Niezawodne Systemy Informatyczne

Lista 4

PRZEMYSŁAW KOBYLAŃSKI

Rozwiąż samodzielnie jedno z poniższych zadań za maksymalnie 16 punktów i przedstaw prowadzącemu najpóźniej na 15. zajęciach.

Za zadanie otrzymuje się:

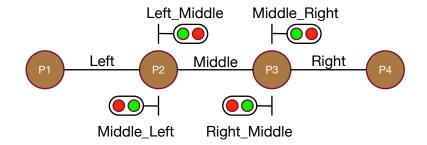
- 100% punktów gdy program gnatprove udowodnił wszystkie asercje (Assert), kontrakty (Post), kontrole indeksów (index check) i zakresów (overflow check) oraz nie użyto założeń (Assume);
- 75% punktów gdy program gnatprove udowodnił wszystkie asercje, kontrakty, kontrole indeksów;
- 50% punktów gdy program **gnatprove** udowodnił wszystkie kontrakty i kontrole indeksów (nieudowodniona asercja *Assert* będzie uznawana za użycie założenia *Assume* i wymaga uzasadnienia słownego podczas zaliczania).

Każde użyte założenie *Assume* należy udowodnić prowadzącemu podczas zaliczania listy ale zasadność jego użycia może być <u>zakwestionowana</u> przez prowadzącego a ma on głos <u>rozstrzygający</u>.

Wskazówka: poczytaj o parametrach polecenia **gnatprove** (*level*, *steps*, *timeout* i innych).

Zadanie 1

Na poniższym rysunku przedstawiono fragment sieci kolejowej:



Fragment ten składa się z trzech segmentów:

- · Left.
- Middle,
- Right.

Segment sieci, to jej część, w której nie może przebywać jednocześnie więcej niż jeden pociąg (zakładamy, że na segment składa się tylko jeden tor).

Między segmentami znajdują się punkty, w których umieszczono sygnalizatory:

- Left_Middle dla pociagów jadących z segmentu Left do segmentu Middle,
- Middle_Right dla pociągów jadących z segmentu Middle do segmentu Right,
- Right Middle dla pociagów jadących z segmentu Right do segmentu Middle,
- Middle_Left dla pociagów jadących z segmentu Middle do segmentu Left.

Każdy sygnalizator może być w jednym z dwóch stanów:

- Green droga wolna,
- Red stop.

Każdy z segmentów może być w jednym ze stanów:

- Occupied_Standing pociąg w segmencie i czeka,
- Occupied_Moving_Left pociąg w segmencie i porusza się w lewo,
- Occupied_Moving_Right pociąg w segmencie i porusza się w prawo,
- Reserved_Moving_From_Left nie ma pociągu ale zaraz nadjedzie z lewej,
- Reserved_Moving_From_Right nie ma pociągu ale zaraz nadjedzie z prawej,
- Free nie ma pociągu i w najbliższym czasie nie pojawi się.

Otwieranie trasy i przemieszczanie pociągu zależy od tego skąd dokąd chce on się przemieścić, przy czym jest osiem następujących możliwości:

- Route_Left_Middle gdy pociąg jedzie z segmentu Left do segmentu Middle,
- Route_Middle_Right gdy pociąg jedzie z segmentu Middle do segmentu Right,
- Route_Right_Middle gdy pociąg jedzie z segmentu Right do segmentu Middle,
- Route_Middle_Left gdy pociąg jedzie z segmentu Middle do segmentu Left,
- Route_Enter_Left gdy pociąg wjeżdża z lewej strony do segmentu Left,
- Route_Leave_Right gdy pociąg wyjeżdża w prawą stronę z segmentu Right,
- Route_Enter_Right gdy pociąg wjeżdża z prawej strony do segmentu Right,
- Route_Leave_Left gdy pociąg wyjeżdża w lewą stronę z segmentu Left.

Poniżej przedstawiono plik railway.ads zawierający specyfikację pakietu Railway:

```
package Railway with SPARK Mode is
   type One Signal State is (Red, Green);
   type Route Type is (Route Left Middle,
                       Route Middle Right,
                       Route Right Middle,
                       Route Middle Left,
                       Route Enter Left,
                       Route Leave Right,
                       Route Enter Right,
                       Route Leave Left);
   type One Segment State is (Occupied Standing,
                               Occupied Moving Left,
                               Occupied Moving Right,
                               Reserved Moving From Left,
                               Reserved Moving From Right,
                               Free);
   type Segment State Type is
      record
         Left,
         Middle,
         Right: One Segment State;
      end record;
   type Signal_State_Type is
      record
         Left Middle,
         Middle Left,
         Middle Right,
```

```
Right Middle: One Signal State;
      end record;
   Segment_State : Segment_State_Type := (others => Free);
   Signal State : Signal State Type := (others => Green);
   function Correct Signals return Boolean
   is
     (
        (if Signal State.Left Middle = Green then
              Segment State.Left = Occupied Moving Right and
                Segment State.Middle = Reserved Moving From Left) and then
        (if Signal state.Middle Left = Green then
              Segment State.Middle = Occupied Moving Left and
                Segment State.Left = Reserved Moving From Right) and then
        (if Signal state.Middle Right = Green then
              Segment State.Middle = Occupied Moving Right and
                Segment State.Right = Reserved Moving From Left) and then
        (if Signal_state.Right_Middle = Green then
              Segment_State.Right = Occupied_Moving_Left and
                Segment State.Middle = Reserved Moving From Right));
   function Correct Segments return Boolean
   is
     (
        (if Segment State.Left /= Reserved Moving From Right then
              Signal State.Middle Left = Red) and
        (if Segment State.Middle /= Reserved Moving From Left then
              Signal State.Left Middle = Red) and
        (if Segment State.Middle /= Reserved Moving From Right then
              Signal State. Right Middle = Red) and
        (if Segment State.Right /= Reserved Moving From Left then
              Signal State.Middle Right = Red));
  procedure Open Route (Route: in Route Type; Success: out Boolean)
      Global => (In_Out => (Segment_State, Signal_State)),
       Depends => ((Segment_State, Success) => (Route, Segment_State),
                   Signal State => (Segment State, Route, Signal State)),
      Post => Correct_Signals and Correct Segments;
  procedure Move Train (Route: in Route Type; Success: out Boolean)
    with
      Global => (In_Out => (Segment_State, Signal_State)),
      Depends => ((Segment_State, Success) => (Route, Segment_State),
                   Signal State => (Segment State, Route, Signal State)),
      Post => Correct Signals and Correct Segments;
end Railway;
```

Zdefiniowane zmienne **Segment_State** i **Signal_State** przechowują, odpowiednio, bieżący stan wszystkich segmentów i bieżący stan wszystkich sygnalizatorów.

W specyfikacji zdefiniowane następujące funkcje pomocnicze o wartościach boolowskich:

- Correct_Signals wyraża warunek spełniony gdy stany świateł w sygnalizatorach nie grożą katastrofie.
- Correct_Segments wyraża warunek spełniony gdy stany segmentów nie grożą katastrofie.

Zadeklarowano również dwie procedury:

- Open_Route która dla pociągu poruszającego się trasą Route, gdy jest to możliwe (Success = True), otwiera trasę przełączając odpowiednie sygnalizatory (w przeciwnym przypadku Success = False),
- Move_Train która przenosi pociąg poruszający się trasą Route, gdy jest to możliwe (Success = True), do następnego segmentu (w przeciwnym przypadku Success = False).

Zgodnie z kontraktem dla procedury **Open_Route**:

- procedura zmienia globalne zmienne Segment_State i Signal_State,
- nowe wartości Segment_State i Success zależą od wartości Route i Segment_State,
- nowa wartość Signal_State zależy od wartości Segment_State, Route i Signal_State,
- po wykonaniu procedury Open_Route zarówno stan sygnalizatorów jak i segmentów nie zagraża katastrofie.

Dla przykłady, w procedurze **Open_Route**, gdy pociąg chce przejechać z segmentu **Left** do segmentu **Middle** (**Route** jest równe **Route_Left_Middle**) sprawdzane jest czy segment **Left** jest w stanie **Occupied_Standing** a segment **Middle** jest w stanie **Free**. Jeśli tak, to segment **Left** przechodzi w stan **Occupied_Moving_Right**, segment **Middle** przechodzi w stan **Reserved_Moving_From_Left**, sygnalizator **Left_Middle** zapala się na zielono i **Success** przyjmuje wartość True. W przeciwnym przypadku **Success** przyjmuje wartość False.

Zgodnie z kontraktem dla procedury **Move Train**:

- procedura zmienia globalne zmienne Segment_State i Signal_State,
- nowe wartości Segment_State i Success zależą od wartości Route i Segment_State,
- nowa wartość Signal_State zależy od wartości Segment_State, Route i Signal_State,
- po wykonaniu procedury Move_Train zarówno stan sygnalizatorów jak i segmentów nie zagraża katastrofie.

Dla przykładu, w procedurze **Move_Train**, gdy pociąg chce przejechać z segmentu **Left** do segmentu **Middle** (**Route** jest równe **Route_Left_Middle**) sprawdzane jest czy segment **Left** jest w stanie **Occupied_Moving_Right** a segment **Middle** w stanie **Reserved_Moving_From_Left**. Jeśli tak, to sygnalizator **Left_Middle** zapala się na czerwono, segment **Left** przechodzi w stan **Free**, segment **Middle** przechodzi w stan **Occupied_Standing** o **Success** przyjmuje wartość True. W przeciwnym przypadku, **Success** przyjmuje wartość False.

Polecenia

- 1. Napisz treść pakietu Railway definiującą odpowiednio procedury Open_Route i Move_Train.
- 2. Jeśli natrafisz na problemy ze zweryfikowaniem kontraktów dla tych procedur, to zastanów się czy nie należy dopisać dla nich odpowiedniego warunku wstępnego (Pre).

Zadanie 2

Rozpatrzmy następujący fragment programu w języku maszynowym procesora MOS 6502:

```
INIT LDA #$00
STA AB
STA AB+1
STA AA+1
LDA A
STA AA
LDA B
BEQ CONT
LOOP AND #$01
BEQ SHIFT
LDA AA
CLC
```

```
ADC AB
STA AB
LDA AA+1
ADC AB+1
STA AB+1
STA AB+1
LDA B
LSR
STA B
BNE LOOP
CONT
```

Jeśli początkowo pod adresami A i B znajdowały się dwie wartości ośmiobitowe, to po dojściu do etykiety CONT w pamięci pod adresem AB znajdzie się szesnastobitowy iloczyn tych dwóch wartości.

Chcielibyśmy mieć możliwość weryfikacji poprawności takich programów jak powyższy. W tym celu należy przygotować pakiet **MOS_6502**, który definiuje instrukcje języka maszynowego procesora 6502 w postaci procedur. Działanie tych procedur powinno być wyspecyfikowane w postaci odpowiednich kontraktów.

Początkowy fragment specyfikacji pakietu MOS_6502 mógłby wyglądać następująco:

```
package MOS 6502 with SPARK Mode is
   type Byte is mod 2 ** 8;
   type Word is mod 2 ** 16;
  ACC
            : Byte
                     := 0;
   CARRY
            : Boolean := False;
   ZERO
            : Boolean := False;
  RAM : array (Word) of Byte := (others => 0);
   function Vall (Addr : Word) return Word is
     (Word (RAM (Addr)))
     with
       Post => Val1'Result = Word (RAM (Addr));
   function Val2 (Addr : Word) return Word is
     (Word (RAM (Addr)) + 256 * Word (RAM (Addr + 1)))
     with
       Post => Val2'Result = Word (RAM(Addr))+256*Word (RAM(Addr+1));
   procedure LDA imm (Arg : Byte)
     with
      Post => ACC = Arg and ZERO = (Arg = 0);
   procedure LDA abs (Arg : Word)
     with
      Post => ACC = RAM (Arg) and ZERO = (ACC = 0);
. . .
end MOS_6502;
```

W pakiecie MOS_6502 zdefiniowane są między innymi typy ośmio- i szesnastobitowe (Byte i Word), akumulator ACC, flagi CARRY i ZERO, pamięć operacyjna (RAM) i pomocnicze funkcje zwracające w postaci szesnastobitowej wartości jednego (Val1) lub dwóch (Val2) kolejnych słów pamięci.

Najwygodniej przyjąć dla procedur wyrażających działanie instrukcji nazwy postaci **MNEMONIC_trybadresacji**.

Pamiętajmy, że SPARK nie będzie dowodził poprawności programów zawierających instrukcje skoku. Dlatego aby zrobić w nim pętle i rozgałęzienia użyjemy instrukcji strukturalnych **if then—end if** oraz **while loop—end loop**. Jako warunki sterujące tymi instrukcjami użyjemy flagi jakie dostępne są w mikroprocesorze MOS 6502 (np. **ZERO**, **CARRY** itp).

Poniżej zamieszczono procedurę, która oczekuje dostarczenia dwóch danych ośmiobitowych **In1** i **In2**. Wylicza ona ich iloczyn i wynik oddaje parametrem **Out1**.

```
with MOS 6502; use MOS 6502;
procedure Assembler (In1, In2 : Byte; Out1 : out Word)
is
           : constant Word := 1000; -- adres pierwszego czynnika
    Α
           : constant Word := 1001; -- adres drugiego czynnika
    AB : constant Word := 1002; -- adres iloczynu
    AA : constant Word := 1004; -- adres wielokrotnosci pierwszego
                                                    -- czynnika
begin
    RAM (A) := In1;
    RAM (B) := In2;
    LDA imm (0);
                                                 -- INIT LDA #$00
   STA_abs (AB); -- STA AB

STA_abs (AB + 1); -- STA AB+1

STA_abs (AA + 1); -- STA AA+1

LDA_abs (A); -- LDA A

STA_abs (AA); -- LDA B

while not ZERO loop -- BEQ CONT

AND_imm (1); -- LOOP AND #$01

if not ZERO then -- BEQ SHIFT

LDA_abs (AA); -- LDA AA

CLC_imp; -- CLC

ADC_abs (AB); -- ADC AB

STA_abs (AA + 1); -- LDA AA+1

ADC_abs (AB + 1); -- ADC AB+1

STA_abs (AB + 1); -- STA_AB+1

end if;
    STA abs (AB);
                                                                  STA AB
         end if;
                                             -- SHIFT ASL AA
-- ROL AA-
         ASL abs (AA);
         ROL_abs (AA + 1);
                                                                 ROL AA+1
         LDA abs (B);
                                                                  LDA B
                                                                  LSR
    LSR_acc; --
STA_abs (B); --
end loop; --
Out1 := Val2 (AB); -- CONT
         LSR acc;
                                                                  STA B
                                                                  BNE LOOP
end Assembler;
```

Parametry **In1** i **In2** umieszczane są w pamięci **RAM** pod adresami, odpowiednio **A** i **B**. Po wykonaniu kodu wynik odczytywany jest za pomocą funkcji **Val2** i umieszczany w parametrze **Out1**.

Polecenia

- **1.** Dopisz w specyfikacji pakietu **MOS_6502** te procedury, wraz z kontraktami, które potrzebne są do wykonania powyższej procedury **Assembler**.
- 2. Napisz treść pakietu MOS_6502 tak aby spełniał kontrakty zamieszczone w specyfikacji.
- 3. Dodaj w procedurze Assembler następujące aspekty: with SPARK_Mode, Post => Out1 = Word (In1) * Word (In2).
- **4.** Dopisz w procedurze **Assembler** odpowiednie niezmienniki pętli i asercje aby program **gnatprove** mógł automatycznie udowodnić poprawność procedury **Assembler**.
- 5. Napisz procedurę **Main** aby przetestować działanie procedury **Assembler** (powinna czytać dwie wartości typu **Byte**, wywołać procedurę **Assembler** i wydrukować zwróconą wartość typu **Word**).