

# Introdução a Redes Neurais Artificiais

André Siqueira Ruela



UFOP

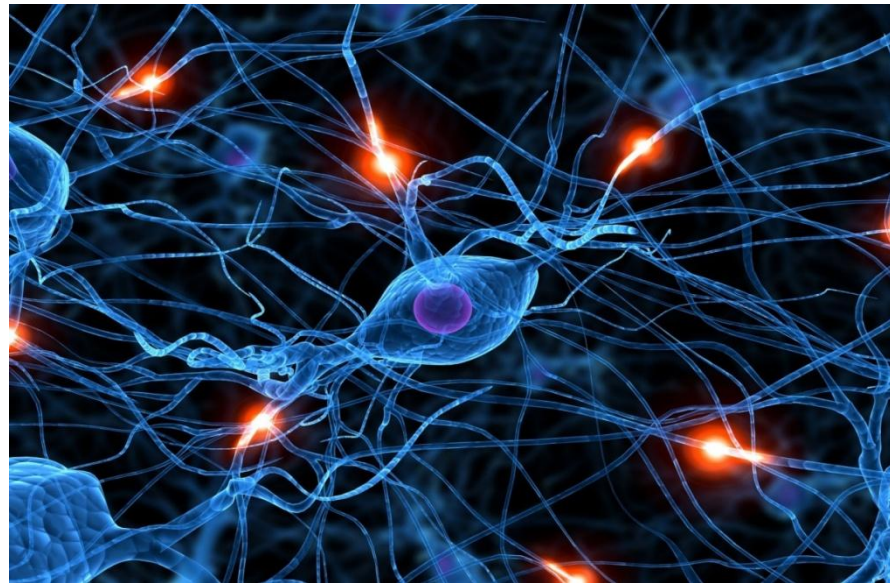
Universidade Federal  
de Ouro Preto



**decom**  
departamento  
de computação

# Redes Neurais Biológicas

- ▶ Cérebro: Um computador altamente complexo, não-linear e paralelo.
- ▶ Principal componente: Neurônio



# Redes Neurais Biológicas

- ▶ Velocidade de Operação:
  - Computadores: nanosegundos ( $10^{-9}s$ ).
  - Neurônios: milisegundos ( $10^{-3}s$ ).
- ▶ Cérebro: rede de neurônios massivamente paralela.
  - 10 bilhões de neurônios.
  - 60 trilhões de interconexões.

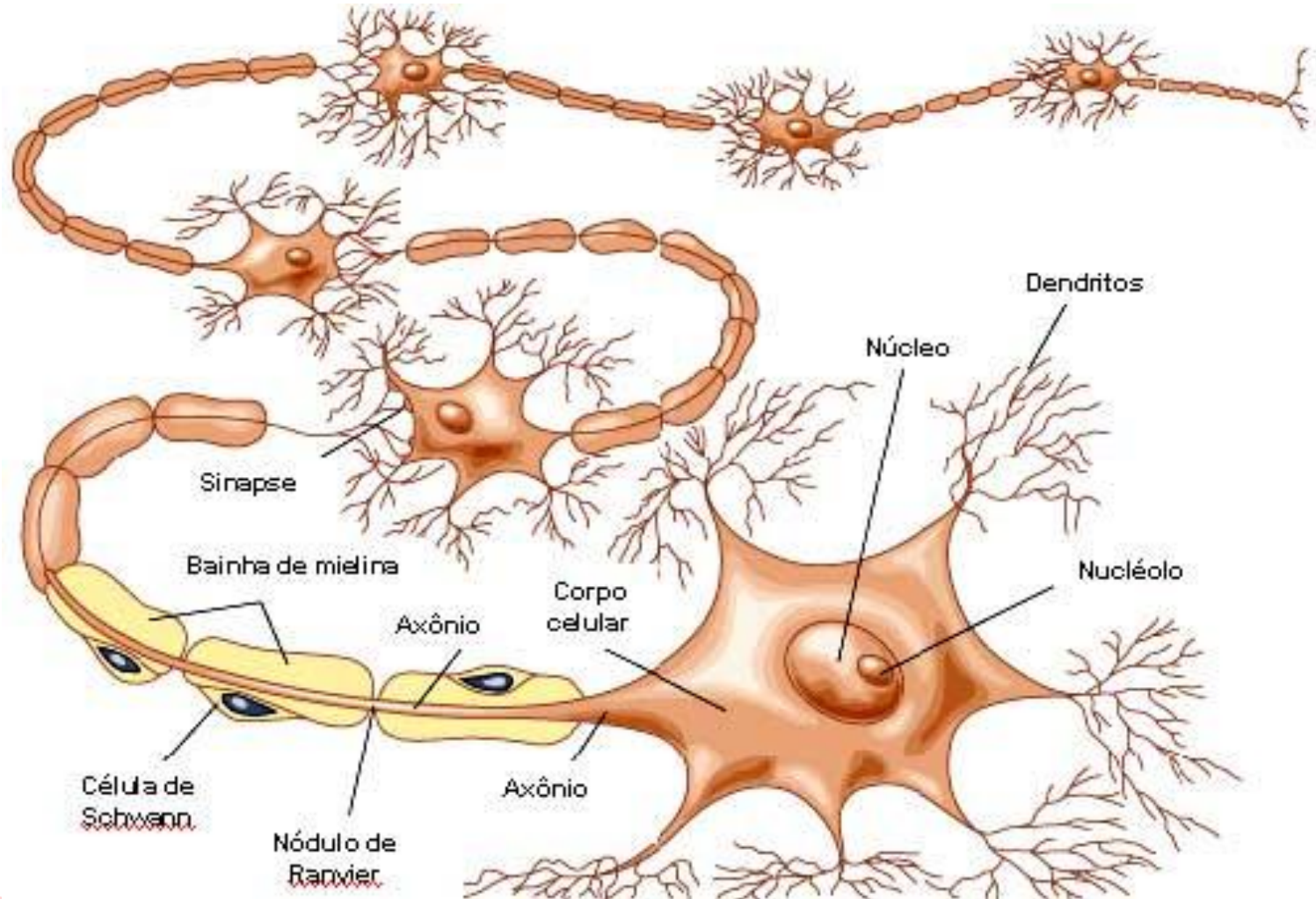


UFOP  
Universidade Federal  
de Ouro Preto

**SEVA**  **Mobilis**

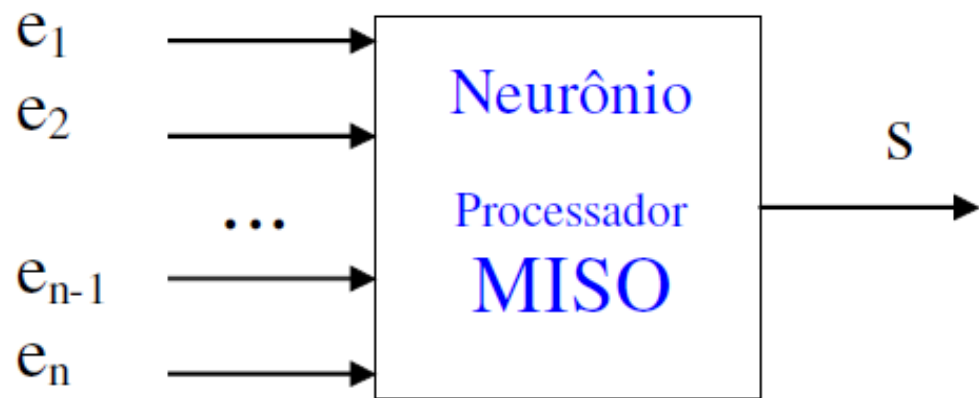
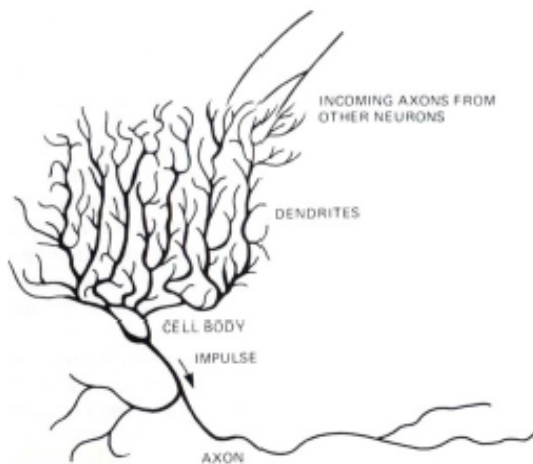
  
**decom**  
departamento  
de computação

# Redes Neurais Biológicas



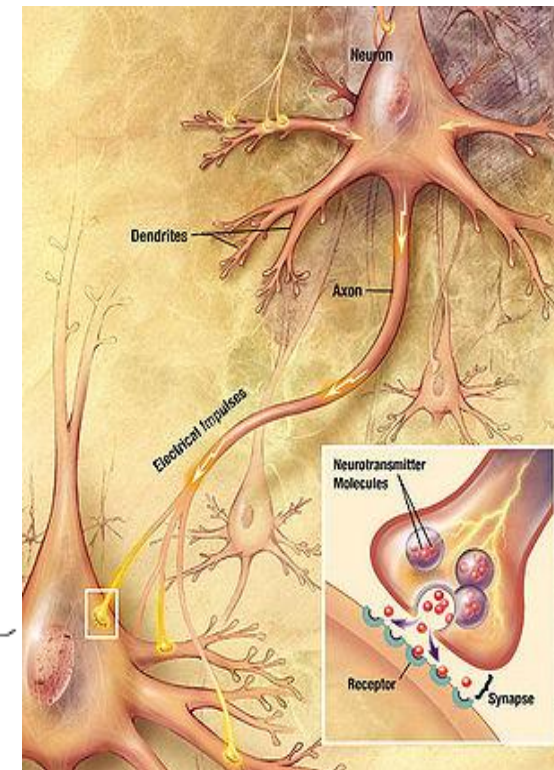
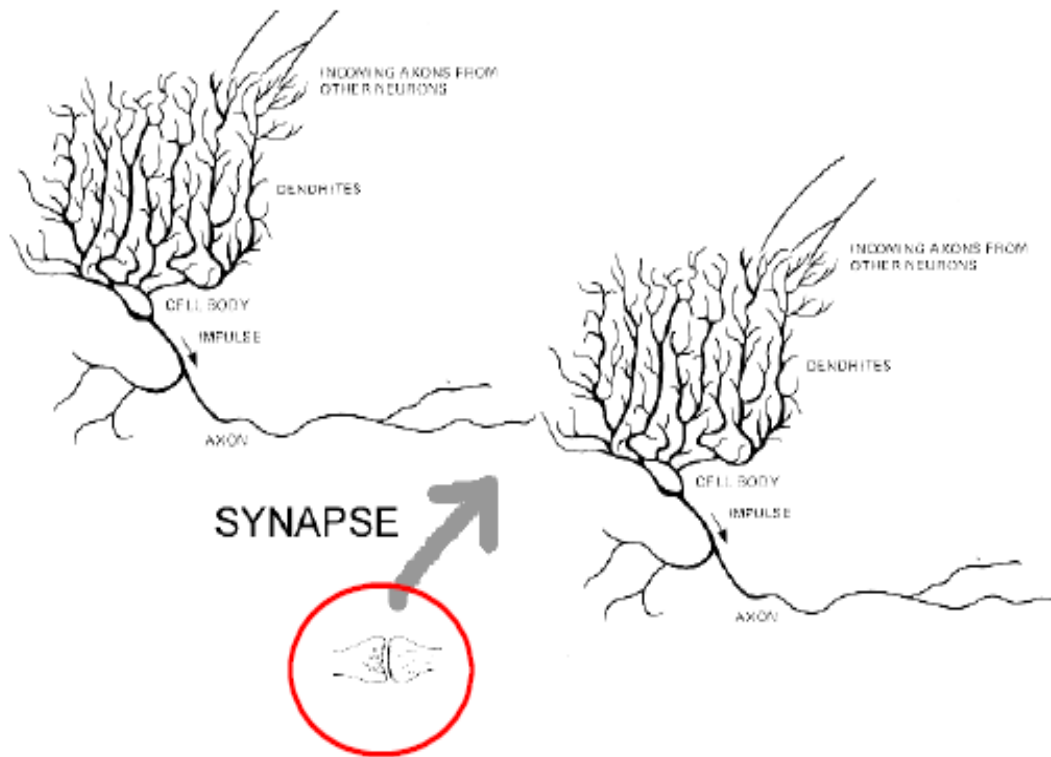


# Redes Neurais Biológicas



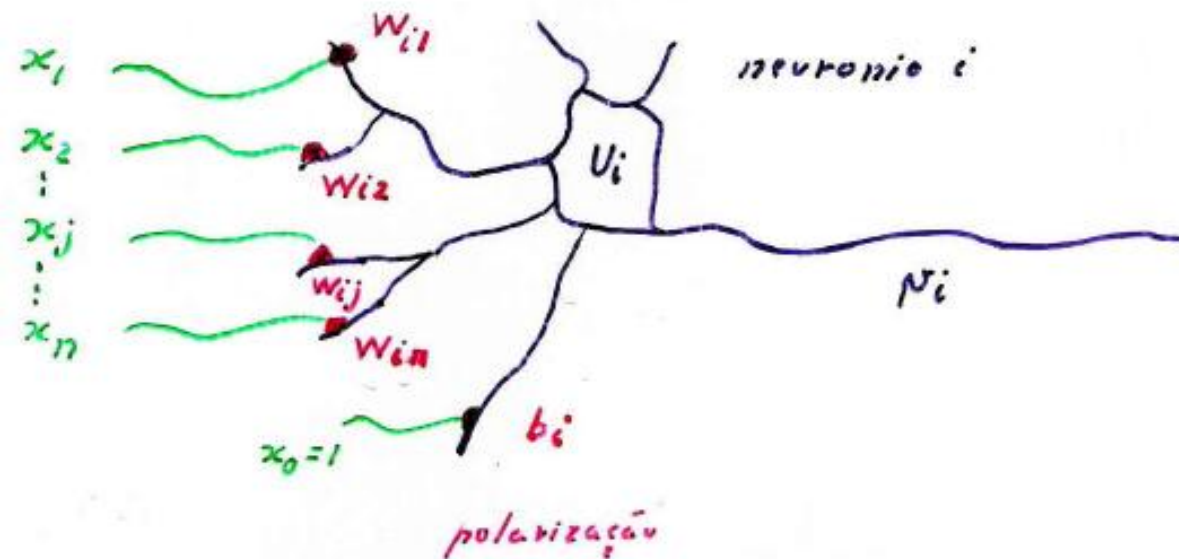
# Redes Neurais Biológicas

## ► Comunicação entre neurônios:



# Modelo de Neurônio

Modelo do Neurônio

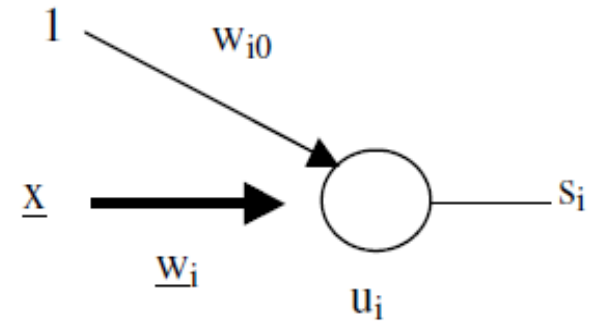
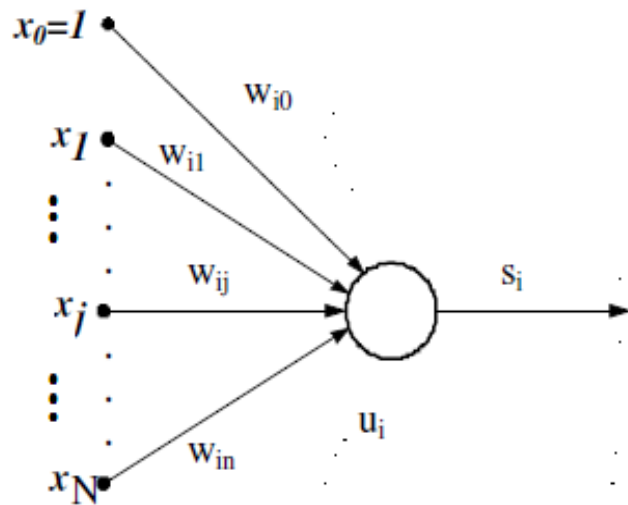


$$U_i = \sum_{j=1}^n w_{ij} x_j + b_i = \underline{w}_i^t \underline{x} + b_i$$

$$\underline{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

$$\underline{w}_i = \begin{bmatrix} w_{i1} \\ w_{i2} \\ \vdots \\ w_{in} \end{bmatrix}$$

# Modelo de Neurônio



$$u_i = \sum_{j=1}^N w_{ij} x_j + w_{i0} = \underline{w}_i^t \underline{x} + w_{i0}$$

$$s_i = s(u_i)$$



UFOP  
Universidade Federal  
de Ouro Preto



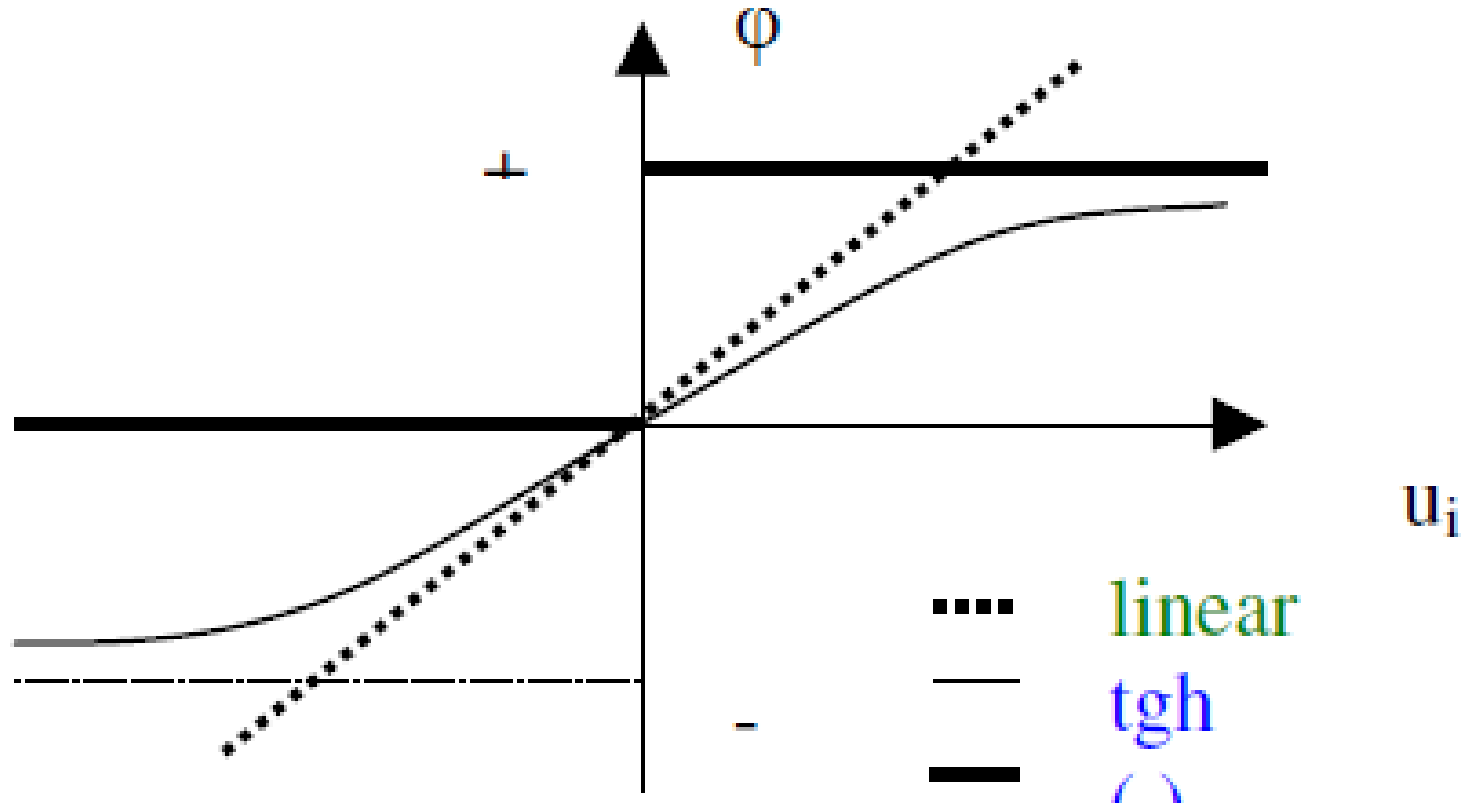
# Função de Ativação $s(u)$

Neurônio	Função de ativação $s_i(u_i)$	Ganho linearizado $g_i(s_i) = ds_i / du_i$
linear	$u_i$	1
Não linear, tipo tgh	$\text{tgh}(u_i) = \frac{1 - e^{-2u_i}}{1 + e^{-2u_i}}$	$1 - s_i^2$
Não linear, Tipo binário	$\text{deg}(u_i) = \begin{cases} 0 & \text{se } u_i < 0 \\ 1 & \text{se } u_i \geq 0 \end{cases}$	-

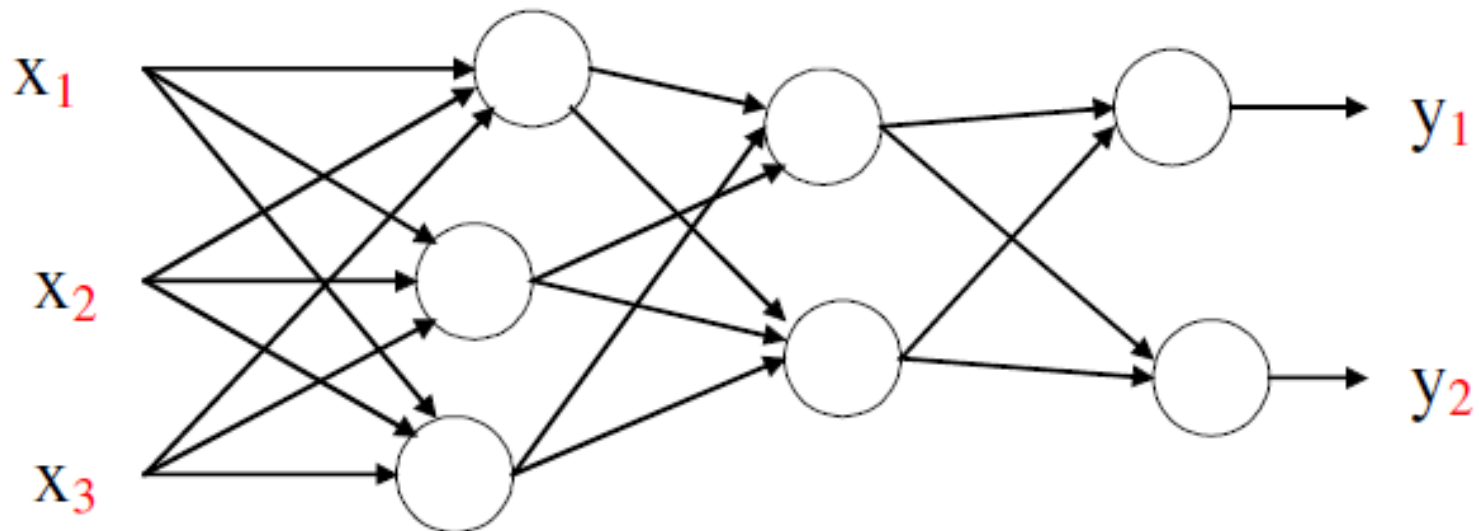


UFOP  
Universidade Federal  
de Ouro Preto

# Função de Ativação $s(u)$

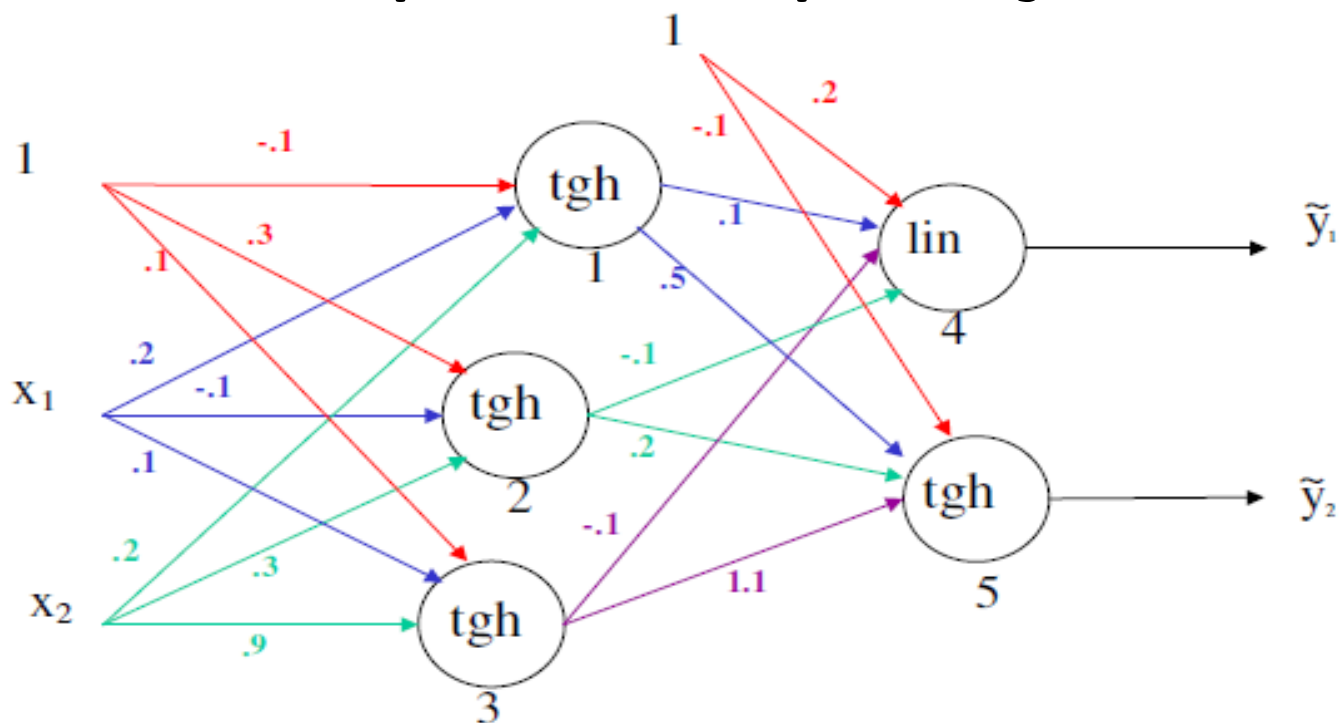


# Arquitetura da Rede



- ▶ Rede *feedforward* (sem realimentação):
  - Estática.
  - Estruturalmente estável.

# Exemplo de Operação

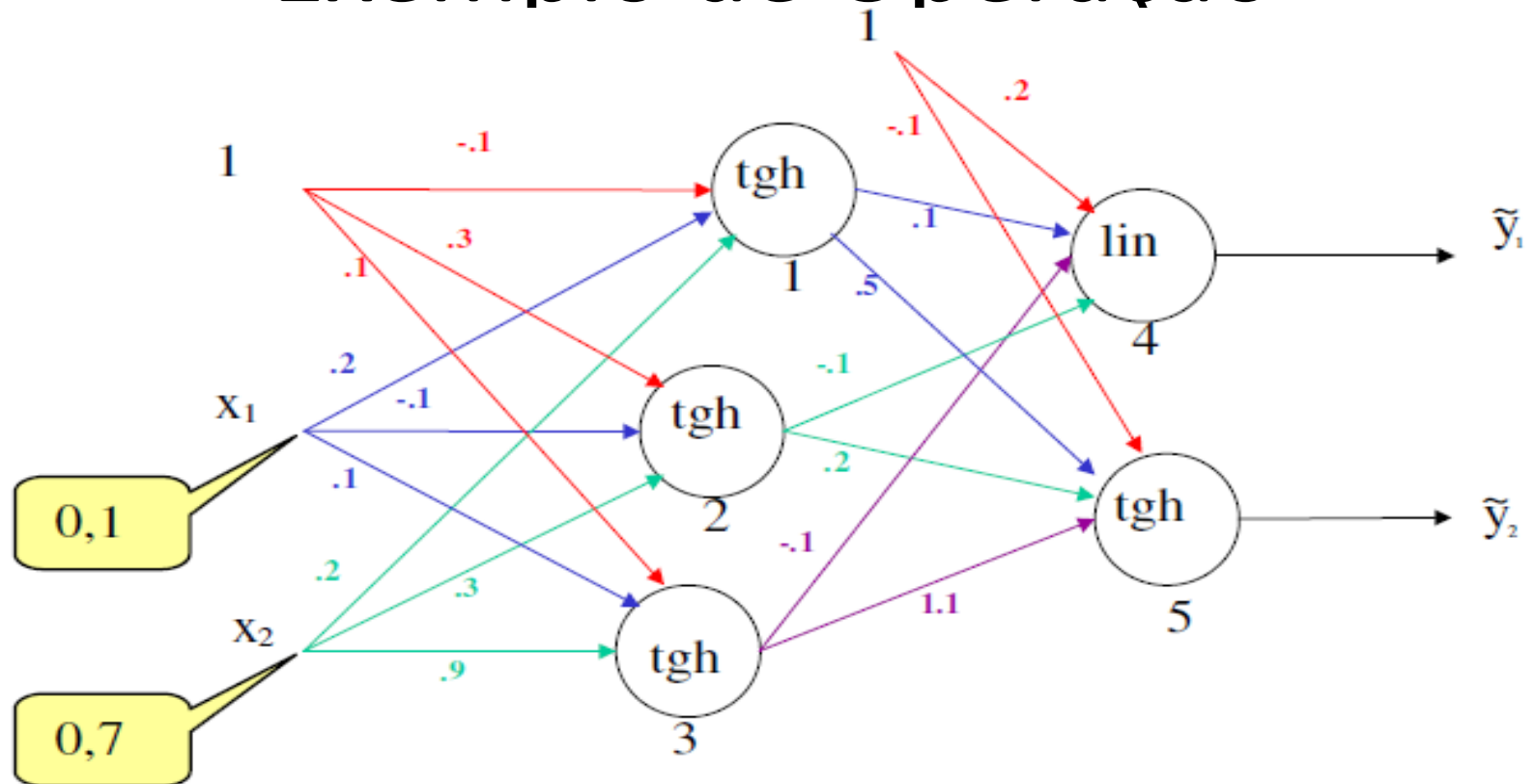


$$\underline{\mathbf{x}} = \begin{bmatrix} 0,1 \\ 0,7 \end{bmatrix}$$

$$\tilde{\mathbf{y}} = ?$$



# Exemplo de Operação



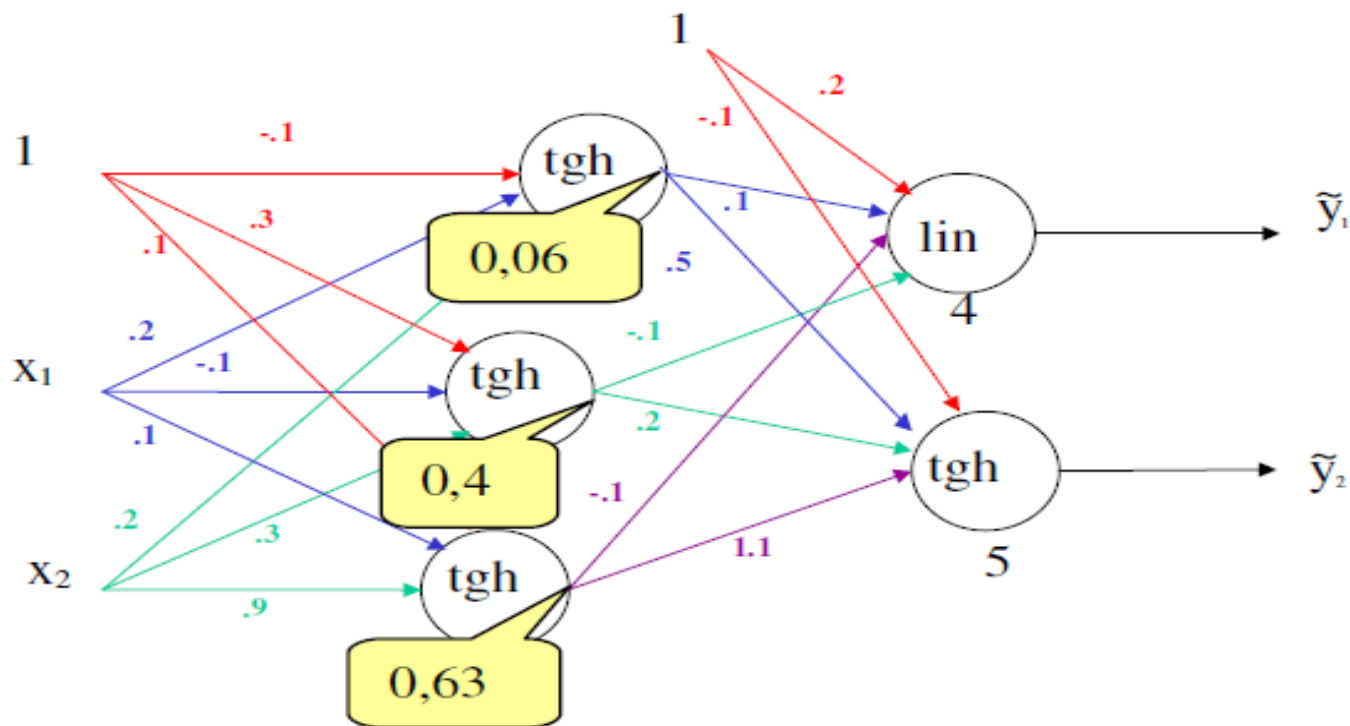
$$u_1 = -0,1 + (0,2)(0,1) + (0,2)(0,7) = 0,06$$

$$v_1 = \text{tgh}(0,06) = 0,06$$

$$v_2 = 0,46$$

$$v_3 = 0,63$$

# Exemplo de Operação



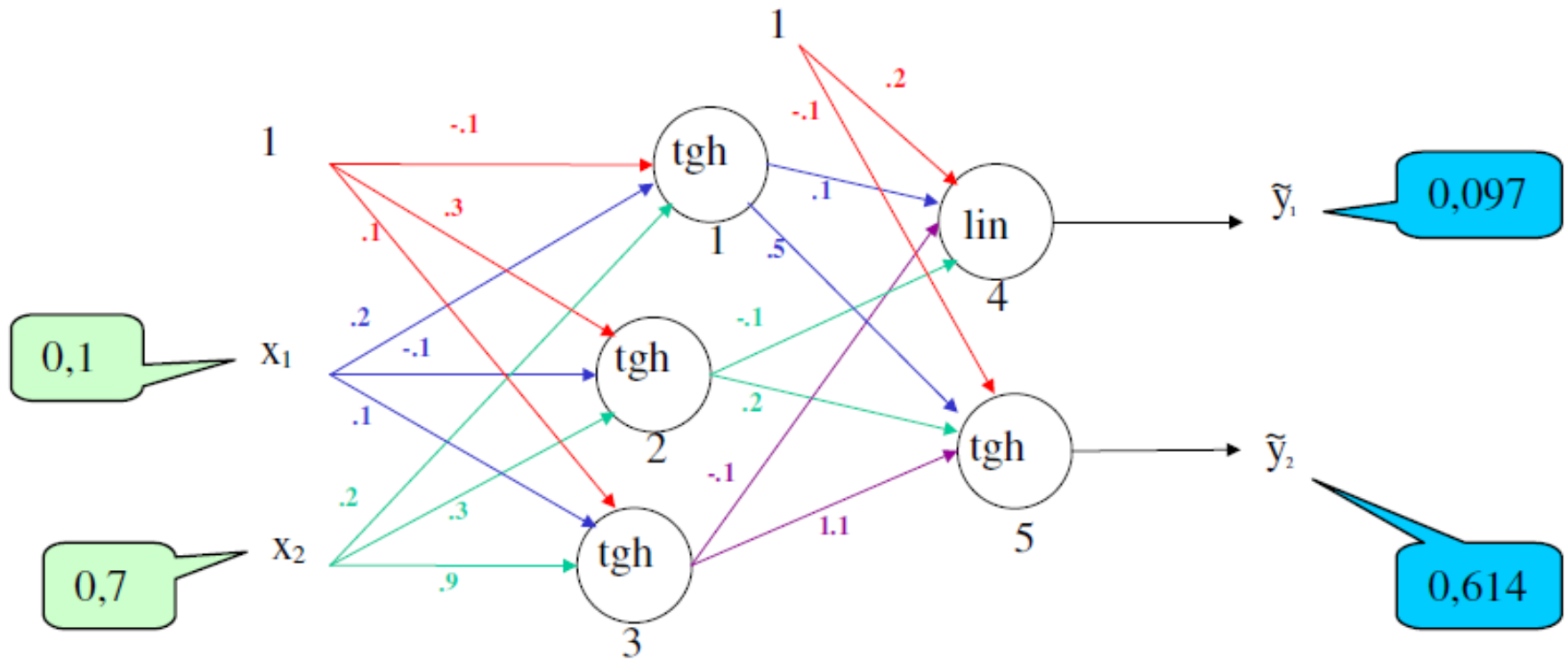
$$u_4 = 0,2 + (0,1)(0,06) + (-0,1)(0,46) + (-0,1)(0,63) = 0,097$$

$$v_4 = 0,097 \quad (\text{linear!})$$

$$u_5 = -0,1 + (0,5)(0,06) + (0,2)(0,46) + (1,1)(0,63) = 0,715$$

$$v_5 = \text{tgh}(0,715) = 0,614$$

# Exemplo de Operação



$$\underline{\mathbf{x}} = \begin{bmatrix} 0,1 \\ 0,7 \end{bmatrix}$$

$$\tilde{\mathbf{y}} = \begin{bmatrix} 0,097 \\ 0,614 \end{bmatrix}$$

$$\tilde{\mathbf{y}} = \varphi(\underline{\mathbf{x}})$$

# Utilidades

- ▶ Problemas para os quais RNAs NÃO são adequadas:
  - Problemas que podem ser solucionados por uma sequência de passos bem definidos.
  - Problemas solucionáveis por algoritmos que possuem blocos de construção estáticos (a lógica não muda).
  - Problemas os quais é necessário saber como a solução foi derivada.



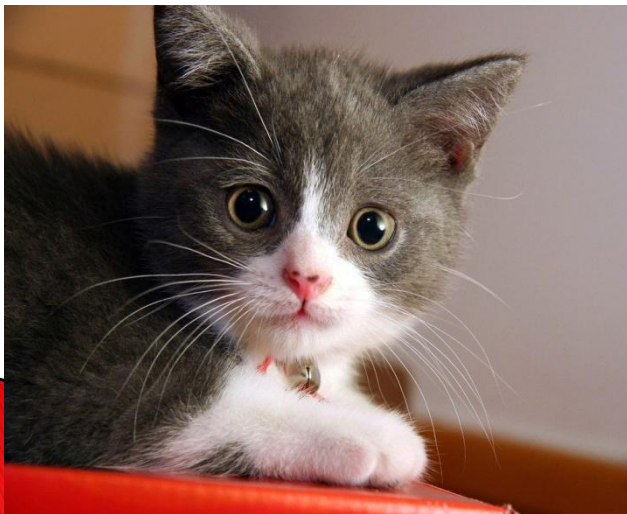
# Utilidades

- ▶ Problemas para os quais RNAs são adequadas:
  - Reconhecimento de padrões.
  - Classificação.
  - Predição de séries.
  - Mineração de Dados.

# Utilidades e Capacidades

- ▶ Não-linearidade.
  - Interconexão de neurônios não-lineares.
  - Não-linearidade distribuída através da rede.
- ▶ Mapeamento das entradas e saídas.
  - Aprendizagem com um “professor”.
- ▶ Adaptabilidade.
  - Pode adaptar os parâmetros livres. Eles se modificam no ambiente circundante.

# Exemplo de Associações



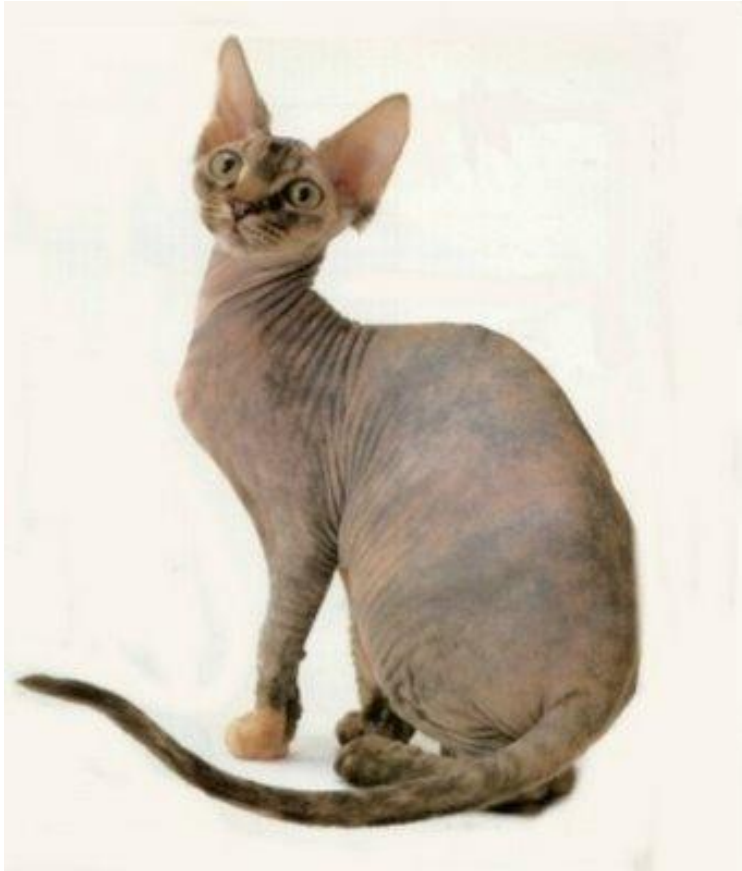


# Exemplo





# Exemplo de Associações



# Utilidades e Capacidades

- ▶ Resposta Evidencial.
  - Decisão com uma medida de “confiança”.
- ▶ Tolerância a Falhas.
  - Degradação “suave”.
- ▶ Implementabilidade em (VLSI).
  - *Very-Large-Scale Integration* .



UFOP  
Universidade Federal  
de Ouro Preto

**SEVA**  **Mobilis**

  
**decom**  
departamento  
de computação

# Treinamento e Aprendizagem

- ▶ Treinamento é o processo iterativo no qual os pesos das interconexões são ajustados para que a rede retorne uma saída apropriada.
- ▶ Supervisionado.
  - É dado um conjunto de entrada e um conjunto de saída ou respostas desejadas.
- ▶ Não Supervisionado.
  - É dado apenas um conjunto de entrada.
- ▶ Modelos híbridos.

# Validação

- ▶ Estágio em que os resultados retornados pela RNA são avaliados.
- ▶ Em geral, utiliza-se um conjunto de dados de treinamento diferente do conjunto de dados de validação.



# Implementando RNAs

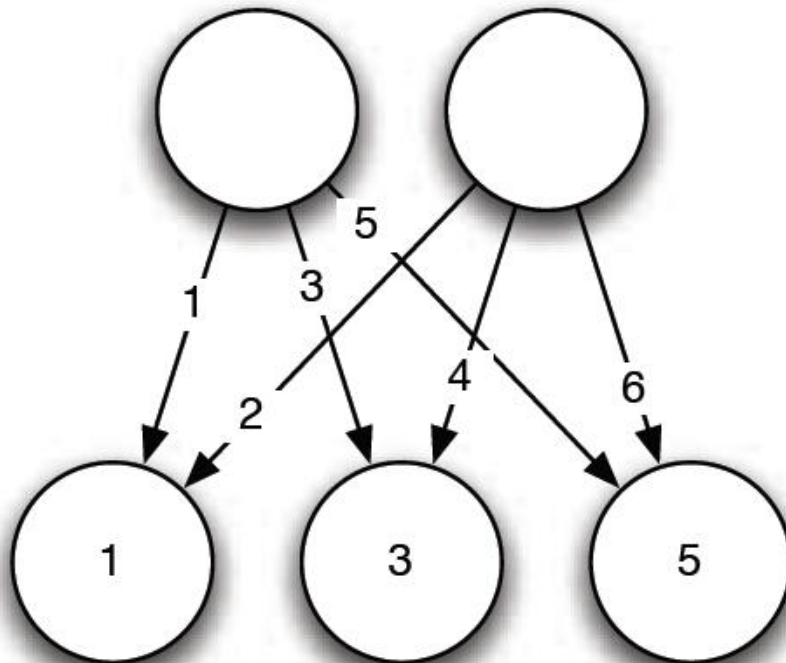


## ► Heaton Research.

- Fornece um framework para se trabalhar com RNAs na linguagem Java (gratuito).
- O livro introdutório da disciplina (\$\$\$) apresenta os princípios básicos de RNAs e codificações em Java.

# Como implementar?

- ▶ Matrizes são a base!



$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{bmatrix}$$

matriz de pesos

$$\begin{bmatrix} w & w \\ w & w \\ w & w \\ t & t \end{bmatrix}$$

matriz de pesos e limiares

# Classes relacionadas a matrizes

Class	Purpose
BiPolarUtil	A utility class to convert between Boolean and bipolar numbers.
Matrix	Holds a matrix.
MatrixMath	Performs mathematical operations on a matrix.



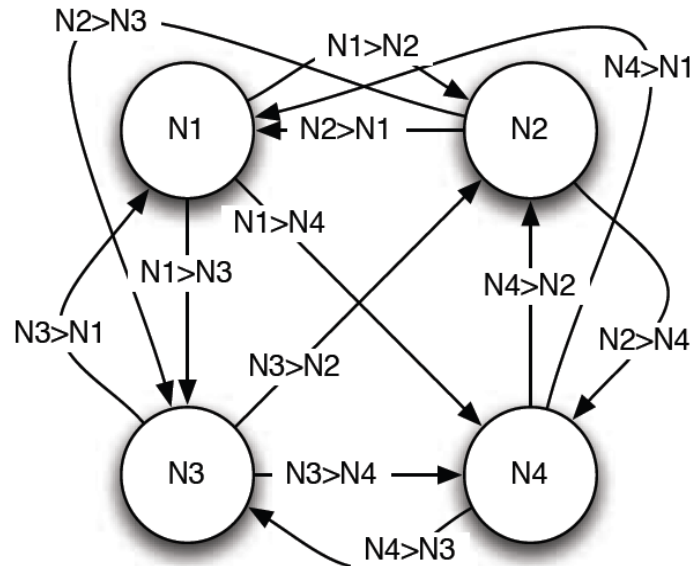
UFOP  
Universidade Federal  
de Ouro Preto

**SEVA**  **Mobilis**

 **decom**  
departamento  
de computação

# Hopfield Neural Network

Figure 3.1: A Hopfield neural network with 12 connections.



	Neuron 1 (N1)	Neuron 2 (N2)	Neuron 3 (N3)	Neuron 4 (N4)
Neuron 1(N1)	(n/a)	N2->N1	N3->N1	N4->N1
Neuron 2(N2)	N1->N2	(n/a)	N3->N2	N3->N2
Neuron 3(N3)	N1->N3	N2->N3	(n/a)	N4->N3
Neuron 4(N4)	N1->N4	N2->N4	N3->N4	(n/a)

# Hopfield Neural Network

- Uma rede neural que reconhece o padrão 0101.

	Neuron 1 (N1)	Neuron 2 (N2)	Neuron 3 (N3)	Neuron 4 (N4)
Neuron 1 (N1)	0	-1	1	-1
Neuron 2 (N2)	-1	0	-1	1
Neuron 3 (N3)	1	-1	0	-1
Neuron 4 (N4)	-1	1	-1	0

0 1 0 1

0 -1 1 -1

$$N1 = -1 + -1 = -2$$

$$N2 = 0 + 1 = 1$$

$$N3 = -1 + -1 = -2$$

$$N4 = 1 + 0 = 1$$

# Como treinar uma Hopfield NN?

## Equation 3.2: Binary to Bipolar

$$f(x) = 2x - 1$$

## Equation 3.4: Input Matrix

$$0 = -1$$

$$1 = 1$$

$$0 = -1$$

$$1 = 1$$

$$\begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

## Equation 3.5: Input Matrix Transposed

$$\begin{bmatrix} -1 & 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$M \times M^T = R$$

## Equation 3.6: Resulting Matrix

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$R - I = C$$

## Equation 3.7: Contribution Matrix

$$\begin{bmatrix} 0 & -1 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$



# Classe HopfieldNetwork

Method Name	Purpose
<b>getMatrix</b>	Accesses the neural network's weight matrix.
<b>getSize</b>	Gets the size of the neural network.
<b>present</b>	Presents a pattern to the neural network.
<b>train</b>	Trains the neural network on a pattern.



UFOP  
Universidade Federal  
de Ouro Preto

**SEVA**  **Mobilis**

  
**decom**  
departamento  
de computação