



ДОСТАТОЧНЫЕ УСЛОВИЯ СЕЙЕРСТАДА ДЛЯ ЗАДАЧ СТОХАСТИЧЕСКОГО ОПТИМАЛЬНОГО УПРАВЛЕНИЯ

*Беляков Антон Олегович,
Терехов Иван Алексеевич,
Савинов Максим Максимович*

Задачи стохастического оптимального управления с ограничениями вида

$$dx(t) = f(u(t), t) dt + \sigma(u(t), t) dW_t, \quad x(0) = x_0, \quad (1)$$

изучаются уже около полувека, см. [1, 2], где $u(t)$ – процесс управления и W_t – стандартное броуновское движение. В экономической теории большую роль играют задачи с бесконечным горизонтом времени, где целевой функционал

$$J(u(\cdot), x(\cdot), T) := \mathbb{E} \int_0^T g(x(t), u(t), t) dt \quad (2)$$

максимизируется по $u(\cdot)$ при $T \rightarrow \infty$. Определение оптимальности пары траекторий переменных управления и состояния $(\hat{u}(\cdot), \hat{x}(\cdot))$ расширяется на расходящиеся функционалы, где пара $(\hat{u}(\cdot), \hat{x}(\cdot))$ называется *обгоняюще оптимальной* (ОО-парой), если

$$\limsup_{T \rightarrow \infty} (J(u(\cdot), x(\cdot), T) - J(\hat{u}(\cdot), \hat{x}(\cdot), T)) \leq 0,$$

для всех допустимых пар $(u(\cdot), x(\cdot))$; и *слабо обгоняюще оптимальной* (СОО-парой), если для всех допустимых $(u(\cdot), x(\cdot))$

$$\liminf_{T \rightarrow \infty} (J(u(\cdot), x(\cdot), T) - J(\hat{u}(\cdot), \hat{x}(\cdot), T)) \leq 0.$$

Для задачи (1-2) известны достаточные условия оптимальности Мангасаряна [2], где предполагается, что функция Гамильтона-Понтрягина $\mathcal{H}(x, u, p, t) = p f(u, t) + g(x, u, t)$ вогнута по (x, u) .

В данной работе получены достаточные условия аналогичные



условиям Сейерстада [3] для задачи (1-2): Пусть

$$\hat{p}(t, T) = \mathbb{E} \left(\int_t^T \frac{\partial g}{\partial x}(x(s), u(s), s) ds \middle| \mathcal{F}_t \right), \quad (3)$$

где $\{\mathcal{F}_t\}_{t \geq 0}$ – заданная фильтрация. Тогда справедливо следующее:

Теорема 1. Пусть существует момент времени $T_1 > 0$ такой, что для каждого $T \geq T_1$ функция $\mathcal{H}(x, u, \hat{p}, t)$ вогнута по $(x, u) \in X \times \bar{U}$ для п.в. $t \in [0, T]$ и $\omega \in \Omega$, где $\hat{p}(t, T)$ определяется (3). Тогда если $(\hat{u}(\cdot), \hat{x}(\cdot))$ допустимая пара, то она является ОО-парой, если для каждого допустимого управления $u(\cdot)$ выполнено неравенство:

$$\liminf_{T \rightarrow \infty} \mathbb{E} \int_0^T \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial u}(\hat{x}(t), \hat{u}(t), \hat{p}(t, T), t)(\hat{u}(t) - u(t)) dt \geq 0; \quad (4)$$

и является СОО-парой, если для каждого допустимого $u(\cdot)$:

$$\limsup_{T \rightarrow \infty} \mathbb{E} \int_0^T \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial u}(\hat{x}(t), \hat{u}(t), \hat{p}(t, T), t)(\hat{u}(t) - u(t)) dt \geq 0. \quad (5)$$

Приводятся примеры применения полученных условий оптимальности.

Литература

- [1] Кабанов Ю.М. О принципе максимума Понтрягина для стохастических дифференциальных уравнений // Вероятностные модели и управление в экономических моделях, ЦЭМИ РАН, 1978, с. 85-94.
- [2] Bernt Øksendal, Agnès Sulem *Applied Stochastic Control of Jump Diffusions*, Berlin: Springer, 2019.
- [3] Беляков А.О. О достаточных условиях оптимальности для задач оптимального управления с бесконечным горизонтом времени // Труды Математического института им. В.А.Стеклова РАН, издательство МИАН, 2020. Т. 308, с. 65–75.