## M42: Formes bilinéaires, espaces euclidiens

Licence de Mathématiques L2 S4 – Université de Lille – Année 2020-2021

Feuille de TD 2. Formes bilinéaires et quadratiques

Dans cette feuille K désigne un des corps  $\mathbb{R}$ ,  $\mathbb{C}$ .

EXERCICE 1. Lesquelles des fonctions  $f: E \times E \to K$  suivantes sont des formes bilinéaires sur les K-espaces vectoriels E donnés? Dans les cas où f est bilinéaire, donner la matrice de f dans une base convenable; au cas où f est bilinéaire symétrique, donner une expression pour la forme quadratique associée :

- 1.  $E = \mathbb{R}^n$ ,  $n \ge 1$ ,  $f((x_1, \dots, x_n), (y_1, \dots, y_n))$  un monôme en  $x_i, y_i$ . Même question pour f un polynôme en  $x_i, y_i$ .
- 2.  $E = \mathbb{R}^n$ ,  $f(x,y) = (\sum (x_i + y_i))^2 (\sum x_i)^2 (\sum y_i)^2$ .
- 3.  $E = \mathbb{R}^n$ ,  $f(x, y) = (\sum x_i)^2 (\sum y_i)^2$ .
- 4.  $E = M_n(\mathbb{R}), f(A, B) = \det(A + B) \det(A B).$
- 5.  $E = \mathbb{R}_n[X], f(P,Q) = \int_{-1}^1 x P(x) Q'(x) dx.$
- 6.  $E = \mathbb{C}$  vu comme un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel, f(x,y) = |xy|,  $f(x,y) = \operatorname{Re}(x\bar{y})$ ,  $f(x,y) = \operatorname{Im}(x\bar{y})$ ,  $f(x,y) = |x+y|^2 |x|^2 |y|^2$ .
- 7.  $E = \mathbb{C}^2$  vu comme un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel,  $f(x,y) = \bar{x}_1 y_2 + x_1 \bar{y}_2$ .
- 8.  $E = \mathbb{C}^2$ ,  $f(x,y) = \bar{x}_1 y_2 \bar{x}_2 y_1$ .

EXERCICE 2. Ecrire et démontrer la formule pour la matrice A' d'une forme bilinéaire f dans une base  $(e'_1, e'_2, e'_3)$  en fonction de A, P, où A est la matrice de f dans la base  $(e_1, e_2, e_3)$  et P est la matrice de passage de  $(e_1, e_2, e_3)$  à  $(e'_1, e'_2, e'_3)$ . Réaliser le calcul de A' pour A et le

changement de base donnés : 
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}, \quad \begin{cases} e_1' = e_1 - e_2 \\ e_2' = e_1 & + e_3 \\ e_3' = e_1 + e_2 + e_3 \end{cases}$$

EXERCICE 3. Soient E un K-espace vectoriel muni d'une base  $\mathscr{E}, g \in \mathscr{B}(E)$  une forme bilinéaire sur E et  $u \in \mathscr{L}(E)$  un endomorphisme linéaire de E. Montrer que les fonctions  $\alpha, \beta : E \times E \to K, \beta(x,y) = g(u(x)x,y), \gamma(x,y) = g(x,u(y))$ , sont des formes bilinéaires et donner leurs matrices en fonction des matrices G de g et A de u, dans la base  $\mathscr{E}$ . Soient  $E = \mathbb{R}^2$ ,  $\mathscr{E} = (e_1,e_2)$  la base standard, et  $g((x_1,x_2),(y_1,y_2)) = x_1y_1 - x_1y_2 + x_2y_1 + x_2y_2$ . Déterminer tous les endomorphismes  $u \in \mathscr{L}(E)$  pour lesquels la forme  $\beta$  est symétrique et  $\gamma$  est alternée simultanément.

EXERCICE 4. Vérifier que l'application  $q: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$  définie ci-dessous est une forme quadratique et déterminer la forme bilinéaire symétrique qui lui est associée :

$$q((x, y, z)) = x^2 + 3(x + y - z)^2 + (z - y)^2.$$

La forme q est-elle définie positive?

EXERCICE 5. Diagonaliser les formes quadratiques par la méthode de Gauss, déterminer le rang et la signature et présenter une base orthogonale par chacune des formes :

- 1.  $x^2 + y^2 + z^2 4(xy + yz + zx)$ ;
- 2.  $2x^2 + 6y^2 4xy + 8xz$ ;
- 3. xy + yz + 2zx;
- 4.  $9x^2 6y^2 8z^2 + 6xy 14xz + 18xw + 8yz + 12yw 4zw$ ;
- 5.  $M_2(\mathbb{R}) \ni M \mapsto \det M$ .

EXERCICE 6. a) Combien y a-t-il de classes d'équivalence de formes quadratiques sur  $\mathbb{R}^n$  pour n fixé? b) On dit que deux formes Q, Q' sont semblables s'il existe un  $\lambda \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$  tel que  $Q, \lambda Q'$  sont équivalentes. Combien y a-t-il de classes de similitude de formes quadratiques sur  $\mathbb{R}^n$ ?

EXERCICE 7. Pour quelles valeurs de paramètres  $\lambda, \mu$  les formes bilinéaires ci-dessous définissent-elles un produit scalaire sur  $\mathbb{R}^3$ ?

- 1.  $f(x,y) = x_1y_1 + 6x_2y_2 + 3x_3y_3 + 2x_1y_2 + 2x_2y_1 + 3\lambda x_1y_3 + 3\mu x_3y_1$
- 2.  $g(x,y) = x_1y_1 + 10x_2y_2 + 6x_1y_2 + \lambda x_3y_3 x_2y_3 x_3y_2$
- 3.  $h(x,y) = 2x_1y_1 + 7x_1y_2 + 7x_2y_1 + 8x_2y_2 3x_3y_3 + \lambda x_2y_3 + \mu x_3y_2$
- 4.  $i(x,y) = (x_1+x_2)(y_1+y_2) + (x_1+x_3)(y_1+y_3) + (x_2+x_3)(y_2+y_3) \lambda(x_1+x_2+x_3)(y_1+y_2+y_3)$

EXERCICE 8. Deux formes bilinéaires  $f: E \times E \to K$ ,  $f': E' \times E' \to K$  sont dites équivalentes si E, resp. E' admettent des bases  $\mathscr{E}$ , resp.  $\mathscr{E}'$  telles que  $\mathrm{Mat}_{\mathscr{E}}(f) = \mathrm{Mat}_{\mathscr{E}'}(f')$ . Dire, sans aucun calcul, si les deux formes bilinéaires données sur  $\mathbb{R}^3$  sont équivalentes ou pas :

$$f(x,y) = x_1y_1 + 2x_1y_2 + 3x_1y_3 + 4x_2y_1 + 5x_2y_2 + 6x_2y_3 + 7x_3y_1 + 8x_3y_2 + 9x_3y_3,$$
  
$$f'(x,y) = 2x_1y_1 - x_1y_3 + x_2y_2 - x_3y_1 + 5x_3y_3.$$

EXERCICE 9. Sans aucun calcul, dire si les formes bilinéaires données sur  $\mathbb{R}^3$  se réduisent à une forme diagonale dans une base convenable :

- a)  $f_1(x,y) = -x_1y_1 2x_1y_2 3x_2y_2 + x_3y_1 4x_3y_3$ ;
- b)  $f_2(x,y) = -x_1y_2 x_2y_1 + 3x_2y_2 + 5x_2y_3 + 5x_3y_2 x_3y_3$ .

EXERCICE 10. Pour  $P, Q \in K_n[X]$  on pose  $\phi(P, Q) = P(1)Q(1)$ . Montrer que  $\phi$  est une forme bilinéaire symétrique sur  $K_n[X]$ . Déterminer son noyau et son rang. Donner une base  $\phi$ -orthogonale.

EXERCICE 11. Soit  $E = M_n(\mathbb{R})$   $(n \geq 2)$  et  $\phi \in \mathscr{S}(E)$  la forme bilinéaire symétrique définie par  $(A, B) \mapsto \operatorname{tr}(AB)$ .

- a) Montrer que  $\phi$  est non dégénérée.
- b) Montrer que toute matrice symétrique est  $\phi$ -orthogonale à toute matrice anti-symétrique.
- c) Déterminer la signature de  $\phi$ .

EXERCICE 12. Soient P un plan vectoriel et q une forme quadratique non dégénérée sur P. On suppose qu'il existe un vecteur isotrope pour q, c'est à dire, un vecteur  $v \in P$  tel que  $v \neq 0$  et q(v) = 0. Montrer qu'il existe une base de P dans laquelle la matrice de q est de

la forme  $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ . Un plan P muni d'une forme quadratique q comme celle-ci s'appelle plan hyperbolique.

EXERCICE 13. Soient E un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension finie  $n \geq 2$ , et Q une forme quadratique sur E. Un vecteur v de E est dit isotrope si  $v \neq 0$  et si Q(v) = 0. Le cône isotrope C(Q) de Q est l'ensemble des vecteurs isotropes complété par le vecteur nul, ou de façon équivalente :

$$C(Q) = \{ v \in E \mid Q(v) = 0 \}.$$

- 1. Représenter graphiquement le cône  $C(Q_i)$  pour les formes quadratiques  $Q_1: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}, (x,y) \mapsto x^2 y^2$ , et  $Q_2: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}, (x,y,z) \mapsto x^2 y^2 z^2$ . Montrer sur le dessin une base de  $\mathbb{R}^2$  (resp.  $\mathbb{R}^3$ ) formée de vecteurs de  $C(Q_1)$  (resp.  $C(Q_2)$ ).
- 2. Montrer que si C(Q) est un sous-espace vectoriel de E, alors Q est de signe constant, c'est à dire : ou bien  $Q(v) \ge 0$  pour tout  $v \in E$ , ou bien  $Q(v) \le 0$  pour tout  $v \in E$ .
- 3. Montrer que si Q est non-dégénérée et admet un vecteur isotrope, alors E a une base formée de vecteurs isotropes.

EXERCICE 14. Soit Q une forme quadratique de signature (n-1,1) sur  $\mathbb{R}^n$   $(n \geq 3)$ . Déterminer toutes les signatures possibles pour la restriction  $Q|_H$  sur un hyperplan H de  $\mathbb{R}^n$ . Illustrer les cas qui se présentent par un dessin, montrant la position de H par rapport au cône isotrope C(Q).

EXERCICE 15. En appliquant l'orthogonalisation de Gram-Schmidt à une base convenable de  $\mathbb{R}^3$ , construire une base orthogonale pour la forme quadratique q donnée, déterminer la signature de q et donner une expression de q en fonction des coordonnées dans la base orthogonale :

- 1)  $q(x) = x_1^2 + 4x_2^2 + 9x_3^2 + 2x_1x_2 + 6x_2x_3$ ;
- 2)  $q(x,y,z) = x^2 + 3y^2 8z^2 4xy + 2xz 10xz$ ;
- 3) la forme quadratique q de matrice  $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

EXERCICE 16. Trouver une base orthonormée de l'hyperplan H de  $\mathbb{R}^n$ , d'équation  $x_1 + \ldots + x_n = 0$ .

## Exercice 17.

- 1. Soit I un segment de  $\mathbb{R}$  et  $f_1, \ldots, f_n : I \to \mathbb{R}$  des fonctions continues. On pose  $a_{i,j} = \int_I f_i f_j$ . Montrer que la matrice  $(a_{i,j})$  est définie positive ssi la famille  $(f_1, \ldots, f_n)$  est libre.
- 2. En déduire que si  $\lambda_1, \ldots, \lambda_n$  sont des réels strictement positifs distincts alors la matrice de terme général  $1/(\lambda_i + \lambda_j)$  est définie positive.