### Elisa Antuca Massimo Bertolotti

# TITOLO TITOLOZZO **QUESTO TITOLO** È PROVVISORIOZZO E CI PIACE COSÌ



$$\beta(P_1, P_2, P_3, P_4) = \frac{\begin{vmatrix} \lambda_1 & \lambda_4 \\ \mu_1 & \mu_4 \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} \lambda_2 & \lambda_3 \\ \mu_2 & \mu_3 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \lambda_1 & \lambda_3 \\ \mu_1 & \mu_3 \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} \lambda_2 & \lambda_4 \\ \mu_2 & \mu_4 \end{vmatrix}}$$

$$\beta(P_1, P_2, P_3, P_4) = \frac{\begin{vmatrix} \lambda_1 & \lambda_4 \\ \mu_1 & \mu_4 \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} \lambda_2 & \lambda_3 \\ \mu_2 & \mu_3 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \lambda_1 & \lambda_3 \\ \mu_1 & \mu_3 \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} \lambda_2 & \lambda_4 \\ \mu_2 & \mu_4 \end{vmatrix}}$$

$$X \xrightarrow{f} Y$$

$$X/\sim \qquad \chi(S) = v - e + f$$

$$\pi_1(S^1) = \mathbb{Z}$$

$$e^A := \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{A^k}{k!} = I + A + \frac{A^2}{2!} + \frac{A^3}{3!} + \dots$$

### Note per la lettura

"Un matematico è una macchina per trasformare caffè in teoremi."

Alfréd Rényi, studioso del teorema di Van Moka-mpen.

Senza troppe pretese di formalità, com'è intuibile dal termine dal termine tecnico manualozzo e dalle citazioni a inizio capitolo, queste note sono nate come appunti a quattro mani basati sul corso di Geometria 2 tenuto dai docenti Alberto Albano, Cinzia Casagrande ed Elena Martinengo nell'Anno Accademico 2020-2021 presso il Dipartimento di Matematica dell'Università degli Studi di Torino.

Il corso è diviso in *cinque* parti, pertanto abbiamo ritenuto opportuno dividere in altrettante parti il testo, seguendo l'ordine delle lezioni: Topologia generale, Omotopia, Classificazione delle superfici topologiche, Approfondimenti di Algebra Lineare e infine Geometria proiettiva. I prerequisiti necessari sono gli argomenti trattati nei corsi di *Geometria 1, Algebra 1 e Analisi 1.* 

In aggiunta a ciò, potete trovare a fine libro delle utili *postille* con alcune digressioni interessanti, nonché tabelle ed elenchi riepilogativi dei teoremi, delle definizioni e delle proprietà affrontate.

Per quanto ci piacerebbe esserlo, non siamo *esseri infallibili*: ci saranno sicuramente sfuggiti degli errori (o degli *orrori*, la cui causa è solamente degli autori che non hanno studiato bene e non dei professori, chiaramente), per cui vi chiediamo gentilmente di segnalarceli su <a href="https://maxmaci.github.io">https://maxmaci.github.io</a> per correggerli e migliorare le future edizioni del *manualozzo*.

I disegni sono stati realizzati da Massimo Bertolotti, l'addetto alla grafica e ai capricci di LATEX (ed è molto capriccioso, fidatevi). Chi volesse dilettarsi può cercare di distinguere chi fra i due autori ha scritto cosa, non dovrebbe essere troppo difficile.

Seconda edizione, compilato il 25 dicembre 2021.



This work is licensed under a Creative Commons Attribution-ShareAlike 4.0 International License.

### INDICE

#### INDICE ii Introduzione ad Analisi Matematica 3 Alla ricerca della lunghezza dell'ellisse Una domanda banale: la lunghezza di un'ellisse La problematica dimostrazione della lunghezza dell'ellisse: la 1.1.1 serie di Taylor La problematica dimostrazione della lunghezza dell'ellisse: pas-1.1.2 saggio al limite sotto segno di integrale 1.2 Non banali conseguenze di una domanda banale II SERIE DI FUNZIONI CONVERGENZA DI FUNZIONI, PARTE PRIMA Convergenza uniforme di funzioni 2.1.1 Eserciziamoci! Convergenza uniforme 2.1.2 Criterio di Cauchy per la convergenza uniforme 2.1.3 Visualizzazione della convergenza uniforme Generalizzazioni della convergenza uniforme 2.1.4 Convergenza puntuale 17 Proprietà di regolarità nel caso di convergenza uniforme e puntuale 2.3 Limitatezza 2.3.1 19 2.3.2 Continuità Integrabilità e passaggio al limite sotto segno di integrale 2.3.3 2.3.4 Derivabilità 25 SERIE DI FUNZIONI Serie in uno spazio normato Serie di funzioni 3.2 32 Il criterio di Weierstrass Proprietà di regolarità di una serie di funzioni 3.3 35 Limitatezza 3.3.1 35 Continuità 3.3.2 35 Integrabilità e scambio tra integrale e serie 36 3.3.3 Derivabilità 3.3.4 37

INDICE

4	Ser	IE DI POTENZE 39
	4.1	Serie di potenze 39
		4.1.1 Il raggio di convergenza 40
	4.2	Comportamento sul bordo 45
	4.3	
	4.4	
	1 1	4.4.1 Continuità 50
		4.4.2 Derivabilità 51
	4.5	Funzioni analitiche e serie di Taylor 54
	4.5	4.5.1 Eserciziamoci! Funzioni analitiche e serie di Taylor 58
	. 6	
	4.6	Funzioni esponenziale e logaritmo in campo complesso 62
		4.6.1 Funzione esponenziale in campo complesso 62
		4.6.2 Funzione logaritmo in campo complesso 65
111	Тео	ria della misura e integrale di Lebesgue 67
5	Тео	ria della misura 69
	5.1	Il contesto storico: il problema delle discontinuità nell'integrale defini-
		to 69
	5.2	Algebre e $\sigma$ -algebre 70
	5.3	Funzioni misurabili 71
		5.3.1 Caratterizzazione delle funzioni misurabili 73
		5.3.2 Passaggio al limite per funzioni misurabili 73
	5.4	Misura di Peano-Jordan 75
	<i>J</i> .	5.4.1 Definizione e osservazioni sulla misura di Peano-Jordan 76
	5.5	Misura secondo Lebesgue 78
	J.J	5.5.1 Insiemi misurabili secondo Lebesgue 80
		5.5.2 Regolarità della misura di Lebesgue 81
		5.5.3 Confronto tra la misura di Peano-Jordan e di Lebesgue 82
	- 6	
	5.6	
	5.7	Famiglie di insiemi nella teoria della misura e relazioni tra di loro 84
6	Int	egrale di Lebesgue 89
	6.1	I tre passi dell'integrale astratto di Lebesgue 89
	6.2	Funzioni semplici 90
		6.2.1 Approssimazione di funzioni misurabili non negative con funzioni
		semplici 91
	6.3	Passo 1: funzioni semplici, misurabili, non negative 93
		6.3.1 $\sigma$ -additività dell'integrale di funzioni semplici, misurabili, non
		negative rispetto al dominio 95
	6.4	Passo 2: funzioni a valori reali misurabili, non negative 96
	· · · ·	6.4.1 Teorema della convergenza monotona 97
		6.4.2 Additività dell'intergrale, scambio di integrale e serie 100
		6.4.3 Integrazione rispetto alla misura conteggio pesata 102
		6.4.4 Lemma di Fatou 104
		6.4.5 $\sigma$ -additività dell'integrale di funzioni misurabili non negative
		rispetto al dominio 105
		1 10 (A 11A G1 AAAHHIIA 11A 11A 1

iv

		6.4.7	Misura indotta dall'integrale di Lebesgue 106 Misure assolutamente continue 108
	6.5	U	rabilità 109 Decomposizione di una funzione a valori complessi in termini di funzioni a valori reali non negativi 110
	6.6	Passo 6.6.1	3: funzioni complesse integrabili 111 Teorema della convergenza dominata 112
	6.7	Tra in	tegrale di Riemann e integrale di Lebesgue 115
	6.8	Il ruo	lo degli insiemi di misura nulla 117
IV	APP		one della teoria della misura e dell'integrale di Le- 21
7	Con		NZA DI FUNZIONI, PARTE SECONDA 123
	7.1 7.2		spazio delle funzioni integrabili allo 1-spazio di Lebesgue 123 di convergenza 125
8	Int	EGRALI	DIPENDENTI DA UN PARAMETRO 131
	8.1	Integr	rali dipendenti da un parametro 131
	8.2	La tra	sformata di Fourier 134
9	Ana	ALISI E	PROBABILITÀ 137
	9.1	Spazi	o di probabilità e variabili aleatorie 137
	-		bilità immagine 139
	9.3	Funzi	one di ripartizione e classificazione delle variabili aleatorie 140
		9.3.1	Variabili aleatorie assolutamente continue 140
			Misure singolari 142
			Variabili aleatorie singolari discrete 142
			Variabili aleatorie singolari continue 143
			Variabili aleatorie qualsiasi 144
	9.4	Modi	di convergenza nella teoria della probabilità 144
V	API	PENDI	CI-TE 147
A	Noı	TE AGGI	UNTIVE 149
	A.1	Capit	olo 1: alla ricerca della lunghezza dell'ellisse 149
		A.1.1	Il coefficiente binomiale generalizzato 149
	A.2	Capit	olo 3: serie di funzioni 151
			Tanti criteri di Cauchy 151
			Criteri di convergenza delle serie 153
		_	Serie a valori reali notevoli 155
	A.3	_	olo 4: serie di potenze 156
		•	Massimo e minimo limite 156
		_	Limite e limite del modulo 165
			Riordinare gli elementi di una serie 165
		A.3.4	Il prodotto di serie (secondo Cauchy) 166
	A.4	•	olo 5: teoria della misura 168
		A.4.1	Leggi di De Morgan 168

INDICE

```
B Brevi cenni di teoria degli insiemi 169
        Teoria degli insiemi di Zermelo-Fraenkel e Assioma di Scelta 170
        Relazioni d'ordine parziale e buon ordine 170
   B.2
        Ordinali 172
   B.3
        Cardinalità 172
   B.4
        Cardinali 173
   B.5
        Ordine delle cardinalità 173
   B.6
        Aritmetica dei cardinali 174
   B.7
        Cardinalità dell'insieme delle parti 174
   B.8
C ELENCHI DELLE DEFINIZIONI E DEI TEOREMI 177
BIBLIOGRAFIA 183
Indice analitico 185
```

## Introduzione ad Analisi Matematica 3

 $_{\scriptscriptstyle{\mathsf{CAPITOLO}}}$ 

# Alla ricerca della lunghezza dell'ellisse

"BEEP BOOP QUESTA È UNA CITAZIONE."

Marinobot, dopo aver finito le citazioni stupide.

Una circonferenza e un'ellisse a primo acchito possono sembrare molto simili: in fondo, una circonferenza non è altro che un'ellisse i cui punti focali coincidono e dunque l'ellisse si può vedere come una circonferenza "allungata" rispetto ad un asse. Il valore dell'area delimitata da una circonferenza  $(\pi r^2)$  e la lunghezza di una circonferenza  $(2\pi r)$  sono ben noti già dall'antichità, i cui calcoli sono stati opportunamente formalizzati in epoca moderna; tuttavia, riguardo l'ellisse, ci accorgiamo di aver incontrato nel corso degli studi precedenti quasi esclusivamente il valore dell'area delimitata da essa  $(\pi ab)$ , ma non la lunghezza dell'ellisse. Come mai?

#### 1.1 UNA DOMANDA BANALE: LA LUNGHEZZA DI UN'ELLISSE

Partiamo col seguente *quiz*: quale delle seguenti tre espressioni è il valore, o una sua *approssimazione*, della lunghezza di un'ellisse di semiassi di lunghezza *a* e *b*?

- a)  $L(a,b) = \pi ab$
- b)  $L(a,b) \approx \pi(a+b) + 3\pi \frac{(a-b)^2}{10(a+b) + \sqrt{a^2 + 14ab + b^2}}$
- c)  $L(a,b) \approx 2\pi a$ .

Chiaramente, come abbiamo detto nell'introduzione del capitolo, la lunghezza dell'ellisse *non* è una formula nota dagli studi passati e possiamo (per ora) solamente escludere la *prima risposta*, in quanto essa è il valore dell'**area** delimitata dell'ellisse.

OSSERVAZIONE. Possiamo escludere la prima risposta anche per motivi puramente dimensionali: a e b sono, dimensionalmente parlando, due lunghezze, quindi  $\pi ab$  deve essere una lunghezza al quadrato, cioè un'area e non può essere una lunghezza!

In realtà, la domanda del quiz è mal posta: le risposte b) e c) sono entrambe corrette. Il matematico indiano Srinivasa Aiyangar Ramanujan fornì come nota a margine non commentata in un suo articolo del 1914 (Ramanujan, «Modular equations and approximations to  $\pi$ ») l'approssimazione b):

$$L(a,b) \approx \pi \left( (a+b) + 3 \frac{(a-b)^2}{10(a+b) + \sqrt{a^2 + 14ab + b^2}} \right)$$

Vedremo fra poco che anche l'approssimazione data dalla a) è anch'essa lecita.

Il motivo per cui diamo approssimazioni ma non formule esatte per la lunghezza dell'ellisse è dovuto al fatto che *non esiste* una formula esplicita in termini di *funzioni elementari*, bensì possiamo esprimerla soltanto come **somma di una serie**.

#### Teorema 1.1.1. - Lunghezza dell'ellisse di semiassi di lunghezza a e b. .

Siano  $a \ge b$  le lunghezze dei semiassi dell'ellisse e  $e = e(a,b) = \frac{\sqrt{a^2 - b^2}}{a} \in [0,1)$  l'eccentricità; allora si ha

$$L(a,b) = 2\pi a \sum_{j=0}^{+\infty} \frac{1}{1-2j} \left( \frac{(2j-1)!!}{(2j)!!} e^j \right)^2$$
 (1.1)

dove!! indica il doppio fattoriale:

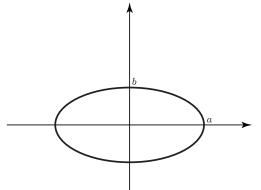
-(-1)!! = 0!! = 1

$$\forall n \in \mathbb{N} \quad n!! = \begin{cases} n \cdot (n-2) \cdot \dots \cdot 6 \cdot 4 \cdot 4 \cdot 2 \text{ se } n > 0 \text{ è pari} \\ n \cdot (n-2) \cdot \dots \cdot 5 \cdot 3 \cdot 2 \cdot 1 \text{ se } n > 0 \text{ è dispari} \end{cases}$$

Il primo termine della serie fornisce l'approssimazione espressa nella risposta a):

$$L(a,b) \approx 2\pi a$$

#### 1.1.1 La problematica dimostrazione della lunghezza dell'ellisse: la serie di Taylor



Dimostriamo finalmente la lunghezza dell'ellisse. Come è noto dal corso di Analisi 2, per una curva *regolare* come l'ellisse è possibile calcolarne la lunghezza usando un'opportuna parametrizzazione.

Poniamo  $a \ge b$  le lunghezze dei semiassi ed  $e = \frac{\sqrt{a^2 - b^2}}{a} \in [0,1)$  l'eccentricità. Una parametrizzazione è

$$\vec{r}(t) = (a \sin t, b \cos t)$$
  $t \in [0, 2\pi]$ 

Allora

$$L = \int_0^{2\pi} \|\vec{r}'(t)\| dt = \int_0^{2\pi} \|(a\cos t, -b\sin t)\| dt = \int_0^{2\pi} \sqrt{a^2\cos^2 t + b^2\sin^2 t} dt =$$

$$= \int_0^{2\pi} \sqrt{a^2 - (a^2 + b^2)\sin^2 t} dt = a \int_0^{2\pi} \sqrt{1 - e^2\sin^2 t}$$

C'è un problema: la funzione  $f(t) = \sqrt{1 - e^2 \sin^2 t}$  non è **elementarmente integrabile**, cioè non ammette primitive in termini di funzioni elementari.

**ATTENZIONE!** Non essere elementarmente integrabile *non* significa che non sia integrabile! La funzione integranda f(t) è continua su  $[0,2\pi]$ , dunque per il *teorema fondamentale del calcolo integrale* ammette primitive su  $[0,2\pi]$ . Una di esse è

$$F(t) = \int_0^t \sqrt{1 - e^2 \sin^2 y} \, dy \quad \forall y \in [0, 2\pi]$$

Il problema è che non possiamo riscrivere F in modo esplicito usando solo funzioni elementari.

Questo tipo di integrale è detto integrale ellittico.

**DIGRESSIONE.** Gli *integrali ellittici* si incontrano in molti ambiti matematici. Ad esempio, appaiono nella risoluzione dell'equazione differenziale del moto di un pendolo semplice:

$$\ddot{\theta} = -\frac{g}{l}\sin\theta$$

Sono il motivo per cui tale equazione si studia spesso per piccole oscillazioni, in modo da poter operare una linearizzazione  $\sin\theta \sim \theta$  e calcolare il moto senza passare per tali integrali non calcolabili.

Un altro esempio della loro importanza è noto agli appassionati di Gеометкіа: infatti, la branca della Geometria Algebrica nasce anche dagli studi su tali integrali.

Potremmo limitarci a considerare l'intero integrale ellittico come una nuova funzione, ma al più potremmo calcolarne il valore tramite metodi dell'Analisi Numerica. Invece, proviamo a riscrivere l'integrale utilizzando uno **sviluppo in serie** della funzione integranda.

Poniamo  $x = -e^2 \sin^2 t$  e osserviamo che

$$\sqrt{1 - e^2 \sin^2 t} = \sqrt{1 + x} = (1 + x)^{1/2} = (1 + x)^{\alpha}$$
 dove  $\alpha = \frac{1}{2}$ 

Poichè  $(1+x)^{\alpha}$  è una funzione di classe  $\mathscr{C}^{\infty}$  in un intorno di x=0, si può approssimare localmente col **polinomio di Taylor** di ordine n centrato in x=0,  $\forall n \geq 0$ . Se il polinomio in questione è

$$P_{n,0}(x) = \sum_{j=0}^{n} {\alpha \choose j} x^{j} \quad \forall n \ge 0$$

 $\operatorname{con} \binom{\alpha}{j}$  il **coefficiente binomiale generalizzato**¹, allora l'approssimazione dell'integranda data dal polinomio di Taylor è proprio

$$(1+x)^{1/2} \approx \sum_{i=0}^{n} {1/2 \choose j} x^j \quad \forall n \ge 0$$

Risostituendo  $x = -e^2 \sin^2 t$  abbiamo un'approssimazione dell'integranda. Tuttavia, noi vorremmo un *risultato esatto*.

Sappiamo intuitivamente che più termini si hanno nello sviluppo di Taylor, più accurata è l'approssimazione; cosa succede per  $n \to \infty$ ? Dobbiamo studiare la somma di serie

$$\sum_{j=0}^{+\infty} {1/2 \choose j} x^j$$

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Nelle "Note aggiuntive", a pag. 149 è possibile trovare la definizione e le proprietà del binomiale generalizzato.

Già ci dobbiamo porre nuove domande: la serie *converge* e per quali valori di x? Supponendo che la serie converga per opportuni valori di x, la serie converge proprio a  $(1+x)^{1/2}$ ? *In generale*, per  $f \in \mathscr{C}^{\infty}$  qualsiasi **no**, la serie di Taylor non converge proprio e se converge non converge ad f!

Tuttavia, in questo caso siamo particolarmente fortunati:  $\forall x \in (-1,1)$  la serie converge e vale<sup>2</sup>

$$(1+x)^{\frac{1}{2}} = \sum_{j=0}^{+\infty} {1 \choose j} x^j \quad \forall n \ge 0 \quad \forall x \in (-1,1)$$

In questa prima parte della dimostrazione abbiamo capito che è importante determinare quando è possibile passare dalla semplice *approssimazione* di una funzione con il *polinomio di Taylor* a poter riscrivere una funzione come una **serie di Taylor** di funzioni opportune.

1.1.2 La problematica dimostrazione della lunghezza dell'ellisse: passaggio al limite sotto segno di integrale

Torniamo al problema originale. Ricordando che  $x=-e^2\sin^2 t$ , poiché  $t\in[0,2\pi]$  si ha che  $x\in[-e^2,0]\subseteq(-1,1)$  dato che  $e^2<1$ . Possiamo riscrivere l'integranda come il suo sviluppo in *serie di Taylor*:

$$\left(1 - e^2 \sin^2 t\right)^{1/2} = \sum_{j=0}^{+\infty} {1/2 \choose j} \left(-e^2 \sin^2 t\right)^j = \sum_{j=0}^{+\infty} {1/2 \choose j} (-1)^j e^{2j} \sin^{2j} t \quad \forall t \in [0, 2\pi]$$

Sostituiamo nell'integrale; poiché la funzione è pari e simmetrica, possiamo ricondurci a studiare l'integrale su  $[0,\pi/2]$ :

$$L = a \int_0^{2\pi} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sum_{j=0}^{+\infty} {1/2 \choose j} (-1)^j e^{2j} \sin^{2j} t dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( 1 - e^2 \sin^2 t \right)^{1/2} dt = 4a \int_0^{\frac{$$

Incontriamo un nuovo problema: cos'è l'**integrale di una serie**? Se avessimo una somma di un numero *finito* di termini per la *linearità* dell'integrale potremmo scambiare la sommatoria con l'integrale, ma è possibile farlo nel caso di una serie?

Riscriviamo l'espressione precedente con la definizione di serie come *limite* per  $n \to +\infty$  delle *ridotte*:

$$= 4a \int_0^{\frac{\pi}{2}} \lim_{n \to +\infty} \left( \sum_{j=0}^n {\binom{1/2}{j}} (-1)^j e^{2j} \sin^{2j} t \right) dt$$

Il problema precedente si può riformulare come "È possibile scambiare integrale e limite?". Tale questione è come il problema del **passaggio al limite sotto segno di integrale**. In generale, la risposta è **no**: non è possibile scambiare limite e integrale. Ciò nonostante

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Nel Capitolo 4, a pag. 59 è possibile trovare la dimostrazione di tale risultato nel caso generale di  $(1+x)^{\alpha}$ .

anche questa volta siamo particolarmente fortunati e il passaggio è lecito e si ha

$$L = 4a \lim_{n \to +\infty} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sum_{j=0}^n \binom{1/2}{j} (-1)^j e^{2j} \sin^{2j} t dt$$

$$= 4a \lim_{n \to +\infty} \sum_{j=0}^n \int_0^{\frac{\pi}{2}} \binom{1/2}{j} (-1)^j e^{2j} \sin^{2j} t dt$$

$$= 4a \sum_{j=0}^{+\infty} \binom{1/2}{j} (-1)^j e^{2j} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^{2j} t dt$$

Completando il calcolo dell'integrale<sup>3</sup> si ottiene la formula della lunghezza scritta precedentemente.

#### 1.2 NON BANALI CONSEGUENZE DI UNA DOMANDA BANALE

Abbiamo finalmente raggiunto una *risposta*, seppur assolutamente non banale, alla domanda che ci eravamo posti originalmente: qual è la *lunghezza dell'ellisse*? Nel far ciò ci siamo imbattuti in tutta una serie di problemi: esplicitare integrali non *elementarmente* risolvibili, la *convergenza* di *serie di Taylor* di funzioni ad una funzione specifica, il *passaggio al limite* sotto segno di *integrale*. La teoria matematica che tratteremo a partire dai capitoli successivi *nasce* proprio da questi problemi apparsi nell'*insidiosa ricerca* di una formula della lunghezza dell'ellisse.

In particolare, per capire quando era possibile il passaggio al limite sotto segno di integrale sono stati sviluppati diversi *teoremi*, più o meno vantaggiosi da utilizzare, le cui ipotesi variano sensibilmente fra di loro: alcuni si inseriscono nella già nota *teoria Riemanniana degli integrali*, mentre altri richiedono ipotesi completamente diverse. È da questi innumerevoli approcci al problema che, storicamente parlando, fu tale quesito a dare un *impeto* fondamentale allo sviluppo della **teoria degli integrali di Lebesgue**.

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Nelle "Note aggiuntive", a pag. XXX è possibile trovare tale calcolo.

# II

## Serie di funzioni

# Convergenza di funzioni, parte prima

"BEEP BOOP QUESTA È UNA CITAZIONE."

Marinobot, dopo aver finito le citazioni stupide.

### T E [COMPLETARE]

#### 2.1 CONVERGENZA UNIFORME DI FUNZIONI

Per poter trattare i problemi enunciati nel Capitolo 1 dobbiamo parlare di convergenza di funzioni. Innanzitutto, ricordiamo le definizioni di distanza, spazio metrico e convergenza.

#### DEFINIZIONE 2.1.1. - SPAZIO METRICO E DISTANZA.

Uno **spazio metrico** è una coppia (X, d) dove X è un insieme e  $d: X \times X \longrightarrow \mathbb{R}^+$  è una funzione detta **distanza**, cioè tale che  $\forall x, y, z \in X$  essa soddisfi le seguenti proprietà:

- 1.  $d(x, y) \ge 0$ ,  $d(x, y) = 0 \iff x = y$ .
- 2. d(x, y) = d(y, x).
- 3.  $d(x, y) \le d(x, z) + d(z, y)$ .

#### DEFINIZIONE 2.1.2. - CONVERGENZA DI SUCCESSIONI SECONDO UNA DISTANZA.

Una successione  $v_n \in X$  converge in X a  $v \in X$  se

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists N = N(\varepsilon) : \forall n \ge N, \ d(v_n, v) < \varepsilon$$
 (2.1)

Un *caso particolare* di spazio metrico è lo spazio  $X = \mathcal{C}([a,b]; \mathbb{R})$  delle funzioni continue su un intervallo compatto con la **metrica lagrangiana**:

$$d(f, g) = \max_{x \in [a,b]} |f(x) - g(x)|$$
 (2.2)

OSSERVAZIONE. La distanza è ben definita perché la funzione |f(x) - g(x)|, essendo definita su [a,b] compatto, non si considera solo l'estremo superiore ma ammette massimo per il teorema di Weierstrass.

DEFINIZIONE 2.1.3. - CONVERGENZA NELLA METRICA LAGRANGIANA.

Siano  $f_n$ ,  $f \in X$ . Si dice che  $f_n$  converge a f in X se

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists N = N(\varepsilon): \ \forall n \ge N, \ \max_{x \in [a,b]} |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon$$
 (2.3)

Siccome vale per il massimo allora vale per qualsiasi x, quindi la relazione si può riscrivere come

$$\forall \varepsilon > 0$$
,  $\exists N = N(\varepsilon) : \forall n \ge N$ ,  $|f_n(x) - f(x)| < \varepsilon$ ,  $\forall x \in [a, b]$ 

OSSERVAZIONE. La condizione, riscritta in questo modo, non solo *non necessita* più dell'esistenza del *massimo*, ma non è neanche necessario che l'intervallo sia *compatto* o che le funzioni  $f_n$  siano *continue*: questa è in realtà una relazione *più generale* rispetto alla semplice convergenza nella metrica lagrangiana!

Vedremo che nel caso di funzioni continue sui compatti la convergenza uniforme coincide con quella lagrangiana.

DEFINIZIONE 2.1.4. - CONVERGENZA UNIFORME.

Siano  $f_n$ ,  $f:A\subseteq\mathbb{R}\longrightarrow\mathbb{R}$  con  $A\subseteq R$  qualsiasi. Si dice che  $f_n$  converge uniformemente a f su A se

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists N = N(\varepsilon) : \forall n \ge N, \ |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon, \ \forall x \in A$$
 (2.4)

DEFINIZIONE 2.1.5. - FUNZIONE LIMITE.

Se  $f_n$  converge a f su A, f si dice **funzione limite**.

**OSSERVAZIONE.** Segue immediatamente dalla definizione che se  $f_n$  converge uniformemente a f su A, allora  $\forall B \subseteq A$  si ha che  $f_n$  converge uniformemente a f su B.

**ATTENZIONE!** È estremamente importante dire **dove** converge  $f_n$ : infatti, una stessa successione può convergere uniformemente su A, ma allo stesso tempo *non convergere* uniformemente in un altro insieme B. Vedremo un esempio fondamentale a riguardo successivamente.

Ora passiamo da questa definizione ad una formulazione equivalente operativa. Se essa vale per qualsiasi x in A, allora vale per il sup e viceversa, quindi è equivalente a dire che

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists N = N(\varepsilon) : \forall n \ge N, \ \sup_{x \in A} |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon$$

Siccome il sup dipende da n, possiamo definire una successione

$$c_n := \sup_{x \in A} |f_n(x) - f(x)| \in \mathbb{R}^+$$

Allora la relazione sopra, per definizione di limite di una successione, è equivalente a  $\lim_{n\to +\infty} c_n = 0$ , cioè

$$\lim_{n \to +\infty} \left( \sup_{x \in A} |f_n(x) - f(x)| \right) = 0$$

In conclusione abbiamo mostrato che

$$f_n$$
 converge uniformemente a  $f$  in  $A \iff \lim_{n \to +\infty} \left( \sup_{x \in A} |f_n(x) - f(x)| \right) = 0$  (2.5)

**Esempio.** Proviamo che  $f_n(x) = \sqrt{x^2 + \frac{1}{n}}$  converge uniformemente a f(x) = |x| su  $\mathbb{R}$ . Operativamente, dobbiamo dimostrare che

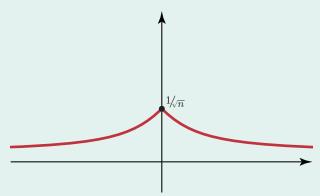
$$\lim_{n \to +\infty} \left( \sup_{x \in \mathbb{R}} |f_n(x) - f(x)| \right) = 0$$

1. Calcoliamo il sup con *n fissato*:

$$\sup_{x \in \mathbb{R}} |f_n(x) - f(x)| = \sup_{x \in \mathbb{R}} \left| \sqrt{x^2 + \frac{1}{n}} - |x| \right| \stackrel{*}{=} \sup_{x \in \mathbb{R}} \left( \sqrt{x^2 + \frac{1}{n}} - |x| \right)$$

dove (\*) si ha perché l'argomento del valore assoluto è sempre positivo.

Per trovare il sup tracciamo il grafico di  $\varphi_n(x) = \left| \sqrt{x^2 + \frac{1}{n} - |x|} \right|$  e cerchiamo il suo estremo superiore. Per parità della funzione ci basta fare le nostre considerazioni su  $(0, +\infty)$  per poi disegnare il resto del grafico grazie alla simmetria assiale rispetto all'asse y; studiando opportunamente la derivata e il limite all'infinito si ottiene il seguente grafico.



Segue chiaramente che

$$\sup_{x\in\mathbb{R}}\varphi_n(x)=\varphi_n(0)=\frac{1}{\sqrt{n}}(=c_n)$$

2. Calcoliamo il limite per  $n \to +\infty$ :

$$\lim_{n \to +\infty} \left( \sup_{x \in A} |f_n(x) - f(x)| \right) = \lim_{n \to +\infty} \frac{1}{\sqrt{n}} = 0$$

Abbiamo così verificato la convergenza richiesta.

#### ESEMPIO - SUCCESSIONE GEOMETRICA.

Consideriamo  $f_n(x) = x^n$ ,  $\forall n \ge 0$ . Allora:

- 1.  $x^n$  converge uniformemente a 0 su ogni insieme [-a, a],  $\forall a: 0 < a < 1$ .
- 2.  $x^n$  non converge uniformemente a 0 su (-1,1).

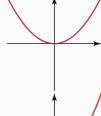
#### DIMOSTRAZIONE.

1. Sia  $a \in (0,1)$  fissato e consideriamo

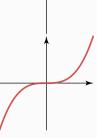
$$|x^{n} - 0| = |x^{n}| \implies \sup_{x \in [-a,a]} |x^{n} - 0| = \sup_{x \in [-a,a]} |x^{n}|$$

Qual è il grafico di  $x^n$ ?

• Se n pari, è visivamente simile a quello di  $x^2$ .



• Se n dispari, è visivamente simile a quello di  $x^3$ .



Siccome  $|x^n|$ ,  $\forall n \ge 2$  è una funzione pari, il grafico è visivamente simile a quello di  $x^2$ . Segue immediatamente che

$$\sup_{x \in [-a,a]} |x^n| = a^n, \ \forall a \colon 0 < a < 1$$

Ora si ha

$$\lim_{n \to +\infty} \left( \sup_{x \in [-a,a]} |x^n| \right) = \lim_{n \to +\infty} a^n = 0$$

perché  $a \in (0,1)$  e quindi  $a^n$  è una successione geometrica convergente e pertanto il limite a  $+\infty$  è sempre necessariamente 0.

2. In questo caso anche se non ho il massimo ho l'estremo superiore

$$\sup_{x \in (-1,1)} |x^n| = 1, \ \forall n$$

da cui

$$\lim_{n \to +\infty} \left( \sup_{x \in (-1,1)} |x^n| \right) = 1 \neq 0$$

pertanto *non* c'è convergenza uniforme su (-1,1).

#### 2.1.1 Eserciziamoci! Convergenza uniforme

Esercizio.  $f_n(x) = \frac{x^n}{n}$  converge uniformemente a 0 su [0,1]?

Soluzione. Dimostriamo che

$$\lim_{n \to +\infty} \left( \sup_{x \in [0,1]} \left| \frac{x^n}{n} - 0 \right| \right) = \lim_{n \to +\infty} \left( \sup_{x \in [0,1]} \frac{x^n}{n} \right) = 0$$

Poiché

$$\sup_{x \in [0,1]} \frac{x^n}{n} = \frac{x^n}{n} \Big|_{x=1} = \frac{1}{n}$$

allora

$$\lim_{n \to +\infty} \left( \sup_{x \in [0,1]} \frac{x^n}{n} \right) = \lim_{n \to +\infty} \frac{1}{n} = 0$$

#### 2.1.2 Criterio di Cauchy per la convergenza uniforme

Come nel caso delle successioni numeriche, esiste un **criterio di Cauchy** per la convergenza uniforme.

**TEOREMA 2.1.1.** - Criterio di Cauchy per la convergenza uniforme . Siano  $f_n:A\subseteq\mathbb{R}\longrightarrow\mathbb{R}$ . Allora  $f_n$  converge uniformemente su A se e solo se

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists N = N(\varepsilon) : \forall n, m \ge N, \ |f_n(x) - f_m(x)| < \varepsilon, \ \forall x \in A$$
 (2.6)

OSSERVAZIONE. Il criterio di Cauchy è un *risultato teorico molto importante*, in quanto permette di mostrare la convergenza uniforme di una successione di funzioni *senza sapere* quale sia il limite come invece è necessario nella definizione di convergenza, in modo analogo a ciò che succede con il criterio di Cauchy per le *successioni numeriche*.

#### 2.1.3 Visualizzazione della convergenza uniforme

Siamo abituati alle successioni numeriche  $v_n$  ed eventualmente a studiare il loro andamento in modo grafico, rappresentando sulle ascisse il numero n e sulle ordinate il valore  $v_n$ . Nel caso di successioni di funzioni l'argomento è una funzione, quindi per studiarle può essere utile proprio disegnare i grafici degli  $f_n$ , vedere come cambiano al variare di n e come convergono verso f.

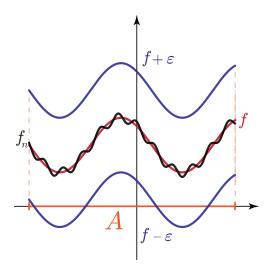
Come appare *visivamente* la convergenza uniforme? Possiamo riscrivere la condizione della convergenza uniforme

$$\forall \varepsilon > 0$$
,  $\exists N = N(\varepsilon)$ ,  $\forall n \ge N$ ,  $|f_n(x) - f(x)| < \varepsilon$ ,  $\forall x \in A$ 

come

$$f(x) - \varepsilon < f_n(x) < f(x) + \varepsilon, \ \forall x \in A \text{ definitivamente}$$
 (2.7)

In altre parole, scelto  $\varepsilon$ , trovo un N nella successione tale che definitivamente  $f_n$  deve essere compresa nell'**intorno tubulare** di f(x), cioé le  $f_n$  devono stare in questo intorno per ogni n sufficientemente grande ( $\forall n \geq N$ ), quindi la striscia cattura globalmente tutte le  $f_n$  da un certo N in poi.



Visivamente la successione geometrica non converge uniformemente su (-1,1) a 0 perché non posso restringermi intorno alla funzione limite f(x) = 0 per qualsiasi  $\varepsilon$  io scelga, infatti  $f_n(1) = 1, \forall n$ .

#### DEFINIZIONE 2.1.6. - INTORNO TUBULARE.

Un intorno tubulare di larghezza  $\varepsilon$  di una curva è l'unione di tutti i dischi di raggio  $\varepsilon$ con centro un punto di una curva.

#### 2.1.4 Generalizzazioni della convergenza uniforme

Prima di tutto, ricordiamo le definizioni di norma e spazio normato.

#### DEFINIZIONE 2.1.7. - SPAZIO NORMATO E NORMA.

Uno **spazio normato** è una coppia  $(X, \|\cdot\|)$  dove X è un spazio vettoriale su  $\mathbb{K}$  reale o complesso e  $\|\cdot\|: X \longrightarrow \mathbb{R}^+$  è una funzione detta **norma**, cioè tale che  $\forall x, y \in X, \lambda \in \mathbb{K}$ essa soddisfi le seguenti proprietà:

- 1.  $||x|| \ge 0$ ,  $||x|| = 0 \iff x = 0$ .
- 2.  $\|\lambda x\| = |\lambda| \|x\|$ . 3.  $\|x + y\| \le \|x\| + \|y\|$ .

Osservazione. Ogni spazio normato è anche uno spazio metrico se consideriamo la **metrica indotta dalla norma**, cioè la funzione data da d(x, y) := ||x - y||.

Generalizziamo la definizione di convergenza uniforme considerando  $f_n$ ,  $f:A\longrightarrow Y$ , con A insieme qualsiasi e Y uno spazio normato; se vogliamo che valga anche il criterio di Cauchy è necessario che *Y* sia anche uno spazio **completo**.

#### DEFINIZIONE 2.1.8. - Successione di Cauchy.

Una successione  $v_n \in X$  è **di Cauchy** in X se

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists N = N(\varepsilon) : \forall n, m \ge N, \ d(v_n, v_m) < \varepsilon$$
 (2.8)

#### DEFINIZIONE 2.1.9. - SPAZIO COMPLETO.

Uno spazio metrico è detto **completo** se tutte le successioni di Cauchy convergono.

Osservazione. Una successione convergente è *sempre* di Cauchy, ma in generale *non tutte* le successioni di Cauchy convergono. L'implicazione opposta è vera solo se lo spazio è completo.

Possiamo ora, date queste nuove ipotesi, riformulare la convergenza uniforme.

DEFINIZIONE 2.1.10. - CONVERGENZA UNIFORME, GENERALIZZATA.

Siano  $f_n$ ,  $f: A \longrightarrow Y$  con A insieme qualsiasi e Y spazio normato completo. Si dice che  $f_n$  converge uniformemente a f su A se

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists N = N(\varepsilon) : \forall n \ge N, \ \|f_n(x) - f(x)\| < \varepsilon, \ \forall x \in A$$
 (2.9)

**DIGRESSIONE.** Volendo è possibile generalizzare ulteriormente parlando di convergenza uniforme per funzioni a valori in semplici **spazi metrici** (completi), sostituendo a  $||f_n(x) - f(x)|| < \varepsilon$  la condizione  $d(f_n(x), f(x)) < \varepsilon$ , infatti se non ci si trova in uno spazio vettoriale potrebbe non essere definita la differenza. Nei nostri studi non affronteremo ciò e ci limiteremo a considerare il caso di spazi normati (completi).

#### 2.2 CONVERGENZA PUNTUALE

Durante gli studi di Calcolo delle probabilità si è parlato di tre tipi di convergenze di successioni di variabili aleatorie: la **convergenza in probabilità**, la **convergenza quasi certa** e la **convergenza in legge** (o in distribuzione). Consideriamo ora quest'ultima, di cui riportiamo la definizione.

DEFINIZIONE 2.2.1. - CONVERGENZA IN LEGGE.

Dato  $(\Omega, \mathcal{M}, \mathbb{P})$  spazio di probabilità e le variabili aleatorie  $X_n, X: \Omega \longrightarrow \mathbb{R}$  con le corrispettive funzioni di distribuzione

$$F_n: \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$$
  
 $x \longmapsto F_n(x) = \mathbb{P}(X_n \le x), \ \forall x \in \mathbb{R}$ 

$$F: \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$$
$$x \longmapsto F(x) = \mathbb{P}(X \le x), \ \forall x \in \mathbb{R}$$

allora si dice che  $X_n$  converge a X **in legge**  $\left(X_n \stackrel{d}{\to} X\right)$  se

$$\lim_{n \to +\infty} F_n(x) = F(x), \ \forall x \in \mathbb{R} \text{ punto di continuità di } F.$$
 (2.10)

Quello che abbiamo appena scritta non è altro che un'applicazione agli *studi probabilistici* della **convergenza puntuale** di una successione nel punto x.

DEFINIZIONE 2.2.2. - CONVERGENZA PUNTUALE.

Siano  $f_n$ ,  $f:A\longrightarrow Y$  con A insieme qualsiasi e Y spazio normato (completo).  $f_n$  converge a f **puntualmente** in ogni punto di A se

$$\forall x \in X, \lim_{n \to +\infty} f_n(x) = f(x) \tag{2.11}$$

o, alternativamente,

$$\forall x \in X, \ \forall \varepsilon > 0, \ \exists N = N(x, \varepsilon) : \ \forall n \ge N, \ |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon$$
 (2.12)

Confrontiamo qui  $f_n$ ,  $f: A \subseteq R \longrightarrow \mathbb{R}$ :

1. **(CU)**  $f_n$  converge a f **uniformemente** su A se

$$\forall \varepsilon > 0$$
,  $\exists N = N(\varepsilon) : \forall n \ge N$ ,  $|f_n(x) - f(x)| < \varepsilon$ ,  $\forall x \in A$ 

2. **(CP)**  $f_n$  converge a f **puntualmente** in ogni punto di A se

$$\forall x \in A, \ \forall \varepsilon > 0, \ \exists N = N(\varepsilon, x) : \ \forall n \ge N, \ |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon$$

Il quantificatore esistenziale  $\exists$  implica che ciò che esiste dipende da tutto ciò che lo precede: nella convergenza puntuale N non dipende dal solo  $\varepsilon$  come così capita nella **convergenza uniforme**, ma anche da x. La convergenza uniforme è più restrittiva rispetto alla puntuale perché la soglia N è indipendente da x, quindi basta trovare un solo N che va bene per tutte le  $x \in A$  (ed è questo il motivo per cui  $\forall x \in A$  appare al fondo della formula), al contrario della convergenza puntuale in cui la soglia N dipende dalla x che consideriamo.

OSSERVAZIONE. Questa differenza è concettualmente analoga a quella che c'è fra continuità uniforme e continuità.

**OSSERVAZIONE.** Possiamo considerare  $\forall \varepsilon > 0$  due punti x' e x'' su cui valutare la **soglia** N di un successione di funzioni: in questo caso abbiamo per il primo punto  $N(\varepsilon, x')$  e per il secondo  $N(\varepsilon, x'')$ . Vediamo subito che max $(N(\varepsilon, x'), N(\varepsilon, x''))$  è una soglia lecita sia per x' sia x''.

Finché si ha un numero finito di punti si può considerare il massimo, ma in generale se voglio passare dalla convergenza puntuale alla convergenza uniforme avendo un numero infinito di punti devo considerare

$$\sup_{x\in A}N\left(\varepsilon,x\right)$$

- Se  $\sup_{x \in A} N(\varepsilon)$  è finito, allora  $\sup_{x \in A} N(\varepsilon) = \max_{x \in A} N(\varepsilon) = N(\varepsilon)$  e c'è convergenza uniforme.
- Se  $\sup_{x \in A} N(\varepsilon) = +\infty$  allora *non* c'è convergenza uniforme.

Dalle definizioni segue immediatamente che

 $f_n$  converge uniformemente a f su  $A \Longrightarrow$ 

$$\implies f_n$$
 converge puntualmente a  $f$  in ogni punto di  $A$  (2.13)

ma in generale vale che la convergenza puntuale **non** implica la convergenza uniforme perché fissata la tolleranza  $\varepsilon$  la soglia N potrebbe cambiare al variare di  $x \in A$ .

Esempio - Successione geometrica e convergenza puntuale . Consideriamo la successione geometrica  $f_n(x) = x^n$ ,  $\forall n \ge 0$ .

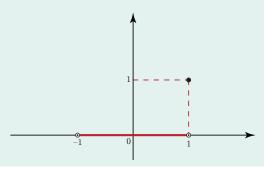
Dagli studi fatti nel corso di Analisi 1 si ha  $\forall x \in \mathbb{R}$  fissato

$$\lim_{n \to +\infty} x^n = \begin{cases} +\infty & \text{se } x > 1\\ 1 & \text{se } x = 1\\ 0 & \text{se } -1 < x < 1\\ \text{non esiste} & \text{se } x \le 1 \end{cases}$$

Allora  $x^n$  converge puntualmente a

$$f(x) = \begin{cases} 1 & \text{se } x = 1 \\ 0 & \text{se } -1 < x < 1 \end{cases}$$

in ogni punto di (-1,1] e la funzione limite è discontinua.



Abbiamo provato precedentemente che  $f_n(x) = x^n$  converge uniformemente a  $f \equiv 0$  in ogni intervallo  $[-a,a] \subseteq (-1,1)$ ,  $\forall a \in (0,1)$ , ma non converge uniformemente a  $f \equiv 0$  in (-1,1). Questo mostra che su (-1,1) c'è convergenza puntuale ma non uniforme.

Osservazione. Questo esempio mostra inoltre che la convergenza puntuale non è sufficiente in generale per trasferire la continuità alla funzione limite.

#### PROPRIETÀ DI REGOLARITÀ NEL CASO DI CONVERGENZA UNIFORME E 2.3 PUNTUALE

Adesso studiamo il diverso comportamento delle due tipologie di convergenza viste rispetto alle proprietà di regolarità: se le funzioni  $f_n$  della successione sono limitate/continue/integrabili/differenziabili, la funzione limite f è limitata/continua/integrabile/differenziabile?

#### 2.3.1 Limitatezza

TEOREMA 2.3.1. - TEOREMA DI LIMITATEZZA PER SUCCESSIONI.

Siano  $f_n, f: [a,b] \longrightarrow \mathbb{R}, n \ge 1$  tali che

- f<sub>n</sub> limitata su [a,b], ∀n ≥ 1.
   f<sub>n</sub> converge uniformemente a f su [a,b].

Allora f è limitata su [a,b].

Dimostrazione. Dobbiamo provare e f è limitate, ovvero che

$$\exists M > 0 : |f(x)| \le n, \ \forall x \in A$$

Per l'ipotesi 2) sappiamo che

$$\forall \varepsilon > 0$$
,  $\exists N = N(\varepsilon)$ :  $\forall n \ge N$ ,  $|f_n(x) - f(x)| < \varepsilon$ ,  $\forall x \in A$ 

Posto ad esempio  $^a$   $\varepsilon=2$ , consideriamo la soglia  $N_2=N$  (2) e  $n=N_2$ . Allora la relazione precedente risulta

$$\left| f_{N_2}(x) - f(x) \right| < 2, \ \forall x \in A$$

Consideriamo  $f_{N_2}(x)$ : per l'ipotesi 1) è limitata, cioè

$$\exists M_2 > 0 : |f_{N_2}(x)| \le M_2, \ \forall x \in A$$

Per ogni  $x \in A$  si ha quindi

$$|f(x)| = |f(x) + f_{N_2}(x) - f_{N_2}(x)| \le |f(x) - f_{N_2}(x)| + |f_{N_2}(x)| \le 2 + M_2 = M, \ \forall x \in A$$

 $^a$ La scelta di  $\varepsilon$  è arbitraria.

**D**IGRESSIONE. Il risultato si generalizza ponendo  $f_n$ ,  $f: X \longrightarrow Y$ , dove X è un qualunque insieme e Y è uno spazio normato.

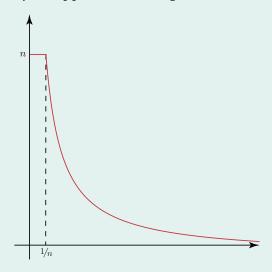
La convergenza puntuale non è sufficiente per trasferire la limitatezza alla funzione limite: infatti, possiamo costruire un controesempio di una successione  $f_n$  limitata che converge puntualmente ad una funzione non limitata.

**Esempio.** Sia  $f_n:(0,1] \longrightarrow \mathbb{R}$ ,  $n \ge 1$ , definita da

$$f_n(x) = \begin{cases} n & \text{se } 0 < x < \frac{1}{n} \\ \frac{1}{x} & \text{se } x \ge \frac{1}{n} \end{cases}$$

 $\forall x \in (0,1].$ 

Un grafico qualitativo di  $f_n$  è rappresentato in figura.



Per ogni  $n \ge 1$  la funzione  $f_n$  è limitata su (0,1]. Inoltre,  $\forall x \in (0,1]$  si ha

$$\lim_{n \to +\infty} f_n(x) = \frac{1}{x}$$

Infatti, fissato  $x \in (0,1]$ , indicando con le parentesi quadre la parte intera e posto

$$n_x = \left[\frac{1}{x}\right] + 1$$

allora se  $n \ge n_x$  si ha x > 1/n e dunque

$$f_n\left(x\right) = \frac{1}{x}$$

Si ha dunque

$$\lim_{n \to +\infty} f_n(x) = \lim_{n \to +\infty} \frac{1}{x} = \frac{1}{x}$$

La successione di funzioni limitate  $f_n$  converge quindi puntualmente  $\forall x \in (0,1]$  alla funzione  $\frac{1}{x}$  che **non** è limitata su (0,1].

#### 2.3.2 Continuità

TEOREMA 2.3.2. - TEOREMA DI CONTINUITÀ PER SUCCESSIONI.

Siano  $f_n, f: [a,b] \longrightarrow \mathbb{R}, n \ge 1$  tali che

- f<sub>n</sub> continua su [a,b], ∀n ≥ 1.
   f<sub>n</sub> converge uniformemente a f su [a,b].

Allora f è continua su [a,b].

Dimostrazione. Sia  $x_0 \in [a, b]$  fissato. Dobbiamo dimostrare che

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists \delta > 0: |x - x_0| < \delta \implies |f(x) - f(x_0)| < \varepsilon$$

Per l'ipotesi 2) sappiamo che  $f_n$  converge uniformemente; allora, fissato  $\varepsilon > 0$ ,  $\exists N =$  $N(\varepsilon) \in \mathbb{N}$  tale che

$$|f_N(x) - f(x)| < \frac{\varepsilon}{3}, \ \forall x \in [a, b]$$

Questa relazione chiaramente vale anche per  $x_0$ :

$$|f_N(x_0) - f(x_0)| < \frac{\varepsilon}{3}$$

Per l'ipotesi 1) ogni  $f_n$  è continua in  $x_0$ , in particolare  $f_N$  la è. Per definizione di continuità, considerato sempre lo stesso  $\varepsilon > 0$  di prima  $\exists \delta > 0$  tale che se  $|x - x_0| < \delta$  si

$$|f_N(x) - f_N(x_0)| < \frac{\varepsilon}{3}$$

Quindi, se  $|x - x_0| < \delta$  abbiamo

$$|f(x) - f(x_0)| \le |f(x) - f_N(x)| + |f_N(x) - f_N(x_0)| + |f_N(x_0) - f(x_0)| \le \frac{\varepsilon}{3} + \frac{\varepsilon}{3} + \frac{\varepsilon}{3} = \varepsilon \quad \Box$$

**D**IGRESSIONE. Il risultato si generalizza ponendo  $f_n$ ,  $f: X \longrightarrow Y$ , dove X è un qualunque insieme e *Y* è uno spazio normato.

La convergenza puntuale non è sufficiente per trasferire la continuità alla funzione limite: infatti, possiamo costruire un controesempio di una successione  $f_n$  continua che converge puntualmente ad una funzione non continua.

**Esemplo.** Consideriamo la successione geometrica  $f_n(x) = x^n$ ,  $n \ge 1$ , sull'intervallo

Sappiamo che essa converge puntualmente in ogni punto di [0,1] alla funzione limite

$$f(x) = \begin{cases} 0 & \text{se } 0 \le x < 1\\ 1 & \text{se } x = 1 \end{cases}$$

La successione di funzioni continue  $f_n$  converge quindi puntualmente per ogni  $x \in [0,1]$ alla funzione f che **non** è continua su [0,1].

#### Integrabilità e passaggio al limite sotto segno di integrale

D'ora in avanti indicheremo con  $\mathcal{R}([a,b])$  l'insieme delle funzioni integrabili secondo Riemann su [a, b].

Teorema 2.3.1. - Teorema di integrabilità per successioni, passaggio al limite sotto SEGNO DI INTEGRALE.

Siano  $f_n, f: [a,b] \longrightarrow \mathbb{R}, n \ge 1$  tali che

- 1.  $f_n \in \mathcal{R}([a,b]), \forall n \geq 1.$ 2.  $f_n$  converge uniformemente a f su [a,b].

- 2. Vale il passaggio al limite sotto segno di integrale:

$$\lim_{n \to +\infty} \int_{a}^{b} f_n(x) dx = \int_{a}^{b} \lim_{n \to +\infty} f_n(x) dx = \int_{a}^{b} f(x) dx \tag{2.14}$$

OSSERVAZIONE. Nel caso di un intervallo illimitato la convergenza uniforme

- non è condizione sufficiente per il passaggio al limite sotto il segno di integrale, e non è necessaria neanche nel caso limitato
- non è condizione sufficiente per trasferire alla funzione limite l'integrabilità Inoltre la convergenza puntuale non è condizione sufficiente per il passaggio al limite sotto il segno di integrale, nemmeno nel caso di un intervallo limitato. Di seguito vedremo dei controesempi.

Vedremo la dimostrazione di una versione più generica del teorema quando parleremo degli integrali di Lebesgue.

ESEMPI. Per quanto questo teorema ha una notevole importanza, ha un campo d'azione particolarmente limitato. Infatti, anche cambiando leggermente le ipotesi non è più possibile affermare la tesi. Vediamo alcuni di questi controesempi.

- 1. La convergenza **uniforme** *non* è **sufficiente** per trasferire alla funzione limite l'integrabilità su un intervallo illimitato.
- 2. La convergenza **uniforme** non è condizione **necessaria** per il passaggio al limite sotto segno di integrale.
- La convergenza **uniforme** *non* è condizione **sufficiente** per il passaggio al limite

sotto il segno di integrale nel caso in un intervallo illimitato.

4. La convergenza **puntuale** *non* è condizione **sufficiente** per il passaggio al limite sotto il segno di integrale, *nemmeno* nel caso di un intervallo *limitato*.

#### DIMOSTRAZIONE.

I Consideriamo la successione di funzioni  $f_n:[1,+\infty)\longrightarrow \mathbb{R}$  definite da

$$f_n(x) = \frac{n}{nx + x^2}, \ \forall x \ge 1, n \ge 1$$

Per ogni  $x \ge 1$  osserviamo che  $f_n(x) \sim \frac{n}{nx}$  per  $n \to +\infty$ , quindi si ha

$$\lim_{n \to +\infty} f_n(x) = \lim_{n \to +\infty} \frac{n}{nx} = \frac{1}{x}$$

Si ha quindi convergenza puntuale in ogni punto di  $[1, +\infty)$  alla funzione  $f(x) = \frac{1}{x}$ . Inoltre, la convergenza è uniforme su  $[1, +\infty)$ : vale infatti

$$|f_n(x) - f(x)| = \left| \frac{n}{nx + x^2} - \frac{1}{x} \right| = \frac{1}{n+x}$$

per ogni  $x \ge 1$ ,  $n \ge 1$ . Per monotonia, si ha quindi

$$\sup_{x>1} |f_n(x) - f(x)| = \sup_{x>1} \frac{1}{n+x} = \frac{1}{n+1}, \ \forall n \ge 1$$

Deduciamo che

$$\lim_{n \to +\infty} \left( \sup_{x \ge 1} |f_n(x) - f(x)| \right) = \lim_{n \to +\infty} \frac{1}{n+1} = 0$$

da cui segue la convergenza uniforme su  $[1,+\infty)$ . Osserviamo ora che per ogni  $n \ge 1$  si ha

$$f_n(x) \sim \frac{n}{x^2}, x \to +\infty$$

e dunque  $f_n$  è integrabile in senso improprio su  $[1,+\infty)$ , per ogni  $n \ge 1$ ; la funzione limite  $f(x) = \frac{1}{x}$  non è invece integrabile in senso improprio su  $[1,+\infty)$ . La successione di funzioni  $f_n$  integrabili su  $[1,+\infty)$  converge quindi uniformemente su  $[1,+\infty)$  alla funzione f che **non** è integrabile su  $[1,+\infty)$ .

II Consideriamo la successione di funzioni  $f_n(x) = x^n$  definite su [0,1]. Osserviamo che

$$\lim_{n \to +\infty} \int_0^1 x^n dx = \lim_{n \to +\infty} \left[ \frac{1}{n+1} x^{n+1} \right]_0^1 = \lim_{n \to +\infty} \frac{1}{n+1} = 0$$

Invece, sappiamo che  $x^n$  converge puntualmente in ogni punto di [0,1] alla funzione limite

$$f(x) = \begin{cases} 0 & \text{se } 0 \le x < 1 \\ 1 & \text{se } x = 1 \end{cases}$$

dunque su [0,1]  $f(x) = \lim_{n \to \infty} f_n(x)$  è una funzione *identicamente nulla* tranne un *numero finito* di punti (in questo caso, uno soltanto). Allora

$$\int_0^1 \lim_{n \to +\infty} x^n dx = \int_0^1 0 dx = 0$$

 $x^n$  non converge uniformemente su [0,1], ma il passaggio al limite sotto segno di integrale si verifica comunque.

III Sia  $f_n:[0,+\infty)\longrightarrow \mathbb{R}$ ,  $n\geq 1$ , definita da

$$f_n(x) = \begin{cases} \frac{1}{n} & \text{se } n \le x \le 2n \\ 0 & \text{se } x < n \lor x > 2n \end{cases}$$

Osserviamo che

$$\lim_{n \to +\infty} \int_{0}^{+\infty} f_{n}(x) dx = \lim_{n \to +\infty} \left[ \int_{0}^{n} 0 dx + \int_{n}^{2n} \frac{1}{n} dx + \int_{2n}^{+\infty} 0 dx \right] = \lim_{n \to +\infty} \int_{n}^{2n} \frac{1}{n} dx =$$

$$= \lim_{n \to +\infty} \left[ \frac{x}{n} \right]_{n}^{2n} = \lim_{n \to +\infty} \frac{2n - n}{n} = \lim_{n \to +\infty} 1 = 1$$

Invece, si vede immediatamente che

$$\int_0^{+\infty} \lim_{n \to +\infty} f_n(x) dx = \int_0^{+\infty} 0 dx = 0$$

Vediamo che  $f_n$  converge uniformemente su  $[0, +\infty)$  a 0:

$$\sup_{x \in [0, +\infty)} |f_n(x) - f(x)| = \frac{1}{n}$$

$$\lim_{n \to +\infty} \left( \sup_{x \in [0, +\infty)} \right) = \lim_{n \to +\infty} \frac{1}{n} = 0$$

Anche aggiungendo al teorema l'ipotesi che f(x) sia Riemann-integrabile (in questo caso ciò è verificato), il passaggio al limite sotto segno di integrale *non* si verifica *necessariamente* se l'intervallo è illimitato.

IV Consideriamo la successione di funzioni  $f_n(x) = nx(1-x^2)^n$  definite su [0,1]. Osserviamo che

$$\lim_{n \to +\infty} \int_0^1 nx \left(1 - x^2\right)^n dx = -\frac{1}{2} \lim_{n \to +\infty} \int_0^1 n(-2x) \left(1 - x^2\right)^n =$$

$$= -\frac{1}{2} \lim_{n \to +\infty} n \left[ \frac{1}{n+1} \left(1 - x^2\right)^{n+1} \right]_0^1 = \frac{1}{2} \lim_{n \to +\infty} \frac{n}{n+1} = \frac{1}{2}$$

Invece, osserviamo che, se abbiamo fissato x rispetto alla n, allora  $nx\left(1-x^2\right)^n=x\frac{\left(1-x^2\right)^n}{\frac{1}{n}}$  si può vedere come il rapporto di un esponenziale di ragione (in modulo) minore di 1 con il reciproco di un termine lineare, dunque per  $n\to +\infty$  l'esponenziale tende a 0 molto più velocemente di  $\frac{1}{n}$ : segue che

$$\int_{0}^{1} \lim_{n \to +\infty} nx \left(1 - x^{2}\right)^{n} dx = \int_{0}^{1} 0 dx = 0$$

Per lo stesso ragionamento si vede che  $f_n(x)$  converge puntualmente a 0 per ogni punto di [0,1], ma *non* si verifica il passaggio al limite sotto segno di integrale.

2.3.4 Derivabilità

Date  $f_n, f: A \subseteq \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$  con f la funzione limite di  $f_n$  su A, possiamo porci due domande:

- 1.  $f_n$  derivabile su  $A \Longrightarrow f$  derivabile su A?
- 2. Vale lo scambio tra derivata e limite?

$$\lim_{n \to +\infty} f_n'(x) = D\left(\lim_{n \to +\infty} f(x)\right)$$

O, in altre parole, il diagramma seguente è commutativo?

$$\begin{array}{ccc}
f_n & \xrightarrow{D} & f'_n \\
\lim \downarrow & & & \downarrow \lim \\
\lim_{n \to +\infty} f_n & \xrightarrow{D} & \lim_{n \to +\infty} f'_n
\end{array}$$

La risposta ad entrambe domande, a differenza di quanto ci si potrebbe aspettare dati i risultati su limitatezza, continuità e integrabilità, è **NO**, anche nel caso di *convergenza uniforme*.

Esempio - La convergenza uniforme *non* è condizione sufficiente per trasferire alla funzione limite la derivabilità .\_\_\_\_\_

Consideriamo la successione  $f_n(x) = \sqrt{x^2 + \frac{1}{n}}, \ \forall x \in \mathbb{R}, \ \forall n \ge 1.$ 

- $f_n$  è derivabile.
- $f_n$  abbiamo visto<sup>a</sup> converge uniformemente su  $\mathbb{R}$  a f(x) = |x| che *non* è derivabile in x = 0.

<sup>a</sup>Si veda pag. 13.

Esempio - La convergenza uniforme *non* è condizione sufficiente per poter scambiare limite e derivata, anche se si aggiunge l'ipotesi che la funzione limite sia depivabile

Consideriamo la successione  $f_n(x) = \frac{\sin(nx)}{\sqrt{n}}$ ,  $\forall x \in \mathbb{R}$ ,  $\forall n \ge 1$ .

•  $f_n$  è derivabile su  $\mathbb{R}$ ,  $\forall n \geq 1$ , e vale

$$f'(x) = \sqrt{n}\cos(nx), \ \forall x \in \mathbb{R}, \ \forall n \ge 1$$

•  $f_n$  converge **puntualmente** a f(x) = 0,  $\forall x \in \mathbb{R}$ :

$$\lim_{n \to +\infty} f_n(x) = \lim_{n \to +\infty} \underbrace{\frac{1}{\sqrt{n}}}_{\text{limitato}} \underbrace{\sin(nx)}_{\text{limitato}} = 0, \ \forall x \in \mathbb{R}$$

♦  $f_n$  converge **uniformemente** a f(x) = 0,  $\forall x \in \mathbb{R}$ :

$$\lim_{n \to +\infty} \left( \sup_{x \in \mathbb{R}} |f_n(x) - f(x)| \right) = \lim_{n \to +\infty} \left( \sup_{x \in \mathbb{R}} \left| \frac{\sin(nx)}{\sqrt{n}} \right| \right) = \lim_{n \to +\infty} \frac{1}{\sqrt{n}} = 0$$

Osserviamo che in entrambi i casi f(x) = 0 su  $\mathbb{R}$ : questa funzione è chiaramente derivabile e vale

$$D\left(\lim_{n\to+\infty}f_n(x)\right) = D(0) = 0, \ \forall x\in\mathbb{R}$$

D'altro canto, si ha

$$\lim_{n \to +\infty} D(f_n(x)) = \lim_{n \to +\infty} f'_n(x) = \lim_{n \to +\infty} \sqrt{n} \cos(nx)$$

Ad esempio, per x = 0 troveremmo

$$\lim_{n \to +\infty} D\left(f_n\left(x\right)\right) = \lim_{n \to +\infty} \sqrt{n} = +\infty$$

Quindi non si può per x = 0 scambiare limite e derivata-

Esiste comunque un legame tra successioni di funzioni, derivabilità e convergenza uniforme; scopriamo che non è più la successione  $f_n$  a dover convergere uniformemente, bensì sono le derivate f' della successioni a doverlo fare.

#### TEOREMA 2.3.3. - TEOREMA DI DERIVABILITÀ PER SUCCESSIONI.

Siano dati  $f_n:(a,b)\longrightarrow \mathbb{R}$  tali che

- 1.  $f_n$  derivabili su (a,b).
- 2.  $\exists c \in (a,b) : f_n(c)$  converge puntualmente. 3.  $f'_n$  converge uniformemente a g su (a,b).

- Allora

  1.  $\exists f: (a,b) \longrightarrow \mathbb{R}$  tale che  $f_n$  converge uniformemente a f su (a,b).

  2. f è derivabile.

  3.  $f'(x) = g(x), \forall x \in (a,b), ossia$

$$D\left(\lim_{n\to+\infty} f_n(x)\right) = \lim_{n\to+\infty} f'_n(x), \ \forall x \in (a,b)$$
 (2.15)

Per dimostrare il teorema, faremo uso di tre strumenti: il criterio di Cauchy per la convergenza uniforme 1, il teorema di scambio di limiti e una conseguenza teorema di Lagrange. Enunciamo questi ultimi due.

#### TEOREMA 2.3.2. - TEOREMA DI SCAMBIO DI LIMITI.

Dati  $g_n, g: I \subseteq \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$  e c punto di accumulazione di I, se

- 1.  $g_n$  converge uniformemente a g su I
- 2. Per ogni  $n \ge 1$  esiste  $L_n \in \mathbb{R}$  tale che

$$\lim_{x \to c} g_n(x) = L_n$$

Allora:

1. Esistono finiti

$$\lim_{x \to c} g(x), \qquad \lim_{n \to +\infty} L_n \tag{2.16}$$

$$\lim_{x \to c} g(x) = \lim_{n \to +\infty} L_n \tag{2.17}$$

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Si veda il teorema 2.1.1, pag. 15.

ossia

$$\lim_{x \to c} \lim_{n \to +\infty} g_n(x) = \lim_{n \to +\infty} \lim_{x \to c} g_n(x)$$
(2.18)

COROLLARIO 2.3.1. - CONSEGUENZA AL TEOREMA DI LAGRANGE.

Sia  $h: (\alpha, \beta) \subseteq \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$  derivabile in  $(\alpha, \beta)$ . Allora:

$$\forall u, v \in (\alpha, \beta), |h(u) - h(v)| \le \left( \sup_{x \in (\alpha, \beta)} |h'(x)| \right) |u - v|$$

$$(2.19)$$

DIMOSTRAZIONE. (DEL TEOREMA DI DERIVABILITÀ PER SUCCESSIONI.)

1. Dimostriamo la *convergenza uniforme* di  $f_n$  su (a,b). Per il Criterio di Cauchy per la convergenza uniforme è sufficiente dimostrare che

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists N = N(\varepsilon): \forall n, m \ge N, \sup_{x \in (a,b)} |f_n(x) - f_m(x)| < \varepsilon$$

Sia  $\varepsilon > 0$ . Per ogni  $x \in (a, b)$ , preso c come da ipotesi 2):

$$|f_n(x) - f_m(x)| \le |f_n(x) - f_m(x) - (f_n(c) - f_m(c))| + |f_n(c) - f_m(c)|$$

Studiamo il primo addendo. Per il corollario al teorema di Lagrange si ha

$$|f_n(x) - f_m(x) - (f_n(c) - f_m(c))| \le \left(\sup_{t \in (a,b)} |x - c|\right)$$

Inoltre, poiché per ipotesi 3)  $f'_n$  converge uniformemente su (a,b), si ha per il criterio di Cauchy che

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists N_1 = N_1\left(\varepsilon\right) \colon \forall n, m \geq N_1, \ \sup_{x \in (a,b)} \left|f_n'(x) - f_m'(x)\right| < \frac{\varepsilon}{2\left(b-a\right)}$$

Segue dunque che

$$|f_{n}(x) - f_{m}(x) - (f_{n}(c) - f_{m}(c))| \le \left(\sup_{t \in (a,b)} |x - c|\right) \le$$

$$\le \frac{\varepsilon}{2(b-a)} |x - c| \le \frac{\varepsilon}{2}, \ \forall x \in (a,b), \ \forall n, m \ge N_{1}$$

Per il *secondo addendo*, dato che per ipotesi 2)  $f_n$  converge puntualmente in c, possiamo applicare il criterio di Cauchy per le successioni:

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists N_2 = N_2(\varepsilon) : \forall n, m \ge N_2, \ \left| f_n(c) - f'_m(c) \right| < \frac{\varepsilon}{2}$$

Posto  $N = \max\{N_1, N_2\}$ , per ogni  $n, m \ge N$  si ha

$$|f_{n}(x) - f_{m}(x)| \le |f_{n}(x) - f_{m}(x) - (f_{n}(c) - f_{m}(c))| + |f_{n}(c) - f_{m}(c)| < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon, \ \forall x \in (a, b)$$

Da cui segue:

$$\sup_{x \in (a,b)} |f_n(x) - f_m(x)| < \varepsilon, \ \forall n, m \ge N$$

- Denominiamo f il limite *puntuale* di  $f_n$ , che esiste e coincide con quello uniforme per la dimostrazione appena fatta al punto 1). Riscriviamo la tesi 2) e 3) nella seguente maniera:

  - b. Per ogni  $d \in (a, b)$  vale  $\lim_{x \to d} \frac{f(x) f(d)}{x d}$ c.  $\lim_{x \to d} \lim_{n \to +\infty} \frac{f_n(x) f_n(d)}{x d} = \lim_{n \to +\infty} \lim_{x \to d} \frac{f_n(x) f_n(d)}{x d}$ . Verifichiamo le ipotesi del teorema di scambio dei limiti:

- $\blacksquare \lim_{x \to d} \frac{f_n(x) f_n(d)}{x d} \text{ esiste } \text{finito in quanto per ipotesi 1) gli } f_n \text{ sono } \text{derivabili}$
- $\frac{f_n(x)-f_n(d)}{x-d}$  converge uniformemente su  $(a,b)\setminus\{d\}$ . Infatti, per ogni  $\varepsilon > 0$  e per ogni  $x \in (a, b) \setminus \{d\}$  si ha, in virtù del *corollario* al teorema di Lagrange

$$\left| \frac{f_{n}(x) - f_{n}(d)}{x - d} - \frac{f_{m}(x) - f_{m}(d)}{x - d} \right| \le \left| \frac{f_{n}(x) - f_{m}(x) - (f_{n}(d) - f_{m}(d))}{x - d} \right| \le \sup_{t \in (a,b)} \left| f'_{n}(t) - f'_{m}(t) \right|$$

Inoltre, si applica il *criterio di Cauchy* alle successione  $f_n'$ : per ogni  $\varepsilon$  > 0 ∃ $N = N_0$  tale che per ogni  $\forall n, m \ge N$  vale

$$\sup_{t \in (a,b)} \left| f_n'(t) - f_m'(t) \right| < \varepsilon$$

da cui segue

$$\left| \frac{f_n(x) - f_n(d)}{x - d} - \frac{f_m(x) - f_m(d)}{x - d} \right| < \varepsilon, \ \forall x \in (a, b) \setminus \{d\}$$

Per il criterio di Cauchy sulla convergenza uniforme, c'è convergenza uniforme su  $(a,b)\setminus\{d\}$ . Il teorema di scambio dei limiti garantisce che il limite

$$\lim_{x \to d} \lim_{n \to +\infty} \frac{f_n(x) - f_n(d)}{x - d} \iff \lim_{x \to d} \frac{f(x) - f(d)}{x - d}$$

esiste finito (tesi 2) e vale lo scambio di limite e derivata (tesi 3).

# SERIE DI FUNZIONI

"BEEP BOOP QUESTA È UNA CITAZIONE."

Marinobot, dopo aver finito le citazioni stupide.

NEL Capitolo 2 abbiamo iniziato a trattare la convergenza uniforme e puntuale di successioni di funzioni. Adesso passiamo a parlare di serie di funzioni. [COMPLE-TARE]

#### 3.1 SERIE IN UNO SPAZIO NORMATO

Innanzitutto, ricordiamo le definizioni di serie a valori reali e di convergenza (assoluta) di una serie a valore reali.

DEFINIZIONE 3.1.1. - SERIE A VALORI REALI E CONVERGENZA DI UNA SERIE .

Data una successione  $x_n \in \mathbb{R}$ ,  $n \ge 0$ , la **serie** 

$$\sum_{k=0}^{+\infty} x_k \tag{3.1}$$

è la somma di tutti gli elementi della successione.

Considerata la somma parziale, o altresì detta ridotta,

$$s_n = \sum_{k=0}^n x_k \quad \forall n \ge 0 \tag{3.2}$$

si dice che la serie

$$\sum_{k=0}^{+\infty} x_k$$

**converge** se converge la successione  $s_n$ ; si pone in tal caso

$$\sum_{k=0}^{+\infty} x_k = \lim_{n \to +\infty} s_n \tag{3.3}$$

# Definizione 3.1.2. - Convergenza assoluta.

Sia  $x_n$  una successione a valori reali. La serie

$$\sum_{k=0}^{+\infty} x_k$$

**converge assolutamente** in  $\mathbb{R}$  se converge la serie

$$\sum_{k=0}^{+\infty} |x_k|$$

# Teorema 3.1.1. - Convergenza assoluta implica convergenza semplice . Ogni serie di numeri reali assolutamente convergente è anche semplicemente convergente.

DIMOSTRAZIONE. Per dimostrare che la serie

$$\sum_{k=0}^{+\infty} x_k$$

converge, per il Criterio di Cauchy per le serie<sup>a</sup> è sufficiente provare che

$$\forall \varepsilon > 0, \; \exists N \in \mathbb{N} \colon \forall n \geq N, \; \forall p \in \mathbb{N}, \; \left| x_{n+1} + x_{n+2} + \ldots + x_{n+p} \right| < \varepsilon$$

Per ipotesi la serie

$$\sum_{k=0}^{+\infty} |x_k|$$

converge: per il Criterio di Cauchy, si ha

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists N \in \mathbb{N} \colon \forall n \geq N, \ \forall p \in \mathbb{N},$$
 
$$\left| \left| x_{n+1} \right| + \left| x_{n+2} \right| + \ldots + \left| x_{n+p} \right| \right| = \left| x_{n+1} \right| + \left| x_{n+2} \right| + \ldots + \left| x_{n+p} \right| < \varepsilon$$

D'altra parte, dalla disuguaglianza triangolare segue che

$$|x_{n+1} + x_{n+2} + \dots + x_{n+p}| < |x_{n+1}| + |x_{n+2}| + \dots + |x_{n+p}| < \varepsilon, \ \forall n \in \mathbb{N}, \ \forall p \in \mathbb{N}$$

Dalle ultime due relazioni si deduce immediatamente la prima relazione e dunque la tesi.  $\hfill\Box$ 

OSSERVAZIONE. Il teorema appena dimostrato è una conseguenza della completezza di  $\mathbb{R}$ . Infatti, abbiamo usato il *criterio di Cauchy*, che si basa sul fatto che le successioni di

 $<sup>^</sup>a$ Nelle "Note aggiuntive", a pagina 151 è possibile trovare maggiori dettagli sui criteri di Cauchy.

Cauchy convergono sempre in  $\mathbb{R}$  e quindi proprio per la completezza dei reali. Se lo spazio non è completo si ottiene solo che la successione delle ridotte è di Cauchy, e senza la completezza dello spazio non possiamo affermare che convergono.

Il viceversa del teorema appena dimostrato non è valido, come segue dal seguente controesempio.

# Esempio - Convergenza semplice non implica convergenza assoluta.

Consideriamo la serie

$$\sum_{n=1}^{+\infty} (-1)^n \frac{1}{n}$$

Essa non converge assolutamente in quanto la serie dei moduli diventa

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \left| (-1)^n \frac{1}{n} \right| = \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n}$$

che, essendo la **serie armonica**<sup>a</sup>, non converge. Tuttavia, la serie semplice è una serie a segni alterni e poiché

■  $\frac{1}{n}$  è decrescente  $\forall n \ge 1$ .

■  $\lim_{n \to +\infty} \frac{1}{n} = 0$ .

per il *criterio di Leibniz* la serie semplice converge. Pertanto, la convergenza semplice non implica la convergenza assoluta.

Prendiamo ora  $x_n \in X$ , con X un insieme *generico*. Per generalizzare la definizione di serie convergente abbiamo bisogno che su X si possano compiere i seguenti passaggi:

- Poter definire  $s_n$ , cioè è necessario sommare elementi di X.
- $\blacksquare$  Poter definire la *convergenza* in *X*.

Se dotiamo l'insieme X di una struttura di **spazio normato** possiamo generalizzare ad una serie generale le definizioni precedentemente enunciate per le serie a valori reali: infatti, se X è spazio normato gode sia dell'essere uno spazio metrico (e quindi è spazio topologico di Hausdorff, il che permette di definire univocamente la convergenza della successione) sia dell'essere spazio vettoriale (che permette la somma di elementi).

#### Definizione 3.1.3. - Serie e convergenza di una serie.

Data una successione  $x_n \in X$  in uno spazio *normato*,  $n \ge 0$ , la **serie** 

$$\sum_{k=0}^{+\infty} x_k$$

è la somma di tutti gli elementi della successione. Considerata la somma parziale, o altresì detta ridotta,

$$s_n = \sum_{k=0}^n x_k \quad \forall n \ge 0 \tag{3.4}$$

<sup>&</sup>lt;sup>a</sup>Nelle "Note aggiuntive", a pagina 155 è possibile trovare maggiori dettagli sulle serie notevoli.

si dice che la serie

$$\sum_{k=0}^{+\infty} x_k$$

**converge** se converge la successione  $s_n$ ; si pone in tal caso

$$\sum_{k=0}^{+\infty} x_k = \lim_{n \to +\infty} s_n \tag{3.5}$$

# Definizione 3.1.4. - Convergenza totale o assoluta.

Sia  $(X, \|\cdot\|)$  spazio normato e  $x_n$  una successione in X. La serie

$$\sum_{k=0}^{+\infty} x_k$$

converge totalmente o assolutamente in X se converge la serie

$$\sum_{k=0}^{+\infty} ||x_k||$$

Dall'osservazione a pag. 30 il teorema 3.1.1 necessita della *completezza* dei reali. Per generalizzarlo ci basta lavorare in *spazi normati completi*.

**TEOREMA 3.1.2.** - **CONVERGENZA TOTALE O ASSOLUTA IMPLICA CONVERGENZA SEMPLICE** . Ogni serie in X spazio normato completo totalmente convergente è anche semplicemente convergente.

**DIMOSTRAZIONE.** La dimostrazione è analoga a quella affrontata nel teorema 3.1.1: è sufficiente sostituire al valore assoluto  $|\cdot|$  la norma  $||\cdot||$ .

In generale, il problema della convergenza in spazi normati è *inesplorato*, ma se lo spazio è *completo* possiamo passare per la *convergenza totale* e studiare una serie a valori reali tramite i *criteri di convergenza*<sup>1</sup> noti dall'Analisi Matematica Uno.

# 3.2 SERIE DI FUNZIONI

Consideriamo lo spazio  $X = \mathcal{C}([a,b]; \mathbb{R}) = \mathcal{C}([a,b])$  delle funzioni continue su un intervallo compatto con la *metrica lagrangiana*:

$$d(f, g) = \max_{x \in [a,b]} |f(x) - g(x)|$$

In questo spazio, una serie convergente

$$\sum_{k=0}^{+\infty} f_k ent$$

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Nelle "Note aggiuntive", a pag. 153 è possibile trovare maggiori dettagli sui criteri di convergenza delle serie a valori reali.

3.2. SERIE DI FUNZIONI 33

si può scrivere, per definizione, come

$$\sum_{k=0}^{+\infty} f_k = \lim_{n \to +\infty} \sum_{k=0}^{n} f_k = \lim_{n \to +\infty} S_n$$

dove  $S_n$  è una successione di funzioni. Allora la condizione di convergenza di serie in X si può formulare come

$$\sum_{k=0}^{+\infty} f_k \text{ converge in } \mathscr{C}([a,b]) \iff S_n \text{ converge con metrica lagriangiana in } \mathscr{C}([a,b])$$

ossia

$$\sum_{k=0}^{+\infty} f_k \text{ converge in } \mathscr{C}([a,b]) \iff S_n \text{ converge uniformemente in } \mathscr{C}([a,b])$$

Per la stessa osservazione fatte a pag. 12, per parlare di convergenza uniforme non sono necessarie né la compattezza di [a, b], né la continuità delle funzioni.

Possiamo estendere la definizione di convergenza di una serie di funzioni per

$$f_n:A\subseteq\mathbb{R}\longrightarrow\mathbb{R}$$

con A insieme contenuto nei reali o, ancora più in generale, per funzioni del tipo

$$f_n: X \longrightarrow Y$$

dove *X* è un *insieme qualunque* e *Y* è uno **spazio normato completo**. Studieremo quindi in questo capitolo le serie di funzioni

$$\sum_{k=0}^{+\infty} f_k(x)$$

per studiare la convergenza di tali serie applicheremo le convergenze viste in precedenza alla successione delle ridotte

$$S_n(x) = \sum_{k=0}^n f_k(x)$$

#### DEFINIZIONE 3.2.1. - CONVERGENZA DI UNA SERIE DI FUNZIONI .

In queste definizioni la convergenza delle ridotte si trasferisce sulla convergenza della

- (CP) La serie ∑<sub>k=0</sub><sup>+∞</sup> f<sub>k</sub>(x) converge puntualmente in x ∈ A se S<sub>n</sub>(x) converge puntualmente in x ∈ A.
   (CU) La serie ∑<sub>k=0</sub><sup>+∞</sup> f<sub>k</sub>(x) converge uniformemente in x ∈ A se S<sub>n</sub>(x) converge uniformemente in x ∈ A se S<sub>n</sub>(x) converge

#### 3.2.1 Il criterio di Weierstrass

Per motivi che saranno chiari nel Capitolo 4 dedicato alle *serie di potenze*, in questa sottosezione lavoreremo nel *campo dei complessi*  $\mathbb{C}$ .

Abbiamo dato la definizione di convergenza uniforme di una serie di funzione, ma essa non è di facile applicazione operativa. Infatti, la serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} f_n(z)$$

converge uniformemente su  $A \subseteq \mathbb{C}$  se e solo se, definita S(z) la funzione limite delle ridotte

$$S_n(z) = \sum_{k=0}^n f_k(z)$$

essa vale

$$\lim_{n \to +\infty} \left( \sup_{z \in A} |S_n(z) - S(z)| \right) = 0$$

Tuttavia, questa funzione richiede la conoscenza della  $somma\ S(z)$ , cosa che in generale non avviene. Usare direttamente il criterio di Cauchy per la convergenza uniforme è sicuramente più conveniente, ma non è sempre semplice da verificare. Esiste tuttavia una condizione sufficiente che consente di provare la convergenza uniforme senza la conoscenza della somma limite.

Proposizione 3.2.1. - Criterio di Weierstrass.

Siano  $f_n: A \subseteq \mathbb{C} \longrightarrow \mathbb{C}$  tale che

- 1.  $\forall n \in \mathbb{N}, \exists c_n \in \mathbb{R} : |f_n(z)| \le c_n, \forall z \in A.$
- 2.  $\sum_{n=1}^{+\infty} c_n \text{ converge (come serie numerica)}.$

Allora

$$\sum_{n=1}^{+\infty} f_n(z)$$

converge uniformemente in A.

Osservazione. La dimostrazione utilizza il criterio di Cauchy per la convergenza uniforme.

Osservazione. Significato del criterio.

Le ipotesi 1) e 2) implicano immediatamente la convergenza puntuale (assoluta) della serie di potenze in ogni  $z \in A$ . Infatti, fissato z ho la relazione  $|f_n(z)| \le c_n$ ; da questo vale

$$\sum_{n=0}^{+\infty} |f_n(z)| \le \sum_{n=0}^{+\infty} c_n$$

e, poiché la serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} c_n$$

converge, allora

$$\sum_{n=0}^{+\infty} |f_n(z)|$$

converge per criterio del confronto e quindi la serie di funzioni converge puntualmente. Quello che osserviamo nello specifico è che l'ipotesi 1) funge da maggiorazione uniforme della serie di funzioni su A, da cui possiamo ricavare, anche a partire dalla convergenza puntuale della serie, la convergenza uniforme su A.

#### PROPRIETÀ DI REGOLARITÀ DI UNA SERIE DI FUNZIONI

Ci poniamo ora il problema di studiare come si modificano i teoremi di limitatezza, continuità, integrabilità, integrabilità e derivabilità visti nel Capitolo 2 nel caso delle serie di funzioni.

## 3.3.1 Limitatezza

TEOREMA 3.3.1. - TEOREMA DI LIMITATEZZA PER SERIE.

Siano  $f_n: A \subseteq \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$ ,  $n \ge 1$  tali che

- f<sub>n</sub> limitata su A, ∀n ≥ 1.
   ∑<sub>n=0</sub><sup>+∞</sup> f<sub>n</sub> converge uniformemente a f su A.

Allora, posto

$$S(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} f_n(x), \ \forall x \in A,$$

S(x) è limitata su A.

Dimostrazione. La strategia è passare per la successione delle ridotte. Posto

$$S_n(x) = \sum_{k=0}^{n} f_k(x), \ \forall x \in A,$$

si ha:

- $S_n$  limitata su A, poiché le  $f_k$  lo sono.
- $S_n$  convergente uniformemente a S su A.

Per il teorema di limitatezza per le successioni, *S* è limitata su *A*.

# 3.3.2 Continuità

Notiamo immediatamente che il teorema di continuità per le serie è del tutto analogo al teorema di limitatezza appena dimostrato.

TEOREMA 3.3.2. - TEOREMA DI CONTINUITÀ PER SERIE.

Siano  $f_n: A \subseteq \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$ ,  $n \ge 1$  tali che

1.  $f_n$  continua su A,  $\forall n \geq 1$ .

2. 
$$\sum_{n=0}^{+\infty} f_n \text{ converge uniformemente a } f \text{ su } A.$$
 Allora, posto 
$$S(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} f_n(x)$$

$$S(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} f_n(x), \ \forall x \in A,$$

DIMOSTRAZIONE. La strategia è passare per la successione delle ridotte. Posto

$$S_{n}\left(x\right) = \sum_{k=0}^{n} f_{k}\left(x\right), \ \forall x \in A,$$

si ha:

- $S_n$  continua su A, poiché le  $f_k$  lo sono.
- $S_n$  convergente uniformemente a S su A.

Per il teorema di continuità per le successioni, *S* è continua su *A*.

# 3.3.3 Integrabilità e scambio tra integrale e serie

Teorema 3.3.3. - Teorema di integrabilità per serie, scambio tra integrale e serie .

- Sia  $f_n, f : [a,b] \longrightarrow \mathbb{R}, n \ge 1$  tali che

  1.  $f_n \in \mathcal{R}([a,b]), \forall n \ge 1$ .

  2.  $\sum_{n=0}^{+\infty} f_n$  converge uniformemente a f su [a,b].

  Allora, posto

$$S(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} f_n(x), \ \forall x \in [a, b],$$

- 1.  $S \in \mathcal{R}([a,b])$ . 2. Vale lo scambio tra integrale e serie:

$$\int_{a}^{b} \sum_{k=0}^{+\infty} f_{k}(x) dx = \sum_{k=0}^{+\infty} \int_{a}^{b} f_{k}(x) dx$$
 (3.6)

DIMOSTRAZIONE. Posto

$$S_n(x) = \sum_{k=0}^n f_k(x), \ \forall x \in [a, b],$$

si ha:

- $S_n \in \mathcal{R}([a,b])$ , poiché le  $f_k$  lo sono.
- $S_n$  convergente uniformemente a S su [a,b].

Per il teorema di integrabilità per le successioni:

- $S \in \mathcal{R}([a,b])$  perché somma di funzioni integrabili.
- Vale il passaggio al limite sotto segno di integrale per la successione delle ridotte,

ossia

$$\lim_{n \to +\infty} \int_{a}^{b} S_{n}(x) dx = \int_{a}^{b} S(x) dx$$

Poiché l'integrale di una somma finita è uguale ad una somma finita di integrali, il primo membro dell'equazione può essere riscritto come

$$\lim_{n \to +\infty} \int_{a}^{b} \sum_{k=0}^{n} f_{k}(x) dx = \lim_{n \to +\infty} \sum_{k=0}^{n} \int_{a}^{b} f_{k}(x) dx = \sum_{k=0}^{+\infty} \int_{a}^{b} f_{k}(x) dx$$

e poiché

$$\int_{a}^{b} S(x) dx = \int_{a}^{b} \sum_{k=0}^{+\infty} f_{k}(x) dx$$

otteniamo la tesi:

$$\int_{a}^{b} \sum_{k=0}^{+\infty} f_{k}(x) \, dx = \sum_{k=0}^{+\infty} \int_{a}^{b} f_{k}(x) \, dx$$

3.3.4 Derivabilità

Teorema 3.3.4. - Derivabilità termine a termine .

Sia 
$$f_n: (a,b) \longrightarrow \mathbb{R}$$
 tale che

1.  $f_n$  derivabile su  $(a,b)$ ,  $\forall n \ge 1$ .

2.  $\exists c \in (a,b)$  tale che  $\sum_{n=1}^{+\infty} f_n(c)$  converge

3. 
$$\sum_{n=1}^{+\infty} f_n'(x) \text{ converge uniformemente su } (a,b).$$

Allora: 1.  $\sum_{n=1}^{+\infty} f_n(x)$  converge uniformemente su (a,b)Inoltre, detta f la funzione somma: 3. f è derivabile su (a,b)4. Vale la derivazione termine a termine:

$$f'(x) = D\left(\sum_{n=1}^{+\infty} f_n(x)\right) = \sum_{n=1}^{+\infty} f'_n(x), \ \forall x \in (a,b)$$
 (3.7)

DIMOSTRAZIONE. Si applica il teorema di derivazione alla successione delle ridotte

$$S_n(x) = \sum_{k=1}^n f_k(x), \ \forall x \in (a,b), \ \forall n \ge 1$$

Verifichiamo le ipotesi:

 $S_n$  è derivabile su (a,b),  $\forall n \ge 1$ , perché lo sono le  $f_k$  su (a,b),  $\forall k \ge 1$ .

- 2.  $S_n(c)$  converge perché  $\sum_{n=1}^{+\infty} f_n(c)$  converge per ipotesi.
- 3.  $S'_n(x) = \sum_{k=1}^n f'_k(x)$  converge uniformemente su (a, b) per ipotesi.

Allora per il teorema di derivazione per le successioni si ha che

$$S_n(x)$$
 converge uniformemente su  $(a, b)$ 

ossia, per definizione, che

$$\sum_{n=1}^{+\infty} f(x)$$
 converge uniformemente su  $(a, b)$ 

Inoltre, definita la somma  $f(x) = \sum_{n=1}^{+\infty} f_n(x) = \lim_{n \to +\infty} S_n(x)$ ,  $\forall x \in (a,b)$ , si ha che f è derivabile su (a,b) e per il teorema di derivazione

$$f'(x) = \lim_{n \to +\infty} S'_n(x) = \lim_{n \to +\infty} \sum_{k=1}^{+\infty} f'_k(x) = \sum_{k=1}^{+\infty} f'_k(x), \ \forall x \in (a, b)$$

OSSERVAZIONE. La derivazione termine a termine si può interpretare anche come "la derivata della serie è la serie delle derivate", estendendo così la regola delle somma *finita* delle derivate.

# SERIE DI POTENZE

"BEEP BOOP QUESTA È UNA CITAZIONE."

Marinobot, dopo aver finito le citazioni stupide.

NEL Capitolo 3 abbiamo iniziato definito cos'è una serie di funzioni. Ora studieremo un particolare tipo di funzioni, le potenze, e le serie ad esse associate. [COMPLETARE]

# 4.1 SERIE DI POTENZE

DEFINIZIONE 4.1.1. - SERIE DI POTENZE.

Una serie di potenze è una serie di funzioni della forma

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n (z - z_0)^n \tag{4.1}$$

con  $a_n$  numeri complessi (eventualmente dipendenti da n),  $z_0 \in \mathbb{C}$  dato e z che varia in un insieme A detto **insieme di convergenza**, costituito da tutti i punti z in cui la serie converge.

Cambiando le variabili possiamo centrare la serie in  $z_0 = 0$  e dunque studiare la serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n = a_0 + a_1 z + a_2 z^2 + a_3 z^3 \dots$$
 (4.2)

Chiaramente la serie così scritta converge in z = 0 (o, se prendiamo la serie *non* centrata nell'origine, in  $z = z_0$ ), dato che la serie lì valutata ha termini *costantemente nulli* e quindi è banalmente convergente.

Ci interessa ora studiare qual è l'insieme in  $\mathbb{C}$  in cui tali serie convergono.

Teorema 4.1.1. - Insieme di convergenza.

Se una serie di potenze converge in  $z_0 \in \mathbb{C}$ , allora essa converge (assolutamente) in ogni

# punto z con $|z| < |z_0|$ .

Dimostrazione. Sappiamo dalle ipotesi che la serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n z_0^n$$

è convergente, quindi per la condizione necessaria di convergenza il termine  $a_n z_0^n$  tende a zero. Per definizione di limite significa che

$$\forall \varepsilon > 0, \exists N = N(\varepsilon) \in \mathbb{N} : \forall n \ge N, |a_n z_0^n| < \varepsilon$$

Scegliamo arbitrariamente  $\varepsilon=1$ , cioè  $\exists N_1=N\left(1\right)\colon \forall n\geq N$  vale  $\left|a_nz_0^n\right|<1$ . Allora definitivamente vale

 $|a_n z^n| = \left| a_n z_0^n \right| \left| \frac{z}{z_0} \right|^n \le \left| \frac{z}{z_0} \right|^n$ 

Poiché per ipotesi  $|z| < |z_0|$ , si ha  $\left|\frac{z}{z_0}\right| < 1$  e quindi la serie geometrica

$$\sum_{n=0}^{+\infty} \left| \frac{z}{z_0} \right|$$

converge. Per il criterio del confronto di serie segue che anche la serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} |a_n z^n|$$

è convergente e quindi

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n$$

converge (assolutamente).

Con questo non solo abbiamo dimostrato che se la serie di potenze converge in  $z_0$  allora la serie converge in tutti i punti z con  $|z| < |z_0|$ , ma implicitamente sappiamo anche che se la serie non converge in  $z_0$  allora non converge per  $|z| > |z_0|$ .

Infatti, se la serie non converge in  $z_0$  supponiamo per assurdo che esista  $z^*$ , con  $|z^*| > |z_0|$ , in cui la serie converge. Per il teorema appena dimostrato, in tutti i punti z con  $|z| < |z^*|$  la serie di potenze converge, ma fra questi è compreso anche  $z_0$  dove essa non converge.

# 4.1.1 Il raggio di convergenza

Per queste osservazioni l'insieme di convergenza della serie è un *cerchio* centrato nell'origine di un certo *raggio R*. Diamo una definizione formale di questo raggio.

DEFINIZIONE 4.1.2. - CERCHIO E RAGGIO DI CONVERGENZA.

4.1. SERIE DI POTENZE 41

Prendiamo l'insieme di convergenza della serie di potenze centrata in  $z_0 = 0$ 

$$A = \left\{ z \mid \sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n \text{ converge} \right\} \subseteq \mathbb{C}$$

e consideriamo l'insieme

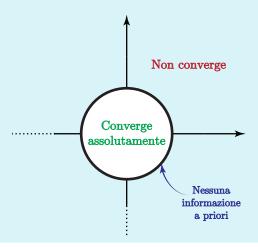
$$E = \{|z| \mid z \in A\} \subseteq \mathbb{R}$$

dato da tutti i moduli dei punti di convergenza della serie. Il **raggio di convergenza** è definito come

$$r := \sup E = \sup \left\{ |z| \left| \sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n \text{ converge} \right| \right\}$$

Esso può essere:

- $\blacksquare$  R = 0; in tal caso la serie converge *solo* per z = 0.
- $R = +\infty$ ; in tal caso la serie converge *per ogni*  $z \in \mathbb{C}$ .
- $0 < R < +\infty$ ; in base al teorema 4.1.1 la serie converge (assolutamente) per |z| < r, non converge per |z| > r e a priori non abbiamo alcuna informazione per i punti z sul bordo, cioè tali che |z| = r. L'insieme di convergenza risulta essere un **cerchio** aperto centrato nell'origine di raggio R, a cui si aggiungono eventualmente altri punti di convergenza sul bordo (tutti, nessuno o solo alcuni).



Poiché sappiamo che la serie converge assolutamente per |z| < r, lo studio del raggio di convergenza passa attraverso lo studio della serie assoluta associata

$$\sum_{n=0}^{+\infty} |a_n z^n|$$

Per determinare il raggio di convergenza, possiamo ad esempio usare il **criterio di D'A-lembert** o detto anche *criterio del rapporto*, che ci fornisce una condizione *sufficiente* su come determinare il raggio di convergenza.

Proposizione 4.1.1. - Criterio di D'Alembert o del Rapporto.

Data la serie  $\sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$ , se  $a_n \neq 0$  definitivamente ed esiste il limite

$$\lim_{n \to +\infty} \frac{|a_{n+1}|}{|a_n|} = L$$

allora

- 2.  $L = +\infty \implies R = 0$
- $0 < L < +\infty \implies R = 1/L$

Questa proposizione ha il vantaggio di essere operativamente utile, ma ovviamente solo se valgono le ipotesi: non è scontato che il limite del rapporto sia ben definito! Un teorema più generale che vale per ogni serie è il criterio della radice o altresì noto come teorema di Cauchy-Hadamard.

#### TEOREMA 4.1.2. - TEOREMA DI CAUCHY-HADAMARD.

Sia data la serie di potenze

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n$$

e sia

$$\lambda = \limsup_{n \to +\infty} \sqrt[n]{|n|} \tag{4.3}$$

- 1. Se  $\lambda = 0$ , la serie converge  $\forall z \in \mathbb{C}$ .
- 2. Se  $0 < \lambda < +\infty$ , la serie converge  $R = 1/\lambda$ .
- 3. Se  $\lambda = +\infty$ , la serie converge solo in z = 0.

Osservazione. I tre casi scritti esauriscono tutti i casi possibili. Infatti, per la permanenza del segno del limsup<sup>a</sup> vale

$$\sqrt[n]{|a_n|} \ge 0, \ \forall n \ge 0 \implies \limsup_{n \to +\infty} \sqrt[n]{|a_n|} \ge 0$$

<sup>a</sup>Nelle "Note aggiuntive", a pagina 163 è possibile trovare la dimostrazione di questo risultato insieme ad altri relativi al limsup e liminf.

DIMOSTRAZIONE. (DEL TEOREMA DI CAUCHY-HADAMARD.)

- I Partiamo dal dimostrare il punto 2): dobbiamo provare che  $R = \frac{1}{\lambda}$ , ossia
  - a. Se  $|z| < 1/\lambda$ , allora  $\sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n$  converge. b. Se  $|z| > 1/\lambda$ , allora  $\sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n$  non converge.

Infatti, la condizione a. non basta per dimostrare che la convergenza è solo all'interno del cerchio. Proviamo ora le due tesi.

Sia z tale che  $|z| < 1/\lambda$ . Se z = 0 la serie banalmente converge perché ogni serie converge nel suo centro.

4.1. SERIE DI POTENZE 43

Se  $z \neq 0$ , vale  $\lambda < 1/|z|$ ; consideriamo allora  $\lambda'$  tale che  $\lambda < \lambda' < 1/|z|$ : poiché  $\lambda' > \lambda$ , per la caratterizzazione del massimo limite si ha

$$\exists N: \forall n \geq N, \ \sqrt[n]{|a_n|} < \lambda'$$

Proviamo che  $\sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n$  converge assolutamente usando il criterio del confronto.

$$|a_n z^n| = |a_n||z^n| = |a_n||z|^n \le (\lambda')^n |z|^n = (\lambda'|z|)^n, \ \forall n \ge N$$

Questo è il termine *n*-esimo della serie geometrica

$$\sum_{n=0}^{+\infty} (\lambda'|z|)^n$$

di ragione  $\lambda'|z|$ . Poiché  $0 < \lambda'|z| < 1$  per la scelta di  $\lambda'$ , la serie geometrica converge e quindi per il criterio del confronto converge anche la serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} |a_n z^n|$$

e dunque converge anche

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n$$

b. Sia z tale che  $|z| > 1/\lambda$ . Per mostrare la non convergenza della serie proviamo che la condizione necessaria di convergenza non è soddisfatta, ovvero

$$\lim_{n\to+\infty}a_nz^n\neq 0, \ \forall z\colon |z|>\frac{1}{\lambda}$$

Per questo è sufficiente mostrare che

$$\lim_{n \to +\infty} |a_n z^n| \neq 0, \ \forall z \colon |z| > \frac{1}{\lambda}$$

Anche se  $\mathbb C$  è uno spazio metrico con la distanza indotta dal modulo, siamo passati da  $\mathbb C$  a  $\mathbb R$  col modulo in modo da utilizzare l'ipotesi del lim sup, la quale richiede uno spazio metrico ordinato (come è  $\mathbb R$ ). Poiché  $z \neq 0$ , vale  $\lambda > 1/|z|$ . Consideriamo allora  $\lambda''$  tale che  $1/|z| < \lambda'' < \lambda$ : poiché  $\lambda'' < \lambda$ , per la caratterizzazione del massimo limite si ha

$$\exists n_k \to +\infty \colon \sqrt[n_k]{|a_{n_k}|} > \lambda''$$

Si ha, lungo la sottosuccessione:

$$\left|a_{n_k}z^{n_k}\right| = \left|a_n|z^{n_k} > \left(\lambda^{\prime\prime}\right)^{n_k}|z|^{n_k} = \underset{\substack{\text{per la} \\ \text{scelta} \\ \text{di }\lambda^{\prime\prime}}}{\left(\lambda^{\prime\prime}|z| > 1\right)^{n_k} > 1, \ \forall n_k$$

Poiché esiste una sottosuccessione che è sempre maggiore di 1, deve esistere un valore limite della successione  $|a_n z^n|$  maggiore o uguale a 1. Ma allora

$$\limsup_{n \to +\infty} |a_n z^n| \ge 1 \implies \lim_{n \to +\infty} |a_n z^n| \ne 0$$

II La dimostrazione del punto 1) è analoga alla prima parte della dimostrazione del punto 2). In questo caso, dobbiamo mostrare che la serie converge  $\forall z \in \mathbb{C}$ . Se z=0, la serie banalmente converge, mentre se  $z\neq 0$ , si ha chiaramente che  $0=\lambda<1/|z|,\ \forall z\in\mathbb{C}\setminus\{0\}$ . Consideriamo allora  $\lambda'$  tale che  $0<\lambda'<1/|z|$ : poiché  $\lambda'>0$ , per la caratterizzazione del massimo limite si ha

$$\exists N : \forall n \ge N \ \sqrt[n]{|a_n|} < \lambda'$$

Proviamo che  $\sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n$  converge assolutamente usando il criterio del confronto.

$$|a_n z^n| = |a_n||z^n| = |a_n||z|^n < (\lambda')^n |z|^n = (\lambda'|z|)^n, \ \forall n \ge N$$

Questo è il termine *n*-esimo della serie geometrica

$$\sum_{n=0}^{+\infty} (\lambda'|z|)^n$$

di ragione  $\lambda'|z|$ . Poiché  $0 < \lambda'|z| < 1$  per la scelta di  $\lambda'$ , la serie geometrica converge e quindi per il criterio del confronto converge anche la serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} |a_n z^n|$$

e dunque converge anche

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n$$

Poiché la scelta di z è stata arbitraria, vale la tesi.

III La dimostrazione del punto 3) è analoga alla seconda parte della dimostrazione del punto 2). In questo caso, dobbiamo mostrare che la serie converge solo nel punto z = 0.

Se z = 0, la serie banalmente converge. Per mostrare la *non* convergenza della serie proviamo che la condizione necessaria di convergenza non è soddisfatta, ovvero

$$\lim_{n\to+\infty}a_nz^n\neq 0,\ \forall z\neq 0$$

Questo è equivalente<sup>a</sup> a mostrare che

$$\lim_{n\to+\infty} |a_n z^n| \neq 0, \ \forall z\neq 0$$

Dato  $z \neq 0$ , consideriamo allora  $\lambda''$  tale che  $1/|z| < \lambda'' < +\infty$ : poiché  $\lambda'' < +\infty$ , per la caratterizzazione del massimo limite si ha

$$\exists n_k \to +\infty \colon \sqrt[n_k]{|a_{n_k}|} > \lambda''$$

Si ha, lungo la sottosuccessione:

$$\left|a_{n_k}z^{n_k}\right| = \left|a_n|z^{n_k} > \left(\lambda^{\prime\prime}\right)^{n_k}|z|^{n_k} = \left(\lambda^{\prime\prime}|z| > 1\right)^{n_k} > 1, \ \forall n_k$$
scelta
di \(\lambda^{\prime\prime}\)

Poiché esiste una sottosuccessione che è sempre maggiore di 1, deve esistere un valore limite della successione  $|a_n z^n|$  maggiore o uguale a 1. Ma allora

$$\limsup_{n \to +\infty} |a_n z^n| \ge 1 \implies \lim_{n \to +\infty} |a_n z^n| \ne 0$$

La scelta di z è arbitraria, purché z sia diverso da zero; per questo motivo vale la tesi.

<sup>a</sup>Nelle "Note aggiuntive", a pagina 165 è possibile trovare la dimostrazione di questo risultato.

#### 4.2 COMPORTAMENTO SUL BORDO

Consideriamo la serie di potenze

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n, \quad a_n, \ z \in \mathbb{C}$$

con raggio di convergenza finito e non nullo. I possibili comportamenti sul *bordo* del cerchio di convergenza sono i seguenti:

- 1. Convergenza in tutti i punti del bordo del cerchio di convergenza
- 2. Non convergenza in nessun punto del bordo del cerchio di convergenza
- 3. Convergenza solo in *alcuni punti* del bordo del cerchio di convergenza Mostriamo per ciascuno di essi un esempio.

#### ESEMPIO - CASO 1.

Consideriamo la serie

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{z^n}{n^{\alpha}}, \quad \alpha > 1$$

Con la formula di D'Alembert vediamo che il raggio di convergenza è R = 1. Infatti

$$\lim_{n \to +\infty} \frac{|a_{n+1}|}{|a_n|} = \lim_{n \to +\infty} \frac{(n+1)^{\alpha}}{n^{\alpha}} = \lim_{n \to +\infty} \frac{n^{\alpha} \left(1 + \frac{1}{n}\right)^{\alpha}}{n^{\alpha}} = \lim_{n \to +\infty} \left(1 + \frac{1}{n}\right)^{\alpha} = 1 = L \implies r = \frac{1}{L} = 1$$

Per ogni  $z \in \mathbb{C}$  tale che |z| = 1 la serie converge (assolutamente):

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \left| \frac{z^n}{n^{\alpha}} \right| = \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{n}{n^{\alpha}}$$

La serie in modulo è la *serie armonica generalizzata* che, per  $\alpha > 1$ , converge; la serie semplice converge su tutti i punti del bordo.

#### ESEMPIO - CASO 2.

Consideriamo la serie geometrica

$$\sum_{n=1}^{+\infty} z^n$$

Poichè  $a_n \equiv 1$ ,  $\forall n$ , il criterio del rapporto ci fornisce come raggio di convergenza R=1. Per ogni  $z \in \mathbb{C}$  tale che |z|=1 la serie non converge: ricordiamo che, presa la successione  $c_n \in \mathbb{C}$ , vale

$$\lim_{n \to +\infty} |c_n| \neq 0 \iff \lim_{n \to +\infty} c_n \neq 0$$

In questo caso:

$$\lim_{n \to +\infty} |z^n| = \lim_{n \to +\infty} 1 = 1 \neq 0 \implies \lim_{n \to +\infty} z^n \neq 0$$

È evidente che la *condizione necessaria* di convergenza *non* è soddisfatta: la serie *non* converge in nessun punto del bordo.

#### Esempio - Caso 3.

Consideriamo la serie

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{z^n}{n^{\alpha}}, \quad 0 < \alpha < 1$$

L'applicazione del criterio del confronto è esattamente analogo a quello visto nel caso 1 e il raggio di convergenza è pertanto R=1.

Se z=1 la serie *non* converge, dato che essa diventa una serie armonica generalizzata con  $\alpha \le 1$ :

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^{\alpha}}$$

Invece, per ogni  $z \in \mathbb{C}$  tale che |z| = 1 e  $z \neq 1$  la serie converge: infatti, possiamo applicare il *criterio di Abel-Dirichlet*.

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{z^n}{n^{\alpha}} = \sum_{n=1}^{+\infty} z^n \frac{1}{n^{\alpha}} = \sum_{n=1}^{+\infty} \alpha_n \beta_n$$

con  $\alpha_n = z^n$  e  $\beta_n = 1/n^{\alpha}$ ,  $n \ge 1$ .

- 1.  $\beta_n = 1/n^{\alpha}$  è una successione di elementi strettamente positivi, decrescenti e infinitesima per  $n \to +\infty$ .
- 2. La successione delle *somme parziali* di  $\alpha_n = z^n$  è *limitata*. Consideriamo

$$\left| \sum_{n=1}^{k} z^n \right| = \left| \sum_{n=0}^{k} z^n - 1 \right| =$$

Poiché

$$\sum_{n=0}^{k} z^n$$

è un serie geometrica parziale, sappiamo la sua somma parziale. Applicando poi una disuguaglianza triangolare, troviamo una maggiorazione della somma parziale di  $\alpha_n$ .

$$\left| \exists \left| \frac{1 - z^{k+1}}{1 - z} - 1 \right| = \left| \frac{z - z^{k+1}}{1 - z} \right| \le \frac{|z| + \left| - z^{k+1} \right|}{|1 - z|} \le \frac{1 + 1}{|1 - z|} = \frac{2}{|1 - z|}, \ \forall k \ge 1$$

Osserviamo che, nonostante la serie converga, essa non converge assolutamente: la serie in modulo è la serie armonica generalizzata con  $\alpha \le 1$ , nota per essere divergente.

Anche se in generale non possiamo affermare a priori come converge sul bordo si può osservare che, in alcuni casi particolari, dalla convergenza in un punto del bordo si ottiene la convergenza sull'intero bordo. Vediamo alcuni risultati.

PROPOSIZIONE 4.2.1. - CONVERGENZA ASSOLUTA SUL BORDO SE LA SERIE DI POTENZE CONVERGE ASSOLUTAMENTE IN UN PUNTO .

Sia data la serie di potenze

$$\sum_{n=1}^{+\infty} a_n z^n$$

Se la serie converge assolutamente in un punto della frontiera del cerchio di convergenza, allora converge assolutamente su tutta questa frontiera.

**DIMOSTRAZIONE.** Supponiamo che la serie converga assolutamente in  $z_0$ , dove  $|z_0| = R$  e prendiamo un qualunque z tale che |z| = R. Osserviamo che, presa la serie in modulo, si ha

$$\sum_{n=1}^{+\infty} |a_n z^n| = \sum_{n=1}^{+\infty} |a_n| |z^n| = \sum_{n=1}^{+\infty} |a_n| |z|^n = \sum_{n=1}^{+\infty} |a_n| |R^n| = \sum_{n=1}^{+\infty} |a_n| |z_0|^n = \sum_{n=1}^{+\infty} |a_n z_0^n|$$

che converge per ipotesi. Allora la serie di potenze converge assolutamente. □

Corollario 4.2.1. - Convergenza sul bordo se la serie di potenze a coefficienti reali positivi converge in z=R .

Sia data la serie di potenze

$$\sum_{n=1}^{+\infty} a_n z^n$$

Se la serie ha coefficienti reali positivi e converge nel punto z = R, dove  $R \in (0, +\infty)$  è il raggio di convergenza, allora converge in ogni punto della frontiera del cerchio di convergenza.

Dimostrazione. Poiché  $a_n$  e R sono reali positivi,  $a_n = |a_n|$  e R = |R|. Allora si ha

$$\sum_{n=1}^{+\infty} a_n R^n = \sum_{n=1}^{+\infty} |a_n R^n|$$

Quindi in questo caso la convergenza semplice della serie implica la convergenza assoluta. Poiché la serie converge assolutamente in un punto del bordo, segue dalla proposizione precedente la convergenza (assoluta) in tutti i punti del bordo.

#### SERIE DI POTENZE E CONVERGENZA UNIFORME

# TEOREMA 4.3.1. - CONVERGE UNIFORME DELLE SERIE DI POTENZE.

Sia  $\sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n$  una serie di potenze con raggio di convergenza  $R \in (0, +\infty)$ . Allora

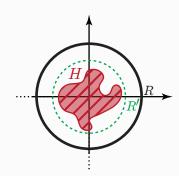
- 1. La serie converge uniformemente su ogni insieme  $H \subseteq \mathbb{C}$  tale che  $\overline{H} \subsetneq B_R(0)$ , con  $B_R(0)$  il disco aperto di convergenza, ovvero su qualsiasi insieme contenuto nel disco aperto tale che la sua chiusura non tocchi il bordo.
- 2. Se la serie converge assolutamente in ogni  $z \in \partial B_R(0)$  (il bordo del disco), allora converge uniformemente sul disco chiuso  $B_R(0)$ .

Dimostrazione. Per questa dimostrazione useremo il *criterio di Weierstrass*<sup>a</sup>.

- Sia H tale che  $\overline{H} \subsetneq B_R(0)$ . Per il criterio di Weierstrass, per provare la convergenza uniforme su H è sufficiente provare che esiste una successione  $c_n$  tale che
  - a.  $|a_n z^n| \le c_n$ ,  $\forall z \in H$

b. 
$$\sum_{n=0}^{|u_n z|} c_n, \forall z \in \mathbb{R}$$

Poiché H è solo strettamente contenuto nel disco aperto di convergenza,  $\exists R' < R$ tale che si abbia  $\overline{H} \subseteq B_{R'}(0)$ , ossia  $|z| \le R'$ ,  $\forall z \in H$ .



Allora si ha,  $\forall n \ge 0$  e  $\forall z \in H$ 

$$|a_n z^n| = |a_n||z|^n \le \underbrace{|a_n|(R')^n}_{c_n \text{ non dipende da } z}$$

Inoltre, la serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} c_n = \sum_{n=0}^{+\infty} |a_n| (R')^n$$

converge in quanto è la convergenza della serie di potenze per il punto z = R', che è *interno* al disco di convergenza  $B_R(0)$ . Applicando il criterio di Weierstrass otteniamo la tesi.

2. Si ripete la dimostrazione sull'insieme  $\overline{B_R(0)}$  con R'=R, considerando che la serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} |a_n| R^n$$

converge per ipotesi sulla convergenza sul bordo.

<sup>a</sup>Si veda Capitolo 3, sezione 3.2.1, pag. 34.

#### ESEMPIO - SERIE GEOMETRICA.

# Sulla serie geometrica

$$\sum_{n=0}^{+\infty} z^n$$

abbiamo già ricavato diverse informazioni: ha raggio di convergenza R=1 e non c'è convergenza (assoluta) sul bordo, inoltre ne conosciamo la somma. Studiamo ora la convergenza uniforme.

- Converge uniformemente su ogni insieme H tale che  $\overline{H} \subsetneq B_1(0)$  per il teorema precedente.
- Non avendo alcuna convergenza sul bordo, a priori *non* possiamo dare risultati generali sulla convergenza uniforme sulla base del teorema visto. Tuttavia, possiamo mostrare direttamente grazie al fatto che la somma parziale e limite della serie geometrica è nota<sup>a</sup> che la serie non converge uniformemente sul disco aperto  $B_1$  (0). Infatti

$$\sup_{z \in B_1(0)} |S_n(z) - S(z)| = \sup_{z \in B_1(0)} \left| \frac{1 - z^{n+1}}{1 - z} - \frac{1}{1 - z} \right| = \sup_{z \in B_1(0)} \left| \frac{-z^{n+1}}{1 - z} \right| =$$

$$= \sup_{z \in B_1(0)} \frac{|z|^{n+1}}{|1 - z|} = +\infty, \ \forall n \ge 0$$

da cui

$$\lim_{n \to +\infty} \left( \sup_{z \in B_1(0)} |S_n(z) - S(z)| \right) = +\infty \neq 0$$

<sup>a</sup>Nelle "Note aggiuntive", a pagina 155 è possibile trovare maggiori dettagli sulla somma (parziale) della serie geometrica e come ricavarla.

# 4.4 PROPRIETÀ DI REGOLARITÀ DELLA SOMMA DI UNA SERIE DI POTENZE

Sia

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n$$

una serie di potenze con R > 0 il raggio di convergenza. Studiamo le proprietà di continuità e derivabilità della **funzione somma** 

$$f: B_R(0) \subseteq \mathbb{C} \longrightarrow \mathbb{C}$$

$$z \longmapsto \sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n \tag{4.4}$$

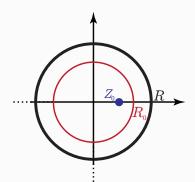
#### Continuità

PROPOSIZIONE 4.4.1. - PROPRIETÀ DI CONTINUITÀ PER LA SOMMA DI UNA SERIE DI POTENZE,

La funzione f è continua su  $B_R(0)$ .

**ATTENZIONE!** La convergenza della serie di potenze su  $B_R(0)$  non è in generale uniforme, ma sappiamo al più che converge uniformemente su H tale che  $\overline{H} \subsetneq B_R(0)$ , quindi dobbiamo tenere conto di questo fattore nelle dimostrazioni che faremo.

Dimostrazione. Dobbiamo provare che  $f \in \mathcal{C}(B_R(0))$ , cioè f continua in  $z_0$ ,  $\forall z_0 \in$  $B_R$  (0). Sfrutto il fatto che la continuità è una proprietà locale, quindi fisso un punto e studio la continuità nel punto.



Sia  $z_0 \in B_R(0)$  fissato. Per proprietà della metrica, allora  $\exists R_0 < R$  tale che  $z_0 \in B_{R_0}(0)$ . Su  $B_{R_0}(0)$  si ha continuità uniforme e dunque, posto

$$S_n(z) = \sum_{k=0}^n a_k z^k$$

si ha

- 1.  $S_n$  continua su  $B_{R_0}(0)$  perché è un polinomio. 2.  $S_n$  converge uniformemente a f su  $B_R(0)$ .

Per il teorema di continuità della funzione limite, f è continua in  $B_{R_0}(0)$  e dunque in  $z_0$ .

Questo risultato ci permette di parlare della convergenza sul disco aperto, ma se c'è qualche tipo di convergenza sul bordo, e quindi f è definita anche su di esso, si può estendere la continuità di f fino a tale frontiera? Studiamo due casi.

COROLLARIO 4.4.1. - PROPRIETÀ DI CONTINUITÀ PER LA SOMMA DI UNA SERIE DI POTENZE, CASO SUL BORDO CON CONVERGENZA ASSOLUTA.

Sia data la serie di potenze

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n$$

con raggio di convergenza R > 0. Se la serie converge (assolutamente) su  $\partial B_R(0)$  allora la serie è continua su  $B_R(0)$ .

Dimostrazione. Segue immediatamente ricordando che, dalle ipotesi di convergenza assoluta sul bordo, vale la convergenza uniforme su  $B_R(0)$  sulla base del teorema Se invece supponiamo che la serie converga in un punto  $z_0$ , cioè

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n z_0^n$$

converge, possiamo definire la funzione somma come

$$f: B_R(0) \cup \{z_0\} \subseteq \mathbb{C} \longrightarrow \mathbb{C}$$

$$z \longmapsto \sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n$$
(4.5)

La convergenza uniforme di f anche sui punti di convergenza  $z_0$  sul bordo ci viene garantita dal **teorema di Abel**.

#### TEOREMA 4.4.1. - TEOREMA DI ABEL.

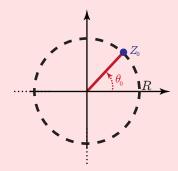
Sia data la serie di potenze

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n$$

con raggio di convergenza R > 0. Se  $\exists z_0 = Re^{i\theta_0}$  (ovvero  $z_0$  sta nel bordo del raggio di convergenza) tale che

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n z_0^n$$

converge, allora



1. la serie converge uniformemente sul segmento

$$\Sigma_0 = \left\{ z \in \mathbb{C} \mid z = re^{i\theta_0}, \ r \in [0, R] \right\}$$
 (4.6)

2. La restrizione di f a  $\Sigma_0$  è continua su  $z_0$ , ossia

$$\lim_{r \to R} f\left(re^{i\theta_0}\right) = f\left(z_0\right) = \sum_{n=0}^{+\infty} a_n z_0^n \qquad (4.7)$$

# 4.4.2 Derivabilità

Abbiamo definito la funzione somma dal disco aperto  $B_R(0)$  in campo complesso a  $\mathbb{C}$ , ma al momento non conosciamo cosa vuol dire derivabilità di una funzione  $f:\mathbb{C}\longrightarrow\mathbb{C}$ . Per il momento, limitiamoci al caso reale, cioè consideriamo una serie di potenze

$$\sum_{n=0}^{+\infty}a_nx^n,\ x\in\mathbb{R},\ a_n\in\mathbb{R}$$

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Nel caso di più punti di convergenza  $z_0, z_1, ...,$  la funzione somma f sarà definita su  $B_R(0) \cup \{z_0\} \cup \{z_1\} \cup ...$ Qui riportiamo per semplicità il caso di un solo punto, ma i risultati successivi sono opportunamente generalizzabili con più punti di convergenza sul bordo.

con raggio di convergenza R > 0. In questo caso il cerchio di convergenza è un intervallo (-R, R), con estremi eventualmente inclusi. La funzione somma risulta allora la funzione

$$f: (-R,R) \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$x \longmapsto \sum_{n=0}^{+\infty} a_n x^n$$
(4.8)

Teorema 4.4.1. - Derivabilità della somma di una serie di potenze .

$$f(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} a_n x^n, \ \forall x \in (-R, R), \ a_n \in \mathbb{R}$$

con R > 0 il raggio di convergenza. Allora

- 1.  $f \ \dot{e} \ derivabile \ su(-R,R)$
- 2. La derivata di f è

$$f'(x) = \sum_{n=1}^{+\infty} n a_n x^{n-1}, \ \forall x \in (-R, R)$$
 (4.9)

**OSSERVAZIONE.** Nell'equazione della derivata di f la sommatoria parte da n=1 in quanto il termine per n=0 è identicamente uguale a zero; inoltre, se così non fosse, il primo termine sarebbe  $a_0 \frac{1}{x}$ , che non è definito in x=0, contraddicendo la prima delle due tesi.

Per dimostrare questo teorema useremo il *teorema di derivabilità* per serie di funzioni <sup>2</sup>: poiché le ipotesi di tale teorema 1) e 2) sono banalmente verificate, dobbiamo contrarci sull'ipotesi 3), ovvero abbiamo bisogno di informazioni sulla convergenza uniforme della serie delle derivate

$$\sum_{n=1}^{+\infty} n a_n x^{n-1}$$

Poiché la serie delle derivate è ancora una serie di potenze, allora ci basta studiare il raggio di convergenza.

Lemma 4.4.1. - Convergenza della serie di derivate della serie di potenze . Sia data la serie di potenze

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n x^n$$

e sia R > 0 il suo raggio di convergenza. Allora la serie di potenze

$$\sum_{n=1}^{+\infty} n a_n x^{n-1}$$

ha lo stesso raggio di convergenza R.

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Si veda Capitolo 3, teorema 3.3.4, pag. 37.

**DIMOSTRAZIONE.** Riscriviamo la serie delle derivate, operando un cambio di indici ponendo n = k + 1

$$\sum_{n=1}^{+\infty} n a_n x^{n-1} = \sum_{k=0}^{+\infty} \underbrace{(k+1) a_{k+1}}_{=b_k} x^k = \sum_{k=0}^{+\infty} b_k a_k$$

Sia R' il suo raggio di convergenza. Per il teorema di Cauchy-Hadamard si ha

$$\frac{1}{R'} = \limsup_{n \to +\infty} |b_n|^{1/n} = \limsup_{n \to +\infty} |(n+1)a_{n+1}|^{1/n} = \limsup_{n \to +\infty} \underbrace{(n+1)^{1/n}}_{:=\alpha_n} \underbrace{|a_{n+1}|^{1/n}}_{:=\beta_n} = \limsup_{n \to +\infty} \alpha_n \beta_n = \lim_{n \to +\infty} a_n \beta_n$$

Ottenendo così il prodotto di due successioni. Osserviamo che

$$\lim_{n \to +\infty} \alpha_n = \lim_{n \to +\infty} (n+1)^{1/n} = \lim_{n \to +\infty} e^{\frac{1}{n} \log(n+1)} = \lim_{n \to +\infty} e^{\frac{\log(n+1)}{n}}$$

Poichè  $\frac{\log(n+1)}{n} \to 0$  per  $n \to +\infty$  per confronto della crescita degli infiniti, si ha che  $\lim_{n \to +\infty} \alpha_n = e^0 = 1$ , dunque  $\alpha_n$  ammette limite e coincide col suo limsup. Allora, per proprietà del limsup del prodotto<sup>a</sup>:

$$\equiv \lim_{n \to +\infty} \alpha_n \limsup_{n \to +\infty} \beta_n = \limsup_{n \to +\infty} |a_{n+1}|^{1/n} = \limsup_{n \to +\infty} \left( |a_{n+1}|^{\frac{1}{n+1}} \right)^{\frac{n+1}{n}} \equiv$$

Applicare Cauchy-Hadamard sulla serie di potenze

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n x^n$$

con raggio di convergenza R > 0, osserviamo che

$$\frac{1}{R} = \limsup_{n \to +\infty} |a_n|^{1/n} = \limsup_{n \to +\infty} |a_{n+1}|^{\frac{1}{n+1}}$$

In quanto  $\frac{n+1}{n} \to 1$  per  $n \to +\infty$ , allora abbiamo mostrato che

$$\frac{1}{R'} = \dots = \limsup_{n \to +\infty} \left( |a_{n+1}|^{\frac{1}{n+1}} \right)^{\frac{n+1}{n}} = \frac{1}{R}$$

cioè 
$$R' = R$$
.

<sup>a</sup>Nelle "Note aggiuntive", a pagina 163 è possibile trovare la dimostrazione di questo risultato insieme ad altri relativi al limsup e liminf.

Grazie a questo lemma, possiamo finalmente dimostrare il teorema lasciato in sospeso all'inizio della sezione.

Dimostrazione. (del Teorema di derivabilità della somma di una serie di potenze.) Fissiamo  $\overline{x} \in (-R, R)$  arbitrario e sia (a, b) tale che

- $\overline{x} \in (a,b).$
- $\blacksquare$   $[a,b] \subsetneq (-R,R)$

Applichiamo ora il teorema di derivabilità termine a termine della serie di funzioni su

(a, b) sulla serie di potenze

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n x^n$$

Vediamo che le ipotesi sono verificate:

- $f_n(x) = a_n x^n$  derivabile in (a, b),  $\forall n \ge 1$ .
- $\sum_{n=1}^{+\infty} f'_n(x) = \sum_{n=1}^{+\infty} n a_n x^{n-1}$  converge uniformemente su (a,b) per la scelta di (a,b), sulla base del lemma precedentemente dimostrato.

Per il teorema di derivabilità termine a termine f è derivabile in (a, b) e dunque anche in  $\overline{x}$ , con derivata in tal punto

$$f'(\overline{x}) = \sum_{n=1}^{+\infty} n a_n x^{n-1}$$

Per l'arbitrarietà di  $\overline{x}$ , questi risultati valgono  $\forall x \in (-R, R)$  e dunque segue la tesi.  $\square$ 

#### 4.5 FUNZIONI ANALITICHE E SERIE DI TAYLOR

La tesi 2) appena dimostrata ci dice che la derivata f' è una somma di serie di potenze con stesso raggio di convergenza R di f. Possiamo riapplicare il teorema alla funzione f', notando però che la serie inizia da n = 2:

• f' è derivabile in (-R, R).

$$f''(x) = \sum_{n=2}^{+\infty} n(n-1) a_n x^{n-2}, \ \forall x \in (-R, R).$$

Ma anche f'' è una serie di potenze con raggio R: possiamo riapplicare il teorema su f'' e ammettere l'esistenza di f''' come serie di potenze. Iterando il ragionamento, si trova che esiste  $f^{(k)}(x)$ ,  $\forall x \in (-R,R)$ ,  $\forall k \geq 0$  e vale

$$f^{(k)}(x) = \sum_{n=k}^{+\infty} n(n-1)\dots(n-k+1) a_n x^{n-k} = \sum_{n=k}^{+\infty} \frac{n!}{(n-k)!} a_n x^{n-k}, \ \forall x \in (-R,R)$$
 (4.10)

Esplicitiamo il primo termine di  $f^{(k)}(x)$ :

$$f^{(k)}(x) = k(k-1)\dots(k-k+1)a_k x^0 + \sum_{n=k+1}^{+\infty} n(n-1)\dots(n-k+1)a_n x^{n-k} =$$

$$= k! a_k + \sum_{n=k+1}^{+\infty} n(n-1)\dots(n-k+1)a_n x^{n-k}$$

Valutando in x = 0 otteniamo

$$f^{(k)}(0) = k!a_k + 0 = k!a_k$$

Da cui otteniamo una espressione del termine  $a_k$  in funzione della derivata k-esima, supponendo che esiste tale derivata:

$$a_k = \frac{f^{(k)}}{k!}, \ \forall k \ge 0$$
 (4.11)

Riscriviamo questi risultati in un unico teorema.

Teorema 4.5.1. - Analiticità della somma di una serie di potenze . Sia data la serie di potenze

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n x^n, \ a_n \in \mathbb{R}, x \in \mathbb{R}$$

con raggio di convergenza R > 0 e sia f la sua somma. Allora

- 1.  $f \in \mathscr{C}^{\infty}((-R,R))$ .
- 2. La derivata k-esima è nella forma

$$f^{(k)}(x) = \sum_{n=k}^{+\infty} n(n-1)\dots(n-k+1) a_n x^{n-k} = \sum_{n=k}^{+\infty} \frac{n!}{(n-k)!} a_n x^{n-k}, \ \forall x \in (-R,R)$$
(4.12)

3. Il coefficiente  $a_k$  si può scrivere come

$$a_k = \frac{f^{(k)}}{k!}, \ \forall k \ge 0$$
 (4.13)

4. f è analitica in 0, ossia si può scrivere come una serie di Taylor di f centrata in x = 0

$$f(x) = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{f^{(k)}}{k!} x^k, \ \forall x \in (-R, R)$$
 (4.14)

Diamo una definizione formale del termine "funzione analitica" che abbiamo appena usato nel teorema, notando che l'analiticità è un concetto locale, cioé vale nell'intorno di un punto.

DEFINIZIONE 4.5.1. - FUNZIONE ANALITICA.

Sia  $f: U \subseteq \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$  tale che  $f \in \mathscr{C}^{\infty}(U)$ .

1. Dato  $x_0 \in U$ , f si dice **analitica** in  $x_0$  se  $\exists r_0 > 0$  tale che

$$f(x) = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} (x - x_0)^k, \ \forall x \in (x_0 - r_0, x_0 + r_0) \subseteq U$$

2. f si dice **analitica in** U se è analitica in ogni punto  $x_0 \in U$ . In questo caso si scrive  $f \in \mathcal{A}(U)$ .

Il problema della *ricostruzione* di una funzione come somma della sua serie di Taylor, introdotto nello studio della lunghezza dell'ellisse nel Capitolo 1, si può anche formulare come

"Ogni funzione  $f \in \mathscr{C}^{\infty}(U)$  è anche analitica su U?"

ossia

$$f \in \mathscr{C}^{\infty}(U) \stackrel{?}{\Longrightarrow} f \in \mathscr{A}(U)$$

In generale la risposta è **no**, come possiamo vedere nell'esempio successivo.

Esempio - Controesempio di una funzione  $\mathscr{C}^\infty$  non analitica .

#### Consideriamo la funzione

$$f(x) = \begin{cases} e^{-\frac{1}{x^2}} & \text{se } x \neq 0\\ 0 & \text{se } x = 0 \end{cases}$$

Innanzitutto, mostriamo che f è di classe  $\mathscr{C}^{\infty}$ :

- f è certamente di classe C<sup>∞</sup>(R\{0}).
   Dimostriamo che esiste f<sup>(k)</sup>(0), ∀k ≥ 0, che essa sia uguale a 0 per ogni k e che  $f^{(k)} \in \mathscr{C}(\mathbb{R}), \ \forall k \geq 0.$

Per far ciò, innanzitutto mostriamo per *induzione* su k che per ogni  $k \ge 0$  esiste un polinomio  $P_{3k}$  di grado 3k tale per cui

$$f^{(k)}(x) = P_{3k}(x^{-1})e^{-\frac{1}{x^2}}, \ \forall x \neq 0$$

La relazione è banalmente vera per k = 0. quindi proviamo ora il passo induttivo: supponiamo che sia vera la relazione per ogni intero minore o uguale a k e dimostriamo che è vera per k+1. A tal fine deriviamo la relazione corrispondente all'interno k, ottenendo

$$f^{(k+1)}(x) = -P'_{3k}(x^{-1})x^{-2}e^{-1/x^2} + 2x^{-3}P_{3k}(x^{-1})e^{-1/x^2}, \quad \forall \ x \neq 0$$

e dunque

$$f^{(k+1)}(x) = Q(x^{-1})e^{-1/x^2}, \quad \forall \ x \neq 0,$$

dove

$$Q(u) = -u^2 P'_{3k}(u) + 2u^3 P_{3k}(u), \quad \forall \ u \neq 0$$

Osserviamo che  $P_{3k}'$  è un polinomio di grado 3k-1; si ricava quindi che  $u^2P_{3k}'(u)$  è un polinomio di grado 3k+1, mentre  $2u^3P_{3k}(u)$  è un polinomio di grado 3k+3. Concludiamo che Q è un polinomio di grado 3k + 3 = 3(k + 1), come richiesto. Utilizzando i confronti di crescita, dalla relazione appena mostrata si vede che

$$\lim_{x \to 0} f^{(k)}(x) = \lim_{x \to 0} P_{3k}(x^{-1}) e^{-1/x^2} = 0, \quad \forall \ k \ge 0$$

e dunque esiste  $f^{(k)}(0)$ , per ogni  $k \ge 0$ , e si ha  $f^{(k)}(0) = 0$ . Inoltre, la funzione  $f^{(k)}(0)$ è continua in x = 0, per costruzione; concludiamo quindi che  $f \in \mathscr{C}^{\infty}(\mathbb{R})$ . Tuttavia,  $f \notin \mathcal{A}(\mathbb{R})$ . Infatti, la serie di Taylor centrata in  $x_0 = 0$  è

$$\sum_{k=0}^{+\infty} \frac{f^{(k)}(0)}{k!} x^k = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{0}{k!} x^k \equiv 0$$

che sì converge, ma non a f, ossia  $f(x) \neq \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{f^{(k)}(0)}{k!} x^k$ ,  $\forall x \neq 0$ .

Bisogna quindi capire sotto quali ipotesi ulteriori una funzione di classe  $\mathscr{C}^{\infty}$  è anche analitica, ovvero si può scrivere come somma della sua serie di Taylor: in particolare dobbiamo verificare che la seria innanzi tutto converga e che converga alla f voluta (il che non è successo nell'esempio precedente). Cerchiamo a tal scopo una condizione sufficiente. Riprendiamo il problema come era stato posto originalmente; approssimiamo f con il *polinomio* di Taylor, tenendo conto del *resto*  $R_n(x)$ :

$$f(x) = \sum_{k=0}^{n} \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} (x - x_0)^k + R_n(x)$$

Per passare da questa approssimazione alla riscrittura di f come serie di Taylor è necessario ridurre il resto dell'approssimazione a zero al crescere dei termini del polinomio, ossia

$$\lim_{n \to +\infty} R_n(x) = 0$$

Ricordiamo l'espressione del resto in forma di Lagrange, che è di tipo quantitativo:

$$\exists \xi = \xi_{x,n} : R_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (x - x_0)^{n+1}$$

La condizione sufficiente che andremo ora a definire necessita di avere una informazione sulle derivate  $f^{(n)}$  per n sufficientemente grande.

Teorema 4.5.2. - Condizione sufficiente di analiticità.

Sia  $f:U\subseteq\mathbb{R}\longrightarrow\mathbb{R}$ ,  $f\in\mathscr{C}^{\infty}(U)$  e sia  $x_0\in U$ . Se  $\exists r_0>0$ ,  $\exists M>0$ ,  $\exists n_0>0$  tale che

$$\left| f^{(n)}(x) \right| \le \frac{Mn!}{r_0^n}, \ \forall x \in (x_0 - r_0, \ x_0 + r_0), \ \forall n \ge n_0$$
 (4.15)

allora f è analitica in  $x_0$  e vale

$$f(x) = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} (x - x_0)^k, \ \forall x \in (x_0 - r_0, \ x_0 + r_0)$$

nello stesso intervallo della stima considerato sopra.

Dimostrazione. Sia  $x \in (x_0 - r_0, x_0 + r_0)$  fissato. Dobbiamo provare che

$$\lim_{n \to +\infty} R_n(x) = \lim_{n \to +\infty} \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (x - x_0)^{n+1} = 0$$

dove  $\xi$  è ottenuto applicando la formula di Taylor con il resto in *formula di Lagrange*. Poiché  $\xi \in (x_0 - r_0, x_0 + r_0)$ , per l'ipotesi di partenza si può stimare  $f^{(n+1)}(\xi)$ :

$$0 \le \left| \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (x - x_0)^{n+1} \right| = \frac{\left| f^{(n+1)}(\xi) \right|}{(n+1)!} |x - x_0|^{n+1} \le \frac{M(n+1)!}{r_0^{n+1}} \\ \le \frac{\frac{M(n+1)!}{r_0^{n+1}}}{(n+1)!} |x - x_0|^{n+1} = M \frac{|x - x_0|^{n+1}}{r_0^{n+1}} = M \left( \frac{|x - x_0|}{r_0} \right)^{n+1}$$

Abbiamo quindi ottenuto

$$0 \le |R_n(x)| \le M \left(\frac{|x - x_0|}{r_0}\right)^{n+1}, \ \forall n \ge n_0$$

Poiché  $\left(\frac{|x-x_0|}{r_0}\right)^{n+1}$  è una successione geometrica di ragione  $\frac{|x-x_0|}{r_0} \in (0,1)$ , essa tende a 0 per  $n \to +\infty$ : per il *teorema del confronto* abbiamo  $\lim_{n \to +\infty} R_n(x) = 0$ .

**OSSERVAZIONE.** Questa condizione sufficiente si verifica anche se  $\exists M > 0, \exists r_0 > 0$  tale per cui

$$|f^{(n)}(x)| \le M, \ \forall x \in (x_0 - r_0, \ x_0 + r_0), \ \forall n \ge 0$$
 (4.16)

Infatti,  $\forall r_0 > 0$ , per confronto di crescita si ha

$$\lim_{n \to +\infty} \frac{n!}{r_0^n} = +\infty$$

Dunque esiste sempre  $n_0$  tale che  $\forall n \geq n_0$  si ha  $\frac{n!}{r_0^n} > 1$ . Segue allora

$$\left| f^{(n)}(x) \right| \leq M < M \frac{n!}{r_0^n}, \; \forall x \in (x_0 - r_0, \; x_0 + r_0), \; \forall n \geq n_0$$

# 4.5.1 Eserciziamoci! Funzioni analitiche e serie di Taylor

Esercizio. Sia data la serie di potenze

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n x^n, \quad a_n \in \mathbb{R}$$

Sia R > 0 il suo raggio di convergenza e sia

$$f(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} a_n x^n, \quad \forall \ x \in (-R, R)$$

Provare che  $f \in \mathcal{A}((-R,R))$ .

Soluzione. La tesi da dimostrare è

$$\forall x_0 \in (-R,R) \quad \exists r_0 > 0 \quad \exists \{b_n\}_{n \in \mathbb{N}} : \quad f(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} b_n (x - x_0)^n, \quad \forall x \in (x_0 - r_0, x_0 + r_0).$$

Fissiamo  $x_0 \in (-R, R)$  e consideriamo  $r_0 := R - |x_0| > 0$ ;  $\forall x \in (x_0 - r_0, x_0 + r_0)$ , applicando la formula del binomio di Newton si ricava

$$f(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} a_n x^n = \sum_{n=0}^{+\infty} a_n (x - x_0 + x_0)^n = \sum_{n=0}^{+\infty} a_n \sum_{k=0}^{n} \binom{n}{k} x_0^{n-k} (x - x_0)^k.$$

Possiamo scambiare l'ordine delle sommatorie in quanto la serie doppia

$$\sum_{n=0}^{+\infty} \sum_{k=0}^{n} |a_n| \binom{n}{k} |x_0|^{n-k} |x - x_0|^k = \sum_{n=0}^{+\infty} |a_n| (|x - x_0| + |x_0|)^n$$

converge, infatti  $|x - x_0| + |x_0| < r_0 + |x_0| = R$ .

Scambiamo allora l'ordine e cambiamo nome agli indici, ottenendo

$$f(x) = f(x) = \sum_{m=0}^{+\infty} \sum_{n=0}^{+\infty} a_{n+m} \binom{n+m}{n} x_0^n (x - x_0)^m = \sum_{m=0}^{+\infty} b_m (x - x_0)^m$$

con

$$b_m = \sum_{n=0}^{+\infty} a_{n+m} \binom{n+m}{n} x_0^n.$$

# 4.5.2 Esempi di funzioni analitiche

Teorema 4.5.3. - Analiticità di  $e^x$ ,  $\cos x$ ,  $\sin x$ ,  $(1+x)^{\alpha}$ .

Le funzioni  $e^x$ ,  $\cos x$ ,  $\sin x$ ,  $(1+x)^{\alpha}$  con  $\alpha \in \mathbb{R}$  sono analitiche in  $x_0 = 0$  e vale

$$e^{x} = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{1}{k!} x^{k}, \quad \forall x \in \mathbb{R}$$
 (4.17)

$$\cos x = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{(-1)^k}{(2k)!} x^{2k}, \quad \forall x \in \mathbb{R}$$
 (4.18)

$$\sin x = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{(-1)^k}{(2k+1)!} x^{2k+1}, \ \forall x \in \mathbb{R}$$
 (4.19)

$$(1+x)^{\alpha} = \sum_{k=0}^{+\infty} {\alpha \choose k} x^k, \quad \forall x \in (-1,1), \ \forall \alpha \in \mathbb{R}$$
 (4.20)

**ATTENZIONE!** L'ultima formula vale solo per  $x \in (-1,1)$ , indipendentemente dal dominio di  $(1+x)^{\alpha}$ . Ad esempio, se  $\alpha = \frac{1}{3}$ ,  $(1+x)^{\alpha} = \sqrt[3]{1+x}$  è definita su tutto  $\mathbb{R}$ , però si può scrivere somma della sua serie di Taylor solo in (-1,1); in altre parole, l'analiticità è una proprietà *locale*.

Le prime tre formule si dimostrano usando la condizione sufficiente precedentemente dimostrata. Per quanto riguarda la quarta formula, *non* si riesce a verificare la validità di tale condizione, ma con un altro ragionamento si trova comunque l'analiticità. Questo mostra che la condizione scritta sopra è *solo* sufficiente, ma *non* necessaria per l'analiticità.

DIMOSTRAZIONE.

 $e^x$ ,  $\cos x$ ,  $\sin x$ . È noto che

$$\sum_{k=0}^{n} \frac{1}{k!} x^{k} \quad \sum_{k=0}^{n} \frac{(-1)^{k}}{(2k)!} x^{2k} \quad \sum_{k=0}^{n} \frac{(-1)^{k}}{(2k+1)!} x^{2k+1}$$

sono i polinomi di Taylor di  $e^x$ ,  $\sin x$  e  $\cos x$  centrati in  $x_0 = 0$ . Per  $n \to +\infty$  si ottengono le serie di Taylor

$$\sum_{k=0}^{+\infty} \frac{1}{k!} x^k \quad \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{(-1)^k}{(2k)!} x^{2k} \quad \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{(-1)^k}{(2k+1)!} x^{2k+1}$$

Proviamo ora che valgono le uguaglianze scritte. Per dimostrare che valgono su tutto  $\mathbb{R}$  è sufficiente dimostrate che valgono su un intervallo del tipo  $(-r_0, r_0)$  con  $r_0 > 0$  arbitrario.

Sia allora  $r_0 > 0$  fissato arbitrariamente e sia  $x \in (-r_0, r_0)$ . Proviamo che è vera la condizione 4.16, dato che essa implica la condizione sufficiente 4.15. Vediamo i tre casi:

 $\diamond$   $e^x$ . La derivata di  $f(x) = e^x$  è  $f^{(n)}(x) = e^x$ , quindi si ha

$$|f^{(n)}(x)| = e^x \le e^{r_0} = M, \ \forall x \in (-r_0, r_0), \ \forall n \ge 0$$

⋄ cos x, sin x. Poiché le derivate di seno e coseno sono ciclicamente seno e coseno con opportuni segni, la derivata n-esima di cos x e sin x in modulo è sempre limitata da 1.

$$|f^{(n)}(x)| \le 1 = M, \ \forall x \in (-r_0, r_0), \ \forall n \ge 0$$

Poiché la condizione è verificata su  $(-r_0, r_0)$  e vale l'analiticità su tale intervallo, per l'arbitrarietà di  $r_0$  l'analiticità si verifica su tutto  $\mathbb{R}$ .

■  $(1+x)^{\alpha}$ . Mostriamo innanzitutto che la serie di potenze  $\sum_{n=0}^{+\infty} {\alpha \choose k} x^k$  converge  $\forall x \in (-1,1)$ , usando il criterio del rapporto:

$$R = \lim_{n \to +\infty} \frac{|a_n|}{|a_{n+1}|} = \lim_{n \to +\infty} \frac{|\alpha (\alpha - 1) \dots (\alpha - n + 1)|}{n!} \frac{(n+1)!}{|\alpha (\alpha - 1) \underbrace{(\alpha - (n+1) + 1)|}_{\alpha - n}} = \lim_{n \to +\infty} \frac{|n+1|}{|\alpha - n|} = \lim_{n \to +\infty} \frac{n+1}{n-\alpha} = 1$$

Adesso definiamo la funzione somma

$$g_{\alpha}(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} {\alpha \choose n} x^n, \ \forall x \in (-1,1)$$

Dobbiamo dimostrare che  $g_{\alpha}(x) = (1+x)^{\alpha}$ ,  $\forall x \in (-1,1)$ . Per la derivazione termine a termine abbiamo

$$g'_{\alpha}(x) = \sum_{n=1}^{+\infty} n \binom{\alpha}{n} x^{n-1} = \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{\alpha (\alpha - 1) \dots (\alpha - n + 1)}{n!} n x^{n-1} =$$

$$= \alpha \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{(\alpha - 1) \dots (\alpha - 1 (n - 1) + 1)}{(n + 1)!} x^{n-1} = \alpha \sum_{n=1}^{+\infty} \binom{\alpha - 1}{n - 1} x^{n-1} =$$

$$= \alpha \sum_{n=1}^{+\infty} \binom{\alpha - 1}{n} x^{n} = \alpha g_{\alpha - 1}(x), \ \forall x \in (-1, 1)$$

Quindi  $g'_{\alpha}(x) = \alpha g_{\alpha-1}(x)$ ,  $\forall x \in (-1,1)$ . Osserviamo che

$$(1+x)g_{\alpha-1}(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} {\binom{\alpha-1}{n}} x^n + \sum_{n=0}^{+\infty} {\binom{\alpha-1}{n}} x^{n+1} =$$

$$= \sum_{n+1=m}^{+\infty} {\binom{\alpha-1}{n}} x^n + \sum_{m=1}^{+\infty} {\binom{\alpha-1}{m-1}} x^m =$$

$$= 1 + \sum_{m=1}^{+\infty} {\binom{\alpha-1}{m}} + {\binom{\alpha-1}{m-1}} x^m = 1 + \sum_{m=1}^{+\infty} {\binom{\alpha}{m}} x^m$$

Infatti, si ha

$$\binom{\alpha - 1}{m} + \binom{\alpha - 1}{m - 1} = \frac{(\alpha - 1)(\alpha - 2)\dots(\alpha - 1 - m + 1)}{m!} + \frac{(\alpha - 1)(\alpha - 2)\dots(\alpha - 1 - (m - 1) + 1)}{(m - 1)!} =$$

$$= \frac{(\alpha - 1)(\alpha - 2)\dots(\alpha - 1 - (m - 1) + 1)}{(m - 1)!} \frac{(\alpha - 1 - m + 1 + m)}{m} = \frac{\alpha(\alpha - 1)}{m} =$$

$$= \frac{\alpha(\alpha - 1)\dots(\alpha - m + 1)}{m!} = \binom{\alpha}{m}$$

Riassumendo, abbiamo ottenuto che

$$(1+x)g_{\alpha-1}(x) = g_{\alpha}(x)$$

Si ha

$$\begin{cases} g'_{\alpha}(x) = \frac{\alpha}{(1+x)} g_{\alpha}(x) \\ g_{\alpha}(0) = 1 \end{cases}$$

che è un *problema di Cauchy* o altresì noto come un'*equazione differenziale lineare* omogenea del I grado con dato iniziale, la cui soluzione è

$$g_{\alpha}(x) = e^{\alpha \int_0^x \frac{1}{1+t} dt} = e^{\alpha \log(1+x)} = (1+x)^{\alpha}, \ \forall x \in (-1,1)$$

#### DIGRESSIONE. UNO SGUARDO AL FUTURO: IL CASO COMPLESSO

In Analisi Matematica 4 si riprenderà la questione della *derivabilità* in campo complesso, definendola e proseguendo con il problema di studiare l'*analiticità* delle funzioni in campo complesso.

In campo reale le funzioni *analitiche* sono solo un piccolo sottoinsieme delle funzioni  $\mathscr{C}^{\infty}(U)$ , che a loro volta un sottoinsieme stretto delle funzioni  $\mathscr{C}^1(U)$ ,  $\mathscr{C}^2(U)$ , ..., a loro volta sottoinsieme delle funzioni *derivabili* D(U) e infine delle funzioni *continue*  $\mathscr{C}(U)$ .

In campo complesso abbiamo una sorpresa. Infatti, se la funzione è *derivabile* una volta, lo è *infinitamente* con continuità e sono anche *analitiche*!

$$D(U) = \mathcal{C}^{1}(U) = \dots = \mathcal{C}^{\infty}(U) = \mathcal{A}(U)$$

Si vedrà che questo è dovuto al fatto che  $\mathbb C$  ha la struttura di campo come  $\mathbb R$ , ma allo stesso tempo è uno spazio vettoriale di dimensione 2 su  $\mathbb R$  stesso.

#### FUNZIONI ESPONENZIALE E LOGARITMO IN CAMPO COMPLESSO

# Funzione esponenziale in campo complesso

# DEFINIZIONE 4.6.1. - ESPONENZIALE IN CAMPO COMPLESSO.

L'esponenziale in campo complesso è la funzione definita  $\forall z \in \mathbb{C}$  come

$$e^z := \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{z^n}{n!} \tag{4.21}$$

DIMOSTRAZIONE. Questa funzione è ben definita. Applichiamo alla serie di potenze

$$\sum_{n=0}^{+\infty} \frac{z^n}{n!}$$

il criterio di d'Alembert:

$$\lim_{n \to +\infty} \frac{\frac{1}{(n+1)!}}{\frac{1}{n!}} = \lim_{n \to +\infty} \frac{n!}{(n+1)!} = \lim_{n \to +\infty} \frac{1}{n+1} = 0$$

Segue che converge per ogni  $z \in \mathbb{C}$ .

Osservazione. Ricordando che in campo reale vale la relazione

$$e^x = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{x^n}{n!}, \ \forall x \in \mathbb{R}$$

si ricava che la funzione esponenziale definita in campo complesso coincide con la nota funzione esponenziale nel caso di  $z = x \in \mathbb{R}$ , ottenendo così una naturale estensione dell'esponenziale reale a quello complesso.

#### Proposizione 4.6.1. - Proprietà dell'esponenziale complesso..

2. 
$$e^z \neq 0$$
,  $\forall z \in \mathbb{C}$ .

3. 
$$e^{-z} = \frac{1}{a^z}, \forall z \in \mathbb{C}$$

$$e^{iy} = \cos y + i \sin y, \ \forall y \in \mathbb{R}$$
 (4.22)

5. 
$$e^{x+iy} = e^x (\cos y + i \sin y), \forall x, y \in \mathbb{R}.$$
  
6.  $|e^z| = e^{\Re z}, \arg(e^z) = \operatorname{Im} z + 2k\pi, k \in \mathbb{Z}, \forall z \in \mathbb{C}.$   
7.  $e^{z+2k\pi i} = e^z, \forall z \in \mathbb{C}, k \in \mathbb{Z}.$ 

6 
$$|e^z| - e^{\Re z} \arg(e^z) - \operatorname{Im} z + 2k\pi k \in \mathbb{Z} \forall z \in \mathbb{C}$$

7. 
$$e^{z+2k\pi i}=e^z$$
,  $\forall z\in\mathbb{C}$ ,  $k\in\mathbb{Z}$ 

I Siano  $z_1$ ,  $z_2 \in \mathbb{C}$ . Dobbiamo provare che

$$\sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(z_1 + z_2)^n}{n!} = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{z_1^n}{n!} \cdot \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{z_2^n}{n!}$$

Ricordiamo<sup>a</sup> che, date due serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} \alpha_n, \quad \sum_{n=0}^{+\infty} \beta_n, \quad \alpha_n, \ \beta_n \in \mathbb{C}$$

il loro prodotto è la serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} \gamma_n, \text{ dove } \gamma_n = \sum_{k=0}^{n} \alpha_k \beta_{n-k}, \quad \forall n \ge 0$$

Nel caso in questione  $\alpha_n = \frac{z_1^n}{n!}$ ,  $\beta_n = \frac{z_2^n}{n!}$ ,  $\forall n \ge 0$ , dunque

$$\gamma_n = \sum_{k=0}^n \frac{z_1^k}{k!} \frac{z_2^{(n-k)}}{(n-k)!} = \sum_{k=0}^n \frac{z_1^k z_2^{(n-k)}}{k!(n-k)!}, \quad \forall \ n \ge 0.$$

Osserviamo che vale

$$\frac{1}{k!(n-k)!} = \frac{1}{n!} \binom{n}{k}, \quad \forall \ n \ge 0, \ 0 \le k \le n.$$

Dalla formula del binomio di Newton, ricaviamo allora

$$\gamma_n = \sum_{k=0}^n \frac{z_1^k}{k!} \frac{z_2^{(n-k)}}{(n-k)!} = \frac{1}{n!} \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} z_1^k z_2^{(n-k)} = \frac{(z_1 + z_2)^n}{n!}, \quad \forall \ n \ge 0$$

Abbiamo quindi ottenuto la tesi:

$$\sum_{n=0}^{+\infty} \frac{z_1^n}{n!} \cdot \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{z_2^n}{n!} = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(z_1 + z_2)^n}{n!}$$

II–III Sia  $z \in \mathbb{C}$  fissato. Applichiamo la formula dimostrata al punto I con  $z_1 = z$  e  $z_2 = -z$ ; otteniamo

$$e^{z-z} = e^z e^{-z} \implies 1 = e^z e^{-z}$$

Da questo segue che  $e^{-z} = 1/e^z$ .

IV Fissato  $y \in \mathbb{R}$ , dalla definizione dell'esponenziale complesso segue che

$$e^{iy} = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(iy)^n}{n!} = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{i^n y^n}{n!}$$

Riordiniamo i termini della serie separando i termini di posto pari e quelli di posto dispari<sup>b</sup>, ottenendo

$$e^{iy} = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{i^{2k} y^{2k}}{(2k)!} + \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{i^{2k+1} y^{2k+1}}{(2k+1)!}$$

Calcoliamo ora  $i^{2k}$  e  $i^{2k+1}$ :  $i^{2k} = (i^2)^k = (-1)^k.$ 

 $i^{2k+1} = i(i^2)^k = i(-1)^k.$ 

Allora

$$e^{iy} = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{(-1)^k y^{2k}}{(2k)!} + i \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{(-1)^k y^{2k+1}}{(2k+1)!}$$

Ricordando che

$$\cos y = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{(-1)^k y^{2k}}{(2k)!} \quad \sin y = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{(-1)^k y^{2k+1}}{(2k+1)!}$$

segue la tesi.

- V Sia z = x + iy, con  $x, y \in \mathbb{R}$ . Dalla relazione provata in I segue che  $e^{x+iy} = e^x e^{iy}$ . Applicando la formula di Eulero, si ha la tesi.
- VI Sia z = x + iy, con  $x, y \in \mathbb{R}$ , ossia  $x = \Re z$  e  $y = \operatorname{Im} z$ . La formula provata al punto V esprime il numero complesso  $e^z$  in forma trigonometrica; da essa si ricava quindi immediatamente il risultato.
- Siano  $z \in \mathbb{C}$  e  $k \in \mathbb{Z}$ . Dalla relazione provata al punto I segue che

$$e^{z+2k\pi i} = e^z e^{2k\pi i}$$

Applicando la formula di Eulero si ricava immediatamente che

$$e^{2k\pi i} = \cos 2k\pi + i \sin 2k\pi = 1$$

e questo consente di concludere la tesi.

**OSSERVAZIONE.** Dalla relazione  $e^{z+2k\pi i} = e^z$ ,  $\forall z \in \mathbb{C}, k \in \mathbb{Z}$  segue che in campo complesso la funzione esponenziale è **periodica** di periodo  $2\pi i$ .

Di conseguenza, in campo complesso la funzione esponenziale *non* è invertibile. L'invertibilità è però garantita consentendo come inversa una funzione multivoca.

# DEFINIZIONE 4.6.2. - FUNZIONE MULTIVOCA.

Una **funzione multivoca** è una *relazione binaria seriale* che associa ad ogni valore *x* nel dominio X uno o più valori y nel codominio Y.

 $<sup>^</sup>a$ Nelle "Note aggiuntive", a pagina 166 è possibile trovare alcune informazioni sulla proprietà di prodotto (secondo Cauchy).

 $<sup>^</sup>b$ Per riordinare la serie come due "sottoserie" senza che la somma venga modificata è necessaria la convergenza assoluta. Poiché ogni serie di potenze converge assolutamente all'interno del suo cerchio di convergenza, in questo caso non abbiamo problemi di riorganizzazione della serie e . Nelle "Note aggiuntive", a pagina ?? è possibile trovare alcune informazioni sul problema di riorganizzazione della serie.

# 4.6.1.1 Eserciziamoci! Funzione esponenziale in campo complesso

Esercizio. *Scegli la risposta corretta*. Il modulo del numero complesso  $e^{iz}$ , con  $z \in \mathbb{C}$ , è:

- a  $e^{\Re z}$
- b  $e^{-\text{Im}z}$
- $c e^{|z|}$
- $d e^{\Re z}$

**Soluzione.** Per la proprietà 6, dato  $w \in \mathbb{C}$   $|e^w| = e^{\Re w}$ . Posto

$$w = iz = i (\Re z + i \operatorname{Im} z) = -\operatorname{Im} z + i \Re z$$

segue immediatamente che  $\Re \varepsilon w = - \operatorname{Im} z$  e quindi  $\left| e^{iz} \right| = e^{-\operatorname{Im} z}$ . La risposta corretta è **b**.

# 4.6.2 Funzione logaritmo in campo complesso

# Definizione 4.6.3. - Logaritmo in campo complesso.

Dato un numero complesso z, si chiamano **logaritmi complessi** di z, se esistono, i numeri complessi w tali che

$$e^w = z \tag{4.23}$$

L'insieme di tali numeri si indica con

$$\log z \tag{4.24}$$

o, per distinguerlo dal logaritmo reale, con

$$\log_{\mathbb{C}} z$$
 (4.25)

Proviamo ora che l'insieme dei logaritmi di z è non vuoto ed infinito se  $z \neq 0$ .

# TEOREMA 4.6.1. - CARATTERIZZAZIONE DEI LOGARITMI IN CAMPO COMPLESSO.

L'insieme dei logaritmi di un numero complesso z è non vuoto se e solo se  $z \neq 0$ . In questo caso esso è infinito ed è costituito dai numeri complessi

$$\log_{\mathbb{C}} z = \log_{\mathbb{R}} |z| + i(\arg z + 2k\pi), \quad k \in \mathbb{Z}$$
 (4.26)

**DIMOSTRAZIONE.** Ricordiamo che, per definizione, i logaritmi di un numero complesso z sono le soluzioni dell'equazione  $e^w = z$ . Dalle proprietà dell'esponenziale è noto che  $e^w \neq 0$ , per ogni numero complesso w; di conseguenza, l'equazione non ha soluzioni se z = 0.

Sia ora  $z \neq 0$ ; posto w = u + iv, con  $u, v \in \mathbb{R}$ , ricordiamo che

$$e^w = e^u (\cos v + i \sin v)$$

affinché questo numero sia uguale a z si dovrà quindi avere

$$|e^w| = e^u = |z|$$
 e  $\arg(e^w) = v = \arg(z) + 2k\pi$ 

per qualche  $k \in \mathbb{Z}$ . Otteniamo quindi

$$u = \log_{\mathbb{R}} |z| \in \mathbb{R}$$

e dunque

$$w = \log_{\mathbb{R}} |z| + i(\arg(z) + 2k\pi), \quad k \in \mathbb{Z}$$

ATTENZIONE! Si presti attenzione al diverso significato del simbolo log nella formula caratterizzante il logaritmo complesso: a primo membro esso indica i logaritmi complessi del numero z; a secondo membro, l'unico logaritmo reale del numero reale positivo |z|. Per evitare confusioni, qui è stato indicato in pedice a quale logaritmo ci riferiamo.

In figura sono rappresentati alcuni dei logaritmi complessi di un numero complesso non nullo z.

Come si osserva dalla formula essi hanno tutti la stessa parte reale e parti immaginarie che differiscono per multipli di  $2\pi$ .

# 4.6.2.1 Eserciziamoci! Funzione logaritmo in campo complesso

Esercizio. Scegli la risposta corretta. I logaritmi del numero complesso -2i sono:

a 
$$\log_{\mathbb{R}} 2 + i \left( -\frac{\pi}{2} + 2k\pi \right), \ k \in \mathbb{Z}$$

b 
$$-\log_{\mathbb{R}} 2 + i\left(\frac{\pi}{2} + 2k\pi\right), \ k \in \mathbb{Z}$$
  
c  $\log_{\mathbb{R}} 2 + i\left(\frac{\pi}{2} + 2k\pi\right), \ k \in \mathbb{Z}$ 

c 
$$\log_{\mathbb{R}} 2 + i\left(\frac{\pi}{2} + 2k\pi\right), k \in \mathbb{Z}$$

d 
$$-\log_{\mathbb{R}} 2 + i\left(-\frac{\pi}{2} + 2k\pi\right), k \in \mathbb{Z}$$

Soluzione. Applicando la formula caratterizzante il logaritmo complesso:

$$\log_{\mathbb{C}}(-2i) = \log_{\mathbb{R}}|-2i| + i\left(\arg\left(-2i\right) + 2k\pi\right) = \log_{\mathbb{R}}2 + i\left(-\frac{\pi}{2} + 2k\pi\right), \ k \in \mathbb{Z}$$

La risposta corretta è pertanto a.

# III

Teoria della misura e integrale di Lebesgue

# Teoria della misura

"BEEP BOOP QUESTA È UNA CITAZIONE."

Marinobot, dopo aver finito le citazioni stupide.

# C TUDIEREMO [COMPLETARE]

5.1 IL CONTESTO STORICO: IL PROBLEMA DELLE DISCONTINUITÀ NELL'IN-TEGRALE DEFINITO

Seppur tecniche per calcolare aree e volumi furono già introdotte dai matematici dell'antica Grecia, fu solo nel tardo XVII secolo che vennero sviluppati i principi dell'integrazione indipendentemente da Isaac Newton (1643-1727) e Gottfried Wilhelm Leibniz (1646-1716), i quali immaginarono l'area sotto una curva come una somma infinita di rettangoli di larghezza infinitesima.

Nel corso dell'Ottocento una buona parte delle ricerche dell'Analisi si concentrarono su un aspetto dell'integrale definito di una funzione: *quanti* possono essere i *punti discontinuità* di una funzione integrabile e, più in generale, quali *classi* di funzioni sono integrabili? Augustin-Louis Cauchy (1789-1857) in *Résumé des leçons données à l'École Royale Polytechnique sur le calcul infinitésimal* (1823) definì l'integrale per funzioni continue o con al più un numero finito di discontinuità.

Successivamente, fu Bernhard Riemann (1826-1866) nella sua *Tesi di abilitazione all'insegnamento* (1851-1852) a estendere il concetto di integrale alle funzioni limitate e dare una caratterizzazione delle funzioni integrabili (ora dette **integrabili secondo Riemann**).

Definizione 5.1.1. - Caratterizzazione degli integrali secondo Riemann . La funzione  $f:[a,b]\longrightarrow \mathbb{R}$  limitata è **integrabile** (secondo Riemann) se e solo se

 $\forall \varepsilon > 0$ ,  $\exists D$  suddivisione di [a,b] in un numero finito di intervalli  $I_1, \ldots, I_n$  tale per cui

$$\sum_{i=1}^{n} \left( \sup_{I_i} f - \inf_{I_i} f \right) \mathcal{L}(I_i) < \varepsilon$$
 (5.1)

Dalla caratterizzazione di Riemann è evidente che affinché una funzione sia integrabile è necessario rendere *piccola* l'oscillazione di f, ossia

$$\sup_{I_i} f - \inf_{I_i} f$$

Dal teorema di *Heine-Cantor* è noto che per le funzioni continue su [a,b] questa oscillazione è arbitrariamente piccola se l'ampiezza dell'intervallo  $I_i$  è sufficientemente piccola, mentre in generale non lo è.

#### Esempio - La funzione di Dirichlet.

Consideriamo la funzione di Dirichlet

$$f(x) = \begin{cases} 1 & \text{se } x \in [0,1] \cap \mathbb{Q} \\ 0 & \text{se } x \in [0,1] \setminus \mathbb{Q} \end{cases}$$
 (5.2)

Osserviamo come essa non è integrabile su [0,1]: poiché  $\forall D$  partizione di [0,1] per densità dei razionali si ha

$$\sup_{I_i} f = 1 \qquad \inf_{I_i} f = 1, \ \forall i = 1, \dots, n$$

Allora

$$\sum_{i=1}^{n} \left( \sup_{I_i} f - \inf_{I_i} f \right) \mathcal{L}(I_i) = \sum_{i=1}^{n} (1-0) \mathcal{L}(I_i) = \sum_{i=1}^{n} \mathcal{L}(I_i) = \mathcal{L}([0,1]) = 1, \forall D \text{ sudd.}$$

Nel corso di Analisi Matematica Uno abbiamo dato la definizione di integrale secondo Riemann per le funzioni limitate.

# 5.2 ALGEBRE E $\sigma$ -ALGEBRE

# DEFINIZIONE 5.2.1. - ALGEBRA.

Sia X insieme qualsiasi. La famiglia  $\mathcal{M}$  di sottoinsiemi di X è una **algebra** se soddisfa i seguenti assiomi:

1. L'insieme stesso sta nell'algebra:

$$X \in \mathcal{M}$$
 (5.3)

2. L'algebra è chiusa rispetto alla complementarizzazione:

$$A \in \mathcal{M} \implies A^C \in \mathcal{M} \tag{5.4}$$

3. L'algebra è chiusa rispetto alla unione finita:

$$A_1, \ldots, A_n \in \mathcal{M} \implies A_1 \cup \ldots \cup A_n \in \mathcal{M}$$
 (5.5)

Di queste nuove strutture matematiche ci interessano in particolare quelle che soddisfano un ulteriore condizione: la chiusura rispetto all'*unione numerabile*.

# Definizione 5.2.2. - $\sigma$ -algebra, spazi e insiemi misurabili .

Sia X insieme qualsiasi. La famiglia  $\mathcal{M}$  di sottoinsiemi di X è una  $\sigma$ -algebra se soddisfa i seguenti assiomi:

1. L'insieme stesso sta nell'algebra:

$$X \in \mathcal{M}$$
 (5.6)

2. L'algebra è chiusa rispetto alla complementarizzazione:

$$A \in \mathcal{M} \implies A^C \in \mathcal{M} \tag{5.7}$$

3. La  $\sigma$ -algebra è chiusa rispetto alla *unione numerabile*:

$$A_n \in \mathcal{M} \implies \bigcup_{n \ge 1} A_n \in \mathcal{M} \tag{5.8}$$

La coppia  $(X, \mathcal{M})$  si dice **spazio misurabile** e gli insiemi che appartengono a  $\mathcal{M}$  sono detti **insiemi misurabili**.

#### OSSERVAZIONE.

- $\emptyset \in \mathcal{M}$  in quanto è il complementare dell'insieme X.
- **L**a  $\sigma$ -algebra è chiusa rispetto all'*intersezione numerabile*:

$$A_n \in \mathcal{M} \implies \bigcap_{n \ge 1} A_n \in \mathcal{M}$$

Infatti, l'intersezione si può scrivere tramite unioni e complementari, operazioni interne alla  $\sigma$ -algebra, grazie alle *leggi di De Morgan*<sup>a</sup>.

 $^a$ Nelle "Note aggiuntive", a pagina 168 è possibile trovare alcune informazioni sulle leggi di De Morgan.

**Esempio.** Ogni insieme si può dotare della struttura di spazio misurabile, in quanto ammette almeno la  $\sigma$ -algebra triviale data da  $\mathcal{P}(X)$ .

# Definizione 5.2.3. - $\sigma$ -algebra generata da una famiglia di sottoinsiemi .

Data una famiglia  $\mathcal F$  di sottoinsiemi di X, si dice  $\sigma$ -algebra generata da  $\mathcal F$  l'intersezione di tutte le  $\sigma$ -algebre che contengono  $\mathcal F$  ed è la più piccola  $\sigma$ -algebra che contiene  $\mathcal F$ .

Esempio. Se X è spazio topologico e  $\mathscr{F}$  è la famiglia degli aperti di X (che coincide con la topologia  $\tau$  se definita con gli assiomi degli aperti), la  $\sigma$ -algebra generata da  $\mathscr{F}$  si chiama  $\sigma$ -algebra dei Borelliani di X e si indica con  $\mathscr{B}(X)$ .

Osserviamo che la famiglia  $\mathscr{F}$  di per sé non è una  $\sigma$ -algebra: se A è aperto,  $A^C$  è chiuso e quindi non appartiene a  $\mathscr{F}$ ; invece, in  $\mathscr{B}(X)$  ci stanno anche i chiusi della topologia e quindi la complementarizzazione è un'operazione interna.

### 5.3 FUNZIONI MISURABILI

DEFINIZIONE 5.3.1. - FUNZIONE MISURABILE.

Sia  $(X, \mathcal{M})$  spazio misurabile e Y spazio topologico. Una funzione  $f: X \longrightarrow Y$  si dice **misurabile** se

$$f^{-1}(A) \in \mathcal{M}, \ \forall A \subseteq Y \text{ aperto.}$$
 (5.9)

**Osservazione.** Se  $\mathcal{M} = \mathcal{P}(X)$ , allora *ogni* funzione è misurabile.

#### ESEMPI.

1. Sia  $(X, \mathcal{B}(X))$  spazio misurabile su X spazio topologico con la  $\sigma$ -algebra dei Borelliani di X e sia Y spazio topologico. Allora

$$f: X \longrightarrow Y$$
 continua  $\Longrightarrow f: X \longrightarrow Y$  misurabile.

Infatti,  $\forall A \subseteq Y$  aperto,  $f^{-1}(A)$  è aperto per continuità di f e quindi  $f^{-1}(A) \in \mathcal{B}(X)$ .

2. Sia  $(X, \mathcal{M})$  spazio misurabile qualsiasi e sia  $E \subseteq X$ . Definiamo la **funzione** caratteristica di E o indicatrice di E la funzione

$$\chi_E : X \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$x \longmapsto \chi_E(X) = \begin{cases}
1 & \text{se } x \in E \\
0 & \text{se } x \notin E
\end{cases} \tag{5.10}$$

Allora

 $\chi_E$  è misurabile  $\iff E \in \mathcal{M}$ 

Infatti, preso  $A \subseteq \mathbb{R}$ , si ha

$$f^{-1}(A) = \begin{cases} \varnothing & \text{se } 0 \notin A, \ 1 \notin A \\ E^{C} & \text{se } 0 \in A, \ 1 \notin A \\ E & \text{se } 0 \notin A, \ 1 \in A \\ X & \text{se } 0 \in A, \ 1 \in A \end{cases}$$

Allora  $f^{-1}(A) \in \mathcal{M} \iff E \in \mathcal{M}$ .

**Osservazione.** La funzione caratteristica  $\chi_{\mathbb{Q} \cap [0,1]}$  è la funzione di Dirichlet<sup>a</sup>.

<sup>a</sup>Si veda pag. 70.

# Proprietà 5.3.1. - Proprietà della funzioni misurabili.

1. Sia  $(X,\mathcal{M})$  uno spazio misurabile e sia  $f: X \longrightarrow \mathbb{C}$ , dove  $\mathbb{C}$  ha la topologia Euclidea. Possiamo "scomporre" la funzione a valori complessi come combinazione lineare di funzioni reali rispetto alla base (1,i).

$$\forall x \in X f(x) \in \mathbb{C} \implies f(x) = \underbrace{u(x)}_{parte\ reale} + i \underbrace{v(x)}_{parte\ immaginaria}, con\ u, v: X \longrightarrow \mathbb{R}.$$

Allora

- a.  $f \ e \ misurabile \implies u, v, |f| \ misurabili.$
- b.  $u, v \text{ sono misurabili} \Longrightarrow f = u + iv \ e \text{ misurabile}.$
- 2. Siano  $f,g:X\longrightarrow \mathbb{C}$ . Se f,g sono misurabili, allora
  - $f + g \hat{e}$  misurabile.
  - f g è misurabile.

# 5.3.1 Caratterizzazione delle funzioni misurabili

In Calcolo delle Probabilità abbiamo dato una definizione di funzione misurabile  $f:(X,\mathcal{M})\longrightarrow Y$  se la controimmagine tramite f di un Borelliano è un insieme misurabile per  $\mathcal{M}$ . Vedremo ora come questa definizione è equivalente a quella data all'inizio della sezione.

# TEOREMA 5.3.1. - CARATTERIZZAZIONE DELLE FUNZIONI MISURABILI.

1. La funzione  $f:(X,\mathcal{M})\longrightarrow Y$ , con Y spazio topologico, è misurabile se e solo se

$$f^{-1}(B) \in \mathcal{M}, \ \forall B \ borelliano \ di \ Y.$$
 (5.11)

2. Posto  $Y = \mathbb{R}^* = [-\infty, +\infty]$ ,  $f: X \longrightarrow [-\infty, +\infty]$  è misurabile se e solo se

$$f((\alpha, +\infty)) \in \mathcal{M}, \ \forall \alpha \in \mathbb{R}.$$
 (5.12)

Che differenza c'è tra la definizione e le caratterizzazioni? In sostanza possono essere considerate tre "test" differenti per mostrare o confutare che una funzione sia misurabile.

- $\begin{array}{ll} (A) & f^{-1}(A) \in \mathcal{M}, \ \forall A \ \text{aperto di} \ Y \\ \hline (B) & f^{-1}(B) \in \mathcal{M}, \ \forall B \ \text{Borelliano di} \ Y \\ \hline (C) & f^{-1}((\alpha, +\infty)) \in \mathcal{M}, \ \forall \alpha \in \mathbb{R}, \ \text{con} \ Y = \mathbb{R}^* = [-\infty, +\infty] \end{array}$

Da un punto di vista operativo (B) non conviene come metodo per verificare che fsia misurabile: i Borelliani, pur avendo la stessa cardinalità degli aperti, li contengono strettamente<sup>1</sup> e quindi bisogna verificare ulteriori insiemi (come i chiusi) rispetto a quelli che si verificherebbero con la condizione (A).

Tuttavia, (B) fornisce delle informazioni che immediatamente non si avevano dalla definizione originale: sono misurabili non solo le controimmagini degli aperti, ma anche le controimmagini dei chiusi.

Col caso (C) ci limitiamo ad operare in  $\mathbb{R}^* = [-\infty, +\infty]$ , ma è sicuramente più vantaggioso da applicare rispetto ad (A).

# 5.3.2 Passaggio al limite per funzioni misurabili

Ci chiediamo se, date  $f_n$  successione di funzioni misurabili che convengono ad una funzione f in una qualche convergenza, f risulta essere ancora misurabile e se sì, con quale tipo di convergenza.

A differenza di quanto visto col passaggio al limite della continuità, la risposta è affermativa anche sotto la sola ipotesi di convergenza puntuale!

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>A pag. 84 è possibile trovare un approfondimento sulla relazione tra Borelliani, aperti e altre classi di insiemi.

Per dimostrarlo (e lo faremo per funzioni a valori in  $\mathbb{C}$ ), abbiamo bisogno di alcuni risultati preliminari che riguardano sup, inf, lim sup, lim inf di una successione di funzione. Per poter parlare di lim sup e lim inf abbiamo bisogno di avere il codomini della funzione in uno spazio Y con ordinamento, pertanto ci porremo in  $\mathbb{R}^* = [-\infty, +\infty]$ , ossia le nostre funzioni saranno del tipo

$$f:(X,\mathcal{M})\longrightarrow \mathbb{R}^*=[-\infty,+\infty]$$

DEFINIZIONE 5.3.1. - sup, inf, lim sup e lim inf di una successione di funzioni .

$$\left(\sup_{n\geq 1} f_n\right)(x) \coloneqq \sup_{n\geq 1} f_n(x), \ \forall x \in X$$

$$\left(\inf_{n\geq 1} f_n\right)(x) \coloneqq \inf_{n\geq 1} f_n(x), \ \forall x \in X$$

$$\left(\limsup_{n \to +\infty} f_n\right)(x) \coloneqq \limsup_{n \to +\infty} f_n(x), \ \forall x \in X$$

$$\left(\liminf_{n \to +\infty} f_n\right)(x) \coloneqq \liminf_{n \to +\infty} f_n(x), \ \forall x \in X$$

Proposizione 5.3.1. - Misurabilità di sup, inf, lim sup e lim inf di una successione di funzioni misurabili .

Siano  $(X, \mathcal{M})$  uno spazio misurabile e siano  $f_n: (X, \mathcal{M}) \longrightarrow \mathbb{R}^* = [-\infty, +\infty]$  misurabili.

$$\sup_{n\geq 1} f_n \quad \inf_{n\geq 1} f_n \quad \limsup_{n\to\infty} f_n \quad \liminf_{n\to\infty} f_n$$

### DIMOSTRAZIONE.

1. Sia  $g(x) = \sup_{n \ge 1} f_n(x)$ ,  $\forall x \in X$ . Dobbiamo provare che g sia misurabile, con  $g: (X, \mathcal{M}) \longrightarrow \mathbb{R}^* = [-\infty, +\infty]$ . Per il teorema 5.3.1 sulla *caratterizzazione* delle funzioni misurabili è sufficiente dimostrare che  $g^{-1}((\alpha, +\infty)) \in \mathcal{M}$ ,  $\forall \alpha \in \mathbb{R}$ . Si prova che

$$g^{-1}((\alpha,+\infty)) = \bigcup_{n\geq 1} f_n^{-1}((\alpha,+\infty)), \ \forall \alpha \in \mathbb{R}$$

Poiché  $f_n$  è misurabile si ha

$$f_n^{-1}((\alpha,+\infty))\in\mathcal{M}$$

ed essendo  $\mathcal M$  una  $\sigma$ -algebra vale

$$g^{-1}((\alpha, +\infty)) = \bigcup_{n \ge 1} f_n^{-1}((\alpha, +\infty)) \in \mathcal{M}$$

# 2-3-4 Si riconducono al caso 1) perché

$$\inf_{n\geq 1} f_n = -\left(\sup_{n\geq 1} (-f_n)\right)$$

$$\lim_{n\to +\infty} \sup_{n\to +\infty} f_n = \sup_{k\geq 1} \sup_{n\geq k} f_n$$

$$\lim_{n\to +\infty} \inf_{n\to +\infty} f_n = \sup_{k\geq 1} \inf_{n\geq k} f_n$$

# Corollario 5.3.1. - Passaggio al limite per funzioni misurabili in $\mathbb C$ .

 $Sia(X,\mathcal{M})$  uno spazio misurabile e siano  $f_n:X\longrightarrow\mathbb{C}$ .

Se  $f_n$  sono misurabili ed esiste  $f:X\longrightarrow \mathbb{C}$  tale che

$$\lim_{n \to +\infty} f_n(x) = f(x), \ \forall x \in X$$

allora f è misurabile.

**DIMOSTRAZIONE.** Riconduciamoci al caso reale per utilizzare la proposizione precedente. Posto

$$f_n = u_n + iv_n$$
  $f = u + iv$ 

dove

$$u_n = \Re e(f_n) : X \longrightarrow \mathbb{R}$$
  $v_n = \operatorname{Im}(f_n) : X \longrightarrow \mathbb{R}$   
 $u = \Re e(f) : X \longrightarrow \mathbb{R}$   $v = \operatorname{Im}(f) : X \longrightarrow \mathbb{R}$ 

Come visto nella proposizione 5.3.1,  $f_n$  misurabile implica che sia  $u_n$  sia  $v_n$  siano misurabili e, dal risultato precedente sulle funzioni a valori in  $\mathbb{R}^*$  si ha

$$\limsup_{n\to+\infty} u_n, \limsup_{n\to+\infty} v_n \text{ misurabili.}$$

D'latra parte si ha

$$\lim_{n \to +\infty} f_n(x) = f(x) \implies \left\{ \lim_{n \to +\infty} u_n(x) = u(x) \lim_{n \to +\infty} v_n(x) = v(x) \right\}$$

Poiché i limiti esistono si ha

$$\lim_{n \to +\infty} u_n = \limsup_{n \to +\infty} u_n = u(x)$$
$$\lim_{n \to +\infty} v_n = \limsup_{n \to +\infty} v_n = v(x)$$

Quindi u(x) e v(x) sono misurabili, pertanto anche f = u + iv è misurabile.

# 5.4 MISURA DI PEANO-JORDAN

Negli stessi anni in cui si lavorò per espandere la classe di funzioni che ammettono integrale definito, diversi matematici lavorano su un'altra questione, quella della **misura** di un insieme.

Chiaramente già dall'antichità erano note misure di figure "elementari", come ad esempio la lunghezza e l'area di un poligono o il volume di certi solidi, spesso sulla base di principi

come quello di esaustione.

Solo nel XIX secolo si cercò di formalizzare questi ragionamenti ed espandere il concetto di misura non soltanto a figure generiche, ma anche a più dimensioni fino ad arrivare ad una astrazione di tale concetto ad insiemi, indipendentemente dall'essere in  $\mathbb{R}^n$ .

Il primo ad introdurre un concetto di misura di un sottoinsieme della retta, del piano o delle spazio fu Giuseppe **Peano** (1858-1932). Nel suo *Applicazioni geometriche del calcolo infinitesimale* (1887), il matematico torinese ipotizza di "modernizzare" il metodo di esaustione già citato in precedenza. Ad esempio, prendo un insieme limitato in  $\mathbb{R}^2$ , ossia quello che all'epoca veniva denominato *campo piano*, potremmo considerare dei poligoni che contengono tale insieme - che chiameremo *poligoni esterni* - e dei poligoni che sono contenuti in tale insieme - i cosiddetti *poligoni interni*.

Se l'estremo inferiore dei poligoni esterni coincide con quello superiore di quelli interni, potremmo dire che l'insieme è misurabile e ha area pari a questo limite. Inoltre, Peano fornisce una condizione necessaria e sufficiente: la differenza tra i poligoni esterni ed interni deve essere piccola a piacere, ossia la frontiera dell'insieme (che chiaramente è contenuta nell'area di piano fra i poligoni esterni ed interni) dovrà avere misura nulla. Possono capitare anche insiemi che non ammettono area.

ESEMPIO. Supponiamo di prendere tutti i punti a distanza *razionale*  $r \le 1$  dall'origine, cioè infinite circonferenze di raggio razionale interne al disco di raggio 1.

Chiaramente l'area interna è uguale a o, mentre essendo l'insieme denso nel disco di raggio 1, ogni poligono che la contiene contiene il cerchio e quindi l'area esterna è maggiore o uguale 1: essendo l'area interna e l'area esterna diverse, il poligono non ammette aree.

La misura di Peano, per quanto innovativa, risente di alcuni problemi: parlare di poligoni o solidi poligonali è facile farlo in  $\mathbb{R}^2$  o  $\mathbb{R}^3$ , ma non è generalizzabile in dimensioni maggiori: ad esempio, qual è la misura di un ipersolido poligonale di dimensione 4? Inoltre, la misura di Peano non è numerabilmente additiva, ossia un'unione *infinita numerabile* di insiemi misurabili secondo Peano non è necessariamente ancora misurabile. Qualche anno dopo i lavori di Peano, il matematico francese Marie Camille **Jordan** (1838-1922) *estende* il concetto di misura introdotta da Peano a una generica dimensione n, utilizzando invece che poligoni o solidi poligoni delle *unioni di intervalli*, *rettangoli* o, in generale, *parallelepipedi n*-dimensionali, poiché questi hanno una misura ben nota!

Anche se questa misura coincide con quella di Peano (dopotutto, le unioni di parallelepipedi sono un *caso particolare* di ipersolidi poligonali), in questo modo si risolve il *primo problema* dei due problemi enunciati precedentemente; ciò nonostante, questa definizione non è ancora una misura numerabilmente-additiva.

# 5.4.1 Definizione e osservazioni sulla misura di Peano-Jordan

# Definizione 5.4.1. - Parallelepipedo n-dimensionale.

Un **parallelepipedo** *n*-dimensionale è un *plurintervallo*, ossia un prodotto cartesiano di *n* intervalli:

$$P = \prod_{i=1}^{n} [a_i, b_i] \quad \text{con } -\infty < a_i < b_i < +\infty$$
 (5.13)

Posta la lunghezza di un intervallo come

$$\mathscr{L}([a_i, b_i]) = b_i - a_i \tag{5.14}$$

la misura n-dimensionale del parallelepipedo è

$$V_n(P) = \prod_{i=1}^n \mathcal{L}([a_i, b_i])$$
(5.15)

Introduciamo formalmente la misura esterna e la misura interna di un insieme limitato *A* come estremi inferiori e superiori di un **insieme elementare**, cioè un'unione finita di parallelepipedi:

■ Misura esterna:

$$m_{PJ}^{X}(A) = \inf \left\{ \sum_{i=1}^{n} V_n(P_i) \mid P_i \text{ parallelepipedi, } \bigcup_{i=1}^{n} P_i \supseteq A \right\}$$
 (5.16)

MISURA INTERNA:

$$m_{PJ,X}(A) = \inf \left\{ \sum_{i=1}^{n} V_n(P_i) \mid P_i \text{ parallelepipedi, } \bigcup_{i=1}^{n} P_i \subseteq A \right\}$$
 (5.17)

In generale  $m_{PJ,X}(A) \leq m_{PJ}^X(A)$ .

# Definizione 5.4.2. - Misura di Peano-Jordan.

Un insieme limitato A è misurabile secondo Peano-Jordan se

$$m_{PJ}^{X}(A) = m_{PJ,X}(A)$$
 (5.18)

e la misura (secondo P-J) dell'insieme è

$$m_{PI}(A) = m_{PI}^{X}(A) = m_{PI,X}(A)$$
 (5.19)

# Proposizione 5.4.1. - Criterio di misurabilità.

L'insieme limitato  $A \subseteq \mathbb{R}^n$  è misurabile per Peano-Jordan se e solo se  $\forall \varepsilon > 0$ ,  $\exists P \subseteq A, Q \supseteq A$  con P, Q insiemi elementari tali che

$$m_{PJ}(Q) - m_{PJ}(P) \le \varepsilon$$
 (5.20)

Definito

$$\mathcal{M} = \{ A \subseteq \mathbb{R}^n \mid A \in P\text{-J misurabile} \}$$
 (5.21)

essa è un'algebra, ma non una  $\sigma$ -algebra, cioè non è chiusa rispetto all'unione numerabile infinita.

Esempio - Controesempio dell'additività numerabile della misura di Peano-Jordan.

Consideriamo

$$E = \mathbb{Q} \cap [0,1] = \bigcup_{n \ge 1} \{r_n\}$$

dove  $\{r_n\}$  è un'enumerazione di razionali in [0,1].

 $\{r_n\}$  è un punto e dunque è misurabile con misura nulla, ma

$$\bigcup_{n>1} \{r_n\} = E$$

non è misurabile, dato che

$$\begin{cases} m_{PJ}^{X}(E) = 1\\ m_{PJ,X}(E) = 0 \end{cases}$$

In altre parole, la misura secondo Peano-Jordan è additiva, ma non  $\sigma$ -additiva.

**DIGRESSIONE.** Nella letteratura italiana si è soliti parlare "misura di Peano-Jordan", quando in realtà questa terminologia è impropria, non essendo una *misura* nel senso *moderno* del termine. Nell'anglosfera lo stesso concetto viene chiamato "Jordan content'.

# 5.5 MISURA SECONDO LEBESGUE

Per quanto innovativa, la misura di Peano-Jordan presenta alcuni notevoli problemi:

- É definita solo per *insiemi limitati*.
- Non è *numerabilmente additività*: la misura di un'unione numerabilmente infinita di insiemi misurabili non è necessariamente misurabile.

Il concetto *moderno* di misura di un sottoinsieme dello spazio *n*-dimensionale viene per la prima volta presentato in *Intégrale, longueure, aire* (1902) dal matematico francese Henri **Lebesgue** (1875-1941) nell'ambito dell'annoso problema delle discontinuità nell'integrale definito.

La costruzione della misura secondo Lebesgue inizia in modo analogo a quella di Peano-Jordan, definendo i *parallelepipedi*; per poter definire la misurabilità di insiemi illimitati si ammettono parallelepipedi *degeneri*.

#### DEFINIZIONE 5.5.1. - PARALLELEPIPEDO *n*-DIMENSIONALE.

Un **parallelepipedo** *n*-dimensionale è un *plurintervallo*, ossia un prodotto cartesiano di *n* intervalli eventualmente *degeneri*:

$$P = \prod_{i=1}^{n} [a_i, b_i] \quad \text{con } -\infty \le a_i \le b_i \le +\infty$$
 (5.22)

Posta la lunghezza di un intervallo come

$$\mathcal{L}([a_i, b_i]) = \begin{cases} b_i - a_i & \text{se } -\infty < a_i \le b_i < +\infty \\ +\infty & \text{altrimenti} \end{cases}$$
 (5.23)

la misura *n*-dimensionale del parallelepipedo è

$$V_n(P) = \prod_{i=1}^n \mathcal{L}([a_i, b_i])$$
 (5.24)

con la convenzione che  $0 \cdot \infty = 0$ .

OSSERVAZIONE. Come mai  $0 \cdot \infty$  non è lasciato indeterminato, ma posto proprio uguale a o?. Per capirlo, facciamo prima un esempio in dimensione 2; consideriamo il rettangolo degenere

$$P = \{a_1\} \times (a_2, +\infty).$$

Esso è un sottoinsieme di  $\mathbb{R}^2$ , ma ha chiaramente una sola dimensione: seppur come semiretta ha una lunghezza ben definita (e in tal caso sarebbe infinita tale lunghezza),

è ragionevole dire che come oggetto bidimensionale abbia area 0.

In altre parole, se almeno un intervallo che compone il parallelepipedo n-dimensionale ha lunghezza nulla, P è da intendersi come elemento di dimensione k in uno spazio n-dimensionale, con k < n. In questo caso, la sua misura n-dimensionale è nulla, anche se fosse *illimitato* in diverse direzioni, da qui spiegato il perché di  $0 \cdot \infty = 0$ .

A differenza di Peano-Jordan, Lebesgue definisce solamente la **misura esterna** dell'insieme:

$$m^{X}(A) = \inf \left\{ \sum_{i=1}^{n} V_{n}(P_{i}) \middle| P_{i} \text{ parallelepipedi, } \bigcup_{i=1}^{n} P_{i} \supseteq A \right\}$$
 (5.25)

Essa si può vedere come una funzione

$$m^X: \mathscr{P}(\mathbb{R}^n) \longrightarrow [0, +\infty]$$
 (5.26)

che gode delle seguenti proprietà:

■ Se l'insieme è un parallelepipedo *n*-dimensionale, la misura esterna del parallelepipedo ovviamente coincide con la misura *n*-dimensionale di esso:

$$m^X(P) = V_n(P), \forall P \text{ parallelepipedo}$$
 (5.27)

■ È monotona:

$$m^{X}(A) \le m^{X}(B), \forall A \subseteq B$$
 (5.28)

■ È σ-subadditiva:

$$m^{X}\left(\bigcup_{n>1}A_{n}\right) \leq \sum_{n>1}m^{X}\left(A_{n}\right), \forall A_{n} \subseteq \mathbb{R}^{n}$$
(5.29)

■ È invariante per traslazioni:

$$m^{X}(A + \{x\}) = m^{X}(A), \ \forall x \in \mathbb{R}^{n}, \ \forall A \subseteq \mathbb{R}^{n}$$
 (5.30)

Osserviamo che per  $m^X$  vale solo la  $\sigma$ -subadditività, ma non la  $\sigma$ -additività.

Definizione 5.5.2. - Insieme misurabile secondo Lebesgue.

Un insieme  $A \subseteq \mathbb{R}^n$  è **misurabile secondo Lebesgue**se  $\forall E \subseteq \mathbb{R}^n$  vale

$$m_n^X(E) = m_n^X(E \cap A) + m_n^X(E \cap A^C)$$
(5.31)

E è un **insieme test** arbitrario: A è misurabile se decompone bene E in due sottoinsiemi misurabili  $E \cap A$  e  $E \cap A^C$ .

Proposizione 5.5.1. - Gli insiemi misurabili secondo Lebesgue sono una  $\sigma$ -algebra . L'insieme

$$\mathcal{L}(\mathbb{R}^n) = \{A \subseteq \mathbb{R}^n \mid A \ \hat{e} \ Lebesgue-misurabile\}$$

è una σ-algebra.

# DEFINIZIONE 5.5.3. - MISURA SECONDO LEBESGUE.

La **misura secondo Lebesgue** è la restrizione della misura esterna a  $\mathcal{L}(\mathbb{R}^n)$ :

$$m_n = m_n^X|_{\mathscr{L}(\mathbb{R}^n)} \operatorname{ossia} m_n : \mathscr{L}(\mathbb{R}^n) \longrightarrow [0, +\infty]$$
 (5.32)

### 5.5.1 Insiemi misurabili secondo Lebesgue

La definizione data di insieme misurabile secondo Lebesgue non è particolarmente *ope-rativa*, in quanto richiede di controllare che un generico insieme test decomponga bene l'insieme di cui vogliamo verificare la misurabilità. di seguito presentiamo alcune classi importanti di insiemi misurabili secondo Lebesgue.

■ Insiemi elementari: (unioni di) parallelepipedi, anche degeneri

$$m_n(P) = V_n(P)$$

$$m_n\left(\bigcup_{i=1}^{+} \infty P_i\right) = \sum_{i=1}^{+\infty} V_n(P_i)$$

In particolare:

- $\diamond$  Preso  $P = \mathbb{R}^n$ , allora  $m_n(\mathbb{R}^n) = +\infty$ .
- $\diamond$  Preso  $P = \{x\}, \ \forall x \in \mathbb{R}^n$ , allora  $m_n(\{x\}) = 0$ .
- Borelliani:  $\mathscr{B}(\mathbb{R}^n) \subsetneq \mathscr{L}(\mathbb{R}^n)$ .

Vedremo un esempio di un insieme misurabile non Borelliano.

■ Tutti gli insiemi aventi misura esterna nulla:

$$\forall A \subseteq \mathbb{R}^n \ m_n^X(A) = 0 \implies A \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n) \ e \ m_n(A) = 0$$

**DIMOSTRAZIONE.** Dobbiamo provare che  $\forall E \subseteq \mathbb{R}^n$ 

$$m_n^X(E) = m_n^X(E \cap A) + m_n^X(E \cap A^C)$$

Ricordiamo che  $m_n^X$  è  $\sigma$ -subadditiva e quindi finito-subadditiva, quindi

$$E = (E \cap A) \cup \left(E \cap A^{C}\right) \implies m_{n}^{X}(E) \le m_{n}^{X}(E \cap A) + m_{n}^{X}\left(E \cap A^{C}\right)$$

È sufficiente allora provare la disuguaglianza opposta. Osserviamo che  $E \cap A^C \subseteq E$ , dunque per monotonia di  $m_n^X$  si ha

$$m_n^X(E) \ge m_n^X(E \cap A^C) = m_n^X(E \cap A^C) + 0 = m_n^X(E \cap A^C) + m_n^X(E \cap A)$$

Infatti  $E \cap A \subseteq A$  implica, per monotonia di  $m_n^X$  che

$$0 \le m_n^X (E \cap A) \le m_n^X (A) = 0$$

e quindi 
$$m_n^X(E) \ge m_n^X(E \cap A^C) + m_n^X(E \cap A)$$
.

**ATTENZIONE!** Non tutti gli insiemi sono misurabili! Il seguente controesempio utilizza l'assioma della scelta e l'invarianza per traslazioni della misura di Lebesgue.

Nella teoria di Lebesgue hanno un ruolo importante gli insiemi di misura nulla: esplicitiamo il legame tra misura nulla e cardinalità. È noto che ogni singolo punto ha misura nulla; osserviamo che presa una famiglia di punti  $\{x_n\}$  si ha

$$0 \le m_n \left( \bigcup_{n \ge 1} \{x_n\} \right) \le \sum_{n \ge 1} m_n \left( \{x_n\} \right) = 0$$

Ogni insieme numerabile è misurabile e ha misura nulla.

**Esempio.** Posto n = 1, ossia consideriamo la misura in  $\mathbb{R}$ , si ha

$$m_1(\mathbb{Q}) = 0, m_1(\mathbb{Q} \cap [0,1]) = 0$$

# 5.5.1.1 L'insieme di Cantor

Esistono anche insiemi di misura nulla con *cardinalità del continuo*. Uno di questi è l'**insieme di Cantor**, il quale possiede diverse proprietà interessanti e non particolarmente immediate.

#### Esempio - Insieme di Cantor.

Consideriamo l'intervallo [0,1] e operiamo il seguente procedimento:

- **Passo 1.** Prendiamo l'intervallo [0,1], lo suddividiamo in tre sottointervalli di ugual lunghezza  $I_1 = [0,1/3]$ ,  $I_2 = \left[\frac{1}{3},2/3\right]$ ,  $I_3 = \left[\frac{2}{3},1\right]$  e rimuoviamo l'intervallo  $I_2$ , lasciando dunque gli intervalli  $I_1$  e  $I_2$ .
- Passo 2. Prendiamo ciascun intervallo che avevamo al passo 1 e lo suddividiamo in modo analogo in tre parti uguali e per ciascun intervallo eliminiamo il sottointervallo centrale, lasciando dunque 4 intervalli.
- **Passo 3 e successivi.** Ripetiamo il procedimento del passo 2 con gli intervalli ottenuti nel passaggio precedente.

Sorprendentemente, dopo infiniti di questi passi ci sono ancora punti che rimangono e sono non numerabili! Abbiamo così costruito l'**insieme di Cantor**: *x* appartiene all'insieme di Cantor se, scritto in base 3, *non* ha alcun 1 nella scrittura.

Tuttavia, la sua lunghezza è nulla, dato che, considerati i vari passaggi dell'insieme di Cantor:

- **Passo o.**  $C_0$  coincide con l'intervallo [0,1]:  $\mathcal{L}(C_0) = 1$
- **Passo 1.** Togliamo un segmento di lunghezza  $\frac{1}{3}$  da un segmento di lunghezza 1:  $\mathcal{L}(C_1) = \mathcal{L}(C_0) \frac{1}{3} = \frac{2}{3}$
- Passo 2. Togliamo dei segmento di lunghezza complessiva 2/9 da un'unione di segmenti di lunghezza 2/3:

$$\mathcal{L}(C_2) = \mathcal{L}(C_1) - \frac{2}{9} = \frac{2}{3}$$

dopo infiniti passi arriviamo a 0.

#### 5.5.2 Regolarità della misura di Lebesgue

Ora enunciamo una proprietà della misura di Lebesgue, detta regolarità.

#### Teorema 5.5.1. - Regolarità della misura di Lebesgue.

Le seguenti affermazioni sono equivalenti:

- 1.  $E \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n)$ .
- 2.  $\forall \varepsilon > 0 \ \exists A_{\varepsilon} \ aperto \ di \ \mathbb{R}^n \ tale \ che$ 
  - $\blacksquare$   $E \subseteq A_{\varepsilon}$ .
  - $\blacksquare \quad m_n^X (A_{\varepsilon} \setminus E) < \varepsilon.$
- 3.  $\exists B \text{ Borelliano di } \mathbb{R}^n \text{ tale che}$ 
  - $\blacksquare$   $E \subseteq B$ .
  - $\blacksquare \quad m_n^X(B \setminus E) = 0.$
- 4.  $\forall \varepsilon > 0 \ \exists C_{\varepsilon} \ chiuso \ di \ \mathbb{R}^n \ tale \ che$ 
  - $\blacksquare$   $E \supseteq C_{\varepsilon}$ .
  - $\blacksquare \quad m_n^X \left( E \setminus C_{\varepsilon} \right) < \varepsilon.$
- 5.  $\exists D$  Borelliano di  $\mathbb{R}^n$  tale che

- $\blacksquare$   $E \supseteq D$ .
- $\blacksquare \quad m_n^X(E \setminus D) = 0.$

DIMOSTRAZIONE.

# 5.5.3 Confronto tra la misura di Peano-Jordan e di Lebesgue

Come abbiamo visto, la misura di Peano-Jordan soddisfa solo alcune proprietà della misura in senso assiomatico, essendo  $\sigma$ -subadditiva, mentre la misura secondo Lebesgue è a tutti gli effetti una misura assiomatica moderna. Ci si può dunque chiedere se tali concetti sono incompatibili tra di loro oppure se c'è una qualche relazione tra di esse. È già noto che non tutti gli insiemi misurabili secondo Lebesgue lo sono secondo Peano-Jordan.

**Esempio.** Consideriamo la funzione di Dirichlet  $E = \mathbb{Q} \cap [0,1]$ .

- *E* numerabile implica che *E* è Lebesgue-misurabile e  $m_1(E) = 0$ .
- *E non* è Peano-Jordan misurabile, in quanto

$$m_{PJ}^{X}\left( E\right) =1\neq0=m_{PJ,X}\left( E\right)$$

Invece, si vede banalmente che gli insiemi elementari, ossia le unioni di parallelepipedi *n*-dimensionali, sono misurabili sia secondo Lebesgue, sia secondo Peano-Jordan (a patto di fare un'unione finita di elementi); in particolare, le misure coincidono.

$$m_{PJ}(P) = m_n(P) = V_n(P)$$

$$m_{PJ}\left(\bigcup_{i=1}^k P_i\right) = m_n\left(\bigcup_{i=1}^k P_i\right) = \sum_{i=1}^k V_n(P_i)$$

Il seguente teorema ci afferma un risultato importante: *tutti* gli insiemi misurabili secondo Peano-Jordan sono misurabili secondo Lebesgue e le misure in tal caso coincidono.

TEOREMA 5.5.2. - MISURABILE SECONDO PEANO-JORDAN IMPLICA MISURABILE SECONDO LEBE-

Sia  $E \subseteq \mathbb{R}^n$  limitato. Allora

- 1. Se E è Peano-Jordan misurabile allora E è Lebesgue misurabile.
- 2. Se vale ciò, allora  $m_{PI}(E) = m_n(E)$ .

**DIMOSTRAZIONE.** Dimostriamo il punto 1. Sia  $E \subseteq \mathbb{R}^n$  e Peano-Jordan misurabile. Per provare che E è misurabile secondo Lebesgue useremo il teorema di *regolarità* precedentemente dimostrato.

In particolare, proviamo che  $\forall \varepsilon > 0 \ \exists A_{\varepsilon}$  aperto tale che

- $\blacksquare$   $E \subseteq A_{\varepsilon}$ .
- $\blacksquare \quad m_n^X (A_{\varepsilon} \setminus E) < \varepsilon.$

Sappiamo che E è misurabile secondo Peano-Jordan, dunque per il criterio equivalente  $\forall \varepsilon > 0$ ,  $\exists A_{\varepsilon}$ ,  $B_{\varepsilon}$  unioni finite di parallelepipedi con  $B_{\varepsilon} \subseteq E \subseteq A_{\varepsilon}$  tali che  $m_{PJ}(A_{\varepsilon} \setminus B_{\varepsilon}) < \varepsilon$ . Allora l'insieme  $A_{\varepsilon}$  così definito è proprio quello che stavamo cercando. Noto

innanzitutto che  $A_{\varepsilon} \setminus E \subseteq A_{\varepsilon} \setminus B_{\varepsilon}$ , per monotonia della misura esterna otteniamo:

$$m_n^X(A_{\varepsilon} \setminus E) < m_n^X(A_{\varepsilon} \setminus B_{\varepsilon}) = m_{PI}^X(A_{\varepsilon} \setminus B_{\varepsilon}) = m_{PI}(A_{\varepsilon} \setminus B_{\varepsilon}) < \varepsilon$$

#### 5.6 GENERALIZZAZIONE DEL CONCETTO DI MISURA

#### 5.6.1 Definizione assiomatica di misura

### DEFINIZIONE 5.6.1. - MISURA E SPAZIO DI MISURA.

Dato  $(X, \mathcal{M})$  uno spazio misurabile, una funzione  $\mu : \mathcal{M} \longrightarrow \mathbb{R}^* = [-\infty, +\infty]$  è detta misura se soddisfa le seguenti proprietà:

- Non negatività:  $\forall A \in \mathcal{M}, \ \mu(A) \geq 0.$
- Insieme vuoto nullo:  $\mu(\emptyset) = 0$ .
- $\sigma$ -ADDITIVITÀ:  $\forall A_n \in \mathcal{M}$  tali che  $A_i \cap A_j = \emptyset \ \forall i \neq j$ , allora

$$\mu\left(\bigsqcup_{n\geq 1} A_n\right) = \sum_{n\geq 1} \mu(A_n) \tag{5.33}$$

In tal caso la terna  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  è detta **spazio di misura**.

- $\mu$  si dice **finita** se  $\mu(X) < +\infty$ .
- $\mu$  si dice  $\sigma$ -finita se

  - $\Rightarrow \mu(X) = +\infty.$   $\Rightarrow X = \bigcup_{n \ge 1} X_n, \text{ con } X_n \in \mathcal{M} \text{ tale che } \mu(X_n) \le +\infty.$
- $\mu$  si dice **di probabilità** se  $\mu(X) = 1$ .

#### ESEMPI - SPAZI DI MISURA.

1.  $(\mathbb{R}^n, \mathcal{L}(\mathbb{R}^n))$  è spazio di misura con la **misura di Lebesgue** 

$$m_n: \mathcal{L}(\mathbb{R}^n) \longrightarrow [0, +\infty]$$
 (5.34)

Osserviamo che  $m_n$  è  $\sigma$ -finita perché  $m_n(\mathbb{R}^n) = +\infty$  con

$$\mathbb{R}^{n} = \bigcup_{n \ge 0} B_{n}(0) \quad \text{con } m_{n}(B_{n}(0)) < +\infty$$

Fissato  $x_0 \in X$  insieme qualunque,  $(X, \mathcal{P}(X))$  è uno spazio di misura con la funzione  $\delta$  di Dirac concentrata in  $x_0$ :

$$\delta: \mathcal{P}(X) \longrightarrow [0, +\infty]$$

$$E \longmapsto \begin{cases} 1 & \text{se } x_0 \in E \\ 0 & \text{se } x_0 \notin E \end{cases}$$

$$(5.35)$$

- Preso *X* insieme qualunque e scelti
  - $\{x_n\}_{n\geq 0}$  una famiglia di elementi di X.
  - $p_n \ge 0$ ,  $\forall n \ge 0$  dei **pesi**.

allora  $(X, \mathcal{P}(X))$  è spazio di misura con la **misura di conteggio pesata**:

$$\mu: \mathscr{P}(X) \longrightarrow [0, +\infty]$$

$$E \longmapsto \sum_{n: x_n \in E} p_n$$
(5.36)

Se

$$\sum_{n: x_n \in E} p_n = 1,$$

 $\mu_p$  è una **misura di probabilità discreta**, come la m.d.p. *binomiale*, di *Poisson*, ecc...

4. Preso  $X = \mathbb{N}$ , i punti  $x_n = n, \forall n \ge 1$  e  $p_n = 1, \forall n \ge 1$ , allora  $(\mathbb{N}, \mathcal{P}(\mathbb{N}))$  è spazio di misura con la **misura di conteggio semplice**, un caso particolare dell'esempio precedente:

$$\forall E \subseteq \mathbb{N}, \ \mu(E) = \sum_{n: n \in E} 1 = \begin{cases} \#E & \text{se } E \text{ finito} \\ +\infty & \text{se } E \text{ infinito} \end{cases}$$
 (5.37)

# 5.7 FAMIGLIE DI INSIEMI NELLA TEORIA DELLA MISURA E RELAZIONI TRA DI LORO

Concludiamo questo capitolo alcune delle più comuni famiglie di insiemi che si incontrano nello studio della teoria della misura.

Nome	Notazione	Cardinalità	
Insieme delle parti	$\mathscr{P}(\mathbb{R})$	2°	
Insiemi misurabili	$\mathscr{L}(\mathbb{R})$	2¢	
(secondo Lebesgue)	2 (112)	2	
Borelliani	$\mathscr{B}\left(\mathbb{R} ight)$	¢	
Topologia	$\tau$		
(famiglia degli aperti)	,		

Proposizione 5.7.1. - Relazioni tra classi di insiemi .

Valgono le seguenti inclusioni:

$$\mathcal{T} \subsetneq \mathscr{B}(\mathbb{R}) \subsetneq \mathscr{L}(\mathbb{R}) \subsetneq \mathscr{P}(\mathbb{R})$$
 (5.38)

Mostreremo alcune di queste inclusioni in modo formale, mentre per altre daremo solo un'intuizione della dimostrazione.

Cardinalità dell'insieme delle parti dei reali Se  $|\mathbb{R}| = \mathfrak{c}$  è la cardinalità del continuo, allora la cardinalità dell'insieme delle parti dei reali è

$$|\mathscr{P}(\mathbb{R})| = 2^{\mathfrak{c}} \tag{5.39}$$

Cardinalità degli insiemi misurabili Per trovare quanti sono gli insiemi misurabili, consideriamo l'insieme di Cantor C. Abbiamo visto<sup>2</sup> che esso gode delle seguenti proprietà:

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Si veda pag. 81.

1. Il numero di punti prima e dopo il processo iterativo per costruire *C* rimane invariato, dunque *C* è *non numerabile* e ha la stessa cardinalità di [0,1]:

$$|C| = |[0,1]| = \mathfrak{c}$$

2. C è misurabile e  $m_1(C) = 0$ .

Dal punto 1 segue che l'insieme delle parti dell'insieme di Cantor ha cardinalità  $\mathcal{P}(C) = 2^{\mathfrak{c}}$ , mentre dal punto 2 si può dedurre che ogni sottoinsieme di C ha misura nulla ed è pertanto misurabile. Insiemisticamente parlando, le relazioni sono

$$\mathscr{P}(C) \subseteq \mathscr{L}(\mathbb{R}) \subseteq \mathscr{P}(\mathbb{R})$$

Passando alle cardinalità:

$$2^{\mathfrak{c}} = |\mathscr{P}(C)| \le |\mathscr{L}(\mathbb{R})| \le |\mathscr{P}(\mathbb{R})| = 2^{\mathfrak{c}} \implies |\mathbb{R}| = 2^{\mathfrak{c}}$$

Inclusione stretta di  $\mathcal{S}(\mathbb{R})$  in  $\mathcal{S}(\mathbb{R})$  Il fatto che la cardinalità degli insiemi Lebesguemisurabili in  $\mathbb{R}$  coincida con quella dell'insieme delle parti di  $\mathbb{R}$  non è sufficiente<sup>3</sup> per affermare che i due insiemi coincidano; costruiamo ora un sottoinsieme particolare di  $\mathbb{R}$ che risulta *non misurabile*.

#### DEFINIZIONE 5.7.1. - INSIEME DI VITALI.

Considerata in  $\mathbb R$  la relazione di equivalenza

$$x \sim y \iff x - y \in \mathbb{Q} \tag{5.40}$$

possiamo definire delle classi di equivalenza in  $\mathbb{R}/\sim$ :

$$[0] = \left\{0, 1, \frac{1}{2}, -\frac{3}{4}, \frac{123}{72}, \dots\right\} = \left\{x \in \mathbb{R} \mid x \in \mathbb{Q}\right\} = \mathbb{Q}$$
$$\left[\sqrt{2}\right] = \left\{\sqrt{2}, \sqrt{2} + \frac{1}{2}, \sqrt{2} - 1, \dots\right\} = \left\{x \in \mathbb{R} \mid x = \sqrt{2} + q, \ q \in \mathbb{Q}\right\}$$
$$[\pi] = \left\{\pi, \pi - \frac{3}{4}, \pi + 23, \dots\right\} = \left\{x \in \mathbb{R} \mid x = \pi + q, \ q \in \mathbb{Q}\right\}$$
$$\vdots$$

Scelto<sup>a</sup> un elemento che stia in [0,1] da ogni classe di equivalenza, definisco l'**insieme** di Vitali V come unione di questi elementi.

Per costruzione  $V \subseteq [0,1]$ . Preso l'insieme *numerabile*  $\mathbb{Q} \cap [0,1]$ , possiamo prendere una sua *numerazione*  $\{q_n\}$  e definire delle *traslazioni* dell'insieme di Vitali V:

$$V_n = V + q_n \subseteq [-1, 2]$$

<sup>&</sup>lt;sup>a</sup>Per poter fare questa operazione è necessario supporre l'Assioma di Scelta.

**Lemma 5.7.1.** - **Lemma 1 di Vitali** - **GLI Insiemi di Vitali traslati sono 2 a 2 disgiunti** . Dato l'insieme di Vitali V e una enumerazione  $\{q_n\}$  di  $\mathbb{Q} \cap [0,1]$ , allora  $V_n \cap V_m = \emptyset$ ,  $\forall n \neq m$ .

**Dimostrazione.** Consideriamo  $x \in V_n \cap V_m$ : questo implica che  $x \in V_n$  e  $x \in V_m$ , ossia

$$\begin{cases} x = y + q_n, \ y \in V, \ q_n \in \mathbb{Q} \cap [-1, 1] \\ x = z + q_m, \ z \in V, \ q_m \in \mathbb{Q} \cap [-1, 1] \end{cases}$$

Pertanto,

$$y + q_n = z + q_m \iff y - z = q_m - q_n \in \mathbb{Q}$$

Poichè y e z differiscono di un razionale, essi appartengono alla stessa classe di equivalenza in  $\mathbb{R}/\sim$ , ma dato che nella costruzione dell'insieme di VItali abbiamo preso<sup>a</sup> uno e un solo elemento da tale classe, allora segue che y=z. È immediato verificare che  $q_m=q_n$  e, essendo elementi numerazione, allora n=m. In altre parole, l'intersezione non è vuota solo se  $V_n=V_m$ .

Lemma 5.7.2. - Lemma 2 di Vitali - ogni numero reale in [0,1] appartiene ad un  $V_n$  per un certo n: .

Dato l'insieme di Vitali V vale la seguente relazione:

$$[0,1]\subseteq\bigcup_{n\in\mathbb{N}}V_n$$

**DIMOSTRAZIONE.** Sia  $x \in [0,1]$ . Poiché la relazione  $\sim$  forma una partizione di  $\mathbb{R}$ , deve esistere y tale che  $x-y=q \in \mathbb{Q}$ ; riscrivendo tale relazione si ha x=y+q, ossia  $x=y+q_n$  per un certo n.

Possiamo osservare alcune proprietà sulla base dei due lemmi appena mostrati:

■ Conseguenze del lemma 1:

$$m\left(\bigcup_{n\in\mathbb{N}}V_n\right) = \sum_{n\in\mathbb{N}}m(V_n) = \sum_{n\in\mathbb{N}}m(V) = \begin{cases} 0 & \text{se } m(V) = 0\\ +\infty & \text{se } m(V) > 0 \end{cases}$$

■ Conseguenze del lemma 2:

$$1 = m([0,1]) \le m\left(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} V_n\right) \le m([-1,2]) = 3$$

In altre parole, si deduce che

$$1 \le \sum_{v \in \mathbb{N}} m(V) \le 3$$

ma poiché la somma di infinite copie di m(V) o è 0 o è  $+\infty$  per la conseguenza del lemma 1, in nessuno dei due casi la somma sta in [1,3]. Pertanto, V non è misurabile, in quanto non possiamo associargli un valore m(V).

<sup>&</sup>lt;sup>a</sup>In virtù dell'Assioma di Scelta.

Cardinalità dei Borelliani e inclusione stretta di  $\mathcal{B}(\mathbb{R})$  in  $\mathcal{L}(\mathbb{R})$  Per induzione transfinita si dimostra che i Borelliani hanno la cardinalità del continuo.

$$|\mathscr{B}(\mathbb{R})| = |\mathbb{R}| = \mathfrak{c} \tag{5.41}$$

Pertanto, l'inclusione  $\mathscr{B}(\mathbb{R}) \subsetneq \mathscr{L}(\mathbb{R})$  è stretta.

**DIGRESSIONE.** L'Assioma della Scelta *non* è necessario per dimostrare l'inclusione stretta di  $\mathcal{B}(\mathbb{R})$  in  $\mathcal{L}(\mathbb{R})$ . Infatti, si può costruire un insieme misurabile *non* Borelliano senza farne uso.

# Integrale di Lebesgue

"BEEP BOOP QUESTA È UNA CITAZIONE."

Marinobot, dopo aver finito le citazioni stupide.

# ALLO [COMPLETARE.]

### 6.1 I TRE PASSI DELL'INTEGRALE ASTRATTO DI LEBESGUE

La definizione che daremo *non* è la stessa enunciata da Lebesgue, limitata alle funzioni *da valori reali a valori reali*, bensì una generalizzazione avvenuta successivamente atta ad *astrarre* (da qui il termine) il concetto di integrale a funzioni da uno spazio di misura a valori reali (estesi) o complessi.

Premettiamo innanzitutto alcune osservazioni su come questa definizione si distinguerà da quella di *integrale di Riemann*:

- 1. La definizione si dà per funzioni definite su uno spazio di misura  $(X, \mathcal{M}, \mu)$ , mentre per Riemann le funzioni erano definite su  $\mathbb{R}$  o al più su  $\mathbb{R}^n$ .
- 2. La definizione *non* richiede alcuna ipotesi sulla misura di *X*, non distinguendo neanche casi tra misura finita e misura infinita.

La definizione viene data per passaggi successivi, utilizzando a partire dal passo 2 i passaggi precedenti. Supponiamo sempre di considerare funzioni con dominio un generico spazio di misura  $(X, \mathcal{M}, \mu)$ .

- Passo 1: definiamo l'integrale per funzioni  $s: X \longrightarrow [0, +\infty)$  semplici, misurabili e non negative.
- Passo 2: definiamo l'integrale per funzioni  $f: X \longrightarrow [0,+\infty]$  misurabili, non negativi.
- Passo 3: definiamo l'integrale per funzioni  $f: X \longrightarrow \mathbb{C}$  misurabili e integrabili.

Prima di passare ai passi qui sopra enunciati, dobbiamo definire cos'è una *funzione semplice* e capire come mai sono così importanti per l'integrale di Lebesgue.

#### 6.2 FUNZIONI SEMPLICI

DEFINIZIONE 6.2.1. - FUNZIONE SEMPLICE.

Una funzione  $s:(X,\mathcal{M})\longrightarrow [0,+\infty)$ , con  $(X,\mathcal{M})$  spazio misurabile, è detta **semplice** se la sua immagine S(X) è *finita*.

Se s ha l'immagine finita di cardinalità n, allora esistono n valori distinti  $\alpha_1, \ldots, \alpha_n$  valori distinti tali che

$$s(X) = \{\alpha_1, \ldots, \alpha_n\}$$

Se consideriamo  $A_i = \{x \mid s(x) = \alpha_i\} = s^{-1}(\{\alpha_i\})$ , allora possiamo decomporre s come "somma pesata" delle funzioni caratteristiche degli insiemi  $A_i$  nella cosiddetta **decomposizone standard di** s:

$$s = \sum_{i=1}^{n} \alpha_i \chi_{A_i} \tag{6.1}$$

Proposizione 6.2.1. - Una funzione semplice è misurabile se e solo se le controimmagini degli  $A_i$  sono misurabili .

Una funzione semplice s, scritta in decomposizione standard come

$$s = \sum_{i=1}^{n} \alpha_i \chi_{A_i}$$

è misurabile se e solo se gli insiemi  $A_i = s^{-1}(\{\alpha_i\})$  sono misurabili,  $\forall i = 1, ..., n$ .

#### DIMOSTRAZIONE.

Per definizione di funzione misurabile,  $s:(X,\mathcal{M})\longrightarrow [0,+\infty)$  è misurabile se e solo se  $\forall A\subseteq [0,+\infty)$  aperto, la controimmagine

$$s^{-1}(A) = \bigcup_{\alpha_i \in A} s^{-1}(\{\alpha_i\}) = \bigcup_{i: \alpha_i \in A} A_i$$

è misurabile in X.

 $\Leftarrow$ ) Poiché i valori  $\alpha_i$ , per definizione di s, sono finiti, per ogni i possiamo considerare un intorno aperto  $U\subseteq [0,+\infty)$  di  $\alpha_i$  sufficientemente piccolo da non contenere alcun  $a_j$ ,  $\forall j\neq i$ . Passando alla controimmagine

$$s^{-1}(U) = \bigcup_{k: \alpha_k \in U} A_k = A_i$$

per ipotesi sulla misurabilità di s si ha che  $A_i$  è misurabile,  $\forall i$ .

 $\implies$ ) Preso  $A\subseteq [0,+\infty)$  aperto, abbiamo visto come la controimmagine è unione finita degli  $A_i$ :

$$s^{-1}(A) = \bigcup_{i: \alpha_i \in A} A_i$$

Poiché per ipotesi gli  $A_i$  sono misurabili, allora A è unione di insiemi misurabili e quindi è anch'esso misurabile.

6.2. FUNZIONI SEMPLICI 91

#### ESEMPI.

Sia  $(X, \mathcal{M}) = (\mathbb{R}, \mathcal{L}(\mathbb{R}))$  e consideriamo la funzione  $s : \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$  come da grafico. Osserviamo che  $s(X) = \{0, 4, 8\}$ , dunque è semplice; le controimmagini dei valori 0, 4 e 8 sono, rispettivamente:

$$\begin{split} A_1 &= s^{-1}\left(\{0\}\right) = (-\infty, -1] \cap \left[2, +\infty\right) \\ A_2 &= s^{-1}\left(\{4\}\right) = (-1, 1] \\ A_3 &= s^{-1}\left(\{8\}\right) = (1, 2) \end{split}$$

Pertanto la decomposizione standard di s risulta

$$s = 0\chi_{(-\infty,-1]\cap[2,+\infty)} + 4\chi_{(-1,1]} + 8\chi_{(1,2)} = 4\chi_{(-1,1]} + 8\chi_{(1,2)}$$

La funzione di Dirichlet

$$s(x) = \begin{cases} 1 & \text{se } x \in [0,1] \cap \mathbb{Q} \\ 0 & \text{se } x \in [0,1] \setminus \mathbb{Q} \end{cases}$$
 (6.2)

è semplice perché  $s([0,1]) = \{0,1\}$  e infatti

$$s = \chi_{[0,1] \cap \mathbb{Q}}$$

# Approssimazione di funzioni misurabili non negative con funzioni semplici

Riprendendo l'idea di Lebesgue alla base del suo integrale, ci interessa studiare le funzioni passando attraverso la loro immagine. Si può ipotizzare di approssimare tale funzione f con una funzione semplice: partizionando il codominio in opportuni intervalli individuati da quote fissate, se passiamo alle controimmagini possiamo sapere quali punti di f sono contenuti nell'intervallo posto ad una certa quota e pertanto definire una funzione caratteristica che, come nelle carte topografiche a isoipse, approssima la funzione f per difetto.

Teorema 6.2.1. - Approssimazione di funzioni misurabili non negative con funzioni

Sia  $(X, \mathcal{M})$  uno spazio misurabile e sia  $f: X \longrightarrow [0, +\infty]$  una funzione misurabile. Allora esiste una successione di funzioni semplici misurabili  $s_n: X \longrightarrow [0, +\infty)$  tale che

- $0 \le s_n(x) \le s_{n+1}(x) \le f(x), \ \forall x \in X, \ n \ge 1.$   $\lim_{n \to +\infty} s_n(x) = f(x), \ \forall x \in X.$

Osservazione. La successione  $s_n$  converge a f puntualmente in modo monotono.

### DIMOSTRAZIONE.

Passo 1: costruzione della successione  $s_n$  e verifica della monotonia. Fissato  $n \ge 1$ , dividiamo  $[0,+\infty)$  in [0,n) e  $[n,+\infty]$ ; dividiamo ulteriormente l'intervallo [0, n) in  $n2^n$  parti uguali

$$\left[0, \frac{1}{2^n}\right) \quad \left[\frac{1}{2^n}, \frac{2}{2^n}\right) \dots \left[\frac{i-1}{2^n}, \frac{i}{2^n}\right) \dots \left[\frac{n2^n-1}{2^n}, n\right), \ \forall i = 1, \dots, n2^n$$

Posto  $E_{n,i} = f^{-1}\left(\left[\frac{i-1}{2^n}, \frac{i}{2^n}\right)\right)$  e  $F_n = f^{-1}\left([n, +\infty]\right), \ \forall i = 1, ..., \ n2^n$ , si definisce

$$s_n = \sum_{i=1}^{n2^n} \frac{i-1}{2^n} \chi_{E_{n,i}} + n \chi_{F_n}$$
 (6.3)

Da questa costruzione segue che:

- $s_n$  è semplice per n fissato: è una combinazione lineare *finita* di funzioni caratteristiche con pesi distinti.
- È monotona al crescere di *n*:

$$0 \le s_n(x) \le s_{n+1}(x) \le f(x)$$

Intuitivamente, passando da  $s_n$  a  $s_{n+1}$ :

- \* i nodi individuati in  $s_n$  rimangono inalterati.
- \* vengono aggiunti dei nodi intermedi dimezzando ogni intervallino  $\left[\frac{i-1}{2^n}, \frac{i}{2^n}\right)$ .

  \* vengono aggiunti dei nuovi nodi tra  $n \in n+1$

Riducendo la dimensione di ciascun intervallino, l'approssimazione così definita risulta essere più raffinata del passo precedente.

Passo 2: misurabilità di  $s_n$ ,  $\forall n \ge 1$ .

Ricordiamo che, dati  $s_i \ge 0$  e  $A_i \in \mathcal{M}$ , i = 1, ..., k si ha

$$s = \sum_{i=1}^{k} s_i \chi_{A_i}$$
 misurabile  $\iff A_i$  misurabile  $\forall i$ 

Gli intervalli di  $\left[\frac{i-1}{2^n}, \frac{i}{2^n}\right)$ ,  $\forall i = 1, ..., n2^n$  e  $[n, +\infty)$  sono Borelliani in  $[0, +\infty]$ ; pertanto, le controimmagini  $E_{n,i}$  e  $F_n$  tramite f funzione misurabile sono anch'esse misurabili in X.

Passo 3: approssimazione nel senso della convergenza puntuale. Proviamo che vale la relazione

$$\lim_{n \to +\infty} s_n(x) = f(x), \ \forall x \in X$$

Fissiamo  $x \in X$  e distinguiamo i casi.

**Caso 1:**  $f(x) \in [0, +\infty)$ . Poiché  $\lfloor f(x) \rfloor \le f(x) < \lfloor f(x) \rfloor + 1$ , posto  $N_x := \lfloor f(x) \rfloor + 1$  si ha che

$$f(x) < N_x \le n, \ \forall n \ge N_x$$

Pertanto, esiste  $N_x \ge 1$  tale per cui f(x) < n,  $\forall n \ge N_X$ . Sulla base di ciò si ha che  $f(x) \in [0, n)$ ,  $\forall n \ge N_x$  e dunque esiste  $i \in \{0, ..., n2^n\}$ tale per cui

$$f\left(x\right)\in\left[\frac{i-1}{2^{n}},\frac{i}{2^{n}}\right)\Longrightarrow x\in f^{-1}\left(\left[\frac{i-1}{2^{n}},\frac{i}{2^{n}}\right]\right)=E_{n,i}$$

Allora  $s_n(x) = \frac{i-1}{2^n}$  perché

$$\chi_{E_{n,j}}(x) = \delta_{i,j}$$
$$\chi_{F_n}(x) \equiv 0$$

dove  $\delta_{i,j}$  è il delta di Kronecker; segue che

$$0 \le s_n(x) = \frac{i-1}{2^n} \le f(x) < \frac{i}{2^n} \implies 0 \le f(x) - s_n(x) < \frac{i}{2^n}$$

Passando al limite

$$0 \le \lim_{n \to +\infty} f(x) - s_n(x) \le \lim_{n \to +\infty} \frac{i}{2^n} = 0$$

Pertanto, per il teorema del confronto

$$\lim_{n \to +\infty} f(x) - s_n(x) = 0 \implies \lim_{n \to +\infty} s_n(x) = f(x)$$

♦ **Caso 2:**  $f(x) = +\infty$ . Chiaramente

$$f(x) \in [n, +\infty], \ \forall n \ge 1 \implies x \inf^{-1}([n, +\infty]) = F_n$$

Allora  $s_n(x) = n$  perché

$$\chi_{E_{n,j}}(x) \equiv 0$$

$$\chi_{F_{n,j}}(x) \equiv 1$$

Segue che

$$\lim_{n \to +\infty} s_n(x) = \lim_{n \to +\infty} n = +\infty = f(x) \implies \lim_{n \to +\infty} s_n(x) = f(x)$$

# 6.3 PASSO 1: FUNZIONI SEMPLICI, MISURABILI, NON NEGATIVE

Definizione 6.3.1. - Integrale di Lebesgue per funzioni semplici, misurabili, non negative .

Sia  $s:(X,\mathcal{M},\mu)\longrightarrow [0,+\infty)$  funzione semplice, misurabile e non negativa che si decompone, dato  $s(X)=\{\alpha_1,\ldots,\alpha_n\}$ , nella forma standard

$$s = \sum_{i=1}^{n} \alpha_i \chi_{A_i} \quad A_i = s^{-1} (\{A_i\})$$

Dato  $E \in \mathcal{M}$ , si definisce integrale esteso a A di s rispetto alla misura  $\mu$  il valore

$$\int_{E} s d\mu := \sum_{i=1}^{n} \alpha_{i} \mu(A_{i} \cap E)$$
(6.4)

con la convenzione che se un termine di tale sommatoria è  $0 \cdot \infty$  allora tale termine sia uguale a 0.

**OSSERVAZIONE.**  $\mu(A_i \cap E)$  è ben definito in quanto  $A_i \cap E$  è misurabile:

- $A_i$  sono misurabili  $\forall i$  perché s è misurabile per ipotesi.
- $\blacksquare$  *E* è misurabile per ipotesi.
- L'intersezione è un'operazione chiusa nella  $\sigma$ -algebra  $\mathcal{M}$

**OSSERVAZIONE.** Come mai poniamo convenzionalmente  $0 \cdot \infty = 0$ ? L'integrale generalizza e astrae il calcolo dell'area sottesa ad una curva; se ho un intervallo di lunghezza infinita ma a quota zero, chiaramente l'area sottesa è uguale a zero.

ESEMPI. Per il primo e secondo esempio riprendiamo le funzioni viste a pag. 91.

1. Consideriamo la funzione del primo esempio, che ha dominio in  $(\mathbb{R}^n, \mathcal{L}(\mathbb{R}), m_1)$  e calcoliamo l'integrale su  $E = \mathbb{R}$ :

$$\int_{\mathbb{R}} s dm_1 = 0m_1((-\infty, -1] \cup [2, +\infty)) + 4m_1([-1, 1]) + 8m_2((1, 2)) =$$

$$= 0 \cdot (+\infty) + 4 \cdot 2 + 8 \cdot 1 = 16$$

2. Consideriamo la funzione di Dirichlet su [0,1], che ha dominio in  $(\mathbb{R}, \mathcal{L}(\mathbb{R}), m_1)$  l'integrale su E = [0,1]:

$$\int_{[0,1]} s dm_1 = 1 \cdot m_1 ([0,1] \cap \mathbb{Q}) + 0 \cdot m_1 ([0,1] \setminus \mathbb{Q})$$

Poiché

- $[0,1] \cap \mathbb{Q}$  è misurabile e si ha  $m_1([0,1] \cap \mathbb{Q}) = 0$ .
- $\mathbf{m}_1([0,1] \setminus \mathbb{Q}) = m1([0,1]) m1([0,1] \cap \mathbb{Q}) = 1 0 = 1$

allora

$$\int_{[0,1]} sdm_1 = 1 \cdot 0 + 0 \cdot 1 = 0$$

3. Consideriamo  $(X, \mathcal{M}, \mu) = (\mathbb{N}, \mathcal{P}(\mathbb{N}), \mu_p)$  con  $\mu_p$  la misura di conteggio di **Poisson** di parametro  $\lambda > 0$ :.

$$\mu_p(\lbrace n\rbrace) = e^{-\lambda} \frac{\lambda^n}{n!}, \forall n \ge 0$$
(6.5)

$$\mu_p(E) = \sum -n \colon n \in Ee^{-\lambda} \frac{\lambda^n}{n!}, \forall E \subseteq \mathbb{N}$$
 (6.6)

Definiamo  $s: \mathbb{N} \longrightarrow [0, +\infty)$  come

$$s(n) = \begin{cases} 1 & \text{se } n = 0, 1 \\ 2 & \text{se } n \ge 2 \end{cases}$$

La funzione s è semplice, dato che  $s(\mathbb{N}) = \{1, 2\}$ , e

$$s = \chi_{\{0,1\}} + 2\chi_{\{n \in \mathbb{N} | n > 2\}}$$

Allora, posto  $E = \mathbb{N}$ , l'integrale sul dominio è

$$\int_{\mathbb{N}} s d\mu_{P} = 1 \cdot \mu_{P}(\{0,1\}) + 2\mu_{P}(\{n \in \mathbb{N} \mid n \ge 2\}) =$$

$$= e^{-\lambda} \cdot 1 + e^{-\lambda} \frac{\lambda}{1} + 2 \sum_{n \ge 2} e^{-\lambda} \frac{\lambda^{n}}{n!} =$$

$$= e^{-\lambda} + \lambda e^{-\lambda} + 2 \sum_{n \ge 2} e^{-\lambda} \frac{\lambda^{n}}{n!}$$

**OSSERVAZIONE.** La funzione di Dirichlet è una funzione *non* integrabile secondo *Riemann*, ma è integrabile secondo Lebesgue.

6.3.1 σ-additività dell'integrale di funzioni semplici, misurabili, non negative rispetto al dominio

Proposizione 6.3.1. -  $\sigma$ -additività dell'integrale di funzioni semplici, misurabili, non negative rispetto al dominio .

Sia  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  uno spazio di misura e sia  $s: X \longrightarrow [0, +\infty)$  semplice misurabile non negativa. Allora vale

$$\int_{\bigcup_{n\geq 1} E_n} s d\mu = \sum_{n\geq 1} \int_{E_n} s d\mu, \ \forall E_n \in \mathcal{M} : E_i \cap E_j = \emptyset, \ \forall i \neq j$$
 (6.7)

Per dimostrare tale proprietà ci servirà un risultato sulle serie con doppi indici.

Proposizione 6.3.1. - Commutatività degli indici nelle serie doppie.

■  $Se \ a_{ij} \ge 0 \ \forall i, j, allora$ 

$$\sum_{i=1}^{+\infty} \sum_{j=1}^{+\infty} a_{ij} = \sum_{j=1}^{+\infty} \sum_{i=1}^{+\infty} a_{ij}$$

■ Più in generale, se  $\sum_{i=1}^{+\infty} \sum_{j=1}^{+\infty} |a_{ij}| < +\infty$ , allora vale la relazione precedente.

Dimostrazione. (della  $\sigma$ -additività dell'integrale rispetto al dominio.)

Siano  $E_n \in \mathcal{M}$ ,  $E_i \cap E_j = \emptyset$  e sia  $E = \bigcup_{n \ge 1} E_n$ . Sia  $S = \sum_{i=1}^n \alpha_i \chi_{A_i}$  la decomposizione standard di S funzione semplice, dove  $S(X) = \{\alpha_1, \dots, \alpha_k\}$  e  $A_i = S^{-1}(\{\alpha_i\})$ ,  $\forall i = 1, \dots, k$ . Si ha

$$\int_{E} s d\mu = \sum_{i=1}^{k} \alpha_{i} \mu(A_{i} \cap E) \equiv$$

Per  $\sigma$ -additività della misura  $\mu$  vale

$$\mu(A_i \cap E) = \sum_{j=1}^{+\infty} \mu(A \cap E_j)$$

quindi

$$= \sum_{i=1}^{k} \alpha_i \sum_{j=1}^{+\infty} \mu \left( A_i \cap E_j \right) = \sum_{i=1}^{k} \sum_{j=1}^{+\infty} \underbrace{\alpha_i \mu \left( A_i \cap E_j \right)}_{\geq 0} = \sum_{j=1}^{+\infty} \sum_{i=1}^{k} \alpha_i \mu \left( A_i \cap E_j \right) = \sum_{j=1}^{+\infty} \int_{E_j} s d\mu \left( A_i \cap E_j \right) d\mu$$

Vediamo il risultato appena dimostrato da un punto di vista differente. Possiamo considerare l'integrale di Lebesgue non solo come un *funzionale* che, fissato un insieme misurabile  $E \in (X, \mathcal{M}, \mu)$ , agisce sulla funzione s, bensì come una *funzione d'insieme* in cui s è fissata, mentre la variabile è l'insieme misurabile E:

$$\mu_s: \mathcal{M} \longrightarrow [0, +\infty]$$

$$E \longmapsto \int_E s d\mu$$
(6.8)

L'uguaglianza ricavata dalla proposizione precedente

$$\int_{\bigcup_{n\geq 1}E_n}sd\mu=\sum_{n\geq 1}\int_Esd\mu,\;\forall E_n\in\mathcal{M}\colon E_i\cap E_j=\varnothing,\;\forall i\neq j$$

si riscrive pertanto come

$$\mu_s\left(\bigcup_{n>1}E_n\right) = \sum_{n>1}\mu_s\left(E_n\right)$$

Pertanto,  $\mu_s$  è una misura su  $\mathcal{M}$ .

# 6.4 PASSO 2: FUNZIONI A VALORI REALI MISURABILI, NON NEGATIVE

Sia  $f:(X,\mathcal{M},\mu)\longrightarrow [0,+\infty]$  funzione misurabile e non negativa. Dato  $E\in\mathcal{M}$ , vogliamo definire l'*integrale esteso ad E di f rispetto alla misura \mu* utilizzando l'integrale delle funzioni semplici definito al passo 1.

Definizione 6.4.1. - Integrale di Lebesgue per funzioni a valori reali, misurabili, non negative .

Sia  $f:(X,\mathcal{M},\mu) \longrightarrow [0,+\infty]$  funzione misurabile e non negativa. Si definisce l'integrale esteso ad E di f rispetto alla misura  $\mu$  come

$$\int_{E} f d\mu := \sup \left\{ \int_{E} s d\mu \mid s : X \longrightarrow [0, +\infty) \text{ semplice, misurabile: } 0 \le s \le f \right\}$$
 (6.9)

#### OSSERVAZIONE.

■ L'insieme

$$\left\{ \int_E s d\mu \, \middle| s: X \, \longrightarrow \, [0, +\infty) \text{ semplice, misurabile: } 0 \le s \le f \right\} \subseteq [0, +\infty]$$

non è vuoto, in quanto contiene sempre  $0 = \int_E 0 d\mu$ .

- Se f è semplice allora si ritrova l'integrale definito al passo 1.

#### ATTENZIONE!

# Ogni funzione misurabile non negativa ammette integrale secondo Lebesgue.

Questa notevole differenza rispetto all'integrale di Riemann è situa nella definizione. Se l'integrale di Riemann richiede che la somma inferiore e la somma superiore coincidono, quello di Lebesgue richiede solo l'esistenza del sup: la prima condizione non si verifica sempre, mentre la seconda è sempre verificata in  $\mathbb{R}^*$ .

Proprietà 6.4.1. - Proprietà dell'integrale di Lebesgue per funzioni misurabili non negative.

Sia  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  uno spazio di misura.

1. Monotonia rispetto alla funzione integranda:

date  $f,g:X\longrightarrow [0,+\infty]$  misurabili, non negative tali per cui  $f\leq g$ , allora

$$\int_{E} f \, d\mu \le \int_{E} g \, d\mu, \ \forall E \in \mathcal{M}$$
 (6.10)

2. Monotonia rispetto al dominio della funzione integranda:

dati  $f: X \longrightarrow [0, +\infty]$  misurabile, non negativa e E,  $F \in \mathcal{M}$  tali per cui  $E \subseteq F$ , allora

$$\int_{F} f \, d\mu \le \int_{F} g \, d\mu \tag{6.11}$$

3. Linearità dell'integrale (prodotto per uno scalare):

dati  $f: X \longrightarrow [0, +\infty]$  misurabile, non negativa e  $c \ge 0$ 

$$\int_{E} cf d\mu = c \int_{E} f d\mu, \ \forall E \in \mathcal{M}$$
 (6.12)

4. Ininfluenza degli insiemi di misura nulla sull'integrale:

sia  $f: X \longrightarrow [0, +\infty]$  misurabile, non negativa; se  $E \in \mathcal{M}$  con  $\mu(E) = 0$ , allora

$$\int_{\mathbb{R}} f \, d\mu = 0 \tag{6.13}$$

5. Integrazione sullo spazio intero:

sia  $f: X \longrightarrow [0, +\infty]$  misurabile, non negativa; allora

$$\int_{E} f d\mu = c \int_{X} f \chi_{E} d\mu, \ \forall E \in \mathcal{M}$$
 (6.14)

## 6.4.1 Teorema della convergenza monotona

Il **teorema della convergenza monotona**, altresì noto come Teorema di Beppo-Levi (principalmente in Italia) o di Lebesgue, si inserisce nel filone dei risultati sul problema del *passaggio al limite sotto segno di integrale* di cui abbiamo parlato per la prima volta nel Capitolo 1.

Abbiamo già visto<sup>1</sup> che se una successione di funzioni  $f_n$  Riemann-integrabili su un compatto converge uniformemente a f, allora f è Riemann-integrabile e vale il passaggio al

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Si veda Capitolo 3, teorema 2.3.1, pag. 22.

limite dell'integrale. Il teorema che dimostreremo, pur essendo applicabile solo a funzioni misurabili e monotone crescenti, risulta avere diversi notevoli vantaggi rispetto al risultato basato sulla convergenza uniforme.

# TEOREMA 6.4.1. - TEOREMA DELLA CONVERGENZA MONOTONA.

Siano  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  uno spazio di misura e  $f_n, f: X \longrightarrow [0, +\infty]$  con  $n \ge 1$  tali che

- f<sub>n</sub> sono misurabili.
   lim f<sub>n</sub>(x) = f(x), ∀x ∈ X.
   0 ≤ f<sub>n</sub>(x) ≤ f<sub>n+1</sub>(x), ∀n ≥ 1, ∀x ∈ X.
   f è misurabile.
   Vale il passaggio al limite sotto segno di integrale:

$$\lim_{n \to +\infty} \int_X f_n d\mu = \int_X f d\mu \in [0, +\infty]$$
 (6.15)

#### OSSERVAZIONE.

- L'uguaglianza della tesi è valida per ogni misura di *X*, anche infinita.
- Il risultato è in generale *falso* se  $f_n(x)$  decresce rispetto ad n,  $\forall x \in X$ .

# ESEMPIO - CONTROESEMPIO CON UNA SUCCESSIONE DI FUNZIONI DECRESCENTI .

Sia  $(X, \mathcal{M}, \mu) = (\mathbb{R}, \mathcal{L}(\mathbb{R}), m_1)$  e  $f_n(x) = \frac{1}{n}$ ,  $\forall x \in \mathbb{R}$ . Per ogni x vale

- $f_n(x)$  decrescente rispetto ad n.
- $\lim_{n\to+\infty}f_n\left(x\right)=0$

$$\lim_{n \to +\infty} \int_{\mathbb{R}} f_n dm_1 = \lim_{n \to +\infty} (+\infty) = +\infty$$
$$\int_{\mathbb{R}} \left( \lim_{n \to +\infty} f_n \right) dm_1 = \int_{\mathbb{R}} 0 dm_1 = 0$$

DIMOSTRAZIONE. (DEL TEOREMA DELLA CONVERGENZA MONOTONA.)

- I f è misurabile perché è limite puntuale di funzioni misurabili.
- II Osserviamo che f misurabile e non negativa implica che

$$\exists \int_X f d\mu \in [0, +\infty]$$

Dalla monotonia data per ipotesi 3) segue, per monotonia dell'integrale rispetto alla funzione integranda, che

$$0 \le \underbrace{\int_{X} f_{n} d\mu} \le \underbrace{\int_{X} f_{n+1} d\mu} \le \int_{X} f d\mu$$

Da • si nota come la successione

$$\int_X f_n d\mu \in [0, +\infty]$$

è crescente e quindi per il teorema sui limiti di successioni monotone esiste il suo limite

$$\lim_{n\to+\infty}\int_X f_n d\mu\in[0,+\infty]$$

Considerando (\*), per il teorema della permanenza del segno si ottiene

$$\lim_{n \to +\infty} \int_X f_n d\mu \le \int_X f d\mu$$

È sufficiente dimostrare che vale la disuguaglianza di verso opposto:

$$\lim_{n\to+\infty}\int_{Y}f_{n}d\mu\geq\int_{Y}f\,d\mu$$

Ricordiamo che per definizione

$$\int_X f d\mu = \sup \left\{ \int_X s d\mu \middle| s : X \longrightarrow [0, +\infty) \text{ semplice, misurabile: } 0 \le s \le f \right\}$$

Pertanto ci sarà sufficiente provare che

$$\lim_{n\to+\infty}\int_{Y}f_{n}d\mu\geq\int_{Y}sd\mu,\ \forall s\ \text{funzione definita come sopra}.$$

Osserviamo che questa è vera se mostriamo che

$$\lim_{n \to +\infty} \int_X f_n d\mu \ge c \int_X s d\mu, \ \forall s \text{ funzione definita come sopra, } \ \forall c \in (0,1)$$

Basterà infatti passare poi al limite per  $c \to 1^-$  per ottenere la condizione cercata. Siano quindi  $c \in (0,1)$  e  $s: X \longrightarrow [0,+\infty]$  semplice, misurabile e tale che  $0 \le s \le f$  su X. Per ogni  $n \ge 1$  definiamo

$$E_n = \{ x \in X \mid f_n(x) \ge cs(x) \}$$

Osserviamo che se  $x \in E_n$ , allora

$$f_n(x) \ge cs(x) \implies f_{n+1}(x) \ge f_n(x) \ge cs(x) \implies x \in E_{n+1}, \ \forall n \ge 1$$

Cioè  $E_n \subseteq E_{n+1}$ ,  $\forall n \ge 1$ . Ora abbiamo

$$\int_X f_n d\mu \ge \int_{E_n} f_n d\mu \ge \int_{E_n} cs d\mu = c \int_E s d\mu = c \mu_s(E_n)$$

dove  $\mu_s$  è la misura definita come

$$\mu_s(E) = \int_E s d\mu$$

Abbiamo quindi ricavato che

Se  $n \to +\infty$ , essendo  $\mu_S$  una misura  $E_n$  una successione insiemistica crescente, per continuità della misura

$$\lim_{n \to +\infty} \mu_s(E_n) = \mu_s \left( \bigcup_{n \ge 1} E_n \right)$$

Passando al limite nella disequazione (\*) otteniamo

$$\lim_{n \to +\infty} \int_X f_n d\mu \ge c\mu_s \left( \bigcup_{n \ge 1} E_n \right) = c \int_{\bigcup_{n \ge 1} E_n} d\mu_s$$

Per concludere, proviamo che

$$\bigcup_{n>1} E_n = X$$

Banalmente l'inclusione  $\subseteq$  è verificata: per trovare l'altra si usa la convergenza puntuale di  $f_n(x)$  e f(x),  $\forall x \in X$ .

# 6.4.2 Additività dell'intergrale, scambio di integrale e serie

# Proposizione 6.4.1. - Additività dell'integrale.

Sia  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  uno spazio di misura e siano  $f_1, \ldots, f_N : X \longrightarrow [0, +\infty]$  funzioni misurabili. Allora

$$\int_{X} \left( \sum_{i=1}^{N} f_{i} \right) d\mu = \sum_{i=1}^{N} \int_{X} f_{i} d\mu$$
 (6.16)

OSSERVAZIONE. Tutti gli integrali nell'enunciato esistono (eventualmente infiniti) in quanto le  $f_i$  sono funzioni misurabili non negative.

**DIMOSTRAZIONE.** Si prova per induzione su N. Il passo induttivo è immediato, pertanto proviamo la base dell'induzione (N=2): dimostriamo dunque che

$$\int_{X} (f_1 + f_2) d\mu = \int_{X} f_1 d\mu + \int_{X} f_2 d\mu$$

■ Passo 1: proviamo il risultato nel caso di funzioni semplici  $s, t: X \longrightarrow [0, +\infty)$ 

misurabili. Esse si possono scrivere come

$$s = \sum_{i=1}^{k} s_i \chi_{A_i} \qquad t = \sum_{i=1}^{n} k t_j \chi_{B_j}$$

$$\text{dove} \quad s(X) = \{s_1, \dots, s_k\} \qquad t(X) = \{t_1, \dots, t_n\}$$

$$A_i = s^{-1}(\{s_i\}), \ i = 1, \dots, k \quad B_j = t^{-1}(\{t_j\}), \ j = 1, \dots, n$$

Consideriamo  $E_{i,j} = A_i \cap B_j$ ,  $\forall i, ..., k \ e \ j = 1, ..., n$ : essi formano una nuova partizione di X e, preso  $x \in E_{ii}$ , si ha

$$\begin{cases} s(x) = s_i \\ t(x) = t_j \end{cases}$$

Questo significa che  $s(x) + t(x) = s_i + t_j$ ,  $\forall x \in E_{ij}$ , ossia

$$s + t = \sum_{i,j} \left( s_i + t_j \right) \chi_{E_{ij}}$$

Integriamo secondo Lebesgue:

$$\int_{X} (s+t) d\mu = \sum_{i,j} \left( s_i + t_j \right) \mu \left( E_{ij} \right) = \sum_{i,j} s_i \mu \left( E_{ij} \right) + \sum_{i,j} t_j \mu \left( E_{ij} \right) = \int_{X} s d\mu + \int_{X} t d\mu$$

**Passo 2:** proviamo il risultato nel caso di funzioni  $f_1, f_2 : X \longrightarrow [0, +\infty)$  misurabili.

È noto che:

- Esiste una successione di funzioni semplici misurabili  $s_n: X \longrightarrow [0, +\infty]$ 

  - \*  $0 \le s_n(x) \le s_{n+1}(x) \le f_1(x), \forall x \in X.$ \*  $\lim_{n \to +\infty} s_n(x) = f_1(x), \forall x \in X$
- Esiste una successione di funzioni semplici misurabili  $t_n: X \longrightarrow [0, +\infty]$ 

  - \*  $0 \le t_n(x) \le t_{n+1}(x) \le f_2(x), \forall x \in X.$ \*  $\lim_{n \to +\infty} t_n(x) = f_2(x), \forall x \in X$

Di conseguenza si ha

$$0 \le (s_n + t_n)(x) \le (s_{n+1} + t_{n+1})(x) \le (f_1 + f_2)(x), \ \forall x \in X$$

$$\lim_{n \to +\infty} (s_n + t_n)(x) = (f_1 + f_2)(x), \ \forall x \in X$$

Integriamo secondo Lebesgue:

$$\begin{split} \int_X \left( f_1 + f_2 \right) d\mu &= \lim_{n \to +\infty} \int_X \left( s_n + t_n \right) d\mu = \\ &= \lim_{n \to +\infty} \left( \int_X s_n d\mu + \int_X t_n d\mu \right) = \lim_{n \to +\infty} \int_X s_n d\mu + \lim_{n \to +\infty} \int_X t_n d\mu = \\ &= \int_X f_1 d\mu + \int_X f_2 d\mu \end{split}$$

Una conseguenza immediata di questa proprietà è che per le successioni di funzioni misurabili non negative vale lo scambio tra integrale e serie.

COROLLARIO 6.4.1. - SCAMBIO TRA INTEGRALE E SERIE PER FUNZIONI MISURABILI E NON NEGATIVE.

Sia  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  uno spazio di misura siano  $f_n : X \longrightarrow [0, +\infty]$ ,  $n \ge 1$  funzioni misurabili. Allora vale lo scambio tra integrale e serie:

$$\int_{X} \left( \sum_{n=1}^{+\infty} f_n \right) d\mu = \sum_{n=1}^{+\infty} \int_{X} f_n d\mu$$
 (6.17)

DIMOSTRAZIONE. Consideriamo la successione delle ridotte

$$g_k(x) = \sum_{n=1}^k f_n(x), \ \forall x \in X$$

Ricordiamo che  $g_k(x)$  è una successione crescente su k per ogni  $x \in X$ , in quando  $f_n(x) \ge 0$ ; poiché valgono le ipotesi del teorema della convergenza monotona sulla successione  $g_k$ , possiamo applicarlo.

Prima di farlo, osserviamo che per additività dell'integrale vale

$$\int_{X} \sum_{n=1}^{k} f_n = \sum_{n=1}^{k} \int_{X} f_n$$

Noto ciò, dimostriamo facilmente il risultato desiderato:

$$\int \left(\lim_{k \to +\infty} g_k\right) d\mu = \lim_{k \to +\infty} \int_X g_k d\mu$$

$$\implies \int \left(\lim_{k \to +\infty} \sum_{n=1}^k f_n\right) d\mu = \lim_{k \to +\infty} \int_X \sum_{n=1}^k f_n d\mu = \lim_{k \to +\infty} \sum_{n=1}^k \int_X f_n$$

$$\implies \int_X \left(\sum_{n=1}^{+\infty} f_n\right) d\mu = \sum_{n=1}^{+\infty} \int_X f_n d\mu$$

# 6.4.3 Integrazione rispetto alla misura conteggio pesata

Teorema 6.4.2. - Integrazione rispetto alla misura conteggio pesata . Sia  $(\mathbb{N}, \mathcal{P}(\mathbb{N}), \mu_p)$  spazio di misura dove  $\mu_p$  è la misura conteggio pesata definita da

$$\mu_{p}\left(\left\{n\right\}\right)=p_{n},\ \forall n\geq1\ con\ p_{n}\geq0$$
 
$$\mu_{p}\left(E\right)=\sum_{n\geq E}\mu_{p}\left(\left\{n\right\}\right),\ \forall E\subseteq\mathbb{N}$$

 $Sia\ f: \mathbb{N} \longrightarrow [0, +\infty].\ Allora\ si\ ha$ 

$$\int_{\mathbb{N}} f \, d\mu_p = \sum_{n \ge 1} f_n p_n$$

In particolare, se  $p_n = 1$ ,  $\forall n \ge 1$ , si ha, indicata con  $\mu^*$  la misura conteggio corrispondente,

$$\int_{\mathbb{N}} f \, d\mu^* = \sum_{n \ge 1} f_n$$

**OSSERVAZIONE.** Nell'enunciato non è richiesta esplicitamente la misurabilità di f in quanto ogni  $f:(\mathbb{N},\mathscr{P}(\mathbb{N}))\longrightarrow [0,+\infty]$  è *sempre misurabile*. Infatti,  $\forall A\subseteq [0,+\infty]$  aperto, la controimmagine  $f^{-1}(A)$  è un sottoinsieme di  $\mathbb{N}$  e quindi  $f^{-1}(A)\in\mathscr{P}(\mathbb{N})$ .

Dimostrazione. Osserviamo che f è una successione

$$\{f_n\}_{n\geq 1}=\{f_1,\ f_2,\ f_3,\ \ldots\}$$

Per  $k \ge 1$  definiamo  $g^k : \mathbb{N} \longrightarrow [0, +\infty]$  mediante

$$g_n^k = g^k(n) = \begin{cases} f_n & \text{se } n \le k \\ 0 & \text{se } n > k \end{cases}$$

Ad esempio:

$$\begin{aligned}
\left\{g_{n}^{1}\right\}_{n\geq1} &= \{f_{1}, 0, 0, \ldots\} \\
\left\{g_{n}^{2}\right\}_{n\geq1} &= \{f_{1}, f_{2}, 0, \ldots\} \\
\vdots \left\{g_{n}^{k}\right\}_{n\geq1} &= \{f_{1}, f_{2}, \ldots, f_{k}, 0 \ldots\}
\end{aligned}$$

Si ha  $\lim_{k\to+\infty} g^k(n) = f_n = f(n)$ ,  $\forall n \ge 1$ , quindi  $g^k$  converge puntualmente a f in ogni  $n \in \mathbb{N}$ . Inoltre,  $\forall n \in \mathbb{N}$ , la successione  $g_n^k$  soddisfa

$$g_n^{k+1} \ge g_n^k, \ \forall k \ge 1$$

Pertanto,  $g^k$  è una successione che converge *puntualmente* in modo *monotona crescente* a f. Per il *teorema della convergenza monotona*, si ha

$$\int_{\mathbb{N}} f \, d\mu_p = \lim_{k \to +\infty} g^k d\mu_p$$

Per ogni  $k \in \mathbb{N}$  calcoliamo  $\int_{\mathbb{N}} g^k d\mu_p$ . Osserviamo che  $g^k(\mathbb{N}) = \{f_1, ..., f_k, 0\}$ , quindi  $g^k$  è semplice avendo immagine finita. Allora

$$(g^k)^{-1}(\{f_n\}) = n, \ \forall n \in \mathbb{N}, \ n \ge k(g^k)^{-1}(\{0\}) = \{k+1, k+2, \ldots\} = A_0$$

Calcoliamo l'integrale:

$$\int_{\mathbb{N}} d^k d\mu_p = \sum_{n=1}^k f_n \mu_p \left( \{n\} \right) + 0 \cdot \underbrace{\mu_p \left( A_0 \right)}_{\substack{=0 \text{ (anche nel caso } 0 \cdot \infty)}} = \sum_{n=1}^k f_n p_n$$

Concludendo:

$$\int_{\mathbb{N}} f d\mu_p = \lim_{k \to +\infty} \int_{\mathbb{N}} g^k d\mu_p = \lim_{k \to +\infty} \sum_{n=1}^k f_n p_n = \sum_{n=1}^{+\infty} f_n p_n \qquad \Box$$

Il seguente risultato, che abbiamo già incontrato<sup>2</sup> e che ci è servito per dimostrare la  $\sigma$ -additività dell'integrale di funzioni semplici rispetto al dominio, si può anche vedere come corollario dell'integrazione della misura conteggio semplice, oltre che in modo elementare.

COROLLARIO 6.4.1. - COMMUTATIVITÀ DEGLI INDICI NELLE SERIE DOPPIE. Se  $a_{ij} \ge 0 \ \forall i, j, \ allora$ 

$$\sum_{i=1}^{+\infty} \sum_{j=1}^{+\infty} a_{ij} = \sum_{j=1}^{+\infty} \sum_{i=1}^{+\infty} a_{ij}$$

# 6.4.4 Lemma di Fatou

**Lemma 6.4.1.** - **Lemma di Fatou**. Se  $f_n: X \longrightarrow [0, +\infty]$  sono misurabili,  $\forall n$ , allora

$$\int_{X} \left( \liminf_{n \to +\infty} f_n d\mu \right) d\mu \le \liminf_{n \to +\infty} \int_{X} f_n d\mu \tag{6.18}$$

Dimostrazione. Posto  $g_k(x) := \inf_{i \ge k} f_i(x)$  dove  $k \ge 1$ ,  $x \in X$ , allora  $g_k \le f_k$  implica, per monotonia dell'integrale rispetto alle integrande,

$$\oint_{X} g_{k} d\mu \leq \int_{X} f_{k} d\mu \implies \liminf_{k \to +\infty} \int_{X} g_{k} d\mu \leq \liminf_{k \to +\infty} \int_{X} f_{k} d\mu$$

Osserviamo che:

•  $0 \le g_k(x) \le g_{k+1}(x)$ ,  $\forall x \in X$  perché

$$f_i(x)_{i \ge k} \supseteq f_i(x)_{i \ge k+1} \implies g_k(x) = \inf_{i \ge k} f_i(x) \le \inf_{i \ge k+1} f_i(x) = g_{k+1}(x)$$

 $g_k$  è misurabile,  $\forall k \ge 1$  in quanto inf di funzioni misurabili.

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Si veda pag. 95.

#### Pertanto

$$\lim_{n \to +\infty} g_k(x) = \sup_{k \ge i} \inf_{i \ge k} f_i(x)$$
 (teorema sul limite di successioni monotone)  
= 
$$\lim_{n \to +\infty} \inf_{x \to +\infty} f_n(x)$$
 (caratterizzazione del liminf)

Per il teorema della convergenza monotona si ha

$$\lim_{k \to +\infty} \inf \int_X g_k d\mu = \lim_{k \to +\infty} \int_X g_k d\mu = \int_X \lim_{n \to +\infty} g_k d\mu = \int_X \liminf_{k \to +\infty} f_k d\mu$$

Combinando ( e otteniamo la tesi.

# OSSERVAZIONE.

- Poiché  $f_n$  sono misurabili e non negative, anche  $\liminf_{n\to+\infty}$  è misurabile e non negativo e pertanto il suo integrale secondo Lebesgue esiste sempre.
- Ci sono casi in cui vale soltanto la disuguaglianza stretta.

# Esempio - Lemma di Fatou con disuguaglianza stretta.

Sia 
$$(X, \mathcal{M}, \mu) = (\mathbb{R}, \mathcal{L}(\mathbb{R}), m_1)$$
 e  $f_n(x) = \frac{1}{n}\chi_{[0,n]}, \forall x \in \mathbb{R}$ . Si ha

$$\liminf_{n \to +\infty} f_n(x) = \lim_{n \to +\infty} f_n(x) = 0 \implies \int_{\mathbb{R}} \left( \liminf_{n \to +\infty} f_n \right) dm_1 = 0$$

Mentre invece

$$\liminf_{n \to +\infty} \int_{\mathbb{R}} f_n dm_1 = \liminf_{n \to +\infty} 1 = 1$$

# 6.4.5 σ-additività dell'integrale di funzioni misurabili non negative rispetto al dominio

Proposizione 6.4.2. -  $\sigma$ -additività dell'integrale rispetto al dominio .

Sia  $(X,\mathcal{M},\mu)$  uno spazio di misura e sia  $f:X\longrightarrow [0,+\infty]$  funzione misurabile. Allora

$$\int_{\bigcup_{n\geq 1}E_n}f\,d\mu=\sum_{n\geq 1}\int_{E_n}f\,d\mu,\ \forall E_n\in\mathcal{M}\colon E_i\cap E_j=\varnothing,\ \forall i\neq j \tag{6.19}$$

Dimostrazione. Posto  $E := \bigcup_{n \ge 1} E_n$ , ricordiamo che

$$\int_{E} f d\mu = \int_{X} (f \chi_{E}) d\mu \operatorname{con} f \chi_{E} = \begin{cases} f & \text{su } E \\ 0 & \text{su } X \setminus E \end{cases}$$

Osserviamo che 
$$\chi_E = \sum_{n \geq 1} \chi_{E_n}$$
 perché  $E = \bigcup_{n \geq 1} E_n$  e  $E_i \cap E_j = \emptyset$ ,  $\forall i \neq j$ , pertanto

$$\int_{E} f d\mu = \int_{X} (f \chi_{E}) d\mu = \int_{X} \left( f \sum_{n \ge 1} f \chi_{E_{n}} d\mu \right) = \int_{X} \sum_{n \ge 1} \underbrace{\left( f \chi_{E_{n}} \right)}_{\ge 0} d\mu =$$

$$= \sum_{n \ge 1} \int_{X} f \chi_{E_{n}} d\mu = \sum_{g \ge 1} \int_{E_{n}} f d\mu$$

OSSERVAZIONE. Questo è il caso generale per *funzioni misurabili* di un risultato precedentemente dimostrato per *funzioni semplici*, misurabili, non negative. Notiamo che questo risultato richiede *implicitamente* tale caso: infatti, nella dimostrazione abbiamo fatto uso del *teorema della convergenza monotona*, che richiede la  $\sigma$ -additività rispetto al dominio delle funzioni semplici.

# 6.4.6 Misura indotta dall'integrale di Lebesgue

Una conseguenza della  $\sigma$ -additività rispetto al dominio dell'integrale di Lebesgue è che, in modo analogo a come abbiamo visto per le funzioni semplici, possiamo costruire un *nuovo spazio di misura*  $(X, \mathcal{M}, \mu_f)$  a partire da uno spazio di misura  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  dato e una funzione  $f: X \longrightarrow [0, +\infty]$  misurabile.

# COROLLARIO 6.4.2. - MISURA INDOTTA DALLA FUNZIONE MISURABILE NON NEGATIVA.

Sia  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  uno spazio di misura e sia  $f: X \longrightarrow [0, +\infty]$  misurabile. Allora la funzione

$$\mu_f: \mathcal{M} \longrightarrow [0, +\infty]$$

$$E \longmapsto \int_E f \, d\mu \tag{6.20}$$

è una misura su  $\mathcal{M}$ .

Esempio. Consideriamo ( $\mathbb{R}$ ,  $\mathcal{L}(\mathbb{R})$ ,  $m_1$ ) e prendiamo la funzione gaussiana:

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}}, \ \forall x \in \mathbb{R}$$

La funzione è continua e dunque misurabile. La misura  $\mu_f$  indotta è di probabilità dato che  $\mu_f(\mathbb{R}) = 1$  e viene chiamata **misura di probabilità normale**:

$$\mu_f(E) = \int_E \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}} dm_1, \ \forall E \in \mathcal{L}(\mathbb{R})$$
$$\mu_f(\mathbb{R}) = \int_{\mathbb{R}} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}} dm_1 = 1$$

Se consideriamo lo spazio di misura  $(\mathbb{R}, \mathcal{L}(\mathbb{R}), \mu_f)$  e una funzione  $g: \mathbb{R} \longrightarrow [0, +\infty]$  misurabile, possiamo definire

$$\int_{E} g d\mu_{f}, \ \forall E \in \mathcal{L}(\mathbb{R})$$

Cos'è questo integrale? La risposta tale quesito è il seguente teorema.

# Teorema 6.4.3. - Integrale rispetto alla misura indotta .

Dato  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  uno spazio di misura e  $f: X \longrightarrow [0, +\infty]$  misurabile, consideriamo lo spazio di misura indotto  $(X, \mathcal{M}, \mu_f)$  con

$$\mu_f: \mathcal{M} \longrightarrow [0, +\infty]$$
$$E \longmapsto \int_E f \, d\mu$$

Sia  $g: X \longrightarrow [0, +\infty]$  misurabile. Allora

$$\int_{X} g d\mu_{f} = \int_{X} g f d\mu \tag{6.21}$$

Dimostrazione. Innanzitutto, prima dimostriamo la proprietà per funzioni caratteristiche, poi per combinazioni lineari di esse (funzioni semplici), poi consideriamo il caso di una funzione f misurabile non negativa, approssimandola co una successione di funzioni semplici misurabili.

I Sia  $g = \chi_A \operatorname{con} A \in \mathcal{M}$  (pertanto g è misurabile). Si ha

$$\int_X \chi_A d\mu_f = \int_A 1 d\mu_f = 1 \mu_f(A) = \mu_f(A) \underset{\text{di } \mu_f}{=} \int_A f d\mu = \int_X (\chi_A f d\mu)$$

II Sia  $g: X \longrightarrow [0, +\infty)$  misurabile semplice, scritta nella decomposizione standard come

$$g = \sum_{i=1}^{k} g_i \chi_{A_i}$$
 con  $g(X) = \{g_1, \dots, g_k\}$  e  $A_i = g^{-1}(\{g_i\}), i = 1, \dots, k$ 

Allora

$$\int_{X} g d\mu_{f} = \int_{X} \left( \sum_{i=1}^{k} g_{i} \chi_{A} \right) d\mu_{f} \right) \sum_{i=1}^{k} g_{i} \int_{X} \chi_{A_{i}} d\mu_{f} = \sum_{\text{passo 1}} \sum_{i=1}^{k} g_{i} \int_{X} \chi_{A} f d\mu =$$

$$= \int_{X} \underbrace{\sum_{i=1}^{k} g_{i} \chi_{A_{i}}}_{=\sigma} f d\mu = \int_{X} g f d\mu$$

- Consideriamo  $g: X \longrightarrow [0, +\infty]$  misurabile. È noto che esiste una successione  $g_n: X \longrightarrow [0, +\infty)$  di funzioni semplici misurabili tali
  - $\lim_{n \to +\infty} g_n(x) = g(x), \ \forall x \in X.$   $\lim_{n \to +\infty} g_n(x) \le g_n(x), \ \forall x \in X, \ \forall n \ge 1.$

Allora

$$\int_{X} g d\mu_{f} = \lim_{\substack{\text{convergenza} \\ \text{convergenza}}} \lim_{n \to +\infty} \int_{X} g_{n} d\mu_{f} = \lim_{\substack{\text{passo 2 } n \to +\infty}} \int_{X} g_{n} f d\mu$$

Osservando che

- $\lim_{n \to +\infty} (g_n f)(x) = (gf)(x), \ \forall x \in X.$  $(g_{n+1} f)(x) \le (g_n f)(x), \ \forall x \in X, \ \forall n \ge 1.$

possiamo concludere, per il teorema di convergenza monotona, che

$$\int_X g d\mu_f = \int_X (gf) d\mu \qquad \Box$$

Esempio. Riprendiamo l'esempio visto in precedenza della funzione gaussiana

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}}e^{-\frac{x^2}{2}}, \ \forall x \in X$$

In  $(\mathbb{R}, \mathcal{L}(\mathbb{R}), m_1)$  essa implica la misura di probabilità  $(\mu_f(X) = 1)$  normale

$$\mu_f(E) = \int_E \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}}, \ \forall E \in \mathcal{L}(\mathbb{R})$$

la quale induce il nuovo spazio di misura  $(\mathbb{R}, \mathcal{L}(\mathbb{R}), \mu_f)$ . Se  $g: \mathbb{R} \longrightarrow [0, +\infty]$  misurabile, allora

$$\int_{\mathbb{R}} g d\mu_f = \int_{\mathbb{R}} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} g(x) e^{-\frac{x^2}{2}} dm_1$$

Osserviamo che per  $g(x) = x^k$  quello che otteniamo integrando rispetto alla misura  $\mu_f$  è il momento *k*-esimo di *f* .

# 6.4.7 Misure assolutamente continue

Ricordiamo che se  $f: X \longrightarrow [0, +\infty]$  è misurabile, allora

$$\mu_f(E) = \int_E f d\mu = 0, \ \forall E \in \mathcal{M}: \ \mu(E) = 0$$

Riscriviamo questa relazione come

$$\forall E \in \mathcal{M}: \mu(E) = 0 \implies \mu_f(E) = 0$$

Questo si esprime dicendo che  $\mu_f$  è assolutamente continua rispetto a  $\mu$  e si indica  $\mu_f \ll \mu$ .

# Definizione 6.4.2. - Continuità assoluta per una misura.

Sia  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  uno spazio di misura e sia  $\lambda : X \longrightarrow [0, +\infty]$ .  $\lambda$  si dice **assolutamente** continua rispetto a  $\mu$  se

$$\forall E \in \mathcal{M}: \mu(E) = 0 \implies \lambda(E) = 0$$
 (6.22)

<sup>&</sup>lt;sup>a</sup>Si veda pag. 106.

6.5. INTEGRABILITÀ 109

# e si indica come $\lambda \ll \mu$ .

#### ESEMPI.

■ MISURA ASSOLUTAMENTE CONTINUA.

Se  $f: X \longrightarrow [0, +\infty]$  misurabile,  $\mu_f$  definita precedentemente è assolutamente continua rispetto a  $\mu$ 

■ Misura non assolutamente continua.

Sia  $(\mathbb{R}, \mathcal{L}(\mathbb{R}), m_1)$  e consideriamo la *misura conteggio* 

$$\lambda: \mathscr{L}(\mathbb{R}) \longrightarrow [0, +\infty]$$

$$E \longmapsto \begin{cases} \#E & \text{se } E \text{ è finito} \\ +\infty & \text{se } E \text{ è infinito} \end{cases}$$

 $\lambda$  non è assolutamente continua rispetto a  $m_1$ : infatti, preso  $E = \{\overline{x}\}$ , con  $\overline{x} \in \mathbb{R}$ , si ha

$$m_1(\{\overline{x}\}) = 0 \text{ ma } \lambda(\{\overline{x}\}) = 1$$

Diamo ora una caratterizzazione delle misure assolutamente continue finite.

TEOREMA 6.4.1. - CARATTERIZZAZIONE DELLE MISURE ASS. CONT. FINITE.

Sia  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  uno spazio di misura e sia  $\lambda : \mathcal{M} \longrightarrow [0, +\infty)$  una misura finita, ossia tale per cui  $\lambda(X) < +\infty$ . Allora

$$\lambda \ll \mu \iff \forall \varepsilon > 0, \ \exists \delta > 0 \colon \forall E \in \mathcal{M} \colon \mu(E) < \delta \implies \lambda(E) < \varepsilon$$
 (6.23)

Tra le misure assolutamente rispetto ad una misura  $\mu$  ci sono le misure del tipo  $\mu_f$  introdotte prima. Ci si potrebbe chiedere se ce ne sono altre: se  $\mu$  è  $\sigma$ -finita, ossia se soddisfa

$$\mu(X) = +\infty$$
  $X = \bigcup_{n \ge 1} X_n, \ \mu(X_n) < +\infty$ 

La risposta è **no**, come si può vedere dal teorema seguente.

TEOREMA 6.4.2. - TEOREMA DI RADON-NIKODYM.

Sia  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  uno spazio di misura con  $\mu$  misura  $\sigma$ -finita e sia  $\lambda: X \longrightarrow [0, +\infty]$  una misura. Allora

$$\lambda \ll \mu \iff \exists f: X \longrightarrow [0, +\infty]: \lambda(E) = \int_{E} f d\mu, \ \forall E \in \mathcal{M}$$
 (6.24)

La funzione f viene detta derivata di Radon-Nikodym o densità.

# 6.5 INTEGRABILITÀ

Ci stiamo avvicinando al terzo e ultimo passo dell'integrale di Lebesgue: lo scopo è quello di estendere la definizione per funzione *a valori complessi*.

Tuttavia, a differenza del passo 2, dove l'integrale può essere assumere valori in  $[0, +\infty]$ , l'insieme dei complessi  $\mathbb C$  non contempla il valore  $+\infty$ ; inoltre, come vedremo, la costruzione dell'integrale scelta può presentare delle *forme di indecisione* che *non* possiamo risolvere.

Per proseguire, dobbiamo necessariamente considerare una classe particolare di funzioni misurabili, le **funzioni integrabili**.

Definizione 6.5.1. - Integrabilità.

Sia  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  uno spazio di misura e sia  $f: X \longrightarrow \mathbb{C}$ . La funzione f si dice **integrabile** se

1. f misurabile.

2. 
$$\int_{X} |f| d\mu < +\infty \text{ dove } |f| : X \longrightarrow [0, +\infty]$$

Indichiamo l'insieme delle funzioni integrabili come  $\mathcal{L}^1(\mu)$ .

**OSSERVAZIONE.** Per definizione  $f \in \mathcal{L}^1(\mu) \iff |f| \in \mathcal{L}^1(\mu)$ .

**ATTENZIONE!** Nel caso particolare  $f: X \longrightarrow [0, +\infty)$ , se f è misurabile allora esiste

$$\int_{X} f d\mu$$

finito o  $+\infty$ , dunque  $f:X\longrightarrow [0,+\infty)$  misurabile ammette *sempre* integrale secondo Lebesgue, ma è integrabile solo se

$$\int_{X} f \, d\mu < +\infty$$

**PROPOSIZIONE 6.5.1.** - Le funzioni integrabili formano uno spazio vettoriale.  $\mathcal{L}^1(\mu)$  è uno spazio vettoriale con le operazioni di somma di funzioni e prodotto di una funzione per uno scalare.

Dimostrazione. Siano  $f,g \in \mathcal{L}^1(\mu), \alpha,\beta \in \mathbb{C}$ . Allora:

- 1.  $\alpha f + \beta g$  misurabile perché f e g sono misurabili.
- 2.

$$\int_{X} \left| \alpha f + \beta g \right| d\mu \le \int_{X} |\alpha| |f| + \left| \beta \right| |g| d\mu = |\alpha| \underbrace{\int_{X} |f| d\mu}_{<+\infty} + \left| \beta \right| \underbrace{\int_{X} |g| d\mu}_{<+\infty} < +\infty$$
perché
perché
f int gint.

Pertanto  $\alpha f + \beta g \in \mathcal{L}^1(\mu)$ .

6.5.1 Decomposizione di una funzione a valori complessi in termini di funzioni a valori reali non negativi

Come fu utilizzato il passo 1 dell'integrale di Lebesgue per definire il passo 2, ci interessa utilizzare il secondo passo dell'integrale di Lebesgue per definire il terzo. Lo scopo quindi è di scomporre una generica funzione  $f:X\longrightarrow \mathbb{C}$  integrabile in una combinazione lineare di funzioni non negative ancora integrabili, in modo che il loro integrale sia definito. Per far ciò, consideriamo la *parte reale* e *immaginaria* di f:

■ Parte reale:  $u := \Re f : X \longrightarrow \mathbb{R}$ 

■ Parte immaginaria:  $v := \operatorname{Im} f : X \longrightarrow \mathbb{R}$ 

In questo modo, abbiamo scomposto f come una combinazione lineare di funzioni misurabili reali, ma possono assumere valori anche negativi. Decomponiamo ulteriormente u e v usando le parti positive e parti negative:

■ Parte positiva di u:  $u^+ := \max(u, 0) \ge 0$ 

■ Parte negativa di u:  $u^- := \max(-u, 0) \ge 0$ 

■ Parte positiva di v:  $v^+ := \max(v, 0) \ge 0$ 

■ Parte negativa di v:  $v^- := \max(-v, 0) \ge 0$ 

Ottenendo così  $u = u^{+} - u^{-} e v = v^{+} - v^{-}$ .

Tornando quindi a  $f: X \longrightarrow \mathbb{C}$ , possiamo ottenere f come combinazione lineare di quattro funzioni reali *non negative*.

$$f = (\Re f) + i(\operatorname{Im} f) = ((\Re f)^{+} - (\Re f)^{-}) + i((\operatorname{Im})^{+} - (\operatorname{Im})^{-})$$
(6.25)

Con la prossima proposizione dimostreremo che le funzioni qui definite sono tutte integrabili.

Proposizione 6.5.2. - Integrabilità delle parti positive e negative delle parti reali e immaginarie.

Se  $f \in \mathcal{L}^1(\mu)$ , allora  $(\operatorname{Re} f)^{\pm}$ ,  $(\operatorname{Im} f)^{\pm} \in \mathcal{L}^1(\mu)$ .

Dimostrazione.

# 6.6 PASSO 3: FUNZIONI COMPLESSE INTEGRABILI

Avendo enunciato tutte le premesse del caso, siamo nelle condizioni di enunciare il terzo passo dell'integrale di Lebesgue.

DEFINIZIONE 6.6.1. - INTEGRALE DI LEBESGUE PER FUNZIONI A VALORI COMPLESSE, INTEGRABILI

Sia  $f:(X,\mathcal{M},\mu)\longrightarrow \mathbb{C}$  funzione *integrabile*. Posto

$$f = (\Re f)^{+} - (\Re f)^{-} + i \left[ (\operatorname{Im} f)^{+} - (\operatorname{Im} f)^{-} \right]$$

si definisce l'integrale esteso ad E di f rispetto alla misura  $\mu$  come

$$\int_{E} f d\mu := \int_{E} (\Re f)^{+} d\mu - \int_{E} (\Re f)^{-} + i \left( \int_{E} (\operatorname{Im} f)^{+} d\mu - \int_{E} (\operatorname{Im} f)^{-} d\mu \right)$$
 (6.26)

**OSSERVAZIONE.** L'ipotesi  $f \in \mathcal{L}^1(\mu)$  implica, come dice la proposizione 6.5.2, che  $(\Re f)^{\pm}$ ,  $(\operatorname{Im}_f)^{\pm} \in \mathcal{L}^1(\mu)$  e quindi vale

$$\int_X (\Re \mathfrak{c} f)^\pm \, d\mu < +\infty \qquad \int_X (\operatorname{Im} f)^\pm \, d\mu < +\infty$$

Di conseguenza, tale integrale esiste finito in  $\mathbb{C}$ . Se infatti le quattro funzioni ottenute decomponendo f non fossero integrabili, allora potrebbero capitare delle situazioni in cui due degli integrali della scomposizione danno la forma indeterminata  $\infty - \infty$ .

Proprietà 6.6.1. - Proprietà dell'integrale di Lebesgue per funzioni a valori in  $\mathbb C$  . Sia  $(X,\mathcal M,\mu)$  uno spazio di misura.

1. Linearità:

$$\int_{X} (\alpha f + \beta g) d\mu = \alpha \int_{X} f d\mu + \beta \int_{X} g d\mu, \ \forall f, g \in \mathcal{L}^{1}(\mu), \ \forall \alpha, \ \beta \in \mathbb{C}$$
 (6.27)

2. Monotonia rispetto al modulo:

$$\left| \int_{X} f \, d\mu \right| \le \int_{X} |f| d\mu, \ \forall f \in \mathcal{L}^{1}(\mu) \tag{6.28}$$

3.  $\sigma$ -additività rispetto al dominio: se  $E = \bigcup_{n \geq 1} E_n$ ,  $\forall E_n \in \mathcal{M} : E_i \cap E_j = \emptyset$ ,  $\forall i \neq j$ , allora

$$f \in \mathcal{L}^1(\mu) \implies \int_E f d\mu = \sum_{n>1} \int_{E_n} f d\mu$$
 (6.29)

4. Assoluta continuità:

$$f \in \mathcal{L}^1(\mu) \implies \forall \varepsilon > 0, \ \exists \delta > 0 \colon \forall E \in \mathcal{M} \colon \mu(E) < \delta \implies \left| \int_E f d\mu \right| < \varepsilon$$
 (6.30)

in altre parole, l'integrale si può rendere arbitrariamente più piccolo in modulo a patto di integrare su un dominio di misura sufficientemente piccola.

Dimostrazione. Dimostriamo l'assoluta continuità (punto 4).

Consideriamo  $f: X \longrightarrow \mathbb{C}$  con  $f \in \mathcal{L}^1(\mu)$ ; sappiamo che f è misurabile e pertanto anche  $|f|: X \longrightarrow [0, +\infty)$  la è.

Consideriamo la misura

$$\mu_{|f|}: \mathcal{M} \longrightarrow [0, +\infty]$$

$$E \longmapsto \int_{F} |f| d\mu$$

Essa è assolutamente continua rispetto a  $\mu$ . Inoltre,  $\mu_{|f|}$  è finita perché  $f \in \mathcal{L}^1(\mu)$  e quindi

$$\mu_{|f|}(X) \int_X |f| d\mu < +\infty$$

Per la caratterizzazione delle misure finite assolutamente continue rispetto a  $\mu$  si ha

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists \delta > 0 \colon E \in \mathcal{M}, \ \mu(E) < \delta \implies \mu_{|f|}(E) = \int_{E} |f| d\mu < \varepsilon$$

Si ha quindi

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists \delta > 0 \colon \exists E \in \mathcal{M}, \ \mu(E) < \delta \implies \left| \int_{E} f \, d\mu \right| \leq \sup_{\text{prop. 2} \\ \text{dell'int.}} \int_{E} |f| \, d\mu < \varepsilon \implies \left| \int_{E} f \, d\mu \right| < \varepsilon \ \Box$$

# Teorema 6.6.1. - Teorema della convergenza dominata.

Sia  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  uno spazio di misura e  $f_n: X \longrightarrow \mathbb{C}$  una successione di funzioni misurabili

$$f(x) = \lim_{n \to +\infty} f_n(x), \ \forall x \in X$$

Se esiste una funzione  $g \in L^1(\mu)$  tale per cui

$$|f_n(x)| \le g(x), \ \forall n \ge 1, \ \forall x \in X$$

$$\lim_{n \to +\infty} \int_{Y} |f_n - f| d\mu = 0 \tag{6.31}$$

allora  $f \in L^1(\mu)$  e vale  $\lim_{n \to +\infty} \int_X |f_n - f| dx$  e vale il passaggio al limite sotto segno di integrale:

$$\lim_{n \to +\infty} \int_{X} f_n d\mu = \int_{X} f d\mu \tag{6.32}$$

Dimostrazione. Poiché  $f_n$  è una successione di funzioni misurabili che converge puntualmente a f,  $\forall x \in X$ , f è una funzione misurabile. Inoltre, dato che tutti gli elementi della successione  $f_n$  sono maggiorati (in modulo) da g, si ha per monotonia del limite che

$$|f| \le g$$

Allora, applicando i moduli ai membri della disequazione vale  $|f| \le |g|$ . Integrando rispetto a Lebesgue, per monotonia rispetto all'integranda si ha

$$\int_{X} |f| d\mu \le \int_{X} |g| d\mu < +\infty$$

in quanto  $g \in L^1(\mu)$ ; segue che  $f \in L^1(\mu)$ . Osserviamo che

$$|f_n - f| \le |f_n| + |f|$$
 (disuguaglianza triangolare)  
  $\le 2g$  (per •)

da cui segue che  $2g - |f_n - f| \ge 0$  e quindi sono funzioni non negative. Poiché le  $2g - |f_n - f|$  sono misurabili in quanto somma di funzioni in  $L^1(\mu)$  (e quindi misurabili), possiamo applicare il lemma di Fatou a tali funzioni e ottenere

$$\int_{X} \left( \liminf_{n \to +\infty} 2g - |f_{n} - f| \right) d\mu \le \liminf_{n \to +\infty} \int_{X} (2g - |f_{n} - f|) d\mu$$

$$\downarrow \downarrow$$

$$\int_{X} 2g d\mu - \int_{X} \liminf_{n \to +\infty} |f_{n} - f| d\mu \le \int_{X} 2g d\mu + \liminf_{n \to +\infty} \left( -\int_{X} |f_{n} - f| d\mu \right)$$

ma

$$\int_{X} \liminf_{n \to +\infty} |f_n - f| d\mu = 0$$

in quanto per ipotesi  $\lim_{n\to+\infty} f_n = f \iff \lim_{n\to+\infty} |f_n-f| = 0$ ; segue che lim inf e lim coincidono con valore 0 e pertanto anche l'integrale risulta nullo. Inoltre, notiamo che

$$\int_{X} |f_n - f| d\mu$$

è una successione a valori non negativi, dunque per le proprietà del massimo e minimo limite<sup>a</sup> si ha

$$\liminf_{n \to +\infty} \left( -\int_X |f_n - f| d\mu \right) = -\limsup_{n \to +\infty} \left( \int_X |f_n - f| d\mu \right)$$

Allora otteniamo

$$\int_{X} 2g d\mu \le \int_{X} 2g d\mu - \limsup_{n \to +\infty} \left( \int_{X} |f_{n} - f| d\mu \right)$$

Dato che  $g \in L^1(\mu)$  è non negativa, si ha

$$\int_{X} 2g d\mu = 2 \int_{X} |g| d\mu < +\infty$$

Possiamo dunque sottrarre

$$\int_X 2gd\mu$$

da entrambi i membri della disequazione e ottenere

$$\lim_{n \to +\infty} \sup_{X} |f_n - f| d\mu \le 0$$

Notiamo che se una successione di numeri reali non negativi non converge a 0, allora il massimo limite è positivo. Per contronominale, se il massimo limite di numeri reali non negativi *non* è positivo, allora la serie converge a 0 necessariamente. Poiché vale allora ciò implica la prima tesi:

$$\lim_{n \to +\infty} \int_X |f_n - f| d\mu = 0$$

Infine, poiché l'integrale di Lebesgue è monotono rispetto al modulo, si ha

$$0 = \lim_{n \to +\infty} \int_X |f_n - f| d\mu \ge \lim_{n \to +\infty} \left| \int_X (f_n - f) d\mu \right| \ge 0$$

e quindi

$$\lim_{n \to +\infty} \left| \int_X (f_n - f) \, d\mu \right| = 0 \implies \lim_{n \to +\infty} \int_X (f_n - f) \, d\mu = 0 \implies \lim_{n \to +\infty} \int_X f_n d\mu = \int_X f \, d\mu$$

ottenendo la seconda e ultima tesi.

<sup>&</sup>lt;sup>a</sup>Nelle "Note aggiuntive", a pagina 162 è possibile trovare la dimostrazione di questo risultato insieme ad altri relativi al limsup e liminf.

<sup>b</sup>Infatti, se  $a_n \ge 0$ ,  $\forall n \in \mathbb{N}$ , allora anche il limite  $\lim_{n \to +\infty} a_n$  sarà non negativo. Tuttavia, poiché tale successione ammette limite, allora esso coincide con il suo massimo limite. Segue immediatamente che

$$\lim_{n \to +\infty} a_n \neq 0 \implies \lim_{n \to +\infty} a_n > 0 \implies \limsup_{n \to +\infty} a_n > 0$$

# 6.7 TRA INTEGRALE DI RIEMANN E INTEGRALE DI LEBESGUE

Nell'excursus storico abbiamo visto come l'*integrale di Lebesgue* e le sue successive astrazioni di inizio '900 siano state la risposta a due domande che indirizzarono gli studi di Analisi del XIX secolo:

- Come si può allargare la classe delle funzioni integrabili?
- Come si può caratterizzare l'insieme dei punti di discontinuità di una funzione integrabile secondo Riemann?

Con i tre passi precedentemente esposti abbiamo costruito l'integrale astratto di Lebesgue e risposto alla prima domanda, mentre rimane al momento aperta la seconda; inoltre, nel caso di funzioni d $\mathbb{R}$  a  $\mathbb{R}$ , sorge la questione: *che relazione c'è tra l'integrale di Riemann e l'integrale di Lebesgue?* 

Nel caso di funzioni limitate su un intervallo chiuso e che sono Riemann-integrabili scopriamo che tali integrali coincidono.

# TEOREMA 6.7.1. - INTEGRALE PROPRIO DI RIEMANN IMPLICA INTEGRALE DI LEBESGUE.

Sia  $f:[a,b] \longrightarrow \mathbb{R}$  limitata e misurabile. Allora

$$f \in \mathcal{R}([a,b]) \implies f \in \mathcal{L}^1([a,b], m_1)$$
 (6.33)

е

$$\int_{[a,b]} |f| dm_1 = \int_a^b f(x) dx$$
 (6.34)

**O**SSERVAZIONE. Il viceversa non è vero: come abbiamo già visto<sup>a</sup>, la funzione di Dirichlet è integrabile secondo Lebesgue ma non secondo Riemann.

<sup>a</sup>Si veda pag. 94.

Situazione differente si ha con l'integrale improprio di Riemann: infatti, può capitare che ci siano funzioni integrabili (almeno impropriamente) secondo Riemann ma *non* secondo Lebesgue!

# TEOREMA 6.7.2. - Integrale improprio di Riemann e integrale di Lebesgue.

Sia  $f:[a,+\infty] \longrightarrow \mathbb{R}$  misurabile tale che  $f \in \mathcal{R}([a,b])$  per ogni b > a. Allora

1. Vale la relazione

$$\int_{[a,+\infty)} |f| dm_1 = \int_0^{+\infty} |f(x)| dx \in [0,+\infty]$$
 (6.35)

2. Se l'integrale improprio di Riemann di f su  $[a, +\infty)$  converge assolutamente allora f è integrabile secondo Lebesgue su  $[a, +\infty)$  e

$$\int_{[a,+\infty)} f \, dm_1 = \int_a^{+\infty} f(x) \, dx \in \mathbb{R} \tag{6.36}$$

**OSSERVAZIONE.** Se l'integrale improprio di Riemann di f su  $[a, +\infty)$  converge ma non assolutamente allora f non è integrabile secondo Lebesgue su  $[a, +\infty)$ .

# Esempio. Consideriamo la funzione

$$f(x) = \frac{\sin x}{x}$$

sull'intervallo  $[\pi, +\infty)$ . Mostriamo che:

- 1. L'integrale di f secondo Riemann converge semplicemente.
- 2. L'integrale di f secondo Riemann non converge assolutamente.
- 3. La funzione *f non* è integrabile secondo Lebesgue.
- I Integrando per parti si ha

$$\int_{\pi}^{+\infty} \frac{\sin x}{x} dx = \lim_{R \to +\infty} \int_{\pi}^{R} \frac{\sin x}{x} dx = \lim_{R \to +\infty} \left[ -\frac{\cos x}{x} \Big|_{\pi}^{R} - \int_{\pi}^{R} \frac{\cos x}{x^{2}} dx \right]$$

$$= \lim_{R \to +\infty} \left[ -\frac{\cos R}{R} + \cos \pi - \int_{\pi}^{R} \frac{\cos x}{x^{2}} dx \right] = -1 - \int_{\pi}^{+\infty} \frac{\cos x}{x^{2}} dx$$

dato che

 $0 \le \left| \frac{\cos x}{x^2} \right| \le \frac{1}{x^2}$ 

e

 $\int_{\pi}^{\infty} \frac{1}{x^2}$ 

converge, allora

$$\int_{\pi}^{+\infty} \left| \frac{\cos x}{x^2} \right|$$

converge e dunque per confronto

$$\int_{\pi}^{+\infty} \frac{\sin x}{x} dx$$

converge (assolutamente). Ne consegue che l'integrale di f(x) è semplicemente convergente.

II Osserviamo che, per ogni  $n \in \mathbb{N}$ , si ha

$$\int_{\pi}^{n\pi} \frac{|\sin x|}{x} dx = \sum_{k=1}^{n-1} \int_{k\pi}^{(k+1)\pi} \frac{|\sin x|}{x} dx > \sum_{k=1}^{n-1} \frac{1}{(k+1)\pi} \int_{k\pi}^{(k+1)\pi} |\sin x| dx =$$

$$= \sum_{k=1}^{n-1} \frac{2}{(k+1)\pi} = \frac{2}{\pi} \sum_{k=2}^{n} \frac{1}{k}$$

operando nell'ultimo passaggio un cambio di indice  $k-1 \to k$ . Passando al limite per  $n \to +\infty$  si ha

$$\int_{\pi}^{+\infty} \frac{|\sin x|}{x} dx > \frac{2}{\pi} \sum_{k=2}^{+\infty} \frac{1}{k} = \frac{2}{\pi} \left[ \sum_{k=1}^{+\infty} \frac{1}{k} - 1 \right]$$

Poiché l'integrale è minorato dalla *serie armonica*, che sappiamo essere *divergente*, allora l'integrale diverge e quindi l'integrale della funzione f(x) *non* converge *assolutamente*.

III Per il primo punto del teorema 6.7.2 vale

$$\int_{[\pi, +\infty)} \left| \frac{\sin x}{x} \right| dm_1 = \int_{\pi}^{\infty} \left| \frac{\sin x}{x} \right| dx = +\infty$$

Poiché l'integrale improprio di Riemann non converge assolutamente, segue che f non è integrabile su  $[\pi, +\infty)$  e pertanto non ammette integrale secondo Lebesgue.

Sulla base di questi risultati siamo finalmente in grado di rispondere al secondo quesito: con una certa ironia, la caratterizzazione dell'insieme dei punti di discontinuità di una funzione integrabile secondo Riemann è basata sulla **misura di Lebesgue**.

Teorema 6.7.3. - Caratterizzazione delle funzioni integrabili secondo Riemann.

Sia  $f:[a,b] \longrightarrow \mathbb{R}$  limitata e sia  $D_f$  l'insieme delle discontinuità di f. Se  $m_1$  è la misura di Lebesgue unidimensionale, allora

$$f \in \mathcal{R}([a,b]) \iff m_1(D_f) = 0$$
 (6.37)

**Е**ѕемрю. Sia  $C \subseteq [0,1]$  l'insieme di Cantor e sia  $f = \chi_C$  la funzione caratteristica su tale insieme. Si ha che  $D_f = \partial C$ , ma poiché C è un chiuso con interno vuoto, allora

$$D_f = \partial C = C$$

Essendo  $m_1(C) = 0$ , f è integrabile secondo Riemann su [0,1].

# 6.8 IL RUOLO DEGLI INSIEMI DI MISURA NULLA

Abbiamo appena visto come una funzione è integrabile secondo Riemann se e solo se l'insieme delle sue discontinuità è un insieme di misura nulla. In altre parole, una funzione è integrabile secondo Riemann su un dato intervallo se e solo se essa è continua, tolto al più un insieme misurabilmente nullo di discontinuità.

Più in generale, ha senso parlare di proprietà valide su un particolare dominio tolto un insieme di misura nulla: poiché queste proprietà non valgono su insiemi la cui *rilevanza è minima*, quantomeno dal punto della *misura*, possiamo definire tale proprietà come *quasi ovunque valida*.

Definizione 6.8.1. - Proprietà quasi ovunque valida.

Sia  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  uno spazio di misura. Si dice che una proprietà vale "quasi ovunque"

(**q.o.**) o " $\mu$ -quasi ovunque" se vale in tutto X tranne eventualmente su un insieme di misrua  $\mu$  nulla.

**Е**земрю. Siano  $f,g:X\longrightarrow \mathbb{C}$  misurabili. Allora

$$f = g \text{ q.o.} \iff \text{Posto } E = \{x \in X \mid f(x) \neq g(x)\}, \ \mu(E) = 0$$
 (6.38)

**Е**ѕемрю. Consideriamo la funzione di Dirichlet  $f = \chi_{[0,1] \cap \mathbb{Q}}$ :

$$f(x) = \begin{cases} 1 & \text{se } x \in [0,1] \cap \mathbb{Q} \\ 0 & \text{se } x \in [0,1] \setminus \mathbb{Q} \end{cases}$$

Sappiamo che  $m_1([0,1] \cap \mathbb{Q}) = 0$ , quindi

$${x \in [0,1] \mid f(x) \neq 0} = [0,1] \cap \mathbb{Q}$$

ha misura nulla e pertanto la funzione di Dirichlet è *quasi ovunque* la funzione identicamente *nulla*.

Proprietà 6.8.1. - Ruolo degli insiemi di misura nulla nell'integrazione . Sia  $(X,\mathcal{M},\mu)$  uno spazio di misura. Allora

1. Se  $f: X \longrightarrow \mathbb{C}$  e  $f \in \mathcal{L}^1(\mu)$ , allora

$$\forall E \in \mathcal{M}, \ \mu(E) = 0 \implies \int_{E} f \, d\mu = 0 \tag{6.39}$$

2. Se  $f,g: X \longrightarrow \mathbb{C}$  e  $f,g \in \mathcal{L}^1(\mu)$ , allora

$$f = g \ \mathbf{q.o.} \implies \int_X f \, d\mu = \int_X g \, d\mu$$
 (6.40)

3. Se  $f: X \longrightarrow [0, +\infty)$  misurabile, allora

$$\int_{X} f d\mu = 0 \implies f = 0 \text{q.o. in } X$$
 (6.41)

DIMOSTRAZIONE.

II Posto

$$E = \{x \in X \mid f(x) \neq g(x)\}\$$

si ha  $\mu(E) = 0$ . Allora

$$\int_X f d\mu = \int_{X \setminus E} f d\mu + \int_E f d\mu = \int_{X \setminus E} g d\mu + 0 = \int_{X \setminus E} g d\mu + \int_E g d\mu = \int_X g d\mu$$

III Sia

$$E = \{x \in X \mid f(x) \neq 0\} = \bigcup_{n \ge 1} \left\{ x \in X \mid f(x) > \frac{1}{n} \right\} = \bigcup_{n \ge 1} E_n$$

Osserviamo che  $E_n = f^{-1}\left(\left(\frac{1}{n}, +\infty\right)\right) \in \mathcal{M}$  in quanto è controimmagine di un aperto tramite una funzione misurabile; su ha allora

$$0 = \int_X f d\mu$$

$$\leq \int_{E_n} f d\mu \qquad \text{(monotonia dell'integrale rispetto al dominio)}$$

$$\leq \int_{E_n} \frac{1}{n} d\mu \qquad \text{(monotonia rispetto l'integranda)}$$

$$= \frac{1}{n} \mu(E_n) \leq 0$$

Segue dunque che  $\mu(E_n) = 0$ ,  $\forall n \ge 1$ ; utilizzando la  $\sigma$ -subadditività della misura vediamo che

$$\mu(E) = \mu\left(\bigcup_{n \ge 1} E_n\right) \le \sum_{n=1}^{+\infty} \mu(E_n) = 0 \implies \mu(E) = 0$$

Vale dunque la tesi.

Avendo definito il concetto di proprietà quasi ovunque valida, possiamo enunciare un'altra versione dello scambio tra integrale e serie, questo risultato che segue dal teorema della convergenza dominata.

TEOREMA 6.8.1. - SCAMBIO TRA INTEGRALE E SERIE PER FUNZIONI INTEGRABILI.

Sia  $(X,\mathcal{M},\mu)$  uno spazio di misura. Siano  $f_n:X\longrightarrow\mathbb{C}$  integrabili. Supponiamo che

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \int_{X} |f_n| d\mu < +\infty$$

- Allora

  1.  $f(x) = \sum_{n=1}^{+\infty} f_n(x)$  è definita **q.o.** in X.

  2.  $f \in \mathcal{L}^1(\mu)$ 3. Vale lo scambio tra integrale e serie:

$$\int_{X} f \, d\mu = \int_{X} \left( \sum_{n=1}^{+\infty} f_n \right) d\mu = \sum_{n=1}^{+\infty} \int_{X} f \, d\mu \in \mathbb{C}$$
 (6.42)

# IV

# APPLICAZIONE DELLA TEORIA DELLA MISURA E DELL'INTEGRALE DI LEBESGUE

# CONVERGENZA DI FUNZIONI, PARTE SECONDA

"BEEP BOOP QUESTA È UNA CITAZIONE."

Marinobot, dopo aver finito le citazioni stupide.

# ALLO [COMPLETARE.]

# 7.1 DALLO SPAZIO DELLE FUNZIONI INTEGRABILI ALLO 1-SPAZIO DI LEBE-SGUE

Ricordiamo che, dato uno spazio di misura  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  si definisce lo spazio delle funzioni integrabili

$$\mathcal{Z}^{1} = \left\{ f : X \longrightarrow \mathbb{C} \text{ misurabili} \middle| \int_{X} |f| d\mu < +\infty \right\}$$
 (7.1)

il quale è un spazio vettoriale con le operazioni di somma di funzioni e prodotto di una funzione per uno scalare complesso.

Vogliamo ora introdurre una struttura *metrica* in  $\mathcal{L}^1(\mu)$ ; nello specifico, cerchiamo una *norma* - in questo modo potremo avvalerci di risultati che sono validi solo in *spazi normati*. Possiamo considerare come potenziale candidata la funzione

$$N: \mathcal{L}^{1}(\mu) \longrightarrow [0, +\infty)$$

$$f \longmapsto \int_{X} |f| d\mu$$

$$(7.2)$$

Tuttavia, la suddetta è una **pseudonorma** in quanto soddisfa due delle tre proprietà della norma, ma non la *prima*: può valere zero per altre funzione oltre quella nulla. Infatti:

1. 
$$f = 0 \implies \int_X |f| d\mu = 0 \text{ ma } \int_X |f| d\mu = 0 \implies f \text{ q.o. in } X.$$

Come precedentemente detto, le proprietà 2 e 3 sono verificate:

2. 
$$N(\lambda f) = |\lambda| N(f), \forall f \in \mathcal{L}^1(\mu), \forall \lambda \in \mathbb{C}.$$

3. 
$$N(f+g) \le N(f) + N(g)$$
,  $\forall f, g \in \mathcal{L}^1(\mu)$ .

Per risolvere il problema, si introduce la relazione

$$f, g \in \mathcal{L}^1(\mu) : f \sim g \iff f = g \text{ q.o. in } X$$
 (7.3)

che si dimostra essere di equivalenza in  $\mathcal{L}^1(\mu)$ . Si definisce allora lo 1-spazio di Lebesgue

$$L^{1}(\mu) = \frac{\mathcal{L}^{1}(\mu)}{2} \tag{7.4}$$

Invece che indicare gli elementi di  $L^1(\mu)$  come classi di equivalenza [f] (dove  $f \in \mathcal{L}^1(\mu)$ ), faremo un *abuso di notazione* e indicheremo solo  $f \in L^1$ .

Adesso in  $L^1(\mu)$  possiamo definire finalmente una vera e onesta norma:

$$|\cdot|: L^{1}(\mu) \longrightarrow [0, +\infty)$$

$$[f] \longmapsto |[f]|_{1} = \int_{X} |f| d\mu$$

$$(7.5)$$

Questa norma è ben posta come funzione in  $L^{1}\left(\mu\right)$  in quanto non dipende dal rappresentante scelto:

$$g \in [f] \iff f = g \text{ q.o. in } X \implies \int_X |g| d\mu = \int_X |f| d\mu$$

**Е**земрю. Consideriamo lo spazio di misura ( $\mathbb{N}$ ,  $\mathscr{P}(\mathbb{N})$ ,  $\mu_c$ ) con  $\mu_c$  la misura conteggio:

$$\mu_c(E) = \begin{cases} \#E & \text{se } E \text{ è finito} \\ +\infty & \text{altrimenti} \end{cases} \quad \forall E \in \mathscr{P}(\mathbb{N})$$

Ricordiamo che, data la successione  $f: \mathbb{N} \longrightarrow [0, +\infty]$  (dove  $f(n) := f_n$ ), allora come conseguenza del teorema di convergenza monotona si ha

$$\int_{\mathbb{N}} f \, d\mu_c = \sum_{n=1}^{+\infty} f_n$$

In questo caso si ha

$$\mathcal{L}^{1}(\mu_{c}) = \left\{ f : \mathbb{N} \longrightarrow \mathbb{C} \mid \sum_{n=1}^{+\infty} |f_{n}| = \int_{X} |f| d\mu_{c} < +\infty \right\}$$

e quindi la norma in  $L^1$  è la serie dei moduli

$$||f||_1 = \sum_{n=1}^{+\infty} |f_n|$$

Come sappiamo, se uno spazio normato è completo valgono diversi risultati teorici e pratici di estrema importanza, come ad esempio il criterio di Cauchy. Si dimostrerà a Istituzioni di Analisi Matematica che anche  $L^1$  è uno spazio normato completo.

Teorema 7.1.1. -  $L^1$  è completo.

Lo spazio normato  $(L^1(\mu), ||\cdot||_1)$  è completo.

**OSSERVAZIONE.** Se si considero lo spazio delle funzioni continue  $\mathscr{C}([a,b];\mathbb{R})$ , allora in esso la funzione

$$\mathscr{C}([a,b];\mathbb{R}) \longrightarrow [0,+\infty]$$

$$f \longmapsto |f|_1 \int_a^b |f(x)| dx$$

è già una norma. Infatti

$$|f|_1 = 0 \iff f \equiv 0$$
 **q.o.** in  $[a,b] \iff f \equiv 0$  su  $[a,b]$  perché continua

Pertanto,  $\mathscr{C}([a,b];\mathbb{R})$  è normato. Lo svantaggio, tuttavia, è che esso *non* è completo.Per questo motivo, nonostante ciò che comporta quozientare, conviene usare lo spazio  $(L^1(\mu), \|\cdot\|_1)$ .

### 7.2 MODI DI CONVERGENZA

Abbiamo già visto nel Capitolo 2 la convergenza uniforme e la convergenza puntuale. Noti i concetti di misura e integrale di Lebesgue, approfondiamo il tema dei modi di convergenza e le relazioni tra questi.

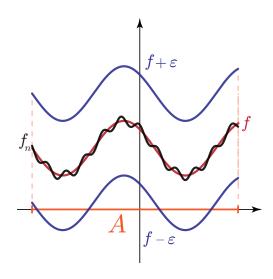
# Convergenza uniforme

Definizione 7.2.1. - Convergenza uniforme.

Consideriamo lo spazio di misura  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  e le funzioni  $f_n, f: X \longrightarrow \mathbb{C}$  misurabili per ogni n. Si dice che  $f_n$  converge uniformemente a f su X  $(f_n \overset{\text{unif.}}{\to} f)$  se

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists N = N(\varepsilon): \ \forall n \ge N, \ |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon, \ \forall x \in X$$
 (7.6)

Come già visto a pag. 15, se consideriamo  $X \subseteq \mathbb{R}$  si può visualizzare la convergenza uniforme della successione  $f_n$  a f: arbitrariamente scelto un raggio  $\varepsilon$  e per n sufficientemente grandi, il grafico di  $f_n$  è contenuto nell'*intorno tubulare* di raggio  $\varepsilon$  centrato sul grafico di f.



# Convergenza puntuale

# DEFINIZIONE 7.2.2. - CONVERGENZA PUNTUALE.

Consideriamo l'insieme X e le funzioni  $f_n, f: X \longrightarrow \mathbb{C}$ . Si dice che  $f_n$  converge puntualmente a f in X ( $f_n \stackrel{\text{punt.}}{\to} f$ ) se

$$\forall x \in X, \lim_{n \to +\infty} f_n(x) = f(x) \tag{7.7}$$

o, alternativamente,

$$\forall x \in X, \ \forall \varepsilon > 0, \ \exists N = N(x, \varepsilon) : \ \forall n \ge N, \ |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon$$
 (7.8)

# ATTENZIONE! Il limite della convergenza è in campo complesso!

Convergenza uniforme e puntuale Come visto in precedenza<sup>1</sup>, nella *convergenza uniforme* il differente ordine dei quantificatori relativi alla x fa sì che la soglia N trovata è indipendente dal punto x e quindi vale per ogni punto dell'insieme di definizione X, implicando pertanto la *convergenza puntuale*.

$$f_n$$
 converge uniformemente a  $f$  su  $X \Longrightarrow f_n$  converge puntualmente a  $f$  in ogni punto di  $X$  (7.9)

Il viceversa non è vero: abbiamo visto² nella stessa sezione il caso della successione geometrica, la quale converge uniformemente solo a  $f \equiv 0$  in ogni intervallo  $[-a,a] \subsetneq (-1,1)$ ,  $\forall a \in (0,1)$ , mentre puntualmente in tutti i (-1,1]; qui di seguito riportiamo un controesempio alternativo.

Esempio. Consideriamo la successione

$$f_n(x) = \chi_{(n,n+1)}(x) = \begin{cases} 1 & n < x < n+1 \\ 0 & x \le n \lor x \ge n+1 \end{cases}$$

# Convergena quasi ovunque

# DEFINIZIONE 7.2.3. - CONVERGENZA QUASI OVUNQUE.

Consideriamo lo spazio di misura  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  e le funzioni  $f_n, f: X \longrightarrow \mathbb{C}$  misurabili per ogni n. Si dice che  $f_n$  **converge quasi ovunque** a f **in** X  $(f_n \overset{\text{q.o.}}{\to} f)$  se

$$\mu\left(\left\{x \in X \mid \lim_{n \to +\infty} f_n(x) \neq f(x)\right\}\right) = 0 \tag{7.10}$$

**Convergenza puntuale e quasi ovunque** Dalla definizione è evidente che la convergenza *quasi ovunque* nello spazio di misura X è una *convergenza puntuale* in X tolto un insieme di misura nulla. Se in  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  si ha convergenza puntuale, il sottoinsieme su cui *non* vale è l'insieme vuoto e quindi è banalmente soddisfatta la condizione di convergenza **q.o.**,

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Si veda Capitolo 2, sezione 2.2, pag. 18.

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Si veda nota precedente.

ossia

 $f_n$  converge puntualmente a f in ogni punto di  $X \Longrightarrow$ 

 $\implies f_n$  converge quasi ovunque a f in ogni punto di X (7.11)

Il viceversa non è vero, come possiamo vedere nel seguente esempio.

Esempio. Consideriamo la successione

$$f_n(x) = n\chi_{\left[0, \frac{1}{n}\right]}(x) = \begin{cases} n & 0 \le x \le \frac{1}{n} \\ 0 & x < 0 \lor x > \frac{1}{n} \end{cases}$$

# Convergenza in $L^1$

Definizione 7.2.4. - Convergenza in  $L^1(\mu)$ .

Siano  $f_n$ ,  $f \in L^1(\mu)$ . Si dice che  $f_n$  **converge in**  $L^1(\mu)$  a  $f(f_n \xrightarrow{L^1} f)$  se

$$\lim_{n \to +\infty} ||f_n - f||_1 = \int_X |f_n - f| d\mu = 0$$
 (7.12)

Considerato  $X \subseteq \mathbb{R}$ , possiamo visualizzare graficamente la convergenza in  $L^1$ .

Si nota che il grafico di  $f_n$  può stare, in qualche zona, molto distante dal grafico di f, l'importante è che *complessivamente* l'**area** tra  $f_n$  e f diminuisce fino ad essere zero per n crescenti.

Questa è la differenza principale tra la convergenza uniforme/puntuale/quasi ovunque e quella in  $L^1$ : se per le prime tre è fondamentale minimizzare la *distanza* tra la funzione  $f_n$  e f, l'ultima richiede di minimizzare l'*area* tra le due.

# Convergenza in misura

DEFINIZIONE 7.2.5. - CONVERGENZA IN MISURA.

Consideriamo lo spazio di misura  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  e le funzione  $f_n, f: X \longrightarrow \mathbb{C}$  misurabili per ogni n;  $\forall n \in \mathbb{N}$  definiamo la funzione  $g_n := |f_n - f|$ . Allora, se prendiamo  $\forall n \in \mathbb{N}, \forall \varepsilon > 0$  l'insieme

$$E_{n,\varepsilon} := g_n^{-1}\left((\varepsilon, +\infty)\right) = \left\{x \in X \mid |f_n(x) - f(x)| > \varepsilon\right\}$$

si dice che  $f_n$  **converge in misura** a f  $(f_n \xrightarrow{\mu} f)$  se

$$\lim_{n \to +\infty} \mu\left(\left\{x \in X \mid |f_n(x) - f(x)| > \varepsilon\right\}\right) = 0, \ \forall \varepsilon > 0$$
 (7.13)

Considerato  $X \subseteq \mathbb{R}$ , possiamo visualizzare graficamente la convergenza in misura.

Possiamo interpretare questa convergenza come un particolare tipo di convergenza in  $L^1$ , con alcune caratteristiche comuni alla convergenza uniforme e alla convergenza quasi ovunque. Arbitrariamente scelto un raggio  $\varepsilon$ , il grafico di  $f_n$  è nella quasi sua totalità

contenuto nell'intorno tubulare di raggio  $\varepsilon$  centrato sul grafico di f, ma è concesso che esso possa uscire da tale intorno purché la misura dell'insieme di tutti i punti di  $\mathbb R$  in cui ciò accade tenda ad essere nulla al crescere di n.

# Convergenza uniforme e in $L^1$

# Teorema 7.2.1. - Legame tra convergenza uniforme e $L^1$ .

Consideriamo lo spazio di misura  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  e le funzione  $f_n, f: X \longrightarrow \mathbb{C}$ . Se

- (a)  $f_n \in L^1(\mu)$ . (b)  $f_n$  converge uniformemente a f su X. (c)  $\mu(X) < +\infty$ . allora

  1.  $f \in L^1(\mu)$ .

  2.  $\lim_{n \to +\infty} ||f_n f||_1 = 0$ .

  3. Vale il passaggio al limite sotto segno di integrale

$$\lim_{n \to +\infty} \int_{X} f_n d\mu = \int_{X} f d\mu \tag{7.14}$$

## DIMOSTRAZIONE.

- (I) Dobbiamo dimostrare che  $f \in L^{!}(\mu)$ , ovvero
  - $\blacksquare$  f misurabile.

Per ipotesi si ha la convergenza uniforme di  $f_n$  a f in X:

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists N = N(\varepsilon) : \forall n \ge N, \ |f_n(x) - f(x)| < \varepsilon, \ \forall x \in X$$

Osserviamo che f è dunque misurabile, in quanto la misurabilità passa al limite puntuale (e quindi al limite uniforme). Da (♦) segue che

$$|f(x)| \forall n \in \mathbb{N} |f(x) - f_n(x) + f_n(x)| \le |f(x) - f_n(x)| + |f_n(x)| < \varepsilon + |f(x)|$$

Posto, ad esempio,  $\varepsilon = 1$  e n = N si ha

$$|f(x)| = 1 + |f_N(x)|, \ \forall x \in X$$

Allora

$$\begin{split} \int_X |f| d\mu & \leq \int_X (1+|f_N|) \, d\mu & \text{(monotonia dell'integrale rispetto all'integranda)} \\ & = \int_X 1 d\mu + \int_X |f_N| d\mu & \text{(additività dell'integranda)} \\ & = \mu(X) + \int_X |f_N| d\mu < +\infty \end{split}$$

perché  $\mu(X) < +\infty$  per ipotesi e  $f_n \in L^1(\mu)$ .

(II) Dobbiamo dimostrare che  $\lim_{n\to+\infty} ||f_n - f||_1 = 0$ , ossia

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists \widetilde{N} = \widetilde{N}(\varepsilon) : \forall n \ge N, \ ||f_n(x) - f(x)||_1 < \varepsilon$$

Si ha

$$||f_n - f||_1 = \int_X |f_n - f| d\mu \underbrace{\leq}_{\forall n \ge N(\varepsilon)} \int_X \varepsilon d\mu = \varepsilon \mu(X) < +\infty$$

Vale la relazione  $\bigcirc$  ponendo  $\widetilde{N} = N$ .

(III) Segue dal teorema di convergenza dominata.

**Attenzione!** Se  $\mu(X) = +\infty$ , in generale *non* vale nessuna delle tesi: come controesempi si possono prendere i tre esposti nel discorso sui problemi di integrabilità nell'ambito della teoria di Riemann.

In generale non vale il viceversa: dalla convergenza  $L^1$  non segue quella uniforme.

Esempio. Consideriamo la successione

$$f_n(x) = n\chi_{\left[0, \frac{1}{n^2}\right]}(x) = \begin{cases} n & 0 \le x \le \frac{1}{n^2} \\ 0 & x < 0 \lor x > \frac{1}{n^2} \end{cases}$$

OSSERVAZIONE. Questo teorema ci mostra che il passaggio al limite sotto segno di integrale visto nell'ambito della teoria di Riemann, che contemplava la convergenza uniforme su intervalli limitati, è valido anche nell'ambito della Teoria di Lebesgue.

Con questo teorema abbiamo finalmente risposto ad uno dei quesiti inizialmente enunciati nel Capitolo 1: nell'ambito della teoria di Lebesgue, ci sono tre differenti teoremi per il passaggio al limite sotto il segno di integrale, che sono quelli di

- Convergenza uniforme su spazi di misura finita.
- Convergenza monotona.
- Convergenza dominata.

# Convergenza in $L^1$ e in misura

Teorema 7.2.2. - Legame tra convergenza  $L^1$  e convergenza in misura .

Consideriamo lo spazio di misura  $(X, \mathcal{M}, \mu)$  e le funzione  $f_n, f: X \longrightarrow \mathbb{C}$  tali che  $f_n, f \in L^1(\mu)$ . Allora

$$f_n$$
 converge in  $L^1$  a  $f \implies f_n$  converge in misura a  $f$  (7.15)

Dimostrazione. Dobbiamo dimostrare che

$$\mu(\underbrace{\{x \in X ||f_n(x) - f(x)| > \varepsilon\}}_{:=E_{n,\varepsilon}}) = 0, \ \forall \varepsilon > 0$$

Si ha, per monotonia dell'integrale rispetto al dominio,

$$\int_{X} |f_{n} - f| d\mu \ge \int_{E_{n,\varepsilon}} |f_{n} - f| d\mu \ge \varepsilon \int_{E_{n,\varepsilon}} d\mu = \varepsilon \mu(E_{n,\varepsilon}), \ \forall \varepsilon > 0, \ \forall n \ge 1$$

Dunque si ottiene

$$0 \le \mu(E_{n,\varepsilon}) \le \frac{1}{\varepsilon} \int_{X} |f_n - f| d\mu = \frac{1}{\varepsilon} \underbrace{\|f_n - f\|_1}_{\to 0 \text{ per } n \to +\infty}$$

Passando al limite per  $n \to +\infty$ , applicando il teorema del confronto si ricava:

$$\lim_{n\to+\infty}\mu(E_{n,\varepsilon})=0,\ \forall \varepsilon>0$$

# Integrali dipendenti da un parametro

"BEEP BOOP QUESTA È UNA CITAZIONE."

Marinobot, dopo aver finito le citazioni stupide.

# S TUDIEREMO [COMPLETARE]

### 8.1 INTEGRALI DIPENDENTI DA UN PARAMETRO

Nel corso di Analisi Matematica 2 abbiamo incontrato gli *integrali dipendenti da un* parametro nella teoria dell'integrazione di Riemann. Espandiamo questo argomento agli integrali di Lebesgue.

# Definizione 8.1.1. - Integrali dipendenti da un parametro.

Consideriamo lo spazio di misura  $(\mathbb{R},\mathcal{L}(\mathbb{R}),m_1)$ . Un **integrale dipendente da un parametro** è una funzione

$$F(t) = \int_{I} f(t, x) dm_1(x), \forall t \in J$$
 (8.1)

dove I, J sono intervalli in  $\mathbb{R}$  e

$$f: I \times J \longrightarrow \mathbb{C}$$
$$(t, x) \longmapsto f(t, x)$$

è tale per cui  $\forall t \in I \ f(t, \cdot) : J \longrightarrow \mathbb{C}$  integrabile.

Vogliamo studiare le proprietà di continuità e derivabilità dell'integrale dipendente da una parametro a partire da quelle della funzione f che lo definisce.

Teorema 8.1.1. - Teorema di continuità e derivabilità di integrali dipendenti da un parametro.

Siano  $I,J \subseteq \mathbb{R}$  intervalli e sia  $f: I \times J \longrightarrow \mathbb{C}$  tale che  $f(t,\cdot)$  sia integrabile,  $\forall t \in I$ . Consideriamo

$$F(t) = \int_{I} f(t, x) dm_{1}(x)$$

- 1. Se
- $f(\cdot,x)$  è continua su  $I, \forall x \in J$ .
- $\blacksquare \exists \varphi : I \longrightarrow \mathbb{R}$  integrabile tale che

$$|f(t, x)| \le \varphi(x), \ \forall (t, x) \in I \times J$$

allora F è continua su I.

- 2. Se
- $\blacksquare \quad \exists \frac{\partial f}{\partial t} \ su \ I \times J.$
- $\exists \psi: J \longrightarrow \mathbb{R}$  integrabile tale che

$$\left| \frac{\partial f}{\partial t}(t, x) \right| \le \psi(x), \ \forall (t, x) \in I \times J$$

allora F è continua su I e si ha la derivazione sotto segno di integrale:

$$F'(t) = \int_{I} \frac{\partial f}{\partial t}(t, x) dm_{1}(x), \forall t \in I$$

Per dimostrare questo teorema ci serviranno i seguenti fatti:

■ Teorema di relazione: data  $g: I \subseteq \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{C}$  e  $\overline{t} \in I$ , si ha

$$\lim_{t \to \bar{t}} g(t) = L \in \mathbb{C} \iff \lim_{n \to +\infty} g(t_n) = L, \ \forall t_n \to \bar{t}$$
 (8.2)

■ Teorema di Lagrange: data  $g: I \subseteq \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{C}$  derivabile su I, si ha

$$\forall t_1, t_2 \in I, |g(t_1) - g(t_2)| \le \sup_{t \in [t_1, t_2]} |g'(t)| |t_1 - t_2|$$
(8.3)

Dimostrazione. (Della continuità e derivabilità di F.)

I Dobbiamo provare che

$$\forall \overline{t} \in I, \lim_{t \to \overline{t}} F(t) = F(\overline{t})$$

È sufficiente provare che, per il primo fatto enunciato precedentemente,

$$\forall \overline{t} \in I, \ \forall t_n \to \overline{t}, \lim_{n \to +\infty} F(t_n) = F(\overline{t})$$

Siano quindi  $\bar{t} \in I$  e  $t_n \to \bar{t}$  fissati: dobbiamo provare che

$$\lim_{n \to +\infty} \int_{I} f(t_{n}, x) dm_{1}(x) = \int_{I} f(\overline{t}, x) dm_{1}(x)$$

Ponendo

$$g_n(x) := f(t_n, x)$$
  
 $\overline{g}(x) := f(\overline{t}, x)$ 

allora la relazione da provare si scrive come

$$\lim_{n \to +\infty} \int_{I} g_{n}(x) dm_{1}(x) = \int_{I} \overline{g}(x) dm_{1}(x)$$

ossia ho ottenuto un problema di passaggio al limite sotto segno di integrale. Applichiamo il teorema di convergenza dominata, verificandone le ipotesi:

■ Convergenza puntuale:

$$\forall x \in J$$
,  $\lim_{n \to +\infty} g_n(x) = \lim_{n \to +\infty} f(t_n, x) = f(\overline{t}, x) = \overline{g}(x)$ 

perché  $f(\cdot, x)$  è continua rispetto alla t.

■ Maggiorazione (convergenza dominata):

$$|g_n(x)| = \underset{\forall n \ge 1}{=} |f(t_n, x)| \le \varphi(x)$$
 (indipendentemente da  $n$ )

Si può allora passare al limite sotto segno di integrale e concludere.

II Dobbiamo provare che

$$F'(t) = \int_{I} \frac{\partial f}{\partial t} (\overline{t}, x) dm_{1}(x), \ \forall \overline{t} \in I$$

ossia

$$\lim_{t \to \overline{t}} \frac{F(t) - F\left(\overline{t}\right)}{t - \overline{t}} = \int_{I} \frac{\partial f}{\partial t} \left(\overline{t}, x\right) dm_{1}(x), \ \forall \overline{t} \in I$$

Per il primo dei fatti è sufficiente provare che

$$\lim_{n \to +\infty} \frac{F(t_n) - F\left(\overline{t}\right)}{t_n - \overline{t}} = \int_{I} \frac{\partial f}{\partial t} \left(\overline{t}, x\right) dm_1(x), \ \forall \overline{t} \in I, \ \forall t_n \to \overline{t}$$

Siano allora  $\overline{t} \in I$  e  $t_n \to \overline{t}$  fissati: dobbiamo provare che

$$\lim_{n \to +\infty} \frac{F(t_n) - F(\bar{t})}{t_n - \bar{t}} = \lim_{n \to +\infty} \frac{1}{t_n - \bar{t}} \left( \int_J f(+t_n, x) dm_1(x) - \int_J f(\bar{t}, x_n) dm_1(x) \right) =$$

$$= \lim_{n \to +\infty} \int_J \underbrace{\frac{f(t_n, x) - f(\bar{t}, x)}{t_n - \bar{t}}}_{:=h_n(x)} dm_1(x) = \int_J \underbrace{\frac{\partial f}{\partial t}(\bar{t}, x)}_{:=\bar{h}(x)} dm_1(x)$$

ottenendo

$$\lim_{n \to +\infty} \int_{I} h_{n}(x) dm_{1}(x) = \int_{I} \overline{h}(x) dm_{1}(x)$$

ossia ho di nuovo un problema di passaggio al limite sotto segno di integrale. Come prima, applichiamo il teorema di convergenza dominata, verificandone le ipotesi:

■ Convergenza puntuale:

$$\forall x \in J, \lim_{n \to +\infty} h_n(x) = \overline{h}(x)$$

per definizione di derivata parziale.

Maggiorazione (convergenza dominata):

$$|h_{n}(x)| = \left| \frac{f(t_{n}, x) - f(\bar{t}, x)}{t_{n} - t} \right| \leq \sup_{\text{fatto 2}} \frac{\sup_{t \in [t_{n}, \bar{t}]} \left| \frac{\partial f}{\partial t} \right| |t_{n} - t|}{|t_{n} - t|} \leq \psi(x)$$

Si può allora passare al limite sotto segno di integrale e concludere.

# LA TRASFORMATA DI FOURIER

Definizione 8.2.1. - Trasformata di Fourier.

Sia  $g: \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$ . Data la funzione

$$f(t, x) = g(x)e^{-itx}, \forall (t, x) \in \mathbb{R}^2,$$

dove

$$e^{-itx} = \cos tx - \sin tx, \ \forall (t, x) \in \mathbb{R}^2,$$

definiamo la **trasformata di Fourier** di g l'integrale dipendente dal parametro di t dato da *f* :

$$\hat{g}(t) = \int_{\mathbb{R}} g(x) e^{-itx} dm_1(x) = \tag{8.4}$$

$$= \int_{\mathbb{R}} g(x) \cos tx dm_1(x) - i \int_{\mathbb{R}} g(x) \sin tx dm_1(x), \ \forall t \in \mathbb{R}$$
 (8.5)

Ci chiediamo sotto quali ipotesi su g la funzione F è continua e sotto quali invece è derivabile.

Teorema 8.2.1. - Continuità e derivabilità della trasformata di Fourier. Sia data  $g: \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$ .

- 1.  $Se \ g \in L^1(\mathbb{R})$ , allora  $\hat{g} \ \hat{e}$  continua  $su \ \mathbb{R}$ . 2. Se  $g \in L^1(\mathbb{R}).$   $xg(x) \in L^1(\mathbb{R}).$ allora  $\hat{g} \ \hat{e}$  derivabile  $su \ \mathbb{R} \ e$

$$\hat{g}'(t) = (\widehat{-ixg(x)}) = -i \int_{\mathbb{R}} xg(x) e^{-itx} dm_1(x), \ \forall t \in \mathbb{R}$$
 (8.6)

### DIMOSTRAZIONE.

I

II Applichiamo il teorema di derivabilità degli integrali dipendenti da un parametro. In questo caso si ha

$$f(t, x) = g(x)e^{-itx}, \forall (t, x) \in \mathbb{R}^2$$

Verifichiamo le ipotesi.

- $f(t, \cdot)$  è integrabile su  $\mathbb{R}$ :
  - $f(t, \cdot)$  misurabile perché f è il prodotto di g e  $e^{-itx}$ , due funzioni misurabili la prima per ipotesi, la seconda in quanto è continua.

$$\Rightarrow \int_{\mathbb{R}} |f(t, x)| < +\infty \text{ in quanto}$$

$$|f(t, x)| = -ixg(x)e^{-itx}, \forall (t, x) \in \mathbb{R}^2$$

■ Esiste

$$\frac{\partial f}{\partial t} = -ixg(x)e^{itx}, \ \forall (t,x) \in \mathbb{R}^2$$

■ Si può maggiorare uniformemente  $\frac{\partial f}{\partial t}$  in t con una funzione integrabile:

$$\left|\frac{\partial f}{\partial t}(t,x)\right| = \left|-ixg(x)e^{-itx}\right| = |xg(x)|\underbrace{\left|e^{-itx}\right|}_{=1} = |xg(x)| := \psi(x), \ \forall (t,x) \in \mathbb{R}^2$$

con  $\psi(x)$  integrabile per ipotesi sull'integrabilità di xg(x). Ne segue che  $\hat{g}$  è derivabile e

$$\hat{g}'(t) = \int_{\mathbb{R}} \frac{\partial f}{\partial t}(t, x) dm_1(x) = -i \int_{\mathbb{R}} x g(x) e^{-itx} dm_1(x)$$

# Analisi e probabilità

"BEEP BOOP QUESTA È UNA CITAZIONE."

Marinobot, dopo aver finito le citazioni stupide.

# C TUDIEREMO [COMPLETARE]

#### 9.1 SPAZIO DI PROBABILITÀ E VARIABILI ALEATORIE

#### DEFINIZIONE 9.1.1. - SPAZIO DI PROBABILITÀ.

Uno **spazio di probabilità**  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$  è una struttura matematica che fornisce un modello formale per un esperimento non deterministico. Essa costituita dai seguenti elementi:

- 1. Uno **spazio!** campionario  $\Omega$ , l'insieme di tutti i possibili **risultati**  $\omega$  dell'esperimento.
- 2. Uno **spazio!degli eventi**  $\mathcal{F}$ , la famiglia di tutti gli eventi dell'esperimento, dove un **evento** E è un insieme di risultati dello spazio campionario ossia un sottoinsieme di  $\Omega$ .
- 3. Una funzione di probabilità  $\mathbb{P}$ , che assegna ad ogni evento una probabilità, la quale è un numero tra o e 1.

$$\mathbb{P}: \mathcal{F} \longrightarrow [0,1] \tag{9.1}$$

Questo spazio di probabilità deve soddisfare gli assiomi di probabilità introdotti da Andrey Kolmogorov nel 1933.

#### Assioma 9.1.1. - Primo assioma di probabilità.

La probabilità di un evento è un numero reale non negativo.

$$\mathbb{P}(E) \in \mathbb{R}, \ \mathbb{P}(E) \ge 0 \quad \forall E \in \mathcal{F}$$
 (9.2)

# Assioma 9.1.2. - Secondo assioma di probabilità.

La probabilità dello spazio campionario è 1.

$$\mathbb{P}(\Omega) = 1 \tag{9.3}$$

# Assioma 9.1.3. - Terzo assioma della probabilità.

La probabilità è  $\sigma$ -additiva:  $\forall A_n \in \mathcal{F}$  tali che  $A_i \cap A_j = \emptyset \ \forall i \neq j$ , allora

$$\mathbb{P}\left(\prod_{n\geq 1} A_n\right) = \sum_{n\geq 1} \mathbb{P}(A_n) \tag{9.4}$$

#### Proposizione 9.1.1. - L'insieme vuoto ha probabilità nulla.

Sia  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$  uno spazio di probabilità. Allora l'insieme vuoto ha probabilità nulla.

DIMOSTRAZIONE. Consideriamo la successione di eventi seguente:

$$A_n = \begin{cases} \Omega & n = 1 \\ \varnothing & n \ge 2 \end{cases}$$

Osserviamo che  $\Omega \cap \emptyset = \emptyset$  e  $\emptyset \cap \emptyset = 0$ ; poiché

$$\Omega = \bigcup_{n>1} A_n,$$

applichiamo l'assioma 3, la  $\sigma$ -additività all'unione degli  $A_n$ :

$$1 = \mathcal{P}(\Omega) = \mathcal{P}\left(\bigcup_{n \ge 0} A_n\right) = \sum_{n \ge 1} \mathbb{P}(A_n) = \mathbb{P}(A_1) + \sum_{n \ge 2} \mathbb{P}(A_n)$$

$$= \sup_{\text{assiomal}} \mathbb{P}(\Omega) + \sum_{n \ge 2} \mathbb{P}(\varnothing) = 1 - \sum_{n \ge 2} \mathbb{P}(\varnothing)$$

da cui

$$\sum_{n\geq 2} \mathbb{P}(\varnothing) = 0$$

Poiché per il primo assioma la probabilità di un evento è sempre non-negativa, ne consegue che ogni elemento di questa sommatoria debba essere uguale a zero, ossia  $\mathcal{P}(\varnothing) = 0$ .

Si può subito osservare che lo spazio di probabilità  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$  altro non è che uno **spazio** di misura  $(X, \mathcal{M}, \mu)$ , con l'ipotesi aggiunta che la misura  $\mu$  sia di **probabilità**, cioè  $\mu(X) = 1$ 

# DEFINIZIONE 9.1.2. - FUNZIONE MISURABILE.

Sia  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$  uno spazio di probabilità. Una funzione  $X:\Omega \longrightarrow \mathbb{C}$  si dice **variabile** aleatoria se

$$X^{-1}(A) \in \mathcal{F}, \ \forall A \subseteq \mathbb{C} \text{ aperto.}$$
 (9.5)

In altre parole, una variabile aleatoria è una funzione misurabile da uno spazio di

probabilità a  $\mathbb{C}$ .

#### 9.2 PROBABILITÀ IMMAGINE

Nel corso di Calcolo di Probabilità abbiamo incontrato la variabile aleatoria **normale standard** *Z*, definita come tale se

$$\mathbb{P}(Z \in B) = \int_{B} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-x^{2}/2} dm_{1}, \ \forall B \in \mathcal{B}(\mathbb{R})$$
(9.6)

Le variabili aleatorie, per definizione, sono funzioni da uno spazio di probabilità  $\Omega$  a valori - in questo caso - reali. La definizione della normale standard, tuttavia, non fa alcun riferimento allo spazio di probabilità. Cos'è dunque  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ ?

In realtà *non si sa*, ma non ci interessa individuarlo. Motiviamo questa affermazione audace introducendo il concetto di *misura immagine*, visto nell'ambito di Teoria della probabilità come *probabilità immagine*.

# DEFINIZIONE 9.2.1. - MISURA IMMAGINE.

Siano  $(X,\mathcal{F})$  e  $(Y,\mathcal{M})$  due spazi misurabili e una funzione  $f:X\longrightarrow Y$  misurabile. Se su  $(X,\mathcal{F})$  consideriamo una misura  $\mu:\mathcal{F}\longrightarrow [0,+\infty]$ , la **misura immagine** o **pushforward** è la misura  $f_*(\mu):\mathcal{M}\longrightarrow [0,+\infty]$  definita da

$$[f_*(\mu)](B) = \mu(f^{-1}(B)), \forall B \in \mathcal{M}$$
(9.7)

**TEOREMA 9.2.1.** - Integrazione con cambio di variabili tramite pushforward. Data una funzione g su Y misurabile, allora

$$g \in L^1(f_*(\mu)) \iff g \circ f \in L^1(\mu),$$
 (9.8)

ossia

$$\int_{X} g \circ f \, d\mu = \int_{Y} g \, d\left(f_{*}(\mu)\right) \tag{9.9}$$

Interpretiamo questo nuovo concetto nell'ambito degli spazi di probabilità.

#### Definizione 9.2.2. - Probabilità immagine.

Sia  $(X, \mathcal{M}, \mathbb{P})$  e spazio di probabilità e  $X : \Omega \longrightarrow \mathbb{R}$  variabile aleatoria. La **probabilità immagine** è la misura di probabilità  $\mathbb{P}_X : \mathcal{B}(\mathbb{R}) \longrightarrow [0,1]$  definita da

$$\mathbb{P}_{X}(B) = \mathbb{P}(X^{-1}(B)), \forall B \in \mathscr{B}(\mathbb{R})$$
(9.10)

e definisce un nuovo spazio di probabilità  $(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}), \mathbb{P}_X)$ .

Teorema 9.2.2. - Integrazione con cambio di variabili tramite probabilità immagine . Data una funzione g su  $\mathbb{R}$  misurabile, allora

$$g \in L^{1}(\mathbb{P}_{X}) \iff g \circ X \in L^{1}(\mathbb{P}),$$
 (9.11)

ossia

$$\int_{\Omega} g(X) d\mathbb{P} = \int_{\mathbb{R}} g d\mathbb{P}_X \tag{9.12}$$

Pertanto, non mi interessa nello specifico sapere cos'è  $\Omega$  o com'è definita  $\mathbb{P}$ : se definisco la variabile aleatoria direttamente con la probabilità immagine "dimentico" quale fosse lo spazio originale e lavoro direttamente su  $\mathbb{R}$ 

# Definizione 9.2.3. - Momento di ordine k-esimo .

Se consideriamo la funzione  $g(x) = x^k$ ,  $\forall x \in \mathbb{R}$  e  $\forall k \in \mathbb{N}$ , si definisce il **momento** il valore

$$\mathbb{E}(X^k) = \int_{\Omega} X^k d\mathbb{P} = \int_{\mathbb{R}} x^k d\mathbb{P}_X$$

# 9.3 FUNZIONE DI RIPARTIZIONE E CLASSIFICAZIONE DELLE VARIABILI ALEATORIE

# DEFINIZIONE 9.3.1. - FUNZIONE DI RIPARTIZIONE.

Siano  $(\Omega, \mathcal{M}, \mathbb{P})$  uno spazio di probabilità,  $X : \Omega \longrightarrow \mathbb{R}$  una variabile aleatoria e  $\mathbb{P}_X$  la corrispondente probabilità immagine. Si chiama **funzione di ripartizione** la funzione  $F_X : \mathbb{R} \longrightarrow [0,1]$  definita da

$$F_X(x) = \mathbb{P}_X((-\infty, x]) = \mathbb{P}(X \le x), \ \forall x \in \mathbb{R}$$
 (9.13)

Una funzione di ripartizione  $F_X$  soddisfa le seguenti proprietà:

- 1. È monotona non decrescente.
- 2. È continua a destra.
- 3. È tale per cui

$$\lim_{x \to +\infty} F_X(x) = 0 \quad \lim_{x \to +\infty} F_X(x) = 1 \tag{9.14}$$

ossia ha immagine [0,1].

Vale anche il viceversa: una funzione che soddisfa queste caratteristiche è una funzione di ripartizione per qualche variabile aleatoria.

La variabili aleatorie si classificano in base alla probabilità immagine  $\mathbb{P}_X$  e, di conseguenza, alla funzione di ripartizione  $F_X$ , in una delle quattro classi seguenti:

- V.a. assolutamente continue.
- V.a. singolari discrete.
- V.a. singolari continue.
- V.a. miste.

# 9.3.1 Variabili aleatorie assolutamente continue

# Definizione 9.3.2. - V.A. assolutamente continua e densità.

X si dice variabile aleatoria **assolutamente continua** se  $\mathbb{P}_X$  è assolutamente continua rispetto alla misura di Lebesgue  $m_1$ :

$$\forall E \in \mathcal{B}(\mathbb{R}), \ m_1(E) = 0 \implies \mathbb{P}_X(E) = 0 \tag{9.15}$$

Per il teorema di Radon-Nikodym esiste quindi una funzione detta **densità**  $f \in \mathcal{L}^1(\mathbb{R})$ ,

 $f \ge 0$  tale che

$$\mathbb{P}_{X}(B) = \int_{B} f \, dm_{1}, \ \forall B \in \mathcal{B}(\mathbb{R})$$
 (9.16)

Abbiamo già visto¹ come integrare delle funzioni rispetto ad una misura indotta da un'altra misura, come qui è il caso.

Teorema 9.3.1. - Integrazione di funzioni rispetto a v.a. assolutamente continue . Data una funzione g su  $\mathbb{R}$ , allora

$$g \in L^1(\mathbb{P}_X) \iff fg \in L^1(m_1),$$
 (9.17)

ossia

$$\int_{\mathbb{R}} g d\mathbb{P}_X = \int_{\mathbb{R}} f g dm_1 \tag{9.18}$$

# ESEMPIO - VARIABILE ALEATORIA NORMALE.

Approfondendo ciò ad inizio della sezione 9.2. La variabile aleatoria **normale standard** è una variabile aleatoria  $Z:\Omega\longrightarrow\mathbb{R}$  di cui è ignoto lo spazio di probabilità  $(\Omega,\mathcal{M},\mathbb{P})$ ; tuttavia, essa è definita attraverso la probabilità immagine  $\mathbb{P}_X$  assolutamente continua rispetto alla misura  $m_1$  associata alla densità Gaussiana:

$$\mathbb{P}(X \in \mathbb{B}) = \mathbb{P}_X(B) = \int_B \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-x^2/2} dm_1, \ \forall B \in \mathcal{B}(\mathbb{R})$$
 (9.19)

I momenti della v.a. normale standard sono

$$\mathbb{E}X^k = \int_{\Omega} X^k d\mathbb{P} = \int_{\mathbb{R}} x^k d\mathbb{P}_X = \int_{\mathbb{R}} x^k \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-x^2/2} dm_1$$

Funzione di ripartizione di v.a. assolutamente continue La funzione di ripartizione  $F_X : \mathbb{R} \longrightarrow [0,1]$  di una variabile aleatoria assolutamente continua è una funzione assolutamente continua.

Definizione 9.3.3. - Assoluta continuità...

Una funzione  $f: \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$  è assolutamente continua se

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists \delta > 0 \colon \forall (a_1, b_1), \ \dots, \ (a_n, b_n), \ (a_i, b_i) \cap \left(a_j, b_j\right) = \varnothing, \ \forall i \neq j, \tag{9.20}$$

$$\sum_{i=1}^{n} |b_i - a_i| < \delta \implies \sum_{i=1}^{n} |f(b_i) - f(a_i)| < \varepsilon$$
 (9.21)

OSSERVAZIONE. Scegliendo un unico intervallo  $(a_1, b_1)$  si ritrova la definizione di *uniforme continuità*. Pertanto, l'assoluta continuità è una condizione più forte dell'uniforme continuità e in quanto tale implica anche la continuità della funzione originale.

Ricordiamo che

$$F_X(x) = \mathbb{P}_X((-\infty, x]) = \int_{(-\infty, x]} f \, dm_1$$

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Si veda Capitolo 7, pag. 106.

Si dimostra che  $F_X$  è derivabile **q.o.** e che vale

$$F'_{X}(x) = f(x)$$
, per quasi ogni  $x \in \mathbb{R}$  (9.22)

Questa relazione non è altro che l'estensione del teorema fondamentale del calcolo integrale alla teoria di Lebesgue.

# 9.3.2 Misure singolari

Consideriamo una misura  $\lambda: \mathcal{B}(\mathbb{R}) \longrightarrow [0,+\infty]$  non assolutamente continua rispetto alla misura di Lebesgue  $m_1$ . Negare

$$\forall E \in \mathcal{B}(\mathbb{R}): m_1(E) = 0 \implies \lambda(E) = 0$$

significa che esiste un insieme  $S \in \mathcal{B}(\mathbb{R})$  tale che

$$m_1(S) = 0 \text{ ma } \lambda(S) \neq 0$$

In particolare, se vale

$$\lambda(S) = \lambda(\mathbb{R})$$

la misura viene chiamata singolare e si definisce concentrata in S

#### DEFINIZIONE 9.3.4. - MISURA SINGOLARE.

Dato un spazio di misura  $(X, \mathcal{M}, \mu)$ , una misura  $\lambda : \mathcal{M} \longrightarrow [0, +\infty]$  non assolutamente continua rispetto a  $\mu$  si dice **singolare** rispetto a  $\mu$  se

$$\exists S \in \mathcal{M} : \mu(S) = 0, \lambda(S) \neq 0 \text{ ma } \lambda(X) = \lambda(S)$$
 (9.23)

La misura  $\lambda$  è detta **concentrata** in S e si indica con  $\mu \perp \lambda$ .

- Se  $\lambda$  è concentrata in S insieme numerabile, allora  $\lambda$  è detta **singolare discreta** o **atomica**.
- Se  $\lambda$  è concentrata in S insieme non numerabile,  $\lambda$  è detta singolare continua.

**OSSERVAZIONE.** Si può vedere che se prendo  $A \subseteq S^C = X \setminus S$ , allora  $\lambda(A) = 0$ , in quanto se così non fosse si avrebbe  $\lambda(S) \neq \lambda(X)$ . Si osserva chiaramente che vale anche il viceversa per  $\mu$ : se prendo  $B \subseteq S$ , allora  $\mu(B) = 0$ .

Da ciò, si vede una definizione alternativa per le misura singolari: una misura  $\lambda$  singolare rispetto a  $\mu$  se esiste un insieme  $S \in \mathcal{M}$  tale che  $\mu(A) = 0$ ,  $\forall A \subseteq S$  misurabili e  $\lambda(B) = 0$ ,  $\forall A \subseteq S^C$  misurabili.

#### 9.3.3 Variabili aleatorie singolari discrete

# Definizione 9.3.5. - Variabili aleatorie singolari discrete .

X si dice variabile aleatoria singolare discreta o atomica se  $\mathbb{P}_X$  è singolare discreta rispetto alla misura di Lebesgue  $m_1$ .

Per definizione di misura singolare discreta, esiste  $S = \{\omega_n\}_{n\geq 1}$  tale che, posto

$$p_n = \mathbb{P}_X(\{\omega_n\}), \ \forall n \ge 1, \tag{9.24}$$

si ha

$$\mathbb{P}(B) = \sum_{n: \ \omega_n \in B} p_n, \ \forall B \in \mathcal{B}(\mathbb{R})$$
 (9.25)

Teorema 9.3.2. - Integrazione di funzioni rispetto a v.a. singolari discrete .

Data una funzione g su  $\mathbb{R}$ , allora

$$g \in L^{1}(\mathbb{P}_{X}) \iff \sum_{n=1}^{+\infty} |g(\omega_{n})| p_{n} < +\infty$$
 (9.26)

е

$$\int_{\mathbb{R}} g d\mathbb{P}_X = \sum_{n=1}^{+\infty} g(\omega_n) p_n \tag{9.27}$$

Abbiamo già dimostrato questo teorema parlando dell'integrazione rispetto ad una misura conteggio pesata<sup>2</sup>.

Funzione di ripartizione di v.a. singolari discrete La funzione di ripartizione  $F_X : \mathbb{R} \longrightarrow [0,1]$  di una variabile aleatoria singolare discreta è una funzione **costante a tratti**. In particolare, S è l'insieme delle discontinuità di  $F_X$  e vale

$$p_{n} = \lim_{x \to \omega_{n}^{+}} F_{X}(x) - \lim_{n \to \omega_{n}^{-}} F_{X}(x), \ \forall n \ge 1$$
 (9.28)

#### 9.3.4 Variabili aleatorie singolari continue

Definizione 9.3.6. - Variabili aleatorie singolari continue.

X si dice variabile aleatoria **singolare continua** se  $\mathbb{P}_X$  è **singolare continua** rispetto alla misura di Lebesgue  $m_1$ .

Per definizione di misura singolare continua, esiste *S* non numerabile con misura di Lebesgue nulla tale che,

$$\mathbb{P}_X(S) = 1 \tag{9.29}$$

Funzione di ripartizione di v.a. singolari discrete La funzione di ripartizione  $F_X : \mathbb{R} \longrightarrow [0,1]$  di una variabile aleatoria singolare continua è una funzione **continua** ma non *assolutamente continua*. In particolare, si dimostra che  $F_X$  è derivabile su  $\mathbb{R} \setminus S$  (ossia **q.o.**) e

$$F_X'(x) = 0, \ \forall x \in \mathbb{R} \setminus S$$
 (9.30)

OSSERVAZIONE. Questa condizione è compatibile con il fatto che  $F_X$  sia crescente ed abbia come immagine [0,1].

ESEMPIO - FUNZIONE DI CANTOR.

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Si veda teorema 6.4.2, pag. 102

#### 9.3.5 Variabili aleatorie qualsiasi

Abbiamo elencato tre diverse classi di misure di probabilità e variabili aleatorie ad esse associate. Il seguente teorema ci permette di affermare che esiste solo un'ulteriore classe di misure e variabili, le quali tuttavia non sono altro che combinazioni dei tre tipi precedentemente enunciati.

# TEOREMA 9.3.3. - TEOREMA DI RADON-NIKODYM-LEBESGUE.

Sia  $\mathbb{P}: \mathcal{B}(\mathbb{R}) \longrightarrow [0,1]$  una misura di probabilità. Allora esistono  $\alpha_1$ ,  $\alpha_2$ ,  $\alpha_3 \geq 0$  e tre misure di probabilità  $\mathbb{P}^{ac}$ ,  $\mathbb{P}^{sd}$ ,  $\mathbb{P}^{sc}$  assolutamente continua, singolare discreta e singolare continua, rispettivamente, tali che

$$\mathcal{P} = \alpha_1 \mathbb{P}^{ac} + \alpha_2 \mathbb{P}^{sd} + \alpha_3 \mathbb{P}^{sc}$$
 (9.31)

Come conseguenza, ogni variabile aleatoria si decompone nella somma di tre variabili aleatorie, una assolutamente continua, una discreta e una singolare continua.

#### 9.4 MODI DI CONVERGENZA NELLA TEORIA DELLA PROBABILITÀ

Come abbiamo potuto notare, la teoria assiomatica della probabilità è profondamente legata alla teoria della misura. Nella sezione 7.2 abbiamo visto diversi modi in cui una successione di funzioni misurabili  $f_n: X \longrightarrow \mathbb{C}$  poteva convergere ad una funzione limite misurabile  $f: X \longrightarrow \mathbb{C}$ .

Studiamo ora i modi di convergenza di una successione di variabili aleatorie  $X_n:\Omega\longrightarrow\mathbb{C}$  ad una variabile aleatoria limite  $X:\Omega\longrightarrow\mathbb{C}$ .

#### Convergenza puntuale o convergenza certa

Definizione 9.4.1. - Convergenza puntuale o convergenza certa.

Consideriamo lo spazio di probabilità  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$  e le variabili aleatorie  $X_n, X : \Omega \longrightarrow \mathbb{C}$ Si dice che  $X_n$  converge certamente a X**su**  $\Omega$   $(X_n \stackrel{c}{\longrightarrow} X)$  se

$$\lim_{n \to +\infty} X_n(\omega) = X(\omega), \ \forall \omega \in \Omega$$
 (9.32)

La convergenza certa implica tutti i modi di convergenza successivi, ma non c'è alcun vantaggio ad usare questa convergenza rispetto alla convergenza quasi certa.

# Convergenza quasi certa

DEFINIZIONE 9.4.2. - CONVERGENZA QUASI CERTA.

Consideriamo lo spazio di probabilità  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$  e le variabili aleatorie  $X_n, X: \Omega \longrightarrow \mathbb{C}$ Si dice che  $X_n$  converge quasi certamente a Xsu  $\Omega$   $(X_n \overset{q.c.}{\to} X)$  se

$$\mathbb{P}\left(\left\{\omega \in \Omega \middle| \lim_{n \to +\infty} X_n(\omega) = X(\omega)\right\}\right) = 1 \tag{9.33}$$

Osserviamo che in uno spazio di probabilità  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$  questa convergenza è equivalente alla convergenza *quasi ovunque*. Infatti:

$$\begin{split} \left\{\omega \in \Omega \middle| \lim_{n \to +\infty} X_n(\omega) \neq X(\omega) \right\} &= \Omega \setminus \left\{\omega \in \Omega \middle| \lim_{n \to +\infty} X_n(\omega) = X(\omega) \right\} \\ \mathbb{P} \Big( \left\{\omega \in \Omega \middle| \lim_{n \to +\infty} X_n(\omega) \neq X(\omega) \right\} \Big) &= \mathbb{P}(\Omega) - \mathbb{P} \Big( \left\{\omega \in \Omega \middle| \lim_{n \to +\infty} X_n(\omega) = X(\omega) \right\} \Big) \\ \mathbb{P} \Big( \left\{\omega \in \Omega \middle| \lim_{n \to +\infty} X_n(\omega) \neq X(\omega) \right\} \Big) &= 1 - \mathbb{P} \Big( \left\{\omega \in \Omega \middle| \lim_{n \to +\infty} X_n(\omega) = X(\omega) \right\} \Big) \end{split}$$

Allora affermare che

$$\mathbb{P}\left(\left\{\omega \in \Omega \middle| \lim_{n \to +\infty} X_n(\omega) = X(\omega)\right\}\right) = 1$$

significa affermare che

$$\mathbb{P}\left(\left\{\omega\in\Omega\left|\lim_{n\to+\infty}X_{n}\left(\omega\right)\neq X\left(\omega\right)\right\}\right)=0$$

**ATTENZIONE!** In uno spazio di misura che *non* sia di probabilità questa corrispondenza non si può fare, dato che  $\mu(X)$  può non essere pari ad 1, tanto meno finito. Vale sempre la convergenza **q.o.**, ma mai quella **q.c.**.

#### Convergenza in probabilità

DEFINIZIONE 9.4.3. - CONVERGENZA IN PROBABILITÀ.

Consideriamo lo spazio di probabilità  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$  e le variabili aleatorie  $X_n, X: \Omega \longrightarrow \mathbb{C}$ .

Si dice che  $X_n$  converge in probabilità a X  $(X_n \xrightarrow{\mathbb{P}} X)$  se

$$\lim_{n \to +\infty} \mu(\{\omega \in \Omega \mid |X_n(\omega) - X(\omega)| < \varepsilon\}) = 1, \ \forall \varepsilon > 0$$
(9.34)

In modo analogo alla convergenza quasi certa, in uno spazio di probabilità  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$  questa convergenza è equivalente alla *convergenza in misura*.

**Attenzione!** In uno spazio di misura che *non* sia di probabilità questa corrispondenza non si può fare, dato che  $\mu(X)$  può non essere pari ad 1, tanto meno finito. Vale sempre la convergenza in misura, ma mai quella in probabilità.

#### Convergenza in media

DEFINIZIONE 9.4.4. - CONVERGENZA IN MEDIA.

Consideriamo lo spazio di probabilità  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$  e le variabili aleatorie  $X_n, X: \Omega \longrightarrow \mathbb{C}$ .

Si dice che  $X_n$  converge in media a  $f(X_n \xrightarrow{L^1} X)$  se

$$\lim_{n \to +\infty} \mathbb{E}X_n = \mathbb{E}X \tag{9.35}$$

o, equivalentemente, se passiamo alla probabilità immagine,

$$\lim_{n \to +\infty} \int_{\mathbb{R}} X_n d\mathbb{P}_Y = \int_{\mathbb{R}} X d\mathbb{P}_Y \tag{9.36}$$

# Convergenza in legge

# DEFINIZIONE 9.4.5. - CONVERGENZA IN LEGGE.

Dato  $(\Omega, \mathcal{M}, \mathbb{P})$  spazio di probabilità e le variabili aleatorie  $X_n, X: \Omega \longrightarrow \mathbb{R}$  con le corrispettive funzioni di distribuzione

$$F_n: \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$$
  
  $x \longmapsto F_n(x) = \mathbb{P}(X_n \le x), \ \forall x \in \mathbb{R}$ 

$$F: \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$$
  
 $x \longmapsto F(x) = \mathbb{P}(X \le x), \ \forall x \in \mathbb{R}$ 

allora si dice che  $X_n$  converge a X in legge  $\left(X_n \stackrel{d}{\rightarrow} X\right)$  se

$$\lim_{n \to +\infty} F_n(x) = F(x), \ \forall x \in \mathbb{R} \text{ punto di continuità di } F.$$
 (9.37)

# V APPENDICI-TE

# Note aggiuntive

"Le note a piè di pagina sono le superfici ingannatrici che permettono ai paragrafi tentacolari di aderire alla realtà più ampia della biblioteca."

NICHOLSON BAKER, bibliotecario di Cthulhu.

Riportiamo alcune note, precisazioni e dimostrazioni complementari agli argomenti dei capitoli principali che possono risultare utili al lettore.

# A.1 CAPITOLO 1: ALLA RICERCA DELLA LUNGHEZZA DELL'ELLISSE

# A.1.1 Il coefficiente binomiale generalizzato

#### DEFINIZIONE A.1.1. - COEFFICIENTE BINOMIALE.

Dati  $n, j \in \mathbb{N}$  con  $n \ge j$ , si definisce il **coefficiente binomiale** il numero

$$\binom{n}{j} = \frac{n!}{j! (n-j)!} \tag{A.1}$$

dove! indica il fattoriale:

- $\blacksquare$  (0)! = 1

Se n < j, allora poniamo  $\binom{n}{j} = 0$ 

Possiamo estendere la definizione del coefficiente binomiale sostituendo a n e j dei qualunque numeri complessi  $\alpha$  e  $\beta$  (purché non sia un intero negativo) utilizzando la generalizzazione del fattoriale, la funzione Gamma di Eulero. Vediamone la definizione con  $\alpha$  tale che  $\Re \varepsilon$  ( $\alpha$ ) > 0.

#### DEFINIZIONE A.1.2. - FUNZIONE GAMMA DI EULERO.

Dato  $\alpha$  tale che  $\Re(\alpha) > 0$ , definiamo la **funzione Gamma di Eulero** in campo comples-

so come il prolungamento analitico dell'integrale improprio convergente

$$\Gamma(\alpha) = \int_0^{+\infty} x^{\alpha - 1} e^{-\alpha} dx \tag{A.2}$$

Essa gode di alcune proprietà:

- $\Gamma(1)=1$
- $\Gamma(\alpha+1) = \alpha\Gamma(\alpha), \ \forall \alpha > 0$
- $\Gamma(n) = (n+1)!, \forall n \in \mathbb{N}$

Definita la funzione Gamma, diamo ora una definizione generalizzata di coefficiente binomiale.

DEFINIZIONE A.1.3. - COEFFICIENTE BINOMIALE GENERALIZZATO CON GAMMA DI EULERO.

Dati  $\alpha, \beta \in \mathbb{C} \setminus \{z \mid \Re \varepsilon(z) \in \mathbb{Z} \land \Re \varepsilon(z) \leq 0\}$ , si definisce il **coefficiente binomiale generalizzato** il numero

$$\binom{\alpha}{\beta} = \frac{\Gamma(\alpha+1)}{\Gamma(\beta+1)\Gamma(\alpha-j+1)}$$
 (A.3)

Questa definizione è corretta, ma presenta alcuni inconvenienti:

- *Non è definita* sui complessi con parte reale un numero intero negativo o zero.
- *Non è operativa*, dato che richiede di conoscere i valori della funzione Gamma che, in generale, non sono noti.

Consideriamo ora il caso del binomiale  $\binom{\alpha}{j}$  dove  $\alpha \in \mathbb{C}$  e  $j \in \mathbb{N}$ . Se  $\alpha \in \mathbb{N}$ , osserviamo come la forma operativa del binomiale è la seguente:

In realtà questa relazione si ottiene anche col coefficiente che abbiamo definito in precedenza se  $\alpha \in \mathbb{C}$  e  $j \in \mathbb{N}$ . Innanzitutto, diamo qualche notazione.

DEFINIZIONE A.1.4. - SIMBOLO DI POCHHAMMER O FATTORIALE CRESCENTE.

Dati  $\alpha \in \mathbb{C}$ ,  $j \in \mathbb{N}$ , il **simbolo di Pochhammer** o altresì detto **fattoriale crescente** è il numero

$$\alpha^{\overline{j}} = (\alpha)_j := \frac{\Gamma(\alpha + j)}{\Gamma(\alpha)}$$
 (A.4)

Questa equivale a

$$\alpha^{\overline{j}} = (\alpha)_j = \prod_{k=0}^{j-1} (\alpha + j) = \prod_{k=1}^j (\alpha + j - 1) = \alpha (\alpha + 1) \cdots (\alpha + j - 1)$$
(A.5)

DEFINIZIONE A.1.5. - FATTORIALE DECRESCENTE.

Dati  $\alpha \in \mathbb{C}$ ,  $j \in \mathbb{N}$ , il **fattoriale decrescente** è il numero

$$\alpha^{\underline{j}} := \frac{\Gamma(\alpha + 1)}{\Gamma(\alpha - j + 1)} \tag{A.6}$$

Questa equivale a

$$\alpha^{j} = \prod_{k=0}^{j-1} (\alpha - j) = \prod_{k=1}^{j} (\alpha - j + 1) = \alpha (\alpha - 1) \cdots (\alpha - j + 1)$$
(A.7)

**ATTENZIONE!** La notazione  $(\alpha)_j$ , introdotta da Leo August Pochhammer, è talvolta usata anche per indicare il fattoriale *decrescente* oltre che quello *crescente*. Anche se useremo il simbolo di Pochammer solo per il fattoriale crescente, prediligeremo la notazione introdotta da Knuth et al.

Osserviamo che

$$\binom{\alpha}{j} = \frac{\Gamma(\alpha+1)}{j!\Gamma(\alpha-j+1)} = \frac{\alpha^{\underline{j}}}{j!} = \frac{\alpha(\alpha-1)\cdots(\alpha-j+1)}{j!} = \frac{(\alpha-j+1)^{\overline{j}}}{j!} = \frac{(\alpha-j+1)_{\overline{j}}}{j!}$$

Allora possiamo considerare questa definizione operativa come la generalizzazione nel caso  $\alpha \in \mathbb{C}$  e  $j \in \mathbb{N}$  del binomiale.

**Definizione** A.1.6. - Coefficiente binomiale generalizzato, definizione operativa . Dati  $\alpha \in \mathbb{C}$ ,  $j \in \mathbb{N}$ , si definisce il coefficiente binomiale generalizzato il numero

$$\binom{\alpha}{j} = \frac{\alpha^{\underline{j}}}{j!} = \frac{(\alpha - j + 1)^{\overline{j}}}{j!} = \frac{(\alpha - j + 1)_j}{j!} = \frac{\alpha (\alpha - 1) \cdots (\alpha - j + 1)}{j!}$$
(A.8)

**OSSERVAZIONE.** Se  $\alpha < j$ , con  $\alpha \in \mathbb{Z}$  e  $j \in \mathbb{N}$ , si ha al numeratore il fattore  $(\alpha - \alpha)$  e quindi  $\begin{pmatrix} \alpha \\ j \end{pmatrix} = 0$ .

Valgono inoltre le seguenti proprietà,  $\forall \alpha \in \mathbb{C}$ :

$$\begin{pmatrix} \alpha \\ 0 \end{pmatrix} = 1 \tag{A.9}$$

$$\binom{\alpha}{k+1} = \binom{\alpha}{k} \frac{\alpha - k}{k+1}$$
 (A.10)

$$\begin{pmatrix} \alpha \\ k-1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \alpha \\ k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha+1 \\ k \end{pmatrix}$$
 (A.11)

# A.2 CAPITOLO 3: SERIE DI FUNZIONI

#### A.2.1 Tanti criteri di Cauchy

Il **criterio di Cauchy** è un importante teorema che fornisce condizioni necessarie e sufficienti per la convergenza di una successione.

#### TEOREMA A.2.1. - CRITERIO DI CAUCHY PER LE SUCCESSIONI.

 $Sia\ v_n\ successione\ in\ X\ spazio\ metrico\ completo.\ Allora$ 

 $v_n$  converge in  $X \iff v_n$  è di Cauchy  $\iff$ 

$$\iff \forall \varepsilon > 0 \ \exists N = N(\varepsilon) : \forall n, m \ge N \ d(v_n, v_m) < \varepsilon \quad (A.12)$$

DIMOSTRAZIONE.

 $\implies$ ) Supponiamo che  $v_n$  converge a  $v \in X$ , ovvero

$$\forall \varepsilon > 0 \exists N = N(\varepsilon) : \forall n \ge Nd(v_n, v) < \frac{\varepsilon}{2}$$

Prendiamo  $n, m \ge N$ . Per la disuguaglianza triangolare della metrica d si ha

$$d(v_n, v_m) < d(v_n, v) + d(v, v_m) = d(v_n, v) + d(v_m, v) < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon$$

 $\iff$  ) Vale per la completezza dello spazio X.

**OSSERVAZIONE.** L'implicazione  $\Longrightarrow$ ) vale in generale su qualunque spazio metrico, mentre l'altra vale solo se lo spazio è completo. Per dimostrare che X sia completo può essere utile utilizzare alcune delle seguenti proprietà<sup>a</sup>:

- Una successione di Cauchy è *convergente* se e solo se ha punti di accumulazione.
- Una successione di Cauchy è convergente se ha una sottosuccessione convergente.
- $\blacksquare$  Se X è spazio metrico *compatto*, allora X è spazio metrico *completo*; non è vero il viceversa.

<sup>a</sup>Per approfondimenti si veda il Capitolo 6 di Antuca e Bertolotti, *Tutto quello che avreste voluto sapere sulla Geometria* 2\* (\* ma non avete mai osato chiedere).

**INTUITIVAMENTE...** Possiamo vedere una successione di Cauchy come una successione che *oscilla* sempre di meno, fino a posizionarsi su un valore relativamente costante, dove le oscillazioni fra due valori distinti della successione sono davvero piccole.

In termini matematici, possiamo formalizzare questa intuizione così: una oscillazione dopo l'N-esimo elemento è la più grande differenza fra due elementi della successione scelti arbitrariamente dopo l'N-esimo:

$$osc(N) := sup\{d(v_n, v_m) \mid n, m \ge N\}$$

Allora una serie è di Cauchy se

$$\lim_{N \to +\infty} osc(N) = 0$$

Questo ci permette di *estendere* il criterio di Cauchy a situazione *molto variegate* tra di loro dove bisogna studiare una convergenza, tutte *accomunate* dall'idea che "portare l'oscillazione a *zero* è equivalente alla convergenza".

Abbiamo visto¹ il criterio di Cauchy per la *convergenza uniforme*; qui di seguito riportiamo quello per le *serie*.

COROLLARIO A.2.1. - CRITERIO DI CAUCHY PER LE SERIE.

Una serie  $\sum_{n=0}^{\infty} x_n$  in uno spazio normato completo è convergente se e solo se

$$\forall \varepsilon > 0 \; \exists N \in \mathbb{N} \colon \forall n \geq N, \; \forall p \in \mathbb{N} \; \left\| x_{n+1} + x_{n+2} + \ldots + x_{n+p} \right\| < \varepsilon \tag{A.13}$$

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Si veda Capitolo 2, pag. 15.

DIMOSTRAZIONE. Considerate le ridotte

$$s_n = \sum_{k=1}^n a_k$$

la serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} x_n$$

converge se e solo se la successione delle ridotte converge. Poiché X è uno spazio completo, questo equivale a dire che la successione delle ridotte  $s_n$  è di Cauchy, ossia

$$\forall \varepsilon > 0 \ \exists N \in \mathbb{N} \colon \forall n \geq N, \ \forall p \in \mathbb{N} \ \|s_m - s_n\| < \varepsilon$$

Senza perdita di generalità poniamo m = n + p: la relazione qui sopra coincide con

$$\forall \varepsilon > 0 \ \exists N \in \mathbb{N} \colon \forall n \ge N, \ \forall p \in \mathbb{N} \ \left\| x_{n+1} + x_{n+2} + \ldots + x_{n+p} \right\| < \varepsilon$$

e quindi segue la tesi.

# A.2.2 Criteri di convergenza delle serie

Di seguito enunceremo diversi criteri utili per studiare la convergenza di una serie  $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ .

**Limite del termine della successione** (*Criterio necessario*,  $\mathbb{R}$  o  $\mathbb{C}$ ) Se la serie converge, allora  $\lim_{n\to+\infty} a_n = 0$ . Per contronominale vale

$$\lim_{n \to +\infty} a_n \neq 0 \implies \sum_{n=1}^{+\infty} a_n \text{ non converge}$$
 (A.14)

**Convergenza assoluta** (Criterio sufficiente,  $\mathbb{R}$  o  $\mathbb{C}$ )

Se la serie

$$\sum_{n=1}^{+\infty} |a_n|$$

converge, allora si dice che la serie

$$\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$$

converge assolutamente e inoltre essa converge anche semplicemente.

**Criterio del rapporto o di d'Alembert** (*Criterio sufficiente*,  $\mathbb{R}$  o  $\mathbb{C}$ ) Se esiste R tale che

$$\lim_{n \to +\infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| = R \tag{A.15}$$

se R < 1, la serie è assolutamente convergente. Se R > 1, la serie diverge. Se R = 1, non abbiamo informazioni sulla convergenza.

Criterio della radice o di Cauchy (Criterio sufficiente,  $\mathbb{R}$  o  $\mathbb{C}$ )

$$R = \limsup_{n \to +\infty} \sqrt[n]{|a_n|} \tag{A.16}$$

Se R < 1, la serie è *assolutamente* convergente, mentre se R > 1, la serie diverge. Se R = 1, non abbiamo informazioni sulla convergenza.

Se una serie infinita converge o diverge col criterio della radice, lo stesso risultato si ottiene con il *criterio del rapporto* ma *non* vale il viceversa.

# **Criterio dell'integrale** (Criterio necessario e sufficiente, $\mathbb{R}$ )

Sia  $f:[1,+\infty)\longrightarrow \mathbb{R}_+$  una funzione non-negativa e monotona decrescente tale per cui  $f(n)=a_n$ . Allora, posto

$$\int_{1}^{+\infty} f(x) dx = \lim_{t \to \infty} \int_{1}^{t} f(x) dx$$

la serie  $a_n$  converge se e solo se l'integrale converge.

# **Criterio di confronto diretto** (Criterio sufficiente, $\mathbb{R}$ o $\mathbb{C}$ )

Se la serie

$$\sum_{n=1}^{+\infty} b_n$$

è una serie assolutamente convergente e  $|a_n| < |b_n|$  per n sufficientemente grande, allora la serie

$$\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$$

converge assolutamente.

# **Criterio del confronto asintotico** (*Criterio necessario e sufficiente*, $\mathbb{R}$ )

Se  $a_n$ ,  $b_n > 0$ ,  $\forall n$ , e il limite

$$\lim_{n\to+\infty}\frac{a_n}{b_n}$$

esiste, è finito e diverso da zero, allora

$$\sum_{n=1}^{+\infty} a_n \text{ converge} \iff \sum_{n=1}^{+\infty} b_n \text{ converge.}$$
 (A.17)

# Criterio di condensazione di Cauchy (Criterio necessario e sufficiente, $\mathbb{R}$ )

Sia  $a_n$  una successione non negativa e non crescente. Allora

$$\sum_{n=1}^{+\infty} a_n \text{ converge} \iff \sum_{n=1}^{+\infty} 2^n a_{2^n} \text{ converge.}$$
 (A.18)

Inoltre, nel caso di convergenza, si ha

$$\sum_{n=1}^{+\infty} a_n < \sum_{n=1}^{+\infty} 2^n a_{2^n} < 2 \sum_{n=1}^{+\infty} a_n$$

**Criterio di Abel-Dirichlet** (*Criterio sufficiente*,  $\mathbb{R}$  o  $\mathbb{C}$ )

Sia data la serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n b_n, \quad a_n \in \mathbb{C}, \ b_n \in \mathbb{R}$$
 (A.19)

Se

- $b_n > 0$  è decrescente e infinitesima per  $n \to +\infty$ .
- la successione delle somme parziali di  $a_n$  è limitata, ossia

$$\exists M > 0: \left| \sum_{k=0}^{n} a_k \right| \le M, \ \forall k \le 0$$

allora la serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n b_n$$

converge (semplicemente).

**Criterio di Leibniz** (*Criterio sufficiente*,  $\mathbb{R}$  o  $\mathbb{C}$ )

Sia data la serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} (-1)^n a_n, \quad a_n \in \mathbb{R}$$
 (A.20)

Se  $a_n > 0$  è decrescente ed infinitesima per  $n \to +\infty$ , allora la serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} (-1)^n a_n$$

converge (semplicemente).

A.2.3 Serie a valori reali notevoli

Di seguito enunceremo alcune serie a valori reali di particolare rilevanza.

Serie geometrica

$$\sum_{n=0}^{+\infty} z^n$$

La ridotta è uguale a

$$s_n = \sum_{k=0}^{n} z^k = \frac{1 - z^{n+1}}{1 - z}$$

La serie dunque converge se e solo se |z| < 1 e in tal caso converge a  $\frac{1}{1-z}$ .

**DIMOSTRAZIONE.** Osserviamo subito che per z=1 la serie geometrica è la somma di infiniti termini pari ad 1 e *non converge*.

Calcoliamo la ridotta per  $z \neq 1$ , utilizzando il seguente espediente:

$$s_n = \sum_{k=0}^{n} z^k = 1 + z + z^2 + z^3 + \dots + z^n$$

$$zs_n = \sum_{k=1}^{n+1} z^k = z + z^2 + z^3 + z^4 + \dots + z^{n+1}$$

$$s_n - zs_n = \begin{cases} 1 & +z & +z^2 & +z^3 & +\dots & +z^n \\ -z & -z^2 & -z^3 & -\dots & -z^n & -z^{n+1} \end{cases}$$

$$= 1 - z^{n+1}$$

$$s_n (1-z) = 1 - z^{n+1}$$

$$s_n = \frac{1 - z^{n+1}}{1 - z}$$

Per definizione di serie, se |z| < 1 si ha

$$\sum_{n=0}^{+\infty} z^n = \lim_{n \to +\infty} s_n = \lim_{n \to +\infty} \frac{1 - z^{n+1}}{1 - z} = \frac{1}{1 - z}.$$

dato che  $z^{n+1}$  tende a zero per  $n \to +\infty$ .

Per z = -1, la ridotta risulta

$$s_n = \frac{1 - (-1)^{n+1}}{2} = \begin{cases} 1 & \text{se } n \text{ dispari} \\ 0 & \text{se } n \text{ pari} \end{cases}$$

che non ammette limite per  $n \to +\infty$ .

Per |z| > 1  $z^{n+1}$  diverge, dunque diverge anche la ridotta e la serie geometrica.

#### Serie armonica generalizzata

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^p} \tag{A.21}$$

converge se p > 1 e diverge per  $p \le 1$ ; per p = 1 abbiamo la **serie armonica**. Se p > 1 la somma della serie armonica generalizzata, se vista in funzione di p, è  $\zeta(p)$ , ossia la funzione zeta di Riemann valutata in p.

# Serie logaritmica

$$\sum_{n=2}^{+\infty} \frac{1}{n(\log n)^p} \tag{A.22}$$

per ogni numero reale positiva p. Diverge per  $p \le 1$ , ma converge per ogni p > 1.

# A.3 CAPITOLO 4: SERIE DI POTENZE

A.3.1 *Massimo e minimo limite* 

#### Definizione di massimo e minimo limite

**RICORDIAMO...** In  $\mathbb{R}^*$  è definito il concetto di **convergenza**, che coincide con l'usuale concetto di convergenza quando il risultato del limite è *finito*, mentre coincide con il concetto di divergenza, a più o a meno *infinito*, quando il risultato del limite è più o meno infinito, rispettivamente.

# DEFINIZIONE A.3.1. - VALORE LIMITE E CLASSE LIMITE.

Sia  $a_n$  una successione di numeri reali e sia  $\mathbb{R}^* = \mathbb{R} \cup \{+\infty\} \cup \{-\infty\} = [-\infty, +\infty]$ .

Un valore  $\lambda \in \mathbb{R}^*$  si dice **valore limite** della successione  $a_n$  se esiste una sottosuccessione  $a_{n_k}$  tale che

$$\lim_{k \to +\infty} a_{n_k} = \lambda. \tag{A.23}$$

L'insieme dei valori limite della successione si chiama classe limite della successione.

#### ESERCIZI.

- 1. Provare che la classe limite di ogni successione è non vuota.
- 2. Scrivere un esempio esplicito di successione con classe limite  $\{0, +\infty\}$ .
- 3. Scrivere un esempio esplicito di successione con classe limite costituita da tre valori.
- 4. Scrivere un esempio di successione con classe limite  $\mathbb{R}$ .

**SOLUZIONE.** I Se la successione è *limitata*, allora si ha sempre una sottosuccessione convergente in  $\mathbb{R}$  per il teorema di Bolzano-Weierstrass.

Supponendo che la successione non sia limitata superiormente (il caso inferiore è analogo), costruiamo una sottosuccessione convergente a  $+\infty$ . Dalla non limitatezza di  $a_n$  si ha che, per ogni  $M \in \mathbb{R}$  esiste  $n \in \mathbb{N}$  tale che  $a_n > M$ .

Preso  $M_1 = 1$ , si scelga  $n_1$  per cui  $a_{n_1} > M_1 = 1$ .

Consideriamo ora  $M_2 = 2 + \max\{a_j \mid j \le n_1\}$ : si ha che  $M_2 \ge 2$  e si può sempre scegliere in quanto  $a_n$  non limitata, un  $n_2 \ge n_1$  tale per cui  $a_{n_2} > M_2$ .

Per induzione si può mostrare che al k-esimo passo, scegliendo  $M_k = k + \max \{a_j \mid j \le n_k\}$  in modo che  $M_k \ge k$ , esiste  $n_{k+1} > n_k$  con  $a_{n_k} > M_k$ .

In questo modo si ottiene una sottosequenza indicizzata da  $n_k$  tale che  $a_{n_k} \ge k$ . Questo implica che la sottosequenza converge a  $+\infty$ .

II Si consideri

$$a_n = \begin{cases} n & \text{se } n \text{ pari} \\ \frac{1}{n} & \text{se } n \text{ dispari} \end{cases}$$

Le sottosuccessioni indicizzate dai pari e dai dispari convergono a  $+\infty$  e 0, rispettivamente.

III Si consideri

$$a_n = \sin\left(\frac{n\pi}{2}\right).$$

L'immagine di  $a_n$  è costituita da soli tre valori: 0, 1 e -1.

È sufficiente considerare le sottosuccessioni

$${b_n} = {a_0, a_2, a_4 \dots}$$
  
 ${c_n} = {a_1, a_5, a_9, \dots}$   
 ${d_n} = {a_3, a_7, a_1 1, \dots}$ 

per verificare che ogni elemento dell'immagine di  $a_n$  è valore limite e la classe limite ha solo tre valori.

IV Si consideri la biezione  $f: \mathbb{N} \longrightarrow \mathbb{Q}_{\geq 0}$  e si ponga  $a_n = f(n)$ : questa è una successione contenente tutti i razionali e i suoi punti di accumulazioni sono, per densità di  $\mathbb{Q}$ , tutti i reali. Allora la classe limite di  $a_n$  è  $\mathbb{R}$ .

Proposizione A.3.1. - Chiusura della classe limite.

La classe limite di ogni successione è un insieme chiuso in  $\mathbb{R}^*$ .

DIMOSTRAZIONE. Sia  $a_n$  una successione di numeri reali e sia  $\Lambda$  la sua classe limite. Per provare che  $\Lambda$  è chiuso è sufficiente provare che ogni punto di accumulazione di  $\Lambda$  appartiene a  $\Lambda$ .

Sia quindi  $\lambda^* \in \mathbb{R}^*$  un punto di accumulazione di  $\Lambda$ ; proviamo che esiste una sottosuccessione di  $a_n$  convergente a  $\lambda^*$ . A tale fine, osserviamo che, per definizione di punto di accumulazione, per ogni  $\varepsilon > 0$  esiste  $l_0 \in \Lambda$ ,  $\lambda_0 \neq \lambda^*$ , tale che

$$\lambda^* - \varepsilon < \lambda_0 < \lambda^* + \varepsilon$$
.

Sia  $\varepsilon_0 > 0$  tale che

$$\lambda^* - \varepsilon < \lambda_0 - \varepsilon_0 < \lambda_0 < \lambda_0 + \varepsilon_0 < \lambda^* + \varepsilon.$$

Dal fatto che  $\lambda_0 \in \Lambda$  deduciamo che esiste una sottosuccessione  $a_{n_k}$  tale che

$$\lim_{k\to +\infty} a_{n_k} = \lambda_0$$

e dunque, dato  $\varepsilon_0$  come in  $\bigodot$  , esiste  $K \in \mathbb{N}$  tale che per ogni  $k \geq K$  si ha

$$\lambda_0 - \varepsilon_0 < a_{n_k} < \lambda_0 + \varepsilon_0.$$

Dalle relazioni (1) e (2) deduciamo che per ogni  $\varepsilon>0$  esiste  $K\in\mathbb{N}$  tale che per ogni  $k\geq K$  si ha

$$\lambda^* - \varepsilon < a_{n_k} < \lambda^* + \varepsilon$$

e questo prova che la sottosuccessione  $a_{n_k}$  converge a  $\lambda^*$ .

Dalla proposizione e dal primo punto dell'esercizio precedente, segue che la classe limite di una qualsiasi successione è un insieme chiuso non vuota; esistono quindi in  $\mathbb{R}^*$  il suo massimo ed il suo minimo.

DEFINIZIONE A.3.2. - MASSIMO E MINIMO LIMITE .

Si dice massimo limite della successione  $a_n$  il massimo della sua classe limite e lo si

$$\limsup_{n \to +\infty} a_n. \tag{A.24}$$

Si dice **minimo limite** della successione  $a_n$  il minimo della sua classe limite e lo si indica con

$$\liminf_{n\to+\infty} a_n$$
.

#### Osservazioni.

- Si noti che, a differenza del limite, il massimo ed il minimo limite di una successione di numeri reali esistono *sempre*.
- Dalla definizione segue immediatamente che

$$\liminf_{n \to +\infty} a_n \le \limsup_{n \to +\infty} a_n$$

e che

$$\lim_{n \to +\infty} a_n \quad \text{esiste} \quad \Longleftrightarrow \quad \liminf_{n \to +\infty} a_n = \limsup_{n \to +\infty} a_n.$$

■ Dalla definizione segue anche che

$$\liminf_{n \to +\infty} a_n = -\limsup_{n \to +\infty} (-a_n)$$

e

$$\limsup_{n\to+\infty} a_n = -\liminf_{n\to+\infty} (-a_n).$$

#### Eserciziamoci! Definizione di massimo e minimo limite

**Esempio.** Una successione può avere massimo limite uguale a  $-\infty$ ?

**SOLUZIONE.** La risposta è sì. Osserviamo che dal fatto che il minimo limite è minore o uguale al massimo limite, in questo caso si deduce che anche il minimo limite è uguale  $a - \infty$  e dunque esiste il limite ed è uguale  $a - \infty$ . La successione diverge quindi  $a - \infty$ .

Caratterizzazione del massimo e del minimo limite finiti Il massimo ed il minimo limite di una successione di numeri reali possono essere facilmente caratterizzati nel caso in cui siano finiti.

# Proposizione A.3.2. - Caratterizzazione del massimo limite finito .

Sia  $a_n$  una successione di numeri reali e sia  $\lambda \in \mathbb{R}$ . Allora

$$\limsup_{n \to +\infty} a_n = \lambda$$

se e solo se

- 1.  $\forall \varepsilon > 0 \quad \exists N \in \mathbb{N} \quad \forall n \geq N \quad a_n < \lambda + \varepsilon$ .
- 2.  $\forall \ \varepsilon > 0$  esistono infiniti indici  $n_k \in \mathbb{N}$ :  $a_{n_k} > \lambda \varepsilon$ .

OSSERVAZIONE. Le condizioni 1. e 2. esprimono il fatto che il massimo limite di una successione è un elemento della classe limite ed è il più grande tra gli elementi della classe limite.

#### DIMOSTRAZIONE.

 $\Longrightarrow$ ) Sia

$$\limsup_{n\to+\infty} a_n = \lambda;$$

allora,  $\lambda$  è un valore limite di  $a_n$ , in quanto la classe limite è chiusa, e dunque esiste una sottosuccessione  $a_{n_k}$  convergente a  $\lambda$ .

Quindi, per ogni  $\varepsilon > 0$  esiste  $K \in \mathbb{N}$  tale che per ogni  $k \ge K$  si ha

$$\lambda - \varepsilon < a_{n_k} < \lambda + \varepsilon$$
,

da cui segue la relazione 2.

D'altra parte,  $\lambda$  è il massimo della classe limite; di conseguenza, per ogni  $\varepsilon > 0$  il numero  $\lambda + 2\varepsilon$  non è un valore limite e dunque nell'intorno  $(\lambda + \varepsilon, \lambda + 3\varepsilon)$  di  $\lambda + 2\varepsilon$  cadono i numeri  $a_n$  per al più un numero finito di indici n.

Esiste quindi  $N \in \mathbb{N}$  tale che per ogni  $n \ge N$  si ha

$$a_n < \lambda + \varepsilon$$
,

ossia la relazione 1.

 $\Leftarrow$  ) Supponiamo ora che valgano le relazioni 1. e 2. Da esse si deduce immediatamente che la sottosuccessione  $a_{n_k}$  converge a  $\lambda$  e dunque  $\lambda$  è un valore limite della successione  $a_n$ .

D'altra parte, dalla relazione 1. segue che ogni numero  $\lambda' > \lambda$  non appartiene alla classe limite: infatti, dato  $\lambda' > \lambda$ , posto  $\varepsilon' = (\lambda' - \lambda)/2$ , esiste  $N' \in \mathbb{N}$  tale che

$$a_n < \lambda + \varepsilon' = \lambda' - \varepsilon'$$

per ogni  $n \ge N'$ . Di conseguenza, si ha definitivamente

$$a_n \notin (\lambda' - \varepsilon', \lambda' + \varepsilon')$$

e dunque non esistono sottosuccessioni convergenti a  $\lambda'$ .

Concludiamo quindi che  $\lambda$  è il massimo della classe limite, ossia che  $\lambda$  è il massimo limite della successione.

In modo analogo si prova il seguente risultato.

# Proposizione A.3.1. - Caratterizzazione del minimo limite finito .

Sia  $a_n$  una successione di numeri reali e sia  $\lambda \in \mathbb{R}$ . Allora

$$\liminf_{n \to +\infty} a_n = \lambda$$

se e solo se

- 1.  $\forall \varepsilon > 0 \quad \exists N \in \mathbb{N} \quad \forall n \geq N \quad a_n > \lambda \varepsilon$ .
- 2.  $\forall \ \varepsilon > 0$  esistono infiniti indici  $n_k \in \mathbb{N}$ :  $a_{n_k} < \lambda + \varepsilon$ .

# Formulazione equivalente del massimo e del minimo limite

Proposizione A.3.3. - Formulazione equivalente del massimo e del minimo limite .

Sia  $a_n$  una successione di numeri reali. Allora si ha

$$\limsup_{n \to +\infty} a_n = \inf_{n \ge 1} \left( \sup_{k \ge n} a_k \right) \tag{A.25}$$

е

$$\liminf_{n \to +\infty} a_n = \sup_{n \ge 1} \left( \inf_{k \ge n} a_k \right).$$
(A.26)

OSSERVAZIONE. Si verifica facilmente che la successione

$$b_n = \sup_{k > n} a_k, \quad n \ge 1,$$

è decrescente: infatti, per ogni  $n \ge 1$  si ha

$$b_{n+1} = \sup_{k \ge n+1} a_k \le \sup_{k \ge n} a_k = b_n.$$

Di conseguenza, per il teorema di Analisi Matematica Uno sui *limiti di successioni monotone*, essa ammette limite ed il suo limite coincide con l'estremo inferiore dei suoi valori; si ha quindi

$$\limsup_{n \to +\infty} a_n = \inf_{n \ge 1} \left( \sup_{k \ge n} a_k \right) = \lim_{n \to +\infty} \left( \sup_{k \ge n} a_k \right). \tag{A.27}$$

In modo analogo si prova che

$$\liminf_{n \to +\infty} a_n = \sup_{n > 1} \left( \inf_{k \ge n} a_k \right) = \lim_{n \to +\infty} \left( \inf_{k \ge n} a_k \right). \tag{A.28}$$

Dimostrazione (della formulazione equivalente del lim sup e del lim inf).

Proviamo il risultato sul massimo limite nel caso in cui questo sia *finito*. Lasciamo per esercizio i casi in cui questo sia più o meno infinito e le analoghe dimostrazioni per il minimo limite.

Sia quindi

$$\lambda = \limsup_{n \to +\infty} a_n$$

e supponiamo  $\lambda \in \mathbb{R}$ . Alla luce dell'osservazione precedente, dobbiamo verificare che

$$\lim_{n\to+\infty} \left(\sup_{k>n} a_k\right) = \lambda,$$

ossia che

$$\forall \ \varepsilon > 0 \quad \exists \ N \in \mathbb{N} \quad \forall \ n \geq N \quad \lambda - \varepsilon < \sup_{k \geq n} a_k < \lambda + \varepsilon.$$

Sia quindi  $\varepsilon > 0$ ; dalla caratterizzazione del massimo limite finito è noto che esiste  $N^* \in \mathbb{N}$  tale che per ogni  $n \ge N^*$  si ha

$$a_n < \lambda + \varepsilon/2$$
.

Per ogni  $n \ge N^*$  e per ogni  $k \ge n$  si ha quindi

$$a_k < \lambda + \varepsilon/2$$

e dunque

$$\sup_{k \ge n} a_k \le \lambda + \varepsilon/2 < \lambda + \varepsilon.$$

D'altra parte, sempre la caratterizzazione del massimo limite finito, esistono infiniti indici  $n_i \in \mathbb{N}$  tali che

$$a_{n_i} > \lambda - \varepsilon$$
.

Ora, per ogni  $n \ge N^*$ , sia  $n_i^* > n$ ; si ha quindi

$$a_{n_i^*} > \lambda - \varepsilon$$

e dunque

$$\sup_{k\geq n} a_k \geq a_{n_j^*} > \lambda - \varepsilon.$$

La tesi è quindi dimostrata scegliendo  $N = N^*$ .

#### Eserciziamoci! Formulazione equivalente del massimo e del minimo limite

Esercizio - Legame tra massimo e minimo limite . Utilizzando la proposizione precedente, provare che

$$\liminf_{n \to +\infty} (-a_n) = -\limsup_{n \to \infty} (a_n) \tag{A.29}$$

**O**SSERVAZIONE. Questa proprietà si può anche dimostrare direttamente dalle definizioni originali di lim sup e lim inf.

**Soluzione.** Mostriamo innanzitutto che, preso  $A \subseteq \mathbb{R}$  non vuoto, allora

$$\inf(-A) = -\sup(A)$$
.

Chiaramente, A non è limitato superiormente se e solo se -A non è limitato inferiormente e quindi vale

$$\inf(-A) = -\infty = -(+\infty) = -\sup(A)$$

Supponiamo allora che A sia limitato superiormente e consideriamo  $a \in A$ . Si ha

$$m \le -a \iff a \le -m$$

ossia -m è un minorante per -A se e solo se m è maggiorante per a. Allora:

■  $\inf(-A)$  è minorante di -A, dunque  $-\inf(-A)$  è maggiorante per A e pertanto

$$\sup(A) \le -\inf(-A) \iff \inf(-A) \le -\sup(A)$$
.

 $\blacksquare$  sup (A) è maggiorante di A, dunque  $-\sup(A)$  è minorante per -A e pertanto

$$-\sup(A) \le \inf(-A)$$
.

Segue allora l'uguaglianza cercata.

Ponendo  $A_n := \{a_k \mid k \ge n\}$ , si ha allora

$$\inf(-A_n) = -\sup(A_n), \ \forall n \in \mathbb{N}$$
  
 $\Longrightarrow \inf_{k \ge n} (-a_k) = -\sup_{k \ge n} (a_k)$ 

Passando al limite per  $n \to +\infty$ , per la formulazione equivalente del massimo e minimo limite otteniamo la tesi:

$$\liminf_{n \to +\infty} (-a_n) = \lim_{n \to +\infty} \inf_{k \ge n} (-a_k) = -\lim_{n \to +\infty} \sup_{k \ge n} (a_k) = -\limsup_{n \to +\infty} (a_n)$$

Esercizio - Generalizzazione del teorema della permanenza del segno. Utilizzando la proposizione precedente, provare che

$$a_n \ge 0$$
,  $\forall n \ge 1 \implies \limsup_{n \to +\infty} a_n \ge 0$ 

e

$$a_n \ge 0$$
,  $\forall n \ge 1 \implies \liminf_{n \to +\infty} a_n \ge 0$ .

Soluzione. Poiché vale sempre

$$\liminf_{n \to +\infty} a_n \le \limsup_{n \to +\infty} a_n,$$

ci basta verificare la seconda affermazione.

Consideriamo la successione

$$b_n = \inf_{k \ge n} a_k, \quad n \ge 1.$$

Poiché  $a_k \ge 0$ ,  $\forall n \ge 1$ , si ha  $b_n \ge 0$ . Per il teorema della permanenza del segno per i limiti, si ha

$$\liminf_{n \to +\infty} a_n = \lim_{n \to +\infty} \inf_{k \ge n} a_k \ge 0.$$

Esercizio. I concetti di massimo e minimo limite si possono definire anche per le successioni di numeri complessi?

**Soluzione.** La risposta è **no**. I concetti di massimo e minimo limite si basano sulla nozione di ordinamento in  $\mathbb{R}^*$  e dunque non si possono estendere al campo complesso, che non è un campo ordinato.

#### Massimo limite del prodotto

Proposizione A.3.4. - Massimo limite del prodotto di due successioni positive . Si considerino due successioni  $a_n$ ,  $b_n$  di numeri reali positivi. Allora vale la disuguaglianza

$$\limsup_{n \to +\infty} a_n b_n \le \limsup_{n \to +\infty} a_n \limsup_{n \to +\infty} b_n, \tag{A.30}$$

mentre in generale non vale l'uguaglianza

$$\limsup_{n \to +\infty} a_n b_n = \limsup_{n \to +\infty} a_n \limsup_{n \to +\infty} b_n$$
 (A.31)

. Se si suppone che esista finito e non nullo  $\lim_{n \to +\infty} a_n$ , allora vale l'uguaglianza

$$\limsup_{n \to +\infty} a_n b_n = \lim_{n \to +\infty} a_n \limsup_{n \to +\infty} b_n$$

Dimostrazione. Ricordiamo che per ogni successione di numeri reali  $c_n$  si ha

$$\limsup_{n\to+\infty}c_n=\inf_{n\geq 1}\sup_{k\geq n}c_k$$

1. Osserviamo che per ogni  $n \ge 1$  e per ogni  $k \ge n$  si ha

$$a_k b_k \le \left(\sup_{j \ge n} a_j\right) b_k$$

e dunque

$$\sup_{k\geq n} a_k b_k \leq \left(\sup_{j\geq n} a_j\right) \left(\sup_{k\geq n} b_k\right).$$

Tenendo presente che, per ogni coppia di successioni  $f_n$  e  $g_n$  si ha

$$f_n \le g_n$$
,  $\forall n \ge 1 \implies \inf_{n \ge 1} f_n \le \inf_{n \ge 1} g_n$ ,

concludiamo che

$$\inf_{n\geq 1} \sup_{k\geq n} a_k b_k \leq \inf_{n\geq 1} \left( \sup_{j\geq n} a_j \sup_{k\geq n} b_k \right) \leq \inf_{n\geq 1} \sup_{j\geq n} a_j \inf_{n\geq 1} \sup_{k\geq n} b_k,$$

da cui segue la disuguaglianza richiesta.

2. Un controesempio all'uguaglianza è dato dalle successioni

$$\{a_n\} = \{1, 2, 1, 2, 1, 2, \ldots\}, \quad \{b_n\} = \{2, 1, 2, 1, 2, 1, \ldots\},$$

per cui si ha

$$a_n b_n = 2$$
,  $\forall n \ge 1$ .

Si ha quindi

$$\limsup_{n \to +\infty} a_n b_n = 2$$

e

$$\limsup_{n \to +\infty} a_n \limsup_{n \to +\infty} b_n = 2 \cdot 2 = 4.$$

3. Sia

$$\lim_{n\to+\infty}a_n=L\in(0,+\infty).$$

Per ogni  $\varepsilon \in (0, L)$  esiste  $N \in \mathbb{N}$  tale che

$$L - \varepsilon < a_n < L + \varepsilon$$
,  $\forall n \ge N$ .

Per ogni  $n \ge N$  e per ogni  $k \ge n$ , ricordando che  $b_k \ge 0$ , si ha quindi

$$(L-\varepsilon)b_k < a_k b_k < (L+\varepsilon)b_k$$

e dunque

$$(L-\varepsilon)\sup_{k\geq n}b_k < \sup_{k\geq n}a_k\,b_k < (L+\varepsilon)\sup_{k\geq n}b_k.$$

Deduciamo quindi che

$$(L-\varepsilon)\inf_{n\geq N}\sup_{k\geq n}b_k<\inf_{n\geq N}\sup_{k\geq n}a_k\,b_k<(L+\varepsilon)\inf_{n\geq N}\sup_{k\geq n}b_k,$$

ossia

$$(L-\varepsilon)\limsup_{n\to+\infty}b_n<\limsup_{n\to+\infty}a_n\,b_n<(L+\varepsilon)\limsup_{n\to+\infty}b_n.$$

Tenendo presente che questa relazione vale per ogni  $\varepsilon > 0$ , si deduce la tesi.  $\Box$ 

# A.3.2 Limite e limite del modulo

**PROPOSIZIONE A.3.5.** - Limite di una successione e limite del modulo . Sia  $a_n$  una successione in  $\mathbb{C}$ . Allora

$$\lim_{n \to +\infty} a_n = 0 \iff \lim_{n \to +\infty} |a_n| = 0 \tag{A.32}$$

**DIMOSTRAZIONE.** Da  $\lim_{n\to+\infty} a_n = 0$  si ha, per definizione, che

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists N = N(\varepsilon) \in \mathbb{N} : \forall n > N, |a_n| < \varepsilon.$$

Poiché  $|a_n| = ||a_n||$  si ha che l'espressione precedente è equivalente a

$$\forall \varepsilon > 0, \exists N = N(\varepsilon) \in \mathbb{N}: \forall n > N, ||a_n|| < \varepsilon,$$

ossia verifica la definizione di  $\lim_{n\to+\infty} |a_n| = 0$ ; si ha dunque la tesi.

# A.3.3 Riordinare gli elementi di una serie

#### TEOREMA A.3.1. - TEOREMA DEL RIORDINAMENTO DI RIEMANN.

Se una serie a valori reali converge semplicemente ma non assolutamente, allora i suoi termini possono essere riordinati tramite una permutazione in modo che la nuova serie converge ad un qualunque numero reale arbitrariamente scelto oppure diverge.  $\Box$ 

#### Esempio. La serie armonica alternante

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{(-1)^{n+1}}{n} \tag{A.33}$$

converge semplicemente per il criterio di Leibniz, ma la serie dei valori assoluti

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \left| \frac{(-1)^{n+1}}{n} \right| = \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n}$$

è la serie armonica, che non converge; pertanto, la serie armonica alternante non converge assolutamente.

La serie, nell'ordinamento classico

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{(-1)^{n+1}}{n} = 1 - \frac{1}{2} + \frac{1}{3} - \frac{1}{4} + \dots,$$

converge a log 2. Possiamo riordinare i termini nella seguente maniera:

$$1 - \frac{1}{2} - \frac{1}{4} + \frac{1}{3} - \frac{1}{6} - \frac{1}{8} + \frac{1}{5} - \frac{1}{10} - \frac{1}{12} + \dots = \frac{1}{2} - \frac{1}{4} + \frac{1}{6} - \frac{1}{8} + \frac{1}{10} - \frac{1}{12} + \dots$$

Questo è a tutti gli effetti una permutazione degli elementi della serie e si può, raggrupando dei termini, scrivere come la seguente somma infinita:

$$\sum_{k=1}^{+\infty} \frac{1}{2(2k-1)} - \frac{1}{4k} = \frac{1}{2} \sum_{k=1}^{+\infty} \frac{1}{(2k-1)} - \frac{1}{2k} = \frac{1}{2} \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{(-1)^n}{n} = \frac{1}{2} \log 2$$

Notiamo come aver riordinato gli elementi in questo modo ci ha portato a due valori finali differenti!

#### A.3.4 Il prodotto di serie (secondo Cauchy)

In questa sezione ricordiamo la definizione ed alcune proprietà del prodotto di serie (secondo Cauchy), basandoci sul Capitolo 3 di Rudin, *Principles of Mathematical Analysis*. Date le due serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} \alpha_n, \quad \sum_{n=0}^{+\infty} \beta_n, \quad \alpha_n, \ \beta_n \in \mathbb{C}$$

vogliamo definire il loro prodotto. L'idea alla base della definizione è quella di *generalizzare* il prodotto di due *polinomi*: è noto che, dati i polinomi

$$\sum_{n=0}^{J} \alpha_n z^n, \quad \sum_{n=0}^{J} \beta_n z^n$$

il loro prodotto si scrive come

$$\sum_{n=0}^{2J} \gamma_n z^n \quad \text{con} \quad \gamma_n = \sum_{k=0}^n \alpha_k \beta_{n-k}, \quad \forall \ n \ge 0$$

Possiamo estendere formalmente questa scrittura al caso di serie di potenze, ponendo

$$\sum_{n=0}^{+\infty} \alpha_n z^n \cdot \sum_{n=0}^{+\infty} \beta_n z^n = \sum_{n=0}^{+\infty} \gamma_n z^n$$

dove  $\gamma_n$  è definito come precedentemente. Il risultato per z=1 suggerisce quindi come definire il prodotto delle serie iniziali.

DEFINIZIONE A.3.3. - PRODOTTO DI SERIE (SECONDO CAUCHY).

Date le serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} \alpha_n, \quad \sum_{n=0}^{+\infty} \beta_n, \quad \alpha_n, \ \beta_n \in \mathbb{C}$$

si definisce prodotto secondo Cauchy la serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} \gamma_n \quad \text{con} \quad \gamma_n = \sum_{k=0}^{n} \alpha_k \beta_{n-k}, \quad \forall \ n \ge 0$$

Il problema principale sul prodotto di serie è quello della sua convergenza, a partire dalla convergenza delle serie iniziali: più precisamente, ci si chiede:

se le serie iniziali convergono rispettivamente a  $\alpha$  e  $\beta$ , la serie prodotto converge a  $\alpha\beta$ ?

In generale la risposta è no, come mostra il prossimo esempio.

Esempio - Serie convergenti, aventi prodotto non convergente .

Consideriamo la serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(-1)^n}{\sqrt{n+1}}$$

Applicando il criterio di Leibniz, si verifica facilmente che la serie converge. La serie prodotto della serie data per se stessa ha termine generale

$$\gamma_n = \sum_{k=0}^n \frac{(-1)^k}{\sqrt{k+1}} \frac{(-1)^{n-k}}{\sqrt{n-k+1}} = (-1)^n \sum_{k=0}^n \frac{1}{\sqrt{(n-k+1)(k+1)}}, \quad \forall \ n \ge 0.$$

Ora, si ha

$$(n-k+1)(k+1) = \left(\frac{n}{2}+1\right)^2 - \left(\frac{n}{2}-k\right)^2 \le \left(\frac{n}{2}+1\right)^2 = \left(\frac{n+2}{2}\right)^2, \ \forall n \ge 0, \ 0 \le k \le n$$

Otteniamo quindi

$$\left|\gamma_n\right| = \sum_{k=0}^n \frac{1}{\sqrt{(n-k+1)(k+1)}} \ge \sum_{k=0}^n \frac{2}{n+2} = \frac{2(n+1)}{n+2}, \quad \forall \ n \ge 0.$$

Questo prova che

$$\liminf_{n\to+\infty} \left| \gamma_n \right| \ge \liminf_{n\to+\infty} \frac{2(n+1)}{n+2} = 2 \implies \lim_{n\to+\infty} \left| \gamma_n \right| \ne 0.$$

Perciò si ha

$$\lim_{n\to+\infty}\gamma_n\neq 0$$

e quindi la serie prodotto non può convergere.

Osserviamo che nell'esempio riportato la serie iniziale *converge semplicemente*, ma non *assolutamente*; questo è il motivo per cui la serie prodotto *non converge*. Infatti, in presenza della convergenza assoluta la serie prodotto *converge*.

TEOREMA A.3.2. - PRODOTTO DI SERIE (SECONDO CAUCHY) CONVERGENTE SE UNA SERIE CONVERGE ASSOLUTAMENTE.

Siano date le due serie

$$\sum_{n=0}^{+\infty} \alpha_n, \quad \sum_{n=0}^{+\infty} \beta_n, \quad \alpha_n, \ \beta_n \in \mathbb{C},$$

e si supponga che esse convergano a  $\alpha$  e  $\beta$ , rispettivamente. Inoltre, si supponga che almeno una di esse converga assolutamente. Allora, la loro serie prodotto converge a  $\alpha\beta$ .

# A.4 CAPITOLO 5: TEORIA DELLA MISURA

# A.4.1 Leggi di De Morgan

#### Teorema A.4.1. - Leggi di De Morgan.

Sia A<sub>i</sub> una famiglia di insiemi indicizzata da I non necessariamente numerabile. Allora

$$\left(\bigcap_{i\in I} A_i\right)^C = \bigcup_{i\in I} A_i^C \tag{A.34}$$

е

$$\left(\bigcup_{i \in I} A_i\right)^C = \bigcap_{i \in I} A_i^C \tag{A.35}$$

DIMOSTRAZIONE. Entrambe si dimostrano per doppia inclusione; la prima legge segue da

$$x \in \left(\bigcap_{i \in I} A_i\right)^C \iff x \notin \bigcap_{i \in I} A_i$$

$$\iff \neg (\forall i \in I, x \in A_i)$$

$$\iff \exists i \in I : x \notin A_i$$

$$\iff x \in \bigcup_{i \in I} A_i^C$$

mentre la seconda da

$$x \in \left(\bigcup_{i \in I} A_i\right)^C \iff x \notin \bigcup_{i \in I} A_i$$

$$\iff \neg (\exists i \in I : x \in A_i)$$

$$\iff \forall i \in I, x \notin A_i$$

$$\iff x \in \bigcap_{i \in I} A_i^C$$

# Brevi cenni di teoria degli insiemi

"Le note a piè di pagina sono le superfici ingannatrici che permettono ai paragrafi tentacolari di aderire alla realtà più ampia della biblioteca."

NICHOLSON BAKER, bibliotecario di Cthulhu.

QUANDO nella vita di tutti i giorni utilizziamo i numeri naturali, lo facciamo con due scopi ben precisi:

- **Contare** quanti oggetti ci sono in un insieme, associando una *dimensione* ad esso: "Ci sono *tre* mele nel cestino".
- Ordinare un insieme di oggetti, ossia formare una sequenza assegnando un *indice* ad ogni elemento dell'insieme: "Torino è la *quarta* città italiana per numero di abitanti".

Per insiemi *finiti*, non c'è apparente differenza tra i due concetti. Osserviamo che il numero di naturali (compreso lo zero) prima della n-esima posizione sono n, dunque in una sequenza di elementi indicizzata da 0 con ultimo indice n si hanno n+1 elementi. In altre parole, ordinando gli elementi è possibile sapere quanti sono e viceversa.

Questa due nozioni, come vedremo, divergono non appena generalizziamo i due concetti di "contare" e "ordinare" agli insiemi infiniti: ci sono molteplici ordinali infiniti che corrispondono allo stesso cardinale; inoltre, sotto certe ipotesi, potrebbero esserci insiemi che ammettono cardinalità ma che *non* ammettono ordinali!

Lo scopo di questo capitolo aggiuntivo è cercare di dare alcune basi di **teoria degli insiemi** e **teoria degli ordini**, con il preciso scopo di spiegare come si "conta" e si "ordina" su insiemi infiniti.

Dopo una premessa sugli *assiomi* sui quali baseremo i nostri ragionamenti, partiremo dal definire *insiemi* (*ben*) *ordinati*, necessari per introdurre gli *ordinali* (finiti e infiniti); arriveremo a parlare dell'*induzione transfinita*.

Successivamente, passeremo ai concetti di *cardinalità* e *numeri cardinali*, mostrando diverse proprietà (compreso lo stretto legame che li lega agli ordinali), concludendo con alcuni

importanti teoremi e congetture.

Per maggiori approfondimenti rimandiamo a XXX e XXX.

#### B.1 TEORIA DEGLI INSIEMI DI ZERMELO-FRAENKEL E ASSIOMA DI SCELTA

#### B.2 RELAZIONI D'ORDINE PARZIALE E BUON ORDINE

Definizione B.2.1. - Relazione d'ordine parziale [(debole ). e totale.]

Una relazione binaria  $\leq$  su un insieme P è un **ordine parziale (debole)** di P se è

- 1. **Riflessiva:**  $p \le p$ ,  $\forall p \in P$ .
- 2. **Transitiva:** se  $p \le q$  e  $q \le r$ , allora  $p \le r$ .

La coppia  $(P, \leq)$  viene detta insieme parzialmente ordinato.

Un ordine parziale è **totale** se vale anche

4. Confrontabilità:  $p \le q$  o  $q \le p$ ,  $\forall p, q \in P$ .

# DEFINIZIONE B.2.2. - RELAZIONE D'ORDINE PARZIALE (FORTE) E TOTALE. .

Una relazione binaria < su un insieme P è un **ordine parziale forte** di P se è

- 1. Irriflessiva:  $p \not< p$ ,  $\forall p \in P$ .
- 2. **Transitiva:** se p < q e q < r, allora p < r.

La coppia (*P*,<) viene detta **insieme parzialmente ordinato**.

Un ordine parziale forte è **totale** se vale anche

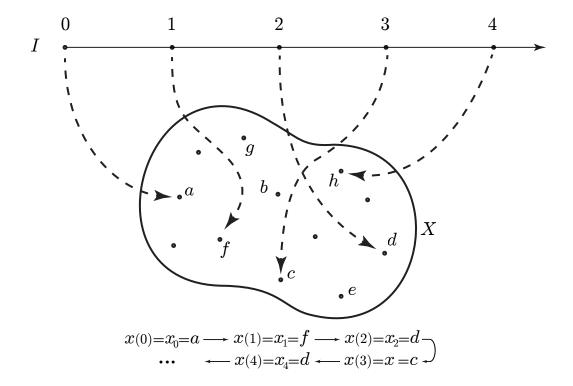
4. Confrontabilità:  $p < q \circ p = q \circ q < p, \forall p, q \in P$ .

Abbiamo detto che i naturali, come *ordinali*, servono per ordine un insieme in una sequenza; dobbiamo capire, almeno intuitivamente, cosa intendiamo per *sequenza*.

Una **sequenza** può essere immaginata come una lista di elementi in cui l'ordine di tali elementi è importante e la posizione di un certo elemento nella lista è determinato dalle posizioni degli elementi precedenti.

Prtanto, preso un generico insieme X, una **sequenza** deve essere una funzioneda un insieme totalmente ordinato I, detto *insieme degli indici*, che ad ogni indice  $i \in I$  associa un elemento di X.

$$\begin{array}{ccc} x: (I,<) & \longrightarrow & X \\ i & \longmapsto & x(i) = x_i \end{array}$$



È fondamentale che ci sia un **ordine** su I, dato che si vuole confrontare la *posizione* di due elementi della sequenza: un elemento  $x_i$  precede un altro  $x_j$  nella sequenza se gli indici sono tali per cui i < j.

Per soddisfare la seconda richiesta, ossia che la posizione di un certo elemento nella lista è determinato dalle posizioni degli elementi precedenti, si può pensare di definire la sequenza in modo *ricorsiva*. Tuttavia, per far ciò, *non* è sufficiente che gli indici siano ordinati. Nello specifico, se *I* contiene una *sequenza infinita strettamente decrescente*, non siamo sicuri di poter definire ricorsivamente una successione a valori in *X* indicizzata da *I*.

Invece, si può vedere che se I non ammette le sequenze infinite strettamente decrescenti, allora le definizioni ricorsive su I sono lecite e permettono di definire univocamente una successione per ogni sequenza di indici! Dobbiamo quindi limitare quali relazioni d'ordine possiamo usare.

# Definizione B.2.3. - Minimo...

Se  $(P, \leq)$  è un insieme parzialmente ordinato,  $X \neq$  un sottoinsieme di P e  $a \in X$ , allora:

■  $a \stackrel{.}{e}$  minimo di X se  $a \in X$  e  $\forall x \in X$   $a \le x$ . Si indica  $a = \min X$ .

# DEFINIZIONE B.2.4. - BUON ORDINE..

Un ordine parziale totale < di P è un **buon ordine** se ogni sottoinsieme  $X \neq \emptyset$  di P ha un minimo.

#### ESEMPI.

- N è ben ordinato.
- $\mathbb{Z}$ ,  $\mathbb{Q}$ ,  $\mathbb{R}$  *non* sono ben ordinati: tutti ammettono il sottoinsieme  $\mathbb{Z}_{<0}$  degli interi negativi, che non ha minimo.

**OSSERVAZIONE.** Ogni insieme ben ordinato *non* ammette sequenze infinite strettamente decrescente, in quanto gli elementi della sequenza formano un sottoinsieme e pertanto esso ammette minimo.

**Intuitivamente...** Possiamo ora capire perché non ha particolarmente senso definire successioni indicizzate, ad esempio, rispetto a  $(\mathbb{Z},<)$  o rispetto a  $(\mathbb{R},<)$ : non ammettendo minimo, non possiamo avere il *passo base* della nostra successione definita ricorsivamente!

**DIGRESSIONE.** Il **teorema del buon ordine**, o anche noto come **teorema di Zermelo**, afferma che *ogni* insieme non vuoto può essere ben ordinato (rispetto ad un opportuno ordine). Questo teorema risulta essere vero se si considera valido l'Assioma della Scelta; in realtà, si può ulteriormente mostrare come il teorema del buon ordine risulta essere equivalente, sotto gli Assiomi di Zermelo–Fraenkel, proprio all'Assioma della Scelta!

#### B.3 ORDINALI

L'idea ora è di definire gli *ordinali* sulla base degli ordinali che lo precedono; infatti, ciò generalizza Innanzitutto, diamo una definizione formale dei naturali come una famiglia di particolari insiemi costruiti *ricorsivamente dall'insieme vuoto*.

DEFINIZIONE B.3.1. - NUMERI NATURALI..

I **numeri naturali** 0, 1, 2, ... sono costruiti ricorsivamente nel seguente modo:

$$0 := \emptyset$$

$$n+1 := n \cup \{n\} = \{0,\dots,n\}$$
(B.1)

In altre parole:

$$0 = \{\emptyset\}$$

$$1 = \{0\} = \{\emptyset, \{\emptyset\}\}$$

$$2 = \{0, 1\} = \{\emptyset, \{\emptyset\}, \{\emptyset, \{\emptyset\}\}\}$$

I naturali sono tutti degli insiemi *ben ordinati,* identificabili dai seguenti diagrammi: Poniamo allora il primo ordinale

#### B.4 CARDINALITÀ

Definizione B.4.1. - Cardinalità...

Due insiemi *X* e *Y* sono **equipotenti** o **equinumerosi**, in simboli

$$X \times Y$$
 (B.2)

B.5. CARDINALI

se esiste una corrispondenza *biunivoca* tra i due insiemi. L'equipotenza è una *relazione di equivalenza* sulle classi di tutti gli insiemi; diciamo che due insiemi *X* e *Y* equipotenti hanno la stessa **cardinalità** e lo indichiamo con

$$|X| = |Y| \tag{B.3}$$

## **B.5** CARDINALI

#### B.6 ORDINE DELLE CARDINALITÀ

DEFINIZIONE B.6.1. - INIEZIONE. .

Un insieme X si **inietta in** Y, in simboli

$$X \lesssim Y$$
 (B.4)

se esiste una funzione iniettiva  $f: X \longrightarrow Y$ ; in tal caso scriveremo

$$|X| \le |Y| \tag{B.5}$$

La relazione  $\lesssim$  (o  $\leq$  se ci riferiamo alle cardinalità) è una relazione d'*ordine totale*: la relazione riflessiva e transitiva sono immediate, mentre l'antisimmetrica è garantita dal seguente teorema.

TEOREMA B.6.1. - TEOREMA DI CANTOR-BERNSTEIN-SCHRÖDER. .

 $Se |X| \le |Y| e |Y| \le |X|$ , allora |X| = |Y|.

Equivalentemente, se esistono due funzioni iniettive

$$f: X \longrightarrow Y \ e \ g: Y \longrightarrow X$$

allora esiste una funzione biettiva  $h: X \longrightarrow Y$ .

Un'altra conseguenza importante di questo teorema è quella di poter determinare la cardinalità sulla base di sole funzioni *iniettive*.

ESEMPI. ALCUNE APPLICAZIONI DEL TEOREMA DI CANTOR-BERNSTEIN-SCHRÖDER.

■ L'intervallo [0,1] ha la cardinalità del continuo; infatti, possiamo considerare le seguenti funzioni iniettive

$$\diamond \quad \iota : [0,1] \longrightarrow \mathbb{R} \text{ inclusione.}$$

■ Come visto a pag. XXX, dato l'insieme di Cantor C si può definire una funzione  $f: C \longrightarrow [0,1]$  suriettiva; in questo modo,  $|C| \ge [0,1]$  ma, in quanto  $C \subseteq [0,1]$  si ha

$$|C| = |[0,1]| = \mathfrak{c}$$

Ci interessa anche definire una relazione d'*ordine parziale forte* sulla base dell'iniezione precedentemente definita.

## DEFINIZIONE B.6.2. - INIEZIONE STRETTA..

Un insieme *X* si **inietta strettamente in** *Y*, in simboli

$$X \lesssim Y$$
 (B.6)

se esiste una funzione iniettiva  $f: X \longrightarrow Y$  ma non esistono funzioni suriettive  $f: X \longrightarrow Y$ ; in tal caso scriveremo

$$|X| < |Y| \tag{B.7}$$

Osservazione. Si può vedere che

$$X \gtrsim Y \iff X \lesssim Y \land X \times Y$$
 (B.8)

o, in termini di cardinalità,

$$|X| < |Y| \iff |X| \le |Y| \land |X| \ne |Y| \tag{B.9}$$

## B.7 ARITMETICA DEI CARDINALI

Possiamo definire delle *operazioni aritmetiche* con i cardinali; dati  $|X| = \kappa$  e  $|Y| = \lambda$ , si ha

$$\kappa + \lambda = |X \cup Y| \text{ se } X \text{ e } Y \text{ disgiunti}$$
 (B.10)

$$\kappa \cdot \lambda = |X \times Y| \tag{B.11}$$

$$\kappa^{\lambda} = |X^{Y}| \tag{B.12}$$

dove con  $X^Y$  indichiamo l'insieme delle funzioni da Y in X. Queste operazioni sono ben definite se sono indipendenti dalla scelta di X e Y.

# B.8 CARDINALITÀ DELL'INSIEME DELLE PARTI

# Teorema B.8.1. - Biezione tra $\mathscr{P}(X)$ e insieme delle funzioni da X in $\{0,1\}$ . .

Dato un qualunque insieme X, sia  $\mathcal{P}(X)$  l'insieme delle parti di X e sia  $2^X := \{0,1\}^X$  l'insieme di tutte le funzioni  $X \longrightarrow \{0,1\}$ . Allora esiste una biezione tra  $\mathcal{P}(X)$  e  $2^X$ , data da

$$\Phi: \mathcal{P}(X) \longrightarrow 2^{X}$$

$$X \longmapsto \chi_{X}$$
(B.13)

con  $\chi_X$  la funzione indicatrice su X; l'inversa di tale funzione è la seguente:

$$\Phi^{-1}: 2^{X} \longrightarrow \mathscr{P}(X)$$

$$f \longmapsto \{x \in X \mid f(x) = 1\}$$
(B.14)

# COROLLARIO B.8.1. - CARDINALITÀ DELL'INSIEME DELLE PARTI. .

Se un insieme X ha cardinalità |X|, l'insieme delle parti ha cardinalità

$$|\mathcal{P}(X)| = 2^{|X|} \tag{B.15}$$

**DIMOSTRAZIONE.** Per il teorema precedente, si ha una biezione tra  $\mathcal{P}(X)$  e  $2^{|X|} := \{0,1\}^X$ , dunque hanno la stessa cardinalità. Per esponenziazione dei cardinali, si ha

$$|\mathcal{P}(X)| = \left| \{0, 1\}^X \right| = \left| \{0, 1\} \right|^{|X|} = 2^{|X|}$$

Poiché questo corollario vale sia per insiemi arbitrari, l'immediata conseguenza del corollario è poter definire la cardinalità dell'insieme delle parti di insiemi *infiniti* già noti:

- $|\mathscr{P}(\mathbb{N})| = 2^{\aleph_0}$
- $|\mathscr{P}(\mathbb{R})| = 2^{\mathfrak{c}}$

Il seguente teorema permette di dare di ordine non triviale tra cardinali.

TEOREMA B.8.2. - TEOREMA DI CANTOR..

Per ogni insieme X si ha

$$X \lesssim \mathscr{P}(X)$$
 (B.16)

$$|X| < |\mathcal{P}(X)| \tag{B.17}$$

Dimostrazione. Sia per assurdo  $f: X \longrightarrow \mathcal{P}(X)$  una funzione suriettiva e sia

$$Y = \{x \in X \mid x \notin f(x)\}\$$

Per la suriettività di  $f \exists z \in X$  tale che f(z) = Y; tuttavia, si ha  $z \in Y \iff z \notin f(z) = Y$ , il che è assurdo. Segue che  $X \not \sim \mathscr{P}(X)$ .

Invece, la funzione

$$f: X \longrightarrow \mathscr{P}(X)$$
$$x \longmapsto \{x\}$$

è iniettiva e quindi  $X \lesssim \mathcal{P}(X)$ . Concludendo,  $X \lesssim \mathcal{P}(X)$ .

# APPENDICE C

# Elenchi delle definizioni e dei teoremi

ELENCO DELLE DEFINIZIONI E DEGLI	D3.1.1. Serie a valori reali e
	CONVERGENZA DI UNA SERIE
ASSIOMI	29
Capitolo 2: Convergenza di funzio-	D3.1.2. Convergenza assoluta
NI, PARTE PRIMA	30
D2.1.1. Spazio metrico e distanza	D3.1.3. Serie e convergenza di una
11	SERIE 31
D2.1.2. Convergenza di successioni	D3.1.4. Convergenza totale o asso-
SECONDO UNA DISTANZA 11	LUTA 32
D2.1.3. Convergenza nella metrica	$D_3.2.1.$ Convergenza di una serie di
LAGRANGIANA 12	funzioni 33
D2.1.4. Convergenza uniforme	Capitolo 4: Serie di potenze
12	<b>D4.1.1.</b> Serie di potenze 39
D2.1.5. Funzione limite 12	D4.1.2. Cerchio e raggio di conver-
D2.1.6. Intorno tubulare 16	GENZA 40
D2.1.7. Spazio normato e norma	<b>D4.5.1.</b> Funzione analitica 55
16	D4.6.1. Esponenziale in campo com-
D2.1.8. Successione di Cauchy	PLESSO 62
16	<b>D4.6.2</b> . Funzione multivoca 64
D2.1.9. SPAZIO COMPLETO 16	D4.6.3. Logaritmo in campo com-
D2.1.10. Convergenza uniforme,	PLESSO 65
GENERALIZZATA 17	Capitolo 5: Teoria della misura
,	D5.1.1. CARATTERIZZAZIONE DEGLI
D2.2.1. CONVERGENZA IN LEGGE  17	integrali secondo Riemann
D2.2.2. Convergenza puntuale	69
	D5.2.1. ALGEBRA 70
CARLEDIA AS SERVE DI EUNIZIONI	D5.2.2. $\sigma$ -ALGEBRA, SPAZI E INSIEMI
Capitolo 3: Serie di funzioni	misurabili 71

${f D_{5.2.3}}$ . $\sigma$ -algebra generata da	D8.1.1. Integrali dipendenti da un
UNA FAMIGLIA DI SOTTOINSIEMI	PARAMETRO 131
71	D8.2.1. Trasformata di Fourier
D <sub>5</sub> .3.1. Funzione misurabile 71	134
D5.3.1. sup, inf, limsup E liminf DI	Capitolo 9: Analisi e probabilità
UNA SUCCESSIONE DI FUNZIONI	D9.1.1. Spazio di probabilità 137
74	A9.1.1. Primo assioma di probabilità
D <sub>5</sub> .4.1. Parallelepipedo <i>n</i> -	137
dimensionale 76	A9.1.2. SECONDO ASSIOMA DI PROBABI-
D5.4.2. Misura di Peano-Jordan	LITÀ 138
77	A9.1.3. Terzo assioma della proba-
<b>D</b> 5.5.1. Parallelepipedo <i>n</i> -	BILITÀ 138
dimensionale 78	D9.1.2. Funzione misurabile 138
D <sub>5</sub> . <sub>5</sub> . <sub>2</sub> . Insieme misurabile secondo	D9.2.1. MISURA IMMAGINE 139
Lebesgue 79	D9.2.2. Probabilità immagine 139
D <sub>5</sub> . <sub>5</sub> . <sub>3</sub> . Misura secondo Lebesgue	D9.2.3. Momento di ordine k-esimo
79	140
D5.6.1. Misura e spazio di misura	D9.3.1. Funzione di ripartizione
83	140
D <sub>5</sub> .7.1. Insieme di Vitali 8 <sub>5</sub>	
Capitolo 6: Integrale di Lebesgue	D9.3.2. V.a. assolutamente conti- nua e densità 140
D6.2.1. Funzione semplice 90	•
D6.3.1. Integrale di Lebesgue per	D9.3.3. Assoluta continuità. 141
FUNZIONI SEMPLICI, MISURABILI,	D9.3.4. MISURA SINGOLARE 142
NON NEGATIVE 93	D9.3.5. Variabili aleatorie singola-
D6.4.1. Integrale di Lebesgue per	RI DISCRETE 142
FUNZIONI A VALORI REALI, MISU-	D9.3.6. Variabili aleatorie singola-
rabili, non negative 96	RI CONTINUE 143
D6.4.2. Continuità assoluta per	D9.4.1. Convergenza puntuale o
una misura 108	CONVERGENZA CERTA 144
D6.5.1. Integrabilità 110	D9.4.2. Convergenza quasi certa
D6.6.1. Integrale di Lebesgue per	144
FUNZIONI A VALORI COMPLESSE,	D9.4.3. Convergenza in probabilità
INTEGRABILI 111	145
D6.8.1. Proprietà quasi ovunque	D9.4.4. Convergenza in media
VALIDA 117	145
CAPITOLO 7: CONVERGENZA DI FUNZIO-	D9.4.5. Convergenza in legge
NI, PARTE SECONDA	146
D7.2.1. Convergenza uniforme	Appendice A: Note aggiuntive
125	DA.1.1. Coefficiente binomiale
D7.2.2. Convergenza puntuale	149
126	DA.1.2. Funzione Gamma di Eulero
D7.2.3. Convergenza quasi ovun-	149
QUE 126	DA.1.3. COEFFICIENTE BINOMIALE GE-
<b>D7.2.4</b> . Convergenza in $L^1(\mu)$	neralizzato con Gamma di
127	Eulero 150
D7.2.5. Convergenza in misura	DA.1.4. Simbolo di Pochhammer o
127	FATTORIALE CRESCENTE 150
Capitolo 8: Integrali dipendenti da	DA.1.5. FATTORIALE DECRESCENTE
UN PARAMETRO	150

DB.2.1. RELAZIONE D'ORDINE PARZIA-

NERALIZZATO, DEFINIZIONE OPE-	LE [(DEBOLE ) 170
RATIVA 151	DB.2.2. RELAZIONE D'ORDINE PARZIA-
DA.3.1. Valore limite e classe	LE (FORTE) E TOTALE. 170
LIMITE 157	DB.2.3. MINIMO. 171
DA.3.2. Massimo e minimo limite	<b>DB.2.4</b> . Buon ordine. 171
158	DB.3.1. Numeri naturali. 172
DA.3.3. Prodotto di serie (secondo	
Cauchy) 167	DB.4.1. CARDINALITÀ. 172
Appendice B: Brevi cenni di teoria	<b>DB.6.1</b> . INIEZIONE. 173
DEGLI INSIEMI	DB.6.2. INIEZIONE STRETTA. 174
ELENCO DEI TEOREMI	T3.3.2. Teorema di continuità per
	SERIE 35
Capitolo 1: Alla ricerca della	T3.3.3. Teorema di integrabilità per
LUNGHEZZA DELL'ELLISSE	SERIE, SCAMBIO TRA INTEGRALE
T1.1.1. Lunghezza dell'ellisse di	e serie 36
SEMIASSI DI LUNGHEZZA $a \in b$ .	T3.3.4. Derivabilità termine a ter-
4	mine 37
T2.1.1. Criterio di Cauchy per	Capitolo 4: Serie di potenze
LA CONVERGENZA UNIFORME	T4.1.1. Insieme di convergenza
CARLES OF COMPRESSION OF PARTY OF	39
CAPITOLO 2: CONVERGENZA DI FUNZIO-	PR4.1.1. Criterio di D'Alembert o
NI, PARTE PRIMA	DEL RAPPORTO 41
T2.3.1. Teorema di limitatezza per	T4.1.2. Teorema di Cauchy-
SUCCESSIONI 19	Hadamard 42
T2.3.2. Teorema di continuità per	PR4.2.1. Convergenza assoluta sul
SUCCESSIONI 21	BORDO SE LA SERIE DI POTENZE
T2.3.1. Teorema di integrabilità per	CONVERGE ASSOLUTAMENTE IN
SUCCESSIONI, PASSAGGIO AL LI-	UN PUNTO 47
MITE SOTTO SEGNO DI INTEGRALE 22	C4.2.1. Convergenza sul bordo se
T2.3.3. Teorema di derivabilità per	LA SERIE DI POTENZE A COEFFI-
SUCCESSIONI 26	CIENTI REALI POSITIVI CONVER-
T2.3.2. Teorema di scambio di limiti	GE IN $z = R$ 47
26	T4.3.1. Converge uniforme delle
C2.3.1. Conseguenza al teorema di	SERIE DI POTENZE 48
Lagrange 27	PR4.4.1. Proprietà di continuità
CAPITOLO 3: SERIE DI FUNZIONI	PER LA SOMMA DI UNA SERIE
T3.1.1. Convergenza assoluta im-	DI POTENZE, CASO GENERALE
PLICA CONVERGENZA SEMPLICE	50
30	C4.4.1. Proprietà di continuità
T3.1.2. Convergenza totale o as-	PER LA SOMMA DI UNA SERIE
SOLUTA IMPLICA CONVERGENZA	DI POTENZE, CASO SUL BORDO
SEMPLICE 32	CON CONVERGENZA ASSOLUTA
PR3.2.1. Criterio di Weierstrass	50
34	<b>T4.4.1</b> . Teorema di Abel 51
T3.3.1. Teorema di limitatezza per	T4.4.1. Derivabilità della somma di
SERIE 35	UNA SERIE DI POTENZE 52
	<b>9</b>

DA.1.6. COEFFICIENTE BINOMIALE GE-

- L4.4.1. Convergenza della serie di derivate della serie di potenze 52
- T4.5.1. Analiticità della somma di una serie di potenze 55
- T4.5.2. CONDIZIONE SUFFICIENTE DI ANALITICITÀ 57
- **T4.5.3.** Analiticità di  $e^x$ ,  $\cos x$ ,  $\sin x$ ,  $(1+x)^{\alpha}$  59
- PR4.6.1. Proprietà dell'esponenziale complesso. 62
- T4.6.1. CARATTERIZZAZIONE DEI LO-GARITMI IN CAMPO COMPLESSO 65
- PT5.3.1. Proprietà della funzioni misurabili 72
- T5.3.1. CARATTERIZZAZIONE DELLE FUNZIONI MISURABILI 73
- Capitolo 5: Teoria della misura
  - PR5.3.1. MISURABILITÀ DI SUP, inf, limsup e liminf di una successione di funzioni misurabili 74
  - C5.3.1. Passaggio al limite per funzioni misurabili in  $\mathbb{C}$  75
  - PR<sub>5</sub>.4.1. Criterio di misurabilità 77
  - PR5.5.1. GLI INSIEMI MISURABILI SE-CONDO LEBESGUE SONO UNA  $\sigma$ -ALGEBRA 79
  - T5.5.1. REGOLARITÀ DELLA MISURA DI LEBESGUE 81
  - T5.5.2. Misurabile secondo Peano-Jordan implica misurabile secondo Lebesgue 82
  - PR5.7.1. RELAZIONI TRA CLASSI DI INSIEMI 84
  - L5.7.1. Lemma 1 di Vitali gli insiemi di Vitali traslati sono 2 a 2 disgiunti 86
  - L5.7.2. Lemma 2 di Vitali ogni numero reale in [0,1] appartiene ad un  $V_n$  per un certo n:
- CAPITOLO 6: INTEGRALE DI LEBESGUE
  - PR6.2.1. Una funzione semplice è misurabile se e solo se le controimmagini degli  $A_i$  sono misurabili 90

- T6.2.1. Approssimazione di funzioni misurabili non negative con funzioni semplici 91
- PR6.3.1.  $\sigma$ -additività dell'integrale di funzioni semplici, misurabili, non negative rispetto al dominio 95
- PR6.3.1. COMMUTATIVITÀ DEGLI INDICI
  NELLE SERIE DOPPIE 95
- PT6.4.1. Proprietà dell'integrale di Lebesgue per funzioni misurabili non negative 97
- T6.4.1. Teorema della convergenza monotona 98
- PR6.4.1. Additività dell'integrale
- C6.4.1. SCAMBIO TRA INTEGRALE E SE-RIE PER FUNZIONI MISURABILI E NON NEGATIVE 102
- T6.4.2. Integrazione rispetto alla misura conteggio pesata 102
- C6.4.1. COMMUTATIVITÀ DEGLI INDICI
  NELLE SERIE DOPPIE 104
- **L6.4.1**. Lemma di Fatou 104
- PR6.4.2.  $\sigma$ -ADDITIVITÀ DELL'INTEGRA-LE RISPETTO AL DOMINIO 105
- C6.4.2. Misura indotta dalla funzione misurabile non negativa 106
- T6.4.3. Integrale rispetto alla misura indotta 107
- T6.4.1. CARATTERIZZAZIONE DELLE MI-SURE ASS. CONT. FINITE 109
- T6.4.2. Teorema di Radon-Nikodym
- PR6.5.1. LE FUNZIONI INTEGRABILI
  FORMANO UNO SPAZIO VETTORIA-
- PR6.5.2. Integrabilità delle parti positive e negative delle parti reali e immaginarie
- PT6.6.1. Proprietà dell'integrale di Lebesgue per funzioni a valori in  $\mathbb C$  112
- T6.6.1. Teorema della convergenza dominata 113

MANN IMPLICA INTEGRALE DI	RISPETTO A V.A. SINGOLARI
Lebesgue 115	DISCRETE 143
T6.7.2. Integrale improprio di Rie-	T9.3.3. Teorema di Radon-Nikodym-
mann e integrale di Lebesgue	Lebesgue 144
115	Appendice A: Note aggiuntive
T6.7.3. Caratterizzazione delle	TA.2.1. Criterio di Cauchy per le
FUNZIONI INTEGRABILI SECONDO	SUCCESSIONI 151
RIEMANN 117	CA.2.1. CRITERIO DI CAUCHY PER LE
PT6.8.1. Ruolo degli insiemi di misu-	
RA NULLA NELL'INTEGRAZIONE	3
118	PRA.3.1. CHIUSURA DELLA CLASSE
T6.8.1. Scambio tra integrale e se-	LIMITE 158
RIE PER FUNZIONI INTEGRABILI	PRA.3.2. Caratterizzazione del
119	MASSIMO LIMITE FINITO 159
<b>T7.1.1</b> . $L^1$ è completo 124	PRA.3.1. CARATTERIZZAZIONE DEL
Capitolo 7: Convergenza di funzio-	MINIMO LIMITE FINITO 160
NI, PARTE SECONDA	PRA.3.3. Formulazione equivalen-
T7.2.1. LEGAME TRA CONVERGENZA	TE DEL MASSIMO E DEL MINIMO
UNIFORME E $L^1$ 128	LIMITE 160
T7.2.2. Legame tra convergenza	PRA.3.4. MASSIMO LIMITE DEL PRODOT-
$L^1$ e convergenza in misura	TO DI DUE SUCCESSIONI POSITIVE
129	163
Capitolo 8: Integrali dipendenti da	PRA.3.5. Limite di una successione
UN PARAMETRO	E LIMITE DEL MODULO 165
T8.1.1. Teorema di continuità e	TA.3.1. Teorema del riordinamento
DERIVABILITÀ DI INTEGRALI DI-	DI RIEMANN 165
PENDENTI DA UN PARAMETRO	
132 <b>T8.2.1</b> . Continuità e derivabilità	TA.3.2. Prodotto di serie (secondo Cauchy) convergente se una
DELLA TRASFORMATA DI FOU-	SERIE CONVERGE ASSOLUTAMEN-
	TE 168
rier 134 Capitolo 9: Analisi e probabilità	
PR9.1.1. L'INSIEME VUOTO HA PROBABI-	TA.4.1. Leggi di De Morgan 168
LITÀ NULLA 138	Appendice B: Brevi cenni di teoria
T9.2.1. Integrazione con cambio	DEGLI INSIEMI
DI VARIABILI TRAMITE PUSHFOR-	TB.6.1. TEOREMA DI CANTOR-
WARD 139	Bernstein-Schröder. 173
T9.2.2. Integrazione con cambio di	<b>TB.8.1</b> . Biezione tra $\mathscr{P}(X)$ e insieme
VARIABILI TRAMITE PROBABILITÀ	delle funzioni da $X$ in $\{0,1\}$ .
IMMAGINE 139	174
T9.3.1. Integrazione di funzioni ri-	CB.8.1. CARDINALITÀ DELL'INSIEME
SPETTO A V.A. ASSOLUTAMENTE	DELLE PARTI. 174
CONTINUE 141	TB.8.2. Teorema di Cantor. 175
	<del></del>

T6.7.1. Integrale proprio di Rie-

# Bibliografia

- [Ram14] S. A. Ramanujan. «Modular equations and approximations to  $\pi$ ». In: *Quarter-ly Journal of Mathematics* XLV (1914), pp. 350–372.
- [AB21] E. Antuca e M. Bertolotti. *Tutto quello che avreste voluto sapere sulla Geometria* 2\* (\* ma non avete mai osato chiedere). 2021. URL: https://maxmaci.github.io/manualozzi/ManualozzoGeometria2.pdf.
- [Rud76] W. Rudin. *Principles of Mathematical Analysis*. McGraw-Hill International Editions, 1976. ISBN: 9780070542358. URL: https://www.mheducation.com/highered/product/principles-mathematical-analysis-rudin/M9780070542358.html.
- [PS15a] C.D. Pagani e S. Salsa. *Analisi matematica* 1. Zanichelli, 2015. ISBN: 9788808151339. URL: https://www.zanichelli.it/ricerca/prodotti/analisi-matematica-pagani-salsa-001?hl=analisi%201.
- [PS15b] C.D. Pagani e S. Salsa. *Analisi matematica* 2. Zanichelli, 2015. ISBN: 9788808637086. URL: https://www.zanichelli.it/ricerca/prodotti/analisi-matematica-pagani-salsa-001?hl=analisi%201.
- [Rud87] W. Rudin. *Real and complex analysis*. McGraw-Hill International Editions, 1987. ISBN: 9780071002769. URL: https://www.mheducation.com/highered/product/real-complex-analysis-rudin/M9780070542341.html.
- [Seroo] E. Sernesi. *Geometria* 1. Bollati Boringhieri, 2000. ISBN: 9788833954479. URL: Programmadimatematicafisicaelettronica.
- [FFP11] E. Fortuna, R. Frigerio e R. Pardini. *Geometria proiettiva: Problemi risolti e richiami di teoria*. UNITEXT. Springer Milan, 2011. ISBN: 9788847017467. URL: https://www.springer.com/gp/book/9788847017467.
- [CF12] S. Console e A. Fino. Note di Geometria 2. 2012.
- [Munoo] J.R. Munkres. *Topology*. Featured Titles for Topology. Prentice Hall, Incorporated, 2000. ISBN: 9780131816299. URL: https://www.worldcat.org/oclc/42683260.
- [Krao9] S.G. Krantz. *A Guide to Topology*. A Guide to Topology. Mathematical Association of America, 2009. ISBN: 9780883853467. URL: https://books.google.it/books?id=03tyezxgv28C.
- [Bero9] Dennis S. Bernstein. *Matrix Mathematics: Theory, Facts, and Formulas (Second Edition)*. Princeton University Press, 2009. ISBN: 9780691140391. URL: http://www.jstor.org/stable/j.ctt7t833.

184 BIBLIOGRAFIA

[useb] user45861. Intersection of finite number of compact sets is compact? Mathematics Stack Exchange. url: https://math.stackexchange.com/q/229821.

- [Eit] Hagen von Eitzen. *Product of path connected spaces is path connected*. Mathematics Stack Exchange. URL: https://math.stackexchange.com/q/454631.
- [Scob] Brian M. Scott.  $X \times Y$  path connected implies X and Y path connected. Mathematics Stack Exchange. URL: https://math.stackexchange.com/q/554315.
- [Mat] Math1000. Interior of cartesian product is cartesian product of interiors. Mathematics Stack Exchange. URL: https://math.stackexchange.com/q/1726380.
- [sha] shalop. The interior is the complement of the closure of the complement. Mathematics Stack Exchange. url: https://math.stackexchange.com/q/1203027
- [Scoa] B. M. Scott. Why is  $\mathbb{R}/\sim$  not first countable at [0], where  $x \sim y \Leftrightarrow x = y$  or  $x, y \in \mathbb{Z}$ ? Mathematics Stack Exchange. URL: https://math.stackexchange.com/q/1417425.
- [fre] freakish. open interval is not a retract of any larger interval. Mathematics Stack Exchange. url: https://math.stackexchange.com/q/3695061.
- [Mar] Jean Marie. *Proofs of Determinants of Block matrices*. Mathematics Stack Exchange. url: https://math.stackexchange.com/g/1905707.
- [Gro] B. Grossmann. Finding the determinant of a block diagonal matrix. Mathematics Stack Exchange. url: https://math.stackexchange.com/q/2026141.
- [Hag] von E. Hagen. *Injective homomorphisms and subgroups*. Mathematics Stack Exchange. url: https://math.stackexchange.com/q/1356101.
- [usea] user113988. How to prove a quotient space is again compact and Hausdorff.

  Mathematics Stack Exchange. url: https://math.stackexchange.com/q/
  2584006.

# Indice analitico

$\sigma$ -algebra, 71	densità, 109
dei Borelliani, 71	derivazione sotto segno di integrale,
generata da una famiglia di sottoin-	132
siemi, 71	derivazione termine a termine, 37
algebra, 70 analitica, 55  cardinalità, 173 cerchio di convergenza, 41 classe limite, 157 coefficiente binomiale, 149 generalizzato, 5, 150, 151 continuità assoluta, 108 convergenza certa, 144 di una serie, 30, 32 di una successione, 11 in L¹(µ), 127 in legge, 17, 146 in media, 145 in misura, 127 in probabilità, 145 puntuale, 17, 126 quasi certa, 144 quasi ovunque, 126 totale, 32 uniforme, 12, 17, 125 criterio del rapporto, 41 della radice, 42 di Cauchy, 151 per la convergenza uniforme, 15 per le serie, 152 per le successioni, 151  decomposizione standard di una funzio-	derivazione termine a termine, 37 distanza, 11  eccentricità, 4 equinumerosità (vedi equipotenza) equipotenza, 172 esponenziale in campo complesso, 62 evento, 137  fattoriale, 149 crescente, 150 fattoriale crescente (vedi simbolo di Pochhammer) decrescente, 150 doppio, 4  formula di Eulero, 62 funzione caratteristica di un sottoinsieme, 72 funzione caratteristica di un sottoinsieme (vedi indicatrice di un sottoinsieme) di Dirichlet, 70 di ripartizione, 140 Gamma di Eulero, 149 gaussiana, 106 integrabile, 110 limite, 12 misurabile, 72 multivoca, 64
ne semplice, 90	semplice, 90
Delta di Dirac, 83	somma, 49, 51

186 INDICE ANALITICO

insieme	passaggio al limite sotto segno di inte-
di Cantor, 81	grale, 22, 98, 128
di convergenza, 39	peso, 83
di Vitali, 85	polinomio di Taylor, 5
elementare, 77	probabilità
misurabile, 71	immagine, 139
test, 79	prodotto
integrale	secondo Cauchy, 167
dipendente da un parametro, 131	proprietà quasi ovunque valida, 118
ellittico, 5	
intorno	raggio di convergenza, 41
tubulare, 16	regolarità
	della misura di Lebesgue, 81
lunghezza	ridotta, 29, 31
di un intervallo, 76, 78	scambio tra integrale e serie, 36, 102,
	119
massimo limite, 158	serie, 29, 31
metrica	di funzioni, 33
indotta dalla norma, 16	di potenze, 39
lagrangiana, 11	di Taylor, 55
minimo, 171	spazio
minimo limite, 159	campionario, 137
misura, 83	di misura, 83
$\sigma$ -finita, 83	di probabilità, 137
di conteggio	metrico, 11
di Poisson, 94	completo, 16
pesata, 84	misurabile, 71
semplice, 84	normato, 16
di probabilità, 83	successione
discreta, 84	di Cauchy, 16
normale, 106	di Cadelly, 10
esterna, 77	teorema
finita, 83	della convergenza monotona, 97
immagine, 139	di Abel, 51
interna, 77	trasformata di Fourier, 134
secondo Lebesgue, 79	
secondo Peano-Jordan, 77	valore limite, 157
singolare, 142	variabile aleatoria, 138
continua, 142	assolutamente continua, 140
discreta, 142	normale standard, 141
momento di ordine <i>k</i> -esimo, 140	singolare
•	continua, 143
norma, 16	discreta, 142
ordine	
parziale, 170	
forte, 170	
totale, 170	
ισιαις, 1/0	

parallelepipedo, 76, 78