable positive sur (E_1, \mathcal{F}_1) .

$$(ii) \int_{E_2} \int_{E_1} f(x_1, x_2) \mu_1(dx_1) \mu_2(dx_2) = \int_{E_2} \int_{E_1} f(x_1, x_2) \mu_2(dx_2) \mu_1(dx_1)$$

et f est intégrable contre la mesure produit $\mu_1 \otimes \mu_2$.
(f n'est pas positive) Si $|f|$ l'est ad m.

$$\int_{E_2} \int_{E_2} |f| (x_1, x_2) \mu_2(dx_2) \mu_1(dx_1) < \infty.$$

62. Vecteur aléatoire

④ Un vecteur aléatoire est une ② à valeurs dans $(\mathbb{R}^N, \mathcal{B}(\mathbb{R}^N))$. La loi du va X est la mesure de probas P_X sur \mathbb{R}^N tq $P_X(A) = P(X^{-1}(A))$. $A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}^N)$.

→ Un va est dit à densité s' il existe f mesurable positive $f: \mathbb{R}^N \rightarrow [0, \infty]$ tq $\int f(x) dx = 1$

et ② $\in \mathcal{B}(\mathbb{R}^N)$, $P_X(A) = P(X \in A) = \int_A f(x) dx$.

Notat.: $P_X(x) \in \mathbb{R}^N$, on note π_m^X le projecteur sur sa m^{e} coordonnée $\pi_m^X(x) = x_m$.

⑤ Soit μ une mesure de probas sur \mathbb{R}^N , on appelle m^{e} probabilité marginale de μ la mesure sur $(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$

$$\text{tq } \mu_m(B) = \mu(\pi_m^{-1}(B)) = \mu(\mathbb{R} \times \mathbb{R} \times \dots \times \mathbb{R})$$

soit \bar{X} la ②, on appelle m^{e} loi marginale de X :
 P_{X_m} la m^{e} proba marginale de P_X et on a $P_X^m = P_{X_m}$. (c'est la loi de la m^{e} coordonnée de x).

⑥ X va, on appelle les des marginels st intégrables.

$$\mathbb{E}(|X_m|) = \int_{\mathbb{R}} |x| P_X^m(dx) < \infty \quad \forall m \in \{1, \dots, n\}$$

$$\Rightarrow \mathbb{E}(X) = (\mathbb{E}(X_1), \dots, \mathbb{E}(X_n)) \in \mathbb{R}^n$$

⑦ X va, on appelle X_m et de cov intég, on définit sa matrice de covariance comme $\text{cov}_{m,n}(x) = \mathbb{E}(X_m X_n) - (\mathbb{E}(X_m)) \mathbb{E}(X_n)$