

PCN soit $V = \text{espace vectoriel sur } \mathbb{R} \text{ ou } \mathbb{C}$ $y \in W \Rightarrow y = \alpha x$ et $f(y) = f(\alpha x) = \alpha \cdot f(x)$

soit $f: V \rightarrow V$ un endomorphisme c'est une appli. linéaire de V dans V .

un vecteur propre de f est un vecteur $x \in V$,

- $x \neq 0$ tq $f(x) = \lambda \cdot x$ où $\lambda \in \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} .

$$x \xrightarrow{\quad} f(x) = \lambda \cdot x.$$

un sous-espace stable ?

un sous-espace $W \subset V$ est stable par f

si $\forall y \in W$, on a $f(y) \in W$.

si x est un vecteur propre de f alors

$$\begin{aligned} W = \text{Vect}(x) &= \text{Avec engendré par } x \\ &= \{ \alpha x \mid \alpha \in \mathbb{K} \} \end{aligned}$$

est stable par f .

$\alpha f(x) = \alpha \cdot \lambda x \in W$. de stable \square

car f est linéaire

Autres @ de ss-espace stable. $(\text{sep } E_\lambda)$

④ λ vp de f .

$$\begin{aligned} V(\lambda) &= \text{sous-espace propre de } f \\ &= \{ x \in V \mid f(x) = \lambda x \} \end{aligned}$$

est stable pour f .

⑤: $V(\lambda) = \ker(f - \lambda \text{Id})$ sep.

sous-espace caractéristique de λ . appli. linéaire

$$W(\lambda) = \{ x \in V \mid (f - \lambda I)^k(x) = 0 \}$$

pour un certain $k \in \mathbb{N}^*$

$$(f - \lambda I)^k \underset{\text{def}}{=} \underbrace{(f - \lambda I) \circ (f - \lambda I) \circ \dots \circ (f - \lambda I)}_{k \text{ facteurs}}$$

puissance endomorphismes: composé à lui-même n fois

$w(\lambda)$ est stable par f : (le ss-espace caractéristique)

$x \in w(\lambda)$ m'a $f(x) \in w(\lambda)$.

$$(f - \lambda I)^k(f(x)) = [(f - \lambda I)^k \circ f](x)$$

$$= [f \circ (f - \lambda I)^k](x) \quad \text{car } f \text{ commute avec } f - \lambda I.$$

$$\begin{aligned} &= (f \circ (f - \lambda I)) = f \circ f - f \circ (\lambda I) \\ &= f \circ f - \lambda f \\ &= (f - \lambda I) \circ f \end{aligned}$$

$$\stackrel{n-k=2}{\dots} f \circ (f - \lambda I) \circ (f - \lambda I) = \dots = (f - \lambda I) \circ f \circ (f - \lambda I)$$

$n-k=99$

$$= f \left(\underbrace{(f - \lambda I)^k}_{=0}(x) \right) = f(0) = 0$$

R Matrices.

$f: V \rightarrow V$ endomorphisme,

soit $\{e_1, \dots, e_m\}$ une base de V

La matrice de f dans cette base est la matrice $m \times n$ dont les colonnes sont c_1, \dots, c_n

où $c_j = \text{vecteur de } f(e_j) \text{ dans } \{e_1, \dots, e_m\}$.

$$\begin{pmatrix} f(e_1) & \cdots & f(e_n) \\ \vdots & & \vdots \\ e_1 & & e_m \end{pmatrix} = A.$$

$$\text{Pour } x = \sum_{i=1}^m x_i e_i$$

$$f(x) = \sum_{i=1}^m y_i e_i$$

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix} = A \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix}$$

②

N.B : A. $\begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \end{pmatrix} = j\text{-ème colonne de } A$

$j = c_j$

A diagonale $\Leftrightarrow A = e_1 \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix}$

$\Leftrightarrow f(e_1) = \lambda_1 e_1, f(e_2) = \lambda_2 e_2, \dots,$
 $f(e_n) = \lambda_n e_n$

$\Leftrightarrow \{e_1, \dots, e_n\}$ est une base de vecteurs propres de f .

$A = e_1 \begin{pmatrix} f(e_1) & f(e_k) & f(e_n) \\ ? & ? & ? \\ \hline & & \\ & \emptyset & ? \\ e_k & & \\ e_{k+1} & & \\ \vdots & & \\ e_n & & \end{pmatrix}$

$\Leftrightarrow \text{Vect}(f(e_1), \dots, f(e_k)) \subset \text{Vect}(e_1, \dots, e_k)$ ③

$\Leftrightarrow f(\text{Vect}(e_1, \dots, e_k)) \subset \text{Vect}(e_1, \dots, e_k)$

$\Leftrightarrow \text{Vect}(e_1, \dots, e_k)$ est stable par f .

- On dit que f est triagonalisable si V possède une base dans laquelle la matrice de f est toujours supérieure.

triangulaire $\begin{pmatrix} a_{11} & & ? \\ \emptyset & \ddots & \\ & & a_{nn} \end{pmatrix}$

$\Leftrightarrow \forall k \in \{1, \dots, n\}$

$\text{Vect}(e_1, \dots, e_k)$ est f -stable.

Théorème : Sur \mathbb{C} tout endomorphisme est triagonalisable.

cas sur \mathbb{R} , la matrice $\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ n'est pas triagonalisable car ses valeurs propres sont $\pm i \notin \mathbb{R}$.

Exos - Annales

→ soit (e₁) sur \mathbb{C} .

F est une famille d'endomorphismes de V.

on suppose que pour tout $u, v \in F$,

on a $u \circ v = v \circ u$. (chose très forte)

1) on suppose \exists une base $\{e_1, \dots, e_n\}$

tq les matrices de $u \in F$ dans cette base soient toutes triangulaires (supérieures)

$$\begin{pmatrix} u(e_1) & & \\ \vdots & \ddots & \\ e_m & \otimes & u(e_n) \end{pmatrix}$$

on a $u(e_1) = \lambda(u) \cdot e_1$ (où $\lambda(u) \in \mathbb{C}$).

Vrai p/t $u \in F$.

Q1) Mg, pr p/t F de $L(V)$ soit trigonalisable, il est nécessaire que élts de F aient un vecteur commun.

Donc e₁ est un vecteur propre de tous les $u \in F$.

Q2) soit $u \in F$, λ (P) de u, $V_u(\lambda)$ le sep correspondant. Mg $V_u(\lambda)$ est stable par F.

→ Mg $v \circ u \in F$, $V_u(\lambda)$ est stable par v.

on a $u \circ v = v \circ u$.

soit $x \in V_u(\lambda)$, mg $v(x) \in V_u(\lambda)$.

on a $(u \circ v)(x) = (v \circ u)(x)$

$$\Rightarrow u(v(x)) = v(u(x))$$

$$\Rightarrow u(v(x)) = v(\lambda \cdot x) \quad \text{car } v \text{ est linéaire}$$

$$\Rightarrow u(v(x)) = \lambda \cdot v(x).$$

$$\Rightarrow v(x) \in V_u(\lambda).$$

Q3) Montrer les éts de Font un vecteur propre commun à tous les éts de F .

en dim $V = 1$

Tout endomorphisme u de V est de la forme $u(x) = \lambda x$, $\lambda \in \mathbb{C}$

dépend de u (mais pas de x)

(tout commute, tout trigonalisable)

en dim $V = 1$: n'importe quel $x \in V$,
 $x \neq 0$ est \textcircled{Vp} de tous les éts de F .

→ on fait une récurrence sur dim V .

on suppose si dim $V < m$ ($n \geq 1$),

la pp'te suivante est vraie : pour toute famille F d'endomorphismes de V tq $u \circ v = v \circ u$

$\nexists u, v \in F$.

Il existe un vecteur propre $x \in V$ commun à tous les éts de F .

On montre qu'elle est vraie pr V tq dim $V = m+1$ soit F une famille d'endo de V tq $u \circ v = v \circ u$ pr tt $u, v \in F$.

s'it $u \in F$. On suppose qu'il existe une

\textcircled{Vp} λ tq $V_u(\lambda)$ soit de dim $<$ dim V .
on applique HDR à $V_u(\lambda)$ et à la famille d'endo de $V_u(\lambda)$ constituée des restrictions de $v \in F$ à $V_u(\lambda)$

NB : comme $V_u(\lambda)$ est stable par $v \in F$,
la restriction de v à $V_u(\lambda)$ est un endomorphisme de $V_u(\lambda)$.

On obtient un \textcircled{Vp} $x \in V_u(\lambda)$ commun à tous les éts de F .

(5)

mis les restrictions commutant \Leftrightarrow effet!

Q3) Mg les élts de F ont un vecteur propre commun.

si $\dim V = 1$

Tout endomorphisme u de V est de la forme

$$u(n) = \lambda n, \quad \lambda \in \mathbb{C}$$

dépend de u (mais pas de n)

(tout commute, tout diagonalisable)

si $\dim V = 1$: n'importe quel $n \in V$,

$n \neq 0$ est \textcircled{Vp} de tous les élts de F .

→ on fait une récurrence sur $\dim V$.

on suppose si $\dim V < m$ ($n \geq 1$),

la pp'te suivante est vraie : pour toute famille F d'endomorphismes de V tq $u \circ v = v \circ u$

$\forall u, v \in F$.

Il existe un vecteur propre $x \in V$ commun à tous les élts de F .

On mq qu'elle est vraie pr V tq $\dim V = m+1$ soit F une famille d'endo de V tq $u \circ v = v \circ u$ pr tt $u, v \in F$.

soit $u \in F$. On suppose qu'il possède une

\textcircled{Vp} λ tq $V_u(\lambda)$ soit de dim $< \dim V$.

on applique NDR à $V_u(\lambda)$ et à la famille d'endo de $V_u(\lambda)$ constitué des restrictions de $v \in F$ à $V_u(\lambda)$

NB : comme $V_u(\lambda)$ est stable par $v \in F$, la restriction de v à $V_u(\lambda)$ est un endomorphisme de $V_u(\lambda)$.

On obtient un \textcircled{Vp} $x \in V_u(\lambda)$ commun à tous les élts de F .

⑤

puis Mg restrictions commutant \Leftrightarrow appos

On considère le ppté suivant.

$P(n)$: si $\dim V = n$ et si \mathcal{F} est une famille d'endo. de V tq $\forall u, v \in \mathcal{F}$, alors les événements de \mathcal{F} possèdent un (V_p) commun.

si $n=1$: tout endo de V s'écrit $u(x) = a^{\text{Id}_x} x$, où $a \in \mathbb{C}$

(matrice 1 ligne 1 colonne en dim 1)
où a dépend de u .

Tout $x \in V$ non nul est vecteur propre commun des éléments de \mathcal{F} .

Donc $P(1)$ est satisfaite.

On suppose $P(k)$ vraie pr $k \leq n$,
on montre $P(n+1)$ vraie.

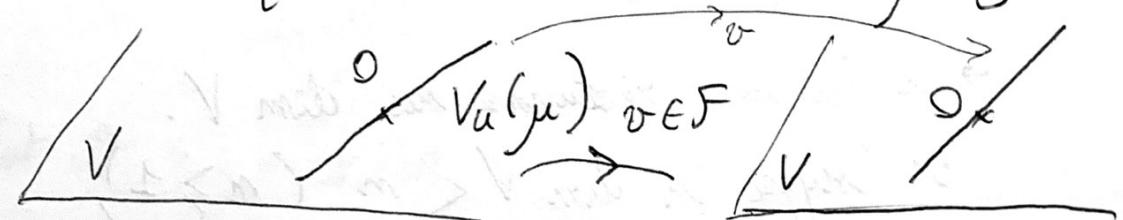
soit tous les $u \in \mathcal{F}$ et de la forme
 $u = \lambda \cdot I$ où λ dépend de u .
 $\lambda \in \mathbb{C}$

Alors tous les élts non nuls de V sont vecteurs propres communs.

④ $\exists u \in \mathcal{F} \mid u \neq \lambda \cdot I$ pour tout $\lambda \in \mathbb{C}$.
soit u une (V_p) de \mathcal{F} et $V_u(\mu)$ le sous-espace propre associé.

Comme $u \neq \mu \cdot I$, $V_u(\mu)$ est de dim $< \dim V^{n+1}$
d'après c) $V_u(\mu)$ stable par \mathcal{F} .

soit $\mathcal{F}' = \{ \text{restrictions des } v \in \mathcal{F} \text{ à } V_u(\mu) \}$



④ obtenu
après restriction.

$v: V_u(\mu) \rightarrow V_u(\lambda) \quad \forall v \in \mathcal{F}$.

on applique HDR à $V_u(\mu)$ et à \mathcal{F}' :

Il existe un $x \in V_u(\mu)$ qui est un (V_p) commun à tous $\lambda \in \mathcal{F}'$.

$x = \bigcap_{\varphi \in F}$ commun à tous les $u \in F$

i.e. $\forall u \in F$ on a:

$$u(x) = \lambda_u x.$$

où $\lambda_u \in \mathbb{C}$

on a $\forall v \in F$:

$$v(x) = \lambda_v x \quad \text{et} \quad \lambda_v \in \mathbb{C}$$

de sorte que x est un $\bigcap_{\varphi \in F}$ à tous les $v \in F$.

4) D'après 3) $\exists e_1 \in V$ un φ commun à tous les φ de F .

On complète $\{e_1\}$ en une base de V

$$\{e_1, e_2, \dots, e_m\}.$$

Pour tout $u \in F$, on a $u(e_1) = \lambda_u e_1$ et $\lambda_u \in \mathbb{C}$. Donc le mat

des φ de F dans $\{e_1, e_2, \dots, e_m\}$

est de la forme:

	$u(e_1)$	$u(e_2)$	\dots	$u(e_m)$
e_1	λ_u	$*$	$*$	$*$
e_2	0			
\vdots	\vdots			
e_m	0			

A'_u

mat carree

idee: recurrence

soit W : le sous-espace engendré par e_1, e_2, \dots, e_m . $\dim W = m-1$

$$\text{on a } V = \langle e_1 \rangle \oplus W.$$

sous-espace engendré par e_1

sous-espace engendré par e_1, \dots, e_m .

Tout élémt $x \in V$ s'écrit de manière unique

$$\text{retour} \quad x = \underbrace{\alpha_1}_{m \text{ m}} + \alpha_2 \quad \text{et} \quad \alpha_1 \in \langle e_1 \rangle \text{ et } \alpha_2 \in W.$$

La projection de V sur W est l'application linéaire

$$p: V \rightarrow W \quad \text{déf par } p(x) = \alpha_2.$$

On considère F : la famille d'endomorphismes de W définie par:

~~$$f' = \{u'\} \text{ où } u': W \longrightarrow W$$~~

$$u'(y) = p(u(y)) \quad \forall y \in W.$$

ie où $u \in f_{99}$.

$$\text{ie } \mathcal{F}' = \left\{ p \circ u \Big|_W : W \rightarrow W \mid u \in \mathcal{F} \right\}.$$

La matrice de u' dans la base $\{e_1, \dots, e_n\}$
de W est la matrice A_u^T on a $u' \circ v = v \circ u'$
 $\forall u', v' \in \mathcal{F}'$

En effet $\mu_{\lambda, \nu} \in \bar{F}$ on a :

$$u \circ v = v \circ u : dc \quad A_u \times A_V = A_u \times A_V$$

$$\left(\begin{array}{c|c} B & C \\ \hline 0 & D \end{array} \right) \times \left(\begin{array}{c|c} B' & C' \\ \hline 0 & D' \end{array} \right) = \left(\begin{array}{c|c} BB' & BC' + CD' \\ \hline 0 & DD' \end{array} \right)$$

$$A\vec{u} = \begin{pmatrix} A & \vec{x} \\ 0 & \vec{x} \\ \vdots & \vec{x} \\ 0 & \vec{x} \end{pmatrix} \quad \vec{u}_2' = p(\vec{u}(e_2))$$

mat 1 ~~\vec{x}~~ 1 column
 (\vec{x}) ? \cdots)

dim $V=1$ n columns trivial

trigonous

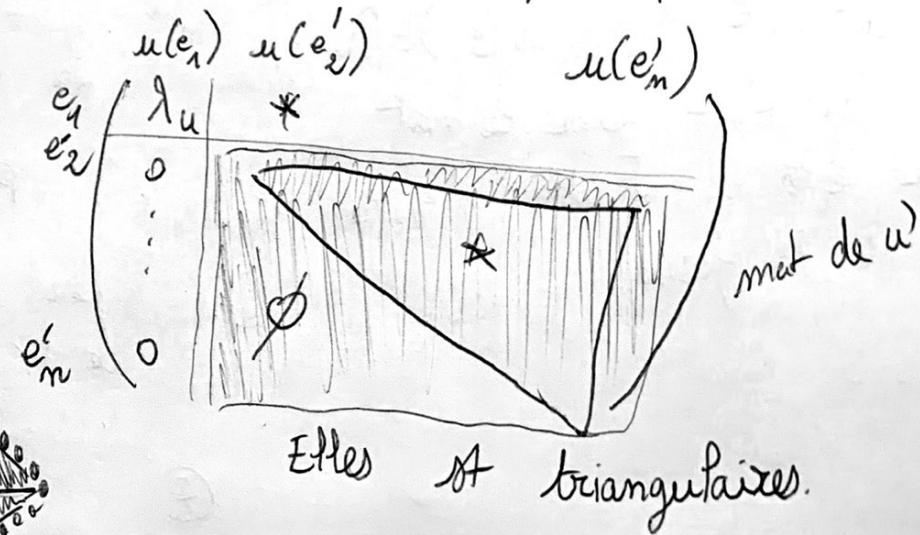
Donc $A_u \times A_v = A_v \times A_u$, ce qui entraîne
 $A'_u \cdot A'_v = A'_v \cdot A'_u$ & donc $u' \circ v' = v' \circ u'$

Par suite la famille F' est une famille de W
et les élt's commutent 2 à 2.

De plus $\dim W = \dim V - 1$

Par l'argument de récurrence, on peut supposer que la famille F' est trigonalisable.

ie \exists une base e'_2, e'_3, \dots, e'_n de W ds
 taquelle les matrices de F' sont triangulaires
 dans la base e'_1, e'_2, \dots, e'_n ~~per mg~~ de V
 les éléments de F ~~per mg~~



5) on suppose que tous les $u \in F$ sont diagonalisables, mg \exists existe une base de V telles que les matrices de tous les éléments de F soient diagonales.

\rightarrow si tous les $u \in F$ ont l'élément $u = \lambda_u \cdot I$ pr un vecteur $\lambda_u \in \mathbb{C}$ alors les matrices $u \in F$ sont diagonales de n'importe quelle base

\Rightarrow sinon $\exists u \in F$ tel que $u \neq \lambda I$, $\forall \lambda \in \mathbb{C}$. comme il est diagonalisable par hypothèse, il possède au moins 2 valeurs propres distinctes. soit $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k$ ses valeurs propres distinctes.

Alors $V = \bigoplus_{i=1}^k V_u(\lambda_i)$ car u est diagonalisable.

D'après 2) les $V_u(\lambda_i)$ sont stables par F .

On choisit pour chaque $i \in \{1, \dots, k\}$ une base de $V_u(\lambda_i)$, leur réunion $\textcircled{9}$ est

une base de V de laquelle les mat de \mathcal{F} sont

$$\left(\begin{array}{cccc} V_u(\lambda_1) & & & V_u(\lambda_k) \\ \vdots & \diagdown \square & & \emptyset \\ V_u(\lambda_k) & \emptyset & \square & \end{array} \right)$$

matrice de v restreinte à $V_u(\lambda_1)$

En considérant pour $i \in \{1, \dots, k\}$:

$V_u(\lambda_i)$ et $F_i = \{\text{restreit à } V_u(\lambda_i) \text{ de } v \in F\}$
 F_i = famille d'enco. de $V_u(\lambda_i)$ qui commutent et g est diagonalisable.

Par récurrence, on peut supposer que chaque $V_u(\lambda_i)$ possède une base de laquelle les matrices des éléments de F_i sont diagonales.

L'union des bases est une base de V de laquelle les mat des $v \in F$ sont diagonales.

Concours INP

soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel fini sur \mathbb{K} .

Étant donné un endomorphisme

$u: E \rightarrow E$ et $P(X)$ un polynôme :

$$P(X) = a_m X^m + a_{m-1} X^{m-1} + \dots + a_1 X + a_0.$$

On définit l'endomorphisme $P(u): E \rightarrow E$:

$$P(u) = \underbrace{a_m u^m + a_{m-1} u^{m-1} + \dots + a_1 u + a_0}_{\text{on multiplie par } u \text{ de } n \text{ fois}} \cdot \text{Id}$$

TH (Cauchy - Hamilton)

Soit $P_u(x)$ le polynôme caractéristique de u

$$P_u(x) = \det(u - xI).$$

On a $P_u(u) = 0$.

TH Il existe un unique polynôme

unitaire $Q_u(x)$, appelé polynôme minimal de u tq tout polynôme

$P(X)$ qui annule u .

(ie q satisfait $P(u) = 0$) s'écrit

$$P(X) = Q_u(X) \cdot H(X)$$

Le polyn. q' annule u si précisément les multiples du polyn. minimal.

et $P_u(x)$ s'écrit $P_u(x) = Q_u(x) \cdot H(x)$ pr un certain polyn. $H(x)$.

TH Les racines de $Q_u(x)$ st les valeurs propres de u . De plus, u est diagonalisable sur \mathbb{K} si les racines de $Q_u(x)$ st simples. (de multiplicité 1).

Sur \mathbb{C} , on a

$$P_u(x) = (-1)^m (x - \lambda_1)^{m_1} + \dots + (x - \lambda_r)^{m_r}$$

où $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ st différentes de u .

$$Q_u(x) = (x - \lambda_1)^{k_1} + \dots + (x - \lambda_r)^{k_r} \text{ q } 1 \leq k_i \leq m_i$$

L'endo u est diagonalisable sur \mathbb{C}

$$\text{ssi } k_1 = k_2 = \dots = k_r = 1.$$

@ d'application : Supposons $u: E \rightarrow E$ soit diagonalisable et soit $F \in E$ (sel) par u .

Soit $v: F \rightarrow F$ la restriction de u à F .
Alors v est diagonalisable.

En effet, $Qu(x)$ annule u , ie
 $\forall u \in E, (Qu(x))(x) = \vec{0}$

en do.
 de E \uparrow \uparrow
 $\in E$

Pax suite, $\forall y \in F$,
 $(Qu(u))(y) = \vec{0}$ car $F \subseteq E$.

$(Qu(v))(y)$

Donc $Qu(x)$ annule v .

C'est un multiple de $Q_0(n)$

Comme u est diagonalisable, les racines de $Qu(x)$ sont simples. Donc les racines de $Qu(x)$ sont.

Donc v est diagonalisable.

Exercice 1

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

1) Justifier sans calcul : A est diagonalisable.

$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$ c'est une mat symétrig.
d'où ${}^t A = A$.

$\therefore A = (a_{ij}), {}^t A = (a_{ji})$ colonnes : j
lignes : i

Th (Cours d'algèbre à semestre).

Une mat symétrig est tjs diagonalisable.

On cherche $\exists P$ tq $A = P D P^{-1}$

$$\begin{aligned} P_A(x) &= \det(A - xI) = \begin{vmatrix} 2-x & 1 & 1 \\ 1 & 2-x & 1 \\ 1 & 1 & 2-x \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} 4-x & 1-x & 1-x \\ 1 & 2-x & 1 \\ 1 & 1 & 2-x \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 4-x & 1 & 1 \\ 1-x & 2-x & 1 \\ 1-x & 1 & 2-x \end{vmatrix} \\ &= (4-x) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2-x & 1 \\ 1 & 1 & 2-x \end{vmatrix} = (4-x) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1-x & 0 \\ 0 & 0 & 1-x \end{vmatrix} \\ &= (4-x)(1-x)^2. \end{aligned}$$

λ_1 a 2 valeurs propres : 4 et 1.

On cherche des bases des $V_1 = E_{\lambda_1}$ et $V_2 = E_{\lambda_2}$.

$$A \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \\ 1 & 1 & -2 \end{vmatrix} \Rightarrow \begin{vmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 2 & -4 & 2 \\ 2 & 2 & -4 \end{vmatrix}$$

$$\cancel{A} \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 0 & -3 & 3 \\ 0 & 3 & -3 \end{vmatrix}$$

$$A \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -1 & 1 & 1 \\ -2 & -4 & 2 \\ 4 & 2 & -4 \end{vmatrix}$$

$$A \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & -4 & 2 \\ 0 & 2 & -4 \end{vmatrix}$$

$$\text{dc } V_1 = E_{\lambda_1} = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$\dim V_1 = 1$ car 1 est racine simple de $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ et un vecteur engendré.

après calcul, une base de V_1 est

$$V_1 = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

La matrice de l'endomorphisme associé à A de la base (u, v, w) de \mathbb{R}^3 ,

On prend,

$$u \quad A.u \quad A.v \quad A.w \\ v \quad 4 \quad 0 \quad 0 \\ w \quad 0 \quad 1 \quad 0 \\ 0 \quad 0 \quad 0 \quad 1$$

P = la mat de passage de la base canoniq de \mathbb{R}^3 ds la base (u, v, w) .

Les colonnes de P st les coordonnées de u, v, w ds la base canq.

$$P = \begin{pmatrix} e_1 & u & v & w \\ e_2 & 1 & 1 & 1 \\ e_3 & 1 & -1 & 1 \\ & 1 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

2) Déterminer $B \in M_3(\mathbb{R})$ tq $B^2 = A$.

$$A = P \cdot D \cdot P^{-1} = B^2$$

$$B \cdot (P \cdot D \cdot P^{-1}) \cdot P = B \cdot P$$

$$P^{-1} \cdot P \cdot D = P^{-1} \cdot B \cdot P$$

$$B \cdot D = P^{-1} \cdot B \cdot P$$

$$2) D = P^{-1} A P$$

$$D^2 = P^{-1} A P \cdot P^{-1} A P = P^{-1} A^2 P$$

On voudrait poser " $B = P \cdot \sqrt{D} \cdot P^{-1}$ "
où car D est diagonale à coeff > 0

On pose " $\sqrt{D} = \begin{pmatrix} \sqrt{4} & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{1} & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{1} \end{pmatrix}$ ", on a bien

$$\sqrt{D} \cdot \sqrt{D} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = D$$

$$\text{En posant } B = P \sqrt{D} \cdot P^{-1}$$

$$\text{On a } B^2 = P \sqrt{D} \cdot P^{-1} \cdot P \sqrt{D} \cdot P^{-1}$$

$$B^2 = P D \cdot P^{-1} = A.$$

3) Déterminer coeff de A^n .

$$\begin{aligned} A^n &= (P \cdot D \cdot P^{-1})^n \\ &= \underbrace{(P \cdot D \cdot P^{-1})}_{m \text{ fois}} \times \dots \times (P \cdot D \cdot P^{-1}) \end{aligned}$$

$$A^n \simeq P \underbrace{D^n}_{m \text{ fois}} P^{-1}$$

$$g = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Calcul P^{-1} :

$$\left| \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & -2 \end{array} \right| \Rightarrow P^{-1} = \begin{pmatrix} \quad & \quad & \quad \\ \quad & \quad & \quad \\ \quad & \quad & \quad \end{pmatrix}$$

4) Donner poly. minimal.

$$Q_A(x) = \text{poly. min de } A$$

Ses racines sont les racines de A : 4 et 1.

De plus, $P_A(x)$ est un multiple de $Q_A(x)$.

Deux possibilités:

$$Q_A(x) = (4-x)(x-1)^2$$

$$\text{ou } Q_A(x) = (4-x)(x-1)$$

comme A est diagonalisable, les racines de $Q_A(x)$ sont simples et donc $Q_A(x) = (4-x)(x-1)$

On fait la $\text{D}\mathcal{E}$ de X^n par $Q_A(X)$.
Il existe des polynômes $U(X)$ et le reste $R(X)$ tq

$$X^n = Q_A(X) \cdot U(X) + R(X). \quad (\star)$$

le degré de $R(X) < \deg(Q(X)) = 2$
ie $R(X)$ de la forme $R(X) = aX + bI_d$

$$\begin{aligned} A^n &= Q_A(A) \cdot U(A) + aA + bI_d \\ &\sim \sim \sim \\ &= 0 \end{aligned}$$

$$\text{Donc } A^n = R(A) = aA + bI_d$$

$$\text{Cherchons } R(X) = aX + bI_d$$

$$\text{on a } A^n = aA + bI_d.$$

On applique cette rela

à $u \in V_1$ et $v \in V_2$.

$$A^n \cdot u = aA \cdot u + b \cdot u.$$

$P(X) =$

$$P(A^n) = A^n + \dots +$$

$$a = \frac{1-b}{q-1} = \frac{1-b}{\frac{q^m-1}{q-1}} = \frac{b}{q^m-1}$$

$$AV = \lambda V, v \neq 0. \quad (\textcircled{w})$$

$$\begin{aligned} q^n \cdot u &= aq^n u + bu \\ (q^n - qa - b)u &= 0. \\ u &\neq 0 \text{ car } \textcircled{v} \text{ p.} \end{aligned}$$

$$\text{dc } \boxed{q^n = qa + b.}$$

$$\begin{array}{l} \text{et } v \\ \hline qv \\ v = av + bv \\ (a + b - 1)v = 0 \end{array}$$

$$\text{dc } \boxed{1 = a + b.}$$

$$\begin{cases} q^n = qa + b \\ 1 = a + b \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = \frac{q^m-1}{3} \\ b = \frac{q-q^m}{3} \end{cases}$$

$$\text{Donc } A^n = \frac{q^m-1}{3}A + \frac{q-q^m}{3}I_d.$$

Eo II

$\mathcal{M}_m(\mathbb{R}) = \left\{ \begin{array}{l} \text{matrices } n \times n \text{ à } \mathbb{R} \\ \text{coeff réels} \end{array} \right\}$
 $\simeq \mathbb{R}^{n^2}$

on a la norme euclidienne, et normé,
ouverts, fermés, topologiques...

op (det): $\mathcal{M}_m(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$ cont

car c'est un polynôme à n^2 variables
(ou comme \oplus & produit coeff de matrice).

On considère un sous-ens de $\mathcal{M}_N(\mathbb{R})$:

$GL_n(\mathbb{R}) = \{ M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mid M \text{ est inversible} \}$

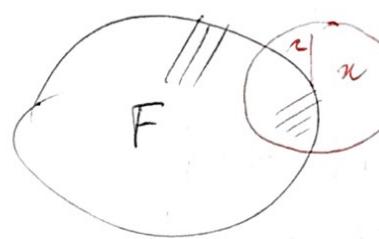
$GL_n^*(\mathbb{R}) = \{ M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mid \det(M) \neq 0 \}$.

groupe ^{évident}

5) $GL_n(\mathbb{R})$ est-il fermé ds $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$?

soit $F \subset \mathbb{R}^n$ alors F est fermé si $\overline{F} = F$.

$x \in \overline{F}$ si $\forall r > 0 : B(x, r) \cap F \neq \emptyset$



\Leftrightarrow

Il existe une suite (y_n)
de points de F tq

$$\|y_n - x\| \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$$

On considère $A_m = \frac{1}{m} I_m = \begin{pmatrix} 1/m & & \\ & \ddots & \\ & & 1/m \end{pmatrix}$.

A_m est inversible car

$$A_m^{-1} = m I \quad \text{Donc} \quad A_m \in GL_N(\mathbb{R})$$

On $\lim A_m = 0$ = la matrice nulle et 0 n'est pas inversible.

$$\text{Donc } GL_N(\mathbb{R}) \neq GL_N^*(\mathbb{R})$$

& $GL_N(\mathbb{R})$ n'est pas fermé

6) mq $GL_n(\mathbb{R})$ est ouvert ds $M_n(\mathbb{R})$ 7) soit $M \in M_n(\mathbb{R})$ qq. donne

$$GL_N = \{M \in M_N(\mathbb{R}) \mid \det M \neq 0\}$$

$$GL_N = \{M \in M_N(\mathbb{R}) \mid \det M \in \mathbb{R}^{\times}\}$$

$$GL_N = (\det)^{-1}(\mathbb{R}^*)$$

image \rightsquigarrow image
 inverse \rightsquigarrow inverse
 par l'application de \det de \mathbb{R}^* dans \mathbb{R}^*

si $f: E \rightarrow F$ et si $G \subset F$
 alors $f^{-1}(G) \stackrel{\text{def}}{=} \{x \in E \mid f(x) \in G\}$.

(Prop) Si $f: \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}^m$ est cont

et si $U \subset \mathbb{R}^m$ est ouvert (sh)

$f^{-1}(U)$ est un ouvert de \mathbb{R}^k . (jeu.)

$$\text{Ici } \det: M_N(\mathbb{R}) \simeq \mathbb{R}^{N^2}$$

$M_N(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$ est continue et

$\mathbb{R}^* \text{ est un ouvert de } \mathbb{R}$.

$I_{-\infty, 0} \cup I_{0, \infty}$. Prop $\Rightarrow GL_N$ est ouvert dans $M_N(\mathbb{R})$

$$M - \lambda I \in GL_N$$

si $\det(M - \lambda I) \neq 0$

$$= P(\lambda) = \text{poly caract de } M.$$

si λ n'est pas racine du poly caract.

si λ n'est pas rp de M . Et en (mais fini, il y a en au plus N).

soit ρ la + petite $\text{rp} > 0$ de M .
 (si il y en a pas, on prend $\rho = +\infty$)

Alors ds l'intervalle $[0, \rho]$, M
 n'a pas de rp . Donc si $\lambda \in [0, \rho]$,
 on a $M - \lambda I \in GL_N$.

→ En déduire $GL_N(\mathbb{R})$ est dense ds M_N .

GL_N dense ds $M_N \Leftrightarrow \overline{GL_N} = M_N$

adhérence)

Mq GL dense de $M_N \Leftrightarrow \overline{GL_N} = M_N$.

• $\overline{GL_N} \subset M_N$: évident.

• $M_N \subset \overline{GL_N}$: soit $M \in M_N$ qq,
mq $M \in \overline{GL_N}$. Pour cela, cherchons une
suite A_n d'éléments de GL_N tq

$$\|A_n - M\| \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0.$$

On prend $A_n = M - \frac{\ell}{N} I$

où ℓ est le ℓ de la mat M .

Pour $n \geq 1$, on a $\frac{\ell}{n} \in \mathbb{J}_0, \mathbb{P}\mathbb{C}$

de $A_n \in GL_N$.

$$\|A_n - M\| = \left\| \frac{\ell}{n} I \right\| \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$$

8. Application. si A et B st 2 mat de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$

dmq AB et BA ont m^e polyⁿ. caract.

$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$, pourvu ces n'est pas
trai pu polyⁿ minima.

$$\underbrace{\det(A \cdot B)}_{\text{ds } M_N} = \underbrace{\det(A)}_{\text{ds } \mathbb{R}} \cdot \underbrace{\det(B)}_{\text{ds } \mathbb{R}}$$

$$(\det A) \cdot (\underbrace{\det(BA - A\mathbb{I})}_{\text{polyⁿ caract de } B\mathbb{I}})$$

$$= \det \left(A(BA - \lambda \mathbb{I}) \right) = \det(ABA - \lambda A)$$

$$= \det((AB - \lambda \mathbb{I}) \cdot A) = \det((AB - \lambda \mathbb{I})) \cdot (\det A)$$

si $\det A \neq 0$.

on obtient bien $\det(BA - \lambda \mathbb{I}) = \det(AB - \lambda \mathbb{I})$

si $\det A = 0$, on ne pt pas simplifier.

$\text{et } \det A \neq 0 \Leftrightarrow A \in GL_N$.

$$\det(BA - \lambda I) = \det(AB - \lambda I)$$

si $\det A = 0$,

soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, $A \notin GL_N$,

comme GL_N est dense dans \mathcal{M}_n ,

\exists une suite (A_n) d'elt GL_N tq

$$A_n \rightarrow A \text{ lorsq } n \rightarrow \infty.$$

Comme $A_n \in GL_N$, on a

$$\det(BA_n - \lambda I) = \det(A_n B - \lambda I).$$

$\downarrow n \rightarrow \infty$

$\downarrow \lambda \rightarrow \infty$

$$BA - \lambda I$$

$$AB - \lambda I$$

comme \det est cont on obtient.

$$\det(BA - \lambda I) = \det(AB - \lambda I).$$

Calcul des polynômes min.

$$AB = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, BA = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$Q_{AB}(X) = X, Q_{BA}(X) \neq X$$

et petit polyn i
annule la matrice

car $BA \neq 0$ matrice.

$$P_{BA}(X) = P_{AB}(X) = X^2$$

$Q_{BA}(X) \neq X$ et divise X^2 .

Donc $Q_{BA}(X) = X^2$.

Connexe par arcs

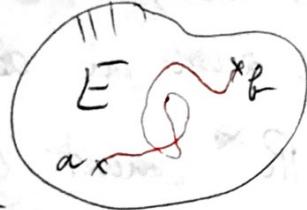
s'it $E \subset \mathbb{R}^n$ un s-ens qq. On dit qu'il est connexe par arcs si $\forall a, b \in E$,

\exists application cont

$$\gamma: [0,1] \rightarrow \mathbb{R}^n \text{ tq}$$

$$\gamma(0) = a, \quad \gamma(1) = b \quad \text{et}$$

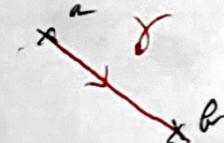
$$\gamma(t) \quad \forall t \in [0,1].$$



@ $E = \mathbb{R}^n$ est connexe par arcs, si

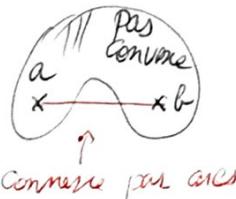
$a, b \in \mathbb{R}^n$, on prend $\gamma: [0,1] \rightarrow \mathbb{R}^n$

$$\gamma(t) = a + t(b-a)$$



Si $E \subset \mathbb{R}^n$ est convexe

i.e. si $\forall a, b \in E$ le segment $[ab]$ est ds E



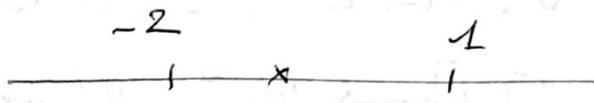
alors E est connexe par arcs.

1 @ $\mathbb{R}^* = \mathbb{R} \setminus \{0\}$ n'est pas connexe dans \mathbb{R} .

$a \in \mathbb{R}^*$, $-a \in \mathbb{R}^*$, d'application cont

$$\gamma: [0,1] \rightarrow \mathbb{R} \text{ tq } \gamma(0) = a, \quad \gamma(1) = -a$$

$$\text{et } \gamma(t) \in \mathbb{R}^* \quad \forall t \in [0,1].$$



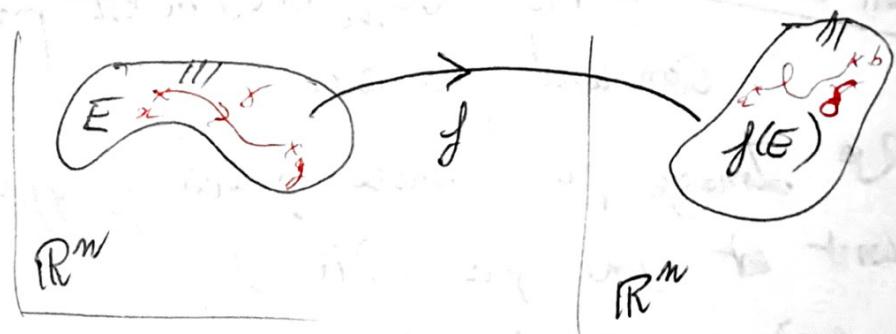
C'est conséquence du TVI.

Prop

Si $E \subset \mathbb{R}^n$ est connexe par arcs et

si $f: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ est cont, alors

$f(E)$ est connexe par arcs.



$$\text{Ia. } f(E) \stackrel{\text{def}}{=} \{f(x) \mid x \in E\}.$$

DM soit $a, b \in f(E)$, $x \in E, y \in E$, $f(x) = a$ et $f(y) = b$.
 Comme E est connexe :
 $\exists \gamma: [0, 1] \xrightarrow{\text{cont}} \mathbb{R}^n$ et $\gamma(0) = x$,
 $\gamma(1) = y$ et $\gamma(t) \in E \quad \forall t \in [0, 1]$.
 On pose $\delta: [0, 1] \xrightarrow{\text{def par}} \mathbb{R}^m$ $\delta(t) = (f \circ \gamma)(t) = f(\gamma(t))$.
 δ connecte $\delta(0) = f(\gamma(0)) = f(x) = a$
 $\delta(1) = f(\gamma(1)) = f(y) = b$.

Exercice II g) Montrer que $GL_n(\mathbb{R})$ n'est pas connexe par arcs.
 (R* l'image du connexe par arcs par application est une pie CPA).

$\Omega_n(\mathbb{R}) = \{M \in M_n(\mathbb{R}) \mid \det M \neq 0\}$
 $\subset M_n(\mathbb{R}) \approx \mathbb{R}^{n^2}$.

det: $M_n(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathbb{R}$ cont
 $\det(GL_n(\mathbb{R})) = \mathbb{R}^*$.
 Par l'absurde, si c'était connexe par arcs,
 l'image aussi par det le serait aussi.
 Donc \mathbb{R}^* serait connexe par arcs. Absurde

Ex 1

$$1) a) A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 \\ 3 & 1 & 4 \\ 0 & 4 & 1 \end{pmatrix}$$

A symmetric matrice \Rightarrow diagonalisable

a) b) Diagonalisation A .

$$P_A(x) = \det(A - xI)$$

$$= \begin{vmatrix} 1-x & 3 & 0 \\ 3 & 1-x & 4 \\ 0 & 4 & 1-x \end{vmatrix} = (1-x)(6-x)(-4-x)$$

\rightarrow 3 r.p.: 1, 6, -4.

Chaque sep est de dim 1.

$$E_{\lambda_1} = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -3 \end{pmatrix} \right\}, E_{\lambda_{-4}} = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} 3 \\ -5 \\ 9 \end{pmatrix} \right\}$$

$$E_{\lambda_6} = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 4 \end{pmatrix} \right\}, A = PDP^{-1}$$

$$D = \begin{pmatrix} -4 & & \\ & 1 & \\ & & 6 \end{pmatrix}, P = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 \\ 0 & -5 & 5 \\ -3 & 4 & 9 \end{pmatrix}$$

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} -3/10 & 1/2 & -2/5 \\ -12/25 & 0 & 9/25 \\ 3/10 & 1/2 & 2/5 \end{pmatrix}$$

Diagonalisation ③

\rightarrow Determiner mat $A^n, \forall n \in \mathbb{N}$.

$$A^n = PDP^{-1} \times \dots \times PDP^{-1} = P D^n P^{-1}$$

$$e) \begin{pmatrix} u_{m+1} \\ v_{m+1} \\ w_{m+1} \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} u_m \\ v_m \\ w_m \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} u_m \\ v_m \\ w_m \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} u_{m-1} \\ v_{m-1} \\ w_{m-1} \end{pmatrix} = A^2 \begin{pmatrix} u_{m-2} \\ v_{m-2} \\ w_{m-2} \end{pmatrix} = \dots$$

$$= A^m \begin{pmatrix} u_0 \\ v_0 \\ w_0 \end{pmatrix} = A^m \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} u_n = \frac{2}{50}(-4)^n + \frac{4}{50}6^n + \frac{8}{50} \\ v_n = \frac{7}{10}(6^n - (-4)^n) \\ w_n = \frac{14}{25}(6^n + (-4)^n) - \frac{3}{25} \end{cases}$$

Ex 2 $E = \mathbb{R}^n$ - (a) de dim n
 p = projecteur i.e. $p \in \text{End}(E)$

end
si mat $\rightarrow p \circ p = p$ i.e. $p^2 = p$.

(i) a) $M_p E = \ker(p) \oplus \text{Im}(p)$

Ré: Soit F, G des SEV de E .

On dit qu'ils sont supplémentaires et on écrit $E = F \oplus G$ si

$\forall u \in E$ s'écrit de manière unique sous la forme $u = v + w$ où $v \in F$ et $w \in G$.

C'est équivalent à $F \cap G = \{\vec{0}\}$ et

$\dim E = \dim F + \dim G$.

(ii) $F = \ker(p)$, $G = \text{Im } p$ & $p^2 = p$ et $\text{tr}(PAP^{-1}) = \text{tr}(AP^{-1}P) = \text{tr}(A)$.

Th: si $f \in \text{End}(E)$, alors
 $\dim E = \dim \ker f + \dim \text{Im } f$
(Th) noyau-image / rang

Il entraîne que $\dim E = \dim \ker f + \dim \text{Im } f$
 soit $u \in (\ker f) \cap (\text{Im } f)$.

mq $u = \vec{0}$, comme $u \in \ker f$, on a $f(u) = \vec{0}$.

comme $u \in \text{Im } f$, $\exists v \in E$ tq $f(v) = u$.

On a $u = f(v) = f^2(v) = f \circ f(v) = f(u) = \vec{0}$
 $\downarrow f = f^2$ Donc $u = \vec{0}$.

Ré Trac: si A mat $n \times n$,

$$\text{tr}(A) = \text{somme coeff diagonaux} = \sum_{i=1}^n a_{ii}$$

P $\text{tr}(A \cdot B) = \text{tr}(B \cdot A)$

Q $\text{tr}(PAP^{-1}) = \text{tr}(AP^{-1}P) = \text{tr}(A)$

si $p \in \text{End}(E)$ on définit,
 $\text{tr}(p)$ comme $\text{tr}(A)$ où $A = \text{mat de } p$
 ds une base qq.

on sait que $E = \ker p \oplus \text{Im } p$.

on choisit $\{e_1, \dots, e_m\}$ une base de $\text{Im } p$
 et $\{e_{k+1}, \dots, e_n\}$ une base de $\ker p$.

Comme $E = \ker p \oplus \text{Im } p$, la famille
 $\{e_1, \dots, e_k, e_{k+1}, \dots, e_n\}$ est une base de E .

La mat de p ds cette base est

$$\begin{array}{c|c} \begin{matrix} p(e_1) & \dots & p(e_k) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ p(e_{k+1}) & \dots & p(e_n) \end{matrix} & \begin{matrix} p(e_{k+1}) & \dots & p(e_n) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ p(e_{k+1}) & \dots & p(e_n) \end{matrix} \\ \hline \begin{matrix} e_1 & \dots & e_k \\ \hline e_{k+1} & \dots & e_n \end{matrix} & \begin{matrix} \emptyset & & \\ & \emptyset & \\ & & \emptyset \end{matrix} \end{array}$$

comme $e_1 \in \text{Im } p$, $\exists v_1 \in E$ tq $e_1 = p(v_1)$
 Donc $p(e_1) = p(p(v_1)) - p^2(v_1) = p(v_1) = e_1$.

Donc $p(e_1) = e_1$. De m⁺ $p(e_2) = e_2, \dots$
 $p(e_n) = e_n$.

Comme $e_{k+1}, \dots, e_n \in \ker p$ leur image par p est égale à \emptyset .

$$\begin{aligned} \text{On a dc } \text{tr}(p) &= \underbrace{1+1+\dots+1}_{k \text{ fois}} + \underbrace{0+\dots+0}_{n-k \text{ fois}} \\ &= k = \underbrace{\dim(\text{Im } p)}_{\text{rg}(p)} \end{aligned}$$

(Non) $M = \begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 0 & -3 \end{pmatrix}$

↓

$$\text{tr } M = 2$$

$$\begin{aligned} \text{rg } M &= \dim(\text{Im } M) \\ &= \dim(\text{Vect}(v_1, v_2)) = 2. \end{aligned}$$

Qd' un end u de E vérifiant $\text{tr}(u) = \text{rg}(u)$,
 est-il nécessaire un projectR de E ?

$$M^2 = \begin{pmatrix} 25 & 0 \\ 0 & 9 \end{pmatrix} \neq M.$$

II 2) Donnons mat A, B de $M_3(\mathbb{R})$

de rang tq A diag $\xrightarrow{\text{B}}$
B non diag - ble.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & & \\ & 0 & \\ & & 0 \end{pmatrix} ; B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$B^2 = \begin{pmatrix} 0 \end{pmatrix}$$

Donc le poly. de B divise X^2
et est $\neq X$. C'est dc X^2 . Les racines
de X^3 ne sont pas simples (c'est 0 de
multiplicité 2).

Donc B n'est pas diagonalisable.

II.2) Donnons mat A, B de $M_3(\mathbb{R})$
 de rang tq A diag $\xrightarrow{\text{tq}}$
 B non diag $\xrightarrow{\text{tq}}$.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$B^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Donc le poly. de B divise X^2
 et est $\neq X$. C'est de X^2 . Les racines
 de X^3 ne sont pas simples (c'est 0 de
 multiplicité 2).

Donc B n'est pas diagonalisable.

II.3. $u: E \rightarrow E$ de rg 1.

$$\text{rg}(u) \stackrel{\text{def}}{=} \dim(\text{Im } u) = \dim \text{Vect}(e_1, \dots, e_n)$$

TH du rg
 où e_1, \dots, e_n = rct¹⁰ colonnes de
 mat de u .

$$\dim E = \dim(\ker u) + \text{rg}(u)$$

$$\text{de } m = \dim(\ker u) + 1 \Rightarrow \dim(\ker u) = m - 1$$

On cherche une base (e_1, \dots, e_n) de E
 tq la mat de u dans cette base soit
 $a(e_1) \dots a(e_{m-1}) a(e_m)$

$$\begin{pmatrix} e_1 & \begin{matrix} 0 & & & & 1 \\ \vdots & & & & \vdots \\ 0 & & & & \ddots \\ e_{m-1} & & & & 0 \\ e_m & & & & 0 & 0_m \end{matrix} \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_m(\mathbb{R})$$

on choisit e_1, \dots, e_{m-1} qui forment une base ker u .
 c'est possible car $\dim(\ker u) = \underline{m-1}$.
 On complète par e_m en utilisant le **TH** de
 la base incomplète.

TH (base incomplète): Soit E un \mathbb{K} dim n
 soit (u_1, \dots, u_p) famille libre de E &
 soit (v_1, \dots, v_q) une famille génératrice de E .
 Alors $\exists w_1, \dots, w_{n-p} \in \{v_1, \dots, v_q\}$
 tq $(u_1, \dots, u_p, w_1, \dots, w_{n-p})$ soit une
 base de E .

II.b. Mg u diagonalisable $\Leftrightarrow \text{tr}(u) \neq 0$. III.3.c

\Rightarrow si u est diagonalisable, ses vp

sont 0 & a_m car

$\text{tr}(u)$ = somme des val RS comptés
à multiplicité ~~multiplicité~~ $m-1$.

$$\text{on suppose } \text{tr}(u) = \text{rg}(u) = 1.$$

$$M^2 = \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 & a_m \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & a_m \\ 0 & \dots & 0 & a_m \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 & a_m \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & a_m \\ 0 & \dots & 0 & a_m \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 & a_m a_m \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & a_m a_m \end{pmatrix} = M \text{ car } a_m = \text{tr}(u) = 1$$

$\mathcal{D}_C u^2 = u$ dc u est projecteur.

II.3.d. $\text{rg}(A) = 1+1-1=1$ vectⁿ alors

$$\text{rg}(A) = \dim (\text{Vect}(c_1, c_2, c_3)) \text{ où } c_1, c_2, c_3 =$$

$$\text{rg}(A) = \dim \left(\text{Vect} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = 1$$

$$\text{Im } A = \text{Vect} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}. \text{ Ker } A ?$$

$$\text{on résoud } A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x+y-z=0 \\ x+y-z=0 \\ x+y-z=0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow x+y-z=0$$

Les racines st 0 & $a_m \neq 0$

0 mult $m-1$
 $a_m \xrightarrow{\geq 1}$

Les sommes des dim sep est m.
dc u est diagonalisable.

$$\text{Ker } A = \{(x, y, z) \mid x + y - z = 0\}$$

$$= \text{Vect} \left[\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right]$$

III. u est une symétrie de E .

(Th) u est diaglt de base orthonormée de E si S la mat de u dans base orthonormée g .

Elle est symétrique (${}^t S = S$)

& $\exists P \in \mathcal{M}_m(\mathbb{R})$ tq

$${}^t P = P^{-1}$$

i.e. P orthogonale

$$\uparrow \quad \text{tq } P^{-1} S P = D \text{ diagonale.}$$

(Th) Rédic d endomorphismes sym.
de espace euclidien E & mat.

$$S = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}, \quad \beta = \det(S - xI) = \begin{vmatrix} 1-x & 1 \\ 1 & -1-x \end{vmatrix}$$

$$= (1-x)(-1-x) - 1 = x^2 - x^2 - 1 = x^2$$

Racine de $P_S = 0$.

Si S était diagonalisable elle serait nulle. Abscisse de S n'est pas diagonalisable

III. 2. a) $\forall n \in E$,

$$n = \sum_{i=1}^n x_i e_i \quad \text{et} \quad x_i \in \mathbb{R}.$$

$$\text{on a } s(n) = \sum_{i=1}^n s(x_i e_i)$$

$$= \sum_{i=1}^n x_i s(e_i)$$

$$= \sum_{i=1}^n x_i \lambda_i e_i.$$

$$R_D(x) = \langle s(x) | x \rangle$$

$$= \left\langle \sum_{i=1}^m x_i \lambda_i e_i \mid \sum_{j=1}^m x_j e_j \right\rangle$$

$$= \sum_{i,j} x_i \lambda_i x_j \underbrace{\langle e_i | e_j \rangle}_{= \delta_{ij}} = \sum_{i,j} x_i \lambda_i x_j \delta_{ij}$$

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{if } i=j \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$

bilinear
de \mathbb{C}^n

\rightarrow

$$R_D(s(0,1)) \subset [\lambda_1, \lambda_m]$$

$$\Leftrightarrow R_D(x) \in [\lambda_1, \lambda_m] \quad \forall x \in J(0,1)$$

III. 3. suppose s sym. positif.

(Vp) de s est \oplus ? ...

$$0 \leq \langle s(e_i) | e_i \rangle = \langle A_i e_i | e_i \rangle$$

$$= A_i \text{ car } (e_1, \dots, e_n)$$

J = matrice de s ds $\beta = (e_1, \dots, e_n)$

base canoniq de $E = \mathbb{R}^m$.

$$J = (s_{ij})_{1 \leq i, j \leq m}$$

$$i \begin{pmatrix} & & & j \\ & & & \vdots \\ & & 1 & \\ & & & s_{ij} \\ & & & \vdots \\ & & & \end{pmatrix} = J$$

s_{ij} = i-ème coord ds β du vecteur $s(e_j)$

$$= \langle s(e_j) | e_i \rangle$$

j-ème vecteur
colonne de J

$$\text{on a } s_{ii} = \langle s(e_i) | e_i \rangle$$

$$= R_D(e_i) \in [\lambda_1, \lambda_m] \text{ car } \|e_i\|=1$$

2b

$$R_D(x) = \langle s(x) | x \rangle$$

$$= \left\langle \sum_{i=1}^m x_i \lambda_i e_i \mid \sum_{j=1}^m x_j e_j \right\rangle$$

bilinear
de \mathbb{C}^n

\rightarrow

$$= \sum_{i,j} x_i \lambda_i x_j \underbrace{\langle e_i | e_j \rangle}_{= \delta_{ij}}$$

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{if } i=j \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$

$$\bullet R_D(x) = t(sx). x$$

$$= t(x)s. x \text{ car } t s = s$$

$$\text{de } R_D(x) = \sum_{i=1}^m \lambda_i x_i^2$$

2. f. soit $x \in J(0,1)$ cad $\|x\|=1$

$$\begin{array}{c} \text{je} \\ \text{je} \end{array} \quad \begin{array}{c} \langle x | x \rangle = 1 \\ \sum_{i=1}^m x_i^2 = 1 \end{array}$$

$$\text{on a } R_D(x) = \sum_{i=1}^m \lambda_i x_i^2 \text{ et } \lambda_1 \leq \lambda_i \leq \lambda_m \quad (\lambda_i^2 \geq 0)$$

$$\text{de } \lambda_1 \sum_{i=1}^m x_i^2 \leq R_D(x) \leq \lambda_m \sum_{i=1}^m x_i^2 \text{ & de}$$

$$\text{de } R_D(x) \in [\lambda_1, \lambda_m] \quad \textcircled{g}$$

§7. Dedekind, Peano, Landau

- chaîne : ss-ens^K de \mathbb{N} q vérifie
condit's que si $n \in K \Rightarrow S(n) \in K$.

- Ds l'axiome de l' ∞ , on a
 $S'(a) = a \cup \{a\}$; on pouvait aussi
prendre $S(a) = \{a\}$

1867 1, 2, 3, ... Commence à 1.

20 ans + tard 0, 1, 2, ... commence à 0

→ successeur: +1 opérat.

→ 2 entiers qq = p + q ?
def p récurrence.

$$p+1 \rightarrow S(p)$$

$$p+2 \leftarrow 1+1$$

chaîne 2m > successeur.

↑

Dedekind

Peano

⑤

Addit' ds \mathbb{N} (+ petit ens q vérifie a-x
 $\in \mathbb{N}$ et $m \in \mathbb{N} \Rightarrow S(m) \in \mathbb{N}$).

$$n+1 = S(n)$$

$$\begin{aligned} \text{Par récurrence } n+(p+1) &= (n+p)+1 \\ &= S(n+p) \\ n+S(p) &= S(n+p). \end{aligned}$$

De cette façon on connaît $n+p$ & $p \in \mathbb{N}$
 $n+0 = n$, $n+1 = S(n)$, si on connaît $n+p$,
on connaît $n+(p+1)$.
De Pn Récurrence, on connaît $n+p$ & $p \in \mathbb{N}$.

Piège: Définit suite & chaîne:

application $f: \mathbb{N} \rightarrow A$ (A un ens,
par addit' $A = \mathbb{N}$).

On donne $f(0) = a_0$ donné & une opérat g
 $g: A \rightarrow A$ & $f(m+1) = g(f(m))$.

Autre écriture $a_m = f(m)$

$$a_{m+1} = g(a_m)$$

Pb: Qd on prononce la phrase:
"Je connais $f(n)$ ".

→ cela suppose que l'objet $f \exists !$
De plus on ne peut pas user d'un argument
pr l' \nexists de f .

→ solution de Dedekind.

on mq p récurrence l' \nexists pr $\forall n \in \mathbb{N}$
d'une appli $f_n : \{0, \dots, n\} \rightarrow A$ vérifiant
 $f(0) = a_0$ & $\forall p < n : f(p+1) = g(f(p))$.

on commence par $f_0 : \{0\} \rightarrow A$ def p

$$f_0(0) = a_0, \text{ si on a } f_m : \{0, \dots, m\} \rightarrow A$$

on définit $f_{m+1} : \{0, \dots, m, m+1\} \rightarrow A$

$$\text{pr } f_{m+1}(p) = f_m(p) \text{ pr } p \leq m$$

$$f_{m+1}(m+1) = g(f_m(m))$$

On mq que $m < n$ & $p \leq m$
on a $f_m(p) = f_m(p)$.

Ensuite on peut définir

$$f : \mathbb{N} \rightarrow A \text{ pr } f(n) = f_m(n)$$

On définit des N, notons le P: $N \times N \rightarrow N$
Comment définir?

on fixe m et on définit p récurrence
une suite a_k par $a_0 = m$.

$$a_{k+1} (= a_k + 1) = \dots S(a_k)$$

$$a_0 = m, a_1 = m+1, a_2 = (m+1)+1 = m+2$$

etc

$$\text{On va dire } P(n, k) = a_k$$

$1+1 = 2$ c'est la définition de 2.
 $= S(1)$

$0+1 = 1$ est la définition de $1 = S(0)$

$1+1 = S(1) = 3$ définissant de 3.
 Mais $1+2=3$ est un Théorème.
Addit: qq chose + 1.
ans commutativité de addit.

$$2+1 = S(2) = S(S(1)) = S(S(S(0)))$$

la définition me donne la formule

$$1+2 = S(0) + S(1)$$

$$m + S(p) \stackrel{\text{def}}{=} S(m+p)$$

$$\& m+0=m.$$

$$\begin{aligned} P_1 \quad 1+2 &= 1+S(1) = S(1+1) \\ &= S(1+S(0)) \\ &= S(S(1+0)) = S(S(1)) \\ &= S(S(S(0))) \end{aligned}$$

$$P_2 \quad 2+1 = 2 + S(0) = S(2+0) = S(2)$$

Autre façon de mq suite d'�.
 P récurrence est bien déf!
applique

Les données A: ms $a_0 \in A$ & $g: A \rightarrow A$
 On vt mq l'ensemble de $f: \mathbb{N} \rightarrow A$
 de $f(0) = a_0, f(n+1) = g(f(n)).$

\boxed{M}

f applicat (si ça existe) vt
 dire $f \subset \mathbb{N} \times A$ de ppés
 (q ça représente un graphe) on va \cap
 des ss-ens à $\mathbb{N} \times A$ de la ppé
 $(a, a_0) \in F \& (n, u) \in F \Rightarrow (n+1, g(u)) \in F.$

$\mathcal{F} = \{F \subset \mathbb{N} \times A \mid F \text{ a ttes les ppés}\}.$

\mathcal{F} n'est pas vide car $\mathbb{N} \times A \in \mathcal{F}$.

On mq + pét ds \mathcal{F} et le graphe d' f .

EN G
 2

8

$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, a_0 , $a_{n+1} = f(a_n)$.

si f est ↑ $\Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} a_n \exists$.

⚠ Ne pas confondre le graphe de f (dans $\mathbb{R} \times \mathbb{R}$) et le graphe de la suite a_n (dans $\mathbb{N} \times \mathbb{R}$).

$$\begin{aligned}
 R_S(x) &= \langle s(x) \mid x \rangle \\
 &= \left\langle \sum_{i=1}^n x_i \lambda_i e_i \mid \sum_{j=1}^m x_j \varepsilon_j \right\rangle \\
 &\stackrel{\text{Siliciumkt de } \leq 1 \rightarrow}{=} \sum_{i,j} x_i \lambda_j x_j \underbrace{\langle e_i \mid \varepsilon_j \rangle}_{= S_{ij} = \begin{cases} 1 & i=j \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}}
 \end{aligned}$$

- R9 $R_S(x) = t(sx) \cdot x$

$$= {}^t x s \cdot x \text{ car } {}^t s = s$$

$$\text{Dc } R_S(x) = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i^2$$

2. b. Soit $x \in S(0,1)$ car $\|x\|=1$

$$\begin{array}{c}
 \frac{1}{\|x\|} \quad \langle x \mid x \rangle = 1 \\
 \frac{1}{\|x\|} \quad \sum_{i=1}^m x_i e_i = 1
 \end{array}$$

$$\text{on a } R_S(x) = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i e_i \text{ et } \lambda_1 \leq \lambda_i \leq \lambda_m \quad (\lambda_i \geq 0)$$

$$\begin{aligned}
 \text{Dc } \lambda_1 \sum_{i=1}^n x_i^2 &\leq R_S(x) \leq \lambda_m \sum_{i=1}^n x_i^2 \text{ et dc} \\
 &\Rightarrow \text{Dc } R_S(x) \in [\lambda_1, \lambda_m] \quad \text{④}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 R_S(S(0,1)) &\subset [\lambda_1, \lambda_m] \\
 \Leftrightarrow R_S(x) &\in [\lambda_1, \lambda_m] \quad \forall x \in S(0,1)
 \end{aligned}$$

III. 3. Suppose s sym. positif.
 ① de s gtes \oplus ? ...

$$\begin{aligned}
 0 \leq \langle s(e_i) \mid e_i \rangle &= \langle A_i e_i \mid e_i \rangle \\
 &= \lambda_i \text{ car } (e_1, \dots, e_n)
 \end{aligned}$$

S = matrice des ds $\beta = (e_1, \dots, e_n)$
 base canoniq de $E = \mathbb{R}^m$.

$$S = (S_{ij})_{1 \leq i, j \leq m}$$

$$i \begin{pmatrix} & & & j \\ & & 1 & \\ & & & S_{ij} \\ & & & \end{pmatrix} = S$$

S_{ij} = ième coord du β du vecteur $s(e_j)$

$$= \langle s(e_j) \mid e_i \rangle$$

$$\begin{aligned}
 \text{on a } S_{ii} &= \langle s(e_i) \mid e_i \rangle \\
 &= R_S(e_i) \in [\lambda_1, \lambda_m] \text{ car } \|e_i\|=1
 \end{aligned}$$

2b

III.4

$$\mathcal{G}_m(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{G}_m(\mathbb{R})$$

$$M \longmapsto {}^t M \cdot M - \text{Id}$$

\rightarrow mg l'applicat est cont.

Il suffit de mg $M \mapsto {}^t M \cdot M$ est cont.

Elle s'écrit à la composée $B \circ$

$$M \xrightarrow{L} ({}^t M, M)$$

$$(R, S) \xrightarrow{B} (R, S)$$

$$\mathcal{G}_m(\mathbb{R}) \xrightarrow{L} \mathcal{G}_m(\mathbb{R}) \mathcal{G}_m(\mathbb{R})$$

$$M \mapsto ({}^t M, M)$$

$$\downarrow B$$

$${}^t M \cdot M$$

$\rightarrow L$ est linéaire.

$\rightarrow B$ est bilinéaire.

$$\mathcal{G}_m(\mathbb{R}) \cong \mathbb{R}^n$$

$$\text{II.5. Mg } A = (a_{ij}) \text{ orthogonals}$$

$$\Rightarrow |a_{ij}| \leq 1 \quad \forall i, j.$$

Comme A est orthogonale, les vecteurs colonne de A forment une base orthonormée.

Les vcs st $c_i = A e_i = \sum a_{ij} e_j$ de \mathbb{R}^n

$$\begin{aligned} \text{on a } & \langle c_i, c_j \rangle = \langle A e_i, A e_j \rangle \\ & = \underbrace{\langle A A (e_i, e_j) \rangle}_{\text{Id}} = \langle e_i, e_j \rangle = d_{ij}. \end{aligned}$$

base orthonormée

La base (c_1, \dots, c_n) est orthogonale.

$G_m(\mathbb{R})$ est symétrique ds base orth. Jc. Ex P6

$$B \text{ suite } T(A) = f_{\mathbb{R}}(AS) = f_{\mathbb{R}}(A \cdot P A) P^{-1}$$

$$= P^{-1} A P \text{ orthogonale en } P, A, P^{-1} \text{ & sont l'inverse de mat orthogonales et orthogonale t q}$$

$G_m(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$; noté où $S \in \mathcal{S}_m(\mathbb{R})$ est fixe.

$$A \mapsto f_{\mathbb{R}}(AS), \quad A_i = v_p \text{ de } S.$$

$\text{tr } T$ est linéaire sur $\mathcal{G}_m(\mathbb{R})$,
dc contient $\mathcal{G}_m(\mathbb{R})$.

Sa restriction à $\mathcal{G}_m(\mathbb{R})$ est donc sur
le compact $\mathcal{G}_m(\mathbb{R})$ et dc elle admet
une borne, $\exists A_0 \in \mathcal{G}_m(\mathbb{R})$ tq

$$T(A_0) = \sup_{\mathcal{G}} T(A)$$

c. $T(A) \stackrel{\text{def}}{=} \text{tr}(AS) = \text{tr}(BA)$ d'après a)

$$B = (b_{ij}), \quad \Delta = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_m)$$

$$\text{tr}(BA) = \sum_{i=1}^m (BA)_{ii}$$

$$= \sum_i b_{i1} \lambda_{1i} + \dots + b_{im} \lambda_{mi}$$

$$\text{on a } \text{tr}(BA) \leq \sum_{i=1}^m |b_{ii}| \lambda_i = \sum_{i=1}^m |b_{ii}| / \lambda_i \leq 1$$

$$\leq \sum_{i=1}^m \lambda_i \quad \text{d'après III.5}$$

$$\text{tr}(S) = T(I) = \epsilon.$$

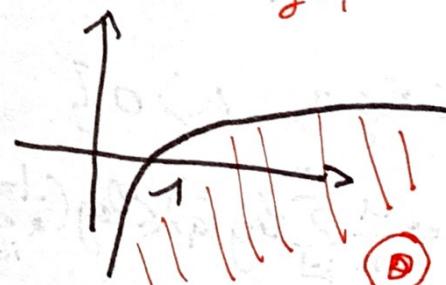
Inégalité d'Hadamard

Inégalité arithmético-géométrique S
 $a_1, \dots, a_m > 0$.

$$\left(\prod_{i=1}^m a_i \right)^{\frac{1}{m}} \leq \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m a_i$$

En prenant le log des 2 côtés:

$$\underbrace{\frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \log a_i}_{\text{moyenne arithmétique des } \log a_i} \leq \log \left(\frac{1}{m} \sum_{i=1}^m a_i \right) \underbrace{\frac{1}{m} \sum_{i=1}^m a_i}_{\text{moyenne arithmétique des } a_i}$$



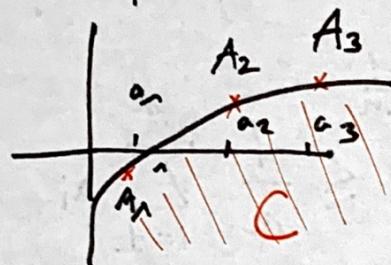
La partie y $\leq \text{tr } z$
est un ss-ens convexe

Un ss-ens C de \mathbb{R}^2
est convexe si $\forall A, B \in C$, le segment
est contenu de C

Rappel soit $\lambda_1, \dots, \lambda_m \in \mathbb{R}^2$. On
appelle isobarycentres de A_1, \dots, A_m
le point $G \in \mathbb{R}^2$ tel que

$$\overrightarrow{OG} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \overrightarrow{OA}$$

⑨ Si C est convexe & si les A_i appartiennent à $C \Rightarrow G \in C$.



Ici, on prend

$$A_1 = (a_1, \log(a_1)), \dots \quad \text{P} a_1, \dots, a_m > 0,$$

$$A_m = (a_m, \log(a_m))$$

$$\frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \sqrt{a_i} \leq \sqrt{\frac{1}{m} \sum_{i=1}^m a_i}$$

soit G l'isobarycentre de A_1, \dots, A_m .

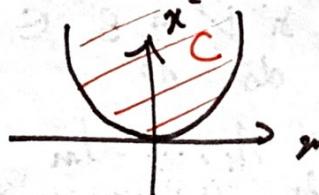
$$\text{ma } G = \left(\frac{1}{m} \sum_{i=1}^m a_i, \sum_{i=1}^m \frac{1}{m} \log a_i \right)$$

comme les $A_i \in C$, G aussi.

Ici $C = \{(x, y) \mid y \leq \log x, x > 0\}$

$$G \in C \Rightarrow y_G \leq \log x_G \Rightarrow \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \log a_i \leq \log \left(\frac{1}{m} \sum_{i=1}^m a_i \right)$$

⑩ $f(x) = x^2$



$$\text{P} a_1, \dots, a_n \in \mathbb{R}, \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n a_i^2 \geq \left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n a_i \right)^2$$

Inégalité de Convexité

⑪