



Caminador amb Carretó / Walker with Wheelbarrow

Es un autòmat simple, molt curiós per la manera en que es desplaça. És una adaptació del creat per Miguel3D de Makers Valladolid. https://github.com/Makers-Valladolid/Stemfie-proyectos

Peces necessàries:

Les peces necessàries les podeu trobar en la carpeta STL https://github.com/maynej/Automats-Stemfie/tree/main/Carreto/STL . Cada peça mostra el nombre de peces a imprimir (per exemple: BU03.50x2, s'imprimiran dues peces)

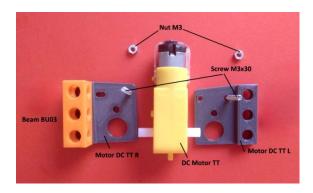
D'altres tipus de materials fa falta:

- 1 motor DC TT
- 2 Cargols M3x30
- 1 Cargol M3x10
- 3 Femelles M3
- 1 Porta-piles de 2xAA amb interruptor

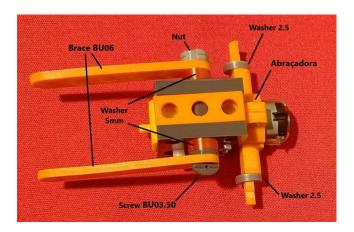


Construcció:

Es comença amb el muntatge del **motor DC TT** en els suports laterals, que es fixen amb dos cargols **M3x30**, es col·loca l'abraçadora que s'ajusta amb un cargol de **M3x10** i la seva femella corresponent. Entre mig dels suports laterals es col·loca la biga **Beam BU03**.



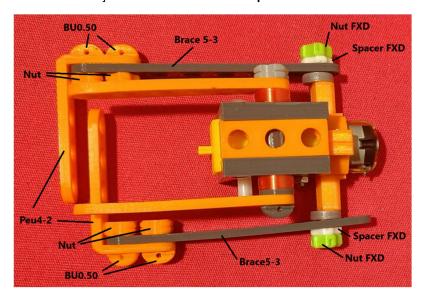
Seguim amb l'**Abraçadora** que es posa en la part superior del motor, en els seus braços es posen volanderes **Washer2.5**, en el forat del centre del BeamBU03 on es passa un cargol **BU03.50** amb el **BraceBU06** i una volandera **Washer5** i per la part contraria el mateix i es fixe amb un **Nut**.



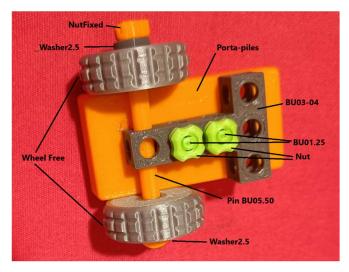




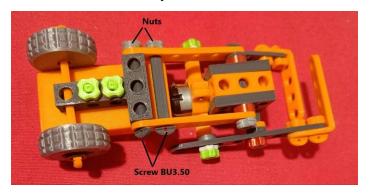
Desprès es munten les cames del caminador amb dues **BU05-3**, dos **Peus4-2** amb 4 cargols **BU00.50** i 4 **Nuts**. En la part superior es fixen a l'abraçadora amb **Nut fixed** i un **Spacer fixed**.



Seguidament es pot continuar amb la resta del carretó, muntant el **Porta-piles** amb la **biga en T BU03-04** que es fixe amb dos cargols **BU01.25** i els seus **Nuts** corresponents. L'eix **PinBU05.50** es passa per la **Roda** amb un **Washer2.5** seguint per el tren de rodes i la **Roda** amb un altre **Washer2.5** i el **NutFixed**.



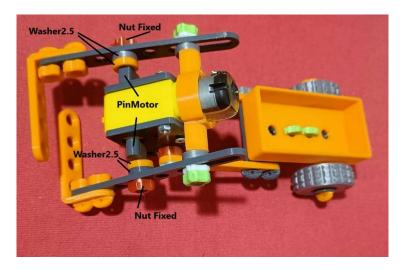
Ara es l'hora d'encaixar i fixar el carretó en els braços del caminador.







Per acabar el muntatge cal posar el **PinMotor** a la sortida del eixos del motor, en posició oposada un de l'altre. Col·locar dos **Washer2.5** i un **NutFixed** a cada costat.



Cal advertir que segons les toleràncies de les impressions, potser cal modificar el gruix d'alguna de les volanderes perquè ajustar les folgances.

La part elèctrica es molt simple, cal posar una capsa porta-piles amb interruptor, i soldar els cables al motor, seguidament col·locar les piles en la capsa i fer les proves de funcionament.



A gaudir del autòmat, millorar-lo i crear-ne de nous

https://github.com/maynej







