# CLASE\_01\_b >> Introducción y fundamentos principales

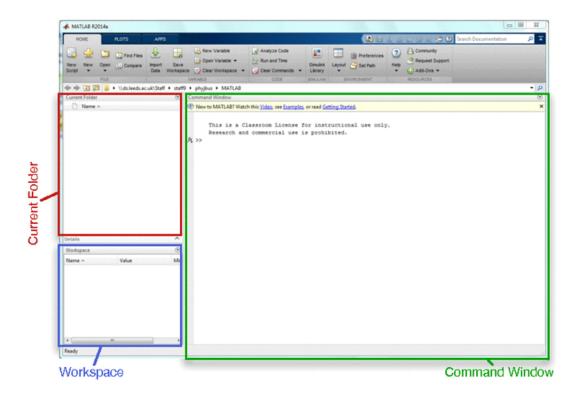


#### Tabla de contenidos

CLASE_01_b >> Introducción y fundamentos principales	
Entorno de trabajo y ventanas	
Ayuda y documentación	2
Datos (built-in)	3
Trabajando en el command window	4
Operaciones entre datos	5
Variables	7
Asignación	8
Indexación e inicialización de variables matriciales	9
Indexación	9
Indexación avanzada	10
Inicialización	
Scripts	12
Introducción a estructuras de control (o sentencias)	14
Sentencia condicional finita	16
Sentencia condicional por casos	
Sentencia condicional infinita	18
Sentencia bucle	19
Funciones predefinidas	20
Funciones sobre escalares	20
Funciones sobre vectores	21
Tamaño de los arreglos	22
Pongamos en práctica lo aprendido antes que se nos olvide	22
Números complejos	26
Ejercicios de la guía n°0 (script_01_01, ejemplo)	28
¿Cómo hacer un helloWord.m? (script 01 02)	29

## Entorno de trabajo y ventanas

MATLAB cuenta con 3 ventanas principales:



- 1. Current Folder: para acceder a nuestro archivos.
- 2. Command Window: para ingresar lineas de comandos.
- 3. Workspace: explorador de las variables y datos utilizados.

Dentro de la barra de herramientas **Preferences**, permite modificar opciones de todo el entorno de trabajo.

## Ayuda y documentación

La ventaja más importante que tiene MATLAB es su amplia documentacion, soporte y ayuda disponible. Se recomienda dos metodos:

- 1. Documentacion "Off-line" ---> Help(F1)
- 2. Documentación "On-line" ---> website mathworks

En el caso de la documentación "off-line":

#### help sin

```
sin Sine of argument in radians.
sin(X) is the sine of the elements of X.
See also asin, sind, sinpi.
Reference page for sin
Other functions named sin
```

Y por otro lado.

```
doc s
```

¿Qué pasa si no recuerdo el nombre de la función senoidal o no recuerdo si se escribe sin o sen?

En MATLAB utilizando la tecla **Tab** es posible completar el codigo

```
help s

s not found.

Use the Help browser search field to search the documentation, or type "help help" for help command options, such as help for methods.
```

Observar que en el caso de **help** el resultado se obtiene *inline* y para **doc** el resultado es en una ventana externa. MATLAB por defecto instala todos los help actualizados al año de la versión del software, para disponer de los mismo sin conexión de internet, lo cual es una gran ventaja.

Por otra parte, MATLAB nos da sugerencias de funciones (la parte de sintaxis de la documentación de la función) en la ventana de comandos haciendo una pausa después de escribir los paréntesis abiertos para los argumentos de entrada de la función.

```
%mean()
```

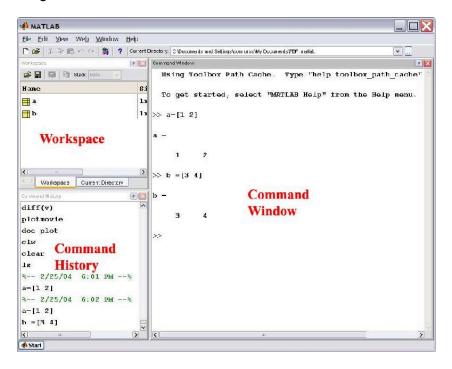
En caso de tener una versión más antigua se puede acceder de manera on-line.

## Datos (built-in)

Se denomina dato a cualquier objeto manipulable por la computadora. Un dato puede ser un carácter leído de un teclado, información almacenada en un disco, un número que se encuentra en la memoria central, etc. Los distintos tipos de datos se representan en diferentes formas: por ejemplo, no se almacena internamente de la misma manera un número entero que un carácter. Aunque los lenguajes de alto nivel permiten en alguna medida ignorar la representación interna de los datos, es preciso conocer algunos conceptos mínimos. A nivel de máquina todos los datos se representan utilizando una secuencia finita de bits. La definición de un tipo de dato incluye la definición del conjunto de valores permitidos y las operaciones que se pueden llevar a cabo sobre estos valores. Cuando se utiliza un dato en un programa es preciso que esté determinado su tipo para que el compilador o interpretador sepa cómo debe tratarlo y almacenarlo. Dependiendo del lenguaje puede o no ser preciso declarar expresamente en el programa el tipo de cada dato. No todos los tipos de datos existen en todos los lenguajes de programación. Hay lenguajes más ricos que otros en este sentido [Datos y variables, 2009].

## Trabajando en el command window

En las versiones más antiguas:



(>>) (prompt - mensaje, define un evento o acción)

0

Todos los elementos se almacenan en **ans** (answer), que hace referencia a la última respuesta (observar el workspace).

Los tipos de datos básicos, denominados elementales (o primitivas) son:

```
% Números enteros
5, 22, -1

ans = 5
ans = 22
ans = -1

% Números reales (parte entera - parte decimal)
0.009, -31.423, 3.0

ans = 0.0090
ans = -31.4230
ans = 3

% Lógicos (bool)
true, false

ans = logical
    1
ans = logical
```

```
% Caracteres (char --> ASCII)
'h', '!', 'A'

ans =
'h'
ans =
'!'
ans =
'!'
```

Los tipos de datos construidos a partir de datos elementales, se los denomina **estructura de datos**:

```
% Números complejos (parte real - parte imaginaria)
2+3i, -3i
ans = 2.0000 + 3.0000i
ans = -0.0000 - 3.0000i
% Cadena de caracteres (String)
'Esto es una cadena de caracteres', '123ABC'
'Esto es una cadena de caracteres'
ans =
'123ABC'
% Matrices
[1 2 3], [1 2 3;3 4 5; 6 7 8]
ans = 1x3
   1 2 3
ans = 3x3
    1 2
             3
    3
        4
    6
        7 8
```

## **Operaciones entre datos**

```
%% Operadores aritméticos elementales
% Exponenciación (acento circunflejo)
10^6, 10^-6

ans = 1000000
ans = 1.0000e-06

% Suma
12 + 123, 5.67 + 0.42

ans = 135
ans = 6.0900

% Resta
```

```
% Multiplicación
 123 * -12, 34 * 65
  ans = -1476
  ans = 2210
 % División
 42 / 2, 123 / -45
  ans = 21
  ans = -2.7333
Las reglas de prioridad de operaciones son las mismas que en algebra:
     1. Exponenciaciones.
    2. Multiplicaciones y divisiones.
     3. Sumas y restas.
Utilice paréntesis para modificar la prioridad.
 %% Operaciones de comparación (entre datos del mismo tipo)
 'A' == 'a' % Igual a
  ans = logical
     0
 1 ~= 0 % No igual (virgulilla)
  ans = logical
     1
  -12 < 2 % Menor que
  ans = logical
    1
 31 > 1 % Mayor que
  ans = logical
    1
 21 <= 2 % Menor o igual que
  ans = logical
     0
 3 >= 1 % Mayor o igual que
                                                6
```

123 - 12, 2.13 - 12

ans = 111ans = -9.8700

```
ans = logical
    1

%% Operadores lógicos (entre datos del mismo tipo)
(6 > 10), ~(6 > 10) % Negación

ans = logical
    0
    ans = logical
    1

(6 < 10) & (10 > 6) % Conjunción (ampersand)

ans = logical
    1

(0 > 5) | (0 < 5) % Disyunción

ans = logical</pre>
```

### **Variables**

Los datos pueden ser almacenados en espacios de memoria definidos, para su uso en futuras operaciones, a esto se lo denomina variables:

Caracteristicas de MATLAB respecto al uso de variables:

- Lenguaje de tipado dinámico: quiere decir que si no definimos las variables de manera explícita, las variables tendrán tipo double, que corresponde a números reales con doble precisión (64 bits). En el caso particular de MATLAB, es muy habitual trabajar siempre con valores de tipo double, sin cambiar a otros tipos numéricos (float, int, char). Las ganancias en tiempos de ejecución que pueden lograrse al cambiar de un tipo a otro son probablemente marginales, y salvo aplicaciones muy específicas, es mejor trabajar con los tipos por defecto sin realizar conversiones de tipos (por el momento).
- Lenguaje débilmente tipado: dado el valor de una variable de un tipo concreto, no se puede usar como si fuera de otro tipo distinto a menos que se haga una conversión (casting). Por ejemplo, a la hora de trabajar con valores lógicos. En muchas situaciones donde se requiere un valor de tipo lógico, el lenguaje M admite valores de otros tipos. Por ejemplo, si es un valor numérico, si es igual a 0 asume que es equivalente a un valor lógico falso. Si tiene cualquier otro valor, es verdadero. Si lo que se encuentra es un vector, asume que es falso si el vector está vacío, y verdadero si no lo está [Mat.caminos.upm.es, 2017].

Por otra parte, **no es necesario inicializar las variables**, aunque en algunos casos inicializar y establecer posiciones de memoria previamente puede mejorar el rendimiento de nuestro código (como se verá más adelante).

Comentar < Ctrl+R>

Descomentar <Ctrl+T>

Los shortcuts (atajos) son configurables desde Preferences.

## Asignación

Las instrucciones de asignación sirven para almacenar un valor en una variable. En **pseudocodigo** se escribe:

$$a \leftarrow 2;$$
  
 $b \leftarrow -4;$   
 $c \leftarrow$  "hola mundo";  
 $d \leftarrow 1.31;$   
 $e \leftarrow true$ 

En MATLAB, La sintaxis más habitual de una operación de asignación es:

```
a = 2
a = 2
b = -4
b = -4
c = 'hola mundo'

c = 'hola mundo'
d = 1.31
d = 1.3100
e = true
e = logical
1
```

### Observar nuevamente el workspace, ¿Qué cambió?

Para tener en cuenta con respecto a los nombres de variables:

#### Case sensitive (valor explicito)

```
a = 5
a = 5
A = 3
A = 3
```

```
a1 = 5
a1 = 5
```

#### Primer carácter debe ser una letra

```
% la = 10
```

#### Utilización de la opción autocompletar (TAB) (valor implicito)

```
alturaTriangulo = 3

alturaTriangulo = 3

baseTriangulo = 2

baseTriangulo = 2

% AreaTriangulo =
```

## Indexación e inicialización de variables matriciales

#### Indexación

Todos los datos en el entorno de MATLAB poseen indice, incluso los datos primitivos.

```
a = 3,14;
a = 3

a(1)
ans = 3
```

MATLAB indexa comenzando en 1, no en 0 como en otros lenguajes (Python).

La indexación cobra sentido en el uso de matrices. Una matriz en pseudocodigo:

$$A \leftarrow L_1, L_2, ..., L_n$$
  
 $B \leftarrow L_{1,1}, L_{1,2}, ..., L_{i,j}$ 

En matrices de una sola fila o una sola columna (vectores):

```
a = [3 \ 35 \ 19 \ 12]
a = 1 \times 4 
3 \ 35 \ 19 \ 12
t = a(1)
```

t = 3

$$h = a(2:3)$$

$$h = 1 \times 2$$
35 19

$$b = a(2:end)$$

$$b = 1 \times 3$$
35 19 12

#### Para matrices

1	4	7		
2	5	8		
3	6	9		



1,1	1,2	1,3
2,1	2,2	2,3
3,1	3,2	3,3

$$b = [12 \ 3; \ 31 \ 65]$$

$$b = 2 \times 2$$
 $12 \qquad 3$ 
 $31 \qquad 65$ 

$$b(:,1) = [4;5]$$

$$b = 2x2$$

4 3

5 65

## Indexación avanzada

$$u = [123 \ 3 \ 52 \ 32 \ 2 \ 1]$$

$$u = 1 \times 6$$

```
123
       3
               52
                     32
                                 1
[minVal, minInd] = min(u)
minVal = 1
minInd = 6
[maxVal, maxInd] = max(u)
maxVal = 123
maxInd = 1
ind = find(u == 9)
ind =
  1×0 empty double row vector
ind = find(u > 2 \& u < 50)
ind = 1 \times 2
     2
```

#### Inicialización

Como se mencionó anteriormente MATLAB es de **tipado dinámico**, con lo cual **no es necesario definir de antemano el tipo de variable, ni iniciarla con algún valor en particular**. Ahora bien, inicializar, permite reservar un espacio en memoria de antemano, acortando los tiempos de ejecución (**Prelocalización**). Por ejemplo, si utilizamos algún ciclo de control que modifique o agregue valores a una variable, dicho procedimiento se realizará más rápidamente si el vector esta inicializado con el tamaño que nosotros prevemos.

```
ones(1,10) % Matriz de unos (Filas, Columnas)
ans = 1 \times 10
               1
                    1
                         1
                               1
                                    1
                                         1
                                              1
                                                    1
zeros(5,5) % Matriz de ceros
ans = 5x5
        0
             0
                    0
    0
                         0
             0
    0
         0
                   0
                         0
             0
        0
                   0
    0
                         0
    0
        0
             0
                   0
                         0
    0
          0
eye (2,2) % Matriz identidad
ans = 2 \times 2
    1
         0
    0
          1
rand(1,10) % Matriz de números aleatorios
```

```
0.8147 0.9058 0.1270 0.9134
                                                0.6324
                                                         0.0975
                                                                      0.2785
                                                                                 0.5469 •••
rand(2,3,3) % Hipermatrices
ans =
ans(:,:,1) =
    0.1576 0.9572 0.8003
     0.9706 0.4854 0.1419
ans(:,:,2) =

      0.4218
      0.7922
      0.6557

      0.9157
      0.9595
      0.0357

ans(:,:,3) =

      0.8491
      0.6787
      0.7431

      0.9340
      0.7577
      0.3922

nan(2,10) % Acrónimo en inglés Not a Number (no es un número)
ans = 2 \times 10
  Nan Nan Nan Nan Nan Nan Nan Nan
                                                             NaN
   Nan Nan Nan Nan Nan Nan Nan Nan
                                                              NaN
linspace(0,10,5) % Vector equiespaciado
ans = 1 \times 5
              2.5000 5.0000
                                   7.5000 10.0000
0:2:10
ans = 1 \times 6
      0 2
                         6 8
                                     10
1:5
ans = 1 \times 5
     1 2 3 4 5
```

## **Scripts**

ans =  $1 \times 10$ 

Hasta el momento trabajamos en el **command window** ingresando lineas de código y ejecutándolos secuencialmente. Esto presenta dos inconvenientes, como mínimo, a la hora de programar varias lineas:

- 1. **No es posible almacenar las lineas de código ingresadas**. Si bien son almacenadas en un command history, no es práctico su uso para nuestro trabajo.
- 2. Las lineas son ejecutadas a medida que son ingresadas. Nuevamente esto resulta engorroso, a la hora de testear el código o incluso reemplazar o modificar una linea.

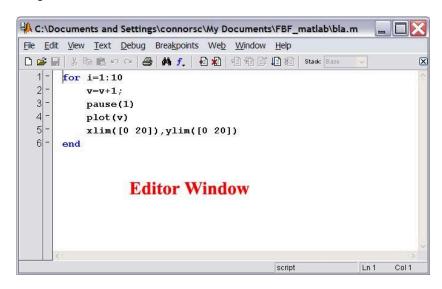
En este sentido debemos recurrir a **archivos de programa**, donde contengan las lineas de código. Existen dos tipos de archivos de programa:

- Scripts, que no aceptan argumentos de entrada ni devuelven argumentos de salida. Operan sobre datos en el área de trabajo.
- **Funciones**, que **aceptan** argumentos de entrada y devuelven argumentos de salida. Las variables internas son locales para la función.

De todas formas el **command window** cobra relevancia nuevamente cuando comencemos a realizar **debugging** de nuestro codigo, dado que usaremos esta ventana para ingresar comandos de prueba en tiempos de depuración.

```
edit
```

En las versiones más antiguas:



Esta ventana cuenta con varias herramientas para la edición de scripts, para la depuración (debugging) e incluso documentación (hoy obsoleto, reemplazado por liveScript). Vamos a trabajar con ellas, a medida que avancemos con los temas.

Acudimos a la ventana del editor, dado que es más fácil escribir estructuras complejas como las que vamos a trabajar a continuación.

Para programadores nuevos de MATLAB, basta con que cree en la carpeta actual los archivos de programa que desee probar. A medida que desarrolle más archivos propios, querrá organizarlos en otras carpetas y toolboxes personales que pueda agregar a su ruta de búsqueda de MATLAB.

Si duplica nombres de funciones, MATLAB ejecuta aquella que aparece primero en la ruta de búsqueda.

Para ver el contenido de un archivo de programa, por ejemplo, myfunction.m, use

```
type script_01_01.m

clc
clear all

% Ejercicio 1)
    display('Ejecicio 1')
    al = li*(1-sqrt(3))*(sqrt(3)+li)
```

```
b1 = (5i)/(1+1i)
   c1 = (1-1i*sqrt(2))^3
%% Ejercicio 2)
   display('Ejecicio 2')
   a2 = (2 + 1i*sqrt(3))
   b2 = (2 + 1i*sqrt(3))^2
   mod a2 = abs(a2)
   mod b2 = abs(b2)
   ang_a2 = angle(a2)*180/pi
   ang_b2 = angle(b2)*180/pi
   compass(a2,'r');title('Representacion fasorial de un numero complejo'); hold on; compass(b2,'-g'); ho
% Ejercicio 3)
   display('Ejecicio 3')
   numerador = (1+1i);
   denominador = (sqrt(3)+1i);
   a3 = numerador/denominador
   mod1 = abs(numerador);
   mod2 = abs(denominador);
   ang1 = angle(numerador);
   ang2 = angle (denominador);
   b3 = (mod1*exp(1i*ang1))/(mod2*exp(1i*ang2))
% Ejercicio 4)
   display('Ejecicio 4')
   a4 = 1*exp(1i) + 1*exp(3i)
   mod_a4 = abs(a4)
   anq_a4 = angle(a4)
```

Trabajemos con scripts, los cuales pueden operar en datos existentes en el área de trabajo, o pueden crear datos nuevos en los cuales operar. Aunque los scripts no devuelven argumentos de salida, cualquier variable creada por ellos permanece en el área de trabajo para ser utilizada en cálculos posteriores. Además, los scripts pueden producir gráficas mediante el uso de funciones como plot.

## Introducción a estructuras de control (o sentencias)

Comencemos a realizar los priemros scripts utilizando las estructuras esenciales: **bucles** y **condicionales**. Los bucle permiten ejecutar varias tareas idénticas secuencialmente con la variación de diversos índices; se pueden encapsular con otros contadores y con otras sentencias. Por otra parte, los condicionales permiten incluir variaciones en la ejecución del código según el cumplimiento de ciertas condiciones lógicas. Estos no son las únicas estructuras de programación, por lo contrario son las más básicas. A partir de ellas se derivan sentencias más útiles y más específicas como veremos a continuación.

La mayoria de las estructuras de control trabajan con operadores, para identificarlos ingresar el siguiente código:

```
help .
```

```
Operators and special characters.

Arithmetic operators.

plus - Plus +

uplus - Unary plus +

minus - Minus -

uminus - Unary minus -
```

```
mtimes - Matrix multiply
times - Array multiply
mpower - Matrix power
power - Array power
  mldivide - Backslash or left matrix divide
  mrdivide - Slash or right matrix divide
  ldivide - Left array dividerdivide - Right array divide
  idivide - Integer division with rounding option.
  kron - Kronecker tensor product
Relational operators.
  eq - Equal

ne - Not equal

lt - Less than

gt - Greater than

le - Less than or equal

ge - Greater than or equal
                                                              ==
                                                              ~=
Logical operators.
  relop - Short-circuit logical AND &&
  relop
              - Short-circuit logical OR
 Special characters.
  colon - Colon
  paren
               - Parentheses and subscripting
                                                             ( )
  paren - Brackets
paren - Braces and subscripting
punct - Function handle creation
                                                              [ ]
                                                             { }
  punct
              - Decimal point
             - Decimal point
- Structure field access
- Parent directory
- Continuation
- Separator
- Semicolon
  punct
  punct
  punct
  punct
  punct
               - Semicolon
  transpose - Transpose
  ctranspose - Complex conjugate transpose
horzcat - Horizontal concatenation
vertcat - Vertical concatenation
subsasgn - Subscripted assignment
subsref - Subscripted reference
(),{},.
  numArgumentsFromSubscript - Number of arguments for indexing methods
  subsindex - Subscript index
  metaclass - Metaclass for MATLAB class ?
Bitwise operators.
  bitand - Bit-wise AND.bitcmp - Complement bits.
  bitcmp
  bitcmp - Complement bi
bitor - Bit-wise OR.
bitxor - Bit-wise XOR.
bitset - Set bit.
bitget - Get bit.
  bitshift - Bit-wise shift.
```

```
Set operators.

union - Set union.

unique - Set unique.

intersect - Set intersection.

setdiff - Set difference.

setxor - Set exclusive-or.

ismember - True for set member.

See also arith, relop, slash, function_handle.
```

#### Sentencia condicional finita

La estructura más basica y común a todos los lenguajes es *if / else / elseif*. Estructura de control que responde a condiciones establecido con **operadores logicos** (AND, OR, NOT, entre otros) y **operadores de comparación** (==, ~=, <, >, entre otros).

A continuacion algunos ejemplos en pseudocódigo y su respectiva sintaxis :

Si condición Entonces instruciones;
Fin Si

```
input = 3;
if input > 0 && input < 10
    display(input)
end</pre>
```

```
input = 3
```

Si condición Entonces instruciones1; Si no Entonces instruciones2; Fin Si

```
input = -3;
if input > 0 && input < 10
    display(input)
else
    display('No cumple la condición')
end</pre>
```

No cumple la condición

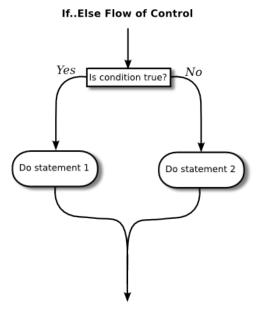
```
Si condición1 Entonces
instruciones1;
Si no condición2 Entonces
instruciones2;
Si no condición3 Entonces
instruciones3;
...
Entonces
instrucionesN;
```

Fin Si

```
input = 2; % probar con string y matrices
if isnumeric(input) && length(input) > 1
        display(sum(input))
elseif isnumeric(input) && length(input) == 1
        display(input)
else
        display('No cumple la condición')
end
```

input = 2

La representación en diagrama de flujo:



Es importante que evitemos estructuras lógicas muy complejas, porque son difíciles de entender y de depurar; aún cuando las ha escrito uno mismo.

## Sentencia condicional por casos

La sentencia **switch** realiza una función análoga a un conjunto de if...elseif concatenados. Se usa con frecuencia cuando existe una serie de opciones de ruta para una variable dada, dependiendo de su valor:

A continuacion algunos ejemplos en pseudocódigo y su respectiva sintaxis :

```
Según variable Hacer
caso valor1;
instruciones1;
caso valor2;
instruciones2;
caso valor3;
instruciones3;
...
Si no Entonces
instrucionesN;
Fin Si
```

```
[dayNum, dayString] = weekday(date, 'long', 'local');

switch dayString
    case {'Lunes', 'Monday'}
        disp('Comienzo de la semana.')
    case {'Martes', 'Tuesday'}
        disp('Segundo día de la semana.')
    case {'Miercoles', 'Wednesday'}
        disp('Mitad de semana.')
    case {'Jueves', 'Thursday'}
        disp('Casi se termina.')
    case {'Viernes','Friday'}
        disp('Viernes!!!')
    otherwise
        disp([dayString,' - Fin de semana'])
end
```

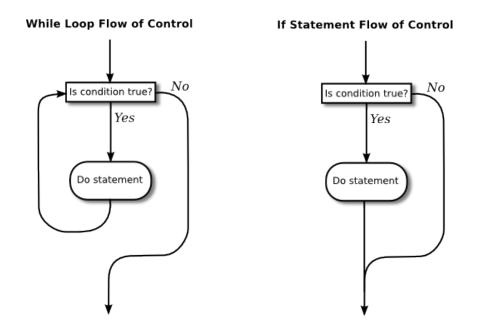
Comienzo de la semana.

#### Sentencia condicional infinita

Otro tipo de bucle son los condicionales, **while.** A continuacion algunos ejemplos en pseudocódigo y su respectiva sintaxis :

Mientra condición Hacer instruciones;
Fin Mientras

```
a = -1;
while a > 0
    disp(['El logaritmo natural de ', num2str(a), ' es: ', num2str(log(a))]);
    a = a-1;
end
```



Sólo debemos tener en cuenta cuando programamos que el uso de un while es mucho más crítico que el uso de un for. Esto es porque la condición lógica que controla el bucle debe aplicarse sobre una variable interna en el bucle. Entonces es probable que si programamos mal, la variable que usamos como control nunca llegue a cumplir la condición que nos para la ejecución. En Matlab no suele ser un gran problema, puesto que el sistema puede reaccionar y cortar el proceso de otro modo, pero en otros lenguajes puede tener consecuencias bastante desagradables. También debemos tener en cuenta que los bucles controlados por una condición lógica no permiten la paralelización en el caso que tengamos una versión para varios procesadores de Matlab [Nogueras, Guillem, 2007].

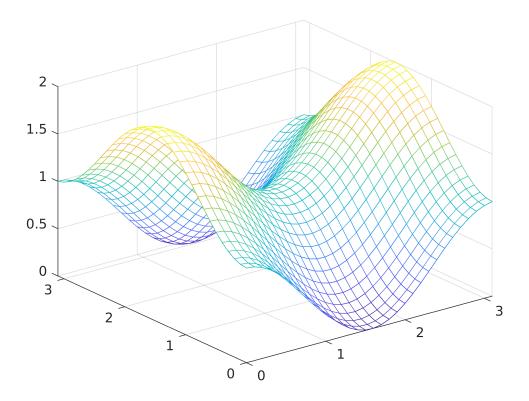
### Sentencia bucle

Si lo que se busca hacer es un bucle la estructura más básica es el *for*. Estructura de control destinada a realizar un numero finito de ciclos una o varias acciones. Es decir, para una determinada variable, que avanza de 1 en 1 desde el límite inferior hasta el límite superior ejecutamos el cuerpo. El cuerpo puede depender o no de la variable contador, ésta puede ser un contador a parte, que simplemente nos imponga que una determinada sentencia se ejecute un número j de veces. La mayoría de las veces nuestro cuerpo dependerá de la variable que usemos como contador, es decir, será un índice de nuestro cuerpo.

A continuacion algunos ejemplos en pseudocódigo y su respectiva sintaxis:

Para i ← x Hasta n Con Paso z Hacer instruciones;

Fin Para



## Funciones predefinidas

Para aquellos que vengan de otros lenguajes les sorprenderá que no es necesario incluir, llamar o importar librerías, para disponer de funciones particulares. Resulta que en MATLAB, todas las funciones se encuentran disponibles por defecto, esto trae una gran deficiencia en términos de rendimientos a la hora de interpretar el código en tiempos de ejecución.

#### **Funciones sobre escalares**

```
abs(-1) % Valor absoluto

ans = 1

cos(2*pi), sin(pi/2) % Funciones trigonometricas (argumento en radianes)

ans = 1
ans = 1
cosd(360), sind(90) % Funciones trigonometricas (argumento en grados)

ans = 1
ans = 1
exp(1i*pi) % Exponencial (identidad de Euler)
```

```
ans = -1.0000 + 0.0000i
 log10(1) % Logaritmo en base10
  ans = 0
 sqrt(4) % Raiz cuadrada
 ans = 2
 round (4.5) % Redondea al entero más proximo
 ans = 5
 floor(3.8) % Redondea al entero más proximo (hacia abajo)
 ans = 3
 ceil(4.1) % Redondea al entero más proximo (hacia aarriba)
 ans = 5
Funciones sobre vectores
 max([1 23 4 56]) % Elemento máximo de un vector
 ans = 56
 min([-1 -50 501 12]) % Elemento mínimo de un vector
 ans = -50
 sort ([1 34 1 5]) % Ordena un vector en forma ascendente
 ans = 1 \times 4
     1 1 5 34
 sort ([1 34 1 5], 'descend') % Ordena un vector en forma descendente
  ans = 1 \times 4
           5 1 1
 mean ([30 30 40]) % Promedio de los elementos de un vector
 ans = 33.3333
 fliplr([1 2 3 4]) % Dar vuelta los elementos del vector
  ans = 1x4
          3 2 1
 repmat([1 2 3],2,1) % Copia el vector/matriz
```

```
ans = 2x3

1 2 3

1 2 3
```

### Tamaño de los arreglos

```
length([1 2 3 4]) % Tamaño de la mayor dimensión

ans = 4

ndims([1 2 4]) % Número de dimensiones

ans = 2

numel([1 2 4]) % Número de elementos

ans = 3

[m, n] = size ([1 2 3; 4 5 6]) % Dimensiones de la matriz

m = 2
n = 3
```

### Pongamos en práctica lo aprendido antes que se nos olvide...

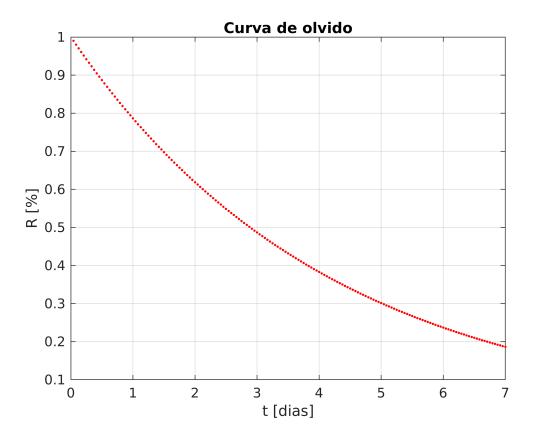
La curva de olvido ilustra la pérdida del conocimiento adquirido con el tiempo. Un concepto relacionado con la intensidad del recuerdo, que indica cuánto se mantiene un contenido en el cerebro. Cuanto más intenso sea un recuerdo, más tiempo se mantiene. Un gráfico típico de la curva del olvido muestra que normalmente en unos días o semanas se olvida la mitad de lo que hemos aprendido, a no ser que lo repasemos. Una aproximación matemática a la curva de la memoria es la siguiente fórmula (Hermann Ebbinghaus):

$$R=e^{\frac{-t}{S}} \quad ,$$

donde **R** representa la curva de olvido, **S** la intensidad (porcentaje) de lo aprendido y **t** el tiempo en horas. Para acostumbranos a la metodología de trabajo, comencemos con plantear el pseudocódigo:

$$S \leftarrow s$$
; // Donde  $0 \le s \le 100$   $s \in \Re$   
 $T \leftarrow t_1, t_2, ..., t_n$ ; //  $t \in \mathcal{N} \land 1 \le n \le horas$   
 $R \leftarrow e^{(-T/s)}$ :

```
S = 100;
T = 1:24*7; % se amplia el dominio, para evaluarlo por dias.
R = exp(-T./S);
plot(T/24,R,'.r'); title('Curva de olvido'); ylabel('R [%]'); xlabel('t [dias]'); grid
```



```
% plot(T/24,R*100,'.r'); title('Curva de olvido'); ylabel('R [%]'); xlabel('t [dias]')
```

Ahora el desafio es hacerlo para dos valores de S. Comencemos con plantear el pseudocódigo:

$$\begin{split} \mathbf{S} \leftarrow \begin{bmatrix} S1 & S1 & \cdots & S1_{1,j} \\ S2 & S2 & \cdots & S2_{2,j} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ Sp & Sp & \cdots & S2_{i,j} \end{bmatrix}; & // & Donde & 0 \leq S_p \leq 100 & S_p \in \Re; & j \rightarrow horas \\ T \leftarrow \begin{bmatrix} T1 & T2 & \cdots & Tn_{1,j} \\ T1 & T2 & \cdots & Tn_{2,j} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ T1 & T2 & \cdots & Tn_{i,j} \end{bmatrix}; & // & Tn \in \mathcal{N} & \wedge & 1 \leq n \leq j \\ R \leftarrow e^{(-T/s)}; & \\ \end{split}$$

```
j = 168;
s = ones(2,j);
Sp = [100; 30];
S = [s(1,:)*Sp(1);s(2,:)*Sp(2)]
s = 2×168
```

100

100

100

100

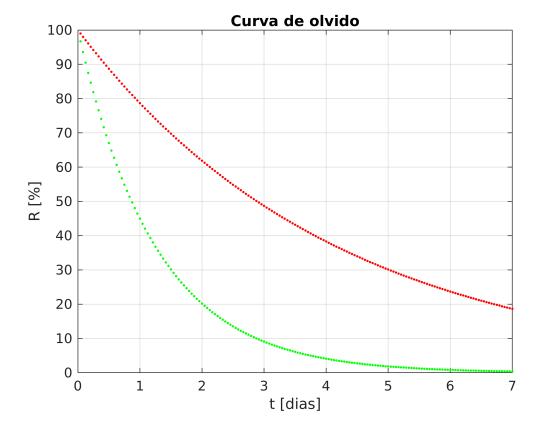
100

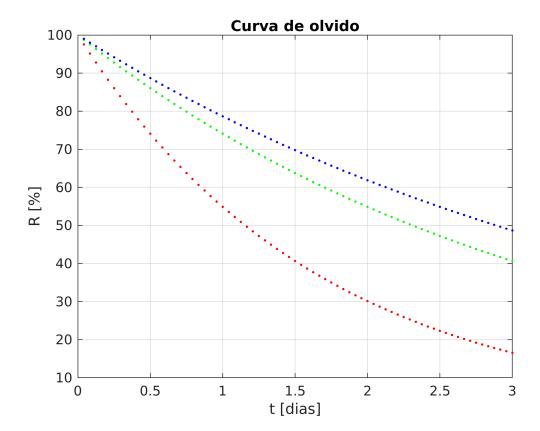
100 100 100 100 100 100 100

100 •••

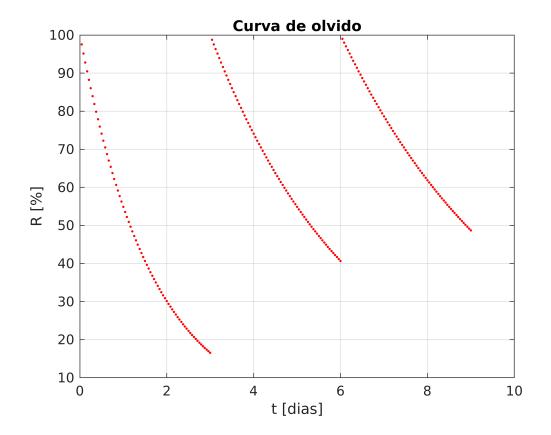
```
30 30 30 30 30 30 30 30 30 30 30
```

```
t = si
T = [t(1,:)*1:j; t(2,:)*1:j]
T = 2 \times 168
     1
           2
                      4
                            5
                                  6
                                        7
                                              8
                                                    9
                                                         10
                                                              11
                                                                    12
                                                                          13 • • •
     1
           2
                                                                          13
R = \exp(-T./S)
R = 2 \times 168
    0.9900
              0.9802
                      0.9704
                                 0.9608
                                           0.9512
                                                     0.9418
                                                              0.9324
                                                                        0.9231 •••
    0.9672
              0.9355
                       0.9048
                                 0.8752
                                           0.8465
                                                     0.8187
                                                              0.7919
                                                                        0.7659
plot(T(1,:)/24,R(1,:)*100,'.r',T(2,:)/24,R(2,:)*100,'.g');
title('Curva de olvido'); ylabel('R [%]'); xlabel('t [dias]'); grid on;
```





Por ultimo, como puedo representar un ciclo de repasos, para obtener una curva como la siguiente:



## Números complejos

Un **número complejo** z es un número que se puede representar como:

$$z = a + ib$$
 ,

donde  $a,b\in\Re$  y el signo ies la **unidad imaginaria** que satisface la ecuación  $i^2=-1$ . Entonces podriamos decir que:

$$i = \sqrt{-1}$$
 ,

a los numeros a y b los llamamos parte real y parte imaginaria de z respectivamente:

$$\Re[z] = a \qquad \Im[z] = b \quad .$$

Cuatro formas de ingresar numeros complejos en MATLAB

```
3+1i*4 % binómica

ans = 3.0000 + 4.0000i

complex(1,2) % par ordenado
```

2\*exp(li\*pi/6) % polar

ans = 1.0000 + 2.0000i

ans = 1.7321 + 1.0000i

2\*cos(pi/6) + 1i\*2\*sin(pi/6) % trigonométrica

ans = 1.7321 + 1.0000i

OBS: tambien podemos usar j como unidad imaginaria. Entonces j = i.

3+1j\*4

ans = 3.0000 + 4.0000i

Las operaciones con números complejos se definen:

$$z_1 = x_1 + iy_1 = r_1 e^{(i\theta_1)}$$
 ,

$$z_2 = x_2 + iy_2 = r_2 e^{(i\theta_2)}$$
 ,

$$z_1 + z_2 = (x_1 + x_2) + i(y_1 + y_2)$$
,

(2+1i\*5)+(3-1i\*2)

ans = 5.0000 + 3.0000i

$$z_1 - z_2 = (x_1 - x_2) + i(y_1 - y_2)$$
,

(2+1i\*5)-(3-1i\*2)

ans = -1.0000 + 7.0000i

$$z_1 * z_2 = r_1 r_2 e^{i(\theta_1 + \theta_2)}$$
 ,

(2+1i\*5)\*(3-1i\*2)

ans = 16.0000 + 11.0000i

(2+1i\*5)/(3-1i\*2)

ans = -0.3077 + 1.4615i

$$z_1 * z_2 = (x_1 x_2 - y_1 y_2) + i(x_1 y_2 + x_2 y_1) ,$$
 
$$\frac{z_1}{z_2} = \frac{r_1}{r_2} e^{i(\theta_1 - \theta_2)} ,$$

z1 = 2\*exp(1i\*pi/6)

z1 = 1.7321 + 1.0000i

```
z2 = 1*exp(1i*pi/3) % producto de dos números complejos en forma polar

z2 = 0.5000 + 0.8660i

z = z1*z2

z = 0.0000 + 2.0000i

abs(z) % magnitud
```

ans = 2

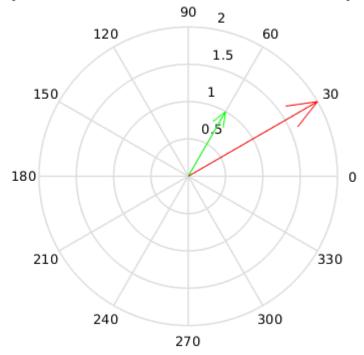
angle(z) % angulo en radianes

ans = 1.5708

 $\pi rad = 180/\pi grad$  ,

compass(z1,'-r'); title('Representacion fasorial de un número complejo');
hold on; compass(z2,'-g'); hold off;

### Representacion fasorial de un número complejo



## Ejercicios de la guía n°0 (script\_01\_01, ejemplo)

Los siguientes ejercicios de la guia n°1, pueden ser resueltos con MATLAB:

1) Efecuar las siguientes operaciones:

$$a)i(1-\sqrt{3})(\sqrt{3}+i)$$
  $b)\frac{5i}{1+i}$   $c)(1-i\sqrt{2})^3$ 

- 3) Hallar los módulos y los ángulos que forman con el eje x los números  $(2 + j\sqrt{3})y(2 j\sqrt{3})^2$
- 4) Calcular la expresión  $\frac{(1+j)}{\sqrt{3}+j}$  empleando la forma cartesiana y polar, respectivamente.
- 6) Calcular la magnitud y la fase de  $(e^j + e^{3j})$

```
% script1
% open ('script_01_01')
```

Si no estas posicionado sobre la carpeta que contiene el script, MATLAB responde con un error, dado que no encuentra el archivo, en este caso: "script\_01\_01.m". Para resolver esto, es necesario modificar la Current Folder (Carpeta actual).

## ¿Cómo hacer un helloWord.m? (script\_01\_02)

Nuestro primer script va a calcular la velocidad del sonido c [m/s] en el aire a partir de la ecuación de Boyle-Mariotte [Möser M., Barros J.L, 2009]:

$$c(t) = \sqrt{k \frac{R}{M_{mol}} t} \quad ,$$

esta depende solo del medio y de la temperatura absoluta, pero no de la presión o densidad estáticas. Si se ingresan los valores típicos para el aire:

- $M_{mol}$  = 28,8 x 10^-3 kg/mol
- $t = 288 \text{ K } (15^{\circ}\text{C})$
- k=1,4
- R = 8,314 J/mol K como J= N m, N=kg m/s 2

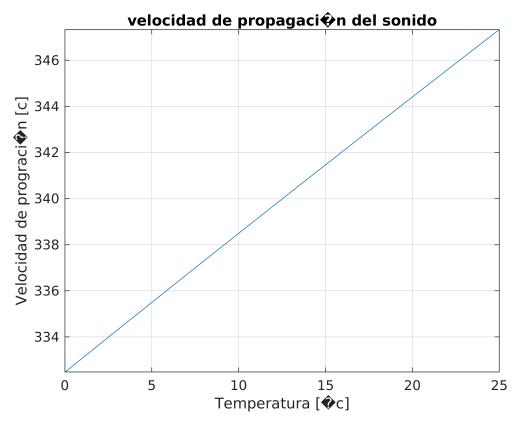
Abrir un nuevo script y realizarlo para un intervalo de temperaturas.

```
% edit
script_01_02
```

Tabla de velocidad del sonido en el aire en funci $\lozenge n$  de la temperatura Temperatura  $[C \, \lozenge]$  Velocidad  $[\, \text{m/s}\,]$ 

0	332.47
1	333.08
2	333.68
3	334.29
4	334.89
5	335.49
6	336.10
7	336.70
8	337.30

9	337.90
10	338.49
11	339.09
12	339.68
13	340.28
14	340.87
15	341.46
16	342.06
17	342.65
18	343.24
19	343.82
20	344.41
21	345.00
22	345.58
23	346.17
24	346.75
25	347.33



```
% open ('script_01_02.m')
```

Al guardar el script no utilizar mayusculas o números para iniciar el nombre del archivo.

## Referencias

- Datos y variables. 2009.
- Mat.caminos.upm.es. Lenguaje de programación MateWiki.
   Available at: https://mat.caminos.upm.es/wiki/Lenguaje\_de\_programaci%C3%B3n#Tipado\_est.C3.A1tico\_y\_din.C3.A1mico. Universidad Politécnica de Madrid. 2017.
- Nogueras, Guillem. Introducción informal a Matlab y Octave. Universidad Politecnica de Madrid, 2007.

•	Möser, Michael; Business Media,	Barros, . , 2009.	José Luis.	Ingeniería	acústica:	Teoría y ap	licaciones.	Springer	Science &