
Ordonnancement sur machines parallèles

SIO - Laboratoire 2

Nicolas Crausaz & Maxime Scharwath

10.01.2023

Table des matières

Modélisation mathématique	3
Définition des variables de décision	3
Définition des variables auxiliaires	3
Définition de la fonction objectif	4
Définition des contraintes	4

Modélisation mathématique

Le contexte de ce travail est d'effectuer la modélisation d'un problème d'ordonnancement, consistant à trouver un plan d'ordonnancement permettant de répartir n tâches, devant toutes être réalisées, en disposant de m machines différentes (travail en parallèle), cela en minimisant le retard moyen de l'exécution des tâches.

Nous connaissons les constantes suivantes:

Pour chaque tâche $i = 1, \dots, n$:

- Sa date de disponibilité (date de début au plus tôt, release date) r_i
- Sa date d'échéance (date de fin au plus tard, due date) d_i
- Son temps d'exécution (durée de réalisation, processing time) p_i

On supposera, sans perte de généralité, que la plus petite date de disponibilité est égale à 0 et que les données sont cohérentes et vérifient, en particulier, $r_i \geq 0$ et $p_i \geq 0$ pour chaque tâche $i = 1, \dots, n$.

Définition des variables de décision

Nous définissons la variable de décision suivante:

$$x_{ik} = \begin{cases} \text{Date de début de la tâche } i \text{ sur la machine } k & \text{si } i \text{ est exécuté sur } k \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

Nous définissons la variable binaire:

$$U_{ik} = \begin{cases} 1 & \text{si la tâche } i \text{ est exécutée sur la machine } k \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

Définition des variables auxiliaires

On définit le retard (tardiness) T_i de la tâche i sur la machine k par $T_i = \max_{i=1, \dots, n} (0, \sum_{k=1}^m x_{ik} + p_i - d_i)$

On introduit une variable auxiliaire binaire y_{ij} pour chaque paire $\{i, j\}$ de tâches différentes sur une même machine et dont l'interprétation est:

$$y_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si la tâche } i \text{ est exécutée avant la tâche } j \text{ sur la même machine} \\ 0 & \text{sinon} \\ 0 & \text{sinon} \end{cases} \quad i = 1, \dots, n, j = 1, \dots, n$$

Cette contrainte se linéarise de la manière suivante:

Il faut définir la constante $M = \max r_i + \text{somme de tous les } p_i$, ayant une valeur suffisamment grande.
(peut être mettre ça plus haut)

linéarisation: $x_{ik} + p_i - x_{jk} \leq M * (1 - y_{ij}) + M * (1 - U_{ik}) + M * (1 - U_{jk})$
 $x_{ik} + p_i - x_{jk} \leq M * (1 - y_{ij}) + M * (1 - U_{ik}) + M * (1 - U_{jk})$
 $x_{ik} + p_i - x_{jk} \leq M * (1 - y_{ij}) + M * (1 - U_{ik}) + M * (1 - U_{jk})$
 $x_{ik} + p_i - x_{jk} \leq M * y_{ij} + M * (1 - U_{ik}) + M * (1 - U_{jk})$
 $x_{ik} + p_i - x_{jk} \leq M * y_{ij} + M * (U_{ik}) + M * (1 - U_{jk})$
 $x_{ik} + p_i - x_{jk} \leq M * y_{ij} + M * (1 - U_{ik}) + M * (U_{jk})$

$$y_{ij} = \begin{cases} x_{ik} + p_i - x_{jk} \leq M * (1 - y_{ij}) + M * (1 - U_{ik}) + M * (1 - U_{jk}) \\ x_{ik} + p_i - x_{jk} \leq M * (1 - y_{ij}) + M * (U_{ik}) + M * (1 - U_{jk}) \\ x_{ik} + p_i - x_{jk} \leq M * (1 - y_{ij}) + M * (1 - U_{ik}) + M * (1 - U_{jk}) \\ x_{ik} + p_i - x_{jk} \leq M * (1 - y_{ij}) + M * U_{ik} + M * U_{jk} \\ x_{ik} + p_i - x_{jk} \leq M * y_{ij} + M * (1 - U_{ik}) + M * (1 - U_{jk}) \\ x_{ik} + p_i - x_{jk} \leq M * y_{ij} + M * (U_{ik}) + M * (1 - U_{jk}) \\ x_{ik} + p_i - x_{jk} \leq M * y_{ij} + M * (1 - U_{ik}) + M * (U_{jk}) \\ x_{ik} + p_i - x_{jk} \leq M * y_{ij} + M * (U_{ik}) + M * (U_{jk}) \end{cases} \quad i, j = 1, \dots, n, k = 1, \dots, m$$

TODO

Définition de la fonction objectif

$$\text{Minimiser } z = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n T_i$$

Définition des contraintes

- Une tâche n'est exécuté qu'une seule fois et sur une unique machine

$$\sum U_{ik} = 1, i = 1 \text{ à } n \text{ et } l = 1 \text{ à } m$$

- L'exécution de chaque tâche ne peut commencer avant sa date de disponibilité

$$x_{ik} \geq r_i * U_{ik}, \text{ pour } k = 1 \text{ à } m$$

- La tâche ne s'exécute pas sur une autre machine que celle prévue

$(x_{ik} \leq M * U_{ik})$ ou mettre la grosse disjonction d'en haut ici aussi

$$T_i, x_i \geq 0$$